

大學用書選譯

工程力學

S. Timoshenko 著
D. H. Young

陳王 亞 通 譯
王 御 華

教 育 部 出 版
正 中 書 局 印 行

大學用書選譯

工
程
力
學

陳亞通 譯
王御華 著
S. D. Timoshenko
H. Young

正中書局印行
教育部出版



版權所有

翻印必究

中華民國五十二年九月臺初版

中華民國六十六年九月臺六版

大學用
書選譯 工程力學

全一冊 基本定價 平裝四元
精裝五元一角

(外埠酌加運費滙費)

著 者 S. Timoshenko
D. H. Young

譯 者 陳 亞 通 王 御 華

發行人 黎 元 譽

發行印刷 正 中 書 局

(臺灣臺北市衡陽路二十號)

海外總經銷 集 成 圖 書 公 司

(香港九龍油麻地北海街七號)

海 風 書 店

(日本東京都千代田區神田神保町一丁目五六番地)

東 海 書 店

(日本京都市左京區田中門前町九八番地)

新聞局出版事業登記證 局版臺業字第〇一九九號(4535)同
(1000)

本書係教育部從積存譯稿中選印，列爲大學用書之一。除教育部印製規定冊數免費供應僑生閱讀外，由正中書局訂約加印發行。

目 錄

第一部 靜 力 學

第一章	同平面內之同點力.....	1
	靜力學原理——力之合成與分解——同平面內同點 力之平衡——投影法——同平面內三力之平衡—— 力矩法——摩擦力	
第二章	同平面內之平行力.....	57
	兩平行力——同平面內平行力之一般情形——平行 力系之中心及垂心——合成面積及合成曲線之形心 ——同平面內之分佈力	
第三章	同平面力之一般情況.....	101
	同面力之合成——同面力系之平衡——平面桁架： 接點法——平面桁架：截面法——平面桁架：構件 法——連續多邊形——馬克思威爾圖——同面之分 佈力——可任意彎曲之懸掛繩	
第四章	空間力系.....	166
	空間同點力：投影法——空間同點力：力矩法—— 空間力偶——空間平行力——空間力系之中心及重 心——空間力系之通矩	
第五章	虛功原理.....	211
	理想力系之平衡——簡單機械之效率——穩定及不 穩定平衡	

第二部 動 力 學

第六章	直線移動.....	235
	運動學之直線移動——動力學原理——直線運動之	

微分方程式——質點受一定力作用之運動——力以時間表之——力與位移成正比者：自由振動——第愛爾伯脫氏之原理——動量與衡量——功與能量——理想系統：能量不減——碰撞

第七章 曲線移動..... 30

運動學之曲線移動——曲線運動之微分方程式——發射體之運動——曲線運動中之第愛爾伯脫原理——動量之力矩——曲線運動中之功及能

第八章 繞固定軸轉動之剛體運動..... 341

運動學之轉動運動——剛體繞一固定軸轉動之運動方程式——定力矩作用下之轉動——扭轉振動——複擺——力矩與轉動角成比例之一般情形——轉動運動中之第愛爾伯脫原理——轉動中之合慣性力——轉動角動量原理——轉動物體之能量方程式——衰動儀

第九章 剛體之平面運動..... 407

平面運動之運動學——瞬時中心——平面運動之方程式——平面運動中第愛爾伯脫原理之應用——平面運動中之角動量原理——平面運動之能量方程式

第十章 相對運動..... 445

運動學之相對運動——相對運動之方程式——相對運動中之第愛爾伯脫氏原理

附錄一 圖面之慣性矩..... 1

慣性軸在圖面內之慣性矩——慣性軸垂直於圖面之慣性矩——平行軸定理——慣性積：主軸——主軸及主慣性矩

附錄二 物體之慣性矩..... 15

剛體之慣性矩——薄板體之慣性矩——立體物體之慣性矩——慣性積及主軸——慣性軸之方向改變

附錄三 限制振動..... 28

一般定理——技術上之應用

附錄四 剛體旋轉器之平衡.....36

固定軸之反應力——剛體旋轉體之平衡

第一章 同平面內之同點力

1.1. 靜力學原理 討論物體受力作用後，仍欲保持平衡狀態之種種條件之學問，是謂靜力學。此學問為科學中若干最古老之支系之一。遠自埃及與巴比倫等古國，人類即知悉應用靜力學基本原理，以解決建造金字塔及古廟宇所發生之技術問題。公元前三世紀，阿基米德首創槓桿及靜水壓原理，是為靜力學之始祖。直至十七世紀經牛頓等科學家之相繼努力，力之平行四邊形原理問世之後，靜力學之基本原理乃臻完善，進而逐漸發展成為今日靜力學之面目。

剛體 本書討論範圍，大部份涉及剛體之平衡。所謂「剛體」，乃指受力之後，仍保持原來形狀之物體。然而吾人日常所見工程結構物如樑、柱等之材料，均非絕對剛體，而實乃此等材料於受設計載重情況之下，其變形甚微而已耳。譬如圖 1 所示之槓桿，其兩端各掛以同等重量鐵球之後，而分別向下彎曲，如(a)之情形。此時兩球距支點之距略見縮短，惟其量甚微。吾人於討論此槓桿之平衡時，乃將

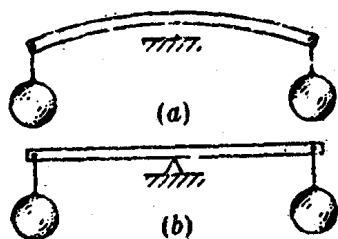


圖 1

其實際變形因素略而不計，假定該槓桿受力之後，仍保持原來形狀，即如(b)之情形。槓桿距支點兩端等距之處，受等量之力作用，槓桿仍保持平衡。由上例學者可窺見剛體之假定之意義及重要性。

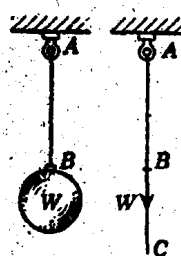
若吾人必欲研究圖 1 中槓桿之強度，或其彎曲量，則該槓桿由彎曲而發生之變形，不能不加以考慮。但研究由物體之變形所引起之影響之學問，乃屬於材料力學或彈性力學之範圍內，本書中不擬作進一步之探討。

至於研究非剛體如液體，氣體等之種種平衡條件之學問，則屬於流體力學之範圍內。本書中凡觸及非剛體之問題時，除其作用於剛體上之壓力或載重外，餘者一概不加以考慮。

力 討論靜力學各種問題之前，首先必需介紹力之觀念。力者，

乃欲改變物體原來平衡狀態時，所需加予該物體之作用之謂也。力之種類甚多。吾人最熟悉者為重力。又如以手加諸物體上之推力或拉力，尚有太空中各行星彼此間之引力，火車機車之曳力，汽缸中之蒸汽壓力，磁力、風壓力、大氣壓力、兩物體接觸面間之摩擦力等。

各種力中，以重力為最習見，例如圖 2，(a)表示繩 AB 受球 W



(a)



(b)

圖 2

之重力，(b)表示繩 AB 受一大小為 W 之拉力，作用點在 B 點，方向向下。(a)與(b)各表示繩 AB 受一完全相同之力之作用。換言之，球 W 作用於繩 AB 之重力，亦即為一大小為 W ，方向向下，作用點於 B 點之拉力。

由上例可知，吾人每言及力，必須同時顧及下列三種特性：(1)大小，(2)作用點，(3)方向。此謂力之三要素。

表示力之大小，可將該力與一任定之標準單位力相互比較。本書中之習題均係襲用英制單位，以磅為力之單位。所謂一磅，即指收藏於倫敦古堡中之一精製白金圓柱體之重量。決定力之大小，通常利用測力計，其構造主要部份為一精密彈簧，以已知之不同重量掛之，即得不同之伸長量，一經刻定於外壳之後，即可用以測定其他力之大小。

所謂力之作用點，乃假定在物體內之某一點，為作用於該物體之力之集中點。就實際而言，任何力作用於一物體上，絕不可能集中一點，必分佈於若干面積或體積上。茲復就圖 2 說明之，球 W 作用於繩 AB 之力，並非作用於繩之 B 點，實際上乃分佈於 B 處之橫斷面上。同理作用於球之重力，並非集中於球體某一點，乃係分佈於整個球體上。然而為便利起見，吾人往往將分佈於物體上之力，視為集中於物體之某一點，其效果於討論物體平衡條件之時，毫無任何殊異。因是，分佈於整個物體之重力，可視為集中作用於物體體內之某一點，該點即所謂物體之「重心」。

通過力之作用點，劃一直線，是為力之作用線，該直線即為力之方向線，為物體受力作用後，沿此線上發生移動傾勢之方向，是為力

之方向。例如物體受重力作用後，即向地面落下，該落下之方向是爲重力之方向。又如以繩繫物體，則伸張之繩，即作用於物體之力之作用線。故圖 1 中之 AB 繩即可表示作用於鉤 A 處之向下拉力之方向。

凡同時具有方向及大小之數量，稱爲矢量。力即矢量之一種。矢量可以由圖解法以直線線段表之，該線段謂之矢。例如圖 2 (b) 中，球 W 作用於繩 AB 之力，即可以直線線段 BC 表示之。 BC 線段之長度，依作圖所用之比例尺，量出之數量，即爲該力之大小，向下之箭頭，則表示該力之方向。 B 點是爲矢之起點； C 點是爲矢之終點。無論矢之起點或終點，均可表示力之作用點。矢之起點字母與終點字母連寫之後，上加「 $\rightarrow$ 」符號，即可表示該矢。例如圖 2 (b) 中， BC 表示由 B 向 C 作用之矢 $\overrightarrow{BC}$ 。

力之平行四邊形 若干大小不同及方向不同之力同時作用於一物體上之時，則該物體構成一力系。一般靜力學之問題，在求物體受一力系作用後，仍欲保持平衡時所須要之條件。解決此類問題各種之方法，均需依據若干靜力學原理。茲就其中之力之平行四邊形原理加以簡述如下。此原理爲公元 1586 年史蒂文納斯首先間接應用，事後於公元 1687 年始經牛頓及瓦利爾兩氏以數學式表示之。

平行四邊形定律 設有兩力，各以矢 $\overrightarrow{AB}$ 及矢 $\overrightarrow{AC}$ 表之，同作用於一物體之 A 點（如圖 3），其間之夾角爲 α ，則其作用結果，與由另一單獨力以矢 $\overrightarrow{AD}$ 表之作用於 A 點者完全相同。矢 $\overrightarrow{AD}$ 則爲以 $\overrightarrow{AC}$ 及 $\overrightarrow{AB}$ 爲兩邊所構成之平行四邊形之對角線。

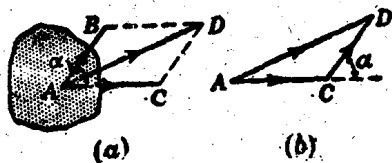


圖 3

以 $\overrightarrow{AD}$ 表示之力，謂之 $\overrightarrow{AB}$ 與 $\overrightarrow{AC}$ 之合力，但相對而言， $\overrightarrow{AB}$ 與 $\overrightarrow{AC}$ 兩力亦稱爲 $\overrightarrow{AD}$ 之分力。由是觀之，任何一力可分解爲兩分力；任何兩力亦可合成一合力。

上述 $\overrightarrow{AB}$ 與 $\overrightarrow{AC}$ 之合力 $\overrightarrow{AD}$ 不一定視爲平行四邊形之對角線，亦可視爲三角形之一邊 [如圖 3 (b) 中之 $\overrightarrow{AD}$ 邊即是]。至於 $\triangle ACD$ 之作法，乃先繪矢 $\overrightarrow{AC}$ ，自其終點 C 畫另一矢 $\overrightarrow{CD}$ ，與 (a) 中之 $\overrightarrow{AB}$ 平行，且大小相等。至此，則第三邊 $\overrightarrow{AD}$ 即爲 $\overrightarrow{AB}$ 及 $\overrightarrow{AC}$ 之合力 $\overrightarrow{AD}$ ，

其方向爲自矢 $\overline{AC}$ 之始點 A 至矢 $\overline{CD}$ 之終點 D 。以此種方法所求得之矢 $\overline{AD}$ ，謂之矢 $\overline{AB}$ 及矢 $\overline{AC}$ 之矢量和。換言之，作用於一物體上 A 點之任何兩力之合力，其大小及方向即爲代表該兩力之兩矢之矢量和，其作用點則爲 A 點。圖3(b)中之矢，僅表示大小及方向，而不表示作用點，稱爲自由矢。 $\triangle ACD$ 則稱爲力之三角形。

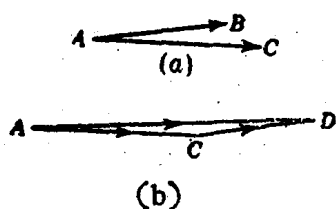


圖 4

若兩力間之夾角甚小（如圖4a之情形）則力之三角形之形狀細狹而長（如圖4b）。若夾角繼續減小，至其極限程度，即兩力沿同一直線方向上作用於一物體，若其方向相同者，則其合成矢之大小爲原來兩矢之和，方向與原來兩矢

之方向一致；若其方向相反者，則其合成矢之大小爲原來兩矢之差，方向與其中之較大者之方向一致。吾人可在一直線上任意假定一方向爲正，與其相反者爲負，則上述沿同一直線上作用之兩力，其合力恒等於原來兩力之代數和。

同線力之平衡 由平行四邊形定律，吾人可知凡作用於物體同一點上之兩力，均可由其合力代表。故任何同點之力系，若其合力爲零，該力系必能平衡。至於同一直線上之二力，其大小相等，方向相反時，則可得平衡狀態。茲將上述結論加以普遍化，作爲靜力學第二定律。

平衡定律 任何二力，欲保持平衡之條件，必需大小相等，方向相反，且作用在同一直線上。

通常工程上之靜力學問題，最簡單者爲決定一桿體，兩端受力後之平衡條件。如圖5之桿體，若不計其本身重量，則兩端受力後而欲保持平衡之條件，必須兩力大小相等，方向相反，且作用在一直線上，（即在其兩作用點之聯線上）。就大多數實際情形而言，其作用點

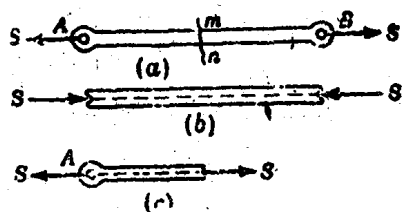


圖 5

之位置恒在桿體之中心軸上，故吾人可假定圖5中所加於桿體兩端之力，必須沿桿體之中心軸上作用。此時，若兩力方向相背，則桿體所

受之力謂之張力（如圖5a）；若兩力方向相同，則桿體所受之力謂之壓力（如圖5b）

今試就圖5a中之桿體，取其自 mn 断面起之左半部，而討論其平衡條件。若取出之左半部（如c）欲保持平衡，則必須在断面上發生一力 S ，其大小必須與原來作用於 A 點之 S 力之大小相等，方向則相反，且兩力在同一直線上。此 S 力實乃桿體受張力之後，其右半部對其左半部所發生之內張力，或簡稱桿體之內力。蓋因內力可能為張力，亦可能為壓力，視桿體所受外力之情形而異。實際上此內力乃平均分佈於橫断面上，其每單位面積上所受力之多寡，稱為應力。

茲復就圖3a之情形而論，若作用於一物體之兩力，其夾角為 α ，則自上述平衡律，吾人可知於其作用點 A 處，施加一力，大小與該兩力之合力相等，方向相反，則可保持該物體之平衡。此加於物體上使之平衡之力，稱為平衡力。

疊加定律及可移性 若兩力於平衡狀態（即其大小相等，方向相反，且作用在同一直線上）時，其合力為零。剛體受此兩力作用之結果，與未受任何力之作用無異。若將此種情形推廣，吾人便得一較普遍之定律如下，亦稱為靜力學之第三定律。

疊加定律 剛體受一已知力系作用之下，若加上或減去任何相互平衡之力系，則其結果不發生絲毫差異。

圖6中所示為一剛體 AB ， P 力沿 BA 方向作用於 A 點，如(a)。茲引用疊加定律，在 B 點加上同線之兩力 P' 與 P'' ，其大小相等，方

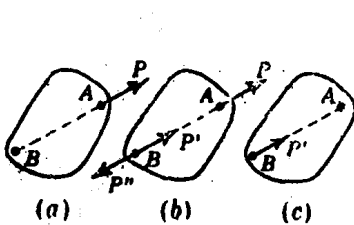


圖 6

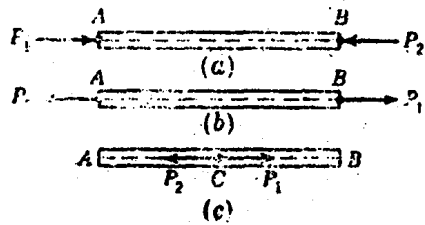


圖 7

向相反，則 P 力對於該剛體之效果不受影響；換言之，即(b)圖與(a)圖之情形完全一致。茲復引用疊加定律，將圖6(b)中之另一互相平衡

之力系（即 P 與 P'' ，因該兩力大小相等，方向相反，且同線作用）移去，則僅剩作用於 B 點之力 P' ，即(c)之情形。由上面證法，吾人得一結論，即任何一力之作用點，可沿該力作用線上前後任意移動，而不影響該力對原來受作用之之剛體之效果。此謂之力之可移性定理。

上述力之可移性定理，其應用範圍當受相當限制，茲舉例以明之。圖7(a)之 AB 為一桿體，今在其兩端端點 A 及 B 處各加一大小相等，方向相反之力 P_1 及 P_2 ，桿體 AB 受 P_1 及 P_2 之作用之下保持平衡，但在此情形之下， AB 所受之力為壓力。若引用力之可移性定理，將 P_1 及 P_2 各沿其作用線（兩力同線作用）移動至新位置，變成7(b)之情形，即 P_1 作用於 B 點， P_2 作用於 A 點，此時桿 AB 仍保持平衡，但所受之力則為張力；若再將 P_1 及 P_2 重新移動至另一新位置，變成7(c)之情形，即 P_1 及 P_2 均作用於 C 點，此時桿 AB 仍保持平衡，但已無任何內部應力。由此吾人可知作用點之移動，對於一物體之平衡條件而言，並無發生變化，但對於物體內部應力則可引起變化。因是，上述力之可移性定理，僅限於討論剛體之平衡條件時始可應用，於討論剛體內力之問題時，絕對不可隨意應用。

圖8(a)所示為一物體受 P 及 Q 兩力分別作用於 A 及 B 兩點。今依力之可移性定理，將 P 及 Q 分別沿其作用線方向移至兩作用線之交點 C ，此時兩力同時作用於 C 點，當可由其合力 R [如圖8(b)所示]代表

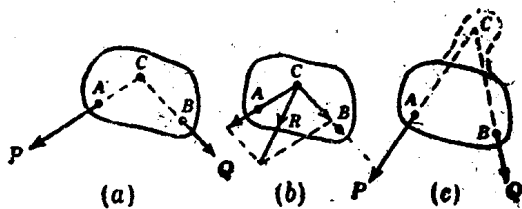


圖 8

之。但若兩力之作用線須延長至物體以外始能相交，則可假定該物體可任意擴張至包括該交點部份 [如圖8(c)之虛線部分]，然後依上述方法求出其合力以代表原來兩力。

作用及反作用 靜力學之問題中，若干為討論物體不能完全自由運動時之平衡條件。物體於任何一方向不能自由運動所受之限制，謂

之約束。圖9(a)所示為水平面 A 上置一球，該球可在 A 面上任意運動，但不能向下移動。圖2(a)所示之球亦然，雖可在空中前後左右擺動，但因受繩 AB 之約束而不能向下運動。圖10(a)所示則為一球為 BC 所繫而靠於垂直牆上，球之重量 W 為繩 BC 所支持，因而不能發生向下運動。物體受約束之方式甚多，上舉之例為最富代表性者。

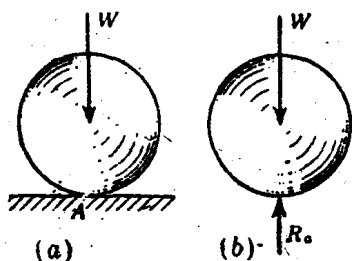


圖 9

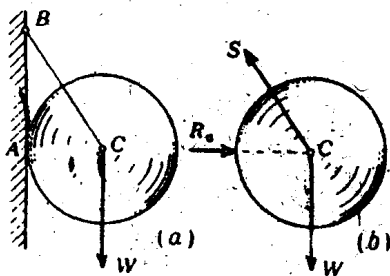


圖 10

一般而言，不能完全自由運動之物體，當其受一力或數力作用後，對於其支持物亦將發生作用力。例如圖2(a)之球，本身受重力作用後，對於繩 AB 即發生一向下之拉力。同理，圖9(a)中之球，亦於 A 點處對其水平支持面發生一向下之鉛直推力。至於圖10(a)中之球，除於繩 BC 發生一向下之拉力外，同時亦對於其左面之牆於 A 點處發生一推力。由上述各例中，凡受約束之物體，對其支持物發生一作用力，則亦可引起支持物對該物體發生相反之作用，此現象是為靜力學之第四定律。

作用及反作用定律 施作用力於任何支持物之上，必自該支持物引起一等量而反向之反作用力，換言之，作用力與反作用力，大小相等，方向相反。此定律實際乃借引牛頓第三運動定律之內容，將其敘述方式稍加改變，以便於討論靜力學之問題而已耳。

自由體圖 分析受約束物體之平衡時，吾人往往可假想將其支持物移去，而代以該支持物對物體發生之反作用。就圖9(a)而言，若將水平支持面移去，而代以水平支持面對球體之反作用 R_a ，則其效果不變。至於 R_a 之作用點，必為原來球體與水平面之接觸點 A 。又由兩力之平衡定律，吾人可得該反作用 R_a 之方向必鉛直向上，其大小

則與球之重量 W 相等。圖9(b)所示之球體，乃支持物已除去之後，代以反作用力，且各力均以矢量表之，此種圖形稱為自由體圖解。

圖10(b)為將(a)中之支持物移去，代以反作用後，所得之球之自由體。此時作用於球體上有三力，即牆對球體之反作用力 R ，繩 BC 對球體之拉力 S ，及球受之重力 W 。因繩對於球體 C 之拉力，必沿其本身方向作用，故 S 之方向乃通過 C 點而與(a)之 BC 方向平行，其大小仍為未知數。 R 之作用點為牆與球之接觸點 A 點，其作用線通過 C 點之水平線（因吾人假定牆之表面為一完全光滑表面，故僅能發生與該表面垂直方向上之反作用），其大小亦為一未知數。至於 S 及 R 之大小如何決定，將以後論及之。

由前文可知凡受約束之物體，必同時受有兩種力之作用，即已知力，或稱主動力，及反主動力。就圖10(b)而言，球所受之重力 W 為主動力，代替支持物之力 S 及 R 等為被動力。若物體欲保持平衡，則主動力與被動力所構成之力系必須平衡。因於研究任何受約束物體之平衡條件之際，吾人必先有作用於物體之力系，而表明該力系之方式，則須借用自由體圖解。故於分析每一靜力學問題之前，首先必能繪出正確無誤之自由體圖，自由體圖解一旦發生差誤或遺漏，則而後之演算均將告徒勞無功。

茲將靜力學之基本問題扼要重述如下：吾人先有一部份或完全受約束之物體，受力作用之後仍保持靜止（亦即平衡）狀態，然後將物體之支持物移去，將所有作用於物體上之主動力及被動力均以矢量表之（即繪出該物體之自由體圖）然後研究若欲該物體保持平衡，則此力系必須具備之條件如何（當然其合力必需為零）。

1.2. 力之合成與分解 力之合成 將一已知複雜力系減縮為另一最簡單之力系，而與原複雜力系之作用相等，此步驟稱為力之合成。設有同面數力為 $F_1, F_2, F_3, \dots$ 等，同作用於物體之一點，則此數構成之力系，可依平行四邊形定律，逐漸將諸力合成為一個合力，譬如圖11(a)所示之物體，受 F_1, F_2, F_3 及 F_4 四力同作用於 A 點。欲將此力系合成一個合力，可依次先求出 F_1 及 F_2 之合力 $\overline{AC}$ ，再求出 $\overline{AC}$ 與 F_3 之合力 $\overline{AD}$ 此時 $\overline{AD}$ 當代表 F_1, F_2 及 F_3 三力之合力，

最後再求出 AD 與 F_4 之合力 R 。此 R 即為 $F_1, \dots, F_4$ 構成力系之合力，依此步驟類推，一已知力系中無論包括任何個數之力，若係同面力，且作用在物體之同一點，均可求得其單一合力。

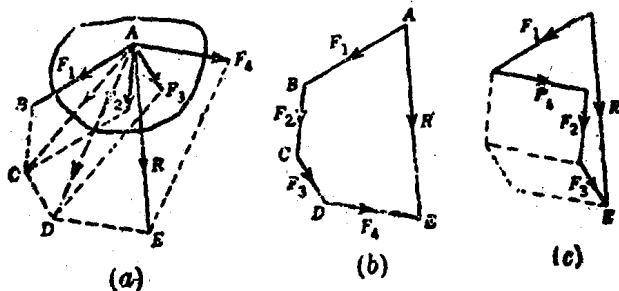


圖 11

圖11(b)乃為由幾何作圖法以求最終力 R ，惟此法中每一已知力均由一矢量代表。今試由代表 F_1 之 AB 矢量開始，由任意點 A 作 AE 與圖11(a)之 F_1 平行。再由 B 點作代表 F_2 之 BC 矢量與圖11(a)之 F_2 平行。如是以往，至 E 點為止，則所成之力系多邊形 $ABCDE$ 與(a)中之多邊形 $ABCDE$ 完全相同，且由 AB 矢量之起點 A 與 DE 矢量之終點 E 所聯成之 AE 矢量，即為所欲求之合力 R ，其作用點當然必在圖11(a)之 A 點處。圖11(b)中之多邊形 $ABCDE$ 稱為力之多邊形，其合力則為該多邊形之閉合邊。此多邊形之作法，往往由第一矢量之起點開始，至最末矢量之終點止。由是，吾人知任何同面且同點之力系，其合力可由作圖法繪出一力之多邊形，而求其矢量和。一力系中包含力之個數較多之時，用此法求其合力，當較由逐次使用平行四邊形法求其合力者為便當。

由上法求得之合力 R 乃一矢量和，與表示各已知力之自由矢之次序無關。譬如圖11(c)所示者，先作 F_1 ，次加上 F_4 ，再次為 F_2 及 F_3 ，然其所得之多邊形之閉合邊，仍與(b)圖中之 R 相同。

若所有已知力均沿兩線作用，則此特殊情形之力之多邊形實為一直線，此時，其矢量和亦即其代數和，換言之，其合力即為所有分力之代數和。

若最末矢量之終點與第一矢量之起點重合，則表示合力 R 等於零

，亦即該力系互相平衡之意。

力之分解 由若干分力代替單一力，而使與原來之單一力之作用相同，此步驟稱為力之分解。最習見者為由兩個分力代替單一力之門路。由平行四邊形定律，吾人可將一已知力 R 分解成相交於一點之任意兩分力 P 及 Q ，但有下列兩種可能情形

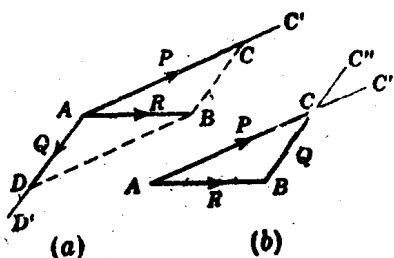


圖 12

1. 已知兩分力之方向，欲求各分力之大小。試設 AB 矢量代表已知力 R [如圖12(a)所示]，其分力 P 及 Q 之方向為已知 AC' 線及 AD' 線之方向。欲求 P 及 Q 之大小時，可自 B 點作 BC 與 BD 兩線分別與 AD' 及 AC' 平行，而與 AC' 及 AD' 分別相交各

得交點 C 及 D 。則 $\overline{AC}$ 矢量與 $\overline{AD}$ 矢量即代表所欲求之分力 P 及 Q 。

但吾人亦可由力之三角形 ABC [如圖12(b)所示]以求 R 之分力 P 及 Q ，其法乃自 A 點引 AC' 線，自 B 點引 BC'' 線，各與 P 及 Q 之已知方向平行，得一交點 C 。則 $\overline{AC}$ 矢量與 $\overline{BC}$ 矢量即代表所欲求之分力 P 及 Q 。分力 P 及 Q 之作用點，可向 R 線上任定一點，而其作用效果與原 R 力一致。若兩分力彼此相互垂直，則此兩分力稱為直角分力。

2. 已知兩分力中其一之大小及方向，欲求另一分力之大小及方向。試設圖12(a)中之 R 及 P 為已知，換言之，即 $\overline{AB}$ 矢量及 $\overline{AC}$ 矢量為已知，則可先作力之三角形之 R 及 P 兩邊，即圖12(b)之 $\overline{AB}$ 矢量及 $\overline{AC}$ 矢量，然後將兩矢量之終點 C 點及 B 點聯結，便得表示另一分力 Q 之 $\overline{CB}$ 矢量。

至於如何將一已知力分解成同平面三分力之問題，即令欲求之三分力之方向均為已知，因在此情形之下，其中一力可任意定其大小，仍可定出其他兩分力，故此問題屬不定解問題，一般言之，欲將一力分解成同平面同點之兩個以上之分力，除非其中任何兩分力之大小及方向固定，否則必屬不定解問題。