

第一机械工业部机械制造与工艺科学研究院编

机械加工高产經驗

第二册

自动化与鉗工机械化



机械工业出版社

編者：第一机械工业部机械制造与工艺科学研究院編

NO. 2795

1959年2月第一版 1959年2月第一版第一次印刷

787×1092^{1/16} 字数 127 千字 印张 6 0.001—8,100 頁

机械工业出版社(北京阜成門外百万庄)出版

机械工业出版社印刷厂印刷 新华书店發行

北京市書刊出版业营业
許可証出字第008号

统一書号 15033·1657
定 价 (9) 0.69 元

目 次

序言	2
概論	3
第一节 自动装卸及加工.....	4
1 車床不停車自動裝卸料及加工(4)——2 自動打兩端中心孔机(5)——3 鐵床走刀自動進退裝置(7)	
第二节 車床半自动化.....	8
1 車床橫刀架定位及車螺紋裝置(9)——2 旧車床半自动化(12)——3 車床高速挑絲自動退刀裝置(14)——4 車床快速退刀工具(14)——5 車床八角自動停刀器(18)——6 皮帶車床高速化與尺寸控制(19)——7 加工肩台不停車的測量方法(22)——8 車床自動停止走刀裝置——電磁式(22)——9 程序控制仪(24)	
第三节 不停車加工	36
1 不停車加工滾珠套的胎具(37)——2 不停車加工軸類的胎具(37)——3 摩擦式不停車夾頭(38)——4 哑巴胎(38)——5 不停車特種彈簧夾頭(39)——6 不停車彈簧夾頭(40)——7 簡化的彈簧夾頭(40)——8 握爪式彈簧夾頭(42)——9 不停車上下活多用夾具(43)	
第四节 机床改装	43
1 旧皮带車床改装机动走刀(43)——2 在旧皮带車床上加工平面达△△6光潔度的經驗(45)——3 四軸銑梅花軸銑床(46)——4 “三合一”銑床(48)——5 外圓磨床改装为无心磨床(49)——6 改裝立式鑽床代替研磨机(50)——7 改裝台鑽來代替搖臂鑽床(52)——8 万能銑床改成座標鑽床(52)——9 双軸立式鏜床(54)——10 切端面、打中心孔的簡易鏜床(56)——11 多軸式車床(56)——12 連杆加工的土办法(59)	
第五节 錄工机械化	63
1 双臂風動八軸導軌磨床(64)——2 大拖板燕尾導軌磨削工具(66)——3 土刻綫機(68)——4 自動刻綫機(68)——5 簡易剪板機(70)——6 切圓板機(71)——7 配鑽也能胎具化(72)——8 屋內孔油沟的工具(74)——9 手搖卷簾機(74)——10 冷熱搬攏形彈簧的新方法(76)——11 大平台直綫性的簡便檢查法(76)——12 攻絲胎具与拉繩退出法(77)——13 自動漲縮吃刀的鏜磨工具(77)	
第六节 机动攻絲、套絲及裝卸螺釘螺帽	79
1 鑽床攻絲器(79)——2 圓扳牙接頭(80)——3 双級套絲夾頭(81)——4 簡易攻絲機(82)——5 高效率攻絲台鑽(82)——6 双軸自動攻絲機(87)——7 电动旋螺絲器(88)	
第七节 冲压半自动化	89
1 自动打片(卸落料)机构(89)——2 半自動矽鋼片冲床(89)——3 緼板倒角半自動裝置(90)——4 热軋鋼領圈毛坯机(93)——5 二级工也能搞冲压自动化(94)	

序 言

1959年机械工业的生产規模和發展速度将是我国历史上空前未有的。要完成这个偉大而又艰巨的任务，主要将依靠現有工厂的力量。因此，如何提高單位面积产量是机械制造工业的一个主要問題。

自从党中央和毛主席提出以鋼为綱的全面跃进方針，并在企业里进一步加强了党的領導，大搞群众运动以来，群众干勁冲天、苦干巧干，使生产成倍地上升，涌現出了无数提高生产效率的好經驗、好办法。

为了收集总结这些經驗，促进生产翻番，我院派出了三个工作組，到工厂較集中的几个地区进行了收集和总结。在当地党委、工业局、工会及各工厂的大力协助下，去粗存精、整理归纳了約二百項先进經驗，分別編成三册出版。

第一册：簡易夹具 一般在产品固定的大批大量生产中，夹具应用得很广泛，經濟效果大，而在一般中小厂用得不多，生产批量較小是一个原因，但是，由于过去有些設計脱离实际造成制造中很多困难和使用上的不方便，因而夹具的广泛应用也受到了阻碍。

大跃进以来，由于企业中政治挂帅，广大职工發揮了共产主义風格，創造了許多簡單实用的土夹具。这些夹具大部分是使用者自己設計、自己制造和自己实现的。具有花錢少、实现快、效果好等特点，为夹具的广泛应用提供了一个切实可行的新方向。本册着重介绍了这些夹具，并适当地作了某些分析，以便于今后进一步开展群众性的設計制造夹具的运动，以达到單位面积产量翻番的目的。

第二册：自动化与鉗工机械化 由于机械工业产量一翻再翻，所以机械化与自动化显得日益重要。本册介绍了职工群众在思想解放以后，大搞机械化与自动化的一些經驗及得到的效果。

第三册：刀具、齒輪与絲杠的加工 在技术革命运动中，切削加工方面的革新对生产翻番起了很显著的作用。本書着重介紹某些先进刀具和多刀多刃，說明在这方面还有着不少潜力。另外，在齒輪、絲杠方面，群众創造了不少簡易的高效率的加工方法，本書也加以收集。同时，还特別介绍了軋制齒輪和絲杠等先进工艺。

在每类經驗的前面，都概括地說明了該类經驗的大致內容，并作了一些分析比較，以供讀者参考。

总之，我們希望通过这三本書能够使各个工厂互相交流一些先进經驗，对提高机械工业的單位面积产量有所帮助，并希望这类經驗不断地得到發展和提高。

由于我們人力少、水平不高，一定有錯誤之处，欢迎讀者提出批評和意見，以便及时糾正。来信請寄“北京西郊后二里沟机械制造与工艺科学研究院第五处”。

概論

机械工业的机械化与自动化，无疑是提高生产效率、减低劳动强度的方向。这在大批大量生产的条件下是如此，而即使批量不很大，按照其生产特点，适当采用机械化与自动化也可以收到很好的效果。目前在我国劳动力紧张与产量越来越大的情况下，尤其自生产大跃进以来，走向机械化与自动化已成为必然的趋势。工人同志們从劳动实践中，針對他們各自不同的生产条件，創造了不少有关这方面的先进經驗，而且绝大部分都出現在中小工厂。这些自动装置不仅结构簡易，成本低廉，而且效率也高。我們通过現場搜集了这些資料，包括鉗工机械化，机动攻絲、套扣及装卸螺釘、螺帽，車床半自动化，自动装卸料及加工，不停車加工，冲切半自动化及机床改装等七个內容。

在鉗工装配方面，手工劳动量很大，必須創造更多的机械来予以代替，本書中介绍了以磨代刮，攻絲套扣、刻線、卷彈簧、凿油沟等的机器及胎具。

車床在机械工厂中占有很大的比重，而且手动及輔助時間一般很多，利用自动进刀、退刀、停車及溜板返回等半自动装置，不仅能縮短輔助时间，并为高速切削創造了良好的条件，生产率可大为提高，而且在个别的經驗中还达到了很高的精确度，所以作了較多的介紹。

程序控制在目前說來还是一个尖端技术，由于結構复杂，要求高，一般較难广泛采用，但是在机床上加以少量的改装，作成一个簡易的程序控制机构，从而使机床的部分加工工序自动化，特别是在車床上对中小批軸类零件的生产，有很大的意义，本書中收集了一份資料，可供参考。

自动或不停車装卸料及加工，主要用于車床方面，在加工小的軸及套类零件时，可大大地縮短輔助时间，本書中所介绍的自动装卸料装置，各种不停車卡头及带梢內頂尖等，在加工时不須手动或可减少手动操作，在实际应用中效果都良好。

在冲切工作中，自动加料及落料机构，除提高效率、减少劳动强度外，重要的还在于可以实行多机床管理，書中列举了一些这方面的好例子。

为了避免与已出版的有关土设备的資料重复，在机床改装方面，我們仅收集了一些扩大機床使用范围的改装机床的資料。

从这些实例中可以看出，我国的机械工业，即将在这方面出現一个普遍的、更高的發展形勢。

必須指出，有关这方面的資料是很多的，这里所收集的項目既不够齐全，分类也不尽恰当，但我們希望通过这个小册子能够交流一些各厂的經驗，以促使这些經驗不断地得到提高和发展。

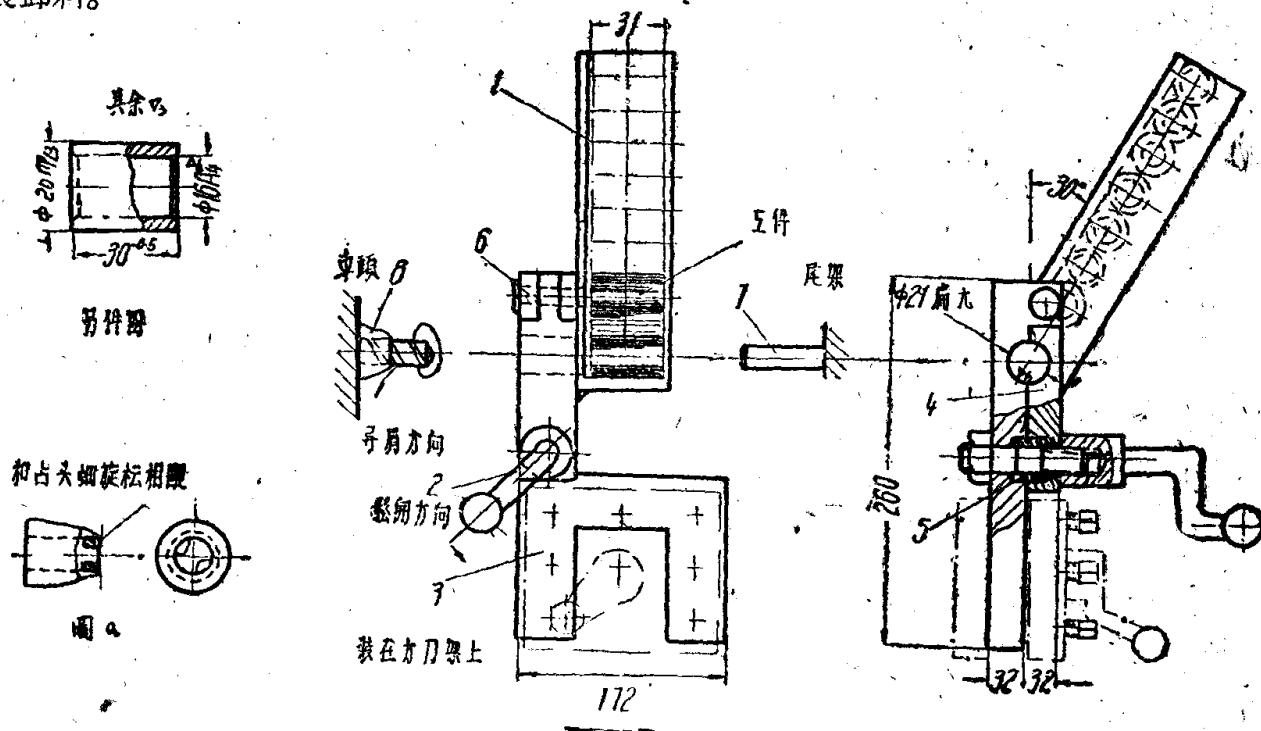
第一节 自动装卸及加工

1 车床不停车自动装卸料及加工

沈阳电工机械厂防爆车间的铜套产量很大(约5万余个),过去是在车床上,用三爪卡盘夹紧后进行扩孔,不仅生产率低(一班只能加工500多个),而且工人操作紧张,每天要松紧卡盘1千多次。工人出身的技师杨润泉同志,根据他多年的工作经验,设计了简单的自动装卸料斗,提高生产效率2倍以上。

现将其结构及操作方法介绍如下:

料斗1焊在下支架3上,成 30° 斜角。上支架4用销钉6连在下支架3上,中间有弹簧5。将3装夹在车床的四方刀架上。这样,通过溜板可以左右移动。主轴孔内插入鑽头,鑽头上套一个导屑器8(见图a所示),使带状切屑沿其锥面向两侧排出,而不致纠缠在鑽头上。尾座固定不动,并在其锥孔内插一顶杆7。鑽头与顶杆之间的距离,亦即溜板往复行程的长度,不宜太大。根据工人同志的经验,这段距离约等于三个工件长度最为适宜。因为此时可以使辅助时间缩短到最小。在操作时,先将铜套放入料斗内,然后移动溜板,向床尾移动,于是顶杆7将铜套顶入 $\phi 21$ 扁圆内。此时,溜板恰好碰到预先调整好的挡块上,所以铜套就不会穿过 $\phi 21$ 而掉下来,只能停留在 $\phi 21$ 扁圆内。旋转手柄2,将工件压紧,料斗内的铜套由于本身重量,自动滚下,填补空挡。然后开动机动纵向走刀,进行切削。加工完后,松开手柄2,移动溜板,使顶杆7再将料斗内铜套顶入,同时使已加工的铜套顶出。这样,連續往返,就形成了简易的自动装卸料。



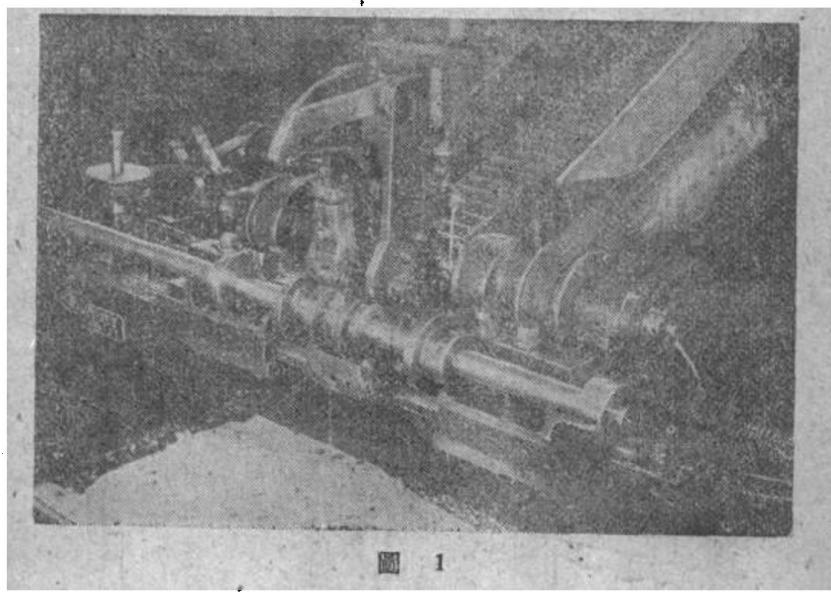
优缺点：

- (1) 成本低廉，簡單易行；
- (2) 可以不停車切削，减少輔助時間，提高生产效率；
- (3) 在松紧手柄及退回溜板时，仍是手工操作，因此工人的劳动仍較紧张和吃力；
- (4) 銅套中心和鑽头旋轉中心，不易对准，加工出来的活，有偏移量而使壁的厚薄不一致。因此它适用于粗扩工序。

这装置适用于銅套或鑄鐵套扩孔；对于鋼套及实心的工件，未作試驗。如果加大手柄的压力，防止工件作軸向移动的話，則問題不会很大。这装置从总的方面来看，不失为一个好的裝置，要是在机构上进一步加以改进，不仅可使本工序达到完全自动化的目的，而且还可推广到精加工工序及实心工件的加工上去。

2 自动打两端中心孔机

邓兴泰汽車機件制造厂过去加工活塞銷两端的中心孔，系在車床上从两端分两次加工，每工只能加工 600 只左右，并且劳动强度很高。自改装了自动打孔机(圖 1)后，每工产量可达 1200 多只，提高劳动生产率一倍多，并且可实行多机床管理，每人能管 4~5 台，大大地降低了劳动强度。



結構和動作

从电动机傳来的动力，經過皮带盘 1 带动軸 3，使軸 3 轉動(圖 2 甲)。在軸 3 上装有两只皮带輪 2 及 2 a，通过交叉皮带与开口皮带，帶动了左右两車头中的軸，使鑽头作不同方向的旋轉运动。在軸 3 的一端，通过一对伞齒輪 25 帶动万向接头，帶动离合器 19，傳动蝸杆，蝸輪 17、18。蝸輪端装有变换齒輪 16，通过扇形板使送进軸 8 旋轉。装在軸 8 上的两个平面凸輪 9 及 9a 也旋轉；由于凸輪的曲面和固定在車头上 T 形槽內的滾柱紧密的接触(依靠左右两个重錘的工作)，所以当平面凸輪旋轉时，車头即在床面上作直線的往复运动。

工件的夹紧是依靠四連杆机构 33 (參看圖 2 乙)，該机构是由徑向凸輪 12 所控制，而凸輪 12 亦固定在軸 8 上，一起作旋轉运动。而滾柱 32 由于彈簧 (圖中未表示) 的作用，始終緊压在凸輪 12 的曲面上。当凸輪 12 轉到如圖中的位置并繼續轉動时，滾柱由于彈簧的拉力而落下，使四

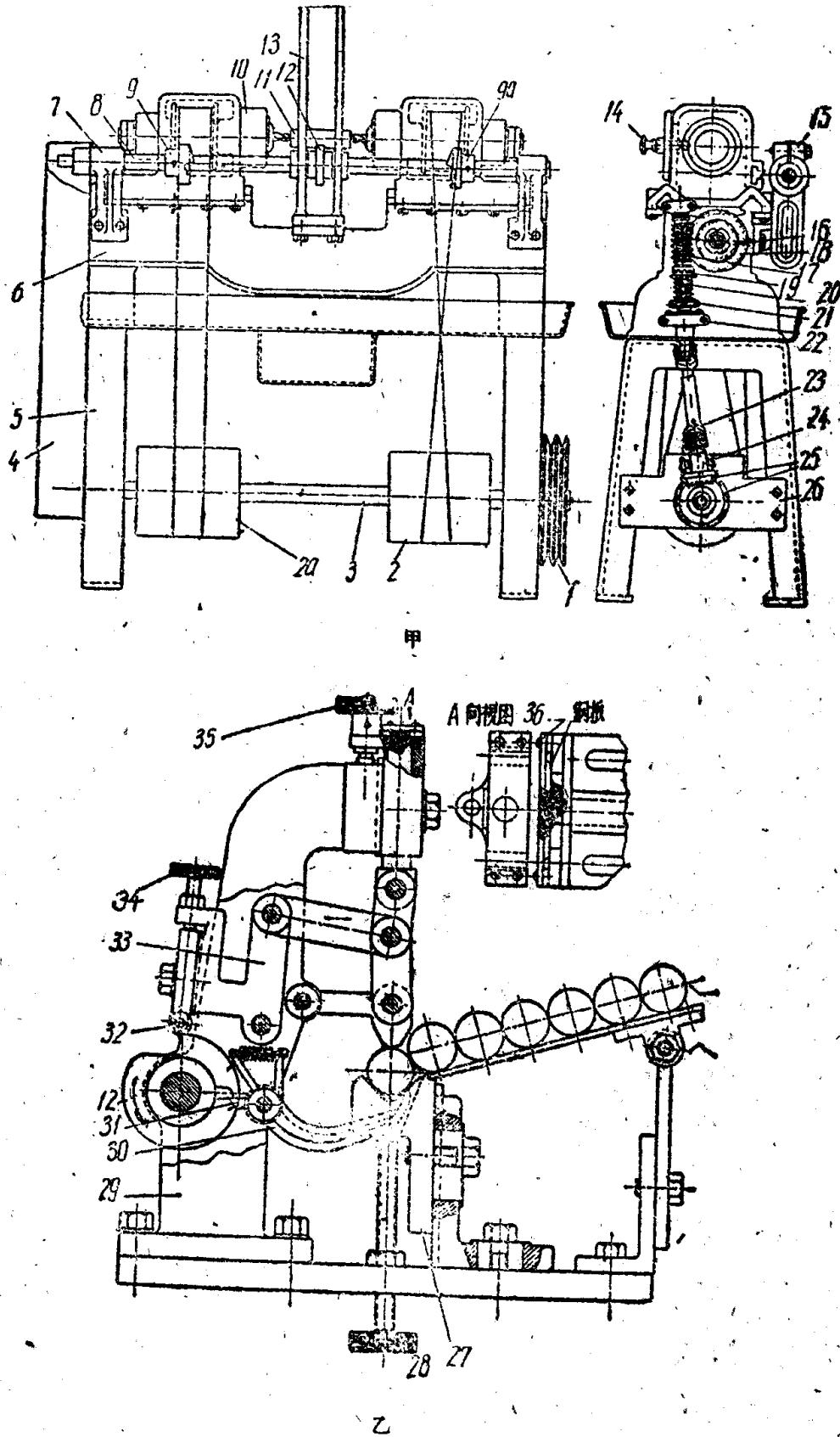


圖 2 自動打两端中心孔机

1、2、2a—皮带盘；3—轴；4—罩壳；5—车脚；6—车身；7—轴承支架；8—送进轴；
9、9a—平面凸轮；10—车头；11—活塞销（即工件）；12—径向凸轮；13—活塞销托架；14—插销；15—扇形板；16—交换齿輪；17—蜗杆；18—蜗輪；19—离合器；20—弹簧；21—螺母；22—支承座子；23—万向节头；24—轴承座；25—伞齿輪；26—支承板；27—活塞销定位V形体；28、34、35—调节螺釘；29—夹紧装置立柱；30—棘爪；31—空套搭子垫圈；32—罗拉（滚柱）；33—杠杆机构；36—弹簧钢板。

連杆機構 33 往上抬，工件就不再壓住。此時，徑向凸輪端的一個突出物碰撞了一個空套在另一軸上的搭子 31，使其作瞬時轉動，由於彈簧的作用，使撥爪跳起，將工件從V形槽中挑出落在貯藏箱內。這時預貯在托架 13 上的待加工工件，從斜面上滾下，落到V形定位槽中。因凸輪 12 在繼續傳動，由於曲面曲率半徑的不同，而將滾柱 32 往上頂起，通過四連杆機構 33 而將工件夾緊。

工件直徑大小變動時，利用調節螺釘 28 調節V形槽和夾緊腳之間的距離，而調節螺釘 35 亦能作微量調節。若工件直徑誤差在 0.5 公厘以內，則可照常進行加工，在調節時按照工件的最小直徑調節好；若遇到較大直徑的工件時，夾緊腳就將彈簧鋼板 36 往上頂起，不致妨礙夾緊作用。

如在工作過程中，工件從托架上落到V形槽中發生位置不正確而卡住時，或有過大直徑的工件落入時，阻碍了四連杆機構使徑向凸輪不能轉動，而使蝸輪蝸杆都不能轉動；但電動機傳動的一對傘齒輪仍在轉動，這時離合器的斜面就滑出，壓縮了彈簧 20，在此位置可安裝開關，使切斷電動機電源而安全停車；亦可裝有信號燈電鈴，喚起操作者注意，立即進行調整。

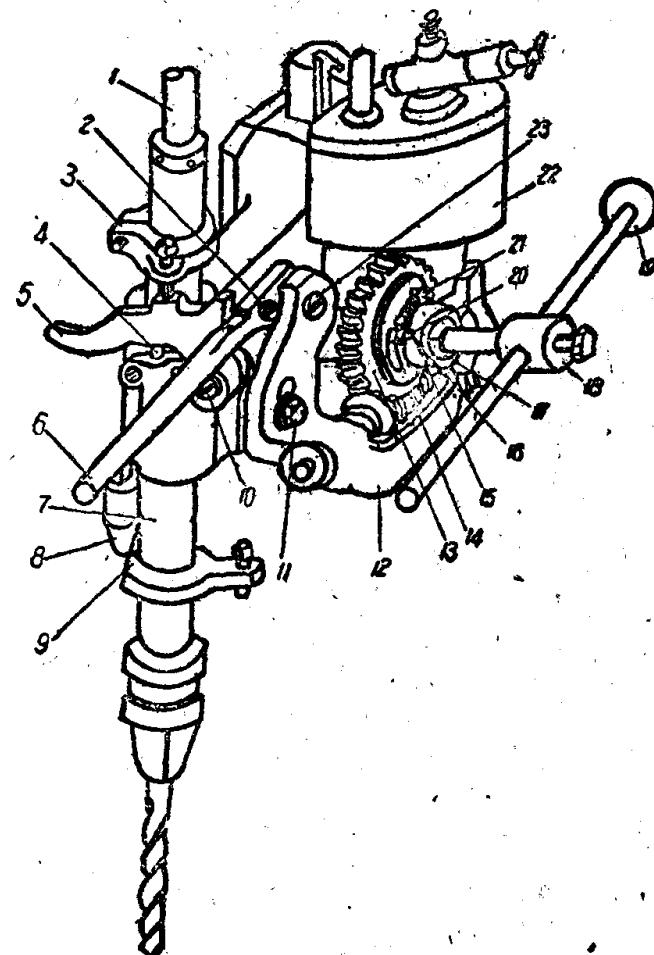
搞土機床並達到自動化，本例子證明是完全可以辦到的。

3 鑽床走刀自動進退裝置

上海第一紡織機械廠在立式鑽床上，當加工成批小零件時，由於操縱手續較繁，所以工作時很不方便，效率不高。

現在，改進了自動進退裝置以後，主軸會自動作上下進退刀，操作工人只要更換工件就可以了。不但提高了生產效率，還減輕了工人的勞動強度，可以由較低等級的工人來操作，改裝簡單，投資少，經濟效果好。

改裝機構如圖所示，在蝸輪軸 18 上裝有手柄加重錘 19。當蝸輪軸轉動時，通過軸瓦 17 使凸緣 16 轉動。凸緣上的銷子 21，依靠彈簧的拉緊，使蝸輪 13 上的蝸輪銷子 20 與蝸輪可以同時轉動一個角度。這就可以使蝸杆與蝸輪在嚙合時，避免齒被頂住而嚙合不入的情形。另外，在走刀框架 12 上有長圓孔，在定位螺釘 11 支點下可以上下滑動。框架的上端有連接螺釘 23 與用支柱螺釘 2 固定的走刀把手 6 相連接，走刀把手可以上下移動。走刀把手的一端懸有平衡垂 8，使框架在上升時的作用力減小。走刀把手上有缺



1—主軸；2—支柱螺釘；3—退刀撞頭；4—彈簧；
5—走刀開關；6—走刀把手；7—鑽軸套；8—平衡垂；
9—進刀撞頭；10—支柱螺釘；11—定位螺釘；12—走刀
框架；13—蝸輪；14—蝸杆；15—彈簧；16—凸緣；17
—軸瓦；18—蝸輪軸；19—重錘柄；20—蝸輪銷子；21
—凸緣銷子；22—齒輪箱；23—連接螺釘。

口，使它与走刀开关5相卡住。走刀开关用支柱螺钉10固定住，其下端有装在主轴轴承端面上的弹簧顶柱4，使其保持水平位置，鑽軸套7上按需要長度固定好退刀撞头3和进刀撞头9。

操作方法如下：开車后，主軸1旋轉，另外通过齒輪箱22下的錐齒輪对变换方向后，蝸杆14随着轉動。由于走刀框架12是可以上下滑动的，当蝸杆与蝸輪啮合时，主軸即作进刀运动；当达到所需的进刀尺寸时，由于固定在鑽軸套7上的退刀撞头3上的碰头螺絲和走刀开关5相接触，迫使走刀开关6向下轉動。这时，走刀把手6和走刀开关5的缺口脱开，和走刀把手相連接的走刀框架由于本身重量的影响，在定位螺钉11处框架向下滑动，使蝸杆14与蝸輪13脱开。在这瞬间，机床主軸是没有进刀的作用了。但是，由于重錘柄19的單头重的作用，使蝸輪13产生順时針方向的轉動，使主軸1立刻上升，产生退刀运动。同样，固定在主軸套上的螺釘和进刀框架12的底部相碰撞，将框架頂到一定的高度时，使走刀把手一端抬起与走刀开关的缺口相卡住，这时蝸杆14已和蝸輪13啮合而使主軸起进刀的作用。如此循环不休，机床便可将工件鑽出一个一个的孔来。

优点：进刀退刀完全自动，可以提高生产率25%以上。

第二节 車床半自动化

这里介紹的車床半自动化，主要指控制拖板的动作，代表性的工件是阶梯軸类和螺絲类。根据工序的性质，基本上划分四种：

- (1) 調整縱向及橫向行程； (2) 停止走刀或附有自動縱向退回裝置；
- (3) 自動退刀； (4) 自動吃刀。

在阶梯軸加工中，要求縱向及橫向行程控制，自动停止走刀、自动退刀和快速退回。

在螺絲加工中，要求自动停止走刀、自动退刀和自动快速縱向退回。

經具体比較后，在自动吃刀方面，§2-1与§2-2提供了較完整的形式，前者能做阶梯軸，后者能車螺紋或肩台小的軸件。前者調節吃刀範圍大，故具有万能性，后者用棘輪及凸輪套筒，尺寸受一定限止，故只能專用。

在自动退刀方面，以§2-4的扳机式結構最簡單，因为它自成独立部分，不用改装机床，因此制造方便。§2-1是用凸輪，§2-2是用齒條，結構比較复杂，一般适用于产量較大、产品固定的情况，用廢料或化一些錢改装机床，还是值得的。

在自动縱向退回方面，以重錘拉回用得比較普遍，也比較簡單实用。也有彈簧拉回，但只限于短行程。

在自动停止走刀方面，以§2-5与§2-1的结构較好，也比较集中，一般均可采用和推广，尤其以§2-1的结构最簡單，§2-5比較精确，但缺点是閘瓦磨損較快。另外一种§2-8是采用行程开关，但需用电器控制，尚不普遍。

1 車床橫刀架定位及車螺紋裝置

誠孚鐵工厂工人改裝皮帶車床后（見圖1、圖2），能半自動車削螺紋，有效地發揮了四方刀架的作用；在加工階梯軸時，免除了軸徑的測量工作，可保持軸徑公差在0.02~0.03公厘內。現將機構介紹如下：

（1）橫刀架定位裝置 如圖3所示，當方刀架轉動90°時，由2:1的傘齒輪、1:2的直齒輪25、26及惰輪28，使定位鼓輪17也轉動90°。鼓輪上帶有四只可調節的定位螺釘20（它們相應于四方刀架的四個位置），各與撞塊19上的螺釘決定四方刀架的位置。因此在車階梯軸時，只要順着轉動刀架，而無需測量軸徑，因而縮短了輔助時間（參考A-A剖視圖）。注意在每次轉動方刀架之前，須先把彈簧21松開。

（2）車螺紋裝置 在車床橫拖板上裝有一套附件，見圖3，將原來走刀螺母39拆下。利用這種裝置，就能在車螺紋時自動分次吃刀及快速退刀。

當按下走刀手柄1後，拖板向左移動，當行至規定距離，杠杆5與定位螺母4相碰，使與1脫開，彈簧2把1向上拉，使走刀停止。整個拖板在彈簧16作用下快速向右移動。同時刀具在凸輪11、12作用下，讓開工件，使退刀時不致破壞螺紋。

凸輪11由鍵與小軸33相連，33由支柱30與拖板相連。凸輪12在33上自由轉動。當車螺紋時，35與9相碰，使12轉動，產生拖板移動。擋塊9有兩塊，根據車絲的長度，分別裝在橫梁8上。拖板左右運動時，凸輪11與12的凹凸使拖板前后運動，即使刀具吃刀或退刀。當車內螺紋時，凸輪的動作可參看A向視圖。

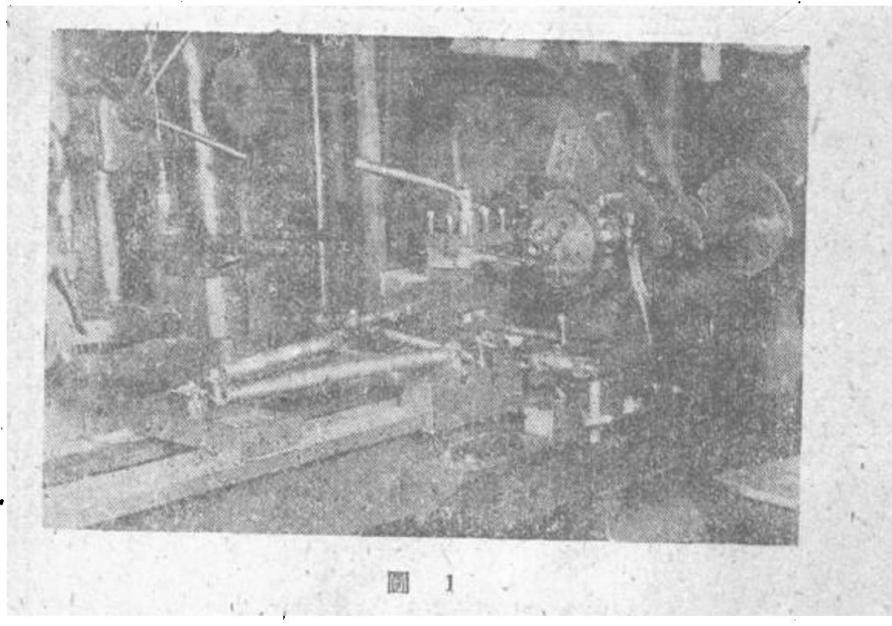


圖 1

加工時，根據螺紋深度分次吃刀，吃刀由凸輪軸套24（見B-B剖面及其展開圖）、棘輪13、棘爪37及撥杆14控制。軸套24上有四個齒，齒高等於螺紋深度，軸套轉動使吃刀逐步加深；轉四分之一圈，車出一個螺絲，轉一圈車出4個螺絲。每個螺絲可以分幾次切好，由棘輪每次轉動的角度來定，例如棘輪每次轉 $22\frac{1}{2}^\circ$ ，則四個行程即切出一個螺絲。每當拖板退同時，擋塊10推動撥杆14、棘爪37，轉動棘輪13、24，使拖板克服彈簧21的力量而移動，達到一次吃

刀，这样連續切削，完成車螺絲工作。

这个控制螺絲吃刀的机构很好，免去工人每次調整吃刀，但套筒 24 是專用的，而且移去了螺母 39，因而損害了机床原有的調整吃刀的性能，改动較大，是一缺点。

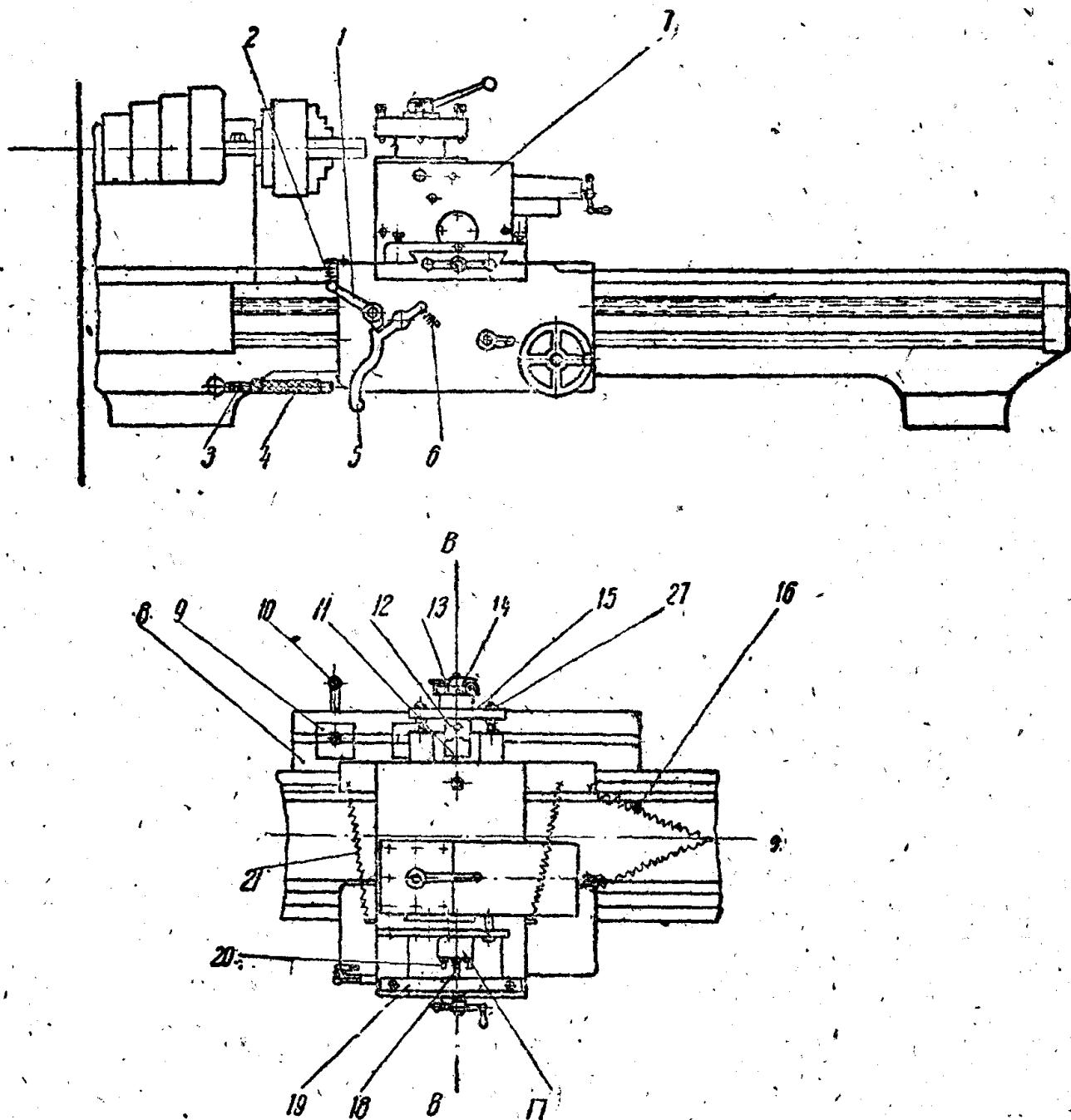


圖 2 車床橫刀架定位及車螺紋裝置。

- 1—絲杆走刀手柄；2—彈簧；3—定位螺軸；4—定位螺母；5—杠杆；
- 6—彈簧；7—支板；8—橫梁；9—擋塊；10—擋塊；11—凸輪；12—凸輪；13—棘輪；14—撥杆；15—支架；16—彈簧；17—定位鼓輪；18—定位螺釘；19—擋塊；20—定位螺釘；21—彈簧；22—傘齒輪；23—傘齒輪；24—凸輪軸套；25—齒輪；26—齒輪；27—螺釘；28—梢輪；
- 29—螺釘；30—支架；31—螺釘；32—螺釘；33—小軸；34—支架；35—一杠杆。

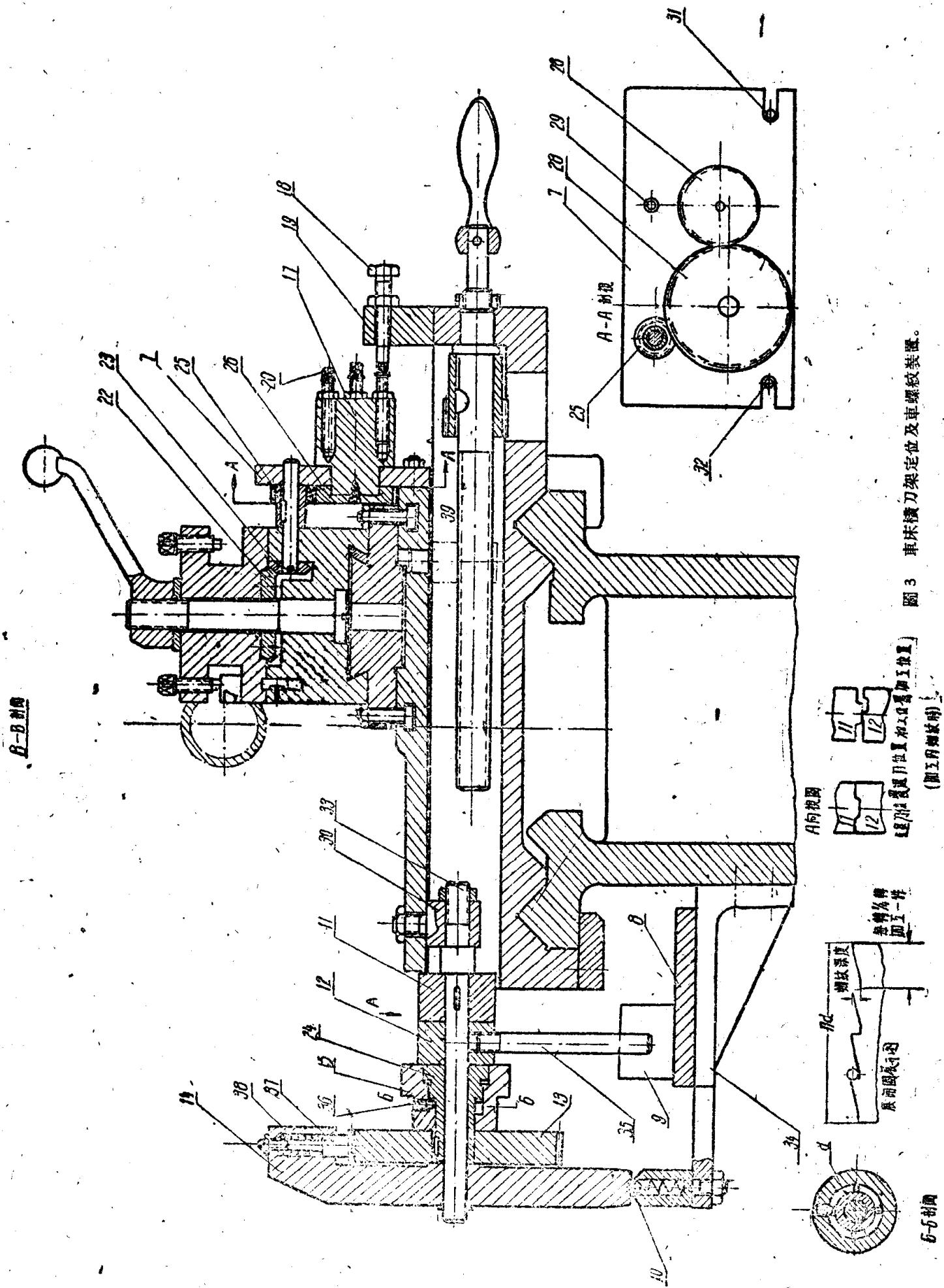


圖 3 車床橫刀架定位及車螺紋裝置。

(圖五剖面說明)

6-6剖面

2 旧車床半自动化

上海中国紡織机器厂和無錫水泵厂利用旧車床改装为半自動化高速車削螺絲的車床，提高效率四倍左右（圖1），每車一个 $1\frac{1}{2} \times 2$ " 的双头螺栓，仅需 50 秒鐘。工件的螺紋光潔度良好。

此机床加裝的有：（一）自动停止走刀和縱向快速退回的机构；（二）横向自動吃刀及在行程終点自动退刀的机构。

（一）自动停止走刀 这是利用擋塊推動杠杆系統，利用錐面使閘瓦松开（見圖2 A向視圖）；車床開動以後，撤下閘瓦的手柄，拖板就作縱向走刀。在走刀過程中；裝在溜板箱上的杠



圖 1

杆 14 也随着向左移动，小搖塊 19 碰到固定在床身上的擋塊 24 以后，就被迫作順時針方向的轉動，其 B 面轉到大致水平位置，19 才移到 24 的左方。当螺絲切好的时候，裝在床身上的擋杆 21 迫使鉤塊 17 作逆時針方向的轉動，于是 17 与搖杆 16 的下端脫鉤，彈簧 12 就迫使 13 向右猛進，13 的錐端迫使閘瓦張開，縱拖板就停止移动。同时重錘 30 使縱拖板快速向右退回，至縱拖板碰到擋塊 35 为止。25 的作用是在万一 13 未向右冲出时，由 25 来推它向前，这样可防止發生事故。当縱拖板向右移回的过程中，14 亦随同向右移，但 19 被 24 阻住，因此迫使 14 作逆時針方向的轉動；最后 19 由 24 下端移出了，而 14 的下端被 17 鉤住，如圖示位置。

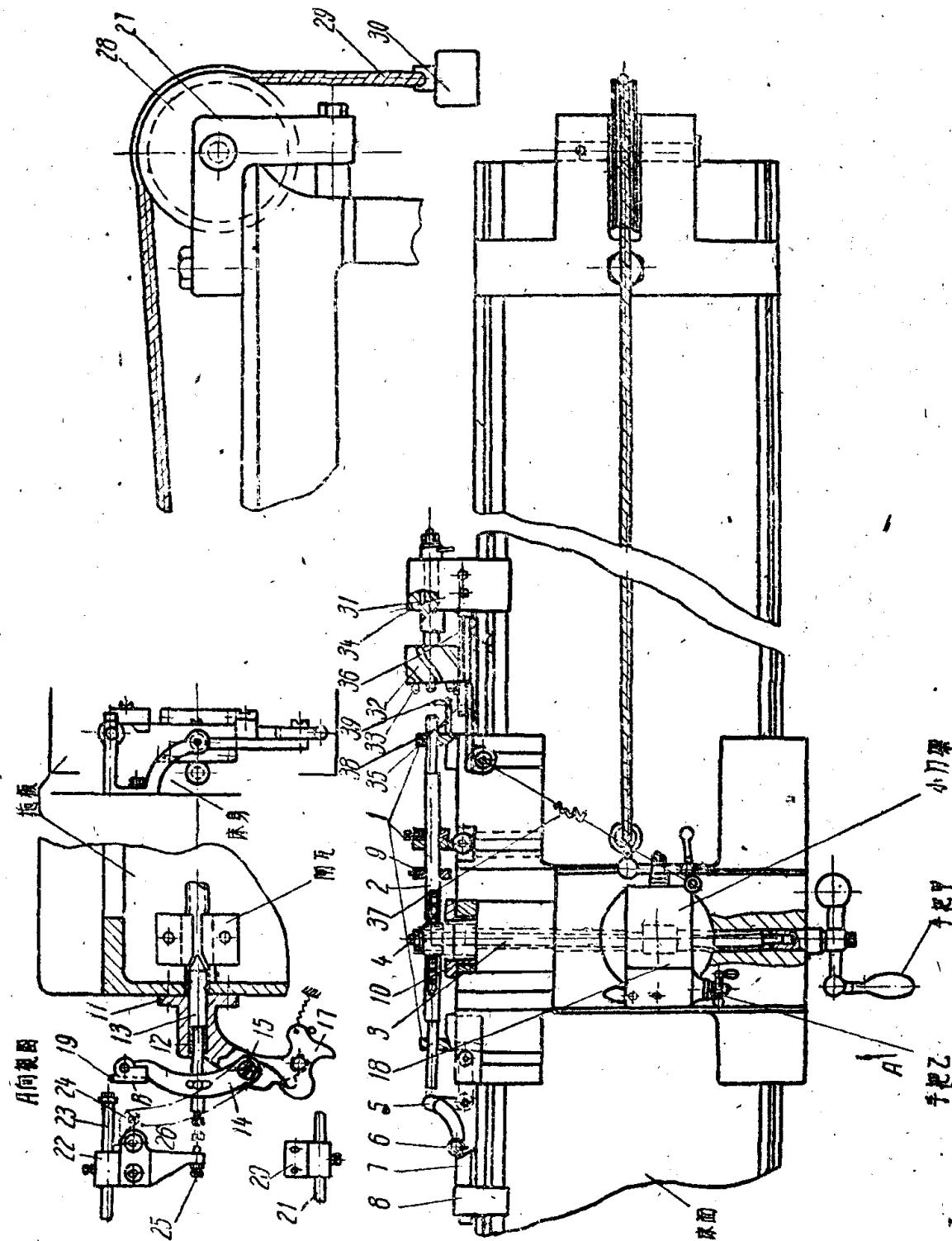
（二）横向自動退刀及吃刀 調整絲杠 3 即可確定刀具的横向位置。當 3 轉動時，3 上的齒輪 4 也隨同轉動，齒條 2 也相應地隨着移動。刀具調整好以後，齒條 2 的位置也就確定了。

齒條 2 可在支承 1 內滑動，當走刀接近終點時，齒條 2 为擋杆 5 所阻。當走刀到达終點時，2 已被迫相对于縱拖板而向右移動了一定距離，并使齒輪 4 帶着橫絲杠 3 反轉，使刀具退出。这就是横向自動退刀。

走刀停止後，重錘 30 迫使縱拖板向右退回，在未到达終點之前，齒條 2 右端碰到裝在鼓

輪22上的接觸杆，跟着就被迫向左移動，並使齒輪4及橫絲杠3作順時針方向轉動，刀具就移向工件，以備吃刀。下一個行程的吃刀量決定於刀具的橫向位置。刀具的橫向位置取決於齒條2的位置；齒條2則取決於接觸杆33的長度。調整33可以調整吃刀量。

為了用幾個行程，例如4個行程來完成一個工件，可以把吃刀量酌予分配。為此，在鼓輪32上裝了四個接觸杆33。而在縱拖板每次退回時，其上的鉤子39就在32上滑過，當工人收緊閘瓦，使縱拖板向左走刀時，該鉤子39就伸到32的螺旋槽內，並使該鼓輪跟着轉動；當33脫離32時，32正好轉了90°。這樣就可達到在每行程中自動控制吃刀量的目的。



这个改装使車床的操作半自动化，工人只須上下料、开車、停車和收紧閘瓦。因而可以实行多机床管理。

如果在床身左段上装了类似 32 的鼓輪，来控制縱拖板每个行程終点 的位置，則可用于切削阶梯軸。

这个改装的吃刀調整机构很有推广价值。至于自动停止走刀机构則太复杂了，并非必要。

3 車床高速挑絲自動退刀裝置

天津工程机械厂应用此裝置及高速車螺絲刀后，进行高速挑絲很順利。速度虽高(600轉/分)，走刀虽大，仍能防止刀具碰到卡盤的危險；工作既安全，又保証了工件質量，一般螺絲只須走三刀，大大提高了劳动生产率，如M20、長 30 公厘的螺絲，每小时可制 70 根左右，光潔度也很好。

高速挑絲自動退刀裝置的結構 將車床小刀架的絲杆卸下，將小刀架 轉過 90° 做吃刀用(看第15頁附圖)。燕尾夾塊 20、擋板 1 及冲板 26，用螺絲固定在大拖板 33 上。軸承 21、固定銷子 25 与橫刀架 32 相固定，进刀板 16 与角鐵 14 相固定。而 14 用夾板 10 固定在床身上(見 B 向視圖)。彈簧 31 当橫拖板 33 退回时起緩冲作用。这些是此裝置的退刀部分。

卡板 5 用螺絲釘固定在溜板箱上。冲板 7 裝在車床原有手柄 24 上，它可隨手柄 24 上下移動。冲杆 27 可用來調整走刀長度。冲杆 27 裝在座 28 上，而座 28 是用夾板 9 与床身相固定(見 B 向視圖)。彈簧 15 当大拖板 33 回来时起緩冲作用。

將手柄 24 下按时，冲板 7 向下，彈簧 3 及 4 拉冲板 7 使銷子 6 进入冲板 7 的缺口內，即构成了如圖所示位置。此时开始走刀，当冲板 26 与冲杆 27 相碰时，冲板 26 与銷子 25 脫离，由彈簧 18 的作用使刀架退刀。在刀架剛剛退回时，冲板 7 应立即与擋鐵 29 相碰，冲板 7 与銷子 6 脫离，重錘 12 即將大拖板 33 拉下右方。当軸承 19 在进刀板 16 的斜面上滑动时，刀架被迫向前移动，由彈簧 22 及 23 的作用使銷子 25 进入冲板 26 的缺口內，此时刀架即停止移动，构成了圖示位置。用小刀架吃刀并按下 7 后即可进行第二次切削。

这种退刀机构的零件較多，但并不复杂，又能自动使大拖板退刀，在进行大批大量生产时是适用的。它使拖板的运动半自动化，为进一步向自动化發展提供了准备。但扳机式退刀工具要簡單得多。

4 車床快速退刀工具

快速退刀工具用于高速車螺紋，其优点是能控制刀具到一定位置时快速退出。解决了手退刀过慢的毛病，减少了工人的劳动强度，因而也提高了劳动生产率。

1) 天津第一机床厂的快速退刀工具結構如下(見圖 1)：刀体 12 安裝在車床刀架上。刀杆 16 后面的圓形部分放在刀体 12 及彈簧 15 內。刀杆 16 的前端成正方形，上有一个槽，用来夹固刀具。導向板 11 是为了防止刀杆 16 在刀体 12 內轉動的。螺母 4 用来調整彈簧 15 的压力。工作时，先将手柄 1 向后拉，使刀杆 16 在刀体 12 內向前移动，移动到一定距离后，制动銷 6 在彈簧 10 的作用下进入刀杆 16 上的槽內，使刀杆不再移动，此时，即可进行切削。当擋

