

横向铰结斜梁(板)桥 实用 计 算 法

北京工业大学席振坤 编著

人 民 交 通 出 版 社

横向铰结斜梁(板)桥 实用计算方法

北京工业大学席振坤 编著

人民交通出版社

1980·北京

内 容 提 要

本书所介绍的实用算法,是以正桥的横向分布理论为基础,用斜桥的有限元分析导出折减系数,并编制成数表的一种查表算法,为现阶段比较合理而简单的斜桥计算方法,可供公路及城市道路桥梁设计、科研人员及有关院校的师生参考。

横向铰结斜梁(板)桥

实 用 计 算 法

北京工业大学席振坤 编著

人民交通出版社出版

(北京市安定门外和平里)

北京市书刊出版业营业许可证出字第 006 号

新华书店北京发行所发行

各地新华书店经售

人民交通出版社印刷厂印

开本: 787×1092 1/32 印张: 2.375 字数: 52千

1980年8月 第1版

1980年8月 第1版 第1次印刷

印数: 0001—5,500册 定价: 0.20元

前 言

采用铰结梁(板)的荷载横向分配影响线表⁽¹⁾来计算铰结梁(板)桥是大家熟知的。但是近年来由于路线线型的要求,这种体系也常被设计成斜桥。斜桥中荷载的横向分布与正桥相比,有很大的差别,因而简单地将斜长作为计算跨径,然后当作正桥来算,通常是保守的,但有时也会是不安全的。

这方面已经作过一些研究工作,根据实验结果提出一种近似计算方法⁽²⁾。但是一次实验的结果毕竟有其局限性,并且其所提出的折减系数,只适用于试验模型所规定的弯扭特性的桥梁,所以不好推广运用。另外,比较严密的解析方法也早已使用,惟因计算繁冗,应用起来也颇为不便。

现在对于这种体系已经采用有限元法,并且编制了供设计计算用的程序⁽³⁾。因此不妨说,本课题基本上已得到解决。但受计算机推广范围的限制,一些地方一时还不能使用。再者,大量斜交小桥涵也无必要一一上机演算。因此在一定时期内,近似算法仍有其现实意义。本文是在以往实验研究及有限元数值研究的基础上,提出的一种实用算法,以便通过合理、简单的计算而求得经济安全的设计。

经实际设计计算,并与其它方法进行比较表明,用本方法所得结果可使设计有足够的精度,计算效率比目前采用的方法高得多。它与有限元法电算程序相比,结果略为偏大,是偏安全的。

对本书原稿及附表,天津市政工程设计院曾提供宝贵的意见及建议,都锡龄、钱永龄二同志对本方法与其它各种方法的比较作了大量工作。另外,算例中有限元的对照数据,由北京市政设计院协助计算。谨在此表示感谢。

目 录

前言

第一节 铰结斜桥的特点.....	1
------------------	---

第二节 实用计算法.....	6
----------------	---

1. 弯矩计算.....	6
--------------	---

2. 支点剪力的计算.....	8
-----------------	---

3. 跨中剪力.....	9
--------------	---

4. 设计计算时的其它要点.....	10
--------------------	----

第三节 有限元法 ⁽³⁾ 及附表编制简介.....	11
--------------------------------------	----

第四节 算例.....	15
-------------	----

1. 设计资料.....	15
--------------	----

2. 跨中弯矩.....	16
--------------	----

3. 支点剪力.....	19
--------------	----

4. 跨中剪力.....	22
--------------	----

附表	25
----------	----

第一节 铰结斜桥的特点

首先来了解一下斜桥的特点。我们将把它同正桥作对比，来介绍一下模型试验及数值试验的若干结果。

1. 图1所示为8梁系梁桥。每片梁宽为1米，跨径为7.2米， $\gamma = 5.8 \frac{I}{J} \left(\frac{b}{l} \right)^2 = 0.0374$ 。用有限元法，采用将跨径作八等分的网格，计算了Ⅳ号梁跨中截面的弯矩场，如图2所示。斜角分别为 0° 、 30° 、 45° 、 60° ，单位荷载作用在该截

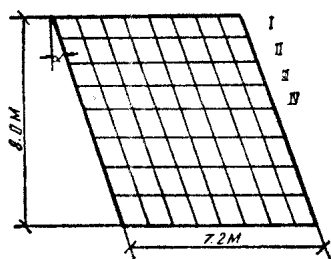
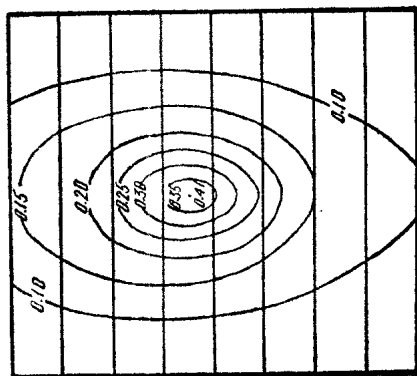


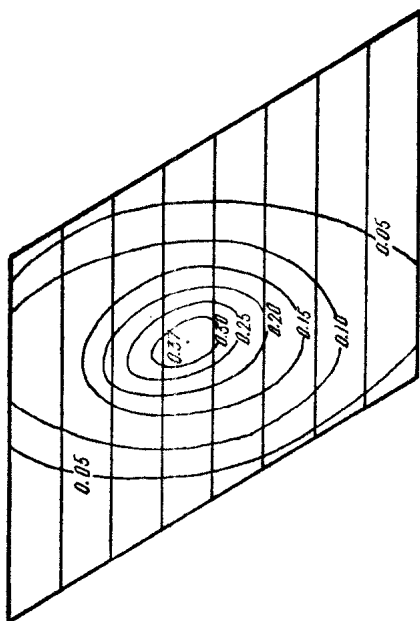
图 1

面。从图中等值线的山脊线可以看出斜桥中荷载横向分布的路径，大致是取垂直于自由边的方向（小于 45° ），又介于平行于简支边的方向之间（大于 45° ）。

2. 斜跨径方向的弯矩随斜角的增大而减小。



(1) $\alpha = 0^\circ$



(2) $\alpha = 30^\circ$

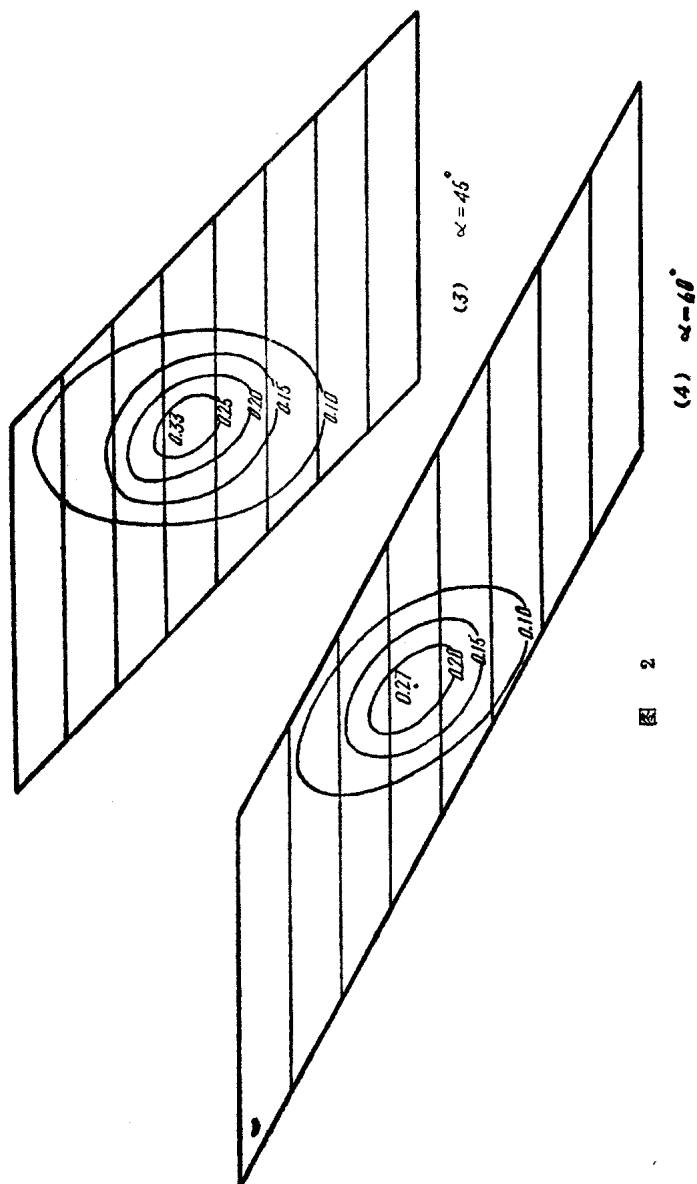


图 2

(1) 资料⁽¹⁾的模型实验是 $b/l=1$, $\gamma=0.0320$, 模拟汽-15级荷载。实验结果表明, 中梁及边梁的跨中弯矩, 随斜角增加而减小的曲线如图 3 所示。

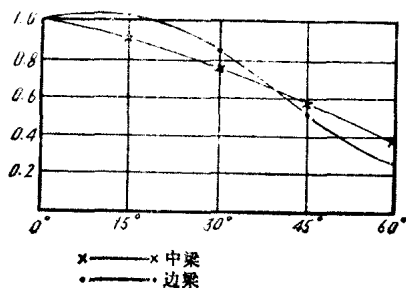


图 3

(2) 参照图 2 所示的弯矩场, 将各斜角时的弯矩峰值作一序列, 便可得到在单位荷载作用下, 第Ⅳ号梁跨中弯矩的折减曲线, 如图 4 所示。现在我们来考察该截面, 在汽车活载的最不利作用下, 截面上最大弯矩值的变化。采用动态规划法加载程序来计算。对于汽-20级荷载, 在不同斜角时所得最大弯矩值, 绘成折减曲线, 也示于图 4 中。比较图 4 中的两条曲线, 可以发现, 实际荷载的折减, 比单位荷载的折减要大。

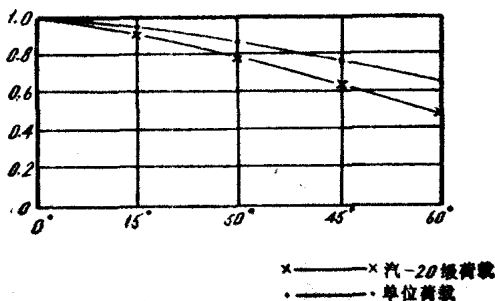


图 4

3. 主梁中的剪力, 不论是支点截面, 还是跨中截面, 均随斜角的增大而增大。

(1) 按资料⁽¹⁾模型实验的条件 (它的弯矩折减曲线见图 3), 用有限元法计算跨中截面的剪力, 可发现剪力随斜角的增大而增大, 绘成曲线如图 5 所示。

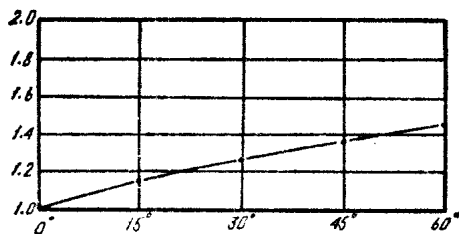
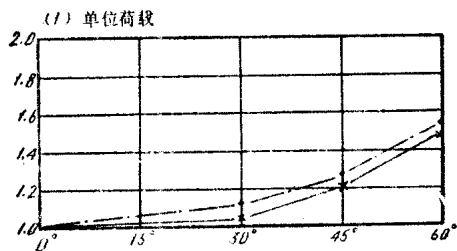
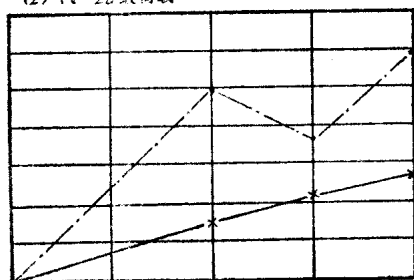


图 5



(2) 汽-20级荷载



x — x L/8 截面
o — o L/2 截面

图 6

(2)图6是计算图1所示桥型第Ⅵ号梁的情况。图6(1)是单位荷载作用下,跨中截面及支点附近截面($L/8$)中剪力递增的情况。图6(2)是汽-20级作用下,用动态规划法算得的同样截面上最大剪力的递增情况。可以看到,剪力递增的程度,大致是跨中截面比支点处截面为大。最大递增率可达2倍左右。

第二节 实用计算法

对于小跨径的铰结梁(板)桥,在设计中有决定意义的是跨中的弯矩及支点的最大剪力。然而铰结式体系设计跨径有时也较大,横截面采用T型或箱型等薄壁型式。鉴于前节中所述第三个特点,对于跨径内截面的剪力也应十分注意。

1. 弯矩计算

我们取斜桥的斜长 l 为计算跨径的正桥,作为对应正桥

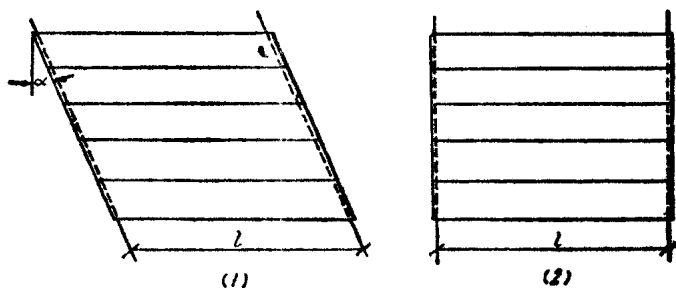


图 7

(图7(2))。根据上节斜桥特点表明,斜桥中的最大弯矩,如第 i 号梁的跨中弯矩(严格地讲,在跨中附近)与对应正桥中第 i 号梁的跨中弯矩之比,随斜角 α 的增大而减小,可以用下式表示为:

$$k_a = \frac{M_i^a}{M_i^o} \quad (1)$$

式中: k_a ——斜角折减系数;

M_i^a ——斜桥中第 i 号梁的设计弯矩;

M_i^o ——对应正桥中第 i 号梁的设计弯矩。

其中, M_i^o 可用正桥的铰结梁法计算。一般采用横向分配影响线和纵向影响线相结合的近似方法。在最不利的布车时, 通常在所计算截面处 (即第 i 号梁的跨中截面), 将会布到一个重轮, 并且它的影响是主要的。为了简化数值计算, 就近似地取

$$k_a = \frac{\bar{M}_i^a}{\bar{M}_i^o} \quad (2)$$

式中: $\bar{M}_i^a$ ——斜桥中第 i 号梁的跨中作用单位荷载时, i 号梁的跨中弯矩;

$\bar{M}_i^o$ ——对应正桥中第 i 号梁跨中作用单位荷载时, i 号梁的跨中弯矩。

实际作用的车列荷载中, 除作用在计算截面的轮重外, 其它位置的车轮, 折减系数更小 (参见图 4 中两条曲线的比较)。因此采用单个集中荷载的斜角折减系数, 来代替实际不利布车时的整个车列荷载的斜角折减系数, 会使计算结果偏大。这在设计中是偏安全的。

根据公式 (2), 用有限元法计算了不同弯扭值 γ 及不同梁数时, 每片梁对应于不同斜角时的折减系数 (计算原理见下节), 编制成表 (见附表)。

这样, 对于斜桥的跨中截面弯矩计算顺序可归纳如下:

(1) 先不计斜角, 应用铰结梁法, 根据表列的横向分配影响线, 计算对应正桥的设计弯矩 M_i^o ;

(2) 考虑斜角的影响, 查表中相应梁系、相应弯扭参数 γ 值、相应梁号、相应斜角的折减系数 k_a ;

(3) 斜桥中的跨中设计弯矩 $M^a = k_a M^o$ 。

2. 支点剪力的计算

计算支点最大剪力时, 对于正桥, 在支点计算横向分布系数, 一般采用杠杆分配原理。如图 8 (2) 所示, 是 I 号梁的支点横向分配影响线 (即所谓 0-1 法)。此时, 在影响线区域外的车轮对 I 号梁是没有影响的。而在斜桥中, 不难推断, 其它轮重对所计算的梁 (如 I 号梁), 由于弹性分布会有影响, 基于上节对斜桥特点之一的分析, 我们假定横向分布取垂直于自由边的方向, 如图 8 (1) 中实线所示。现在,

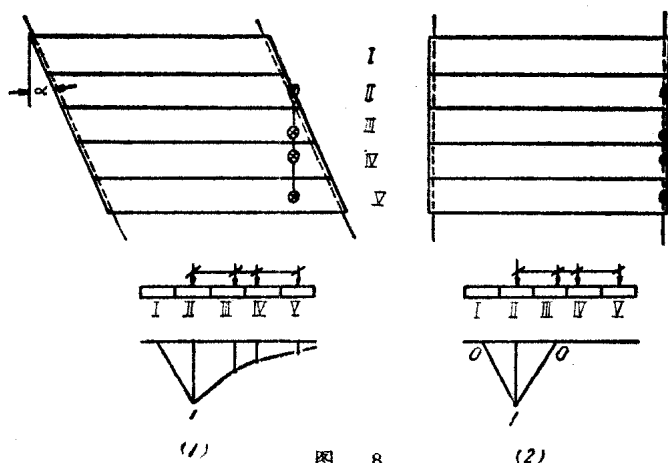


图 8

计算支点横向分布系数时, 采用加载混合横向分配影响线的办法。直接作用在支点的轮子, 采用杠杆分配原理, 如图 8 (1) 中 I 号梁处的纵标。其它轮子, 则采用弹性分配。由于斜桥中的荷载横向弹性分布比正桥要复杂得多, 精确的分析, 必然使方法复杂化。本文就近似地采用对应正桥跨中的

横向分配影响线。从概念上讲，混合影响线已改变了横向分配影响线本来的力学含意，即影响线纵标之和为1。然而它的物理意义是显然的，这反映了斜桥中荷载分布的特点。具体步骤可归纳如下：

(1) 先不顾斜角，查得对应正桥的横向分配的影响线纵标 (图9(2))；

(2) 将上述影响线，在所计算的梁位处的纵标，用杠杆原理进行修正，得到支点的混合横向分配影响线 (图9(3))；

(3) 对(1)、(2)所得的横向影响线，同时进行最不利加载。参照算例中图17所示，图中实线表示支点混合横向影响线，虚线结实线的影响线表示跨中的横向影响线。横向最不利加载应首先对混合横向影响线进行，并同时尽量满足对跨中横向影响线的不利布车。这样，分别求得计算支点剪力时的跨中及支点横向分布系数 $m_{支}$ 及 $m_{中}$ 。分布系数的过渡段长度与斜角有关，根据数值试验结果，大致为 $\alpha < 30^\circ$ 时，可与正桥相同地取 $L/5$ ； $\alpha = 45^\circ$ 时可取 $L/4$ ； $\alpha = 60^\circ$ 时可取为 $L/2$ 。 L 为计算跨径 (图9(4))。

(4) 加载纵向剪力影响线，计算支点的剪力 (图9(5))；

$$Q = \sum m_i p_i y_i \quad (3)$$

对于汽车荷载，(3)式还须乘以冲击系数 $(1 + \mu)$ 。

3. 跨中剪力

上节已经指出，虽然斜桥的跨中弯矩随斜角增大而减小，但跨中剪力却反而增大。这是由于斜板的扭曲及弯矩梯度的加大所致。考虑到跨中截面剪力一般并不控制设计，根据上节数值试验结果，就近似地采用对应正桥的跨中剪力值，并乘以下式的递增系数，

$$\Psi = 1 + \frac{\alpha^\circ}{60^\circ} \quad (4)$$

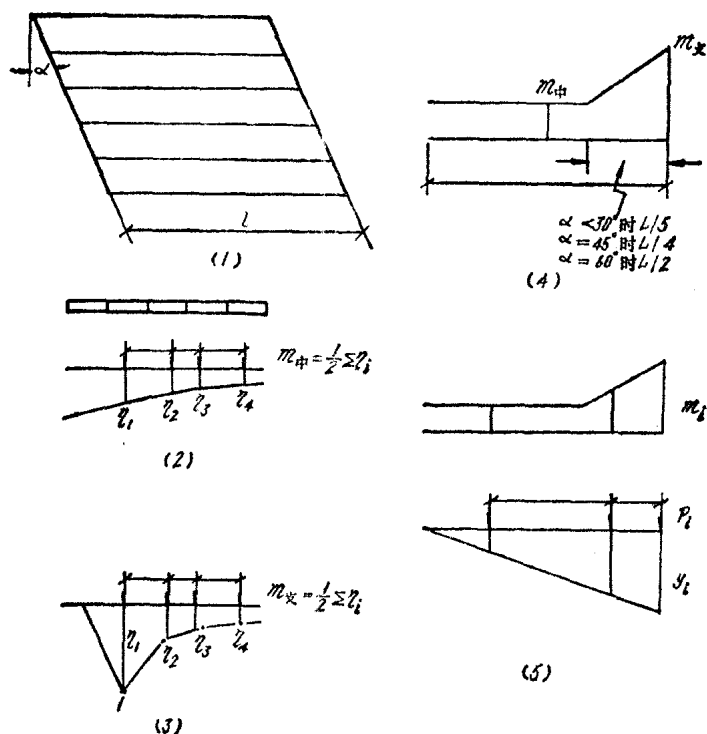


图 9

4. 设计计算时的其它要点

(1) 斜桥中, 跨径中的最大弯矩并不在跨中截面, 而是斜角愈大, 向钝角方面偏移也愈多, 如图10(1)所示。因此弯矩包络图对跨中并不对称。实际上, 构件往往设计成对跨中对称的, 此时应注意包络图的顶点不应从跨中开始。设计时可偏安全地在跨中保留一个水平段, 即假定上面计算出来的弯矩值, 包括跨中附近的一个区段。水平段的长度, 根据数值试验的结果, 可在跨中两边各取 $l/8$, 见图10(2)。

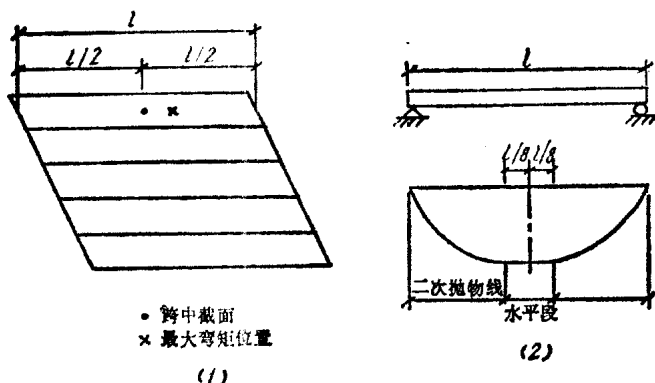


图 10

(2) 对于小跨径桥梁，其它截面的弯矩就可由上述的弯矩包络图来确定。对于较重要的桥梁，八分点截面尚需以不折减的弯矩值作比较，来确定设计弯矩值。

(3) 剪力包络图可近似地采取支点值与跨中值的直线连结图形。

第三节 有限元法^[3]及附表编制简介

本文附表，包括正桥的横向影响线，系采用有限元法编制。由于是直接对单一集中力求解，因此本表更好地反映了集中荷载作用下的横向分布规律。

首先，将铰结梁离散化，建立理想化的模型。这里，我们采用两组等间隔的直线，即铰缝线及平行于支承边的平行线，将铰结梁桥剖分成有限个平行四边形单元，如图 11 所示的五梁系，在跨径方向划成四等分。结果剖分成 $5 \times 4 = 20$ 个单元。当 $\alpha = 0^\circ$ 时，即得到分析正桥时的铰结矩形单元。

现在,有限元分析模型(计算简图)就是假定各单元仅在节点(图 11 (2)的*i*、*j*、*k*、*M*)相互联结的离散化体系。

其次,对任一单元建立节点力与节点位移关系的刚度方程。单元的节点位移向量 $\{u_e\}$ 及相应的节点力向量 $\{p_e\}$ 为:

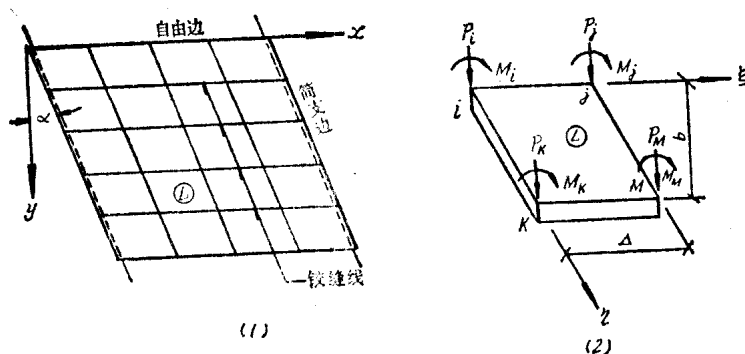


图 11

$$\{u_e\} = \begin{Bmatrix} W_i \\ Q_{yi} \\ W_j \\ Q_{yj} \\ W_k \\ Q_{yk} \\ W_M \\ Q_{yM} \end{Bmatrix}; \quad \{p_e\} = \begin{Bmatrix} P_i \\ M_i \\ P_j \\ M_j \\ P_k \\ M_k \\ P_M \\ M_M \end{Bmatrix} \quad (5)$$

采用假定位移场的方法,选择如下的位移函数

$$W(\xi, \eta) = [N] \{u_e\} \quad (6)$$

式中:

$$[N] = \begin{Bmatrix} (1-\eta)H_1(\xi) \\ (1-\eta)H_2(\xi) \\ (1-\eta)H_3(\xi) \\ (1-\eta)H_4(\xi) \\ \eta H_1(\xi) \\ \eta H_2(\xi) \\ \eta H_3(\xi) \\ \eta H_4(\xi) \end{Bmatrix}^T$$