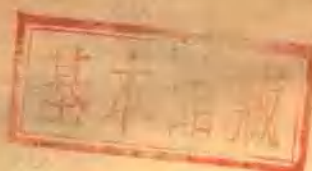


121353



矿山三角测量分组平差法

А. И. 柯貝林 著



613
4154

测绘出版社

矿山三角測量分組平差法

A. И. 柯貝林 著

高鳳治 吳永义 譯

胡明 校

測繪出版社

1957·北京

А. И. КОВЫЛИН
ГРУППОВОЕ УРАВНИВАНИЕ
РУДНИЧНОЙ ТРИАНГУЛЯЦИИ

Металлургиядет

Москва 1955

本書論述了矿山三角測量的一些簡單分組平差法。应用这些方法，
可以減輕和加速測量工作中的計算过程。

本書可作为矿山測量的工作指南，以及矿业学院學生的參考量。

矿山三角測量分組平差法

著 者 А. И. Ковылин
譯 者 高鳳治 吳永义
出版者 測繪出版社
北京宣武門外永光寺西街1号
北京市書刊出版業營業許可證出字第081号
發行者 新華書店
印刷者 地質印刷厂
北京廣安門內教子胡同甲32号

編輯：張宝山 技術編輯：李麗如 校對：白叔鈞
印數(京)1—3,650册 1957年6月北京第1版
開本31⁸×43¹/₁₆ 1957年6月第1次印刷
字數170,000字 印張7¹¹/₁₆
定價(10)1.00元

目 錄

序 言

第一章 等精度觀測的兩組平差法

§ 1. 兩組平差法的基本知識	7
§ 2. 問題的簡化, 改化係數的規則	10
§ 3. 計算步驟	13
§ 4. 平差值函數權的確定	13
§ 5. 計算的實例	17
§ 6. 前方交会定點的平差計算	23
§ 7. 應用高斯格式解法方程式的驗算	31

第二章 不等精度觀測的兩組平差法

§ 8. 不等精度觀測	34
§ 9. 平差值函數的精度估計	38
§ 10. 不等精度觀測的平差示例	40
§ 11. 測有角度和邊長的三角形系的平差	43

第三章 三組平差法

§ 12. 基本公式的推導	47
§ 13. 三組平差法中平差值函數的權的確定	50
§ 14. $\frac{1}{P_i}$ 的一般公式的改化	55

第四章 固定圖形中的點的插入

§ 15. 三角形中插入一點	57
§ 16. 四邊形中插入一點	63
§ 17. 三角形中插入兩點	67
§ 18. 四邊形中插入兩點	70
§ 19. 兩相鄰三角形中插入兩點	71
§ 20. 相鄰的角中插入三角形	78
§ 21. 固定角中插入四邊形	91
§ 22. 雙列三角形的平差	103
§ 23. 加密礦山三角網的方案	104

第五章 三組平差法的概括和基本圖形的平差

§ 24. 公式推論	116
§ 25. 平差計算的步驟	120

§26. 係數相同的情況	126
§27. 平差計算的步驟	127
§28. 完全四邊形	127
§29. 中点多邊形	130
§30. 一角中插入 n 個三角形	132

序 言

在主要的測量工作中，平差計算是一件非常重要而且費力的工作。

簡化平差計算就會使測量工作更快更容易的完成。

書中論述了礦山測量工作者在實際工作當中採用的許多簡單的三角網平差法。

$$[at]k_1 + [bt]k_2 + \dots + [tt]k_t + [tA]K_1 + [tB]K_2 + \dots + [tH]K_H + v_t = 0; \quad (4)$$

$$[aA]k_1 + [bA]k_2 + \dots + [tA]k_t + [AA]K_1 + [AB]K_2 + \dots + [AH]K_H + W_1 = 0;$$

$$[aB]k_1 + [bB]k_2 + \dots + [tB]k_t + [AB]K_1 + [BB]K_2 + \dots + [BH]K_H + W_2 = 0;$$

.....

$$[aH]k_1 + [bH]k_2 + \dots + [tH]k_t + [AH]K_1 + [BH]K_2 + \dots + [HH]K_H + W_H = 0.$$

这时未知数 δ (改正数) 的值可用下列公式确定:

$$\delta_i = a_i k_1 + b_i k_2 + \dots + t_i k_t + A_i K_1 + B_i K_2 + \dots + H_i K_H. \quad (5)$$

我們提出条件, 使

$$\begin{aligned} [aA] &= [bA] = \dots = [tA] = 0; \\ [aB] &= [bB] = \dots = [tB] = 0; \end{aligned} \quad (6)$$

.....

$$[aH] = [bH] = \dots = [tH] = 0.$$

那末方程式系 (4) 將变为互相独立的 (7) 和 (8) 兩組方程式的形式:

$$\begin{aligned} [aa]k_1 + [ab]k_2 + \dots + [at]k_t + v_1 &= 0; \\ [ab]k_1 + [bb]k_2 + \dots + [bt]k_t + v_2 &= 0; \end{aligned} \quad (7)$$

.....

$$[at]k_1 + [bt]k_2 + \dots + [tt]k_t + v_t = 0$$

和

$$\begin{aligned} [AA]K_1 + [AB]K_2 + \dots + [AH]K_H + W_1 &= 0; \\ [AB]K_1 + [BB]K_2 + \dots + [BH]K_H + W_2 &= 0; \end{aligned} \quad (8)$$

.....

$$[AH]K_1 + [BH]K_2 + \dots + [HH]K_H + W_H = 0.$$

很明顯, 方程式 (7) 提供了第一組条件方程式 (1) 的联系数法方程式系。

解方程式 (7), 可按下列公式得出所謂第一次改正数 δ'_i 的值:

$$\delta'_i = a_i k_1 + b_i k_2 + \dots + t_i k_t. \quad (9)$$

方程式 (8) 提供了改化后的第二組条件方程式 (3) 的联系数法方程式系。

解方程式 (8), 則可按下列公式得出所謂第二次改正数 δ''_i 的值:

$$\delta''_i = A_i K_1 + B_i K_2 + \dots + H_i K_H. \quad (10)$$

比較 (5), (9) 和 (10), 可知:

$$\delta_i = \delta'_i + \delta''_i, \quad (11)$$

也就是分开解 (1) 和 (3) 兩組方程式所得的改正数之和 $\delta'_i + \delta''_i$, 等于一併解这些方程式所得的总改正数 δ_i 。

現在我們討論一下，構成係數 $A, B, \dots, H$ 和常數項 $W_1, W_2, \dots, W_H$ 的各項演算以及其实施的步驟。

為了求得 (3) 系的第一个方程式，需要把第一組方程式 (1) 分別乘以相应的不定乘數， $\rho_{1.1}, \rho_{1.2}, \dots, \rho_{1.4}$ ，並將所得的乘積和第二組 (2) 的第一个方程式相加。

為了求得 (3) 系的第二个方程式，需要把第一組方程式 (1) 分別乘以相应的不定乘數 $\rho_{2.1}, \rho_{2.2}, \dots, \rho_{2.4}$ ，並將所得的乘積和第二組 (2) 的第二个方程式相加。同樣求得 (3) 系的所有方程式。

由上所述，可用下列公式求得 $A, B, \dots, H$ 和 $W_1, W_2, \dots, W_H$ 的值：

$$\begin{aligned} A_1 &= a_1 + a_1 \rho_{1.1} + b_1 \rho_{1.2} + \dots + t_1 \rho_{1.4}; \\ B_1 &= \beta_1 + a_1 \rho_{2.1} + b_1 \rho_{2.2} + \dots + t_1 \rho_{2.4}; \\ &\dots\dots\dots \\ H_1 &= \eta_1 + a_1 \rho_{\eta.1} + b_1 \rho_{\eta.2} + \dots + t_1 \rho_{\eta.4}. \end{aligned} \quad (12)$$

和

$$\begin{aligned} W_1 &= w_1 + v_1 \rho_{1.1} + v_2 \rho_{1.2} + \dots + v_4 \rho_{1.4}; \\ W_2 &= w_2 + v_1 \rho_{2.1} + v_2 \rho_{2.2} + \dots + v_4 \rho_{2.4}; \\ &\dots\dots\dots \\ W_H &= w_H + v_1 \rho_{\eta.1} + v_2 \rho_{\eta.2} + \dots + v_4 \rho_{\eta.4}. \end{aligned} \quad (13)$$

不定乘數 ρ 必須保持條件 (6) 來作選擇，為此，把 (12) 中的係數 $A, B, \dots, H$ 的值代入方程式 (6)。

代入后，方程式 (6) 的第一列即得：

$$\begin{aligned} [aa] \rho_{1.1} + [ab] \rho_{1.2} + \dots + [at] \rho_{1.4} + [a\alpha] &= 0; \\ [ab] \rho_{1.1} + [bb] \rho_{1.2} + \dots + [bt] \rho_{1.4} + [b\alpha] &= 0; \\ &\dots\dots\dots \\ [at] \rho_{1.1} + [bt] \rho_{1.2} + \dots + [tt] \rho_{1.4} + [t\alpha] &= 0. \end{aligned} \quad (14)$$

方程式系 (14) 可以確定乘數 $\rho_{1.1}, \rho_{1.2}, \dots, \rho_{1.4}$ 。

方程式 (6) 的下一列，可以得出確定乘數 $\rho_{2.1}, \rho_{2.2}, \dots, \rho_{2.4}$ 的类似方程式系；同樣，方程式 (6) 的最末一列，可以得出確定乘數 $\rho_{\eta.1}, \rho_{\eta.2}, \dots, \rho_{\eta.4}$ 的最后方程式系：

$$\begin{aligned} [aa] \rho_{\eta.1} + [ab] \rho_{\eta.2} + \dots + [at] \rho_{\eta.4} + [a\eta] &= 0; \\ [ab] \rho_{\eta.1} + [bb] \rho_{\eta.2} + \dots + [bt] \rho_{\eta.4} + [b\eta] &= 0; \\ &\dots\dots\dots \\ [at] \rho_{\eta.1} + [bt] \rho_{\eta.2} + \dots + [tt] \rho_{\eta.4} + [t\eta] &= 0. \end{aligned} \quad (15)$$

比較方程式 (14)、(15) 和 (7)，就可以看出，如果用 $[i\alpha]$ (確定乘數 $\rho_{1.1}$)， $[i\beta]$ (確定乘數 $\rho_{2.1}$) $\dots$ 相应地代替常數項 v ，乘數 ρ 即可由第一組法

方程式 (7) 确定。这里的 i 依次采取 $a, b, \dots, t$ 的值。

由以上所述, 可知問題的解法在于進行下列的演算:

(1) 解第一組条件方程式 (1), 用公式 (9) 确定第一次改正数 δ'_i ;

(2) 用公式 (14) 和 (15) 确定所有的 ρ 值, 此时第二組中包括有多少个方程式, 就要解算多少个方程式系;

(3) 用公式 (12) 和 (13) 确定改化后的第二組方程式的係数值;

(4) 解第二組方程式 (3), 并用公式 (10) 确定第二次改正数 δ''_i 。

很明顯, 如果采用兩組平差法如此進行演算, 那末这个方法似乎是比一併平差法更繁重和更費力些。

但是我們知道, 兩組平差法大大簡化了問題的解法。

§ 2. 問題的簡化, 改化係數的規則

假如不任意將条件方程式分組, 而按一定的規則分組, 就会使問題簡化。其規則是把这样的方程式列入第一組, 其中未知数的係数等于一, 而且这些方程式中沒有共同的未知数。这时再考究一下一般公式是怎样变化的。在法方程式 (7) 中, 所有非自乘的係数將等于零。

所以, 方程式 (7) 变成下列形式:

$$\begin{aligned} [aa] k_1 + v_1 &= 0; \\ [bb] k_2 + v_2 &= 0; \\ &\dots\dots\dots \\ [tt] k_t + v_t &= 0. \end{aligned} \quad (16)$$

其次, 根据所有係数 $a, b, \dots, t$ 等于一的条件, 則由方程式 (16) 得:

$$\begin{aligned} n_1 k_1 + v_1 &= 0; & k_1 &= -\frac{v_1}{n_1}; \\ n_2 k_2 + v_2 &= 0; & k_2 &= -\frac{v_2}{n_2}; \\ &\dots\dots\dots & & \dots\dots\dots \\ n_t k_t + v_t &= 0, & k_t &= -\frac{v_t}{n_t}. \end{aligned} \quad (17) \quad \text{因而:} \quad (18)$$

式中 n_t ——第 t 号方程式中未知数的个数。

第一組方程式 (1) 中第一式各未知数 (改正数) 的係数 a 均等于一。所以这些未知数彼此相等, 并用下式确定:

$$\delta_{t1} = -\frac{v_1}{n_1},$$

顯然，第一組方程式（1）中任一式，的改正數 δ_{1i} 可用下式確定：

$$\delta_{1i} = -\frac{v_i}{n_i}, \quad (19)$$

也就是說，為了確定第一次改正數，必須把每個方程式中的常數項——閉合差 v_i 平均分配給所有未知數。

前面我們說過，如果把法方程式中的 v 各以相應的和 $[i\alpha]$, $[i\beta]$, ..., $[i\eta]$ (i 依次由 α 到 η) 代替，則乘數 ρ 即可由確定聯系數 k 的公式來確定。

所以，根據（18）得：

$$\left. \begin{array}{l} \rho_{1\cdot 1} = -\frac{[a\alpha]}{n_1} \\ \rho_{1\cdot 2} = -\frac{[b\alpha]}{n_2} \\ \dots\dots\dots \\ \rho_{1\cdot i} = -\frac{[t\alpha]}{n_i} \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} \rho_{2\cdot 1} = -\frac{[a\beta]}{n_1} \\ \rho_{2\cdot 2} = -\frac{[b\beta]}{n_2} \\ \dots\dots\dots \\ \rho_{2\cdot i} = -\frac{[t\beta]}{n_i} \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} \rho_{\eta\cdot 1} = -\frac{[a\eta]}{n_1} \\ \rho_{\eta\cdot 2} = -\frac{[b\eta]}{n_2} \\ \dots\dots\dots \\ \rho_{\eta\cdot i} = -\frac{[t\eta]}{n_i} \end{array} \right\} \quad (20)$$

因為 $a, b, \dots, t$ 等於一，所以方程式（20）的形式為：

$$\left. \begin{array}{l} \rho_{1\cdot 1} = -\frac{[\alpha]_1}{n_1} \\ \rho_{1\cdot 2} = -\frac{[\alpha]_2}{n_2} \\ \dots\dots\dots \\ \rho_{1\cdot i} = -\frac{[\alpha]_i}{n_i} \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} \rho_{2\cdot 1} = -\frac{[\beta]_1}{n_1} \\ \rho_{2\cdot 2} = -\frac{[\beta]_2}{n_2} \\ \dots\dots\dots \\ \rho_{2\cdot i} = -\frac{[\beta]_i}{n_i} \end{array} \right\} \left. \begin{array}{l} \rho_{\eta\cdot 1} = -\frac{[\eta]_1}{n_1} \\ \rho_{\eta\cdot 2} = -\frac{[\eta]_2}{n_2} \\ \dots\dots\dots \\ \rho_{\eta\cdot i} = -\frac{[\eta]_i}{n_i} \end{array} \right\} \quad (21)$$

式中 $[\alpha]_i$ ——第一，……各組第 i 個方程式內未知數的 α 之和。將方程式（21）代入（12）式則得：

$$\left. \begin{array}{l} A_i = \alpha_i - a_i \frac{[\alpha]_1}{n_1} - b_i \frac{[\alpha]_2}{n_2} - \dots\dots\dots - t_i \frac{[\alpha]_i}{n_i} \\ B = \beta_i - a_i \frac{[\beta]_1}{n_1} - b_i \frac{[\beta]_2}{n_2} - \dots\dots\dots - t_i \frac{[\beta]_i}{n_i} \\ \dots\dots\dots \\ H_i = \eta_i - a_i \frac{[\eta]_1}{n_1} - b_i \frac{[\eta]_2}{n_2} - \dots\dots\dots - t_i \frac{[\eta]_i}{n_i} \end{array} \right\} \quad (22)$$

其次，要把所有方程式這樣分成幾個部分，就是使第一組的每個方程式各構成一個部分，並用 s 表示部分的號碼，則得：

$$\begin{aligned}
 A_{1s} &= a_{1s} - \frac{[\alpha]_s}{n_s}; \\
 B_{1s} &= \beta_{1s} - \frac{[\beta]_s}{n_s}; \\
 &\dots\dots\dots \\
 H_{1s} &= \eta_{1s} - \frac{[\eta]_s}{n_s}.
 \end{aligned} \tag{23}$$

如果第一組中任何一个方程式内都不包含某一未知数，则根据方程式(22)得：

$$\begin{aligned}
 A_1 &= a_1; \\
 B_1 &= \beta_1; \\
 &\dots\dots\dots \\
 H_1 &= \eta_1.
 \end{aligned} \tag{23a}$$

因为此时 $a_1, b_1, \dots, t_1$ 都等于零。

如果把改化后的系数分别按部分加起来，则得檢驗公式：

$$\begin{aligned}
 {}_s[A] &= 0; \\
 {}_s[B] &= 0; \\
 &\vdots \\
 {}_s[H] &= 0.
 \end{aligned} \tag{24}$$

如果公式(23)中表以記号：

$$\begin{aligned}
 {}_s\Delta A_1 &= -\frac{[\alpha]_s}{n_s}; \\
 {}_s\Delta B_1 &= -\frac{[\beta]_s}{n_s}; \\
 &\dots\dots\dots \\
 {}_s\Delta H_1 &= -\frac{[\eta]_s}{n_s}
 \end{aligned} \tag{25}$$

并把(25)和公式(19)加以比較，就可以看出，如果各以 $[\alpha]_s, [\beta]_s, \dots, [\eta]_s$ 代替(19)式中的 v_s ，则 $\Delta A, \Delta B, \dots, \Delta H$ 的式子即可由公式(19)來确定。

改化係数的規則 根据方程式(23)，就可構成改化第二組方程式係数的規則：
改化后的系数等于未改化的系数减去算術平均值。

換言之，改化后的系数是未改化的系数与相应部分的算術平均值之差。

如果第二組方程式是由第一次改正后的观测值(角度)組成的，則第二組方程式的常数項用不着依公式(13)改化。因为这时所有的 v 都等于零，故在公式(13)中：

$$W_1 = w_1. \tag{26}$$

用一般方法解算由改化后的第二組条件方程式所得出的方程式系(8)，然后

用公式(10)确定第二次改正数。如果把公式(12)乘以 A_i 并按每个方程式计算总和, 然后再把方程式(12)乘以 B_i 并也按每个方程式计算总和, 即得出确定法方程式(8)的系数的简化公式。用所有系数进行相似演算的结果, 即得等式系:

$$\left\{ \begin{array}{l} [AA] = [A\alpha] \\ [AB] = [A\beta] \\ \dots\dots\dots \\ [AH] = [A^i] \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} [AB] = [B\alpha] \\ [BB] = [B\beta] \\ \dots\dots\dots \\ [BH] = [B^i] \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} [AH] = [H\alpha] \\ [BH] = [H\beta] \\ \dots\dots\dots \\ [HH] = [H^i] \end{array} \right\} \quad (27)$$

由等式(27)可以看出, 每个总和所有各项的乘数中有一个可以取作未改化的系数。因为未改化的系数经常小于改化后的系数, 故用公式(27)计算法方程式(8)的系数更为容易。

§ 3. 计算步骤

根据以上所述, 必须遵循下列计算步骤:

(a) 将条件方程式分为两组, 把没有共同未知数的并且系数等于+1的方程式列在第一组。

(b) 由公式(19)确定第一次改正数。

(B) 由改正过的观测值(角度)组成第二组方程式。

(r) 根据公式(23)和(23a)改化第二组方程式的系数。

(H) 解算改化后的第二组方程式, 并用公式(10)确定第二次改正数。

§ 4. 平差值函数权的确定

设已知平差值的函数:

$$F(1 + \delta_1, 2 + \delta_2, \dots, n + \delta_n),$$

式中 $1, 2, \dots, n$ ——观测值(角);

$\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n$ ——观测值的最或然改正数。

我们知道, 平差值函数的中误差由下列公式确定:

$$m_F = \sqrt{\frac{\mu}{P_F}}, \quad (28)$$

式中 μ ——单位权的中误差;

P_F ——已知函数的权。

单位权中误差由下列公式确定:

$$\mu = \sqrt{\frac{[VV]}{r}}, \quad (29)$$

式中 r ——条件方程式的个数。

为了确定权 P_r ，必须把已知函数 F 用直接观测值表示。为此，把已知函数展开成泰勒级数：

$$F = F_0 + \lambda_1 \delta_1 + \lambda_2 \delta_2 + \dots + \lambda_n \delta_n, \quad (30)$$

式中 $F_0 = F(1, 2, \dots, n)$;

$$\lambda_i = \left(\frac{\partial F}{\partial i} \right). \quad (31)$$

然而

$$\delta_i = \delta'_i + \delta''_i,$$

所以

$$F = F_0 + \lambda_1 \delta'_1 + \lambda_2 \delta'_2 + \dots + \lambda_n \delta'_n + \lambda_1 \delta''_1 + \lambda_2 \delta''_2 + \dots + \lambda_n \delta''_n. \quad (32)$$

把 (9) 和 (10) 式中改正数的值代入方程式 (32) 的右部，则得：

$$F = F_0 + [a\lambda] k_1 + [b\lambda] k_2 + \dots + [t\lambda] k_t + [A\lambda] K_1 + [B\lambda] K_2 + \dots + [H\lambda] K_n. \quad (33)$$

必须由方程式 (33) 消除联系数，因为它们不是互相独立的量。

为此，把方程式系 (7) 分别乘以不定乘数 π_i ，把方程式系 (8) 分别乘以不定乘数 Π_i ，然后再把这两系方程式加在方程式 (33) 中。

即得：

$$\begin{aligned} F = & F_0 + [a\lambda] k_1 + [b\lambda] k_2 + \dots + [t\lambda] k_t + [A\lambda] K_1 + [B\lambda] K_2 + \dots + \\ & + [H\lambda] K_n + ([aa] k_1 + [ab] k_2 + \dots + [at] k_t) \pi_1 + ([AA] K_1 + [AB] K_2 + \\ & + \dots + [AH] K_n) \Pi_1 + ([ab] k_1 + [bb] k_2 + \dots + [bt] k_t) \pi_2 + ([AB] K_1 + \\ & + [BB] K_2 + \dots + [BH] K_n) \Pi_2 + \dots + \\ & + ([at] k_1 + [bt] k_2 + \dots + [tt] k_t) \pi_t + ([AH] K_1 + [BH] K_2 + \\ & + \dots + [HH] K_n) \pi_t + v_1 \pi_1 + v_2 \pi_2 + \dots + v_t \pi_t + W_1 \Pi_1 + W_2 \Pi_2 + \\ & + \dots + W_n \Pi_n. \end{aligned} \quad (34)$$

改化 (34) 式，由括号内提出联系数：

$$\begin{aligned} F = & F_0 + \{[aa] \pi_1 + [ab] \pi_2 + \dots + [at] \pi_t + [a\lambda]\} k_1 + \{[AA] \Pi_1 + \\ & + [AB] \Pi_2 + \dots + [AH] \Pi_n + [A\lambda]\} K_1 + \{[ab] \pi_1 + [bb] \pi_2 + \dots + \\ & + [bt] \pi_t + [b\lambda]\} k_2 + \{[AB] \Pi_1 + [BB] \Pi_2 + \dots + [BH] \Pi_n + \\ & + [B\lambda]\} K_2 + \dots + \\ & + \{[at] \pi_1 + [bt] \pi_2 + \dots + [tt] \pi_t + [t\lambda]\} k_t + \{[AH] \Pi_1 + \\ & + [BH] \Pi_2 + \dots + [HH] \Pi_n + [H\lambda]\} K_n + v_1 \pi_1 + v_2 \pi_2 + \dots + \\ & + v_t \pi_t + W_1 \Pi_1 + W_2 \Pi_2 + \dots + W_n \Pi_n. \end{aligned} \quad (35)$$

利用各乘数的不定性，确立这样的条件，即使方程式 (35) 中大括号里的每一个式子都等于零，也就是：

$$\begin{aligned}
\frac{\partial F}{\partial I} &= \Lambda_1 + A_1 \Pi_1 + B_1 \Pi_2 + \cdots + H_1 \Pi_\eta; \\
\frac{\partial F}{\partial II} &= \Lambda_2 + A_2 \Pi_1 + B_2 \Pi_2 + \cdots + H_2 \Pi_\eta; \\
\frac{\partial F}{\partial N} &= \Lambda_n + A_n \Pi_1 + B_n \Pi_2 + \cdots + H_n \Pi_\eta.
\end{aligned} \tag{43}$$

將(43)中的每一方程式自乘, 并总合起来, 則得:

$$\begin{aligned}
\frac{1}{P_F} &= [\Lambda\Lambda] + \{[AA]\Pi_1 + [AB]\Pi_2 + \cdots + [AH]\Pi_\eta + [A\Lambda]\} \Pi_1 + \\
&\quad + \{[AB]\Pi_1 + [BB]\Pi_2 + \cdots + [BH]\Pi_\eta + [B\Lambda]\} \Pi_2 + \\
&\quad \cdots \cdots \cdots \\
&\quad + \{[AH]\Pi_1 + [BH]\Pi_2 + \cdots + [HH]\Pi_\eta + [H\Lambda]\} \Pi_\eta + \\
&\quad + [A\Lambda]\Pi_1 + [B\Lambda]\Pi_2 + \cdots + [H\Lambda]\Pi_\eta.
\end{aligned} \tag{44}$$

此外, 把公式(41)依次乘以 $A_1, B_1, \cdots, H_1$, 并将乘积加起来, 則得:

$$\begin{aligned}
[A\Lambda] &= [A\lambda]; \\
[B\Lambda] &= [B\lambda]; \\
&\cdots \cdots \cdots \\
[H\Lambda] &= [H\lambda].
\end{aligned} \tag{45}$$

根据公式(37), 方程式(44)中大括号里边的每个式子都等于零。

因而:

$$\frac{1}{P_F} = [\Lambda\Lambda] + [A\lambda]\Pi_1 + [B\lambda]\Pi_2 + \cdots + [H\lambda]\Pi_\eta. \tag{46}$$

用最小二乘法把公式(46)中的 Π 消去后, 即得:

$$\frac{1}{P_F} = [\Lambda\Lambda] - \frac{[A\lambda]^2}{[AA]} - \frac{[B\lambda \cdot 1]^2}{[BB \cdot 1]} \cdots \frac{[H\lambda \cdot \eta - 1]^2}{[HH \cdot \eta - 1]}. \tag{47}$$

我們証明 $[\Lambda\Lambda] = [\Lambda\lambda]$ 。为此, 把公式(41)乘以相应的 Λ_1 并总合起来, 得:

$$[\Lambda\Lambda] = [\Lambda\lambda] + [a\Lambda]\pi_1 + [b\Lambda]\pi_2 + \cdots + [t\Lambda]\pi_t. \tag{48}$$

如把方程式(41)乘以相应的 a_1 , 相加起来后, 則得:

$$[a\Lambda] = [a\lambda] + [aa]\pi_1 + [ab]\pi_2 + \cdots + [at]\pi_t.$$

根据公式(36):

$$[a\Lambda] = 0.$$

同理得:

$$[b\Lambda] = 0;$$

.....