

高等学校教材

# 变位齿轮 移距系数的选择

朱 景 梓 編

人 民 教 育 出 版 社



变位齿輪  
移距系数的选择

朱景梓編

人民教育出版社

本书着重叙述了設計变位齿輪傳動时利用封閉图合理选择移距系数的方法，并且主要介紹和采用了1962年出版的苏联T. II. 鮑洛托夫斯卡娅(Болотовская)等編著的“变位齿輪手册”(*Справочник по корректированию зубчатых колес*)中的封閉图图集以及設計与测量变位齿輪用的公式。这些图集适用于滾刀切制的直齿与斜齿圆柱变位齿輪及直齿圆錐变位齿輪的設計。此外，本书还叙述了設計变位齿輪和选择徑向移距系数的准则和方法，对各种选择移距系数的方法作了比較，并附有大量例題以供参考。

本书可用作高等工业学校机械制造类各专业机械零件課程齿輪部分的教学参考书。对于从事齿輪方面的工程技术人员亦有参考价值。

本书曾經高等工业学校机械課程教材編审委员会委员郑林庆教授审阅。

## 变位齿輪移距系数的选择

朱 景 桦 編

北京市书刊出版业营业許可证出字第2号

人民教育出版社出版(北京景山东街)

人民教育印刷厂印装

新华书店北京发行所发行

各地新华书店經售

统一书号K15010·1131 开本 850×1168 1/32 印张 8<sup>1/2</sup>/16  
字数 220,000 印数 0,001—7,200 定价(7) 1.00  
1964年2月第1版 1964年2月北京第1次印刷

## 目 录

§ 1. 概述 .....	1
§ 2. 选择徑向移距系数的准则 .....	4
§ 3. 选择移距系数的限制条件 .....	7
§ 4. 选择移距系数方法的討論及封閉图解法 .....	8
§ 5. 选择移距系数封閉图中的限制曲綫 .....	18
§ 6. 选择移距系数封閉图中的质量指标曲綫 .....	36
§ 7. 选择移距系数前应考虑的若干問題 .....	48
§ 8. 利用封閉图选择移距系数的方法 .....	51
§ 9. 利用封閉图校核移距系数的方法 .....	57
§ 10. 利用封閉图选择直齿圆錐齒輪及斜齿圆柱齒輪移距系数的方法 .....	59
§ 11. 关于封閉图形形状的某些变态問題 .....	61
§ 12. 关于齒輪傳动的几何計算公式 .....	67
§ 13. 关于徑向变位齒輪的計算例題 .....	72
編后語 .....	94
附录: I. 选择移距系数的一些表格 .....	96
II. 选择移距系数的封閉图 .....	107
III. 漸开綫函数表 .....	265
参考书刊 .....	273

## § 1. 概述

本书的主要內容是讲述漸开線圓柱齒輪徑向变位切削时移距系数(修正系数、变位系数)的合理选择問題。这是齒輪傳动方面的一个重要問題。从目前教学工作和設計工作看，都迫切需要有这方面的專門参考書籍，編者编写本書的目的就在于此。

由于漸开線标准齒輪傳动中有某些局限性，有时不能滿足机械制造工业日益发展的要求，所以需要采用漸开線变位齒輪。标准齒輪傳动的主要缺点有：

(1)用范成法(滾切法)切制标准直齒輪时，若刀具的原始齒廓嚙合角 $\alpha_0=20^\circ$ 、齒頂高系数 $f_0=1$ ，則其最少齒数不能少于17齒；否則，必定发生輪齒的根切現象。具有根切的齒輪不但輪齒的强度被削弱了，而且也降低了齒輪傳动的质量。

(2)在一对标准齒輪副中，由于齧輪的齒根厚度总是比大齒輪的齒根厚度为薄，因此当所用材料相同时，不能达到两个齒輪具有等弯曲强度的要求。

(3)在互相嚙合的标准齒輪副中，齧輪齒根的最大滑动系数与几何压力系数均比大齒輪者为大，所以当两齒輪的材料及硬度均相同时，齧輪較易磨損。

(4)标准齒輪不能适用于軸心距离 $A \neq A_0 = \frac{m}{2}(z_1 + z_2)$  的場合。

因为，当 $A$ 小于 $A_0$ 时，其标准齒輪根本无法安装；当 $A$ 略大于 $A_0$ 时，虽然可以安装，但齒側間隙增大、冲击加剧、重合系数减小，致使傳动的平稳性变坏。

当在同样模數和傳动比的条件下，若要减小齒輪傳动的尺寸和重

量时，则应设法减少齧輪的齿数。为了能制造出齿数少于17齿（标准齿輪的最少齿数 $z_{\min}$ ）且无根切現象的直齿輪，可采用下面两种主要方式：

(1) 加大刀具原始齿条齿廓角(即原始齿条齿廓的啮合角) $\alpha_0$  及减小齿頂高系数 例如苏联新近提出的非标准原始齿条齿廓角 $\alpha_0=28^\circ$ 、齿頂高系数 $f_0=0.9$  的刀具；以及某些齿輪采用 $\alpha_0=25^\circ$ 等措施。当 $\alpha_0$ 角增大时，虽然可以制造出齿数少于17而不发生根切的齧輪，并使輪齿的齿根加厚而提高其抗弯曲强度，但是若 $\alpha_0$ 角过大，则在传递同样圆周力时，其啮合輪齿之間以及軸承上的載荷都将增大。此外，增大 $\alpha_0$ 也易使齒頂变薄。至于采用减小齿頂高系数 $f_0$ (例如短齿制或双模数制)以减少齧輪的最少齿数 $z_{\min}$ 的方法，也不是减小齿輪傳动尺寸和重量的主要方法，所以本书不准备介紹这些內容。

(2) 采用徑向变位齿輪 切制这种齿輪时，需要将刀具的位置沿齿輪毛坯的直徑方向进行移距变位。这时，只要刀具的中心綫向远离被切齿輪軸心的方向移开(正移距修正)，不論是使用齿輪型插齿刀、齿条型插齿刀或齿輪滾刀(蜗杆型銑齿刀)，总是可以避免或減輕輪齿的根切現象的。正移距修正的变位齿輪，不但可以减少齧輪的齿数而又避免根切現象，而且能使齧輪的齿厚、齿頂高、齿根高等都随之发生变化。这样便可依靠适当的移距系数，在不同工作条件下設法提高齿輪傳动的质量指标，改善齿輪傳动的性能，以及滿足齿輪傳动的其他要求。所以，在現代机械制造工业中极为广泛地采用着徑向移距修正法切制的变位齿輪。

徑向变位齿輪通常分为：

(1) 角度变位 (角度修正) 齒輪——不等移距变位齿輪，即 $\xi_1 + \xi_2 \neq 0$ (其中，当 $\xi_1 + \xi_2 > 0$ 时，这种齿輪傳动称为正变位齿輪傳动；而 $\xi_1 + \xi_2 < 0$ 时称为負变位齿輪傳动)；(2) 高度变位 (高度修正) 齒輪——等移距变位齿輪，即 $\xi_1 + \xi_2 = 0$ 。

高度变位齿輪的傳动质量一般低于角度变位齿輪。应当指出：在减速器、汽車以及机床等的变速箱中，若中心距、模数及齿数和不变时，则多采用标准齿輪或高度变位齿輪；若中心距及模数不变而齿数和改变时，则須采用角度变位齿輪。在一般情况下的变位齿輪多采用角度变位齿輪，特別是其正变位齿輪傳动应用得尤其广泛。

由計算和經驗資料指出：移距修正的变位齿輪傳动与标准齿輪傳动相比較，它可以提高齿面接触强度；当齿輪的尺寸、材料及热处理相同时，傳动功率可提高 20%；当功率、尺寸、材料及热处理相同时，寿命可提高 200% 及弯曲强度提高 100%。

除了徑向变位齿輪外，尚有切向变位齿輪。切制这种齿輪时，系将刀具的位置沿齿輪分度圓的切線方向进行移距变位。这样所切制的齿輪可使齿厚增大或减少。采用切向移距的修正法，虽然能使齿数相差悬殊的齿輪副中的齿根强度趋于一致，或用以获得齿側間隙；但是对于齿輪的其他嚙合性能并不能有所提高，故其应用不广，有时仅与徑向移距的修正法綜合使用。因此，本书所討論的內容是：用标准齿条型刀具切制的外嚙合非腹切（非修緣）齿的徑向移距修正的漸开線圓柱齿輪和直齿圓錐齿輪的移距系数應該如何进行選擇的問題。

用齿輪型刀具切制齿輪时的移距修正不能利用本书的封閉图（附录Ⅱ）选择移距系数。

## § 2. 选择径向移距系数的准则

径向变位齿轮的移距量(修正量、变位量) $\chi$ 应等于移距系数 $\xi$ 与其轮齿模数 $m$ 的乘积，即 $\chi = \xi m$ 。显然，移距系数能够直接地反映出移距量的大小。研究移距系数的合理选择就相当于研究怎样的变位齿轮才是最合理的。

为了充分实现变位齿轮传动的优越性，必须正确地选择移距系数。因此，如何选择齿轮副中的移距系数( $\xi_1$ 及 $\xi_2$ )便是设计变位齿轮传动的中心问题。由于齿轮的破坏形式是和它的工作条件、轮齿材料以及热处理等因素密切相关，所以在不同的情况下应当具体分析，并根据其主要的传动质量指标，选择不同的移距系数 $\xi_1$ 及 $\xi_2$ 。下面首先指出几项选择径向移距系数的准则：

(1) 在闭式齿轮传动中，当具有良好的润滑条件并且轮齿表面的硬度又不高( $H_B < 350$ )时，也就是说对于齿廓表面未经渗碳、氮化、表面淬火等硬化处理的轮齿，最常见的齿面破坏形式并不是磨损而是疲劳点蚀或剥伤。这是由于轮齿表面在循环接触应力作用下所产生的表层疲劳破坏。对于这种齿轮传动的许用载荷，一般是按接触疲劳强度来确定的。因此，当选择这种传动的移距系数时，应使啮合极点处具有最大的齿廓综合曲率半径，以保证获得尽可能大的接触强度与疲劳寿命。为此，应该力图选尽可能大的总移距系数( $\xi_2 = \xi_1 + \xi_2$ )，以获得尽可能大的啮合角，从而保证接触强度的提高。

(2) 在闭式齿轮传动中，如果齿面硬度很高( $H_B > 350$ )时，则轮齿常发生折断而失效。这是由于轮齿承受循环载荷的重复作用后，会在齿根处产生疲劳裂纹，终因弯曲疲劳而折断破坏。当轮齿根部过渡倒圆半径较小或留有切削刀痕，从而引起应力集中时，也会促使轮齿根部

产生疲劳折断。輪齿根部的折断破坏，也常产生在脆性材料制成的齒輪上。对于因輪齿折断而失效的齒輪傳动，其許用載荷应按輪齿的弯曲强度来确定。因此，應該力图使所选用的移距系数能使相啮合的两齒輪輪齿具有相等的弯曲强度，并使齿形系数( $\pi_y$ )之值較大，以获得尽可能大的弯曲强度。

(3)在开式齒輪傳动中，輪齿的破坏形式主要是研磨磨损或輪齿的折断。对于齒面硬度低的开式齒輪傳动，应考慮到磨損失效。产生研磨磨损的主要因素是齒面間的压力与相对滑动速度，以及潤滑油中的污垢与周围介质中的灰尘或髒物等研磨性微粒。为了提高耐研磨磨损的能力，應該力图使所选用的移距系数能减低两啮合輪齿的相对滑动系数并使齒根处的滑动系数趋于平齐( $\eta'_1=\eta'_2$ )。同时也可以用增大齒頂厚度或者将开式齒輪傳动改为閉式齒輪傳动的方法来提高耐磨能力。对于齒面硬度高的开式齒輪傳动，还应考慮到弯曲疲劳破坏，这时移距系数的选择，應該力图提高輪齿的弯曲强度，[可参考准则(2)]。

(4)对于高速度重載荷的齒輪傳动，最容易产生輪齿的胶合破坏或失效。但是，胶合現象有时也可能在低速度或短期載荷下出現。由于影响輪齿胶合的因素很多，又对于胶合破坏的原因及計算方法尚缺乏全面的依据，因而为了获得輪齿具有最大抗胶合能力时所采用的移距修正法也就不可能十分准确地拟定。尽管如此，还可以认为产生輪齿胶合的主要因素是齒廓的相对滑动速度及齒面間的压力；此外，也与潤滑及散热情况有关。所以本书建議：欲提高輪齿的抗胶合能力，也应采用与提高輪齿的抗研磨磨损时的相近措施，即应使所采用的移距系数能减少啮合开始及啮合終了时的相对滑动系数，并减低輪齿的几何压力系数及比压系数。另外，对潤滑油的粘度作合理的选择或采用含有添加剂的活性潤滑油，以及設置可靠与充分的潤滑装置，都可以提高抗胶合的能力。

(5)对于高精度重載荷的齒輪傳动，应期望同时有一对以上的輪齿

啮合，以减少每一对啮合齿上的载荷。因此，所选用的移距系数应能获得較大的重合系数。

(6)对于无效功率(損耗功率)很大的閉式齒輪傳動(例如某些行星齒輪傳動)，應使所选用的移距系数能够尽量减少功率的損耗，从而提高其傳动效率。

(7)对于經濟利用齒輪材料而規定的某些相配材料所制造的齒輪副，可采用节点外啮合的变位齒輪傳動(啮合綫位于节点之外)。

总之，对于齒輪傳動的工作条件及失效原因經過分析后，抓住主要的矛盾或問題，就能够合理地拟定出选择移距系数的准则，以使所选用的移距系数能够适应于各齒輪副的使用要求或設計意图。

### § 3. 选择移距系数的限制条件

依据前节所述的准则选择移距系数时，必须注意到下列的限制条件：

(1) 保证被切齿轮不发生根切现象，或者在某些情况下仅允许有轻微的根切，但所产生的根切不致减小预期的重合系数或缩短齿廓的有效部分。

(2) 保证被切齿轮具有一定的齿顶厚度(即不致产生齿顶过薄的现象)，以使轮齿具有足够的强度。

(3) 保证被制作成的齿轮副中不发生轮齿的干涉现象——一个齿轮的齿顶不允许与另一个齿轮的过渡曲线相干涉。不能错误地认为用齿条型刀具制作出的齿轮副在啮合传动中完全不可能发生干涉；因为，当移距系数的绝对值过大时，干涉问题是实际存在的。

(4) 保证齿轮传动中具有必要的重合系数。连续传动中的重合系数必须大于1，它决定于齿轮的精度等级。

(5) 当用标准滚刀切制齿轮时，要保证切出的轮齿具有足够正确的形状[5]<sup>①</sup>。

上述限制条件虽然是齿轮传动中均应满足的，但是在设计变位齿轮时更有指出的必要，因为移距系数的大小会直接关系到能否满足上述限制条件的问题。

---

① 方括号内所列号码系代表本书书末参考书刊的序号，下同。

## § 4. 选择移距系数方法的討論及封閉圖解法

关于选择移距系数的问题，过去曾作过大量的研究工作，并制定了一些选择移距系数的标准和制度。下面就介绍几种有关选择移距系数的方法，并对其略作分析和讨论：

### 1 苏联国家标准(ГОСТ 2185-43)中选择直齿圆柱齿轮移距系数的方法

对于 $a$ 系列者[15]，系由下式确定：

$$\left. \begin{array}{l} \xi_1 = 0.3, \\ \xi_2 = 1.04 \frac{z_c}{198} - 0.3, \end{array} \right\} \quad (1)$$

式中  $z_c$ ——啮合齿轮副的齿数和  $(z_1 + z_2)$ 。

在这种选择方法中，选取  $\xi_1 = 0.3$  是为了保证齶輪齒數  $z_1 \geq 12$  时不产生根切現象；在  $\xi_2$  的公式中， $\frac{z_c}{198}$  是保证标准齿高及标准徑向間隙时应有的总移距系数；1.04 是考虑齒頂降低系数的系数。显然  $\xi_2 = -\xi_1$ ， $\xi_2 = 1.04 \frac{z_c}{198}$ 。

这种方法的优点是：使齿轮副都有相同的中心距；相等的啮合角；使齿轮不发生根切現象；以及計算簡便等。但是也有缺点：在考慮輪齒的最大接触疲劳强度、齿轮副的等弯曲强度、抗胶合及耐磨损等方面却不够周全，因而不能充分发挥齿轮副工作能力的潜力；另外，也不适合在凑配中心距的場合下采用。

对于 $b$ 系列者[15]，当  $z_1 > 17$  时，齿轮副不进行移距修正，即  $\xi_1 = \xi_2 = 0$ ；当  $z_1 < 17$  时，齿轮副进行  $\xi_1 = -\xi_2 = 0.30$  的高度变位。这种修正法在发挥齿轮副工作能力的潜力方面更有不足之处。

## 2 苏联常用的选择移距系数的方法

$$\left. \begin{array}{l} \text{当不允许有根切时, } \xi_1 = \frac{17-z_1}{17}; \\ \text{当允许轻微根切时, } \xi_1 = \frac{14-z_1}{17}. \end{array} \right\} \quad (2)$$

当  $\frac{z_2}{z_1} \approx 1$  时, 不得采用高度变位修正。

当  $\frac{z_2}{z_1}$  值较大时, 可采用高度变位修正; 例如,  $\frac{z_2}{z_1} > 3$  时, 就可采用

高度变位修正  $\xi_1 + \xi_2 = 0$ 。

选择移距系数时, 也可利用表 1 中的建议。

表 1.

副 轮 齿 数 $z_1$	齿轮副的齿数和 $z_c = z_1 + z_2$	中 心 距 $A$	推 荐 的 修 正 法
$8 \leq z_1 \leq 17$	$> 34$	$A = \frac{mz_c}{2}$	高度变位
	$\leq 34$	$A \neq \frac{mz_c}{2}$	
$z_1 > 17$	$> 34$	$A \neq \frac{mz_c}{2}$	角度变位

## 3 德国标准 (DIN 870) 中选择移距系数的方法——古茨巴赫 (Kutzbach) 法

本法中规定当刀具齿廓角  $\alpha_0 = 20^\circ$ , 齿顶高系数  $f_0 = 1$  时:

若  $z_1 < 17$ ,  $z_c \geq 34$  者, 则采用高度变位修正, 即选取

$$\xi_1 = -\xi_2 = \frac{17-z_1}{17}; \quad (3)$$

若  $z_1 < 17$ ,  $z_c < 34$  者, 则采用正移距修正, 即选取

$$\xi_1 = \frac{17-z_1}{17}, \quad \xi_2 = \frac{17-z_2}{17}; \quad (4)$$

若允许有轻微根切时, 只有  $z < 14$  者才进行移距修正, 并选取

$$\xi_{\min} = \frac{14-z}{17}. \quad (5)$$

依据公式(2)(3)(4)(5)所选用的移距系数，主要是考虑到根切問題；并未注意到尽量提高强度、寿命、耐磨损及抗胶合能力等方面，所以也不能进一步发挥齒輪工作的潜力。

#### 4 国际标准协会(ISO-TC 60)推荐的齒輪啮合制(1956 年)中有关变位修正問題的規定

当  $z_1 \geq 30$  时，采用标准齒輪傳动。

当  $z_1 < 30$  时，若  $z_e > 60$  者，采用高度变位修正，其移距系数以下式选取：

$$\left. \begin{array}{l} \xi_1 = 0.03(30 - z_1); \\ \xi_2 = -\xi_1. \end{array} \right\} \quad (6)$$

当  $z_1 < 30$  时，若  $z_e < 60$  者，采用角度变位修正，其移距系数以下式选取：

$$\left. \begin{array}{l} \xi_1 = 0.03(30 - z_1); \\ \xi_2 = 0.03(30 - z_2). \end{array} \right\} \quad (7)$$

若  $30 < z_e < 60$  者，

$$\xi_2 = \xi_1 + \xi_2 = 1.8 - 0.03z_e. \quad (8)$$

若  $z_e < 30$  者，

$$\xi_2 = 0.90. \quad (8')$$

这种修正方法虽然比第 1, 2 及 3 种方法选用了略大的移距系数，但仍不能根据 § 2 的准则进一步发挥齒輪工作能力的潜力。

#### 5 B. H. 庫德里亚夫采夫(Кудрявцев)建議的选择移距系数的方法

本法主要是利用本书附录 I 中的附表 1、附表 2、附表 3 来选择移距系数的。制定这些表格的依据是：在保证重合系数  $s \geq 1.13$  及頂圓齒厚  $S_e \geq 0.4m$  的条件下，力求降低輪齿的滑动系数。关于表中移距系数求得的方法可参考书刊[17]。显然，这些表格仅可用来設計为提高

耐磨損及抗胶合能力的正变位齿輪。

这些表格的适用范围:

附表1——适于选择 $2 \geq i \geq 1$ 时的正变位齿輪副的移距系数 $\xi_1$ 及 $\xi_2$ 。

附表 2——适于选择 $5 \geq i > 2$ 时的正变位齿輪副的移距系数 $\xi_1$ 。

附表 3——适于选择 $5 \geq i > 2$ 时的正变位齿輪副的移距系数 $\xi_2$ 。

表中所列傳动比 $i$ 系由齿輪副中大齿輪的齿数与小齿輪的齿数相

比而求得, 即 $i = \frac{z_2}{z_1}$ ; 而不同于机床制造业常用的傳动比之值 $u = \frac{z}{z'}$ , 其

中 $z$ 为主动齿輪之齿数,  $z'$ 为从动齿輪之齿数。

## 6 利用表格选择移距系数的方法

利用查表法选择移距系数的最大特点是簡便, 但是查表法仅能依据一个观点或准则进行, 而且不容易直观地校核移距系数的适用性。尽管如此, 这里仍推荐出一些表格(载于附录 I 中的附表 4 至附表 8), 以供选择移距系数时参考。

这些表格的适用范围:

附表 4——适于选择正变位齿輪副接触强度最有利的移距系数。

附表 5——适于选择角度变位时弯曲强度最有利的移距系数。

附表 6——适于选择高度变位时弯曲强度最有利的移距系数。

附表 7——适于选择高度变位时抗胶合及耐磨損最有利的移距系数。

附表 8——适于选择角度变位时抗胶合及耐磨损最有利的移距系数。

## 7 Я. И. 季克尔(Дикер)的建議

根据这一建議移距系数應該按照啮合因素(重合系数 $s$ 、滑动系数 $\eta$ 、比压系数 $\zeta$ 等)来考虑; 并认为在任意值 $z_1$ 及 $z_2$ 时, 总移距系数 $\xi_2$ 的值可能相差很少。他推荐用下式来确定总移距系数[9]:

$$\xi_2 = 0.033 \frac{z_2}{z_1} - 0.036 z_1 + 1.407. \quad (9)$$

关于在两齿輪之間分配  $\xi_2$  为  $\xi_1$  及  $\xi_2$  时, 則建議按照等滑动系数的条件—— $\eta'_1=\eta''_2$  进行分配(式中符号“,”表示啮合开始时, “”表示啮合終了时)。这种方法仍然不能选出理想的总移距系数  $\xi_2$  值, 并且在分配  $\xi_2$  为  $\xi_1$  及  $\xi_2$  时只考慮到抗胶合及耐磨損的准则。

### 8 德国通用电气公司(AEG)对于高度变位齿輪傳动的建議

該公司曾建議对于小齿輪取  $\xi_1 = 0.5$ , 大齿輪取  $\xi_2 = -0.5$ 。这种修正方法显然不能适应不同的几何参数与质量指标。

### 9 格基(Gerke)的建議[9]

他曾建議对于齿数在 10—100 的范围内, 取  $\xi = 1.0 - 0.01z$ 。这种方法仅从一个齿輪的观点出发, 显然不全面。

### 10 H. C. 阿切尔坎(Ачеркан)的建議

他曾建議当設計金屬切削机床时, 修正前后齿数和  $z$  的差值最好为“±1”, 不得已时也可取 ±2, 实际中也有采用 ±3 的。由齿数和之差, 就可換算出总移距系数  $\xi_2$ 。但是由  $\xi_2$  如何分配为  $\xi_1$  及  $\xi_2$  却未說明, 以及齿数和的多少对于修正前后齿数和之差的影响也沒有涉及。

### 11 Г. В. 叶格尔曼(Егерман)等的建議

根据建議, 变位齿輪移距量可以达到 10—15%, 这里的移距量即修正前后的齿数差对修正后齿数的比值。这种建議仅对单独一个齿輪的移距系数加以限定, 而对齿輪副修正时的相互影响却沒有考虑。

除以上列举者外, 还有一些其他关于选择移距系数的方法或建議, 这里不再贅述。讀者对此有兴趣时, 可参考 И. А. 鮑洛托夫斯基(Болотовский)[9], М. В. 格罗曼(Громан)[13]等书刊。

\* \* \*

以上所列关于选择变位齿輪移距系数的方法, 只是考慮到与移距修正有关的个别或少数几何参数与啮合质量指标, 所以很难符合全面考慮問題以致难以达到选出最合理的移距系数的要求。

正确合理地选择移距系数, 以达到提高齿輪傳动啮合质量指标的

問題，由于許多因素相互的影响，解决起来是异常复杂的。譬如，提高各种啮合质量指标間的关系上，往往是相互矛盾的，有时改善了某一质量指标，但常会引起其他质量指标的变化（变好或变坏）。此外，因为有很多的几何参数（原始齿条的齿廓角 $\alpha_0$ ，齿頂高系数 $f_0$ ，徑向间隙系数 $c_0$ ，齿数 $z_1$ 及 $z_2$ ，徑向移距系数 $\xi_1$ 及 $\xi_2$ ，分度圆上輪齿的螺旋角 $\beta_\delta$ ，圓錐齒輪的节錐角 $\varphi_1$ 及 $\varphi_2$ ，以及切向移距系数 $\xi_{t_1}$ 及 $\xi_{t_2}$ 等等）均与啮合质量指标密切相关；并且各几何参数中除了少数的几个（如， $\alpha_0=20^\circ$ 、 $f_0=1$ 、 $c_0=0.25$ ，有时 $c_0=0.2$ 或 $0.3$ ）很少变化外，大多数都可在一定的范围内任意采用。所以，根据上述几何参数所确定的許多啮合质量指标（例如，重合系数 $s$ ，齒頂圓齒厚 $S_e$ ，齒形系数 $y_1$ 及 $y_2$ ，啮合节点上的接触应力 $\sigma_k$ ，比压系数 $\zeta$ ，滑动系数 $\eta$ ，功率損耗系数 $\psi$ 及根切与干涉現象等等）的函数表达式自然是十分复杂的。因而，依照这些复杂的数学公式利用解析方法联立解出合理的移距系数，不仅在实用上是极为繁瑣，而且是很难做到的；于是解决移距系数合理选择的問題，最好是利用綜合图解的方法。

为了指出解析法的复杂性以及图解法的基本原理，下面以解齧輪齒頂圓齒厚系数  $\bar{S}_{e_1}$ （ $\bar{S}_{e_1}=\frac{S_{e_1}}{m}$ ）为例加以說明。

由于变位齒輪的无侧隙啮合方程式为

$$\operatorname{inv} \alpha = \frac{2 \operatorname{tg} \alpha_0 \cdot (\xi_1 + \xi_2)}{z_1 + z_2} + \operatorname{inv} \alpha_0 \quad (10)$$

或  $\alpha = \operatorname{arc inv} \left[ \frac{2 \operatorname{tg} \alpha_0 \cdot (\xi_1 + \xi_2)}{z_1 + z_2} + \operatorname{inv} \alpha_0 \right] \quad (11)$

式中  $\alpha$ ——啮合角；

$\alpha_0$ ——原始齒條的齒廓角；

$\xi_1, \xi_2$ ——齧輪及齒輪的徑向移距系数；

$z_1, z_2$ ——齧輪及齒輪的齿数。

徑向变位齒輪分度圆的变动（分离）系数 $\lambda$ 的公式为