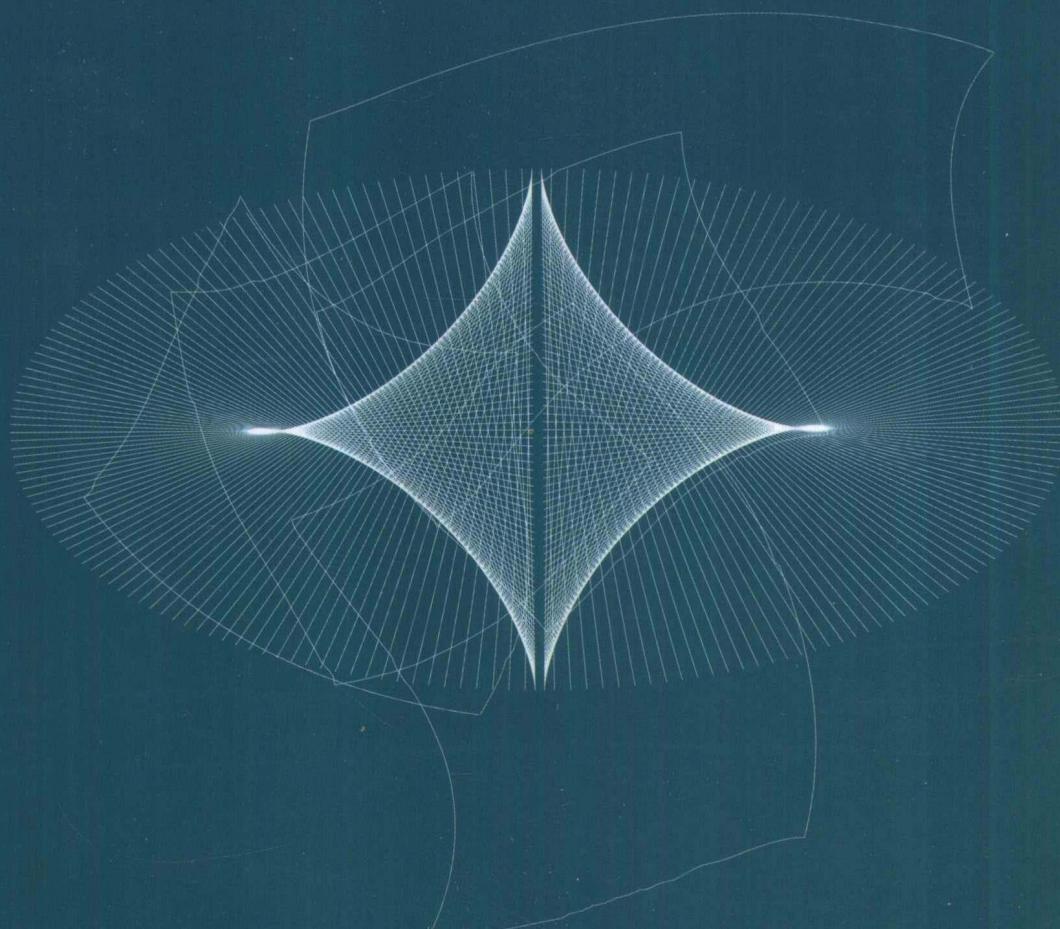


中国纺织大学出版社

舒慧生 李绍宽 编著



高等数学

GaoDeng ShuXue

下册

013-43
8656

高 等 数 学

下 册

编著 舒慧生 李绍宽

中国纺织大学出版社

内 容 提 要

本书是根据高等学校工科数学课程教学指导委员会指定的《高等数学课程教学基本要求》和《线性代数教学基本要求》编写的将高等数学和线性代数统一处理的工科教学用书。全书分上、下两册，下册的主要内容包括：线性代数，多元函数的微分学，二重积分、三重积分，第一类曲线、曲面积分，第二类曲线、曲面积分以及格林公式、高斯公式、斯托克斯公式等。每章节后都配置相应习题，书末附有习题答案。

本书适合工科大学师生使用，亦可供有关人员参考与自学。

图书在版编目(CIP)数据

高等数学·下册/舒慧生,李绍宽编著. —上海：中国纺织大学出版社,2001.10

ISBN 7-81038-404-X

I. 高... II. ①舒... ②李... III. 高等数学—高等学校—教材 IV. 013

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2001)第 071336 号

责任编辑 邵 静

封面设计 陶善丰

高等数学(下册)

舒慧生 李绍宽 编著

中国纺织大学出版社出版

(上海市延安西路 1882 号 邮政编码：200051)

南京市展望照排印刷有限公司排版 江苏省句容市排印厂印刷

新华书店上海发行所发行

开本：787×1092 1/16 印张：14 字数：330 千

2001 年 12 月第 1 版 2001 年 12 月第 1 次印刷

印数：0 001—5 000

ISBN 7-81038-404-X/O · 17

定价：22.00 元

前　　言

随着高等教育的发展,作为工科院校的主干基础课程高等数学、线性代数两门课程的教学时间被大大压缩,为了适应这种迅速的变化情况和进一步提高教学质量,有必要把这两门关系密切的课程实现一体化进行教学,从1997年开始我们进行了这方面的试点,但这样进行教学缺少一本合适的教材,为了适应这种情况,我们编写了这本高等数学与线性代数一体化教材。

本书分上、下两册,上册包括一元函数微积分的内容,其中包括级数与微分方程,下册包括线性代数和多元微积分的内容,各章配有习题,书末附有习题答案。

在编写本书的过程中,我们将多年教学经验反映在课本的内容之中,力求简洁、明了,在讲清概念的同时,加强对各种类型的问题分析,以帮助同学提高解决问题的能力,在下册我们力求将线性代数和多元微积分有机结合起来进行讲解。

在出版过程中,本书审稿的姜健飞同志认真地审读了全书,修正了不少错误,编辑同志也认真做了编辑工作,在此表示感谢。

由于时间限制和我们水平有限,因此教材中一定还存在不少问题和错误,希望广大读者提出批评和意见,以便今后进一步完善本书的内容。

编者

2001年10月

目 录

第七章 矩阵与行列式	1
§ 7-1 矩阵	1
习题 7-1	16
§ 7-2 行列式	18
习题 7-2	30
第八章 向量与线性空间	32
§ 8-1 向量	32
习题 8-1	40
§ 8-2 线性方程组与线性空间	42
习题 8-2	52
第九章 矩阵理论与二次型	55
§ 9-1 特征值理论	55
习题 9-1	59
§ 9-2 矩阵的标准形	60
习题 9-2	69
§ 9-3 二次型	70
习题 9-3	80
§ 9-4 空间曲面与曲线	81
习题 9-4	89
第十章 多元函数的微分学	90
§ 10-1 多元函数的概念、极限与连续性	90
习题 10-1	95
§ 10-2 方向导数与偏导数	97
习题 10-2	99
§ 10-3 多元函数的全微分与梯度	100
习题 10-3	105
§ 10-4 多元函数的寻数	106
习题 10-4	113
§ 10-5 高阶偏导数与泰勒公式	115
习题 10-5	119
§ 10-6 多元函数微分学的应用	119
习题 10-6	131
第十一章 多元数量值函数的积分学	133
§ 11-1 多元数量值函数积分的概念和性质	133

习题 11-1	138
§ 11-2 二重积分的计算	138
习题 11-2	147
§ 11-3 三重积分的计算	149
习题 11-3	157
§ 11-4 第一型线积分和面积分的计算	158
习题 11-4	163
§ 11-5 多元函数积分的应用	164
习题 11-5	171
第十二章 多元向量值函数的积分学	173
§ 12-1 向量值函数的线积分——第二型线积分	173
习题 12-1	177
§ 12-2 格林(Green)公式及其应用	178
习题 12-2	187
§ 12-3 向量值函数的面积分——第二型面积分	188
习题 12-3	193
§ 12-4 高斯(Gauss)公式与斯托克斯(Stokes)公式	194
习题 12-4	199
§ 12-5 无源场、保守场和调和场	200
习题 12-5	204
习题答案	205

第七章 矩阵与行列式

§ 7-1 矩 阵

矩阵是数学中的重要工具。人们经常将许多数据列成一个矩形的表来分析问题,这就是矩阵。

一、矩阵的定义

数域 F 上 $n \times m$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, n$; $j = 1, 2, \dots, m$) 排成 n 行、 m 列, 并以括号放在两边的数表

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix}$$

表示, 称为数域 F 上的 $n \times m$ 阶矩阵, 通常用一个大写字母来表示, 记为

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix},$$

也可简记成

$$A = (a_{ij})_{n \times m}.$$

其中 a_{ij} 称为矩阵 A 的第 i 行第 j 列元素。

当 $m = n$ 时, 称 A 为 n 阶方阵; 而由 $n \times m$ 个 0 构成的矩阵称为零矩阵, 记为 $0_{n \times m}$ 。例如一个线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1m}x_m = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2m}x_m = b_2 \\ \cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nm}x_m = b_n \end{cases},$$

可以抽象为一个矩阵

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} & b_n \end{pmatrix},$$

其中 a_{ij} 是第 i 个方程第 j 个未知数的系数, 反之, 一个矩阵也可以对应一个线性方程组, 这样, 可以把解线性方程组过程化为对矩阵的变换。关于这个问题, 是矩阵的重要内容,

我们后面要专门讨论。

二、矩阵的运算

1. 矩阵相等 两个矩阵 A, B 都是 $n \times m$ 阶矩阵, 且所有对应元素相等, 即 $A = (a_{ij})_{n \times m}$, $B = (b_{ij})_{n \times m}$, 且 $a_{ij} = b_{ij}$ ($i = 1, \dots, n$; $j = 1, 2, \dots, m$), 则称矩阵 A 与 B 相等, 记为 $A = B$ 。

例 1 已知 $\begin{pmatrix} x & y \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ u & v \end{pmatrix}$, 求 x, y, u, v 。

解 $x = 3, y = 4, u = 1, v = 2$ 。

2. 矩阵的加法 设 $A = (a_{ij})_{n \times m}$, $B = (b_{ij})_{n \times m}$ 是两个 $n \times m$ 阶矩阵, 定义

$$A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{n \times m},$$

称为 A 与 B 的和。

两个矩阵必须是同阶时才能相加, 相加时, 对应元素相加。不难验证, 矩阵加法具有下列性质:

- (1) 交换律 $A + B = B + A$;
- (2) 结合律 $A + (B + C) = (A + B) + C$;
- (3) 零矩阵 $A + \mathbf{0} = \mathbf{0} + A = A$;
- (4) 存在矩阵 $(-A)$ $A + (-A) = \mathbf{0}$, 这里 $(-A) = (-a_{ij})_{n \times m}$ 。

3. 矩阵的数乘 设 λ 为数域 F 中的一个数, $A = (a_{ij})_{n \times m}$ 为 F 上的 $n \times m$ 阶矩阵, 定义

$$\lambda A = (\lambda a_{ij})_{n \times m},$$

则称之为 λ 与 A 的数量乘积, 简称为数乘。

数乘运算具有下列性质:

- (1) $1 \cdot A = A$, $(-1) \cdot A = -A$, $0 \cdot A = \mathbf{0}$;
- (2) $\lambda(\mu A) = (\lambda\mu)A = \mu(\lambda A)$;
- (3) $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$, $\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B$ 。

4. 矩阵的转置 将一个 $n \times m$ 阶矩阵

$$A = (a_{ij})_{n \times m} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix}$$

的行列互换得到一个 $m \times n$ 矩阵, 称之为 A 的转置矩阵, 记为 A^T 或 A^\top , 即

$$A^T = (a_{ij})_{n \times m}^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

关于转置运算有下列性质:

- (1) $(A^T)^T = A$;

$$(2) (\mathbf{A} + \mathbf{B})^T = \mathbf{A}^T + \mathbf{B}^T;$$

$$(3) (\lambda \mathbf{A})^T = \lambda \mathbf{A}^T \quad (\lambda \text{ 为数}).$$

5. 矩阵的乘法 对于线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1m}x_m = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2m}x_m = b_2 \\ \cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nm}x_m = b_n \end{cases},$$

我们将未知数 x_1, x_2, \dots, x_m 的系数写成一个矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{bmatrix},$$

$$\text{将未知数 } x_1, x_2, \dots, x_m \text{ 写成一个矩阵 } \mathbf{X} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix},$$

$$\text{将常数项写成一个矩阵 } \mathbf{B} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix},$$

这样, 我们便希望线性方程组用一个简便的等式表示为

$$\mathbf{AX} = \mathbf{B},$$

为此需要定义矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{X} 的乘积为

$$\begin{bmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1m}x_m \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2m}x_m \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nm}x_m \end{bmatrix}.$$

一般地, 若 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{n \times m}$, $\mathbf{B} = (b_{jk})_{m \times l}$, 则矩阵 $\mathbf{C} = (c_{ik})_{n \times l}$ 称为矩阵 \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 的乘积, 记为 $\mathbf{C} = \mathbf{AB}$, 其中

$$c_{ik} = a_{i1}b_{1k} + a_{i2}b_{2k} + \cdots + a_{im}b_{mk} = \sum_{j=1}^m a_{ij}b_{jk} \quad (i = 1, 2, \dots, n; \quad k = 1, 2, \dots, l).$$

由定义可知: 当且仅当 \mathbf{A} 的列数等于 \mathbf{B} 的行数时, \mathbf{AB} 才有意义, 且 \mathbf{AB} 中第 i 行第 k 列的元素等于 \mathbf{A} 的第 i 行 m 个元素与 \mathbf{B} 的第 k 列的相应 m 个元素对应乘积之和。

$$\text{例 2 设 } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 3 & -2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{求 } \mathbf{AB}, \mathbf{BA}.$$

$$\text{解 } AB = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad BA = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -4 \\ -1 & -2 & 11 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

例 2 告诉我们：矩阵乘法一般不满足交换律，即 $AB \neq BA$ 。

$$\text{例 3 设 } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 2 & 5 \end{pmatrix},$$

求 AB, AC, AD 。

$$\text{解 } AB = 0 \quad AC = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -3 & 0 \end{pmatrix} \quad AD = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}.$$

例 3 告诉我们： A, B 均不为零矩阵，但可能有 $AB=0$ 及 $AC=AD$ ； $A \neq 0$ 推不出 $C=D$ ，从而矩阵乘法不满足消去律。

矩阵乘法具有下列性质：

(1) 结合律 $(AB)C = A(BC)$, $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$ (λ 为数)；

(2) 分配律 $A(B+C) = AB+AC$, $(A+B)C = AC+BC$ ；

(3) 转置法则 $(AB)^T = B^T A^T$ 。

在这里，仅证 $(AB)C = A(BC)$ 成立，其余留作习题。

设 $A = (a_{ij})_{n \times m}$, $B = (b_{jk})_{m \times p}$, $C = (c_{ks})_{p \times q}$,

$$[(AB)C]_{is} = \sum_{k=1}^p (AB)_{ik} c_{ks} = \sum_{k=1}^p \left(\sum_{j=1}^m a_{ij} b_{jk} \right) c_{ks} = \sum_{j=1}^m a_{ij} \left(\sum_{k=1}^p b_{jk} c_{ks} \right) = \sum_{j=1}^m a_{ij} (BC)_{js} =$$

$$[A(BC)]_{is},$$

从而有 $(AB)C = A \cdot (BC)$ 。

在矩阵乘法中，有一个重要的矩阵

$$E_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix},$$

称 E_n 为 n 阶单位矩阵，显然，对于任意 $n \times m$ 阶矩阵 A ，有

$$E_n A = A E_m = A.$$

三、方阵

1. 方阵 对于 n 阶方阵全体 $F_{n \times n}$ ，任何两个 n 阶方阵，它们之间的代数运算是可行的，且运算结果仍然在 $F_{n \times n}$ 中，称 $F_{n \times n}$ 为一个 n 阶矩阵代数。此外，对于 n 阶方阵 A ，可定义幂的运算

$$A^2 = A \cdot A, \quad A^{k+1} = A^k \cdot A \quad (k \text{ 为正整数})$$

规定： $A^0 = E$ ，对于两个 n 阶方阵 A, B ，一般 $AB \neq BA$ 。若 $AB = BA$ ，称 A, B 可以交换，这时许多代数公式都成立。如

$$(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2, \quad (A - B)(A^2 + AB + B^2) = A^3 - B^3$$

等等,特别由于 $EA = AE$,从而有

$$(E - A)(E + A + A^2) = E - A^3, \quad (E + A)(E - A + A^2) = E + A^3。$$

2. 逆阵 对 n 阶方阵 A 。若存在 n 阶方阵 B ,使

$$AB = BA = E,$$

则称 A 是可逆的, B 是 A 的逆阵,记为 $B = A^{-1}$ 。

注意: 不是每一个矩阵都可逆,例如 $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$,由于 $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$,若 A 可逆,上式两边各乘 A^{-1} ,得 $A^{-1}A^2 = 0$,而 $A^{-1}A^2 = (A^{-1}A)A = EA = A$,这样有 $A = 0$,矛盾。

例 4 证明若 A 为 n 阶方阵, $A^3 = 0$,则 $(E - A)$ 可逆。

证 由于 $(E - A)(E + A + A^2) = E - A^3 = E$,
 $(E + A + A^2)(E - A) = E - A^3 = E$,

从而 $(E - A)$ 可逆,且 $(E - A)^{-1} = E + A + A^2$ 。

3. 逆阵的性质

(1) 若 A 可逆,则 A^{-1} 是惟一的。事实上,若 B, C 均是 A 的逆阵,则有

$$C = EC = (BA)C = B(AC) = BE = B。$$

(2) 若 A, B 均为 n 阶方阵且都可逆,则 AB 也可逆,且

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}。$$

事实上,由

$$(B^{-1}A^{-1})(AB) = B^{-1}(A^{-1}A)B = B^{-1}B = E,$$

$$(AB)(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = A^{-1}A = E,$$

从而

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}。$$

(3) 若 A 可逆,则 A^T, A^{-1} 均可逆,且

$$(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T, \quad (A^{-1})^{-1} = A。$$

性质(3)的证明留作读者自证。

逆阵是一个重要的运算,特别在求解矩阵方程

$$AX = B \quad \text{或} \quad XA = B$$

时,若 A 可逆,则上面方程有惟一解

$$X = A^{-1}B \quad \text{或} \quad X = BA^{-1}。$$

那么,如何判断一个方阵是否可逆呢? 可逆时,又如何求其逆阵? 这些问题将在以后章节中讨论。

例 5 设 $A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & & \\ & \lambda_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & & \lambda_n \end{pmatrix}$,

形如 A 的矩阵称为对角阵。证明: A 可逆的充要条件是 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 都不等于 0,且有

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \frac{1}{\lambda_2} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{\lambda_n} \end{pmatrix}.$$

证 充分性。若 $\lambda_i \neq 0$ ($i = 1, 2, \dots, n$), 则

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \frac{1}{\lambda_2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{\lambda_n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & & & \\ & \frac{1}{\lambda_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{1}{\lambda_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix},$$

从而 A 可逆且

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & & & \\ & \frac{1}{\lambda_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{1}{\lambda_n} \end{pmatrix}.$$

必要性。若 A 可逆, 记 $A^{-1} = \begin{pmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix}$, 则

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 b_{11} & \lambda_1 b_{12} & \cdots & \lambda_1 b_{1n} \\ \lambda_2 b_{21} & \lambda_2 b_{22} & \cdots & \lambda_2 b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda_n b_{n1} & \lambda_n b_{n2} & \cdots & \lambda_n b_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix},$$

从而 $\lambda_i b_{ii} = 1$, 即 $\lambda_i \neq 0$, 且 $b_{ii} = \frac{1}{\lambda_i}$ ($i = 1, 2, \dots, n$), 又由 $\lambda_i b_{ij} = 0$ ($i \neq j$) 知 $b_{ij} = 0$ ($i \neq j$), 故

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & & & \\ & \frac{1}{\lambda_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{1}{\lambda_n} \end{pmatrix}.$$

四、矩阵的初等变换

前面提到把线性方程组

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1m}x_m = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2m}x_m = b_2 \\ \cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nm}x_m = b_n \end{array} \right.$$

可以抽象成一个矩阵

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} & b_n \end{bmatrix},$$

解线性方程组常用消元法，消元法时常用的变形有下面三种：

- (1) 将一个方程乘以不为零的常数；
- (2) 交换方程的次序；
- (3) 把一个方程乘以一个常数加到另一个方程上去。

用上述三种变形所得到的新方程组与原方程组是同解的。

我们把三种变换用于对应的矩阵，这就是矩阵的行的初等变换。因此，经过行的初等变换得到的新的矩阵对应的方程与原方程组同解。

矩阵行的初等变换有：

- (1) 某行乘以非零常数 k ，记为 $r_i \times k$ ；
- (2) 互换两行，记为 $r_i \leftrightarrow r_j$ ；
- (3) 某行乘以一个常数 k 加到另一行上去，记为 $r_i \times k + r_j$ 。

相应地，对矩阵的列也有上述三种初等变换，称为列的初等变换，记为 $c_i \times k$, $c_i \leftrightarrow c_j$, $c_i \times k + c_j$ 。

将单位阵 E 施行一次初等变换所得的矩阵称为初等矩阵，我们记

$$(1) E(i; k) = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & k & \\ & & & & \ddots \\ & & & & & 1 \end{bmatrix} i \text{ 行} \xrightarrow{\quad} r_i \times k \quad (c_i \times k);$$

$$(2) E(i, j) = \begin{bmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 0 & 1 & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & & 1 & 0 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} i \text{ 行} \\ \xrightarrow{\quad} r_i \leftrightarrow r_j \quad (c_i \leftrightarrow c_j) \\ j \text{ 行} \end{array}$$

$$(3) E(i, j; k) = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & \vdots & \ddots & & \\ & & & k & 1 \\ & & & & \ddots \\ & & & & & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} i \text{ 行} \\ \hline r_i \times k + r_j \quad (c_j \times k + c_i) \\ j \text{ 行} \end{array}$$

关于初等矩阵,容易验证:初等矩阵都是可逆的,且

$$E(i; k)^{-1} = E\left(i; \frac{1}{k}\right), \quad E(i, j)^{-1} = E(i, j), \quad E(i, j; k)^{-1} = E(i, j; -k),$$

而且对矩阵施行一次行的初等变换,相当于左乘一个相对应的初等矩阵;施行一次列的初等变换,相当于右乘一个相应初等矩阵。

对于一个矩阵,经过一系列行的初等变换能变成什么形式的矩阵?我们先介绍行标准形概念。

行标准形矩阵:每一非零行的第一个非零元素为1,而它所在列的其他元素全为0,且下一行的首1必须位于上一行首1的右边,构成一个向下的阶梯形式,而阶梯下方的元素全为0。例如

$$\left(\begin{array}{ccccc|cc} 0 & 1 & 2 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

就是一个行标准形矩阵。若只要求非零行的第一个非零且首个不为零的元构成阶梯形,阶梯下方都为零的矩阵,称为阶梯形矩阵。例如

$$\left(\begin{array}{ccccc|cc} 0 & 2 & 3 & 1 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

就是一个阶梯形矩阵。

定理1 任何一个矩阵 A ,可通过一系列行初等变换变为行标准形矩阵。

证 若第1列的 a_{i1} 中有一个非0,即 $a_{i_01} \neq 0$,则可将 i_0 行与第1行对换,再将第1行乘以 $a_{i_01}^{-1}$,使 A 变为

$$\left(\begin{array}{ccccc} 1 & * & * & \cdots & * \\ * & * & * & \cdots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ * & * & * & \cdots & * \end{array} \right),$$

再将第1行乘以适当的数加到第2行、第3行……直至最后一行,使之变成

$$\begin{pmatrix} 1 & * & * & \cdots & * \\ 0 & & & & \\ \vdots & & A_1 & & \\ 0 & & & & \end{pmatrix},$$

再对 A_1 施行同样方法,使 A 变为首个为 1 的阶梯形

$$\begin{pmatrix} 1 & * & * & \cdots & * \\ 1 & * & \cdots & \cdots & * \\ 1 & * & \cdots & * & \\ 0 & & & & \end{pmatrix},$$

然后将第 2 行乘以适当的常数加到第 1 行,使第 2 行首 1 所在列的上方元素也变为零,如此下去就得到要求的标准形。

例 6 将矩阵 $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 1 & 3 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ 经过行的初等变换变为行标准形。

$$\text{解 } A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 1 & 3 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \times (-1)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ -1 & 2 & 1 & 3 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \times 1 + r_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_2 \times (-1) + r_3]{r_2 \times 1 + r_4} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 \leftrightarrow r_4]{r_3 \times \frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 \times 1 + r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[r_3 \times (-2) + r_2]{r_3 \times (-1) + r_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

若进一步再用列的初等变换,行标准形可变为秩标准形

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_r & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 0 \end{pmatrix}.$$

对于一个方阵,记它的标准形为 J 。由于初等变换不改变它的可逆性,故 J 可逆,当且仅当 $J = E$ 时。事实上,若对一个 n 阶方阵,它的标准形 J 中最后一行都为 0,它一定不可逆。若 J 可逆,即存在 $B = (b_{ij})_{n \times n}$,使

$$\begin{pmatrix} * & & \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix},$$

而上式中, JB 中的 $c_{nn} = 0 \neq 1$,矛盾。

通过上例,我们得到以下定理:

定理 2 对于任一 $n \times m$ 矩阵 A ,一定存在一系列初等矩阵 $P_1, \dots, P_k; Q_1, \dots, Q_\ell$,使

$$P_k \cdots P_1 A Q_1 \cdots Q_\ell = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & & \vdots & 0 \\ 0 & \cdots & 1 & 0 \\ \hline 0 & & 0 & 0 \end{array} \right).$$

定理 3 n 阶方阵 A 可逆的充要条件是:(1) 存在一系列初等矩阵 P_1, \dots, P_k ,使

$$P_k \cdots P_1 A = E,$$

或(2) 存在一系列初等矩阵 Q_1, \dots, Q_ℓ ,使

$$A = Q_1 Q_2 \cdots Q_\ell.$$

事实上,由(1)知: $A = (P_k \cdots P_1)^{-1} = P_1^{-1} P_2^{-1} \cdots P_k^{-1}$,而初等矩阵的逆阵仍然是初等矩阵,从而(2)成立。

这样,我们就得一个判别方阵可逆性方法——初等变换法,而且同时能求出其逆阵,即在 A 的右边加上一个单位阵,就可把对 A 施行的行初等变换所对应的初等阵记录下来

$$(A | E) \xrightarrow{\text{行初等变换}} (E | P_k P_{k-1} \cdots P_1),$$

此时

$$A^{-1} = P_k P_{k-1} \cdots P_1.$$

例 7 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 3 \end{pmatrix}$,求 A^{-1} 。

$$\text{解 } \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} r_1 \times (-2) + r_2 \\ r_1 \times (-1) + r_3 \end{array}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -4 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} r_2 \leftrightarrow r_3 \\ r_2 \times (3) + r_3 \end{array}}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -4 & -5 & 1 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} r_3 \times \left(-\frac{1}{4}\right) \\ r_3 \times (-3) + r_1 \end{array}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & -\frac{11}{4} & \frac{3}{4} & \frac{9}{4} \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{5}{4} & -\frac{1}{4} & -\frac{3}{4} \end{array} \right) \xrightarrow{r_2 \times (-2) + r_1}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -\frac{3}{4} & \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{5}{4} & -\frac{1}{4} & -\frac{3}{4} \end{array} \right],$$

$$A^{-1} = \left[\begin{array}{ccc} -\frac{3}{4} & \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \\ -1 & 0 & 1 \\ \frac{5}{4} & -\frac{1}{4} & -\frac{3}{4} \end{array} \right].$$

下面证明：

定理4 设 A, B 都是 n 阶方阵, 若 $AB = E$, 则 A, B 都可逆, 且 $B = A^{-1}$, 从而有 $BA = E$ 。

证 由于 $AB = E$, 若 A 不可逆, 则存在一系列初等矩阵 P_1, \dots, P_k , 使

$$P_k \cdot P_{k-1} \cdots P_1 A = \begin{pmatrix} * & & \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix},$$

记 $P = P_k \cdot P_{k-1} \cdots P_1$, 于是, 有

$$\begin{pmatrix} * & & \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} B = P,$$

导出

$$\begin{pmatrix} * & & \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} BP^{-1} = E,$$

这样, 便有

$$\begin{pmatrix} * & * & \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} = E$$

矛盾, 从而知 A 可逆。因此, $B = A^{-1}$, 且

$$AB = BA = E.$$

利用行的初等变换, 不但可以求逆, 而且可以去求解一个线性方程组。利用线性方程组对应的矩阵, 经过行的初等变换, 得到的矩阵所对应的方程与原方程是同解的, 而容易得到行标准形所对应的方程组的解。

事实上, 将方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1m}x_m = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2m}x_m = b_2 \\ \cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nm}x_m = b_n \end{cases}$$

的矩阵

$$\left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} & b_n \end{array} \right]$$

化为标准形后, 再对换列的位置(相当于改变 x_1, x_2, \dots, x_m 的次序, 最外一列除外)可写为