


全国高等农林院校“十一五”规划教材

线性代数 第二版

魏福义 黄燕苹 主编



 中国农业出版社

全国高等农林院校“十一五”规划教材

线 性 代 数

第 二 版

魏福义 黄燕苹 主编

中 国 农 业 出 版 社

图书在版编目 (CIP) 数据

线性代数/魏福义, 黄燕苹主编. —2 版. —北京: 中国农业出版社, 2007. 8

全国高等农林院校“十一五”规划教材

ISBN 978-7-109-11836-2

I. 线… II. ①魏…②黄… III. 线性代数-高等学校-教材 IV. 0151.2

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2007) 第 107202 号

中国农业出版社出版

(北京市朝阳区农展馆北路 2 号)

(邮政编码 100026)

责任编辑 龙永志

北京通州皇家印刷厂印刷 新华书店北京发行所发行

2003 年 2 月第 1 版 2007 年 8 月第 2 版

2007 年 8 月第 2 版北京第 1 次印刷

开本: 720mm × 960mm 1/16 印张: 10.5

字数: 180 千字

定价: 16.00 元

(凡本版图书出现印刷、装订错误, 请向出版社发行部调换)

内容简介

本书是全国高等农林院校“十一五”规划教材,内容包括矩阵、向量与线性方程组、矩阵的特征值与特征向量、向量的内积与二次型、线性空间、Matlab 软件的应用. 为了适应时代对创新人才的要求,增加了数学建模和数学实验内容,附录提供了实验报告的格式.

本教材在第一版的基础上做了较大幅度的修改.全书以矩阵为主线进行论述,淡化行列式的内容,把向量的内积、正交矩阵以及二次型的相关内容合并为一章; 要求学生在掌握线性代数理论的同时,对数学建模和 Matlab 软件有一定了解,能熟练用 Matlab 软件求解线性代数中的相关问题.在例题上有较多的工业、农业、经济管理、生活方面的实例,在习题方面安排有选择和填空题型.

本书可以作为高等农林、水产院校各专业以及其他院校相关专业的线性代数课程教材或教学参考书.建议学时:理工科(含计算机)专业,34~38 学时;农林医、水产及经济管理专业,28~32 学时(不含*号部分).

第二版编写人员名单

主 编 魏福义 黄燕苹

副主编 曾文才 崔克俭 刘建慧 张立石

参 编 廖 霞 侯建文 颜亭玉 孔素然

主 审 郭正光 刘金山

第二版前言

本书第一版从2003年至今已印刷6次,并获2005年全国高等农业院校优秀教材奖.期间使用本书的读者和同行提出了一些指导意见和建议,在此向关心本书的同志们表示感谢.

本书是全国高等农林院校“十一五”规划教材,由华南农业大学、西南大学、北京农学院、山西农业大学、大连水产学院这5所高等院校中多年从事《线性代数》教学的老师编写而成,适合于理工、农林及水产院校(特别是非重点院校)各专业作为教材使用.

这次修订,在内容上以矩阵为主线进行论述,淡化了行列式的计算部分,加强了数学建模和数学实验的训练,加入了 Matlab 软件基本知识的介绍,把数学软件在行列式、逆矩阵、矩阵的秩、特征值、特征向量、解线性方程组、标准二次型、正交矩阵等方面的应用作为必修内容.在方法上要求学生在掌握线性代数理论的同时,对 Matlab 软件有一定的了解,能用 Matlab 软件求解线性代数中的相关问题.在例题中配有较多的工业、农业、经济管理、生活方面的案例,同时给出了基础实验和综合实验的两个实验报告实例.使学生在掌握数学建模的基本思想的同时,进一步加深了对数学概念、理论和方法的理解,从而增强他们分析问题和解决问题的能力,提高他们的数学素养.在习题方面增加了选择题和填空题,便于学生适应标准化考试.

我们衷心感谢华南农业大学的郭正光教授和刘金山教授,是他们在百忙中为本书审稿,并提出了许多指导意见和建议;感谢中国农业出版社对本书的关心和扶植.

由于编者水平所限,本书中难免有错误和不妥之处,敬请读者批评指正.

编者

2007年3月于广州

第一版编写人员名单

主 编 魏福义 黄燕苹

副主编 刘建慧 刘海南 张立石 崔克俭

参 编 廖 霞 方桂英 魏辽榕 侯建文

曾文才

主 审 张国权 安幼山

第一版前言

线性代数是一门基础数学课程,它的基本概念、理论和方法具有较强的逻辑性、抽象性和应用性. 由于计算机科学的飞速发展,计算机技术和数学软件的广泛普及,使得线性代数成为理工、农林、水产、经济、管理各专业本科学生以及科技、管理人员必修的重要课程.

本教材是全国高等农林院校“十五”规划统编教材,由华南农业大学、西南农业大学、北京农学院、江西农业大学、山西农业大学、大连水产学院这六所高等院校中多年从事线性代数教学的老师编写而成,适合于农林、水产院校各专业作为教材使用.

在内容上以矩阵为主线进行论述,行列式作为矩阵的性质给出,淡化了数值计算部分,加强了数学建模的训练,加入了 Matlab 软件基本知识的介绍,把它在行列式、逆矩阵、矩阵的秩、特征值、特征向量、解线性方程组、标准二次型、正交矩阵等方面的应用作为必修内容. 在方法上要求学生在掌握线性代数理论的同时,对 Matlab 软件基本了解,能熟练运用 Matlab 软件求解线性代数中的相关问题. 在例题上有较多的工业、农业、经济管理、生活方面的实例,使学生掌握数学建模的基本思想. 在习题方面增加了选择题和填空题,便于学生适应标准化考试. 从而加深学生对数学概念的理解,对数学思想和方法的掌握,培养学生认识问题和解决问题的能力、逻辑推理能力和创新能力,提高学生的数学素养.

我们衷心感谢华南农业大学的张国权教授和北京农学院的安幼山教授,在百忙中为本书审稿,提出了许多指导意见和具体的修改建议.

由于编者水平所限,本书中难免有错误和不妥之处,敬请读者批评指正.

编者

2002年12月于广州

目 录

第二版前言

第一版前言

第一章 矩阵	1
1.1 矩阵及其运算	1
1.1.1 线性方程组和矩阵的概念	1
1.1.2 矩阵的基本运算及性质	3
1.1.3 逆矩阵	9
1.2 初等变换与初等矩阵	10
1.2.1 初等变换	10
1.2.2 初等矩阵	11
1.2.3 初等变换求逆矩阵	14
1.3 行列式	15
1.3.1 行列式的概念	16
1.3.2 行列式的性质	18
1.3.3 行列式的计算	23
1.3.4 行列式的应用	25
1.4 数学建模实例*	31
习题一	33
第二章 向量与线性方程组	38
2.1 向量及其运算	38
2.2 向量的线性关系	40
2.3 向量组与矩阵的秩	43
2.4 齐次线性方程组	50
2.5 非齐次线性方程组	56
2.6 数学建模实例*	59
习题二	63

第三章	矩阵的特征值与特征向量	67
	3.1 方阵的特征值与特征向量	67
	3.1.1 特征值与特征向量的概念	67
	3.1.2 特征值与特征向量的性质	70
	3.2 矩阵的对角化	72
	3.2.1 相似矩阵及其性质	73
	3.2.2 矩阵的对角化	73
	3.3 数学建模实例	77
	习题三	80
第四章	向量的内积与二次型	84
	4.1 向量的内积	84
	4.1.1 向量的内积与模	84
	4.1.2 两个向量的夹角与距离	86
	4.2 正交向量组与正交矩阵	87
	4.2.1 正交向量组	87
	4.2.2 正交矩阵	90
	4.3 实对称矩阵	92
	4.4 二次型	96
	4.4.1 二次型及其矩阵表示	96
	4.4.2 二次型的标准形	98
	4.4.3 正定二次型	102
	4.5 数学建模实例*	104
	习题四	106
第五章*	线性空间与线性变换	111
	5.1 线性空间的概念与性质	111
	5.1.1 线性空间的概念	111
	5.1.2 线性空间的性质	112
	5.2 基、维数与坐标	113
	5.2.1 有限维线性空间的基与向量的坐标	113
	5.2.2 基变换与坐标变换	113
	5.3 线性变换	115
	5.3.1 线性变换的概念与性质	115

5.3.2 线性变换的矩阵表示	117
习题五	119
第六章 Matlab 软件的应用	122
6.1 Matlab 软件简介	122
6.1.1 Matlab 的命令窗口	122
6.1.2 Matlab 的基本操作	124
6.1.3 矩阵的输入方法	125
6.1.4 矩阵的基本运算	128
6.2 Matlab 在矩阵和线性方程组中的应用	129
6.2.1 Matlab 在矩阵中的应用	129
6.2.2 Matlab 在线性方程组中的应用	130
6.3 Matlab 在特征值、特征向量和 二次型中的应用	134
6.3.1 Matlab 在特征值和特征向量中的应用	134
6.3.2 Matlab 在二次型中的应用	135
习题六	136
习题答案与提示	139
实验报告	153
参考文献	155

若再考虑方程组右端的常数项,还可得到 m 行 $n+1$ 列数表

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}.$$

对方程组的研究可以归结于对如上形式数表的研究.

定义 1.1 将 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i=1, 2, \dots, m; j=1, 2, \dots, n$) 排成一个 m 行 n 列数表

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad (1.2)$$

称为一个 m 行 n 列矩阵 (**matrix**), 或 $m \times n$ 矩阵, 简记为: $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 或 $A = (a_{ij})$, 通常用大写字母 A, B, C 表示. 其中横向各排称为行, 纵向各排称为列, $m \times n$ 个数叫作矩阵 A 的元或元素; a_{ij} 叫做矩阵 A 的第 i 行第 j 列的元; 所有元素均为 0 的矩阵, 称为零矩阵, 记作 O . 元是实数的矩阵称为实矩阵, 元是复数的矩阵称为复矩阵.

本书中的矩阵除特殊说明外, 都指实矩阵.

如果矩阵 $A = (a_{ij})$ 行数与列数等于 n , 则 A 称为 n 阶矩阵, 或称为 n 阶方阵 (**square matrix**).

如下形式的 n 阶方阵

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

称为 n 阶单位矩阵 (**identity matrix**), 简称单位阵, 记为 I 或 I_n .

主对角线以外元素全为零的 n 阶方阵

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

称为对角线矩阵 (**diagonal matrix**), 简称对角阵, 简记为

$$A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n).$$

易知, n 阶单位阵是 n 阶对角阵的特款.

在方阵中, 从左上角到右下角的对角线称为主对角线, 主对角线上的元称为对角元. 主对角线一侧所有元都为零的方阵称为三角形矩阵 (**triangular matrix**). 三角形矩阵有两种,

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \text{ 或 } \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

分别称为上三角形矩阵或下三角形矩阵.

只有一行的矩阵

$$A = (a_1 a_2 \cdots a_n)$$

称为行矩阵, 又称为行向量 (**row vector**). 为避免元素间的混淆, 行矩阵也记作

$$A = (a_1, a_2, \cdots, a_n),$$

只有一列的矩阵

$$B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

称为列矩阵, 又称为列向量 (**Column Vector**).

定义 1.2 如果两个矩阵 A, B 有相同的行数和相同的列数, 并且对应位置的元均相等, 则称矩阵 A 与矩阵 B 相等 (**equal**), 记为 $A = B$. 即如果 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$, 且 $a_{ij} = b_{ij} (i = 1, 2, \cdots, m; j = 1, 2, \cdots, n)$, 则 $A = B$.

1.1.2 矩阵的基本运算及性质

定义 1.3 设有两个 $m \times n$ 矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$, 则

$$A + B = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}$$

称为 A 与 B 的和矩阵, 并称这种运算为矩阵的加法 (**addition**) 运算.

注意, 只有当两个矩阵的行数与列数分别相等时才可以作加法运算, 这样的两个矩阵称为同型矩阵.

矩阵加法满足下列运算规律 (其中 A, B, C 都是 $m \times n$ 矩阵)

- (1) $A + B = B + A$;
 (2) $(A + B) + C = A + (B + C)$.

设矩阵 $A = (a_{ij})$, 记

$$-A = (-a_{ij}),$$

称为矩阵 A 的负矩阵, 显然有

$$A + (-A) = O.$$

由此规定矩阵的减法 (subtraction) 为

$$A - B = A + (-B).$$

定义 1.4 设 λ 为一个数, A 为 $m \times n$ 矩阵, 矩阵

$$\lambda A = A\lambda = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}$$

称为数 λ 与矩阵 A 的乘积, 也称为数乘矩阵.

设 A, B 为 $m \times n$ 矩阵, λ, μ 为数, 数乘矩阵满足下列运算规律

- (1) $(\lambda\mu)A = \lambda(\mu A)$;
 (2) $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$;
 (3) $\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B$.

定义 1.5 设矩阵 $A = (a_{ik})_{m \times l}$, $B = (b_{kj})_{l \times n}$ 由元素

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{il}b_{lj} = \sum_{k=1}^l a_{ik}b_{kj}, \quad (i = 1, 2, \cdots, m; j = 1, 2, \cdots, n)$$

构成的 m 行 n 列矩阵 $C = (c_{ij})_{m \times n} = \left(\sum_{k=1}^l a_{ik}b_{kj} \right)_{m \times n}$ 称为矩阵 A 与矩阵 B 的乘积 (product), 记为 $C = AB$.

如果记

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix},$$

则线性方程组 (1.1) 可以通过矩阵的乘法表示成下列方程

$$Ax = b. \tag{1.3}$$

这种用等号连接起来含有未知矩阵的等式称为矩阵方程 (matrix equation).

下面给出一些矩阵基本运算的例子.

例 1.1 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ -1 & 6 & 3 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -2 \\ 0 & 3 & 8 \end{pmatrix},$

则

$$A + B = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 3 \\ -1 & 9 & 11 \end{pmatrix}.$$

例 1.2 数乘矩阵 $3 \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 5 \\ -3 & -4 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 6 & 9 \\ -3 & 0 & 15 \\ -9 & -12 & 15 \end{pmatrix}.$

例 1.3 矩阵乘法 $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1+0+0+0 \\ 2-1+0+1 \\ 0+0+0+0 \\ 0-1+0+0 \\ 1+0+0+1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$

例 1.4 矩阵乘法 $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}.$

例 1.5 设 $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$ 有

$$AB = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \mathbf{O},$$

$$BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \mathbf{O}.$$

由定义及例 1.5 可以看出,矩阵乘法与数的乘法有一些根本性的区别:

(1) 矩阵的乘法对相乘的两个矩阵在行数和列数上是有要求的,即乘积 AB 中 A 的列数必须与 B 的行数相等,否则乘法无意义.

(2) 矩阵的乘法不满足交换律,即在一般情况下, $AB \neq BA$. 实际上, AB 有意义时, BA 不一定有意义,即使有意义,两者也不一定相等.

(3) 两个非零矩阵相乘有可能等于零矩阵. 因而,由 $AB = \mathbf{O}$ 不能推出 $A = \mathbf{O}$ 或 $B = \mathbf{O}$; 由 $AB = AC$, 且 $A \neq \mathbf{O}$, 不能推出 $B = C$.

假设以后的矩阵运算都有意义. 可以验证矩阵的乘法满足如下运算规律

(1) 结合律 $A(BC) = (AB)C;$

(2) 分配律 $(A+B)C=AC+BC, A(B+C)=AB+AC$;

(3) 对任一数 k , 有 $k(AB)=(kA)B=A(kB)$.

矩阵连同满足运算规律的加法、数乘和乘法运算统称为矩阵代数.

对任意矩阵 A, B , 有 $IA=A, BI=B$.

定义 1.6 把矩阵 A 的各行变成同序数的各列得到的矩阵, 称为 A 的转置 (transpose), 记作 A^T (或 A').

$$\text{矩阵 } A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \text{ 的转置为 } A^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

矩阵的转置满足如下运算规律

(1) $(A^T)^T = A$;

(2) $(A+B)^T = A^T + B^T$;

(3) $(\lambda A)^T = \lambda A^T$;

(4) $(AB)^T = B^T A^T$.

前三个规律是显然的, 现在证明(4)

设 $A = (a_{ij})$ 是 $m \times n$ 矩阵, $B = (b_{ij})$ 是 $n \times p$ 矩阵, 于是

$$A^T = (a'_{ij})_{n \times m}, B^T = (b'_{ij})_{p \times n}, \text{ 其中 } a'_{ij} = a_{ji}, b'_{ij} = b_{ji},$$

$$B^T A^T \text{ 中第 } i \text{ 行第 } j \text{ 列元为 } \sum_{k=1}^n b'_{ik} a'_{kj} = \sum_{k=1}^n b_{ki} a_{jk} = \sum_{k=1}^n a_{jk} b_{ki}.$$

而 $(AB)^T$ 中第 i 行第 j 列元是 AB 中的第 j 行第 i 列元, 即 $\sum_{k=1}^n a_{jk} b_{ki}$,

所以 $(AB)^T = B^T A^T$.

证毕

矩阵除了用来解线性方程组外, 还是处理许多实际问题的有力工具. 因此, 矩阵运算的化简具有十分重要的意义. 矩阵的分块是处理复杂矩阵常用的方法. 对于行数和列数较高的矩阵 A , 为了使大矩阵的运算化成小矩阵的运算, 时常采用分块法. 将矩阵 A 用若干条纵线和横线分成许多个小矩阵, 每一个小矩阵称为 A 的子块, 以子块为元的矩阵称为分块矩阵 (partitioned matrices).

例如将 3×4 矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$$

分成子块的分法很多, 下面举出一种分块形式