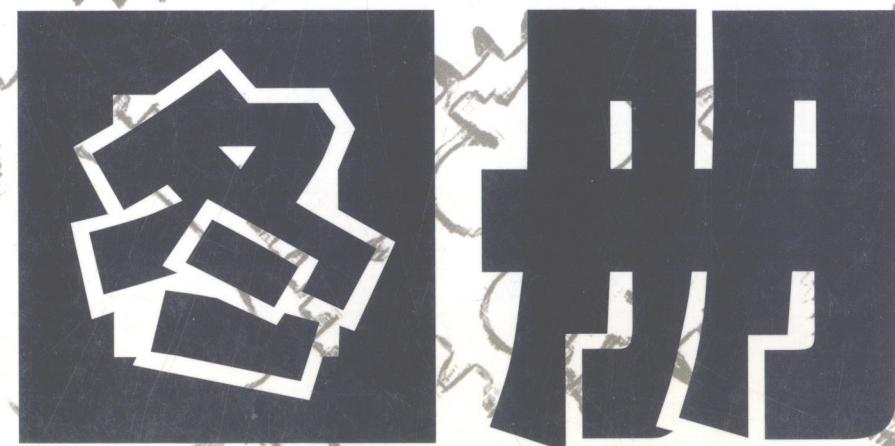


21世纪高等院校选用教材

“机械学基础”综合训练



蒋秀珍 主编



科学出版社

TH11
J599:2

21世纪高等院校选用教材

“机械学基础”综合训练图册

蒋秀珍 主编

科学出版社

2002

内容简介

本图册为“机械学基础”、“机械学基础与微机械”、“精密机械设计基础”等课程的配套教材。

本图册全部采用最新的国家标准，并适度地引入了科学前沿的最新成果，以启发学生思路。

本图册收集了机械仪器中的各种机构及应用举例。全册共分五篇：第一篇为产品及其零、部件；第二篇为仪器常用零、部件；第三篇为常用机构及装置；第四篇为极限与配合标准；第五篇为常用材料。在附录中编入了课程设计指导书的有关内容及紧固件、轴承国家标准。

本图册为高等院校的选用教材，可供非机械类专业学生和仪器设计人员使用。

图书在版编目 (CIP) 数据

“机械学基础”综合训练图册/蒋秀珍主编. —北京：科学出版社，2002

(21世纪高等院校选用教材)

ISBN 7-03-008967-7

I . 机… II . 蒋… III . 机械设计 - 图集 IV . TH122-64

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2001) 第 26453 号

科学出版社 出版

北京东黄城根北街16号

邮政编码:100717

<http://www.sciencep.com>

新蕾印刷厂 印刷

科学出版社发行 各地新华书店经销

*

2002年1月第 一 版 开本: 787×1092 1/8

2002年1月第一次印刷 印张: 16

印数: 1—6 000 字数: 365 000

定价: 25.00 元

(如有印装质量问题, 我社负责调换(新欣))

前 言

《“机械学基础”综合训练图册》是“机械学基础”、“机械学基础与微机械”、“精密机械设计基础”等课程的配套教材，供高等学校非机械类专业学生在完成课程作业、课程设计，以及毕业设计时使用。

为了培养学生的创新能力，促进学生的多角度思维，我们将科研项目中的一些最新成果适度地引入到本图册中。本图册全部采用最新的国家标准，并收集了课程所涉及到的仪器零件和部件的各种结构及应用举例。为增加学生的结构知识，还选编了一些典型机构的结构图，供设计时参考。

大作业是教学中的一个重要实践环节。为便于训练，本图册编入了常用的紧固件标准、极限与配合标准及材料标准。在附录中还编入了课程设计指导书的有关内容，为学生的设计提供指导。

本图册融入了我们多年教学的心血与成果。在少学时的情况下，本图册强化学生的工程意识和设计能力。具备这种能力的电类学生，适应能力强，能满足当前社会对人才的需求，有利于学生的就业选择。本图册也可供精密机械、仪器设计人员参考。

本图册由哈尔滨工业大学蒋秀珍教授主编，陈文贤教授主审。参加本图册编写的有哈尔滨工业大学蒋秀珍、傅继盈、张晓光、周海、孙玉芹、赵熙萍、马惠萍、王军、陈文贤，北京机械工业学院董明利。欢迎广大读者提出宝贵意见。

编 者

2002.1

目 录

第一篇 产品及其零、部件	1
一、开锁器	1
二、QFB-200 气动遥控板	6
三、GJY 计度器摩擦力矩测试仪	10
四、机械式百分表	12
五、微动跳跃弹性开关动态特性测试仪	16
六、四维微调工作台	18
七、棱镜分光多波长高温计	21
八、比色温度计	24
第二篇 仪器常用零、部件	25
一、联接	25
1. 螺钉联接、销钉联接、速拆联接、键联接、铆接、压合、铸合	25
2. 圆形光学零件固定、平面镜固定、棱镜固定	31
3. 各种物镜、目镜	33
二、支承	34
1. 圆柱形支承、圆锥支承、球支承、顶尖支承、轴尖支承	34
2. 标准滚动轴承内、外圈固定结构	38
3. 标准滚动轴承组合结构	40
4. 非标准滚动支承、刀口支承	43
三、导轨	45
1. 滑动摩擦导轨和滚动摩擦导轨	45
四、齿轮	47
1. 齿轮结构型式及尺寸	47
2. 减小齿轮回差结构	48
五、弹性元件	49
1. 圆柱形螺旋拉压、扭弹簧	49
2. 波纹管	51
3. 弹簧管	53
4. 膜片、膜盒	54
六、联轴器、离合器	56
第三篇 常用机构及装置	61
一、行星齿轮减速器	61
二、螺旋机构	62
三、间歇机构	63
1. 槽轮机构	63
2. 棘轮机构	67
四、杠杆机构	69
五、微动装置	72
六、锁紧装置	73
第四篇 极限与配合标准（公差与配合）	75
一、尺寸公差与配合	75
二、形状和位置公差	89
三、表面粗糙度	93
四、螺纹公差与配合	96
五、滚动轴承和孔、轴结合的公差与配合	98
六、齿轮和齿轮副公差	99
第五篇 常用材料	103
一、铸铁的种类、牌号及应用	103
二、碳素结构钢的种类、牌号及应用	103
三、合金结构钢的种类、牌号及应用	104
四、常用碳素工具钢的牌号及应用	105
五、常用加工黄铜的牌号及应用	105
六、常用加工青铜的牌号及应用	106
七、常用变形铝合金的牌号及应用	106
八、常用非金属材料的牌号及应用	107
附录 课程设计指导书	107
一、概述	107
二、仪器设计的基本程序	108
三、仪器结构设计的基本方法	109
四、图纸的规格	110
五、紧固件国家标准	111
六、轴承国家标准	122
参考文献	123

第一篇 产品及其零、部件

一、开锁器

用途

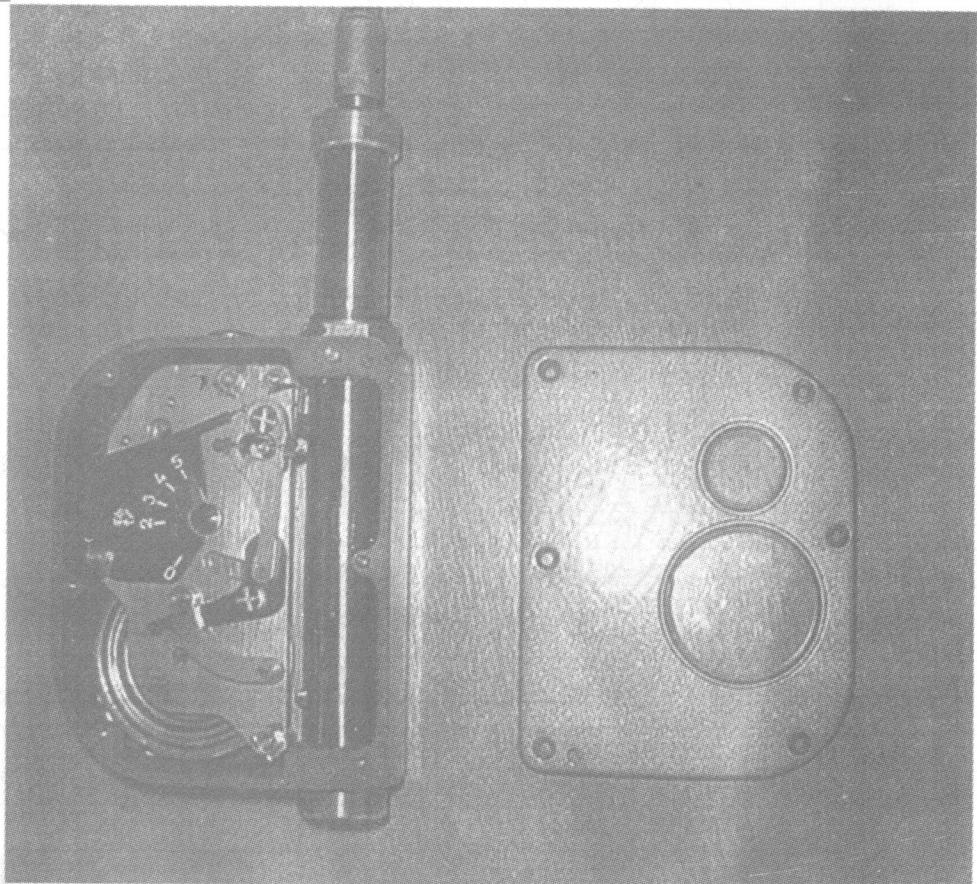
开锁器是一种机械式短时段延时机构。开锁器可应用于伞兵跳伞时自动延时开伞、空投物资的开伞、飞机驾驶员救生时的自动开伞、延时引爆等场合。开锁器还能根据实际需要，在指定的高度开锁。

工作原理

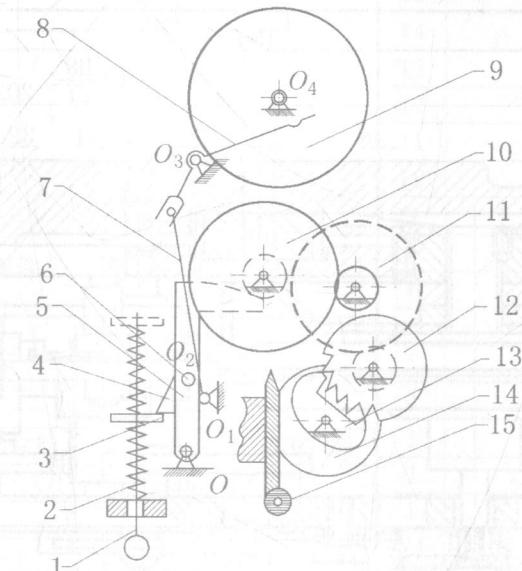
开锁器的传动原理图如本页右侧所示：开锁器使用前，先将钢索1拉紧，使圆柱弹簧2压缩。弹簧顶部的滑轮3被扇形齿轮5上的制动块4锁住。此时，机构由于止动软锁针15的阻挡而不能工作（它阻止擒纵叉13和制动块4的摆动），然后将钢索末端的环扣在需要开锁对象（例如降落伞）的锁针上。至此，开锁器作好了全部准备工作。若需要开锁器工作，可将止动软锁针拔出，由于弹簧恢复力的作用，机构开始工作：滑轮推动制动块，使扇形齿轮绕O点顺时针转动，通过三级减速齿轮传动将力矩传至擒纵轮12，擒纵轮12与擒纵叉13组成的无固有周期擒纵调速器控制机构的延时时间，并使机构匀速运动。由于扇形齿轮与它上面的制动块一起顺时针转动，当制动块的最外端转过滑轮3圆周右侧边界点后，滑轮被释放，钢索将弹簧的恢复力传出。若用于开伞，此力就可以将伞包上的锁针拔出，使降落伞开启。开锁器的工作到此结束。

工作结束后，扇形齿轮轴上扭簧的恢复力矩将使它恢复到工作前的位置（图示的位置）。由于擒纵轮不能反转，因而在齿轮轴11上装有棘轮式单向离合器，以保证扇形齿轮在工作结束后反转。在准备阶段，制动块可以绕O₂点逆时针转动以让开下移的滑轮，然后在扭簧的作用下立即恢复到图示的位置，并且不能再绕O₂点作顺时针转动。

开锁器中还有一个高度控制机构，它用于伞兵延时开伞。当调整好指定的开伞高度后，在伞兵离开飞机降至此高度，开锁器即自动打开伞包。它的原理如下：机构工作时立杆O₂将绕O点顺时针转动，当它运动至杆7并与其接触后，使推杆7绕O₁点顺时针转动。杆7的末端则推动杆8绕O₃逆时针转动，使杆8的另一端向真空膜盒9的中心杆O₄靠拢，直至二者接触，使杆8停止运动。整个机构也就停止工作。真空膜盒是感受高度的元件。由于气压随高度的降低而增大，在伞兵未降至指定高度时，真空膜盒中心杆O₄高出杆8运动的平面，所以中心杆能阻挡杆8的运动。当降至指定高度时，大气压力的增加使中心杆降至杆8运动平面以下，释放了杆8，使整个机构重新开始工作（大约持续1秒钟），直至滑轮被释放时为止。这样，开锁器又实现了高度控制。真空膜盒下部硬心件上带有螺纹。膜盒周边上有高度刻度值。转动膜盒组件，整个膜盒组件可沿轴向移动，能使膜盒中心杆调整至所需要的位置，以保证在指定的高度上释放杆8。



开锁器外形图

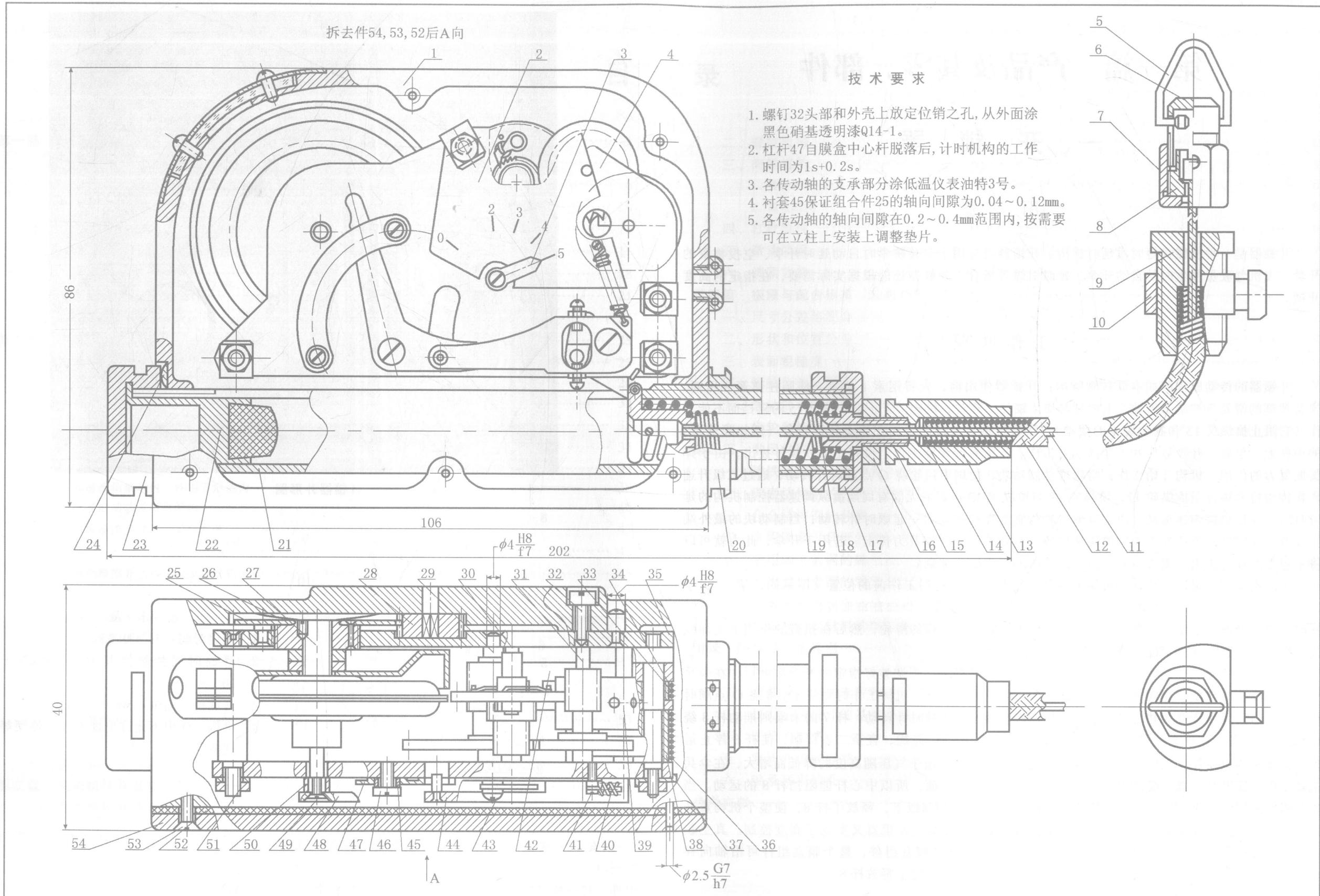


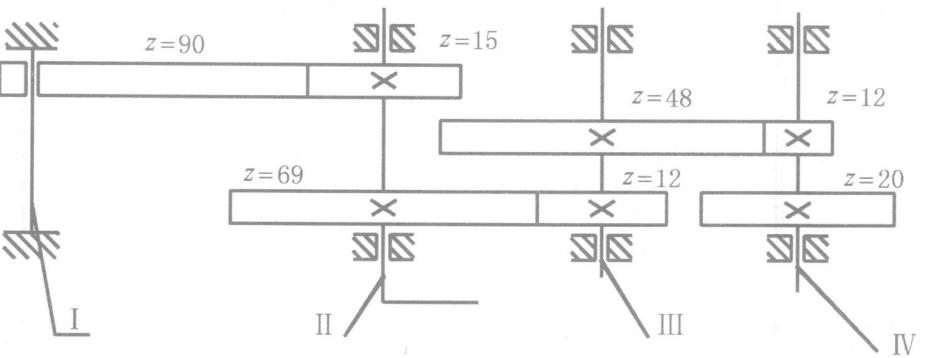
航空开锁器结构示意图

- 1—钢索 2—弹簧 3—滑轮 4—制动块 5—扇形齿轮 6—销子
7—杠杆1 8—杠杆2 9—膜盒组件 10—中心轮组件 11—过轮
组件 12—擒纵轮组件 13—擒纵叉 14—惯性轮 15—软锁针

技术要求

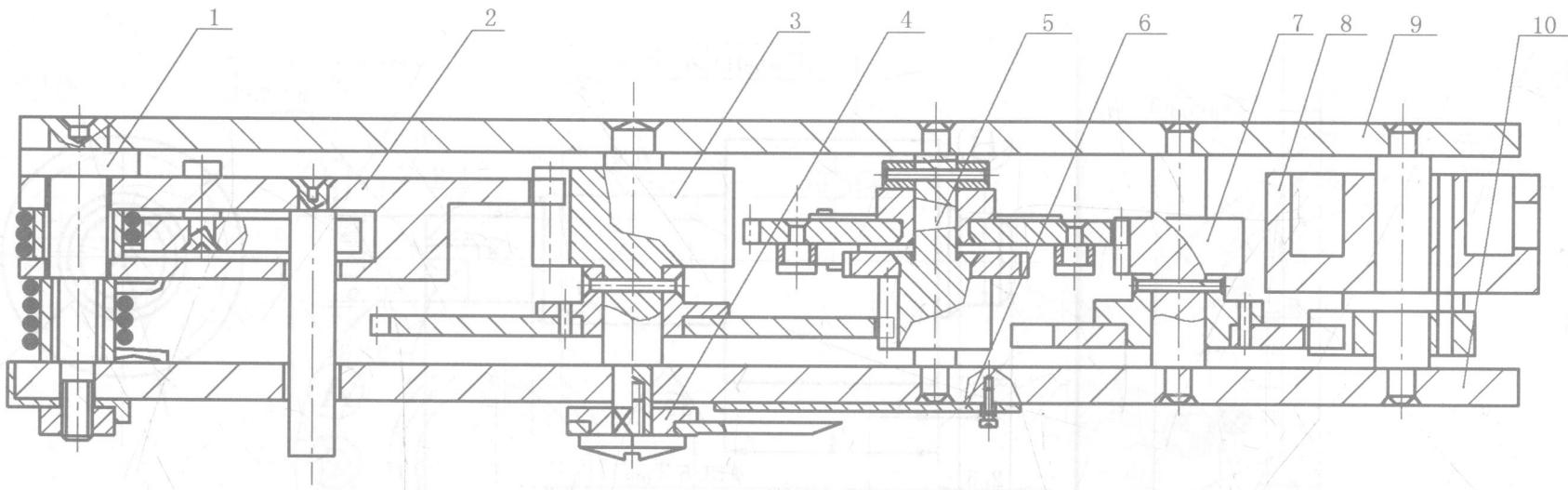
1. 延迟时间： $5s \pm 0.35s$ 。
2. 释放时间弹簧恢复力 $F: 220N \pm 10N$ 。
3. 高度控制范围： $500 \sim 7000m$ 。
4. 机构工作中不允许出现卡死、停摆等现象。





时控机构传动示意图

I—扇形齿轮轴 II—指针轴 III—棘轮轴 IV—擒纵轮轴 传动比 $i = i_1 \times i_2 \times i_3 = \frac{99}{15} \times \frac{69}{12} \times \frac{48}{12} = 138$



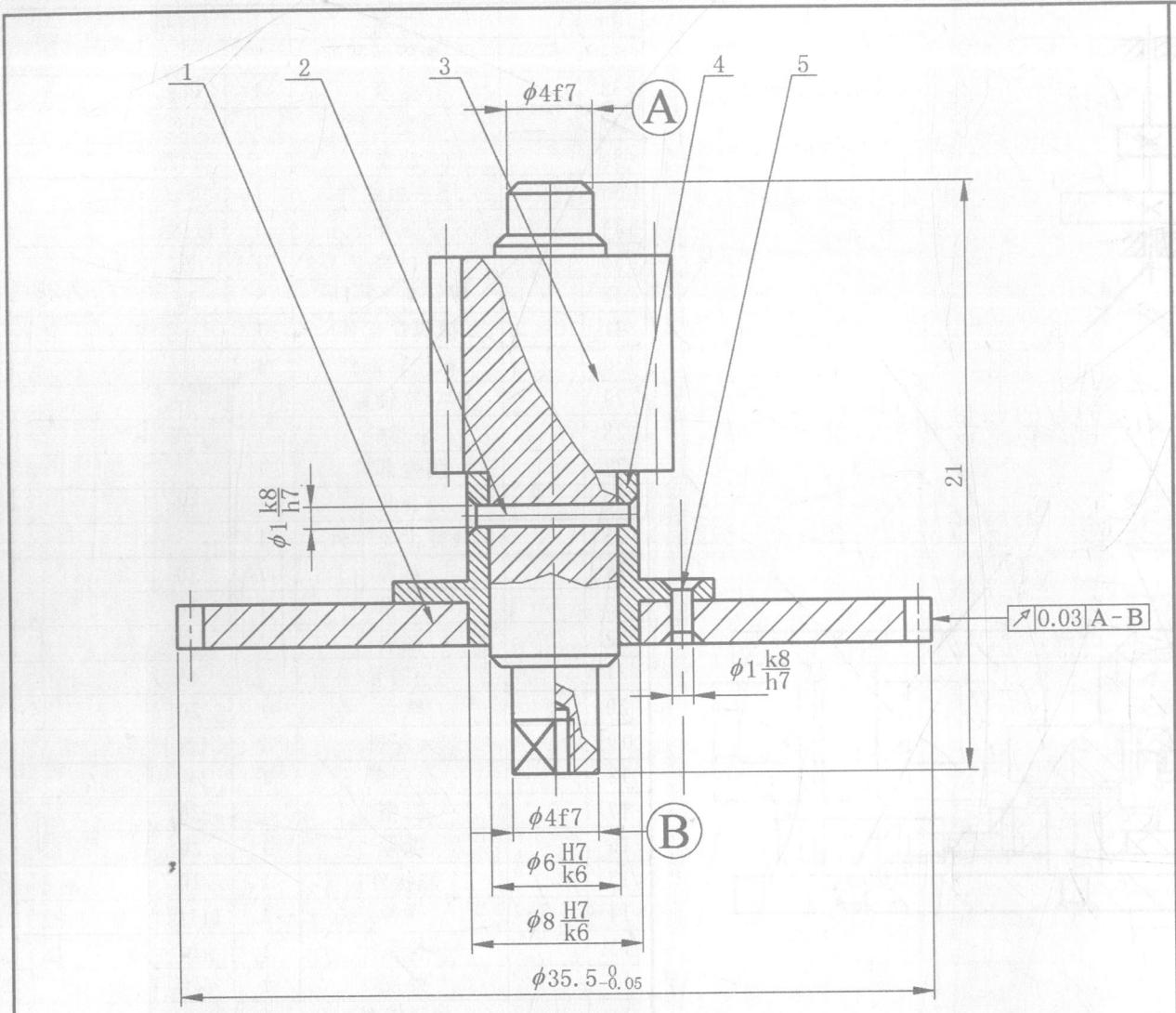
时控机构传动轴展开图

1—扇形齿轮轴 2—扇形齿轮部件 3—中心齿轮部件 4—指针部件 5—棘轮部件 6—刻度盘 7—擒纵轮部件 8—平衡轮部件 9—下夹板 10—上夹板

52	垫片	1	纤维板	
51	螺母 M 4	1	H62	GB/T6171
50	衬套	2	H62	
49	螺钉 M 1. 6×8	2	H62	GB/T68
48	挡板	1	H62	
47	杠杆	1	20	
46	螺钉 M2×6	2	A3	
45	衬套	1	H62	
44	拨杆部件	1	LY12	
43	螺钉 M2×6	1	A3	

序号	代号	名称	数量	材料	备注
开锁器					
		共张		图号	
		第张		比例	
制图					
审核					

54		上盖板	1	ZJ-102	
53		螺钉 M2.5×8	6	A3	GB/T68

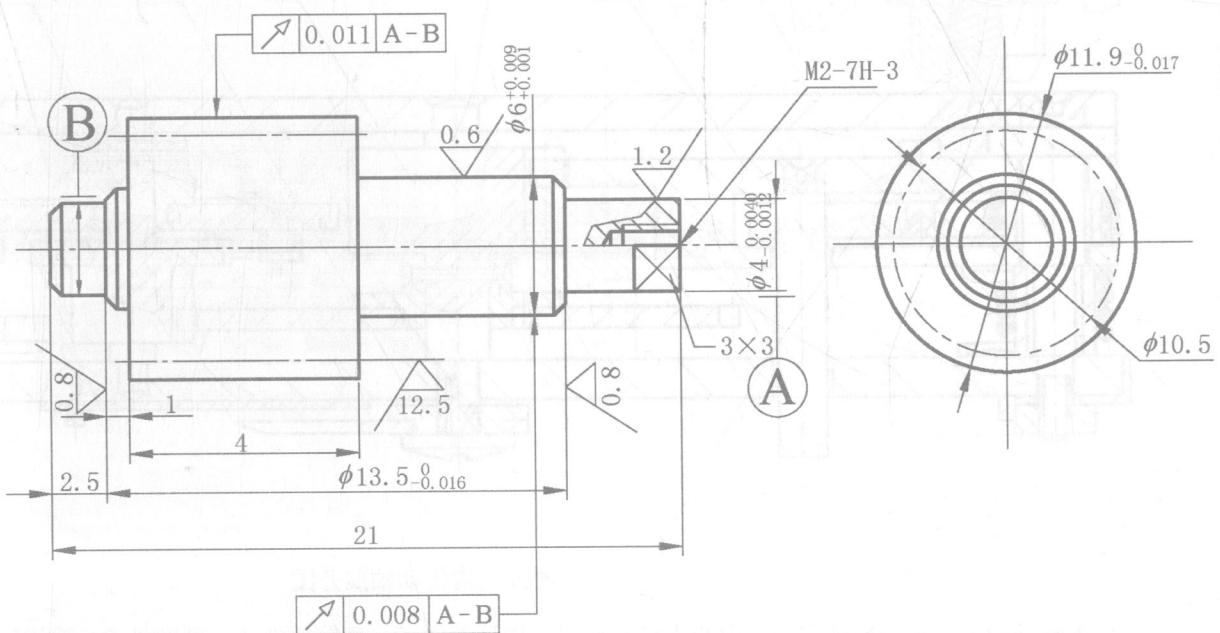


技术要求

零件3与4、1与4分别压入销钉，其两头用冲头冲击来铆合。

5		销钉	3	45	GB/T119.1
4		轴套	1	ZCuZn38	
3		齿轮轴	1	45	
2		销钉	1	45	GB/T119.1
1		中心轮片	1	ZCuZn38	
序号	图号	名称	数量	材料	备注
中心轮部件			材料		比例
			数量	1	图号
制图					
审核					

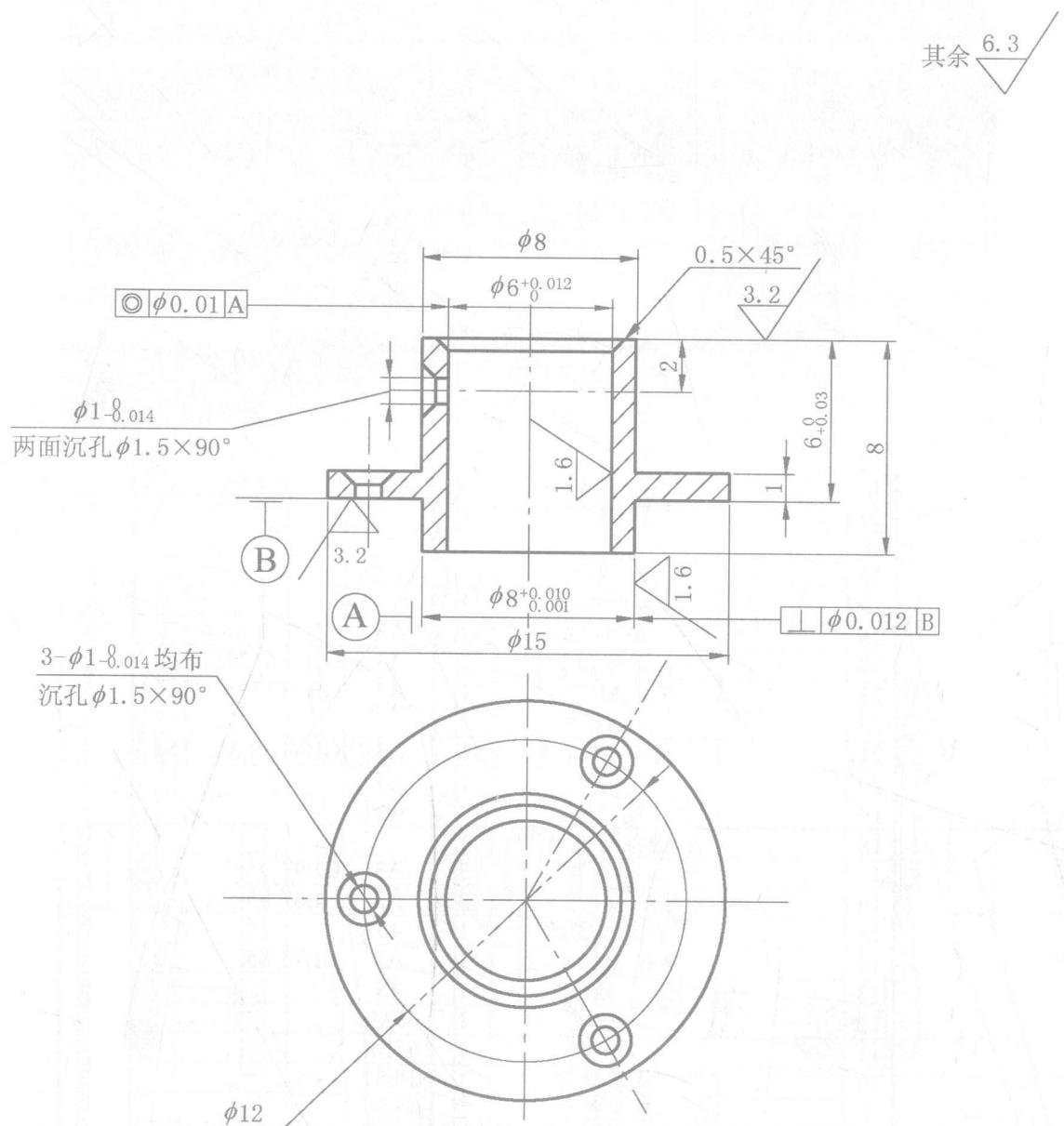
模数	m	0.7
齿数	Z	15
齿形角	α	20°
变位系数	χ	0.12
精度等级	8-dGB2363-80	
径向综合公差	F_i''	0.047
公法线长度变动公差	F_w''	0.012
径向一齿综合公差	f_i''	0.026
齿向公差	F_β''	0.011
度量中心距偏差	E_a''	-0.011 -0.059
配偶齿轮齿数	Z	90



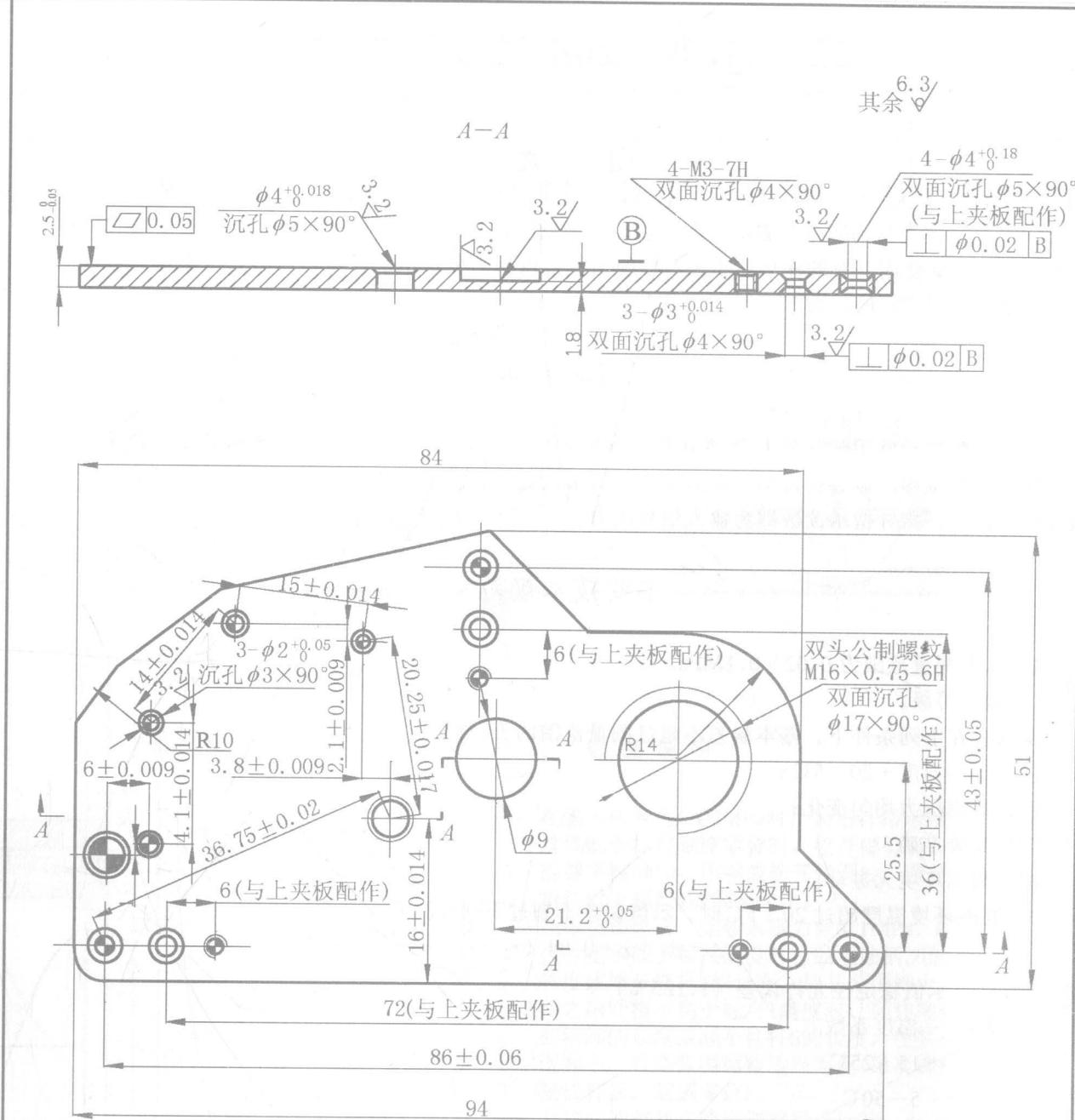
技术要求

- 倒角为 $0.5 \times 45^\circ$ 。
 - $\phi 1_{-0.014}^0$ mm 与轴套上对应孔配钻。

齿 轮 轴	材料	12CrNi13	比例	10:1
	数量	1	图号	
制图				
审核				



轴 套		材料	HPb59-1	比例	10:1
		数量	1	图号	
制图		日期			
审核					



技术要求

1. 未注圆角半径均为4mm。
 2. 表面电解氧化。

下夹板		材料	HPb59-1	比例	10:1
		数量	1	图号	
制图		日期			
审核					

二、QFB-200 气动遥控板

用 途

QFB 气动遥控板为固定装置的工业仪表，一般均装在控制室内的仪表盘上。它们有的与气动单元组合仪表配套使用，有的作单独手操遥控使用，可以用来测量调节器输出压力及手操定值器输出给执行机构（阀门）的压力。

工 作 原 理

仪表的测量元件用波纹管和弹簧并联。当输入信号（0.02~0.1MPa）进入测量波纹管时，压缩弹簧，产生位移。通过杆机构（曲柄滑块机构和四连杆机构）把直线位移转变为放大的指针的角位移。此时，指针指示读数即为输入信号压力。

主要技术规范

1. 压力测量范围为 0.02~0.1MPa。

2. 精度等级。

本仪表在下列条件下，基本误差不超过测量范围的 $\pm 1.5\%$ ：

(1) 环境温度 $+20 \pm 5^\circ\text{C}$ ；

(2) 被测压力均匀变化；

(3) 安装准确；

(4) 周围环境无振动。

3. 周围环境温度超过 $20 \pm 5^\circ\text{C}$ 时，示值误差不超过下列计算值：

$$\Delta = \pm [x + 0.04 (t_2 - t_1)\%]$$

其中 x ——示值稳定性允许误差 (1.125%)

0.04——温度系数

t_1 —— $+15 \sim 25^\circ\text{C}$

t_2 —— $+5 \sim 50^\circ\text{C}$

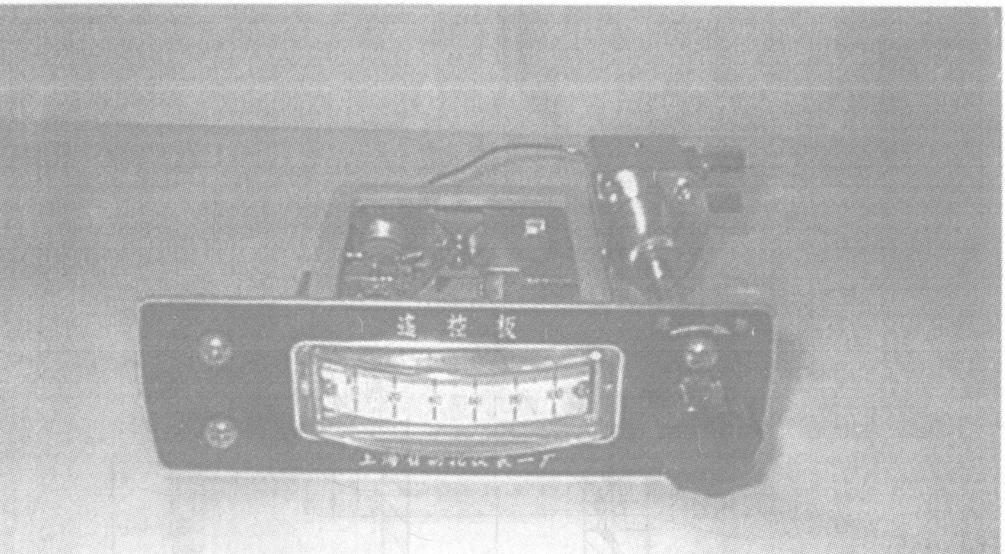
4. 气源。

气源为清洁和干燥的压缩空气，供气压力为 0.2~1.0MPa，经过除水、水蒸气、油灰等杂质的压缩空气，再经过滤器及减压阀后输入压力应为 $0.14 \pm 10\% \text{ MPa}$ ，当仪表输入信号压力为 0.02~0.1MPa 时，空气消耗量不大于 300L/h。

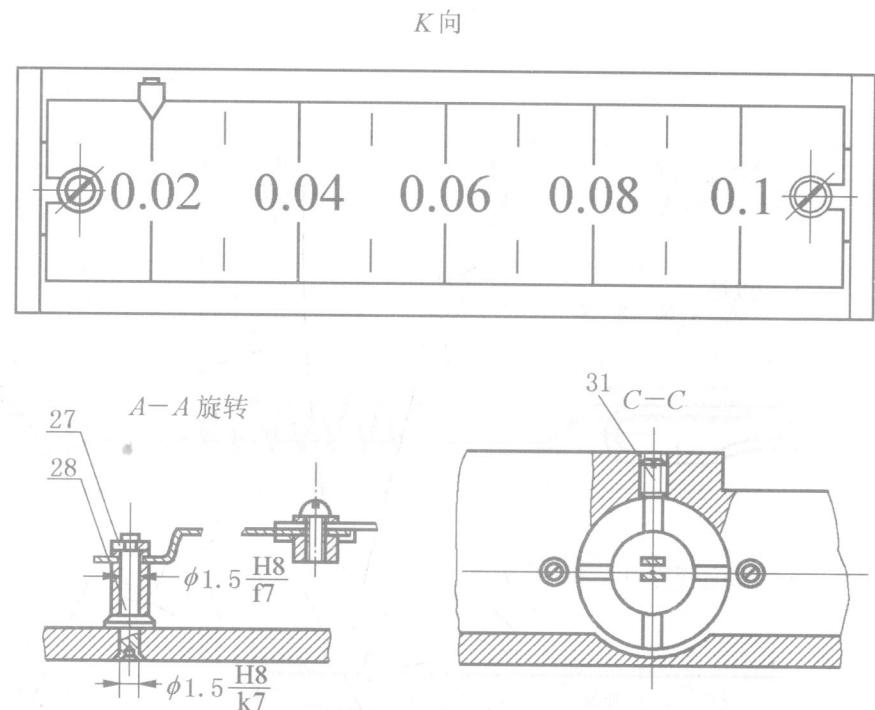
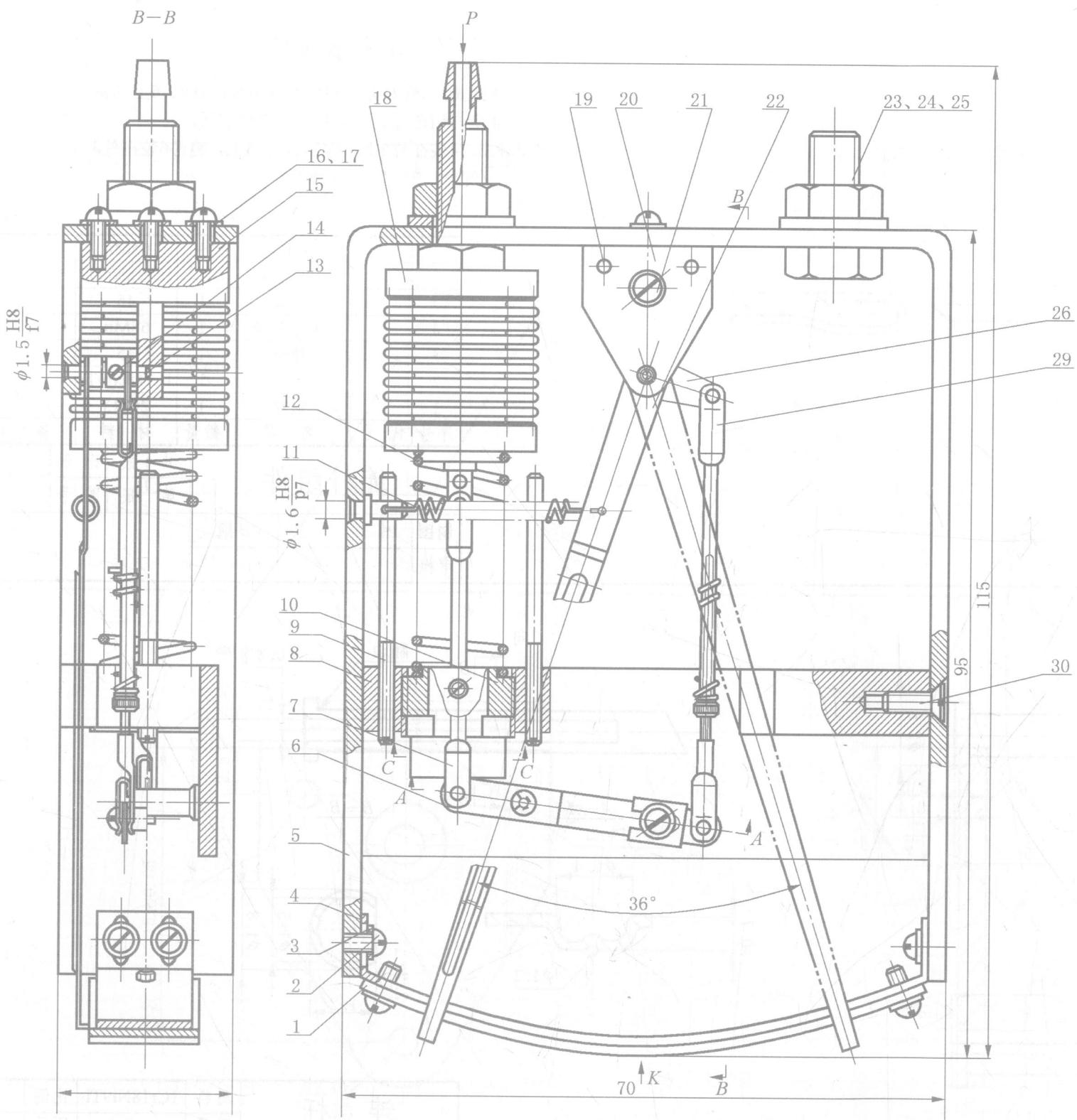
5. 仪表的外形尺寸及质量。

(1) 尺寸：170mm \times 180mm \times 50mm

(2) 质量：0.90kg/台



序号	代号	名称	数量	材料	备注
31		螺钉 M1.8 \times 2	2	A3	GB73-85M1.8 \times 2
30		螺钉 M3 \times 7	4	A3	GB/T68M3 \times 7
29		连杆组件	1		
28		轴	1	45	
27		挡圈 1		65Mn	
26		曲柄组件	1		
25		垫圈 12	2	A3	GB97.1-85-6
24		螺母 M6	2	A3	GB/T6174M6
23		螺栓 M6 \times 14	1	A3	GB/T5783-M6 \times 4
22		指针组件	1		
21		螺钉 M2 \times 5	1	A3	GB/T68-M2 \times 5
20		支撑件	1	A3	
19		销钉	2	45	
18		波纹管组件	1		
17		垫圈 4	3	A3	GB97.1-85
16		螺钉 M1.8 \times 5	3	A3	GB67-85
15		指针支撑件	1	45	
14		螺钉 M1.8 \times 2	1	A3	GB73-85
13		轴	1	45	
12		弹簧	1	65Mn	
11		弹簧	1	65Mn	
10		调零螺母	1	HPb59-1	
9		限位螺钉	2	HPb59-1	
8		支撑件	1	35	
7		连杆组件	1		
6		杠杆组件	1		
5		底座组件	1		
4		桥板	1	45	
3		垫圈 4	6	A3	GB97.1-85
2		螺钉 M1.8 \times 4-Q	6	A3	GB67-85
1		标尺	1	LY12	
QFB-200 气动遥控板					
制图		日期	共 1 张		
审核			第 张 图号		



调整说明

调零 — 在输入信号为0.02MPa时，如指针指示超过或低于标尺刻度零位时，松开螺钉31，旋调零螺母10，压缩或松开弹簧12，直至指针对下标尺1的零位为止。

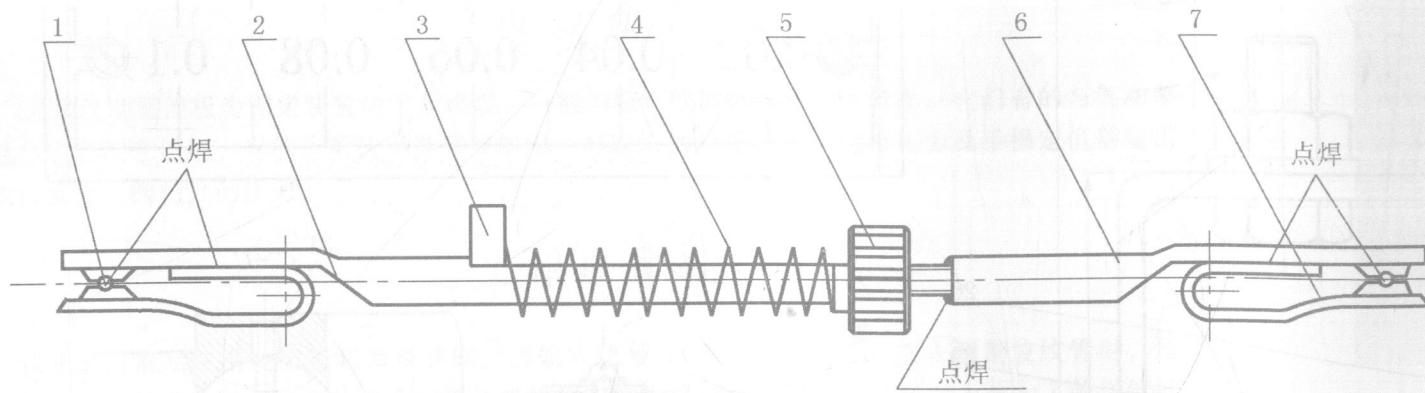
刻度范围调整 — 在零位调整后，如输入压力至0.1MPa，其指针指示低于标尺满度时，缩短曲柄26的长度或增长杠杆6的长度，使其范围增大；反之指针指示高于标尺1满度时，同样增长曲柄26的长度或减小杠杆6的长度，使其范围减小，直至范围调整适当为止(每次调整模杠杆后，需调零位)。

非线性调整 — 非线性调整是在范围调整后进行的，仪表特定位置一般调整如下：使指针在标尺中间位置时，杠杆6和曲柄26均垂直于连杆29，仪表在此特定位置附近工作时，一般说非线性误差可以较为理想；如若非线性误差较大时，一般可改变连杆29的长度和改变指针22与曲柄26的刚性边接夹角，即可调好。

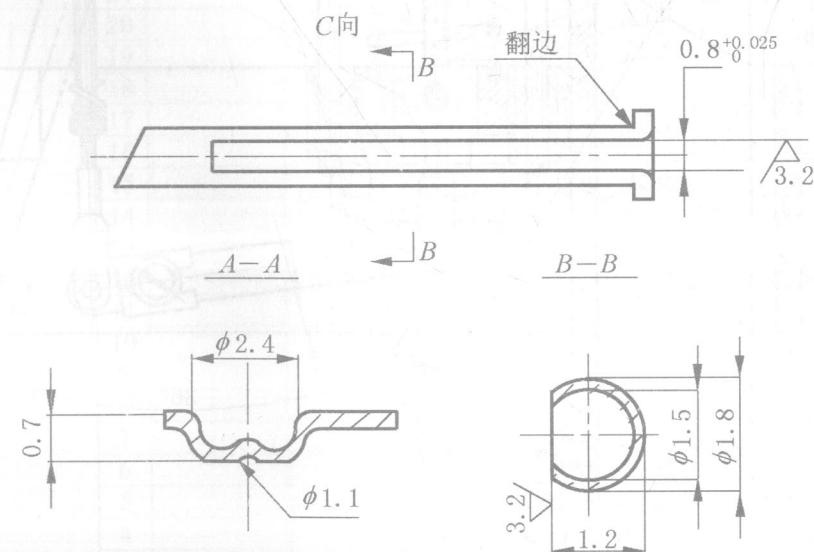
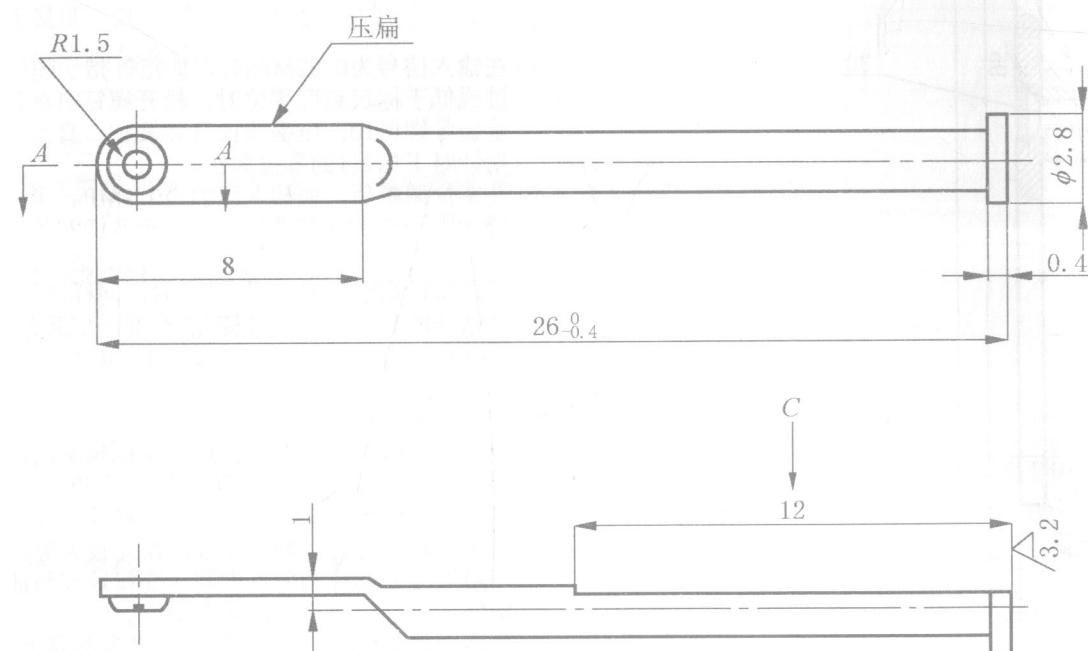
超负荷限位 — 最后调整限位螺钉9，使输入信号为测量上限0.125MPa时，指针不接触底座5，接着用红漆封住调节部分，消除间隙，弹簧12两端用502胶水封住。

技术要求

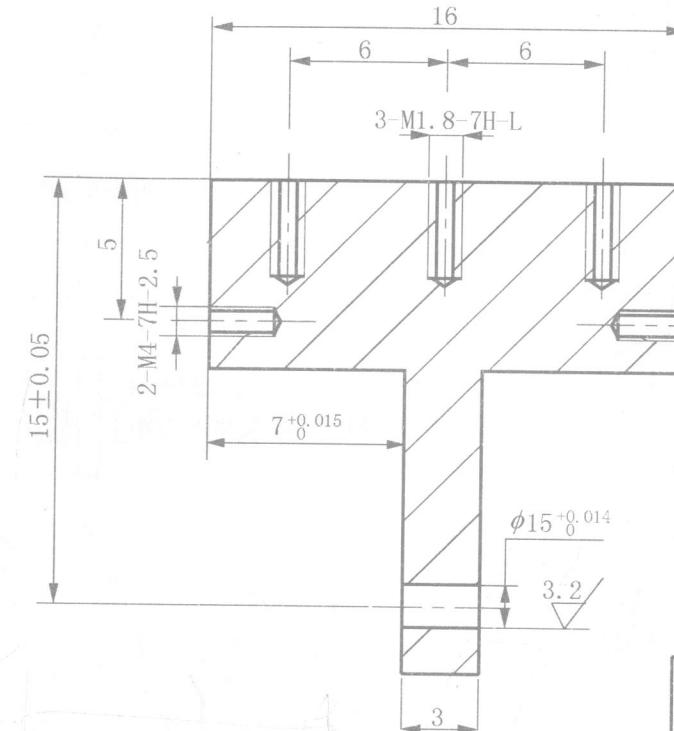
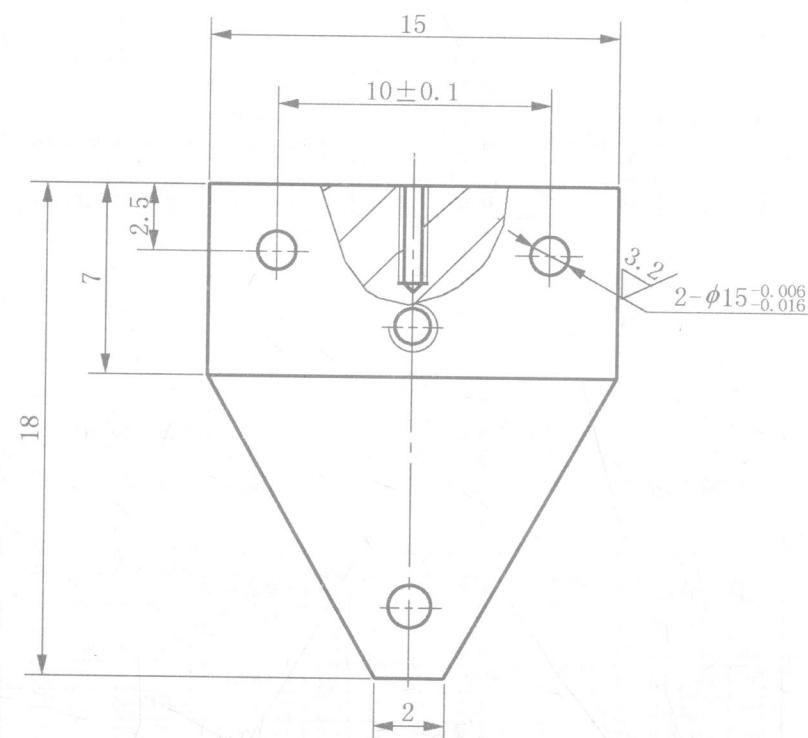
- 两弹簧片(件7)分别与件2、6电焊；件2、6上的钢球座与钢球(两个)同心，并点焊牢固。
- 件3、4装在件2上，件5装在件3上。将件6装在件3上(深度1.5mm左右)，点焊牢固。



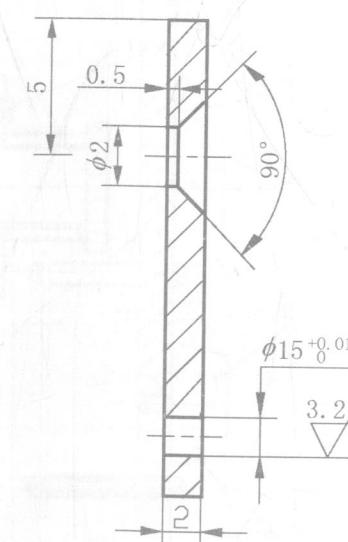
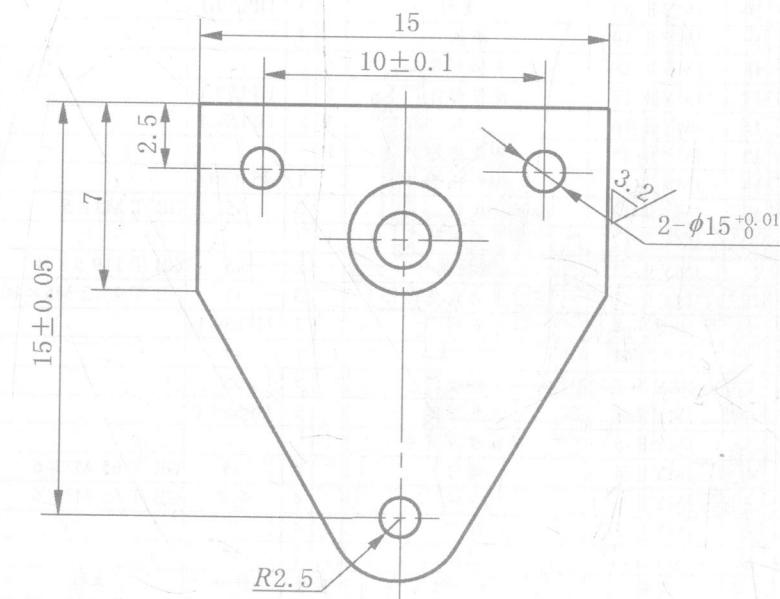
序号	代号	名称	数量	材料	备注
连杆组件					
				共张	比例
				第张	图号
制图				日期	
审核					



连杆		材料	1Cr18Ni9Ti	比例
制图	日期	数量	1	图号



指针支撑件		材料	45	比例
数量				
制图		日期		
审核				



支撑板		材料	45	比例
数量				
制图		日期		
审核				

技术要求
此件与总装配图中件20配钻 $2-\phi 15_{-0.016}^{+0.006}$ mm 孔及 $\phi 15_{-0}^{+0.014}$ mm孔。

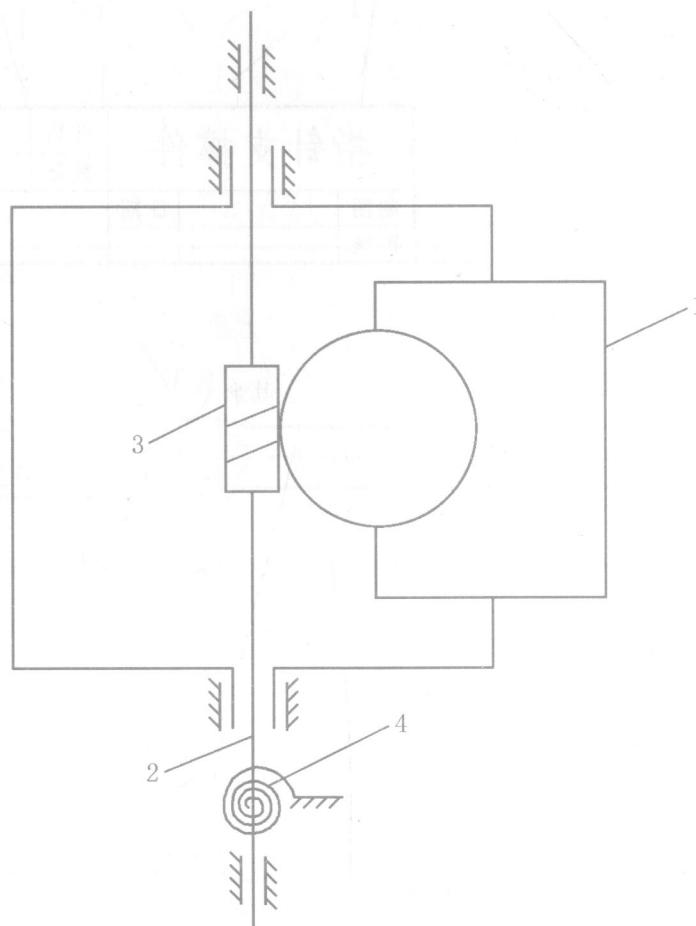
三、GJY 计度器摩擦力矩测试仪

用 途

精确测量电度表中计度器的摩擦力矩。

工 作 原 理

仪器采用了相对回转测试原理如图示，使计度器 1 围绕测量轴 2 作均匀回转运动。测量游丝 4 内端固定在测量轴 2 上，若忽略测量轴系支承的摩擦力矩，则测量游丝力矩与计度器轮系摩擦力矩相平衡，此时游丝力矩即为被测计度器轮系的摩擦力矩。



序号	代号	名 称	数 量	材 料	备 注
53	JMY II -53	上罩壳	1		自制
52	JMY II -52	壳体	1		外购
51	JMY II -51	光电支架部件	1		
50	JMY II -50	减震器	4		JJ40 型
49	JMY II -49	定位螺钉	1	HPb59-1	
48	JMY II -48	弹簧	1	65Mn	
47	JMY II -47	螺钉	3		GB/T 65 M3×16
46	JMY II -46	水准器	1		外购
45	JMY II -45	螺钉	3		GB/T 65 M3×14
44	JMY II -44	螺母	3	45	
43	JMY II -43	螺母	3	45	
42	JMY II -42	调整螺杆组件	1		
41	JMY II -41	电机底座	1	45	
40	JMY II -40	螺钉	3		GB/T 65 M3×16
39	JMY II -39	支柱	3	Hb59-1	
38	JMY II -38	电机	1		45TYZ-J1
37	JMY II -37	螺钉	3		GB/T 65 M3×10
36	JMY II -36	垫圈	1	橡胶	
35	JMY II -35	接线板	1	夹布胶木	
34	JMY II -34	螺钉	2		GB/T 65 M3×5
33	JMY II -33	光电管与发光管	6		3DUz-B 2GLA 短
32	JMY II -32	管座	1	有机玻璃	
31	JMY II -31	立柱	1	HPb59-1	
30	JMY II -30	螺钉	1		GB/T 65 M3×4
29	JMY II -29	弹簧片	1	QSn4-3	
28	JMY II -28	顶丝	1		GB73-85
27	JMY II -27	大皮带轮	1	LY12	
26	JMY II -26	电机盖板	1	45	
25	JMY II -25	螺钉	6		GB/T 65 M3×8
24	JMY II -24	定位销	2		GB/T 119.3×5
23	JMY II -23	弹簧片	2	QSn4-3	
22	JMY II -22	定位块	1	45	
21	JMY II -21	游丝外端固定部件	1		
20	JMY II -20	上支板	1	HPb59-1	
19	JMY II -19	游丝	1		
18	JMY II -18	主轴部件	1		
17	JMY II -17	定位部件	1	HPb59-1	
16	JMY II -16	支柱	3	HPb59-1	
15	JMY II -15	转盘部件	1		
14	JMY II -14	光电托盘	1	45 (30)	
13	JMY II -13	螺钉	3	45	GB/T M3×5
12	JMY II -12	光栅部件	1		
11	JMY II -11	圆柱销	2	45	GB/T 119.5×20
10	JMY II -10	圆柱头内六角螺钉	3	45	GB/T 70.2 M5×18
9	JMY II -9	支柱	3	HPb59-1	
8	JMY II -8	导向套	1	45	
7	JMY II -7	底板	1	35	
6	JMY II -6	调整螺母	1	HPb59-1	
5	JMY II -5	调轴螺杆部件	1		
4	JMY II -4	螺钉	4	45	GB/T 65 M3×6
3	JMY II -3	立柱	4	尼龙	GB/T 65 M3×6
2	JMY II -2	螺钉	4	45	
1	JMY II -1	底座	1	45	

GJY 计度器摩擦力矩测试仪

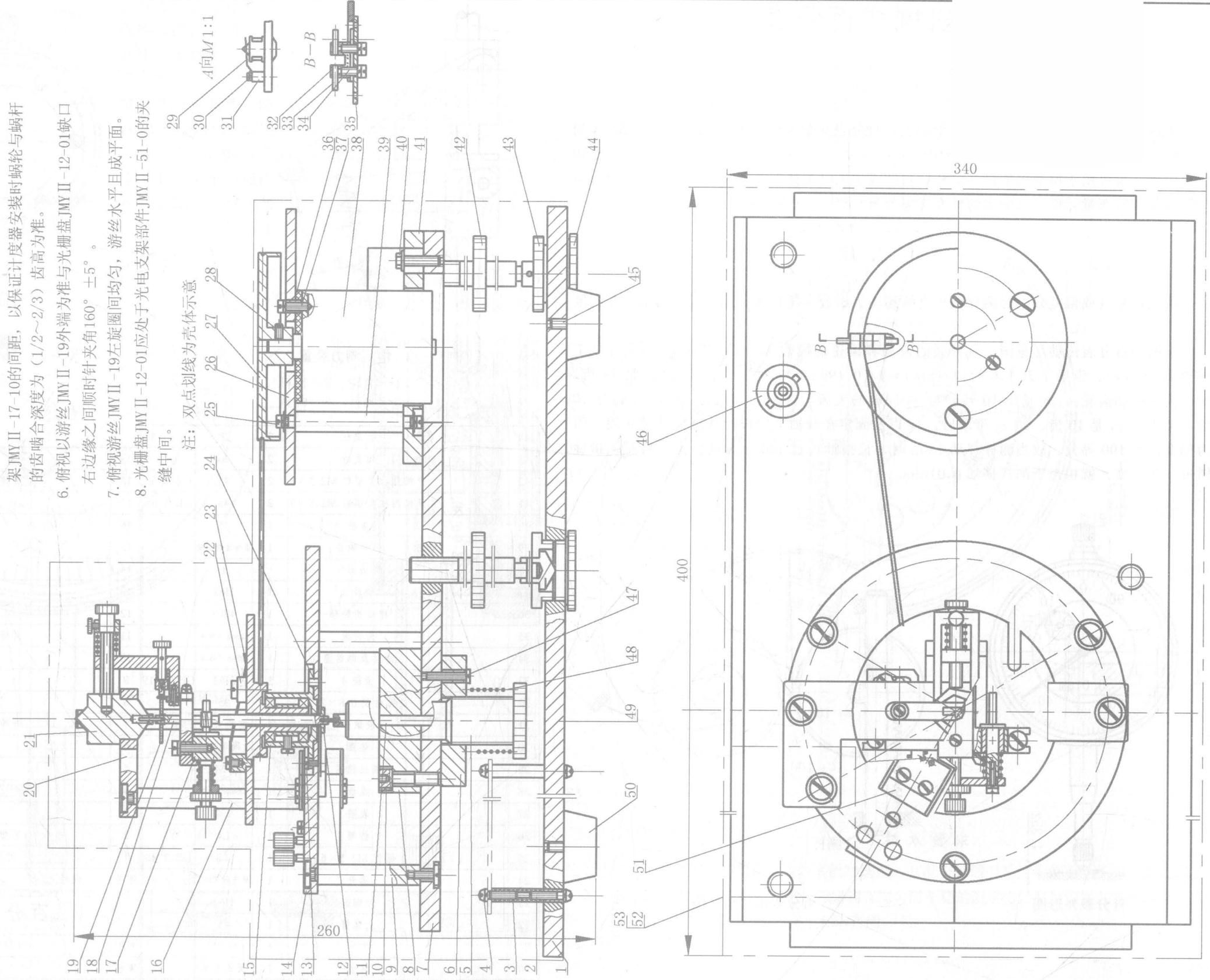
制图 第张

审核 图号

GJY计度器摩擦力矩测试仪

技术要求

1. 仪器处于水平工作，由旋转调整杆JMY II -42，观察水准器JMY II -46的水泡处于内圆圈为准。
2. 调整电机底座JMY II -41与底板JMY II -7的位置，改变皮带轮中心距，调整皮带张紧力。
3. 定位杆部件JMY II -17中的定位杆JMY II -17-06应移动灵活，不允许有卡滞等感觉。
4. 蜗杆JMY II -18-02在轴JMY II -18-03上的轴向位置，以蜗杆具有齿的一段长之中部与计度器蜗轮轴同水平为准。
5. 定位部件JMY II -17，用标准样板确定JMY II -17-01与支架JMY II -17-10的间距，以保证计度器安装时蜗轮与蜗杆的齿啮合深度为(1/2~2/3)齿高为准。
6. 俯视以游丝JMY II -19外端为准与光栅盘JMY II -12-01缺口右边缘之间顺时针夹角 $160^\circ \pm 5^\circ$ 。
7. 俯视游丝JMY II -19左旋圈间均匀，游丝水平且成平面。
8. 光栅盘JMY II -12-01应处于光电支架部件JMY II -51-0的夹缝中间。



四、机械式百分表

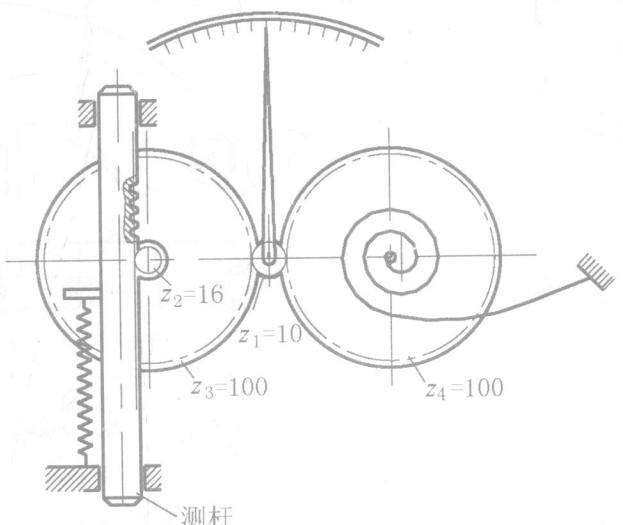
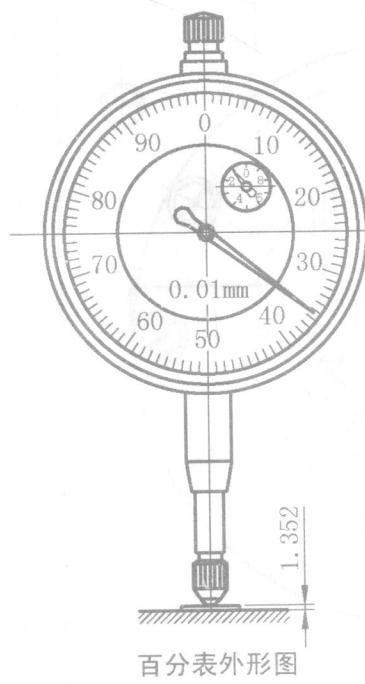
用途

机械式百分表是齿轮传动式测微指示表，百分表测量范围分为0~3mm, 0~5mm和0~10mm，主要用作比较测量，也能用作绝对测量。它一般用于测量工件的长度尺寸和形位误差，也可用于检验机床设备的几何精度或加工时调整工件的装夹位置，以及作为某些测量装置的测量元件。百分表的精度等级分为0级、1级和2级。

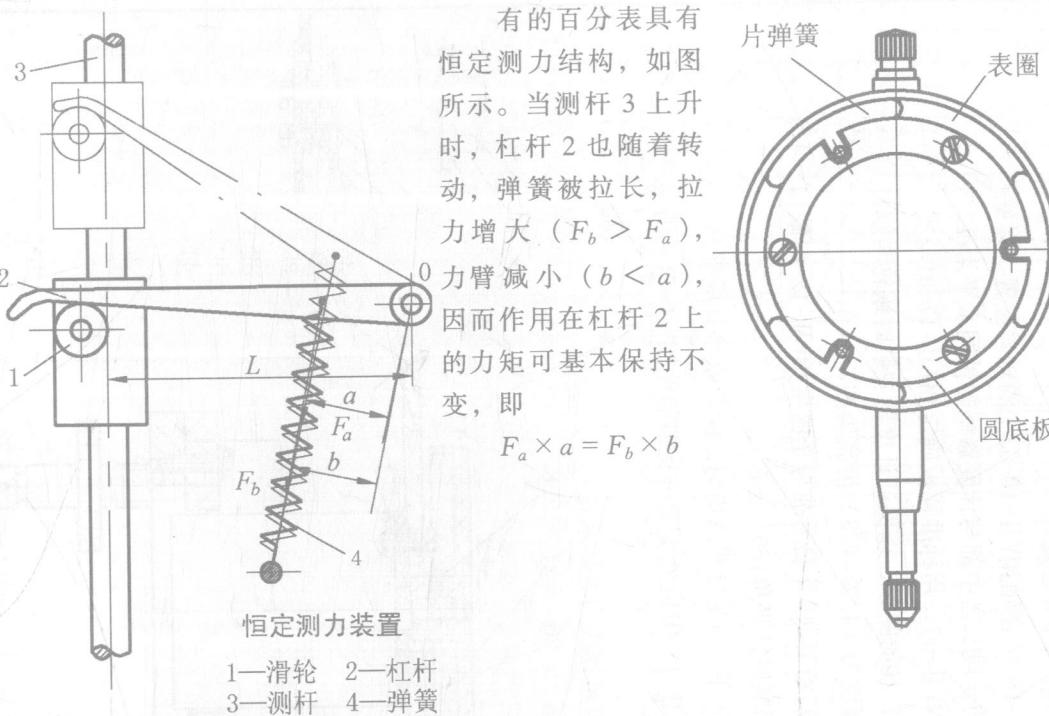
工作原理

被测尺寸（或偏差）引起测杆微小直线移动，经过齿轮传动和放大，变为指针在刻度盘上的转动，从而读出被测尺寸（或偏差）的大小。

下图为百分表传动示意图。百分表的齿条和齿轮的模数 $m = 0.199\text{mm}$ ，当测杆被工件抬高1mm时，齿条上升1.6齿($1/(\pi m) = 1/(0.199\pi) = 1.6$)，由于齿轮 z_2 是16齿，所以齿条推动齿轮 z_2 转动 $1/10$ 转。与 z_2 同轴的大齿轮 z_3 是100齿，所以 z_3 转过10齿。小齿轮 z_1 是10齿，经 z_3 带动后， z_1 以及固定在其轴上的长指针正好转过一周。因为刻度盘为100等分，故当测杆移动1mm时，长指针转过100个分度。由此可见，指针转过一个分度，就相当于测杆移动0.01mm。



百分表传动示意图



有的百分表具有恒定测力结构，如图所示。当测杆3上升时，杠杆2也随着转动，弹簧被拉长，拉力增大($F_b > F_a$)，力臂减小($b < a$)，因而作用在杠杆2上的力矩可基本保持不变，即

$$F_a \times a = F_b \times b$$

图示为一种防止表圈脱落和进行零位调整的结构。大刻度盘安装在表圈上且圆周方向限位（未画出），三个T字形片弹簧固定在圆底板上，片弹簧的外围两端压在表圈的内肩和圆柱面上。这样，表圈可在一定阻尼下回转，借以转动大刻度盘，调整零位。

序号	代号	名称	数量	材料	备注		
44		长支柱	2	20			
43		短支柱	2	20			
42		开槽圆柱头螺钉 M2.5×3	2	45	GB/T 65		
41		开槽圆柱头螺钉 M2.5×4	2	45	GB/T 65		
40		导柱	1	45			
39		拉伸弹簧	1	Ⅲ组弹簧钢丝			
38		测头部件	1				
37		齿轮 3	1	H62			
36		中心齿轮轴	1	40Cr			
35		大夹板	1	QSn6.5-0.4			
34		游丝及游丝座	1	QSn6.5-0.4			
33		齿轮 4	1	H62	GB/T 119		
32		圆柱销 0.8×2	2	35			
31		表蒙子	1	有机玻璃			
30		垫圈	1	聚甲醛			
29		钢丝挡圈	1	65Mn			
28		底板	1	QSn6.5-0.4			
27		表圈	1	L4			
26		挡帽	1	L4			
25		螺钉 M2.5×6	1	45	GB/T 65		
24		测杆	1	银亮钢 T10A			
23		上铜套	1	H62			
22		上套筒	1	45			
21		本体	1	ZL102			
20		后盖	1	聚苯乙烯			
百分表							
共张		比例					
第张		图号					
制图							
日期							
审核							