

普通高等院校基础课规划教材

大学物理

学习指导与习题解答

苟秉聪 胡海云 主编



国防工业出版社
National Defense Industry Press

普通高等院校基础课规划教材

04/341C

2008

大学物理

学习指导与习题解答

苟秉聪 胡海云 主编

国防工业出版社

·北京·

内 容 简 介

本书是与苟秉聪、胡海云主编的《大学物理》(国防工业出版社)配套的学习指导用书，并根据《大学物理》(上、下册)13章的篇章结构，给出各章的内容提要和习题解答。内容提要重点突出，习题丰富典型，解答简明扼要。本书既是学习大学物理课程的重要辅导资料，也可作为自学大学物理和考研复习的参考书。

图书在版编目(CIP)数据

大学物理学学习指导与习题解答/苟秉聪,胡海云主编.

北京:国防工业出版社,2008.2

普通高等院校基础课规划教材

ISBN 978 - 7 - 118 - 05448 - 4

I. 大… II. ①苟… ②胡… III. 物理学—高等学校—教学
参考资料 IV. 04

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2007)第 175512 号

※

国防工业出版社出版发行

(北京市海淀区紫竹院南路 23 号 邮政编码 100044)

天利华印刷装订有限公司印刷

新华书店经售

*

开本 787×1092 1/16 印张 12 $\frac{3}{4}$ 字数 292 千字

2008 年 2 月第 1 版第 1 次印刷 印数 1—4000 册 定价 25.00 元

(本书如有印装错误,我社负责调换)

国防书店:(010)68428422 发行邮购:(010)68414474

发行传真:(010)68411535 发行业务:(010)68472764

前　　言

大学物理是理工科大学生的一门必修基础课。学好大学物理,学生除了课上认真听讲外,在课下还要做好复习并做一定数量的习题。让学生掌握好物理学的基本概念、基本知识和基本原理,并能应用它去解决具体问题,这对培养学生分析问题与解决问题的能力,加强理论联系实际方面的训练,是十分重要的。

本书是配合苟秉聪、胡海云主编的《大学物理》一书而编写的,并按《大学物理》(上、下册)13章的结构对应安排。每一章分为“内容提要”与“习题解答”两部分内容。“内容提要”归纳了本章的基本概念、基本知识与原理;“习题解答”则对教材中所有习题一一做了详细解答。各章均由原教材相关作者亲自撰写,以便更准确地体现出本章的教学意图与教学要求,便于学生正确理解和掌握教材内容。

学生应该在认真阅读并掌握每章内容提要基础上来做习题,做习题不在“多”,而应注重“精”,注意正确运用概念和公式,把握解题的思路与方法,做到举一反三,触类旁通。在解题过程中,我们力求物理图像清晰,解法简洁,注重方法介绍,有的习题还给出多种解法,以引导学生深入理解和灵活运用物理学基本原理和科学思想方法。

本书由苟秉聪教授和胡海云教授主编,参加编写工作的有:刘兆龙(第1章),宋克辉(第2章),缪劲松(第3、4章),胡海云(第5章),郑少波(第6章),吴晓丽(第7、8章),王菲(第9、10章),冯艳全(第11、13章),苟秉聪(第12章)。在此,感谢国防工业出版社对本书的积极支持。书中难免出现错误和不妥之处,真诚地希望读者批评指正。

编　　者

2007年10月

目 录

第 1 章 质点力学	1
1.1 内容提要	1
1.2 习题解答	4
第 2 章 刚体	24
2.1 内容提要	24
2.2 习题解答	26
第 3 章 气体动理论	40
3.1 内容提要	40
3.2 习题解答	42
第 4 章 热力学基础	52
4.1 内容提要	52
4.2 习题解答	55
第 5 章 振动与波动	68
5.1 内容提要	68
5.2 习题解答	73
第 6 章 波动光学	87
6.1 内容提要	87
6.2 习题解答	92
第 7 章 静电场	106
7.1 内容提要	106
7.2 习题解答	108
第 8 章 静电场中的导体和电介质	123
8.1 内容提要	123
8.2 习题解答	124

第 9 章 稳恒磁场	139
9.1 内容提要	139
9.2 习题解答	141
第 10 章 电磁感应和电磁场	155
10.1 内容提要	155
10.2 习题解答	157
第 11 章 狹义相对论力学基础	166
11.1 内容提要	166
11.2 习题解答	168
第 12 章 量子物理基础	179
12.1 内容提要	179
12.2 习题解答	182
第 13 章 固体中的电子	191
13.1 内容提要	191
13.2 习题解答	193

第1章 质点力学

1.1 内容提要

1. 运动学

(1) 参考系。描述某个物体运动时用来参考的其它物体以及校准的钟。

(2) 运动函数。描述质点位置随时间变化的函数 $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$

位矢是用来描述质点位置的矢量 $\mathbf{r} = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k}$

位移 $\Delta\mathbf{r} = \mathbf{r}(t + \Delta t) - \mathbf{r}(t)$

位移矢量表示物体在 Δt 时间间隔内位置的变化情况。位移矢量的大小以 $|\Delta\mathbf{r}|$ 表示,一般情况下 $|\Delta\mathbf{r}| \neq \Delta r$

(3) 速度与加速度:

速度 $\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = v_x\mathbf{i} + v_y\mathbf{j} + v_z\mathbf{k}$

速率 $v = |\mathbf{v}| = \frac{|\mathbf{dr}|}{dt} = \frac{ds}{dt}$

速率表示速度的大小,在笛卡儿(直角)坐标系中速率 $v = |\mathbf{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$

加速度 $\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} = a_x\mathbf{i} + a_y\mathbf{j} + a_z\mathbf{k}$

在笛卡儿(直角)坐标系中加速度的大小 $a = |\mathbf{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$

(4) 匀加速运动。加速度 \mathbf{a} 为常矢量,初始条件 $\mathbf{v}_0, \mathbf{r}_0$,则

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \mathbf{at}$$

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2}\mathbf{at}^2$$

当质点做匀加速直线运动时,取运动轨道为 x 轴,设初始时 $x_0 = 0, v = v_0$,则

$$v = v_0 + at$$

$$x = v_0 t + \frac{1}{2}at^2$$

(5) 圆周运动:

角速度 $\omega = \frac{d\theta}{dt}$

角加速度 $\beta = \frac{d\omega}{dt}$

加速度 $\mathbf{a} = \mathbf{a}_n + \mathbf{a}_t$

法向加速度 $a_n = \frac{v^2}{R} = R\omega^2$ (方向指向圆心)

切向加速度 $a_t = \frac{dv}{dt} = R\beta$ (方向沿圆周的切线方向)

加速度大小 $a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2}$

(6) 伽利略速度变换 $v = v' + u_0$

2. 动力学

(1) 牛顿运动定律。

牛顿第一定律：任何物体，如果没有力作用在它上面，都将保持静止或匀速直线运动状态不变。这个定律也称为惯性定律。

牛顿第二定律 $F = \frac{dp}{dt}, p = mv$

质量一定时 $F = ma$

牛顿第三定律：物体间的作用力是成对出现的。如果物体 A 对物体 B 有作用力 F_{AB} ，那么物体 B 对物体 A 也会有作用力 F_{BA} ，且

$$F_{AB} = -F_{BA}$$

牛顿定律只适用于惯性系。

(2) 惯性力。在非惯性系 S' 中引入假想的力 F^* ，就可以将牛顿第二定律处理问题的方法移植到非惯性系中。这个假想的力 F^* 称为惯性力，它的大小等于物体的质量与非惯性系 S' 相对于惯性系的加速度大小 a_0 的乘积，方向与 a_0 的方向相反。

加速平动参考系中的惯性力 $F^* = -ma_0$

转动参考系中的惯性离心力 $F^* = m\omega^2 r$

(3) 质心：

质心的位矢 $r_c = \frac{\sum_{i=1}^N m_i r_i}{\sum_{i=1}^N m_i}, r_c = \frac{\int r dm}{\int dm} = \frac{\int r dm}{m}$

质点系的动量 $p = \left(\sum_{i=1}^N m_i \right) v_c$

质心运动定理 $F_{外} = \left(\sum_{i=1}^N m_i \right) a_c$

质心运动定理表明：质点系质心加速度的方向与质点系所受合外力的方向相同，其大小与质点系所受合外力的大小成正比；与质点系的质量成反比。

(4) 动量定理。质点的动量定理：在一段时间内，质点动量的增量等于它所受合外力的冲量。即

$$I = \int_{t_1}^{t_2} F(t) dt = p_2 - p_1$$

质点系的动量定理也可用上式表示：在一段时间内，质点系总动量的增量等于系统所受合外力的冲量。

上式中的 F 表示质点或质点系所受合外力 $F = \sum_{i=1}^N F_i$

\mathbf{p} 表示质点系总动量

$$\mathbf{p} = \sum_{i=1}^N (m_i \mathbf{v}_i) = \sum_{i=1}^N \mathbf{p}_i$$

动量定理只适用于惯性系。

(5) 动量守恒。质点系所受合外力为零时, 质点系的动量守恒。

(6) 功:

元功的定义

$$dW = \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$$

有限位移的功

$$W = \int_a^b \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$$

(7) 动能定理:

质点的动能定理: 质点从 a 点运动到 b 点过程中, 合外力的功等于质点动能的增量, 即

$$W = \frac{1}{2} m v_b^2 - \frac{1}{2} m v_a^2$$

质点系的动能定理: 质点系外力的功与内力的功之和, 等于质点系动能的增量, 即

$$W_{\text{内}} + W_{\text{外}} = E_{kb} - E_{ka}$$

式中, E_k 为系统的总动能

$$E_k = \sum_{i=1}^N \frac{1}{2} m_i v_i^2$$

(8) 保守力与势能:

保守力

$$\oint_L \mathbf{f} \cdot d\mathbf{r} = 0$$

重力势能

$$E_p = mgh$$

万有引力势能

$$E_p = -\frac{G m_1 m_2}{r}$$

弹簧的弹性势能

$$E_p = \frac{1}{2} k x^2$$

保守力与势能函数

$$\mathbf{f} = -\nabla E_p$$

(9) 机械能守恒。质点系在运动过程中只有保守内力做功, 则系统的机械能守恒。

(10) 角动量。质点相对于某个固定点的角动量矢量定义为

$$\mathbf{L} = \mathbf{r} \times \mathbf{p}$$

它等于质点相对于该固定点的位矢 \mathbf{r} 与质点的动量 \mathbf{p} 的叉乘, 即 \mathbf{r} 与 \mathbf{p} 的矢量积。

角动量 L 的大小为

$$L = r p \sin \varphi$$

角动量的方向垂直于位矢与动量这两个矢量所确定的平面。

(11) 角动量定理。质点所受到的合外力矩等于质点角动量对时间的变化率。

$$\mathbf{M} = \frac{d\mathbf{L}}{dt}$$

在角动量定理中, 力矩和角动量必须相对于惯性系中同一个定点。

质点系的角动量定理也可用上式表示, 只是式中的 \mathbf{M} 和 \mathbf{L} 物理意义有所不同, \mathbf{M} 表示质点系所受的对某一点的合外力矩, 即

$$\mathbf{M} = \sum_{i=1}^N \mathbf{M}_i$$

\mathbf{L} 表示质点系对同一点的角动量, 即

$$\mathbf{L} = \sum_{i=1}^N \mathbf{L}_i$$

(12) 角动量守恒。当质点系受到的对某一定点的合外力矩为零时, 该质点系对这一定点的角动量守恒。

1.2 习题解答

1-1 一球沿斜面向上滚动, t 秒后与出发点的距离为 $s = 3t - t^2$ (m)。求球的初速率是多大? 何时开始向下滚动?

解 球做一维运动, 将 $s = 3t - t^2$ 对时间求导, 得到其速率为

$$v = \frac{ds}{dt} = 3 - 2t$$

因此 $t=0$ 时, $v_0 = 3$ m/s。

当球的速率为零时, 它开始向下滚动。将 $v=0$ 代入速率的表达式, 得

$$t = 1.5\text{ s}$$

即在 1.5 s 时, 球开始向下滚动。

1-2 如图 1-1 所示, 在堤岸顶上用绳子拉小船。设岸顶离水面的高度为 20m, 收绳子的速率为 3m/s, 且保持不变, 当船与岸顶的距离为 40m 时开始计时。求 5s 后小船的速度与加速度。

解 (1) 设船的速率为 v , 岸顶离水面的高度为 h , 由船到岸顶的绳长为 s , 如图 1-1 所示。由几何关系知

$$s^2 = x^2 + h^2$$

将上式对时间求导, 得

$$2s \frac{ds}{dt} = 2x \frac{dx}{dt}$$

则

$$v = \frac{dx}{dt} = \frac{s}{x} \frac{ds}{dt} = \frac{s}{\sqrt{s^2 - h^2}} \frac{ds}{dt} = \frac{3s}{\sqrt{s^2 - h^2}}$$

$\frac{ds}{dt}$ 为收绳的速度, 其大小恒定为 3m/s; 由题意初始时刻, $s_0 = 40$ m。在 t 时刻的 s 值为

$$s = s_0 + \frac{ds}{dt}t = 40 - 3t$$

5s 后, 即 $t=5$ s 时,

$$s = 40 - 3 \times 5 = 25\text{ (m)}$$

船距岸的距离为

$$x = \sqrt{s^2 - h^2} = 15\text{ m}$$

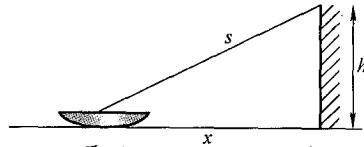


图 1-1 习题 1-2 图

船速度的大小为

$$v = \frac{dx}{dt} = \frac{s}{x} \cdot \frac{ds}{dt} = \frac{25}{15} \times 3 = 5 \text{ (m/s)}$$

方向水平向右。

(2) 船的运动是一维的,以水平向右为 x 轴的正方向,则速度为

$$\mathbf{v} = \frac{3s}{\sqrt{s^2 - h^2}} \mathbf{i}$$

将速度对时间求导得到船的加速度为

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{dv}{ds} \frac{ds}{dt} \mathbf{i}$$

其中

$$\frac{ds}{dt} = -3, \frac{dv}{ds} = -3h^2(s^2 - h^2)^{-\frac{3}{2}}$$

代入加速度的表达式中,求得

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{dv}{ds} \frac{ds}{dt} \mathbf{i} = 9h^2(s^2 - h^2)^{-\frac{3}{2}} \mathbf{i} = 1.1 \mathbf{i} (\text{m/s}^2)$$

1-3 棒球比赛中,球以 35 m/s 的速率离开球棒,若不被接住,将落在 72 m 远处。一名队员在离球出发点 98 m 处,他用 0.5 s 判断了一下球的飞行方向,之后朝向球跑去。根据计算判断,该队员能否在球落地前接住这个球。

解 设抛射角为 θ ,射程为

$$X = \frac{v_0^2 \sin 2\theta}{g}$$

将已知条件代入,得

$$\sin 2\theta = \frac{gX}{v_0^2} = 0.577$$

则

$$\theta_1 = 17.6^\circ, \theta_2 = 72.4^\circ$$

球在空中的飞行时间为

$$t = 2v_0 \sin \theta / g$$

当 $\theta_1 = 17.6^\circ$ 时,球的飞行时间 $t_1 = 2v_0 \sin \theta_1 / g = 2.16 \text{ s}$,接球所用的时间为 $2.16 \text{ s} - 0.5 \text{ s} = 1.66 \text{ s}$,球员的速率的最小值 $v_{\min} = (98 - 72) / 1.66 = 15.7 \text{ (m/s)}$,大于短跑的世界纪录成绩,因此他接不着球。

当 $\theta_2 = 72.4^\circ$ 时,球的飞行时间 $t_2 = 2v_0 \sin \theta_2 / g = 6.80 \text{ s}$,接球所用的时间为 $6.80 \text{ s} - 0.5 \text{ s} = 6.3 \text{ s}$,球员的速率的最小值 $v_{\min} = (98 - 72) / 6.3 = 4.1 \text{ (m/s)}$,他可以接到球。

1-4 一斜坡与水平面成 α 角,在其上某点 P 以速率 v_0 向坡上投掷物体。要想将物体投得最远,那么物体被投出时其速率与斜坡所成得角度 φ 应为多大(忽略空气阻力)?

解 选择如图 1-2 所示的坐标系,其中物体的加速度分量为

$$g_x = -g \sin \alpha$$

$$g_y = -g \cos \alpha$$

物体的初速度的分量为

$$v_{0x} = v_0 \cos \varphi$$

$$v_{0y} = v_0 \sin \varphi$$

沿 x 轴和 y 轴的运动方程为

$$x = v_0 \cos \varphi t - \frac{1}{2} g \sin \alpha t^2$$

$$y = v_0 \sin \varphi t - \frac{1}{2} g \cos \alpha t^2$$

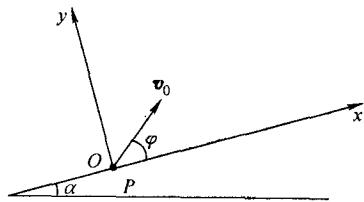


图 1-2 习题 1-4 图

物体落地时 $y=0$, 解得物体的飞行时间 $t = \frac{2v_0 \sin \varphi}{g \cos \alpha}$, 将其代入 x 轴的运动方程, 得

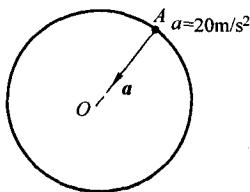
$$x = \frac{v_0^2}{g \cos^2 \alpha} [\sin(\alpha + 2\varphi) - \sin \alpha]$$

将 x 对 φ 求一阶导数得

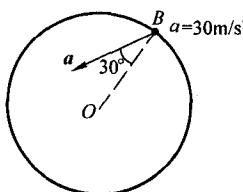
$$\frac{dx}{d\varphi} = 0, \cos(\alpha + 2\varphi) = 0, \alpha + 2\varphi = \pi/2$$

将 x 对 φ 二阶导数可以证明: 若 $\varphi = \frac{1}{2}(\frac{\pi}{2} - \alpha)$, x 有最大值。

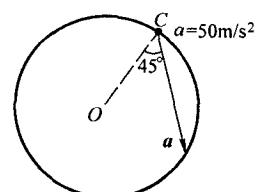
1-5 如图 1-3 所示, 三个质点 A、B、C 分别沿各自的圆周轨道运动, 且轨道半径均为 5m。计时开始时, 三者均在逆时针运动, 此时它们加速度的大小及方向分别由图(a)、(b)、(c)给出。求 2s 时 A、B、C 三个质点的速度。



(a)



(b)



(c)

图 1-3 习题 1-5 图

解 (1) 对于图(a)中的质点 A 的速度为

$$v_A = \sqrt{a_n r} = 10 \text{ m/s}$$

(2) 对于图(b)中的质点 B, 有

$$a_t = 15 \text{ m/s}^2, a_n = 15 \sqrt{3} \text{ m/s}^2, v_0 = \sqrt{a_n r} = 11.4 \text{ m/s}$$

$$v_B = v_0 + a_t t = 41.4 \text{ m/s} (\text{仍然逆时针运动})$$

(3) 对于图(c)中的质点 C, 有

$$a_t = 25 \sqrt{2} \text{ m/s}^2, a_n = 25 \sqrt{2} \text{ m/s}^2, v_0 = \sqrt{a_n r} = 13.3 \text{ m/s}$$

$$v_C = v_0 - a_t t = 13.3 - 25 \sqrt{2} \times 2 = -57.4 \text{ m/s} (\text{顺时针运动})$$

1-6 质点做半径为 2m 的圆周运动, 位置角与时间 t 的函数关系为 $\theta(t) = 60t - 9t^2$ (SI)。求:(1) 物体做圆周运动时的角加速度; (2) $t=3$ s 时物体加速度的大小; (3) 该质点多长时间后速率为零。

解 (1) 将 $\theta(t)$ 对时间求导得角速度为

$$\omega = \frac{d\theta}{dt} = 60 - 18t$$

将角速度对时间求导得角加速度为

$$\beta = \frac{d\omega}{dt} = -18 \text{ rad/s}^2$$

(2) 将 $t=3\text{s}$ 代入角速度的表达式, 得此时角速度为

$$\omega = 6 \text{ rad/s}$$

因此, 向心加速度和切向加速度分别为

$$a_n = r\omega^2 = 2 \times 6^2 = 72 (\text{m/s}^2), a_t = r\beta = -36 (\text{m/s}^2)$$

$$a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2} = 36\sqrt{5} = 80.5 (\text{m/s}^2)$$

(3) 令

$$\omega = 0$$

得

$$t = 3.33 \text{s}$$

1-7 已知质点的运动方程为 $x = r(1 - \cos\omega t)$, $y = r(\sin\omega t - \omega t)$, 其中 r, ω 为常数。求质点的速度与加速度。

解 质点的位矢为

$$\mathbf{r} = r(1 - \cos\omega t)\mathbf{i} + r(\sin\omega t - \omega t)\mathbf{j}$$

将位矢对时间求一阶导数得到质点的速度为

$$\mathbf{v} = r\omega \sin\omega t \mathbf{i} + r\omega(\cos\omega t - 1)\mathbf{j}$$

将速度对时间求导得到质点的加速度为

$$\mathbf{a} = r\omega^2 \cos\omega t \mathbf{i} - r\omega^2 \sin\omega t \mathbf{j}$$

1-8 如图 1-4 所示, 汽车 A 以 20 m/s 的恒定速度向东驶向某路口。当它通过该路口时, 在路口正北方向距其 40 m 处, 汽车 B 由静止开始以 2 m/s^2 的恒定加速度向南行驶。求: (1) 汽车 B 相对于 A 的位矢; (2) 汽车 B 相对于汽车 A 的速度; (3) 汽车 B 相对于汽车 A 的加速度。

解 (1) 在地面上建立如图 1-4 所示的坐标系, 因汽车 A 速度恒定, 故汽车 A 的位矢为

$$\mathbf{r}_A = 20t \mathbf{i}$$

汽车 B 由静止开始以 2 m/s^2 的恒定加速度向南行驶, 则

$$\mathbf{r}_B = (40 - t^2) \mathbf{j}$$

汽车 B 相对于汽车 A 的位矢为

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}_B - \mathbf{r}_A = (40 - t^2) \mathbf{j} - 20t \mathbf{i}$$

当 $t = 6 \text{ s}$ 时,

$$\mathbf{r} = -120 \mathbf{i} + 4 \mathbf{j} (\text{m})$$

(2) 汽车 B 相对于汽车 A 的速度为

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = -20 \mathbf{i} - 2t \mathbf{j}$$

当 $t = 6 \text{ s}$ 时,

$$\mathbf{v} = -20 \mathbf{i} - 12 \mathbf{j} (\text{m/s})$$

(3) 汽车 B 相对于汽车 A 的加速度为

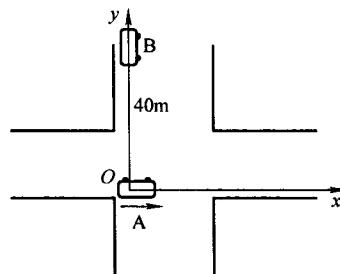


图 1-4 习题 1-8 图

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = -2\mathbf{j} (\text{m/s}^2)$$

1-9 如图 1-5 所示,一均匀细棒 AB 长为 $2L$,质量为 M 。在细棒 AB 的垂直平分线上距 AB 的距离为 h 处有一个质量为 m 的质点 P,如图所示。求细棒 AB 与质点 P 间的引力。

解 设细棒 AB 的线密度为 λ ,在细棒上取质量为 dm ,长度为 dl 的质元,它和质点 P 间的万有引力为

$$df = G \frac{m\lambda dl}{r^2}$$

该力在 x 、 y 轴方向的分量为

$$df_x = G \frac{m\lambda dl}{r^2} \cos\alpha, df_y = G \frac{m\lambda dl}{r^2} \sin\alpha$$

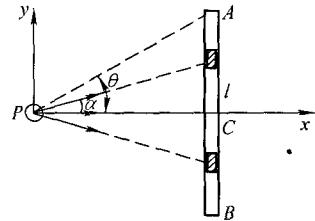


图 1-5 习题 1-9 图

式中

$$r = \frac{h}{\cos\alpha}, l = h \tan\alpha, dl = \frac{h}{\cos^2\alpha} d\alpha$$

$$df_x = G \frac{m\lambda}{h} \cos\alpha d\alpha$$

由对称性可知: $f_y = 0$

设 PA 和 PC 间的夹角为 θ ,得所求引力为:

$$f = f_x = 2 \int_0^\theta G \frac{m\lambda}{h} \cos\alpha d\alpha = 2G \frac{m\lambda}{h} \sin\theta = 2G \frac{m}{h} \frac{M}{2L} \frac{L}{\sqrt{h^2 + L^2}} = \frac{GMm}{h \sqrt{h^2 + L^2}}$$

1-10 求半径为 R 的均匀半球体的质心。

解 如图 1-6 建立坐标系,由对称性分析得质心位于 z 轴上。取如图所示的小质元,将 z 坐标转换为球坐标,即

$$z = r \cos\varphi$$

由质心的定义得

$$\begin{aligned} z_c &= \frac{1}{m} \int z dm = \frac{1}{m} \int z \rho dV = \frac{\rho}{m} \int \cos\varphi r^3 \sin\varphi dr d\varphi d\theta = \\ &= \frac{\rho}{m} \int_0^R r^3 dr \int_0^{\pi/2} \cos\varphi \sin\varphi d\varphi \int_0^{2\pi} d\theta = \\ &= \frac{\rho}{m} \frac{1}{4} R^4 \frac{1}{2} 2\pi = \frac{1}{V} \frac{\pi}{4} R^4 = \frac{\pi}{4} R^4 \frac{3}{2\pi R^3} = \frac{3}{8} R \end{aligned}$$

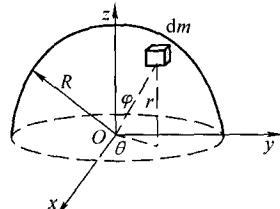


图 1-6 习题 1-10 图

1-11 三个粒子 A、B、C 的质量分别为 3kg 、 1kg 、 1kg ,由轻质细杆相连,如图 1-7 所示。求该系统的质心坐标。

解 该系统的质心坐标为

$$x_c = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2 + m_3 x_3}{m_1 + m_2 + m_3} = \frac{3 \times 2 + 1 \times 1 + 1 \times 3}{3 + 1 + 1} = 2(\text{m})$$

$$y_c = \frac{m_1 y_1 + m_2 y_2 + m_3 y_3}{m_1 + m_2 + m_3} = \frac{3 \times 2 + 1 \times 1 + 1 \times 0}{3 + 1 + 1} = 1.4(\text{m})$$

1-12 在半径为 r 的均匀圆盘上,挖出一个半径为 $r/2$ 的圆洞,如图 1-8 所示。求带洞圆盘的质心位置。

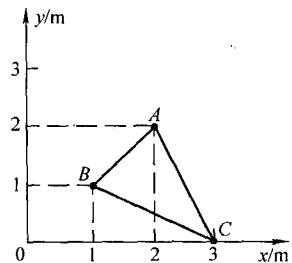


图 1-7 习题 1-11 图

解 建立如图所示的坐标系,由对称性分析可知,质心坐标一定位于 y 的上半轴上,令其 y 坐标为 y_c 。用填补法,将圆洞用与原物体相同且质量均匀分布的物质填充,形成质量均匀分布的圆盘。则此圆盘的质心位于 O 点,其 y 坐标 $y'_c=0$ 为零,即

$$y'_c = \frac{m_1 y_1 + m_2 y_2}{m_1 + m_2} = 0 = \frac{\sigma \left(\pi r^2 - \frac{1}{4} \pi r^2 \right) y_c - \sigma \pi \frac{r^2}{4} \frac{r}{2}}{\sigma \pi r^2}$$

得

$$y_c = \frac{1}{6} r$$

1-13 哈雷彗星绕太阳运动的轨道是一个椭圆,它离太阳的最近距离是 8.75×10^{10} m,在这点的速率为 5.46×10^4 m/s,它离太阳最远时速率为 9.08×10^2 m/s。这时它与太阳间的距离是多少?

解 由角动量守恒得

$$mv_1 r_1 = mv_2 r_2$$

$$r_2 = \frac{v_1 r_1}{v_2} = 5.26 \times 10^{12} \text{ (m)}$$

1-14 一个粒子的质量为 2kg,沿一条直线以 4.5m/s 的速率运动,直线外一点 P 到这条直线的距离为 6m。求该粒子相对于 P 点的角动量。

解 设该粒子距 P 点的距离为 r ,如图 1-9 所示,由角动量的定义得

$$L = mvr \sin(90^\circ - \alpha) = mvr \cos \alpha = mvd = 2 \times 4.5 \times 6 = 54 \text{ (kg} \cdot \text{m}^2/\text{s})$$

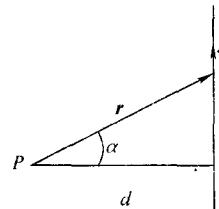


图 1-9 习题 1-14 图

角动量的方向垂直纸面向外,即 $\mathbf{r} \times \mathbf{v}$ 的方向。

1-15 一个粒子质量为 m ,在如图 1-10 所示的坐标系 xOy 中沿着一条平行 x 轴的直线以恒定的速度运动,速度方向与 x 轴正向一致。设粒子对坐标原点 O 的角动量为 L 。求证粒子的位矢在单位时间内扫过的面积为 $\frac{dA}{dt} = \frac{L}{2m}$ 。

证明 粒子对 O 点的角动量为

$$L = mvb$$

它的位矢在 dt 时间内扫过的面积为

$$dA = \left(\frac{1}{2} v dt \right) b$$

比较上面两个式子得

$$\frac{dA}{dt} = \frac{L}{2m}$$

证毕

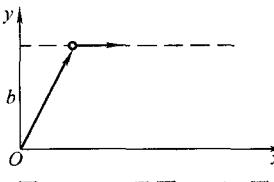


图 1-10 习题 1-15 图

1-16 如图 1-11 所示,一个擦窗工人利用滑轮—吊桶装置上升。设人和吊桶的总质量为 75kg,忽略绳子的质量。求:(1)要自己慢慢匀速上升,他需要用多大力拉绳? (2)如果他的拉力增大 10%,它的加速度将多大?

解 (1) 以人与吊桶组成的系统为研究对象, 受力分析如图所示。由牛顿第二定律得

$$2T - mg = 0$$

$$T = mg/2 = 75 \times 9.81/2 = 368 \text{ (N)}$$

(2) 设增大后的拉力为 T' , $T' = T \cdot 110\%$, 由牛顿第二定律得

$$2T' - mg = ma$$

$$\text{解得 } a = (2T' - mg)/m =$$

$$(2 \times 368 \times 1.1 - 75 \times 9.81)/75 = 0.98 \text{ (m/s}^2\text{)}$$

1-17 手持一均匀柔软的绳子, 使其下垂, 下端刚好与地面接触, 如图 1-12 所示。现松开绳子的上端, 使其下落。

设绳子的线密度为 λ , 求绳子上端落下 l 的距离后, 整根绳子对地面的压力。

解 设绳子的长度为 L , 取整根绳子为研究对象, 设地面对绳子的支持力为 N , 由牛顿第二定律得

$$N - \lambda g L = \frac{d(mv)}{dt} = \frac{\lambda d(yv)}{dt} = \frac{\lambda dy}{dt} v + \frac{\lambda dv}{dt} y =$$

$$\lambda v^2 - \lambda gy = \lambda 2gl - \lambda g(L-l)$$

$$N = 3\lambda gl$$

根据牛顿第三定律, 整根绳子此时对地面的压力大小为 $3\lambda gl$ 。

1-18 一个物体在水平放置圆筒的底部紧贴住筒的侧面做圆周运动, 如图 1-13 所示。圆筒的底部光滑, 半径为 R ; 圆筒的侧面与物体间的滑动摩擦系数为 μ_k , 若某时刻物体的速率为 v_0 。求:(1) t 秒后物体运动的速率, (2) 这 t 秒内物体走过的路程。

解 (1) 物体在水平面内做圆周运动, 其受力如图 1-13 所示, 由牛顿第二定律得:

$$\text{法向: } N = m \frac{v^2}{R}$$

$$\text{切向: } -f = \mu_k N = m \frac{dv}{dt}$$

将式(1)代入式(2), 得

$$-\frac{\mu_k}{R} dt = m \frac{dv}{v^2}$$

对上式进行积分, 即

$$-\int_0^t \frac{\mu_k}{R} dt = \int_{v_0}^v \frac{dv}{v^2}$$

得

$$v = \frac{v_0 R}{R + v_0 \mu_k t}$$

(2) 物体走过的路程等于速率对时间的积分, 即



图 1-11 习题 1-16 图

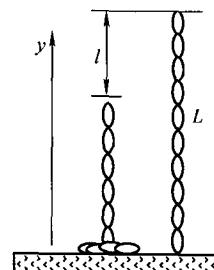


图 1-12 习题 1-17 图

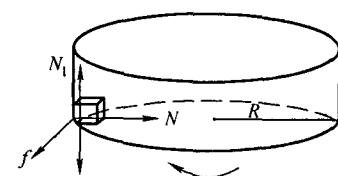


图 1-13 习题 1-18 图

$$s = \int_0^t v dt = \int_0^t \frac{v_0 R}{R + v_0 \mu_k t} dt = \frac{R}{\mu_k} \ln \left(1 + \frac{v_0 \mu_k t}{R} \right)$$

1-19 如图 1-14 所示,一个质量为 m_1 的物体拴在长为 L_1 的轻绳上,绳的另一端固定在一个光滑桌面的钉子上。用长为 L_2 的绳子将另一质量为 m_2 的物体与 m_1 连接,并使二者在该桌面上做匀速圆周运动。设物体 m_1, m_2 运动的周期为 T ,求各段绳子中的张力。

解 物体 m_2 做半径为 $(L_1 + L_2)$ 的圆周运动,设长为 L_2 的绳中张力为 T_2 ,则

$$T_2 = m_2 (L_1 + L_2) \omega^2 = m_2 (L_1 + L_2) (2\pi/T)^2$$

物体 m_1 做半径为 L_1 的圆周运动,设长为 L_1 的绳中张力为 T_1 ,则

$$\begin{aligned} T_1 - T_2 &= m_1 L_1 \omega^2 \\ T_1 &= T_2 + m_1 L_1 \omega^2 = \\ m_2 (L_1 + L_2) (2\pi/T)^2 + m_1 L_1 (2\pi/T)^2 \\ T_1 &= [m_1 L_1 + m_2 (L_1 + L_2)] (2\pi/T)^2 \end{aligned}$$

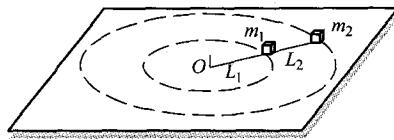


图 1-14 习题 1-19 图

1-20 在流体中运动的球形粒子会受到流体对它的阻力。阻力的大小为 $F_d = 6\pi\eta rv$, 其中 r, v 分别为粒子的半径和速率, η 叫做流体的黏滞系数,也叫黏度。求:(1)一个半径为 10^{-5} m、密度为 2000 kg/m^3 的球形空气污染物颗粒在空气中运动的终极速率(设空气的黏度 $\eta = 1.8 \times 10^{-5}$);(2)这个污染物颗粒在静止的空气中下落 100 m 所需要的时间。

解 (1) 加速度为零时,颗粒速率为终极速率,即

$$\rho \frac{4\pi}{3} r^3 g - 6\pi\eta rv_t = 0$$

解之得到它的终极速率为

$$v_t = \frac{2r^2 \rho g}{9\eta} = 2.42 (\text{cm/s})$$

(2) 由牛顿第二定律得

$$\rho \frac{4\pi}{3} r^3 g - 6\pi\eta rv = m \frac{dv}{dt} = \rho \frac{4\pi}{3} r^3 \frac{dv}{dt}$$

化简得

$$g(v_t - v) = v_t \frac{dv}{dt}$$

对上式积分得

$$\int_0^t \frac{g}{v_t} dt = \int_0^v \frac{dv}{(v_t - v)}$$

即

$$v = v_t (1 - e^{-gt/v_t})$$

由该结果看出 $t \rightarrow \infty$ 时, $v \rightarrow v_t$;但是当 $t = \frac{3v_t}{g}$ 时, $e^{-gt/v_t} = e^{-3} \approx 0.05$, $v = 0.95v_t$; $t =$