

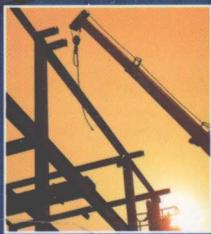
高等学校理工科规划教材

# 材料力学

CAILIAO LIXUE

(第二版)

王守新/主编



大连理工大学出版社  
DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY PRESS

高等学校理工科规划教材

# 材料力学

(第二版)

主编 王守新  
编著 王守新 关东媛 李 钊 马红艳

大连理工大学出版社

© 王守新 2004

图书在版编目(CIP)数据

材料力学 / 王守新主编 . —2 版. —大连 : 大连理工大学出版社, 2004.2  
ISBN 7-5611-0948-2

I . 材… II . 王… III . 材料力学 IV . TB301

中国版本图书馆 CIP 数据核字(94)第 09648 号

大连理工大学出版社出版

地址: 大连市凌水河 邮政编码: 116024

电话: 0411-4708842 传真: 0411-4701466 邮购: 0411-4707961

E-mail: dutp@mail.dlptt.ln.cn URL: http://www.dutp.cn

大连理工印刷有限公司印刷 大连理工大学出版社发行

---

幅面尺寸: 185mm × 260mm 印张: 17.5 字数: 423 千字  
印数: 3001 ~ 5000

1994 年 9 月第 1 版 2004 年 2 月第 2 版

2004 年 2 月第 2 次印刷

---

责任编辑: 范业婷

责任校对: 李西娜

封面设计: 宋 蕤

---

定 价: 24.00 元

## 第2版前言

本书是根据国家教育部基础力学课程教学指导委员会2003年10月制订的“材料力学A类课程教学基本要求”在本书第1版的基础上重新编写的。全书按照国家技术监督局公布的“中华人民共和国国家标准GB3102.3—93力学的量和单位”的规定,对有关名词、量和单位的名称、符号及书写规则作了全面修订。本书可作为高等院校工科机类90学时的材料力学课程教材,也可供其他专业和工程技术人员参考。

本书注重材料力学的基本原理、基本概念和基本方法，注意概念的完整性。内容编排既考虑到课程的基础性，又考虑到其应用性。书中精选了93个例题，317道习题，难度有难有易，可满足不同层次的教学要求。其中概念思考题有助于读者检验和加深对各种基本概念的理解。书中主要力学名词均附有英文对照，便于读者双语学习。

参加本书编写的有王守新(1~4,14章),马红艳、关东媛(5~7,11~13章),李锋(8~10章)。全书由王守新主编。

作为基础力学课程资源库建设项目,大连理工大学教务处和工程力学系对本书出版给予了大力支持,作者在此表示衷心感谢。同时感谢本书第1版作者魏兆正、王梅年、郭会聪等先生对本书的支持和鼓励。郑芳怀和王梅年两位先生百忙中审阅了

全部书稿，并提出了许多宝贵建议，作者在此表示诚挚的谢意。

由于作者水平有限,难免出现错误和疏漏,敬请广大读者批评指正。

前言 编者

于大连理工大学

2004年2月

## 第1版前言

---

本书是根据国家教育委员会工科力学课程教学指导委员会制定的“材料力学课程教学基本要求”而编写的。内容包括基本概念、轴向拉伸(压缩)、剪切、扭转、弯曲内力、弯曲应力、弯曲变形、应力状态分析、强度理论、组合变形、压杆稳定、能量法、静不定系统、动荷、疲劳、非弹性问题、计算机分析各章。书中对材料力学的基本原理、基本概念、基本方法给予特别的重视,尽力使学生通过学习能掌握课程的基本内容,培养分析和运算能力。书中注意了内容的少而精,但也为教学需要留有一定的余地。对于学科发展的新内容,书中也有一定的介绍,以供读者参考。

受大连理工大学教务处及大连理工大学出版社的聘请,大连铁道学院陶学文教授担任了本书的审稿工作,对书稿提出了许多建设性意见,对本书定稿起了很大作用。

作者感谢大连理工大学教务处、大连理工大学工程力学系及材力教研室对本书出版的支持与帮助,感谢大连理工大学方孝淑教授、郑芳怀教授的热心帮助与指导。由于作者水平所限,错误在所难免,深望读者给予批评指正。

编者  
于大连理工大学  
1994年7月

# 目 录

<b>第1章 材料力学基本概念 /1</b> 1.1 材料力学的任务 /1 1.2 材料力学的研究对象 /2 1.3 材料力学的基本假设 /2 1.4 外力及其表示 /3 1.5 内力 截面法 /4 1.5.1 内力 /4 1.5.2 截面法 /4 1.6 应力 /5 1.7 位移 变形 应变 /5 1.7.1 位移与变形 /5 1.7.2 线应变与切应变 /6 1.8 杆件的基本变形形式 /6 习 题 /7	<b>第2章 轴向拉伸和压缩 /9</b> 2.1 概述 /9 2.2 轴力 轴力图 /9 2.3 拉压杆的应力 /10 2.3.1 横截面上的应力 /10 2.3.2 圣维南原理 /11 2.3.3 斜截面上的应力 /11 2.4 材料在轴向拉伸(压缩)时的力学性能 /12 2.4.1 拉伸试验和压缩试验 /12 2.4.2 材料在轴向拉伸时的力学性能 /13 2.4.3 材料在轴向压缩时的力学性能 /15 2.5 许用应力 强度条件 /17 2.5.1 许用应力 /17 2.5.2 强度条件 /17 2.6 拉压杆的变形 胡克定律 /19	<b>第3章 剪切 /34</b> 3.1 概述 /34 3.2 剪切强度的实用计算 /34 3.3 挤压强度的实用计算 /35 习 题 /37	<b>第4章 扭转 /38</b> 4.1 概述 /38 4.1.1 扭转变形 /38 4.1.2 扭转外力偶矩的计算 /38 4.2 扭矩 扭矩图 /39 4.3 薄壁圆筒的扭转 纯剪切 /40 4.3.1 薄壁圆筒扭转时横截面上的切应力 /40 4.3.2 切应力互等定理 /40 4.3.3 剪切胡克定律 /41 4.4 圆轴扭转时的应力 强度条件 /41 4.4.1 圆轴扭转时横截面上的应力 /41 4.4.2 圆轴扭转时斜截面上的应力 /43 4.4.3 圆轴扭转强度条件 /44 4.5 圆轴扭转变形 刚度条件 /45 4.6 扭转静不定问题 /47 4.7 圆柱形密圈螺旋弹簧的强度 /49 4.8 非圆截面杆扭转简介 /50
---	--	--	---

4.9 薄壁截面杆的自由扭转 /52	7.3 积分法求梁的变形 /100
4.9.1 开口薄壁杆 /52	7.4 叠加法求梁的位移 /105
4.9.2 闭口薄壁杆 /53	7.5 梁的刚度条件 /109
4.10 应力集中 /55	7.6 提高弯曲刚度的措施 /110
习题 /56	7.6.1 合理布置载荷及调整梁的支座 /110
<b>第5章 弯曲内力 /59</b>	7.6.2 选择合理的截面形状 /110
5.1 概述 /59	7.6.3 合理选择材料 /110
5.2 剪力和弯矩 /60	7.7 简单静不定梁 /111
5.3 剪力方程和弯矩方程 剪力图 和弯矩图 /62	习题 /114
5.4 弯矩、剪力与分布载荷 集度 之间的关系 /64	<b>第8章 应力状态分析 强度理论 /120</b>
5.5 平面刚架的内力图 /69	8.1 概述 /120
习题 /70	8.1.1 一点应力状态概念 /120
<b>第6章 弯曲应力 /76</b>	8.1.2 一点应力状态的表示方法 /120
6.1 概述 /76	8.1.3 主平面 主应力 /121
6.2 弯曲正应力 /76	8.1.4 应力状态的分类 /121
6.2.1 变形几何关系 /76	8.1.5 强度理论 /121
6.2.2 物理关系 /77	8.2 平面应力状态分析 /122
6.2.3 静力学关系 /78	8.2.1 任意斜截面上的应力 /122
6.2.4 弯曲正应力 /79	8.2.2 主平面 /123
6.3 弯曲切应力 /79	8.2.3 主应力 /123
6.3.1 矩形截面梁 /80	8.2.4 极值切应力 /124
6.3.2 工字形截面梁 /81	8.3 平面应力状态应力圆 /126
6.3.3 圆形截面梁 /82	8.4 三向应力状态的最大应力 /128
6.3.4 圆环形截面梁 /82	8.4.1 三向应力状态应力圆 /128
6.3.5 弯曲正应力与弯曲切应力的 数值比较 /82	8.4.2 三向应力状态的最大应力 /128
6.3.6 横力弯曲时切应力对弯曲正应 力的影响 /83	8.5 广义胡克定律 /129
6.4 梁的正应力和切应力强度条件 /84	8.6 常用的四个古典强度理论 /132
6.5 非对称截面梁的平面弯曲 弯曲中心的概念 /88	8.6.1 脆性断裂理论 /132
6.6 提高弯曲强度的措施 /89	8.6.2 塑性屈服理论 /132
6.6.1 选择合理的截面形状 /89	习题 /136
6.6.2 采用变截面梁或等强度梁 /90	<b>第9章 组合变形 /142</b>
6.6.3 合理安排梁的受力情况 /92	9.1 概述 /142
习题 /93	9.2 斜弯曲 /142
<b>第7章 弯曲变形 /99</b>	9.3 拉伸(压缩)与弯曲的组合 /147
7.1 概述 /99	9.4 偏心拉压 /149
7.2 挠曲线近似微分方程 /99	9.4.1 偏心拉压杆的强度计算 /149

<b>第 10 章 压杆稳定 /160</b>	<b>12.1.2 求解静不定问题的方法 /197</b>
10.1 概述 /160	12.2 力法及力法正则方程式 /197
10.2 细长压杆的临界力欧拉公式 /161	12.2.1 基本未知量、静定基、相当系统 /197
10.2.1 两端铰支细长压杆的临界力 /161	12.2.2 力法正则方程式 /197
10.2.2 其他杆端约束下细长压杆的 临界力 /162	12.2.3 用力法正则方程式求解静 不定结构 /199
10.2.3 欧拉公式的普遍形式 /163	12.3 对称性的利用 /204
10.3 欧拉公式的适用范围 临界 应力总图 /163	习 题 /210
10.3.1 欧拉公式的适用范围 /163	<b>第 13 章 动荷问题 /214</b>
10.3.2 其他压杆的临界力 经验公式 /164	13.1 概述 /214
10.3.3 临界应力总图 /165	13.2 具有等加速度的运动构件的 应力和变形 /214
10.4 压杆的稳定校核 /166	13.2.1 构件作等加速直线运动 时的应力 /215
10.5 提高压杆稳定性的措施 /167	13.2.2 构件等速转动时的应力 和变形 /216
10.5.1 选择合理的截面形状 /168	13.3 冲击应力和变形 /218
10.5.2 改变压杆的约束条件 /168	13.4 提高构件抗冲击能力的措施 /224
10.5.3 合理选择材料 /168	13.5 冲击韧度 /224
习 题 /168	习 题 /225
<b>第 11 章 能量法 /171</b>	<b>第 14 章 疲劳 /229</b>
11.1 概述 /171	14.1 概述 /229
11.2 外力功与应变能 /171	14.1.1 交变应力 /229
11.2.1 外力功 /171	14.1.2 疲劳 /230
11.2.2 杆件的应变能 /172	14.2 持久极限 /231
11.2.3 应变能密度 /173	14.2.1 材料的持久极限 /231
11.3 卡氏定理 /175	14.2.2 构件的持久极限 /232
11.3.1 余功与余能 /175	14.3 对称循环构件的疲劳强度校核 /234
11.3.2 卡氏定理 /176	14.4 非对称循环构件的疲劳强度校核 /235
11.4 虚功原理 /179	14.5 提高构件疲劳强度的措施 /236
11.5 单位载荷法 /181	习 题 /236
11.5.1 单位载荷法 /181	<b>附录 I 截面图形的几何性质 /238</b>
11.5.2 莫尔积分 /181	I.1 静矩和形心 /238
11.5.3 图乘法 /185	I.1.1 静矩和形心 /238
11.6 互等定理 /189	I.1.2 组合截面图形的静矩和形心 /239
11.6.1 功的互等定理 /189	I.2 惯性矩 惯性积 /240
11.6.2 位移互等定理 /190	I.2.1 惯性矩 /240
习 题 /191	I.2.2 惯性半径 /240
<b>第 12 章 静不定结构 /196</b>	I.2.3 极惯性矩 /240
12.1 概述 /196	
12.1.1 静不定结构的类型 /196	



材料力学是研究工程结构和机械零件在各种外力作用下，它们的变形、强度、刚度、稳定性以及失效机理等基本规律的学科。

# 第1章 材料力学基本概念

## 1.1 材料力学的任务

材料力学(mechanics of materials)是在不断地解决工程问题的过程中产生和发展起来的,因此材料力学的一个主要作用是解决工程问题。材料力学又是变形体固体力学(Solid mechanics)的入门课程,因此材料力学的又一个主要作用是奠定学习变形体固体力学课程的基础。应用性和基础性构成了材料力学课程的特点。

工程结构和机械是由若干单个部分或零部件组成的,这些单个组成部分或零部件统称构件(member)。只有每一个构件都正常工作,才能保证整个结构正常工作。材料力学课程着重研究单个构件正常工作的基本力学条件。

工程结构和机械设计的基本要求是安全可靠,经济合理。其中材料力学解决的问题主要是建立强度条件、刚度条件和稳定性条件。

强度(strength)是指构件抵抗破坏的能力。构件在外力的作用下可能断裂,也可能发生显著不可消失的变形,这两种情况都属于破坏。容易发生破坏的构件,我们说它的强度低;不容易发生破坏的构件,则说它的强度高。构件正常工作需具备足够的强度,这类条件称为强度条件。

刚度(stiffness)是指构件抵抗变形的能力。构件在外力作用下会发生尺寸改变和形状改变,这两种改变统称变形。构件容易发生变形,我们说它的刚度低;不容易发生变形,则说它的刚度高。

变形是构件的一种重要力学响应,解决力学问题经常需要计算变形,因此材料力学研究构件时将其视为变形体,不再看作刚体。那些在刚体上建立起来的原理和定理,例如力线平移定理,不可任意地用到变形体上。

构件受力发生变形,外力卸除后消失的那部分变形称为弹性变形,不能消失的那部分变形称为塑性变形或残余变形。多数构件在正常工作时只允许发生弹性变形。

很多构件工作时对变形有一定要求,如机床主轴变形过大将降低加工精度,桥面受载变形过大将影响车辆正常行驶,车辆弹簧变形过小起不到缓冲作用等。这类构件除了应满足强度条件外,还应具有适当的刚度,把变形控制在设计范围以内,这类条件称为刚度条件。

稳定性(stability)是指构件维持原有平衡形式的能力。材料力学研究的构件一般都处于平衡状态,但平衡状态是各不相同的,有些构件平衡状态比较好,抗干扰能力强,不会被破坏,称为稳定的平衡状态。有些构件平衡状态则不好,如某些受到较大轴向压力的直杆,抗干扰性差,微小的干扰就会破坏它的平衡状态,这类平衡状态称为不稳定平衡。不稳定平衡在工程中是不允许的。确定稳定平衡需要满足的条件,称为稳定性条件。

材料力学的任务,是研究建立构件的强度条件(strength condition)、刚度条件(stiffness condition)和稳定性条件(stability condition),为经济合理地设计构件提供基本理论和方法。

材料力学中,实验方法占有重要地位。一些理论的建立和验证,材料性能的研究,以及某些理论尚未解决的问题等,都要通过实验方法研究解决。因此完成材料力学的任务不应轻视实验的地位和作用。

计算机技术的飞速发展为力学研究和工程计算提供了有力的工具,利用计算机在完成材料力学的任务过程中也是一个非常值得注意的方向。

## 1.2 材料力学的研究对象

工程构件中较多见的是杆件,梁、柱、传动轴、支撑杆等都可以抽象为杆件。一个方向的尺寸远大于另两个方向尺寸的构件,一般称为杆(bar)。描述杆的几何特征通常用横截面和轴线。垂直于杆的长度方向的平切面称为横截面(cross section)。所有横截面形心的连线称为杆的轴线(axis)。一般地,杆的横截面与杆的轴线是垂直的。横截面的大小和形状都相同的杆称为等截面杆(图 1-1(a)、图 1-1(b)),不相同的称为变截面杆(图 1-1(c))。轴线为直线的杆称为直杆(图 1-1(a)、图 1-1(c)),轴线为曲线的杆称为曲杆(图 1-1(b))。



图 1-1

材料力学的研究对象主要是等截面直杆,简称等直杆,其模型如图 1-1(a)所示,分析计算时可以用其轴线表示。

材料力学中等直杆的计算原理一般可以近似用于曲率很小的曲杆和横截面变化不大的变截面杆。

## 1.3 材料力学的基本假设

由于工程材料的多种多样性,造成了具体的杆件也各不相同,完全精确地按照实际杆件进行力学计算,既不可能,也无必要。为简化计算,又能得到满足工程精度要求的结果,材料力学课程中对材料和构件作以下假设。

### 1. 连续性假设(continuity assumption)

认为物体在整个体积内毫无间隙地充满了固体物质,固体在其占有的几何空间内是密实的和连续的。这一假设意味着构件变形时材料既不相互离开,也不互相挤入,时刻满足变形协调条件,而且,无论取多么小的一个体积研究都是可能的,固体的力学变量就可以表示为坐标的连续函数,便于应用数学分析的方法。

## 2. 均匀性假设(homogenization assumption)

认为固体材料内任一部分的力学性能都完全相同。由于固体材料的力学性能反映的是其所有组成部分的性能的统计平均量,所以可以认为是均匀的。

## 3. 各向同性假设(isotropy assumption)

认为固体材料沿各个方向上的力学性能完全相同。工程上常用的金属材料,其各个单晶并非各向同性的,但是构件中包含着许许多多无序排列的晶粒,综合起来并不显示出方向性的差异,而是呈现出各向同性的性质。在材料力学中主要研究各向同性的材料。

## 4. 小变形假设

构件因外力作用而产生的变形量远远小于其原始尺寸时,就属于微小变形的情况。材料力学所研究的问题大部分只限于这种情况。这样,在研究平衡问题时,就可忽略构件的变形,按其原始尺寸进行分析,使计算得以简化。必须指出,对构件作强度、刚度和稳定性研究以及对大变形平衡问题分析时,就不能忽略构件的变形。

## 1.4 外力及其表示

作用在构件上的外力如果作用面面积远小于构件尺寸,可以简化为集中力(concentrated force),如图1-2(a)所示,单位为牛(N)或千牛(kN)。力的作用范围较大时则应简化为分布力(distributed load),简化为一条线上的连续作用的力称为线分布力,如长杆的重力就可以简化为作用在杆的轴线上的线分布力,如图1-2(b)所示,其大小用线分布力集度(intensity of distributed load) $q(x)$ 表示,单位为N/m或kN/m,矢尾连线表示分布力集度沿杆轴线的变化规律。 $q(x)$ 是常数时称为均布力,或均布载荷,如图1-2(c)所示。图1-2(d)是水闸受到静水压力作用时沿深度方向的线性线分布力的简化图。简化成在一个面上连续作用的力称为面分布力,如图1-2(e)所示,其大小用 $p$ 表示,单位为Pa( $1\text{Pa}=1\text{N}/\text{m}^2$ )。图1-2(f)是集中力偶(couple)的示意图,单位为N·m或kN·m,图1-2(g)则为线分布力偶的示意图,基本单位为N·m/m。

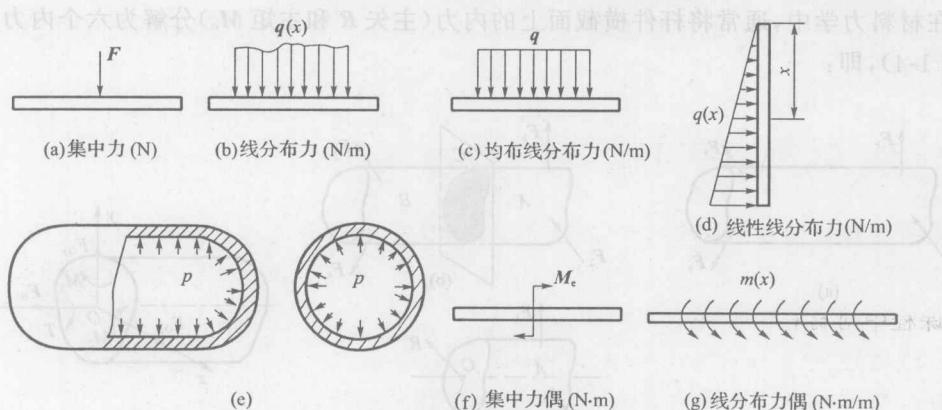


图 1-2

## 1.5 内力 截面法

### 1.5.1 内力

物体受外力作用产生变形时,内部各部分因相对位置改变而引起的相互作用力称为内力(internal force)。不受外力作用时,物体内部各质点间也存在着相互作用力,在外力作用下则会引起原有相互作用力的改变。材料力学中的内力,就是指这种因外力引起的物体内部各部分相互作用力的改变量。研究构件的强度和变形时,通常要先计算内力。

### 1.5.2 截面法

内力是物体内部各部分相互作用的力,只有将物体假想地截开才可能把内力显露出来并进行分析计算。以图1-3(a)中在平衡力系作用下的物体为例,沿C截面假想地将物体截为A、B两部分,如图1-3(b)所示。A部分的截面上由于B部分对它的作用而存在着内力,按照连续性假设,内力在该截面上是连续分布的。这种分布内力可以向截面形心O简化为主矢R和主矩M<sub>o</sub>,如图1-3(c)所示。今后把分布内力的合力称为截面上的内力。同理,B部分的截面上也存在着因A部分对它的作用而产生的内力R'和M'<sub>o</sub>。根据作用与反作用定律,同一截面两边的内力必大小相等方向相反,即任一截面处的内力总是成对的。整个物体处于平衡状态时,若将A、B两部分中任意一部分留下观察,它也必然保持平衡。因此对留下部分建立平衡方程就可以确定该截面上的内力。这种用假想截面把构件截开后求内力的方法称为截面法(method of section)。

截面法是计算内力的基本方法,其步骤如下:

(1) 截开 欲求某一截面上的内力,就沿该截面假想地把构件截分为二,取其中一部分作为研究对象,将另一部分对研究对象的作用用内力代替;

(2) 局部平衡 对研究对象建立平衡方程并求解出内力。

在材料力学中,通常将杆件横截面上的内力(主矢R和主矩M<sub>o</sub>)分解为六个内力分量计算(图1-4),即:

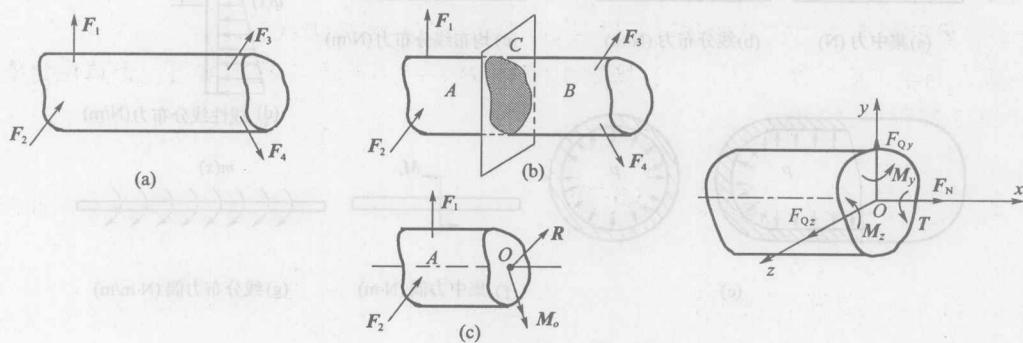


图 1-3

1-4

轴力  $F_N$ (axial force) 力作用线通过横截面形心并垂直于横截面;

剪力  $F_Q$  (shear force) 力作用线与横截面平行,  $F_{Qy}$ ,  $F_{Qz}$  分别表示平行于  $y$ ,  $z$  轴的剪力;

扭矩  $T$  (torque) 力偶作用面与横截面平行, 或力偶矩矢与横截面垂直;

弯矩  $M$  (bending moment) 力偶作用面与横截面垂直, 力偶矩矢平行于  $y$  轴的弯矩记为  $M_y$ , 平行于  $z$  轴的记为  $M_z$ 。

## 1.6 应力

内力是连续分布的, 用截面法确定的内力是这种分布内力的合力。为了描述内力的分布情况, 需要引入应力(stress)的概念。

在截面上某一点  $D$  处取一微小面积  $\Delta A$  如图 1-5(a) 所示, 其法向内力设为  $\Delta F_N$ , 切向内力为  $\Delta F_Q$ , 定义该点处的正应力(normal stress)  $\sigma$  为

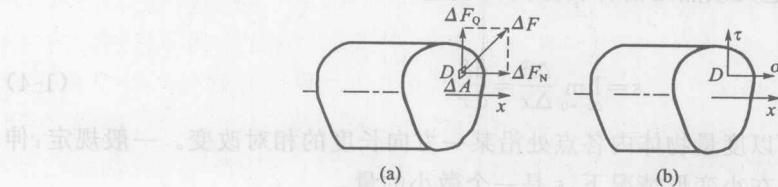


图 1-5

$$\sigma = \lim_{\Delta A \rightarrow 0} \frac{\Delta F_N}{\Delta A} = \frac{dF_N}{dA} \quad (1-1)$$

切应力(shear stress)  $\tau$  为

$$\tau = \lim_{\Delta A \rightarrow 0} \frac{\Delta F_Q}{\Delta A} = \frac{dF_Q}{dA} \quad (1-2)$$

一般规定: 正应力  $\sigma$  以离开截面为正, 反之为负; 平面问题中切应力  $\tau$  若对作用面以里的实体产生顺时针矩,  $\tau$  为正, 反之为负。

一点处的应力与所作用的截面方位有关, 同一点沿不同方位的截面上应力是不同的。过一点处所有不同方位截面上应力的集合称为该点处的应力状态(state of stress at a given point)。研究复杂受力状态的强度问题时, 通常要研究一点应力状态。

应力的单位是帕斯卡(Pascal), 简称帕(Pa)。 $1\text{Pa} = 1\text{N/m}^2$ , 工程中常用应力单位为兆帕(MPa),  $1\text{MPa} = 10^6\text{ Pa}$ 。

## 1.7 位移 变形 应变

### 1.7.1 位移与变形

物体受外力作用或环境温度变化时, 物体内各点的坐标会发生改变, 这种坐标位置的改变量称为位移(displacement)。位移分为线位移和角位移, 线位移是物体上一点位置的改变; 角位移是指物体上一条线段或一个面转动的角度。由于物体内各点的位移, 使物体的尺

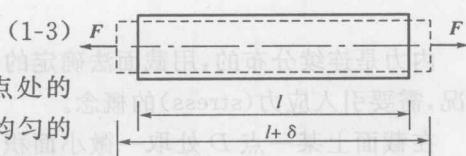
寸和形状都发生了改变,这种尺寸和形状的改变统称为变形(deformation)。通常,物体内各部分的变形是不均匀的,为了衡量各点处的变形程度,需要引入应变(strain)的概念。

### 1.7.2 线应变与切应变

#### 1. 线应变

以图 1-6 所示拉杆为例,在两端的轴向拉力作用下,杆的长度发生变化,原长为  $l$ ,伸长量为  $\delta$ ,定义该杆沿长度方向的平均线应变为

$$\epsilon_m = \frac{\delta}{l}$$



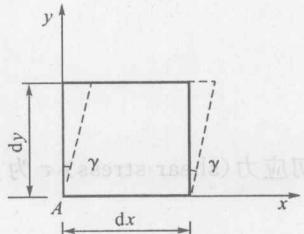
如果杆内各点变形是均匀的,  $\epsilon_m$  可认为是杆内各点处的沿杆长方向的线应变  $\epsilon$ 。对于杆内各点处变形是不均匀的情况,可在各点处沿杆长方向取一微小段  $\Delta x$ ,若该微小段的长度改变量为  $\Delta\delta$ ,则定义该点处沿杆长方向的线应变(linear strain)为

$$\epsilon = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta\delta}{\Delta x} = \frac{d\delta}{dx} \quad (1-4)$$

线应变  $\epsilon$  是无量纲量,它可以度量物体内各点处沿某一方向长度的相对改变。一般规定:伸长时  $\epsilon$  为正,缩短时为负。在小变形情况下,  $\epsilon$  是一个微小的量。

#### 2. 切应变

在物体内一点  $A$  附近沿  $x$ 、 $y$  轴方向取微线段  $dx$  和  $dy$ (图 1-7)。物体变形后,原来相互垂直的两条边夹角发生变化。通过  $A$  点的两根互相垂直的微线段的直角改变量  $\gamma$  称为  $A$  点的切应变(shearing strain)或剪应变,用弧度(rad)来度量。小变形时  $\gamma$  也是一个微小的量。



线应变  $\epsilon$  和切应变  $\gamma$  是度量构件内一点处变形程度的两个基本量,它们分别与正应力  $\sigma$  和切应力  $\tau$  相联系。

图 1-7 切应变

## 1.8 杆件的基本变形形式

杆件的受力情况和变形情况是多种多样的,如果建立若干模型,每个模型为一种基本变形形式,那么在一定条件下,杆件的受力和变形就可以看成是几种基本变形形式的组合,其强度和变形计算就可以利用各基本变形形式的已有结论叠加获得。当某种基本变形形式是主要的,其余的相对可以忽略时,问题就简化为该种基本变形形式。

杆件在外力作用下可产生以下几种基本变形形式:

(1) 轴向拉伸,如图 1-8(a),或轴向压缩,如图 1-8(b)所示;

(2) 剪切,如图 1-8(c);

(3) 扭转,如图 1-8(d);

(4) 平面弯曲,如图 1-8(e)。

图 1-8(a) 展示了轴向拉伸或压缩的示意图,显示一根杆件在两端受到拉力或压力的作用,导致其长度增加或减少。图 1-8(b) 展示了扭转的示意图,显示一根杆件在两端受到扭矩的作用,导致其横截面发生扭曲。图 1-8(c) 展示了剪切的示意图,显示一根杆件在两端受到剪切力的作用,导致其横截面发生错动。图 1-8(d) 展示了平面弯曲的示意图,显示一根杆件在两端受到弯曲力的作用,导致其横截面发生弯曲。

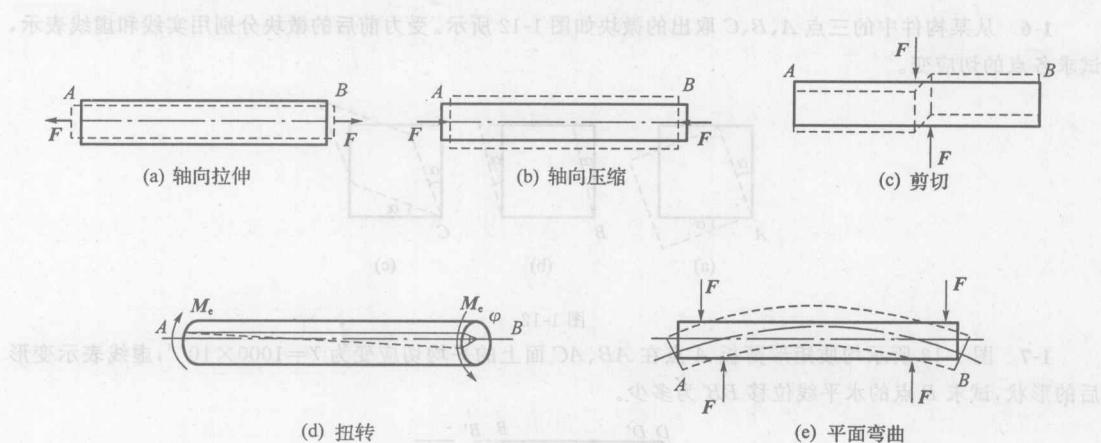


图 1-8

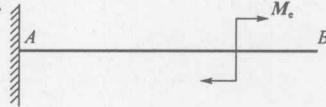
各种基本变形形式的具体定义,分别见 2~5 章。各图中实线表示变形前杆件的图形,虚线表示变形后的图形。本教材先介绍各种基本变形形式的强度和变形计算,然后再介绍它们的组合。

## 习题

**1-1 判断下列说法是否正确:**

- (a) 在杆件的某一截面上,所有各点的正应力  $\sigma$  都互相平行。
- (b) 在杆件的某一截面上,所有各点的切应力  $\tau$  都互相平行。

**1-2 选择题:** 图 1-9 中外力偶  $M_e$  作用在杆 AB 的不同位置时,



- A. 杆端 A 的约束力不变,杆的变形不改变
- B. 杆端 A 的约束力改变,杆的变形不改变
- C. 杆端 A 的约束力和杆的变形都不变
- D. 杆端 A 的约束力和杆的变形都改变

图 1-9

**1-3 混凝土圆柱在两端受压力而破坏,此时高度方向的平均线应变为  $-1200 \times 10^{-6}$ ,若圆柱高度为 400 mm,试求破坏前圆柱缩短了多少?**

**1-4 计算图 1-10 所示结构 m-m 截面上的各内力分量。**

**1-5 减振机构如图 1-11 所示,若已知刚臂向下位移了 0.01 mm,试求橡皮的平均切应变。**

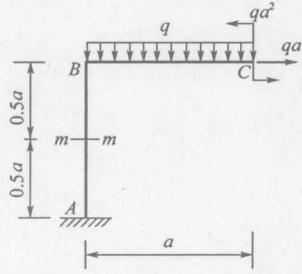


图 1-10

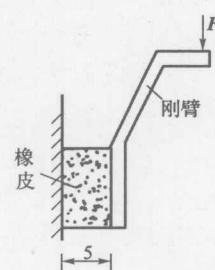


图 1-11