

# 复变函数入门

胡师度 曾繁芳



近代数学知识丛书 JINDAISHUXUEZHISHICONGSHU

四川教育出版社

近代数学知识丛书

H1.8  
ASD

# 复变函数入门

胡师度 曾繁芳



四川教育出版社

一九八八年·成都

责任编辑：韩承训

近代数学知识丛书

复变函数入门

---

四川教育出版社出版  
四川省新华书店发行

(成都盐道街三号)  
四川新华印刷厂印刷

---

开本787×960毫米 1/32 印张7.625 插页2 字数160千  
1988年1月第一版 1988年1月第一次印刷  
印数：1—1,980 册

---

ISBN 7-5408-0047-x/G·48 定价：1.59 元

## 写在前面

从小学跨入中学，特别是步入高中以后，你将碰到许多完全陌生的东西，你将会发现数学天地是那样广阔，那样令人神往而又眼花缭乱，你可能会感到新奇，也可能会因无从下手而产生惶惑……其实，万事入门难，入门前或许不知所云，入了门便“不过如此”了。

这套知识小丛书将帮助你度过“入门难”这一关。它用生动而浅显（有时还很有趣）的语言，准确而明晰的阐述，将近代数学中一些基本的概念、理论和运算一步一步展开，象一级级台阶，将你引入门去，使你并不感到突然和十分吃力。许多地方还从生活现象入手，你读起来象是在聊家常，毫无枯燥之感。所选的例题和练习也将帮助你加深理解。当然，所谓入门，不过是给你一把小小的钥匙而已，一旦“入”得“门”去，那广阔的天地便由你自由驰骋，因而也就不再是这套书的任务了。

这套丛书所收书目大多为中学教学所涉及；少数关系不甚密者，可辅你开拓视野，有兴趣者也不妨一读。

《复变函数入门》由曾繁芳、胡师度二同志编写。全书取材精审，繁简得体，循序渐进，深入浅出。当然，由于编者水平所限，书中缺点错误亦在所难免，敬希读者提出宝贵意见。

### 编 者

1986年12月

# 目 录

<b>一 复数</b>	1
1·1 复数及其几何表示	1
1·2 复数的向量表示及加法的几何意义	3
1·3 复数的模及幅角	5
1·4 复数的三角形式	7
1·5 复数的n次方根	13
1·6 平面上的点集	16
<b>二 解析函数</b>	26
2·1 复变函数	26
2·2 复变函数的导数 柯西—黎曼条件	31
2·3 解析函数的概念	38
2·4 多项式 指数函数 对数函数 正余弦函数	39
2·5 解析函数的实虚部	46
<b>三 复积分</b>	53
3·1 复积分的定义及其基本性质	53
3·2 原函数	62

3 · 3 柯西积分定理.....	67
3 · 4 围线及围线组的柯西积分定理.....	72
3 · 5 孤立奇点及其残数 残数定理.....	77
3 · 6 柯西积分公式.....	81
3 · 7 柯西积分的高阶导数.....	87
3 · 8 对数函数及一般幂函数的单值.....	96
解析分支.....	
<b>四 泰勒级数及劳伦级数.....</b>	<b>105</b>
4 · 1 幂级数及其解析性.....	105
4 · 2 解析函数的幂级数表示.....	112
4 · 3 解析函数的零点.....	122
4 · 4 劳伦级数.....	127
4 · 5 孤立奇点处劳伦展式的特征.....	138
4 · 6 残数的计算方法.....	145
<b>五 残数的应用.....</b>	<b>157</b>
5 · 1 三种类型的定积分计算.....	157
5 · 2 其它类型的积分举例.....	169
5 · 3 幅角原理及鲁歇定理.....	180
5 · 4 鲁歇定理的应用.....	190
<b>六 保形映射.....</b>	<b>196</b>
6 · 1 导数的几何意义.....	196
6 · 2 保形映射的定义.....	200
6 · 3 测地投影与无穷远点.....	201
6 · 4 分式线性映射的保形性及保圆性.....	206
6 · 5 两种典型的分式线性映射.....	212

- 6·6 给定三对对应点确定分式线性  
映射 ..... 219
- 6·7 指数函数及幂函数所确定的映  
射 ..... 225

# 一 复 数

远在中世纪，人们在研究二次方程的解时，就已经发现了形如  $a + b\sqrt{-1}$  的“数”（ $a, b$  为实数）。在相当长的一段时间里，数学家们对它持有怀疑，因而称之为“虚数”。1799年，高斯在其博士论文中给出了这种“虚数”的几何表示，从而驱散了人们对这种数的神秘感。现在，数学工作者或其它科技工作者都会毫无怀疑地使用这种数，并称它为复数。

## 1·1 复数及其几何表示

复数的形式是  $a + ib$ （其中  $a, b$  是实数），满足方程  $i^2 + 1 = 0$ ，称为虚单位。如用  $a$  记复数  $a + ib$ ，则称  $a$  为  $a$  的实部，记为  $\text{Re } a$ ；称  $b$  为  $a$  的虚部，记为  $\text{Im } a$ 。

复数的代数四则运算法则是大家所熟知的，此处不再赘述。

形如  $a + i0$  的复数本质上就是实数  $a$ ； $0 + ib$  ( $b \neq 0$ ) 称为纯虚数，简记为  $ib$ 。

复数  $\alpha = a + ib$  的共轭复数为  $a - ib$ , 记为  $\bar{\alpha}$ . 显然,  $(\bar{\bar{\alpha}}) = \alpha$ . 故共轭复数是相互的, 并且有

$$\alpha = \operatorname{Re}\alpha = \frac{a + \bar{a}}{2}, \quad b = \operatorname{Im}\alpha = \frac{a - \bar{a}}{2i} \quad (1 \cdot 1)$$

设  $\alpha, \beta$  为两个复数, 可以直接验证

$$\left. \begin{aligned} \bar{\alpha} \pm \bar{\beta} &= \bar{\alpha} \pm \bar{\beta}, \quad \bar{\alpha} \cdot \bar{\beta} = \bar{\alpha} \cdot \bar{\beta}, \\ (\frac{\alpha}{\beta}) &= \frac{\bar{\alpha}}{\bar{\beta}} \quad (\beta \neq 0). \end{aligned} \right\} \quad (1 \cdot 2)$$

在平面上取定直角坐标系, 让平面上的点  $P(a, b)$  与复数对应, 这种对应是一对一的, 点  $(a, b)$  是复数的几何表示, 而  $a + ib$  可称为点  $(a, b)$  的复数标记. 由于横轴上的点表示实数, 纵轴上的点表示纯虚数, 因而两者分别叫做实轴和虚轴. 表示全体复数的平面叫做复平面, 或简称平面. 复数及其几何表示, 或点与其复数标记, 我们可以不必加以区分. 论及到平面上某点集也就意味着那些点的复数标记所成的数集, 反之亦然.

**例 1** 将直线  $l = \{(x, y) \mid ax + by + c = 0,$   
 $a, b, c$  是实常数} 表成复数形式.

解: 记  $x + iy = z$ , 则  $x = \frac{z + \bar{z}}{2}, y = \frac{z - \bar{z}}{2i}$ ,

$$ax + by + c = a \frac{z + \bar{z}}{2} + b \frac{z - \bar{z}}{2i} + c$$

$$= \frac{a - ib}{2} z + \frac{a + ib}{2} \bar{z} + c.$$

命  $\frac{a + ib}{2} = a$ , 则  $\frac{a - ib}{2} = \bar{a}$ , 于是直线  $l$  的复数形式为

$$l = \{z \mid \bar{a}z + a\bar{z} + c = 0 \quad c \text{ 为实数}\}.$$

(1·3)

再由 (1·1) 式知  $\bar{a}z + a\bar{z} = 2 \operatorname{Re}(\bar{a}z)$ , 这样 (1·3) 又可写成

$$l = \{z \mid \operatorname{Re}(\bar{a}z) = k, \quad k = -\frac{c}{2} \text{ 为实数}\}.$$

(1·4)

作为练习, 可以验证

$$k = \{z \mid z\bar{z} + \bar{a}z + a\bar{z} = 0\}$$

是过原点的圆周 (这里  $a = a + ib$  是常数).

## 1·2 复数的向量表示及加法的几何意义

将点  $a = a + ib$  表于复平面上, 从原点  $o$  引向  $a$  并终于  $a$  点的向量也可以用来表示复数  $a$ .

复数的加法与向量的加法一样, 可按三角形法进行. 如给定  $a = a + ib$ ,  $b = c + id$ , 从  $a$  点起引一向量,

其长度及方向与  $b$  相等, 则其终点就是点  $a + b$  (图 1·1). 当然也可以从  $b$  点引一向量, 长度及方向与  $a$  相等, 其终点也是  $a + b$ . 这就说明点  $a + b$  是

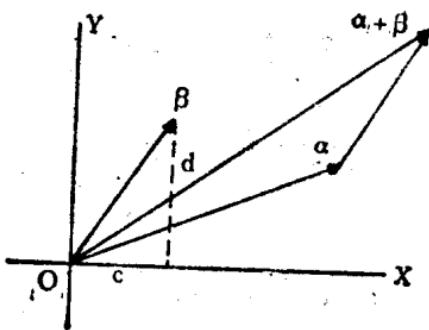


图1-1

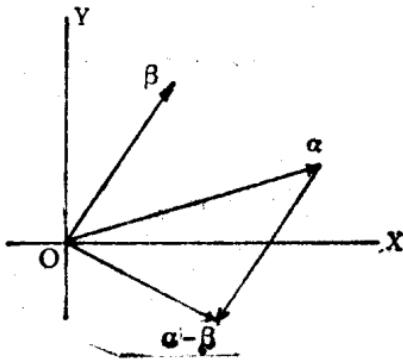


图1-2

由点 $\alpha$ 按 $\beta$ 的方向及长度移动得出（或 $\beta$ 点按 $\alpha$ 的方向及长度移动得出）。

对于 $\alpha - \beta$ ，可以由 $\alpha + (-\beta)$ 得出，见图1-2。

### 例2 坐标平移的复数记法。

如将坐标原点移动至 $\alpha = a + ib$ （图1-3），一点 $P$ 的原坐标为 $z = x + iy$ ，该点对新坐标系的坐标为 $z' = x' + iy'$ 。由图1-3得

$$z = z' + \alpha.$$

图1-3 复数的坐标平移

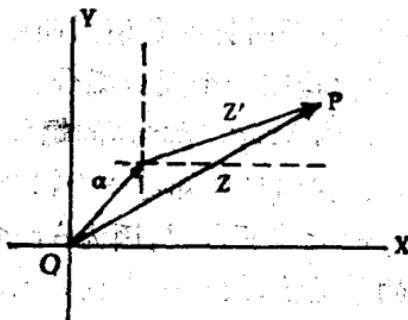


图1-3

这就是坐标平移公式。若分开实虚部就是

$$\begin{cases} x = x' + a, \\ y = y' + b. \end{cases}$$

### 1.3 复数的模及幅角

复数  $a = a + ib$  的模定义为  $\sqrt{a^2 + b^2}$ , 记为  $|a|$ , 它就是向量  $a$  的长度, 也是点  $a$  到原点  $O$  的距离。由此定义得不等式

$$|a| \leq |a|, |b| \leq |a|. \quad (1.5)$$

又由图1-1及图1-2以及三角形边长的不等式得

$$|a + b| \leq |a| + |b|, |a - b| \geq |a| - |b|. \quad (1.6)$$

我们又可以直接验证

$$|a|^2 = a \cdot \bar{a}, |\bar{a}| = |a|. \quad (1.7)$$

注意: 若  $a$  不是实数, 则  $|a|^2 \neq a^2$ 。

设  $a = a + ib \neq 0$ , 我们将正实轴绕原点旋转到与

向量 $a$ 重合, 所旋转角度的代数值(当旋转逆时针进行时, 取正值; 顺时针取负值), 叫做 $a$ 的一个幅角值。全体幅角值构成一个无穷集合(因为可以一而再地旋转), 记为 $\text{Arg}a$ , 称为 $a$ 的幅角( $a=0$ , 幅角不作规定)。我们只要知道一个幅角值, 例如 $\theta$ , 则 $\text{Arg}a = \{\theta + 2k\pi | k \in I\}$ \*。因为 $\text{Arg}a$ 中任何两个值的差是 $2\pi$ 的整数倍, 故有一个且只有一个 $\theta \in \text{Arg}a$ 合条件 $-\pi < \theta \leq \pi$ , 称它为复数 $a$ 的幅角主值, 记为 $\arg a$ , 见图1-4。

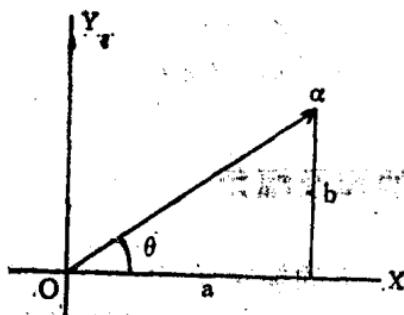


图1-4

由模及幅角的定义知

$$\begin{aligned} a &= |a| \cos \theta \\ b &= |a| \sin \theta \quad \theta \in \text{Arg}a. \end{aligned} \quad (1 \cdot 8)$$

对 $\theta$ 求出此方程的全体解即得 $\text{Arg}a$ , 如 $a=0$ ,  $b \neq 0$ , 解(1·8)得

\*  $I$ 代表全体整数所成的集, 以后不再说明。

$$\operatorname{Arg}(ib) = \begin{cases} \frac{\pi}{2} + 2k\pi & k \in I \\ -\frac{\pi}{2} + 2k\pi & k \in I \end{cases} \quad b > 0,$$

如  $a \neq 0$ , 则  $\frac{b}{a} = \operatorname{tg}\theta$ , 由此可在  $\theta = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{b}{a}$  或

$\theta = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{b}{a} + \pi$  中选出一个来使 (1·8) 成立, 然后就可写出  $\operatorname{Arg} a$ .

例 3 求  $\operatorname{Arg} \left( -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} \right)$ .

解: 由  $\operatorname{tg}\theta = -\sqrt{3}$ , 解得  $\theta = \operatorname{arc} \operatorname{tg}(-\sqrt{3}) = -\frac{\pi}{3}$  或  $\theta = \frac{2\pi}{3}$ , 舍去  $\theta = -\frac{\pi}{3}$  (为什么?), 即得

$$\begin{aligned} \operatorname{Arg} \left( -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \\ = \left\{ \frac{2\pi}{3} + 2k\pi \mid k \in I \right\}. \end{aligned}$$

作为练习, 请读者求  $\operatorname{Arg} \left( \frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} \right)$ .

#### 1·4 复数的三角形式

由 (1·8) 式, 复数  $a = a + ib \neq 0$  可以写成

$$a = |a| (\cos\theta + i\sin\theta), \theta \in \operatorname{Arg} a, \quad (1·9)$$

称为复数  $a$  的 **三角形式**. 如  $|a| = 1$ , 我们称此  $a$  为么

么模复数，例如， $1$ 、 $i$ 、 $\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i$  都是么模复数。

么模复数的三角形式为

$$\cos\theta + i\sin\theta \quad (\theta \text{ 为实数}) .$$

为了以后的方便，将上式记为  $e^{i\theta}$ ，即

$$e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta. \quad (1 \cdot 10)$$

例如： $e^{i\frac{\pi}{2}} = \cos\frac{\pi}{2} + i\sin\frac{\pi}{2} = i$ ;

$$e^{i\pi} = \cos\pi + i\sin\pi = -1;$$

$$e^{i2k\pi} = \cos 2k\pi + i\sin 2k\pi = 1 (k \in I)。 \text{ 么模复数 } e^{i\theta}$$

分布在单位圆周上，且  $\text{Arg}(e^{i\theta}) = \{\theta + 2k\pi | k \in I\}$ 。

注意，么模复数的积与商仍为么模复数，并且

$$\begin{aligned} e^{i\theta_1} \cdot e^{i\theta_2} &= e^{i(\theta_1 + \theta_2)}, \\ \frac{e^{i\theta_1}}{e^{i\theta_2}} &= e^{i(\theta_1 - \theta_2)} \end{aligned} \quad (1 \cdot 11)$$

事实上

$$\begin{aligned} e^{i\theta_1} \cdot e^{i\theta_2} &= (\cos\theta_1 + i\sin\theta_1)(\cos\theta_2 + i\sin\theta_2) \\ &= (\cos\theta_1 \cos\theta_2 - \sin\theta_1 \sin\theta_2) \\ &\quad + i(\cos\theta_1 \sin\theta_2 + \sin\theta_1 \cos\theta_2) \\ &= \cos(\theta_1 + \theta_2) + i\sin(\theta_1 + \theta_2) \\ &= e^{i(\theta_1 + \theta_2)} \end{aligned}$$

$$\frac{e^{i\theta_1}}{e^{i\theta_2}} = \frac{\cos\theta_1 + i\sin\theta_1}{\cos\theta_2 + i\sin\theta_2}$$

$$= \frac{\cos\theta_1 \cos\theta_2 + \sin\theta_1 \sin\theta_2}{\cos^2\theta_2 + \sin^2\theta_2}$$

$$+ i \frac{\sin\theta_1 \cos\theta_2 - \cos\theta_1 \sin\theta_2}{\cos^2\theta_2 + \sin^2\theta_2}$$

$$= \cos(\theta_1 - \theta_2) + i \sin(\theta_1 - \theta_2).$$

$$= e^{i(\theta_1 - \theta_2)}.$$

可见  $e^{i\theta}$  的乘除可按指数定律进行。

**例 4** 设将一坐标系旋转  $\theta$  角得新坐标系，点的原坐标为  $z$ ，对新坐标系的坐标为  $z' = |z'| e^{i\theta'}$ 。

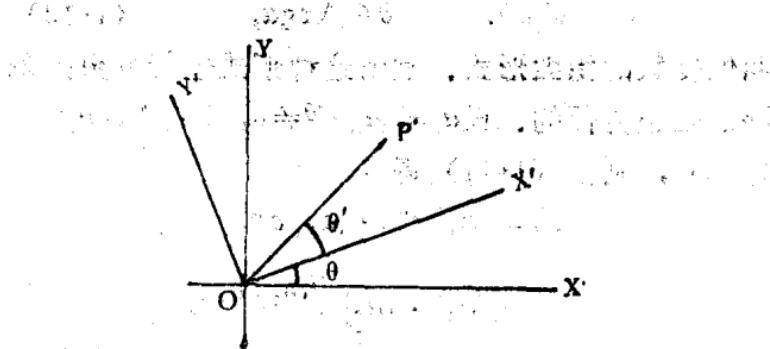


图1-5

由图1-5可见  $|z| = |z'|$ ,  $\theta + \theta' \in \text{Arg} z$ , 因此

$$\begin{aligned} z &= |z| e^{i(\theta + \theta')} = |z'| e^{i\theta'} \cdot e^{i\theta} \\ &= z' e^{i\theta}, \end{aligned}$$

这就是坐标旋转的复数记法。分开实虚部得

$$\begin{cases} x = x' \cos\theta - y' \sin\theta, \\ y = x' \sin\theta + y' \cos\theta. \end{cases}$$

由 (1·11) 还可得

$$(e^{i\theta})^n = e^{in\theta}, n \in I.$$