

来沪学术报告之七

I. 计算复杂性理论

II. 目的程序的全局优化

报 告 人：美国国际商业机器公司顾问 施瓦茨及其夫人爱伦

记录整理：上海无线电十三厂

上海计算技术研究所

华东计算技术研究所

(内部资料·注意保存)

上海科学技术情报研究所

一九七三年九月

说 明

美国 IBM 公司顾问、纽约大学数学研究所教授施瓦茨及其夫人爱伦，于一九七三年六、七月来我国进行友好访问。

据称，施瓦茨是计算机语言研究方面的权威。今年七月初，施瓦茨及其夫人分别在本市作了关于计算机软设备方面的学术报告。

这次学术报告会由上海无线电十三厂夏成林同志主持，会议记录由上海无线电十三厂、上海计算技术研究所及华东计算技术研究所负责整理，但未经报告人审阅，仅供参考。

上海科技情报研究所

计算复杂性理论

大约七年前，才开始进行程序设计理论性方面的工作。以后继续深入发展，这样就逐步为程序设计提供理论基础。这理论的题目叫计算的复杂性。更精确的讲，还有关于算法的问题。两者紧密联系着向前发展。在讨论算法时，人们都想发现好的算法，在计算复杂性领域中，希望计算条件尽可能低些，使算法尽可能实现。要经常分析哪些是做不到的。这两者汇集一起考虑，就能更好理解怎样计算才是合理的。

要与实际对口径，考察一些实际提出的非常困难的问题。这方面的理论已给实际提供了越来越多的启发性的的东西，有了一些重大的发现。在一次报告中要对七年的发展做小结是不可能的。但我仍希望能在此报告中向大家介绍一些方法性的和观点性的问题，作些类比。

1. 计算复杂性理论与计算机的关系好比热力学与蒸汽机的关系。
2. 要建立最优性能的绝对的标准。
3. 复杂性理论是要解释计算机科学中的一些重要关系：
 - a. Minimum size of description.

就是要用最小的规模描述计算过程，即找出最短的程序。从经验知道，有些问题是难以找到这种描述的。

- b. Minimum length of computation if performed serially.
- c. Minimum size of computation if parallelism possible.
- d. Minimum requirements for memory and other computational resource.

4. Interrelations between these invariants.

例：把程序编长，就能缩小计算规模。

5. 方法：

a. Inter-Reducibility of problems.

即问题的内部简化。

b. Self-reference.

自参考，这个问题可历史地回顾到集合论中 Cantor 的“diagonal argument”。

c. Use of formal models of computation.

其中 b 与 c 是从数理逻辑得来的。

d. Counting and combination arguments.

举例：

例 1：矩阵乘法

这是计算中一个很基本很重要的部分，特别在“大”问题中，应用很广，有成千上万（小时）的时间化在计算矩阵上。

设矩阵是 n 阶

$$a_{ij} = \sum_{k=1}^n b_{ik}c_{kj}$$

要求 n^3 次乘法

n^3 次加法

这被称为“ n^3 算法”。

可以提出这样的问题：

是否存在一个小的算法？

一个 $\frac{1}{2} n^3$ 算法？

一个 $c \cdot n^{3-\epsilon}$ 算法？ (c 为常数)

没有明显的好的方法，但并不是没有方法。五年前开始研究这一理论问题，起初是想证明不存在性。但所有这类企图都失败了。因此就设法找。开始是找

有否 $\frac{1}{2} n^3$ 算法? 后来发现, $c \cdot n^{3-\epsilon}$ 算法是存在的, 当 n 很大时, 此法比 n^3 的要好得多。

快速矩阵乘法, 是德国 STRASSEN 作出的。方法基础是二阶的, 本要 8 次, 实际只需 7 次乘法。证明是通过代数等式。

A formation of coefficient with only 7 multiplication.

$$c_1 = (a_{11} + a_{22})(b_{11} + b_{22})$$

$$c_2 = (a_{21} + a_{22})b_{11}$$

$$c_3 = a_{11}(b_{12} - b_{22})$$

$$c_4 = a_{22}(-b_{11} + b_{21})$$

$$c_5 = (a_{11} + a_{12})b_{22}$$

$$c_6 = (-a_{11} + a_{21})(b_{11} + b_{12})$$

$$c_7 = (a_{12} - a_{22})(b_{21} + b_{22})$$

从而积矩阵元素是 c_i 的组合:

$$a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} = c_1 + c_4 - c_5 + c_7$$

$$a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} = c_2 + c_4$$

$$a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} = c_3 + c_5$$

$$a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} = c_1 + c_3 - c_2 + c_6$$

工作量 = 7 次乘法, 18 次加法

上述公式虽然只针对二阶, 但是非常重要的, 小 a 和 b 换成矩阵, 等式仍然成立。也即可推广到分块矩阵,

$$\left[\begin{array}{cc|cc} B_{11} & B_{12} & C_{11} & C_{12} \\ B_{21} & B_{22} & C_{21} & C_{22} \end{array} \right]$$

若记 M_n 为对 n 阶矩阵所需乘法次数, A_N 为相应加法次数, 我们有

$$M_{2N} = 7 M_N$$

$$A_{2N} = 18 N^2 + 7 A_N$$

因而

$$M_{2^n} = 7^n$$

令 $2^N = K$,
 则 $M_K = K^{\log_2 7} \approx K^{2.7}$

矩阵阶数越高, 效果越好,

可参考: D. Knuth

The Art of Computer Programming.

该书计划出七卷, 已出了三卷, 每卷 600 页左右, 每年出一卷。第三卷已带来了。
 此书很好, 我建议你们译成中文。

例 2. 寻找 N 个量 x_1, \dots, x_N 的中位数 (Median) 问题

当 x_1, \dots, x_N 是按次序排列时, Median 就是在中间的那个量, 即

$$\text{Median} = x_{\lceil N/2 \rceil}$$

若不按次序排列时, 如何找 Median?

I. 明显 (Naive) 的办法

先把它们按次序排列, 然后找出 Median

Sort quantities, then pick middle element in sequence.

Work of sorting $\sim CN \log N$.

Median must take At least N step, Does it really need $N \cdot \log N$ steps? 这个问题直到去年才解决。

II. 改进了的方法, 只须 $C \cdot N$ 步。

① 把 x_1, \dots, x_N 分成 5 个子部分。

$$T_1 \dots T_M \quad M = N/5$$

$$U_1 \dots U_M \quad T_J \geq U_J \geq V_J \geq W_J \geq Y_J$$

$$V_1 \dots V_M \quad \text{工作量: } 7 \cdot N/5 \text{ 次比较}$$

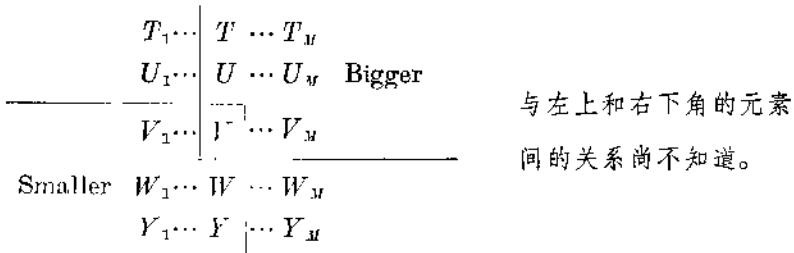
$$W_1 \dots W_M \quad \text{每一列查一查须 7 次, 请大家思考}$$

$$Y_1 \dots Y_M \quad \text{一下为什么。}$$

② 查出 V_i 的 Median V 。用刚才一样的方法找, 就是递归。

其工作量为 $C_{N/5}$, 这里 C_N 是指从 N 个元素中寻找给定位置元素所需的工作量。

注意: V 不在底部 $3/10$ 处 (V is not in bottom $3/10$), 也不在顶部 $3/10$ 处 (V is not in top $3/10$)。



③ 寻找 V 在所有 x_1, \dots, x_N 中的精确的位置

工作量: N 次比较

设位置 = 第 K 位置

④ if wish element at position $\geq K$, throw away elements $< V$, otherwise,
throw away elements $> V$.

工作量: 实际上无

注意: 最多只剩下 $7N/10$ 个元素, 即至少有 $7N/10$ 个元素不用再查。

⑤ 在剩下的这些元素中寻找在所要求的位置的元素, 其工作量 $\leq C_{7N/10}$ 。
总的:

$$C_N \leq C_{7/10N} + C_{N/5} + \frac{7}{5} N + N$$

$$\therefore C_N \leq K \cdot N$$

这里必须满足

$$K \geq \frac{7}{10} K + \frac{1}{5} K + \frac{9}{5}$$

$$\frac{K}{10} \geq \frac{9}{5}, \quad K \geq 18$$

即 $C_N \leq 18 \cdot N$ 。 (若分成 7 个子部分, 则更好, 有 $C_N \leq 15 \cdot N$)

这个问题化了一年时间才解决(在去年解决的)。

$N^k - \dots$ 是幂次般困难 (polynomial difficulty) 的问题。

是否有指数般困难的问题? 去年才首次证明了, 在那时已有了相当的研究,

把这些问题分类，是指数般的还是幂次般的困难。在美国流行这样的看法，如果是幂次般的困难还不算困难，高于此类的才算困难。下面再举个例子。

可满足性 (satisfiability)

给出逻辑子句

$$x_{i_1} \vee \cdots \vee \bar{x}_{i_p} = c_1$$

$$\bar{x}_{j_1} \vee \cdots \vee x_{j_q} = c_2$$

$$x_{k_1} \vee \cdots \vee \bar{x}_{k_r} = c_M$$

其中 $x_i (i = 1, 2, \dots, N)$ 是逻辑变量，取值 0 或 1。

问是否存在对每个变量的某种赋值 (真和假) 使每个子句为真？

这个问题是非常困难的，看来不实用，但与其它实用问题有关。

可满足性问题的显见的算法：

对所有变量试验值真和假的所有组合。

工作量： 2^N

是一指数般低劣的算法 (Exponentially bad algorithm)。

问题真的这么艰巨 (hard) 吗？或者是否存在更好的算法？几乎证明了， 2^N 确实是困难的问题，证明不长也并不太复杂。

关于问题的内部简化的概念。

Given problem P_1 , an amount of work polynomial in size of P_1 , will reduces it to P_2 .

Then P_1 is ‘polynomially reducible’ to P_2 .

We write

$$P_1 < P_2$$

许多问题，可彼此化来化去，这是用不大严格的话来讲的。它们的难度是一样的，其中一个容易，其它也容易，一个难，其它也难。有些是理论性很强的问题，有些是实用性很强的问题。

Berkely 大学的 K. Karp 和加拿大多伦多大学的 S. Cook 所介绍的想法被其他许多人在解决同类问题时应用了。

下面介绍几个问题(注: Schwartz 教授列了一张表, 大概有十几个问题, 大都可以互化的, 因时间关系, 他只列举了下面几个):

1. Satisfiability.

2. 0—1 integer programming.

input: integer matrix c and vector d .

output: (即是否存在) 向量 x 使 $cx=d$, x 的元素是 0—1。

3.

.....

8. Chromatic number:

给出一些图, 如图 1。

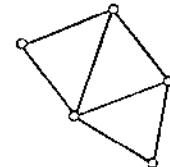


图 1

在每个结点上画上颜色, 相邻结点不能有相同颜色, 找最小的颜色数。

这个问题粗看是个艺术上的问题, 但对编译程序也很有用, 把结点看成变量或程序, 搞编译的人要把它放进机器。如同时需要, 两节点间就用边连结, 否则就不连。如不同时需要, 可把量放第一个寄存器, 则这一问题就变成编译时寄存器的最小数问题。还有很多问题, 有些与图论、集论、数理逻辑、实用问题等有关。

9. Knapsack.

给出 $S_1, \dots, S_N; T$

问能否选出 S 的子集, 使

$$S_{i_1} + \dots + S_{i_k} = T$$

如果把 S 想象为货物, T 想象为卡车, 则这就变成一个实际问题了。

有理由认为, 最基本的问题是第一个问题。

座 谈

问: 计算复杂性理论有哪些定理? 数值计算中如何应用?

答: 近来做了许多研究, 具体不太清楚, 但可举些例子谈谈。

作者有 S. Winograd (IBM) 及 M. Rabin, 前者对矩阵乘法作了研究(关于

矩阵内积 $\sum_{i=1}^n x_i y_i$ ，他证明了上午介绍的方法，也只证明了二阶矩阵，三阶矩阵尚未证明；对算术运算、特别是乘法运算与硬件结合起来进行研究，说明硬件乘法没有特别好的技巧。做乘法须 $\log N$ 步，用 Carry-jumping adder（跳跃进位加法器）。上述 2 人一起研究了牛顿法解代数方程的收敛速度问题，证明了在不同的条件下，最好的方法是没有的。

报告会中所指的书的第二卷中，semi-numerical algorithms 收集了很多实用性较大的算法，快速富里哀变换，直接的方法

$$\int e^{xy} f(y) dy$$

需执行 n^3 项，其中 n 是区间节点个数。改进成 n^2 次即可，也有一些多项式的算法。

问：上牛例一中，乘法的次数减少了，但计算过程长了，复杂性增加了，是否合算？

答：增加的困难是很少的，主要也取决于程序库的情况。

问：有人强调程序的简单性，运行时间考虑较少，与上午的说法相比如何？

答：先作一些其它的说明，矩阵乘法的新方法可引用于线代数的迭代法，效果比高斯消去法更好，你们用的是那种程序库？

问：用 ALGOL 写程序库，请问美国一般的程序库介几类？

答：程序库很大，我们研究所用得较多的程序可直接从磁盘读入，例如矩阵乘法，也可从卡片上调入。教授使用计算机因时间有限而往往使用高效率程序。

问：计算复杂理论与算法关系比较大，与程序关系如何？

答：算法是程序的一张计划表，好的算法当然亦有好的程序。

问：请谈谈美国目前软件发展概况。

答：近年来，美国对语言的兴趣并不太高，五年以前对可扩充语言兴趣较大，去年，兴趣又高涨了，谈一谈历史的看法，当这种方法只取得了部分成果时，大家有一定的失望情绪，认为语言不是很重要的，后来因为国际上知识界的赶时髦，计算技术新东西多，经典的东西未建立，也未标准化；现在有二种趋势：

1. 建立集合论，开始也是赶时髦，现在这并不是主要原因，我本人三年前就已经有兴趣了。其他人则是去年才开始感兴趣，这与哈佛大学的基塔姆教授工作有关，美国国家几个研究机构、新墨西哥州研究机构有这种趋势，这工作在 Wells 指导下进行，语言有 MADCAPVI。
2. 人工智能的发展，但应用不多，麻省理工学院、斯坦福大学、其它大学做了一些工作。R. Floyd 做了这方面的工作。这方面的语言有“PLANNER”、“QA4”及“CONNIVER”，其他从事该工作的有：

Sussman、Hiwitt、Perksem、Stanford、Eikes，大致介绍此种语言。

关于人工智能，有人要编下棋程序，下棋的人不知下一步如何走才算最好，以通常的方式看这个问题，问题被分成二部机器进行计算，各执行一部分，形成树形结构，直到最后得出正确的决定，Floyd 采用这种思路，在程序语言上实现，发展了一种语言，使人觉得这个问题似乎是解决了。

任何时候，需要作出决定而计算不正确时，整个内存被占用，然后重新回到此问题，并另选一线路继续进行计算，这并不省多少工作。不本的是这里效率很低，因为尚谈不上优化，我认为，今后 10~15 年达不到实际应用。理论上有兴趣者比我乐观，美国有些大学很多人对此感兴趣。

问：“BASIC”语言的结构上，您有何看法？

答：应用不多，据了解美国分时系统较普遍；但只是大中学的教学上用 BASIC，纽约大学用它教学生学会初步的程序设计，学起来比 ALGOL 简单。

问：请谈谈纽约大学计算机科学的教学内容。

答：有如下课程：鼓励学生学许多数学课程，微积分，线代数，抽象代数，概率论，数值分析，程序知识有：FORTRAN 与 FORTRAN 很不相同的 SNOBOL。这是第一学期；汇编语言，数据结构（基本技巧、列表、递归），LISP 语言，这是第二学期；编译语言分绍，这是第三学期。三年级介绍一些硬设备，用五个月时间编写一些较长的程序，其它尚有外语等文化课，四年期间就是这些内

容、另有选修课，特别重视应用数学。

关于研究生方面，分考博士、硕士之类。后者只要一年多，前者需3~4年的时间；白天上班，晚上到学校学习者，多半系考副博士，上一、二门课程，实用性比较强；全日学习者，理论课程应用性课程都学习，多数后来教书或进入计算机工业工作。计算机科学教授的位子不断增加。

考硕士学位者，课程有：编译系统，操作系统、硬件、算法语言、计算理论、计算复杂性理论，共需半年。线性规划、概率论、计算方法。教师有专职和兼职教师，后者来自计算机工业。

考试情况：研究生第一年期末笔试，五个题目选三个，包括线代数，基本算法，编一程序，形式语言。最后是口试，然后才写学位论文。

问：操作系统需大量人力物力，目前有何新的发展？

答：问题的回答是困难的，人们对其结构的了解很差，许多问题处于模糊状态，这是存在的关键问题。当人们的认识提高时，问题便可以简化。我希望许多学得比较好的学生从事此一工作，用集合论语言进行研究，加上操作系统本身的条件，例如中断，简明扼要地写出来，快写完了，一共只有十二页，了解它的可能性比较大。

从事操作系统的教学是困难的，来有人全面地介绍过，状况不是令人满意的。有一本文献：200多页，去年出版，名叫：Multics（麻省理工学院）。

问：请谈谈关于语言形式化的看法，何种方法较有前途？对编译系统结构的影响如何？

答：这方面工作并不是十分重要，也许别人不同意此看法，数学问题经常来自数学实践，有时由于数学家的爱好而把问题的内容丢掉，而象汽球一样离开了地面；当然，它可以部分地帮助我们理解编译系统的句法问题，所以一些研究是有意义的，其它部分无多大意义。“计算复杂理论”比它重要得多，即使如此，计算复杂理论最终有些研究也是无用的，这就是理论联系实际的问题了。

目的程序的全局优化

局部优化只用到分程序中的信息，而全局优化要用到整个程序中的信息。

举一个例子，在图 1 中，节点代表基本分程序，线条代表程序走向。

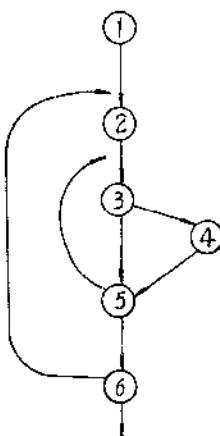


图 1

所谓基本分程序，指的是这样的一连串指令，它只有一个入口和一个出口，分别在头尾处。

第一点，要找出变量的定义（指被赋以值）与其应用之间的关系。定义会影响使用。若定义的量被赋以一个常数，而此变量又在下面（值不变）参加与另一常数进行的运算，则可直接把该变量用前一常数换进去并在编译中算好，这种方法称为常数的传递。

第二点是要找出有效区域(Find live area)。

这主要是为了寄存器的分配，如图 1 中，可从 $② \rightarrow ③ \rightarrow ④$ ，但亦可有 $⑤ \rightarrow ③ \rightarrow ④$ ，所以在 $②$ 或 $⑤$ 中定义的量，均可在 $④$ 中被用到，如这些量都想利用寄存器，就存在一个分配问题。这一般分三步考虑：

1. 找出它们的关系；

2. 使用定义及其应用之间的关系；
3. 选用哪些寄存器。

但寄存器的分配问题是一个组合性的问题，并未完全解决，这方面较好的是ERSHIOV 对 α -ALGOL 所做的工作。

现在回到讨论如何有系统地找出上面所说的关系。

首先要有序地收集信息。

在每一基本块中，可能出现的量值可分为如下三类：

第一， upwards exposed uses 的，记为 ub_i ；

第二， Downwards available definition 的，记为 $\bar{D}b_i$ ；

第三， Definition not killed，记为 $\bar{K}b_i$ 。

对每一节点中所有变量，均分析之，收集得所有三种信息，为减少信息的贮容量，可以二进数位来表示信息的特征。

现考虑一个没有循环的程序，即其中只有向前的转移而没有向后的转移（图 2）。

看如何把一个节点上的信息提供给整个程序。

把在第 i 节点中所得到、并可能影响下面使用的信息记为 A_i 。

则

$$A_i = R_i \wedge \bar{K}b_i \vee \bar{D}b_i$$

其中 $R_i = u_p A_p$ (p 指前面的一些节点)，即 A_i 为（上面下来的信息）“与”（在本身中不消失的信息）“或”（本节点内产生的信息）。

[然后爱伦以一个简单的例子解释了一下这个意思（略）。]

下面再看一个在程序中有循环的情况（图 3）。

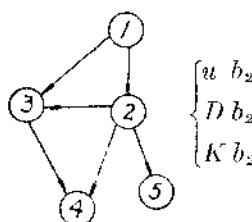


图 2

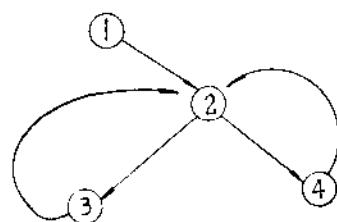


图 3

对这种情况没什么好的处理方法，因为每一处的定义均可影响别处的使用。

让我们引进 interval 的定义, interval 是 a maximal single entry subgraph in which all loops pass through the entry node, 对这种 interval 的处理举一例子, 见图 4, 这是一个 interval, 对此, 可首先把 $② \rightarrow ①$ 及 $⑤ \rightarrow ①$ 这二条线去掉. 作为无循环的情况处理, 然后加入这二条线再处理, 便可得最后结果。

图 5 是表示一个有好几个循环的程序的例子。

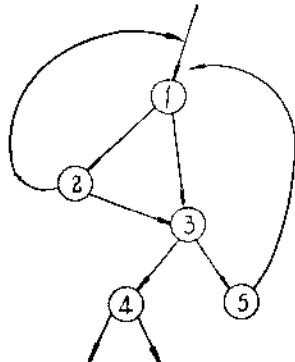


图 4

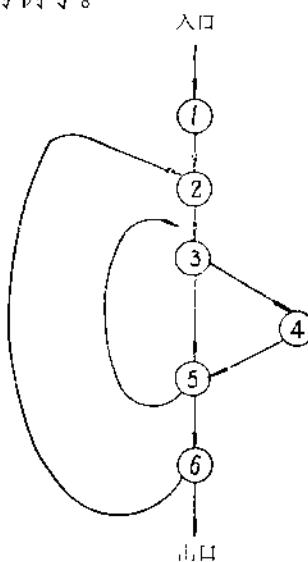


图 5

把它按最大化间隔分成四部分:

间隔 $I[1]$ 包括 ①

间隔 $I[2]$ 包括 ②

间隔 $I[3]$ 包括 ③ ④ ⑤

间隔 $I[6]$ 包括 ⑥

其中, 仅 $I[3]$ 这一间隔包含几个基本分程序, 对它可用分析图 4 相同的办法进行分析。然后可将图逐步归并。用 ⑦ 代表 $I[3]$ 这一块, 便可得图 6; 再把 ②; ⑦, ⑥ 合成一块, 便得图 7, 最后, 再把二块合看成一块, 得图 8。

这样推导的意义, 在于能够把一个比较大的程序逐步归并。于是, 总的分这么二步。第一步, 将图从 Lower \rightarrow Higher, 对每一图中的每一节点决定 D_b_i , Kb_i , ub_i 。第二步, 将图从 higher \rightarrow lower, 对每一图的每一节点决定 R_i (进来

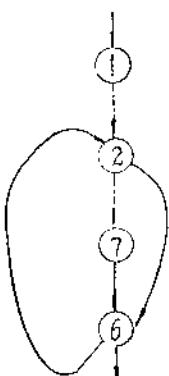


图 6



图 7



图 8

的量)及 A_i (提供给下面的量), 在这步中, 要考虑反回线(见图 5 中的 ⑥ → ② 及 ⑤ → ③)。

以上是程序优化的基础内容, 其中不作变换, 仅仅收集信息, 基本上包括下面二部分:

一、控制流的分析

- ① 在程序本身中找出基本块。
- ② 构造出图形。
- ③ 找出间隔, 在此基础上归并推导图形。

二、数据流的分析

- ① 找出在每一基本块中的信息 Db_i , $\bar{K}b_i$, ub_i 。
- ② 找出定义和使用之间的关系(用上面所讲的控制流程信息和基本块信息 R_i , A_i)。

参考文献有:

Allen “A basis for program optimization” IFIP Proceedings 1971

再提一下最佳化的次序

constant propagation	<div style="display: inline-block; vertical-align: middle;"> [Control Flow Data Flow </div> <div style="display: inline-block; vertical-align: middle; margin-top: 10px;">] <div style="display: inline-block; vertical-align: middle; margin-left: 20px;"> Redundant code elimination </div> <div style="display: inline-block; vertical-align: middle; margin-left: 20px;"> and code motion </div> </div>
----------------------	--

只有用到 control flow

changing multiplies to adds

关于这二点，举了一个避免重复计算子表达式的简例(略)。又举了一个简例说明将子表达式向循环外提出的情况(略)。

又谈到前面的方法，对于下面两种情况无法判别出公共子表达式，即

1. 存在两个表达式 $A*B$ 及 $C*B$ 但满足条件 $A=C$ 的情况。
2. 存在两个表达式 $A*B$ 及 $B*A$ 的情况。

座 谈

一、优化方面

1. 全局优化及交错程序的优化

Cross Program 的优化特别重要，因为这是构成程序的一个方向，且涉及最高级语言的问题。

2. 研究 PL/1 的优化

1) 递归问题。

2) Pointers。

3) Condition Monitering。

对 2)，相对于 ALGOL，Pointers 在 PL/1 中很重要，因为存贮器有重迭，数据存区边界在改变，所以首先要了解指示器。举例：

$A =$

Declare A (10) Float;

Declare B Float Baseo D

$P = \text{address } [A(2)]$

$P \rightarrow B = 0$

$\overbrace{\quad}^{\downarrow}$ changes A

这一分析就很困难。

二、现在工作是怎样写编译程序

一个正在试验的系统中写 compiler 的次序