



电工理论丛书

电工原理问题分析

下 册

陶炯光 陈崇源 张文灿 编

武汉电工理论学会

八、电路矩阵分析

8—1. 如图 8—1(a) 示电路, 试写出节点方程和回路方程。

【解】节点方程的基本关系为 $\mathbf{i}_n = \mathbf{Y}_n \mathbf{V}_n$, $\mathbf{Y}_n = \mathbf{A} \mathbf{Y}_b \mathbf{A}'$

其中 $\mathbf{i}_n$ 节点电流矩阵

$\mathbf{V}_n$: 节点电位矩阵

$\mathbf{Y}_b$: 支路导纳矩阵

$\mathbf{Y}_n$: 节点导纳矩阵

$\mathbf{A}$: 节点和支路的关联矩阵

对图 8—1(a) 作拓扑图 (图 8—1(b)), 选节点③作为参考节点,

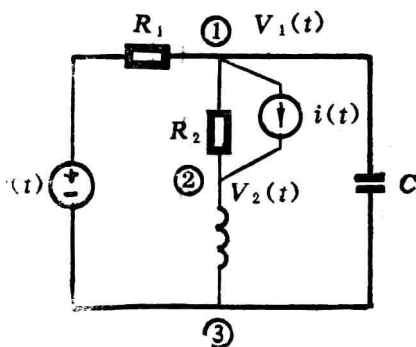


图8—1(a)

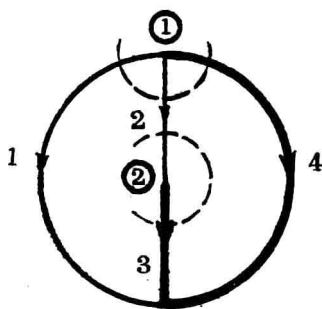


图8—1(b)

显然

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{而 } Y_b = \begin{pmatrix} \frac{1}{R_1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{R_2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{LP} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & CP \end{pmatrix}$$

其中: P 为微分算子

$\frac{1}{P}$ 为积分算子 (从 0 到 t 积分)

故 $Y_n = AY_bA'$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\times \begin{pmatrix} \frac{1}{R_1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{R_2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{LP} & 0 \\ 0 & 0 & CP & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + CP & -\frac{1}{R_2} \\ -\frac{1}{R_2} & \frac{1}{R_2} + \frac{1}{LP} \end{pmatrix}$$

而由图 8-1(a) 可以看出

$$i_n = \begin{pmatrix} \frac{e(t)}{R_1} - i(t) \\ -i_L(0) + i(t) \end{pmatrix}$$

所以, 节点方程是

$$\begin{pmatrix} \frac{e(t)}{R_1} - i(t) \\ -i_L(0) + i(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + CP & -\frac{1}{R_2} \\ -\frac{1}{R_2} & \frac{1}{R_2} + \frac{1}{LP} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} V_1(t) \\ V_2(t) \end{pmatrix}$$

在写节点方程时, 电感初始电流 $i_L(0)$ 一定要考虑进去。

回路方程的基本关系为 $E_l = Z_l i_l$, $Z_l = B Z_b B'$

其中 E_l : 回路电势矩阵

i_l : 回路电流矩阵

Z_l : 回路阻抗矩阵

Z_b : 支路阻抗矩阵

B : 回路和支路的关联矩阵, 对电路作拓扑图(图8—1(c)), 选回路电流 i_1, i_2 。

$$\text{显然 } B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

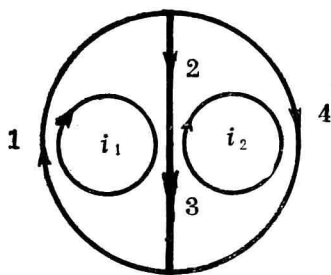


图8—1(c)

$$\text{而 } Z_b = \begin{pmatrix} R_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & R_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & LP & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{CP} \end{pmatrix}$$

其中: P 为微分算子

$\frac{1}{P}$ 为积分算子(从0到 t 积分)

故

$$Z_1 = BZ_0B'$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & R_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & LP & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{CP} \end{pmatrix}$$

$$\times \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} R_1 + R_2 + LP & -(R_2 + LP) \\ -(R_2 + LP) & R_2 + LP + \frac{1}{CP} \end{pmatrix}$$

而 E_1 可从8—1(a)直接观察出

$$E_1 = \begin{pmatrix} R_2 i(t) + e(t) \\ -v_c(0) - R_2 i(t) \end{pmatrix}$$

所以,回路方程是

$$\begin{bmatrix} R_2 i(t) + e(t) \\ -v_c(0) - R_2 i(t) \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} R_1 + R_2 + LP & -(R_2 + LP) \\ -(R_2 + LP) & R_2 + LP + \frac{1}{CP} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} i_1(t) \\ i_2(t) \end{bmatrix}$$

在写回路方程时,电容初始电压 $V_c(0)$ 一定要考虑进去。

8—2. 如图8—2网络,其参数采用节点矩阵

$Y = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{10} \\ Y_{01} & Y_{00} \end{bmatrix}$ 表示。网络可以是无源或有源的，后者可视为反馈放大器的抽象结构。试求电压放大倍数 $K_f = \frac{V_0}{V_1}$ ，输入电阻 $R_{if} = \frac{V_1}{I_1}$ ，输出电阻 $R_{of} = \frac{V_0}{I_0}$ 与 Y 的关系。

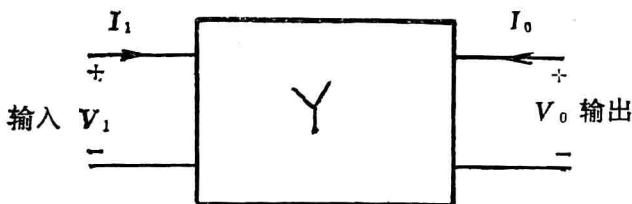


图8—2

〔解〕 因为

$$\begin{bmatrix} I_1 \\ I_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{10} \\ Y_{01} & Y_{00} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_0 \end{bmatrix}$$

写成普通代数方程就是 $I_1 = Y_{11}V_1 + Y_{10}V_0$

$$I_0 = Y_{01}V_1 + Y_{00}V_0$$

从上述两方程便可解出 V_1 ， V_0

$$V_1 = \frac{Y_{00}}{|Y|} I_1 - \frac{Y_{10}}{|Y|} I_0 \quad (1)$$

$$V_0 = \frac{-Y_{01}}{|Y|} I_1 + \frac{Y_{11}}{|Y|} I_0 \quad (2)$$

其中 $|Y|$ 为节点导纳矩阵 Y 的行列式。由于在计算放大倍数及输入电阻时，一般是忽略输出电流 I_0 的（即令 $I_0 = 0$ ）。故 (1)、(2) 两式得到

$$\text{电压放大倍数 } K_f = \frac{V_0}{V_1} = -\frac{Y_{01}}{Y_{00}} \quad (3)$$

$$\text{输入电阻 } R_{of} = \frac{V_1}{I_1} = \frac{Y_{00}}{|Y|} \quad (4)$$

$$\text{输出电阻 } R_{of} = \frac{V_0}{I_0} \quad (5)$$

其中 V_0 应按 (2) 式计算 (而且要令 $V_1 = 0$ 条件下)。

(3)、(4)、(5) 式便是计算反馈放大器主要参数的通用公式。当然, 对于反馈方式不同的放大器都要化成四端网络的 Y 参数, 然后才能按通用公式求出 K_f 、 R_{if} 、 R_{of} 来。在本部份的题 8—6 将有这方面的例子。

还要指出, 本题的分析也适用于无源四端网络。这时 (3) 式就表示输出电压和输入电压之比。在本部份的题 8—5 就是这方面的例子。

8—3. 在网络分析中, 可以用回路阻抗矩阵等效地缩减回路, 也可以用节点导纳矩阵等效地缩减节点。这些方法在分析电子线路中颇有成效。所谓等效缩减回路 (例如缩减第 i 个回路), 就是保证所有其他回路电流不变条件下, 消去 I_i , 即减少第 i 个回路。从矩阵看即将回路电势矩阵、回路电流矩阵除去第 i 行, 变为 $n-1$ 行。而将回路阻抗矩阵除掉第 i 行及第 i 列, 变为 $(n-1) \times (n-1)$ 阶方阵。对于等效缩减节点也是相对偶的定义。

现在假定等效缩减第 i 回路 (该回路电势为 E_{ii}), 试证明当 $E_{ii} = 0$ 时, 回路阻抗矩阵的元素按下式决定

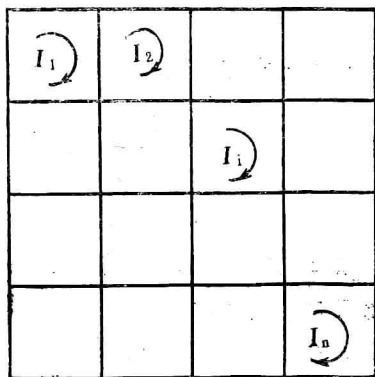


图8—3

$$Z'_{rs} = Z_{rs} - \frac{Z_{ri}Z_{is}}{Z_{ii}}$$

其中 Z'_{rs} ——新的回路阻抗矩阵中 r 行、 s 列元素

Z_{rs} ——原来的回路阻抗矩阵中 r 行、 s 列元素

Z_{ri} ——原来的回路阻抗矩阵中 r 行、 i 列元素

Z_{ii} ——原来的回路阻抗矩阵中 i 行、 i 列元素。

并分析当 $E_{ii} \neq 0$ 时，等效缩减第 i 回路后，回路方程又如何变化？

〔解〕

1. 逐次缩减电势为零的回路

对于有 n 个独立回路的网络(图 8—3)，可写出回路方程如下：

$$\begin{pmatrix} E_{11} \\ E_{22} \\ \vdots \\ E_{ii} \\ \vdots \\ E_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Z_{11} & Z_{12} & \cdots & Z_{1i} & \cdots & Z_{1n} \\ Z_{21} & Z_{22} & \cdots & Z_{2i} & \cdots & Z_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ Z_{i1} & Z_{i2} & \cdots & Z_{ii} & \cdots & Z_{in} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ Z_{n1} & Z_{n2} & \cdots & Z_{ni} & \cdots & Z_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_i \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \quad (1)$$

其中 $\begin{pmatrix} E_{11} \\ E_{22} \\ \vdots \\ E_{ii} \\ \vdots \\ E_{nn} \end{pmatrix}$ 为回路电势矩阵，
 $\begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_i \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix}$ 为回路电流矩阵，

而
$$\begin{pmatrix} Z_{11} & \cdots & Z_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ Z_{n1} & \cdots & Z_{nn} \end{pmatrix}$$
 为回路阻抗矩阵,

如果 $E_{ii} = 0$, 同时在保证其他回路电流和回路电势不变条件下, 消去 I_i , 即减少第 i 个回路。从矩阵来看, 即将回路电势矩阵、回路电流矩阵除去第 i 行, 变为 $n-1$ 行。将回路阻抗矩阵除掉第 i 行及第 i 列, 变为 $[n-1] \times [n-1]$ 方阵。这样就等效的缩化了第 i 个回路。

下面将进一步推导和论证:

将方程(1)划分为分块矩阵:

$$\begin{pmatrix} E_{11} \\ E_{22} \\ \vdots \\ E_{(i-1)(i-1)} \\ \hline E_{ii} \\ \hline E_{(i+1)(i+1)} \\ \vdots \\ E_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Z_{11} & Z_{12} \cdots & Z_{1(i-1)} \\ Z_{21} & Z_{22} \cdots & Z_{2(i-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ Z_{(i-1)1} & Z_{(i-1)2} \cdots & Z_{(i-1)(i-1)} \\ \hline Z_{i1} & Z_{i2} \cdots & Z_{i(i-1)} \\ \hline Z_{(i+1)1} & Z_{(i+1)2} \cdots & Z_{(i+1)(i-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ Z_{n1} & Z_{n2} \cdots & Z_{n(i-1)} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} Z_{1i} & Z_{1(i+1)} \cdots & Z_{1n} \\ Z_{2i} & Z_{2(i+1)} \cdots & Z_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ Z_{(i-1)i} & Z_{(i-1)(i+1)} \cdots & Z_{(i-1)n} \\ \hline Z_{ii} & Z_{i(i+1)} \cdots & Z_{in} \\ \hline Z_{(i+1)i} & Z_{(i+1)(i+1)} \cdots & Z_{(i+1)n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ Z_{ni} & Z_{n(i+1)} \cdots & Z_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_{i-1} \\ \hline I_i \\ \hline I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
&= \left(\begin{array}{c|c|c} [A] & [B] & [C] \\ \hline [D] & [E] & [F] \\ \hline [G] & [H] & [I] \end{array} \right) \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_{i-1} \\ \hline I_i \\ I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} = \\
&= \left(\begin{array}{c} [A] \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + [B]I_i + [C] \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \\ \hline [D] \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + [E]I_i + [F] \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \\ \hline [G] \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + [H]I_i + [I] \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \end{array} \right) \quad (2)
\end{aligned}$$

从(2)式中, 显然可以得出

$$E_{ii} = [D] \begin{pmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + [E]I_i + [F] \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} = 0$$

因为 $[E] = Z_{ii}$, 故从上式可得

$$I_i = -\frac{1}{Z_{ii}} \left([D] \begin{pmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + [F] \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \right), \quad (3)$$

将(3)式代入(2)式, 可得两个代数方程, 其中第一

个为:

$$\begin{pmatrix} E_{11} \\ E_{22} \\ \vdots \\ E_{(i-1)(i-1)} \end{pmatrix} = \left\{ [A] - \frac{[B][D]}{Z_{ii}} \right\} \begin{pmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_{(i-1)} \end{pmatrix} + \left\{ [C] - \frac{[B][F]}{Z_{ii}} \right\} \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix}, \quad (4)$$

(4)式中

$$\begin{aligned} [A] - \frac{[B][D]}{Z_{ii}} &= \begin{pmatrix} Z_{11} \cdots Z_{1(i-1)} \\ \cdots \cdots \cdots \\ Z_{(i-1)1} \cdots Z_{(i-1)(i-1)} \end{pmatrix} - \\ &= \frac{1}{Z_{ii}} \cdot \begin{pmatrix} Z_{i1} \\ \vdots \\ Z_{(i-1)i} \end{pmatrix} [Z_{i1} \cdots Z_{i(i-1)}] \cdot \\ &= \begin{pmatrix} Z_{11} \cdots Z_{1(i-1)} \\ \cdots \cdots \cdots \\ Z_{(i-1)1} \cdots Z_{(i-1)(i-1)} \end{pmatrix} - \frac{1}{Z_{ii}} \cdot \\ &\quad \begin{pmatrix} Z_{1i} Z_{i1} \cdots Z_{1i} Z_{i(i-1)} \\ \cdots \cdots \cdots \\ Z_{(i-1)i} Z_{i1} \cdots Z_{(i-1)i} Z_{i(i-1)} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} Z'_{11} Z'_{12} \cdots Z'_{1(i-1)} \\ \cdots \cdots \cdots \\ Z'_{(i-1)1} Z'_{(i-1)2} \cdots Z'_{(i-1)(i-1)} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

对(4)式第二项进行类似的运算, 以及对(2)式第三行

进行上述类似的运算, 可得新的矩阵方程为:

$$\begin{pmatrix} E_{11} \\ \vdots \\ E_{(i-1)(i-1)} \\ E_{(i+1)(i+1)} \\ \vdots \\ E_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Z'_{11} \cdots Z'_{1(i-1)} Z'_{1(i+1)} \cdots Z'_{1n} \\ \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots \\ Z'_{n1} \cdots Z'_{n(i-1)} Z'_{n(i+1)} \cdots Z'_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ \vdots \\ I_{(i-1)} \\ I_{(i+1)} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \quad (5)$$

其中回路电势矩阵、回路电流矩阵均为 $(n-1)$ 行。回路阻抗矩阵为 $[n-1] \times [n-1]$ 阶方阵, 其新的元素按公式(6)决定:

$$Z'_{rs} = Z_{rs} - \frac{Z_{ri} Z_{is}}{Z_{ii}} \quad (6)$$

(5)、(6)两式就是等效缩减第 i 个回路的基本关系式。显然和节点导纳矩阵的缩化方程是对偶的。从推导中可以看出, 缩减第 i 个回路, 其余各回路电势与回路电流均未变, 只是回路阻抗矩阵的阶及元素变化了。如果需要, 可以继续按方程(6)等效缩减其他回路。

2. 缩化电势不为0的回路

如果 $E_{ii} \neq 0$, 则从(2)式第二行可得:

$$I_i = -\frac{1}{Z_{ii}} \left\{ [D] \begin{pmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + [F] \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \right\} + \frac{E_{ii}}{Z_{ii}} \quad (7)$$

将(7)式代入(2)式, 从第一行中整理后可得:

$$\begin{pmatrix} E_{11} - \frac{Z_{1i}}{Z_{ii}} E_{ii} \\ E_{22} - \frac{Z_{2i}}{Z_{ii}} E_{ii} \\ \vdots \\ E_{(i-1)(i-1)} - \frac{Z_{(i-1)i}}{Z_{ii}} E_{ii} \end{pmatrix} = \left\{ [A] - \frac{[B][D]}{Z_{ii}} \right\} \begin{pmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_{i-1} \end{pmatrix} + \left\{ [C] - \frac{[B][F]}{Z_{ii}} \right\} \begin{pmatrix} I_{i+1} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \quad (8)$$

比较(8)式与(4)式, 显然可以看出, 当缩化电势不为0的回路时, 回路阻抗矩阵仍按(6)式变换, 同时回路电势应变换为:

$$E_{kh} - \frac{Z_{ki}}{Z_{ii}} E_{ii}, \quad (K = 1, 2, \dots, n)$$

即附加一个电势。在此条件下, 保证了电路中所有其他回路电流不变。

总之, 得出下面矩阵方程:

$$\begin{pmatrix} E_{11} - \frac{Z_{1i}}{Z_{ii}} E_{ii} \\ \vdots \\ E_{(i-1)(i-1)} - \frac{Z_{(i-1)i}}{Z_{ii}} E_{ii} \\ E_{(i+1)(i+1)} - \frac{Z_{(i+1)i}}{Z_{ii}} E_{ii} \\ \vdots \\ E_{nn} - \frac{Z_{ni}}{Z_{ii}} E_{ii} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} Z'_{11} & \cdots & Z'_{1(i-1)} & Z'_{1(i+1)} & \cdots & Z'_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ Z'_{(i-1)1} & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & Z'_{(i-1)n} \\ Z'_{(i+1)1} & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & Z'_{(i+1)n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ Z'_{n1} & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & Z'_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_{(i-1)} \\ I_{(i+1)} \\ \vdots \\ I_n \end{pmatrix} \quad (9)$$

以上结论完全可以对偶到节点方程和节点导纳矩阵上去。

8—4. RC 移相式振荡器如图8—4所示。试应用

8—2和8—3所得结论计算 $\frac{\dot{I}_3}{\dot{I}_1}$ 和 $\dot{I}_3$ 。

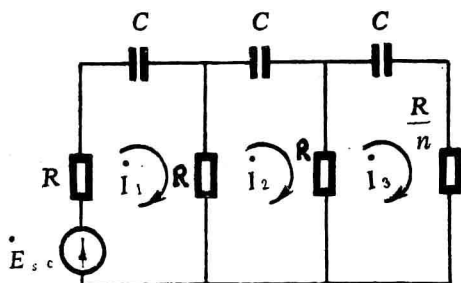


图8—4

〔解〕

根据电路图可写出矩阵方程为：

$$\begin{pmatrix} \dot{E}_{sc} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2R + \frac{1}{j\omega C} & -R & 0 \\ -R & 2R + \frac{1}{j\omega C} & -R \\ 0 & -R & R + \frac{R}{n} + \frac{1}{j\omega C} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \dot{I}_1 \\ \dot{I}_2 \\ \dot{I}_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \dot{I}_1 \\ \dot{I}_2 \\ \dot{I}_3 \end{pmatrix}$$

消去 $\dot{I}_2$ 回路, 得 $[2 \times 2]$ 阶回路矩阵:

$$[Z] = \begin{pmatrix} 2R + \frac{1}{j\omega C} - \frac{R^2}{2R + \frac{1}{j\omega C}} & -\frac{R^2}{2R + \frac{1}{j\omega C}} \\ \frac{-R^2}{2R + \frac{1}{j\omega C}} & R + \frac{n}{R} + \frac{1}{j\omega C} - \frac{R^2}{2R + \frac{1}{j\omega C}} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} Z'_{11} & Z'_{12} \\ Z'_{31} & Z'_{33} \end{pmatrix}.$$

如果仅仅需要确定 $\dot{I}_1$ 与 $\dot{I}_3$ 之比, 则从上述矩阵中可立即获得, 因为

$$\frac{\dot{I}_3}{\dot{I}_1} = -\frac{Z'_{31}}{Z'_{33}}$$

如果要求出 $\dot{I}_1$ 、 $\dot{I}_3$, 则利用 8-3、(8) 式再等效缩简回路 3, 可得

$$\dot{E}_{sc} = \left(Z'_{11} - \frac{Z'_{13}Z'_{31}}{Z'_{33}} \right) \dot{I}_1$$

求出 $\dot{I}_1$ 之后再求 $\dot{I}_3$,

$$\begin{aligned} \dot{I}_3 = \dot{E}_c / \left\{ \left[R^3 \left(\frac{3}{n} + 1 \right) - \right. \right. \\ \left. \left. - \frac{R}{\omega^2 C^2} \left(\frac{1}{n} + 5 \right) \right] \right. \\ \left. - j \frac{1}{\omega C} \left[2R^2 \left(\frac{2}{n} + 3 \right) - \frac{1}{\omega^2 C^2} \right] \right\} \end{aligned}$$

与解回路方程计算的结果一样。

8—5. 如图 8—5 所示双 T 网络, 试计算输出电压 V_0 与输入电压 V_1 之比。

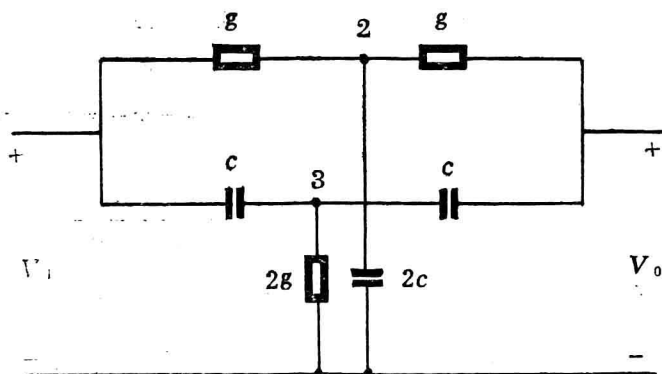


图8—5

〔解〕本题如采用节点或回路法求 V_0/V_1 都很麻烦, 因为这些方法要求解四个联立方程。

我们采用题 8—3 所分析的方法就简单多了。显然 2、3 两个节点的节点电流源为 0, 符合命题 8—3 所确定的条件。根据题 8—3 (6) 式所确定的公式, 对偶到节点的导纳矩阵, 新元素的变换应按下式进行, 即

$$Y'_{rs} = Y_{rs} - \frac{Y_{ri} Y_{is}}{Y_{ii}} \quad (6)'$$

其中 Y'_{rs} ——新的导纳矩阵中 r 行、 s 列的元素

Y_{rs} ——原来的导纳矩阵中 r 行、 s 列的元素

Y_{ri} ——原来的导纳矩阵中 r 行、 i 列的元素

Y_{is} ——原来的导纳矩阵中 i 行、 s 列的元素

Y_{ii} ——原来的导纳矩阵中 i 行、 i 列的元素

对双 T 网络列节点导纳矩阵

$$Y = \begin{pmatrix} g+sc & -g & -sc & 0 \\ -g & 2(g+sc) & 0 & -g \\ -sc & 0 & 2(g+sc) & -sc \\ 0 & -g & -sc & g+sc \end{pmatrix}$$

先等效缩减节点 3，即按公式 (6)' 消去 Y 中第三行 和第三列，得

$$Y = \begin{pmatrix} g+sc - \frac{s^2c^2}{2(g+sc)} & -g & -\frac{s^2c^2}{2(g+sc)} \\ -g & 2(g+sc) & -g \\ -\frac{s^2c^2}{2(g+sc)} & -g & g+sc - \frac{s^2c^2}{2(g+sc)} \end{pmatrix}$$

再等效缩减节点 2，即按公式 (6)' 消去 3×3 阶 Y 矩阵中的第二行和第二列，得

$$Y = \begin{pmatrix} g+sc - \frac{g^2+s^2c^2}{2(g+sc)} & -\frac{s^2c^2+g^2}{2(g+sc)} \\ -\frac{s^2c^2+g^2}{2(g+sc)} & g+sc - \frac{g^2+s^2c^2}{2(g+sc)} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} Y_{11} & Y_{10} \\ Y_{01} & Y_{00} \end{pmatrix}$$

这已经化到了标准的四端网络 Y 参数形式了，再根据题