



中国地球物理学会代表会

学 术 报 告

波动场讯息处理理论与应用

——论动校正、迭加、^{石油工业部地球物理研究所}偏移、层速度的一次处理

顾功叙 遗赠

石油工业部石油地球物理勘探局研究院
专家赠书/刊纪念

顾功叙

目 录

波动场反射讯息处理理论与应用研究.....	(1)
富里叶变换偏移方法.....	(35)
关于估算地震子波的几种方法.....	(40)

波动场反射讯息处理理论与应用研究

——论动校正、迭加、偏移、层速度的一次处理

范桢祥

陈亚浙

郑仙种

〈物探局研究院〉

〈北京大学数力系〉

〈物探局研究院〉

〈摘要〉

波动方程偏移不论是有限差分法还是积分法,均采用与光学类似的模型,把反射界面作为置于均匀介质中的半透明挡板,以研究反射界面的位置。但是,实际反射界面应是非均匀介质中的间断面。本文提出波动方程反问题解法,研究介质速度分布,取得速度剖面与深度偏移剖面;同时,给出用波动方程一次计算实现动校正、多次波消除、加权水平迭加、深度偏移的数学模型,为用地震资料进行地层与岩性解释提供保真处理方法。并可推广应用到波阻抗转换技术,把反褶积处理、反射系数求取、波阻抗计算、速度密度分离等工序,也在波动场一次计算完成,用于岩性地震剖面解释。文中给出了相应的数学公式及其解法。它是一个由超定条件确定波动方程未知系数的问题,利用小参数法将问题线性化,应用 Kirchhoff 公式把线性化的近似问题化为积分方程,并给出速度计算公式,从地震记录得到二维速度分布剖面、深度偏移剖面以及合成声速测井曲线。

一、引言

波动场反射讯息处理研究,在 Claerbout J. F 提出波动方程偏移后,进展很快,出现了多种波动方程偏移方法。但对于应用波动方程求取地层介质真速度,仍处于研究探索阶段。本文在研究评述几种波动方程偏移问题的基础上,提出波动方程反问题解法,在波动场取得介质速度分布,用于岩性地震剖面解释。

波动方程偏移,目前采用的不论是差分法还是积分法,均采用与光学类似的模型,把地下作为一个均匀的介质,反射界面作为置于这个均匀介质中的半透明挡板,然后根据从挡板反射回地面的记录来寻找反射界面的位置。但实际的物理模型不是这样的,反射界面不是均匀介质中的挡板,而是非均匀介质中的间断面。本文提出与此完全不同的数学方法,从地震记录直接取得地下介质的速度分布,从而得到介质的分界面。这是一个由超定条件确定波动方程未知系数的问题,它是一个非线性问题,利用小参数法将问题线性化,根据 Kirchhoff 公式把这种线性化的近似问题归结为积分方程,在二维非均匀介质的假定下,得到积分方程的近似解析解,为计算提供了方便的形式,应用这个公式,把时间场处理的动校正、去多次波、水平迭加、深度偏移,合成速度测井曲线等工序,全部在波动场一次计算中实现。同时,还可据各深度点下的介质速度分布曲线与声速测井曲线对比标定,处理出岩性地震剖面。为用地震资料解释地层、岩性与岩相,提

供了理论依据与应用方法。

ПОМАХОВ 在 [1] 中也用小参数法处理了波动方程反问题，但他仍然采用时间场的射线法，同时，也没有给出适用于地震资料解释推断的计算形式。

二、波动方程归位问题

波动方程偏移，在原理上是假设地震波在地下传播是服从声波方程的，以地面观测资料为已知条件，用波动方程延拓波场，据反射映象原理，取其瞬间的上行波幅为归位结果。在数学上这是一个不适定问题。不适定性给波场延拓带来很大困难，当已知数据有微小变化时，它的解变化很大，任何一个地震干扰讯号，均能造成波场延拓的巨大畸变，使所得的解失去意义。Claerbout J. F 给出了近似的适定方法。近来出现了多种坐标变换，但坐标变换不能改变定解问题的不适定性，为此，注意研究适当的变换，使变换后的方程舍去影响较小的项，简化为抛物型方程，使定解问题变为适定的。

用有限差分法延拓波场，是对波动方程

$$P_{xx} + P_{zz} = \frac{4}{v^2} P_{tt} \quad (2-1)$$

引进坐标变换 $x' = x$, $\tau = 2z/v$, $t' = t + 2z/v$ ，并略去波场对深度方向的二阶导数项，得近似延拓方程 [(六)] [(七)]

$$\frac{v^2}{8} \hat{P}_{x'x'} + \hat{P}_{t't'} = 0 \quad (2-2)$$

由于舍去项，反射界面对解的精度有较大影响，所以，差分法仅适用于小倾角地层的归位。当然，选择一个稳定的、收敛的差分格式，虽可使计算量少精度又能保证，但是，由于近似公式与差分格式所造成的波散现象，是无法解决的。为说明差分法的波散现象，我们在式 (2-1) 中引入坐标变换 $x' = x$, $z' = z$, $t' = t + z^2/v$ ，略去深度方向二阶导数项，得近似公式

$$\hat{P}_{x'x'} + \frac{4}{v} \hat{P}_{t't'} = 0$$

考虑一个圆频率为 ω ，波数 $k = \sqrt{k_x^2 + k_z^2}$ 的上行平面波 $\exp\{i(k_x x' + k_z z' - \omega t')\}$ 代入，得波散关系式

$$\omega = -\frac{v}{4} \frac{k_x^2}{k_z}$$

显然有 $\omega/k \neq$ 常数，表明近似延拓方程可以造成波散；同样，若考虑在方程

$$P_{xx} = \frac{1}{v^2} P_{tt}$$

中代以差分方程，即

$$\frac{P(x+\Delta x) - 2P(x) + P(x-\Delta x)}{\Delta x^2} = \frac{P(t+\Delta t) - 2P(t) + P(t-\Delta t)}{v^2 \Delta t^2}$$

以 $p = e^{i(kx - \omega t)}$ 代入, 得波散关系式

$$\omega = \pm \frac{v}{\Delta t} \sin^{-1} \left(\frac{v \Delta t}{\Delta x} \sin \frac{k \Delta x}{2} \right)$$

显然有 $\omega/k \neq$ 常数, 说明差分格式引起波散。由此可见, 波散现象是差分法的固有缺陷, 特别在大倾角情况下, 严重的波散现象, 导致反射波的畸变。

Stolt R. H. 推广了 Claerbout J. F. 的有限差分法, 解决了在大倾角与高频条件下的波散问题, 提出了在频率域延拓波场的归位方法。

推广的差分法在频率域延拓波场, 仍然是对式 (2-1) 引进坐标变换 $x' = x$, $\tau = z$, $D = -\frac{vt}{2} + z$, 在新坐标系中波场函数记为 $\hat{p}(x', \tau, D)$, 于是有 ([五])

$$\hat{P}_{x'x'} + \hat{P}_{\tau\tau} + 2\hat{P}_{D\tau} = 0 \quad (2-3)$$

对迭加剖面 $\hat{p}(x', 0, D)$ 作二维富氏变换

$$A(s, \omega) = -\frac{1}{2\pi} \int dx' \int dD \hat{P}(x', 0, D) e^{i(sx' - 2\omega D)}$$

反富氏变换为

$$\hat{P}(x', 0, D) = -\frac{1}{2\pi} \int ds \int d\omega A(s, \omega) e^{-i(sx' - 2\omega D)}$$

对于正深度、上行波而言, 可推广为满足方程 (2-3) 的形式, 即

$$\hat{P}(x', \tau, D) = \frac{1}{2\pi} \int ds \int d\omega A(s, \omega) e^{-i[sx' + \tau(\omega^2 - s^2) - 2\omega D]} \quad (2-4)$$

$$q = -\frac{2\omega}{v} - \sqrt{\frac{4\omega^2}{v^2} - s^2}$$

这时, 偏移剖面有如下形式

$$\hat{P}(x', D, D) = \frac{1}{2\pi} \int ds \int d\omega A(s, \omega) \exp\{-i[sx' - \sqrt{4\omega^2/(v^2 - s^2)} D]\} \quad (2-5)$$

式 (2-5) 是从严格的波动方程经两次富氏变换所得的偏移公式, 没有相位误差与波散现象。但离散计算式所造成的假频仍然存在。从理论上, 空间变速很难实现, 虽然它容易推广到三维情况, 运算速度也快, 但用于岩性研究, 显然受到限制。

波场向下延拓可以利用惠更斯原理, 把地面接收点作为二次震源, 随时间返回原来的状态, 以寻找反射界面的波场函数来确定界面。从能量的角度来看, 是把分散在各记录道中同一反射界面所反射回来的能量, 聚焦在反射界面的原二次震源上, 从而正确显示反射界面的空间位置, 即积分法偏移。当时深 $\tau = 2z/v$, 震源点 $Q(x, y, 0)$ 到介质点 $P(x, y, z)$ 的倍程旅行时间 $t = 2r/v$, $r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (v^2 \tau^2)/4}$ 时, 则偏移时间剖面公式为 ([七])

$$f(x, y, \tau) = -\frac{1}{2\pi} \int_0^\tau \int_r \cos \theta \left[\frac{1}{r} + \frac{1}{v} \frac{\partial}{\partial t} \right] F(x, y, t) dx dy \quad (2-6)$$

式中 F 为自激自收记录道, 它反映波传播的基本规律, 标志反射界面的数量与振动强度, 值得重视的是它的频率特征。为此, 我们不妨设 $f(0, 0, \tau)$ 为输出道, $F(x_i, 0, t)$ 为记录道, 于是, 在其地面中心点附近 Δs 的偏移时间剖面近似表达式为

$$\Delta f(0, 0, \tau) = -\frac{1}{\pi v} \frac{1}{t} \left[\frac{2\tau}{t^2} + \frac{\partial}{\partial t} \right] F\left(x_i, 0, \sqrt{\tau^2 + \frac{4x_i^2}{v^2}}\right) \Delta s \quad (2-7)$$

若以时间剖面记录道 $F(x_i, 0, t)$ 为输入, $\Delta f(0, 0, \tau)$ 为输出看作一个滤波过程, 那末, 这个过程由两个滤波过程串联得到。第一个滤波过程以 $F(x_i, 0, t)$ 为输入, 以

$$\Phi(\tau) = F\left(x_i, 0, \sqrt{\tau^2 + \frac{4x_i^2}{v^2}}\right) \quad (2-8)$$

为输出, 它是绕射双曲线的取值过程; 第二个滤波过程是以 $\Phi(\tau)$ 为输入, 按式

$$\Delta f(0, 0, \tau) = -\frac{1}{\pi v} \frac{1}{t} \left[\frac{2\tau}{t^2} + \frac{\partial}{\partial t} \right] \Phi(\tau) \Delta s \quad (2-9)$$

得到输出 $\Delta f(0, 0, \tau)$ 的过程。式 (2-8) 的过程相当于低通滤波, 考虑时深由 τ_0 至 $\tau_0 + \Delta\tau$ 时, 时深间隔为 $\Delta\tau$, 这时在时间剖面记录道上取值的时间间隔为

$$\begin{aligned} \Delta t &= \sqrt{(\tau_0 + \Delta\tau)^2 + \frac{4x_i^2}{v^2}} - \sqrt{\tau_0^2 + \frac{4x_i^2}{v^2}} \\ &= \frac{2\tau_0\Delta\tau + \Delta\tau^2}{\sqrt{(\tau_0 + \Delta\tau)^2 + \frac{4x_i^2}{v^2}} + \sqrt{\tau_0^2 + \frac{4x_i^2}{v^2}}} < \Delta\tau \end{aligned}$$

当时间剖面记录道与时间剖面输出道间的偏离距 x_i 越大, 则 Δt 越小于 $\Delta\tau$, 也就是说 $\Phi(\tau)$ 把时间剖面记录道 $F(x_i, 0, t)$ 的波形拉长了, 即 $\Phi(\tau)$ 与 $F(x_i, 0, t)$ 相比频谱的低频成份增加, 讯号动力学特征受到畸变。式 (2-9) 的过程, 相当于高通滤波器。方法的意图是使二者在相互作用下, 对时间剖面记录道取得综合效果以保持波形特征。但是, 由于式 (2-9) 的富氏变换式

$$\Delta \hat{f}(0, 0, \omega) = -\frac{1}{2\pi v x_i} \left[\frac{i v^2}{2 x_i^2} \frac{\partial \hat{\Phi}(\omega)}{\partial \omega} + i \omega \hat{\Phi}(\omega) \right] \quad (2-10)$$

中的第二项包括 ω 的因子, 它对记录的高频成份具有强烈的放大作用, 而扫描迭加道数是有限的, 实质上这种波动场的绕射扫描迭加, 不仅不能保持波的动力学特征, 而且还有较强的迭加干扰背景。虽然在大倾角时方法的归位效果较好, 但不宜用于解释地层与岩性的保真处理。

对以上波动方程偏移问题的分析研究, 发现它们有三个共同点, 第一点, 均系给定速度的迭加偏移; 第二点, 均以时间场处理的时间剖面为输入讯息; 第三点, 讯号的动力学特征得不到保真。显然, 这种处理技术适用于构造地震学, 不宜用于地层地震学, 它仍然是定性地研究地层与岩性, 在用地层地震学研究碳氢显示的今天, 必需研究波动场反射讯息处理的应用理论与处理技术, 在特殊的保真处理方面取代时间场处理。因为在时间场处理的水平迭加时间剖面, 尽管采用了振幅补偿处理, 反射波动力学特征仍然

受到严重的畸变,在此基础上的波动方程偏移,即使波场延拓与差分格式不造成畸变,也无助于反射讯息的保真;当然,选择适当的偏移方法,可以使偏移过程中的反射讯息不再增加更多的畸变量;此外,要在时间场取准地层介质速度,是很困难的,特别是求准每一个深度点下的介质真速度,难度更大;问题归结到一点,就是如何在波动场求准每一个深度点下的介质真速度。本文研究解决了这一问题,由此,可推广应用到波阻抗转移技术。

三、波动场反射讯息处理理论

问题的提法

选取直角坐标系 $Oxyz$, 以地面为 xoy 平面, 测线方向为 x 轴, z 轴铅直向下。设在坐标原点 O 置一能量为 Q 的震源, 在 $t=0$ 时刻激发, 在下半空间产生波场 $u(x, y, z, t)$, 满足波动方程

$$\frac{1}{v^2} u_{tt} = \Delta u + 4\pi Q \delta(x, y, z, t) \quad (3-1-1)$$

式中 $\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$, $v = v(x, y, z)$ 是介质的波速。由于介质在震源激发前处于静止, $u(x, y, z, t)$ 满足初始条件

$$\begin{cases} u(x, y, z, 0) = 0 \\ u_t(x, y, z, 0) = 0 \end{cases} \quad (3-1-2)$$

波场在地面观测所得地震记录 $\varphi(x, y, t)$, 因此波场满足边界条件

$$u|_{z=0} = \varphi(x, y, t) \quad (3-1-3)$$

此外, 地面是自由边界, 波场 $u(x, y, z, t)$ 在地面上还必须满足自由边界条件。

下面讨论自由边界条件的给法。在 [1] 中 Claerbout 给出关系式

$$\begin{bmatrix} P \\ W \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -\frac{b}{a} & \frac{b}{a} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U \\ D \end{bmatrix} \quad (3-1-4)$$

式中 P 表示声压, W 表示质点速度的垂直分量, U, D 分别表示上行波与下行波, a, b 是常数。在地面上所观测的波场是速度的垂直分量 W , 它相当于方程 (3-1-1), (3-1-2), (3-1-3) 中的 $u(x, y, z, t)$ 。自由边界条件容易用声压表示, 即

$$P|_{z=0} = 0 \quad (3-1-5)$$

在均匀介质的情况下, 由 (1) 可得上行波与下行波的表示式

$$U = U_0 e^{-iaby}, \quad D = D_0 e^{iaby} \quad (3-1-6)$$

由 (3-1-4), $P = U + D$ 。条件 (3-1-5) 可表为

$$U_0 = -D_0 \quad (3-1-7)$$

我们将它转换为观测波场 W 的条件, 由 (3-1-4)

$$W = -\frac{b}{a}(U + D) = -\frac{b}{a}(U_0 e^{-i\omega_0 z} + D_0 e^{i\omega_0 z}) \quad (3-1-8)$$

则由条件 (3-1-5) 或 (3-1-7), 可得

$$\left. \frac{\partial W}{\partial z} \right|_{z=0} = 0$$

即观测波场在自由界面的条件。

在 (3-1-1)、(3-1-2)、(3-1-3) 中, 观测波场为 $u(x, y, z, t)$, 它的自由边界条件为

$$\left. \frac{\partial u}{\partial z} \right|_{z=0} = 0 \quad (3-1-9)$$

这样波场 u 对空间变量 z 给出三个边界条件: (3-1-3), (3-1-9) 及充分远处波场消失。原来波场对空间变量 z 只能给出两个边界条件, 这就构成方程 (3-1-1) 的超定边界条件, 现在的问题是由这些超定边界条件反过来寻求波动方程 (3-1-1) 的系数 $v(x, y, z)$ ——介质的波速。即波动方程的反问题。

我们把波动方程反问题 (3-1-1)、(3-1-2)、(3-1-3)、(3-1-9) 略微变换一下形式。将介质对 xoy 平面作偶开拓, 即设想介质充满全空间, 它们关于 xoy 平面对称的, 这样 $u(x, y, z)$ 是 z 的偶函数。在这虚设的空间中, 同样在坐标原点激发地震波, 方程 (3-1-1) 及条件 (3-1-2) 仍成立, 显然在全空间的波场 $u(x, y, z, t)$ 是 z 的偶函数, 因此条件 (3-1-9) 自然满足。

对于全空间而言, 如果介质速度 $v(x, y, z)$ 已知, 则问题 (3-1-1), (3-1-2) 唯一地确定了整个波场, 这就是波动方程正问题, 在地面上的观测条件 (3-1-3) 成为多余的过剩的超定条件。现在波速 $v(x, y, z)$ 未知, 反问题就是由超定条件 (3-1-3) 来确定方程的未知系数 $v(x, y, z)$ 。这时我们要求 $u(x, y, z)$ 是 z 的偶函数, 且是二次连续可微的。当然在实际中 $v(x, y, z)$ 是不连续, 而且我们的主要任务是寻求速度的分界面。可是当 $v(x, y, z)$ 有间断面时, 波动方程 (3-1-1) 在间断面上还必须满足接触条件, 问题就复杂化了。我们可以把问题简化为当 $v(x, y, z)$ 具有间断面时, 它仍然是连续可微的, 只是在间断面处变化急剧而已。

应用小参数法线性化

由 (3-1-1)、(3-1-2)、(3-1-3) 确定速度 $v(x, y, z)$ 的问题是一个非线性问题, 我们用小参数法将它线性化。为简单起见, 令

$$n(x, y, z) = 1/v(x, y, z), \quad (3-2-1)$$

假定 $n(x, y, z)$ 的相对变化是较小的, 更确切地说, 假定常数 n_0 是对 $n(x, y, z)$ 的已知的估计值。差 $n_1(x, y, z) = n(x, y, z) - n_0$ 相对于 n_0 而言是较小的。即

$$n(x, y, z) = n_0 + n_1(x, y, z) \quad (3-2-2)$$

其中 $|n_1(x, y, z)|/n_0$ 较小于 1。问题在于要依据 (3-1-1)、(3-1-2)、(3-1-3) 得到速度估计 n_0 的修正值 $n_1(x, y, z)$ 。

记 $N_1 = \sup\{n_1(x, y, z)\}$, 令

$$n_\varepsilon(x, y, z) = n_0 \left(1 + \varepsilon \frac{n_1(x, y, z)}{N_1} \right) \quad (3-2-3)$$

其中 $0 \leq \varepsilon \leq \frac{N_1}{n_0}$, ε 是一个小参数, 当 $\varepsilon = \frac{N_1}{n_0}$ 时, $n_\varepsilon(x, y, z) = n(x, y, z)$ 。求解初值问题

$$\begin{cases} n_\varepsilon^2 u_{tt} = \Delta u + 4\pi Q \delta(x, y, z, t), \\ u|_{t=0} = u_t|_{t=0} = 0 \end{cases} \quad (3-2-4)$$

$$(3-2-5)$$

它的解依赖于 ε , 记为 $u(x, y, z, t; \varepsilon)$, 将它按小参数 ε 展开

$$u(x, y, z, t; \varepsilon) = u_0(x, y, z, t) + \varepsilon u_1(x, y, z, t) + \varepsilon^2 u_2(x, y, z, t) + \dots \quad (3-2-6)$$

当 $\varepsilon = \frac{N_1}{n_0}$, $u(x, y, z, t; \varepsilon)$ 即 (3-1-1)、(3-1-2) 的解 $u(x, y, z, t)$ 。将 (3-2-6) 代入方程 (3-2-4), 按 ε 的方幂列出等式得

$$n_0^2 u_{0tt} = \Delta u_0 + 4\pi Q \delta(x, y, z, t) \quad (3-2-7)$$

$$n_0^2 u_{1tt} = \Delta u_1 - 2 \frac{n_0^2}{N_1} n_1(x, y, z) u_{0tt} \quad (3-2-8)$$

由方程 (3-2-7) 与初始条件 (3-2-5) 可以解得 $u_0(x, y, z, t)$, 设

$$u_0(x, y, z, t)|_{z=0} = \varphi_0(x, y, t) \quad (3-2-9)$$

由于 ε 较小, 在 $z=0$ 上展开式 (3-2-6) 可以忽略 ε^2 以上的项, 且令 $\varepsilon = N_1/n_0$, 由观测条件 (3-1-3) 得

$$\varphi(x, y, t) = \varphi_0(x, y, t) + \frac{N_1}{n_0} u_1(x, y, z, t)|_{z=0} \quad (3-2-10)$$

$$\text{记 } \psi(x, y, t) = \varphi(x, y, t) - \varphi_0(x, y, t) \quad (3-2-11)$$

则由 (3-2-10) 得 $u_1(x, y, z, t)$ 的边界条件

$$u_1(x, y, z, t)|_{z=0} = \frac{n_0}{N_1} \psi(x, y, t) \quad (3-2-12)$$

现在的问题归结为由方程 (3-2-8)、初始条件 (3-2-5), 超定条件 (3-2-12) 确定方程 (3-2-8) 的非齐次项 $n_1(x, y, z)$, 其中要求 $n_1(x, y, z)$ 是 z 的偶函数, 且是二次连续可微的, 于是问题已化为线性问题。

问题归结为积分方程

方程 (3-2-7) 及初始条件 (3-2-5) 的解是由坐标原点激发的球面脉冲波, 可以表为

$$u_0(x, y, z, t) = \frac{Q}{r} \delta(t - n_0 r) \quad (3-3-1)$$

其中 $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ 。由 Kirchhoff 公式, 方程 (3-2-8) 与初始条件 (3-2-5) 的解可以表为

$$u_1(M, t) = - \frac{Q}{4\pi} \iiint_{r_{MP} \leq t/n_0} \frac{2n_0^2 n_1(\xi, \eta, \zeta) \delta_{11}(t - n_0 r_{MP} - n_0 r)}{N_1 r r_{MP}} dv_p \quad (3-3-2)$$

其中 M, P 的坐标分别为 $(x, y, z), (\xi, \eta, \zeta)$,

$$r = \sqrt{\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2}, \quad r_{MP} = \sqrt{(x - \xi)^2 + (y - \eta)^2 + (z - \zeta)^2} \quad (3-3-3)$$

体积元素 dv_p 表示积分是对 p 进行的。

从实际计算要求, 我们仅取 M 点在测线 x 轴上, 坐标为 $(x_0, 0, 0)$, 并设 $x_0 \geq 0$ 。

另外, 考虑到 δ 函数的性质, 积分(3-3-2)的被积函数在 $r_{MP} + r \leq \frac{t}{n_0} + \varepsilon (\varepsilon > 0)$ 外为0。这样, 由地面条件(3-2-12)得

$$\psi(x_0, 0, t) = - \frac{Q}{4\pi} \iiint_{r_{MP} + r \leq \frac{t}{n_0} + \varepsilon} \frac{2n_0 n_1(\xi, \eta, \zeta) \delta_{11}(t - n_0 r_{MP} - n_0 r)}{r r_{MP}} dv_p \quad (3-3-4)$$

积分区域 $r_{MP} + r \leq \frac{t}{n_0} + \varepsilon$ 表示以 O, M 为焦点, $\frac{t}{n_0} + \varepsilon$ 为长轴的旋转椭球体。取 x 轴为极轴, 考虑球坐标

$$\begin{cases} \xi = r \cos \theta \\ \eta = r \sin \theta \sin \varphi \\ \zeta = r \sin \theta \cos \varphi \end{cases} \quad (3-3-5)$$

还引进参量

$$\tau = r_{MP} + r \quad (3-3-6)$$

由此可解得

$$r = \frac{\tau^2 - x_0^2}{2(\tau - x_0 \cos \theta)} \quad (3-3-7)$$

在积分(3-3-4)中, 将积分变量 (ξ, η, ζ) 变换为变量 (τ, θ, φ) , 容易计算

$$\frac{dv_p}{r r_{MP}} = \frac{2r^2 \sin \theta}{\tau^2 - x_0^2} d\tau d\theta d\varphi \quad (3-3-8)$$

因此(3-3-4)变换为

$$\begin{aligned} \psi(x_0, 0, t) &= - \frac{Q}{\pi} \int_{x_0}^{\frac{t}{n_0} + \varepsilon} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \frac{n_0 n_1 \delta_{11}(t - n_0 \tau)}{\tau^2 - x_0^2} r^2 \sin \theta d\varphi d\theta d\tau \\ &= - \frac{Q}{\pi} \int_{x_0}^{\frac{t}{n_0} + \varepsilon} \frac{n_0 \delta_{11}(t - n_0 \tau)}{\tau^2 - x_0^2} \left\{ \int_0^\pi \int_0^{2\pi} n_1 r^2 \sin \theta d\varphi d\theta \right\} d\tau \end{aligned} \quad (3-3-9)$$

应用 δ 函数的性质, 由(3-3-9)得 (3-3-10)

$$\begin{aligned} &\psi(x_0, 0, t) \\ &= - \frac{Q}{\pi} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left\{ \frac{1}{\frac{t^2}{n_0^2} - x_0^2} \int_0^\pi \int_0^{2\pi} n_1(r \cos \theta, r \sin \theta \sin \varphi, r \sin \theta \cos \varphi) r^2 \sin \theta d\varphi d\theta \right\} \end{aligned}$$

$$r = \frac{t^2/n_0^2 - x^2}{2(t/n_0 - x \cos \theta)} \quad (3-3-11)$$

由地震记录 $\psi(x_0, 0, t)$ 确定 $n_1(x, y, z)$ 的问题, 现在归结为微分——积分方程(3-3-10), 只要对 t 积分两次, 就可化为纯积分方程。

二维非均匀介质的速度剖面

假定在与测线垂直的方向上介质是均匀的, 按前面坐标系的选取, 也就是假定波速 $v(x, y, z)$ 或 $n_1(x, y, z)$ 与变量 y 无关。这样 $n_1(x, y, z)$ 可用 $n_1(x, z)$ 表示。我们从积分方程(3-3-10)出发, 求解 $n_1(x, z)$, 因而可得速度剖面 $v(x, z)$ 。

考虑地面观测的地震记录, 假设震源置于 $(s, 0, 0)$ 处, 炮检距为 f , 所得到的地震记录道为 $R(s, f, t)$ 。在附注中考虑共地面中心点的地震剖面。当震源在坐标原点, 炮检距为 f 时, 在二维介质的假定下, 式(3-3-10)简化为

$$\psi(f, 0, t) = -\frac{Q}{\pi} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left\{ \frac{1}{t^2/n_0^2 - f^2} \int_0^x \int_0^{2\pi} n_1(r \cos \theta, r \sin \theta \cos \varphi) r^2 \sin \theta \, d\varphi \, d\theta \right\} \quad (3-4-1)$$

$$\text{式中} \quad r = \frac{t^2/n_0^2 - f^2}{2(t/n_0 - f \cos \theta)} \quad (3-4-2)$$

由式(3-2-11), 并注意到这时震源在坐标原点, 有

$$\psi(f, 0, t) = R(0, f, t) - \varphi_0(f, 0, t)$$

也就是说, $\psi(f, 0, t)$ 是由地震记录道 $R(0, f, t)$ 减去初始时刻震源脉冲波的影响, 因而不妨将 $R(0, f, t)$ 作为 $\psi(f, 0, t)$, 这样式(3-4-1)可写成

$$R(0, f, t) = -\frac{Q}{\pi} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left\{ \frac{1}{t^2/n_0^2 - f^2} \int_0^x \int_0^{2\pi} n_1(r \cos \theta, r \sin \theta \cos \varphi) r^2 \sin \theta \, d\varphi \, d\theta \right\} \quad (3-4-3)$$

当震源在 $O(s, 0, 0)$ 处, 我们先将坐标原点平移到 $(s, 0, 0)$ 点, 在新的坐标系下, 方程(3-4-3)成立, 然后平移回原坐标系(球坐标的极点仍在震源处)得到

$$R(s, f, t) = -\frac{Q}{\pi} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left\{ \frac{1}{t^2/n_0^2 - f^2} \int_0^x \int_0^{2\pi} n_1(s + r \cos \theta, r \sin \theta \cos \varphi) r^2 \sin \theta \, d\varphi \, d\theta \right\} \quad (3-4-4)$$

为简单起见, 令

$$e = \frac{n_0 f}{t}, \quad p = \frac{1}{2n_0} (1 - e^2) \quad (3-4-5)$$

这里 e 是旋转椭球面 $r_{MP} + r_{OP} = \frac{t}{n_0}$ 的离心率。这时(3-4-2)可简写为

$$r = \frac{p}{1 - e \cos \theta} \quad (3-4-6)$$

将方程(3-4-4)对 t 积分两次后得

$$\begin{aligned} & t^2/n_0^2 - f^2 \int_0^x \int_0^{2\pi} n_1(s+r\cos\theta, r\sin\theta\cos\varphi) r^2 \sin\theta \, d\varphi \, d\theta \\ &= -\frac{\pi}{Q} \int_n^x d\tau \int_{n_1}^{\tau} R(s, f, \eta) d\eta + C(t - n_1 f) + D \end{aligned} \quad (3-4-7)$$

一般可假定 $n_1(x, z)$ 在地面附近为常数。这样, 容易确定

$$C = 0, \quad D = \pi n_1(s, 0)$$

现在记

$$G(s, f, t) = \left(\frac{t^2}{n_0^2} - f^2 \right) \left\{ -\frac{\pi}{Q} \int_{n_1}^t (t - \eta) R(s, f, \eta) d\eta + \pi n_1(s, 0) \right\} \quad (3-4-8)$$

这样, 方程 (3-4-7) 可简写为

$$G(s, f, t) = \int_0^x \int_0^{2\pi} n_1(s + r\cos\theta, r\sin\theta\cos\varphi) r^2 \sin\theta \, d\varphi \, d\theta \quad (3-4-9)$$

我们的主要目的是进一步简化方程 (3-4-9)。首先对变量 s 作富氏变换, 函数 $u(s, t)$ 对变量 s 的富氏变换记为

$$\hat{u}_k(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\lambda s} u(s, t) ds \quad (3-4-10)$$

在这种记号下, 方程 (3-4-9) 两边对 s 作富氏变换得

$$\hat{G}_k(f, t) = \int_0^x \int_0^{2\pi} \hat{n}_{1k}(r\sin\theta\cos\varphi) e^{-i\lambda r\cos\theta} r^2 \sin\theta \, d\varphi \, d\theta \quad (3-4-11)$$

简化 (3-4-11) 的积分, 对变量 φ 作变数替换

$$\eta = r\sin\theta\cos\varphi \quad (0 \leq \varphi \leq \pi)$$

$$\text{则} \quad \hat{G}_k(f, t) = 2 \int_0^x e^{-i\lambda r\cos\theta} r^2 \sin\theta \, d\theta \int_{-r\sin\theta}^{r\sin\theta} \frac{\hat{n}_{1k}(\eta)}{\sqrt{r^2 \sin^2\theta - \eta^2}} d\eta \quad (3-4-12)$$

下面分成两种情况:

1) 当 $f = 0$ 时, 即零炮检距的情况。这时 $e = 0, p = -\frac{t}{2n_0}$ 。由 (3-4-6) 式, $r = p$,

式 (3-4-12) 为

$$\begin{aligned} \hat{G}_k(0, 2n_0 p) &= 2 \int_0^x e^{-i\lambda p \cos\theta} p^2 \sin\theta \, d\theta \int_{-p\sin\theta}^{p\sin\theta} \frac{\hat{n}_{1k}(\eta)}{\sqrt{p^2 \sin^2\theta - \eta^2}} d\eta \\ &= 8p^2 \int_0^{\pi/2} \cos(\lambda p \cos\theta) \sin\theta \, d\theta \int_0^{p\sin\theta} \frac{\hat{n}_{1k}(\eta)}{\sqrt{p^2 \sin^2\theta - \eta^2}} d\eta \end{aligned} \quad (3-4-13)$$

以上利用 $\hat{n}_{1k}(z)$ 是 z 的偶函数。对 θ 作变数替换

$$\xi = p\sin\theta \quad \left(0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}\right)$$

方程 (3-4-13) 变换为

$$\hat{G}_k(0, 2n_0 p) = 8p^2 \int_0^p \frac{\cos(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2}) \xi}{p \sqrt{p^2 - \xi^2}} d\xi \int_0^{\xi} \frac{\hat{n}_{1k}(\eta)}{\sqrt{\xi^2 - \eta^2}} d\eta$$

交换积分次序后得

$$\hat{G}_1(0, 2n_0 p) = 8p \int_0^p \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \int_{\eta}^p \frac{\cos(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2}) \xi}{\sqrt{p^2 - \xi^2} \sqrt{\xi^2 - \eta^2}} d\xi \quad (3-4-14)$$

在内层积分中作替换

$$\xi^2 = p^2 \sin^2 \theta + \eta^2 \cos^2 \theta \quad \left(0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}\right)$$

方程 (3-4-14) 简化为

$$\hat{G}_1(0, 2n_0 p) = 8p \int_0^p \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \int_0^{\pi/2} \cos(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2} \cos \theta) d\theta \quad (3-4-15)$$

利用零阶贝塞尔函数的泊松积分表达式 (〔四〕)

$$J_0(z) = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \cos(z \cos \theta) d\theta = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi/2} \cos(z \cos \theta) d\theta \quad (3-4-16)$$

方程 (3-4-15) 简化为以贝塞尔函数为核的第一型伏特拉积分方程

$$\frac{1}{4\pi p} \hat{G}_1(0, 2n_0 p) = \int_0^p J_0(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2}) \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \quad (3-4-17)$$

方程两边对 p 微商可化为第二型积分方程

$$\frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial p} \left[\frac{1}{p} \hat{G}_1(0, 2n_0 p) \right] = \hat{n}_{11}(p) + \int_0^p \frac{\partial}{\partial p} [J_0(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2})] \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \quad (3-4-18)$$

由于 $J'_0(z) = -J_1(z)$ (〔四〕), 则 (3-4-18) 可写成

$$\frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial p} \left[\frac{1}{p} \hat{G}_1(0, 2n_0 p) \right] = \hat{n}_{11}(p) - \int_0^p \frac{\lambda p J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2})}{\sqrt{p^2 - \eta^2}} \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \quad (3-4-19)$$

这个积分方程可用类似于 (〔三〕) 的方法求解。记虚宗量的贝塞尔函数为 (〔四〕)

$$I_n(z) = (-i)^n J_n(iz) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k! (k+n)!} \left(\frac{z}{2}\right)^{2k+n}$$

可得积分等式 (〔三〕)

$$\int_0^{\pi/2} J_1(z \sin \varphi) I_1(z \cos \varphi) d\varphi = -\frac{1}{z} [I_1(z) - J_1(z)] \quad (3-4-20)$$

此式直接用贝塞尔函数的级数表示式也不难得证。利用式 (3-4-20), 可以验证

$$\hat{n}_{11}(p) = \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial p} \left[\frac{1}{p} \hat{G}_1(0, 2n_0 p) \right] + \frac{1}{4\pi} \int_0^p \frac{\lambda p I_1(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2})}{\sqrt{p^2 - \xi^2}} \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(0, 2n_0 \xi) \right] d\xi \quad (3-4-21)$$

是积分方程 (3-4-19) 的解。为此, 只需将表示式 (3-4-21) 代入方程 (3-4-19) 的未知系数 $\hat{n}_{11}(p)$, 证明等式成立。代入后, 方程 (3-4-19) 的右端为

$$\begin{aligned} \hat{n}_{11}(p) &= \int_0^p \frac{\lambda p J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2})}{\sqrt{p^2 - \eta^2}} \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \\ &= \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial p} \left[\frac{1}{p} \hat{G}_1(0, 2n, p) \right] + \frac{1}{4\pi} \int_0^p \frac{\lambda p I_1(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2})}{\sqrt{p^2 - \xi^2}} \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(0, 2n, \xi) \right] d\xi \\ &\quad - \int_0^p \frac{\lambda p J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2})}{\sqrt{p^2 - \eta^2}} \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial \eta} \left[\frac{1}{\eta} \hat{G}_1(0, 2n, \eta) \right] d\eta \\ &\quad - \frac{1}{4\pi} \int_0^p \frac{\lambda p J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2})}{\sqrt{p^2 - \eta^2}} d\eta \int_0^\eta \frac{\lambda \eta I_1(\lambda \sqrt{\eta^2 - \xi^2})}{\sqrt{\eta^2 - \xi^2}} \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(0, 2n, \xi) \right] d\xi \\ &= \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial p} \left[\frac{1}{p} \hat{G}_1(0, 2n, p) \right] + s_1 + s_2 + s_3 \end{aligned} \quad (3-4-22)$$

式中 s_1, s_2, s_3 分别表示相应的项。现在主要是化简 s_3 , 先交换积分次序, 得

$$s_3 = - \frac{1}{4\pi} \int_0^p \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(0, 2n, \xi) \right] d\xi \int_\xi^p \frac{\lambda^2 p J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2}) I_1(\lambda \sqrt{\eta^2 - \xi^2})}{\sqrt{p^2 - \eta^2} \sqrt{\eta^2 - \xi^2}} \eta d\eta$$

在内层积分中作替换

$$\eta^2 = p^2 \cos^2 \theta + \xi^2 \sin^2 \theta \quad \left(0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2} \right)$$

并利用式 (3-4-20), 则

$$\begin{aligned} s_3 &= - \frac{1}{4\pi} \int_0^p \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(0, 2n, \xi) \right] d\xi \int_0^{\pi/2} \lambda^2 p J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2} \sin \theta) I_1(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2} \cos \theta) d\theta \\ &= - \frac{1}{4\pi} \int_0^p \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(0, 2n, \xi) \right] \frac{\lambda p}{\sqrt{p^2 - \xi^2}} [I_1(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2}) - J_1(\lambda \sqrt{p^2 - \xi^2})] d\xi \\ &= - (s_1 + s_2) \end{aligned}$$

这样, 由 (3-4-22), 确实证明了 (3-4-21) 所给出的 $\hat{n}_{11}(p)$ 是积分方程 (3-4-19) 的解。

2) 当 $f \neq 0$ 的情况。这时由于 r 与 θ 有关, 交换 (3-4-12) 式的积分次序比较麻烦。(3-4-12) 的积分作为二重积分是在闭曲线

$$\eta = \pm r \sin \theta = \frac{\pm p}{1 - \varepsilon \cos \theta} \cdot \sin \theta \quad (0 \leq \theta \leq \pi) \quad (3-4-23)$$

所围的面积上进行的。闭曲线 (3-4-23) 又可表成

$$\theta = \theta_k(\eta) = \arccos \frac{\varepsilon \eta^2 + (-1)^k p \sqrt{p^2 - \eta^2} (1 - \varepsilon^2)}{\varepsilon^2 \eta^2 + p^2} \quad (k=1, 2) \quad (3-4-24)$$

$$-\sqrt{\frac{p}{1-\varepsilon^2}} \leq \eta \leq \sqrt{\frac{p}{1-\varepsilon^2}}$$

这样 (3-4-12) 交换积分后得

$$\hat{G}_k(f, t) = 2 \int_{-p/\sqrt{1-\varepsilon^2}}^{p/\sqrt{1-\varepsilon^2}} \hat{n}_{1k}(\eta) d\eta \int_{0}^{r_2(\eta)} \frac{e^{-ikr \cos \theta} r^2 \sin \theta}{\sqrt{r^2 \sin^2 \theta - \eta^2}} d\theta \quad (3-4-25)$$

由于 $f \neq 0$, 因而 $\varepsilon \neq 0$, 据关系式 (3-4-6) 在内层积分中将变量 θ 替换为 r , 注意到

$$r^2 \sin \theta d\theta = -\frac{p}{\varepsilon} dr \quad (3-4-26)$$

同时利用 (3-4-24), 对变量 r , 相应的积分限为

$$r_k(\eta) = p / (1 - \varepsilon \cos \theta_k(\eta)) = [p + (-1)^k \varepsilon \sqrt{p^2 - \eta^2 (1 - \varepsilon^2)}] / (1 - \varepsilon^2) \quad (k=1, 2) \quad (3-4-27)$$

由关系式 (3-4-6), 方程 (3-4-25) 的被积函数中

$$r \cos \theta = (r - p) / \varepsilon \quad (3-4-28)$$

$$r^2 \sin^2 \theta - \eta^2 = -[(1 - \varepsilon^2)r^2 - 2pr + (\varepsilon^2 \eta^2 + p^2)] / \varepsilon^2 \quad (3-4-29)$$

容易看出, (3-4-29) 的分子作为 r 的二次多项式, 恰好以 (3-4-27) 式给出的 $r_k(\eta)$ ($k=1, 2$) 为零点, 因此式 (3-4-29) 可以写成

$$r^2 \sin^2 \theta - \eta^2 = -\frac{1 - \varepsilon^2}{\varepsilon^2} (r - r_1(\eta))(r_2(\eta) - r) \quad (3-4-30)$$

将 (3-4-26), (3-4-27), (3-4-28), (3-4-30) 代入积分 (3-4-25) 得

$$\hat{G}_k(f, t) = 2 \int_{-p/\sqrt{1-\varepsilon^2}}^{p/\sqrt{1-\varepsilon^2}} \hat{n}_{1k}(\eta) d\eta \int_{r_1(\eta)}^{r_2(\eta)} \frac{p}{\sqrt{1-\varepsilon^2}} \frac{e^{-ik(r-p)/\varepsilon}}{\sqrt{(r-r_1(\eta))(r_2(\eta)-r)}} dr \quad (3-4-31)$$

在内层积分中又作替换

$$r = r_1(\eta) \cos^2 \theta + r_2(\eta) \sin^2 \theta \quad \left(0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}\right)$$

则方程 (3-4-31) 化为

$$\hat{G}_k(f, t) = \frac{8p}{\sqrt{1-\varepsilon^2}} \int_{-p/\sqrt{1-\varepsilon^2}}^{p/\sqrt{1-\varepsilon^2}} \hat{n}_{1k}(\eta) d\eta \int_0^{\pi/2} \exp\{-i\lambda[r_1(\eta) \cos^2 \theta + r_2(\eta) \sin^2 \theta - p]/\varepsilon\} d\theta$$

将 $r_k(\eta)$ 的表示式 (3-4-27) 代入, 得到

$$\hat{G}_k(f, t) = \frac{8p}{\sqrt{1-\varepsilon^2}} \exp\left\{\frac{i\lambda p \varepsilon}{1-\varepsilon^2}\right\} \int_{-p/\sqrt{1-\varepsilon^2}}^{p/\sqrt{1-\varepsilon^2}} \hat{n}_{1k}(\eta) d\eta \int_0^{\pi/2} \exp\{i\lambda \sqrt{p^2 - \eta^2 (1 - \varepsilon^2)} \cos 2\theta / (1 - \varepsilon^2)\} d\theta \quad (3-4-32)$$

利用贝塞尔函数的泊松表示式 (3-4-16), (3-4-32) 中的积分

$$\begin{aligned} & \int_0^{\pi/2} \exp\{-i\lambda\sqrt{p^2 - \eta^2(1-\varepsilon^2)}\cos 2\theta/(1-\varepsilon^2)\} d\theta \\ &= \frac{1}{2} \int_0^\pi \exp\{-i\lambda\sqrt{p^2 - \eta^2(1-\varepsilon^2)}\cos\theta/(1-\varepsilon^2)\} d\theta \\ &= \frac{1}{2} \int_0^\pi \cos\left(\frac{\lambda\sqrt{p^2 - \eta^2(1-\varepsilon^2)}}{1-\varepsilon^2} \cos\theta\right) d\theta = \frac{\pi}{2} J_0\left(\frac{\lambda\sqrt{p^2 - \eta^2(1-\varepsilon^2)}}{1-\varepsilon^2}\right) \end{aligned}$$

这样, 方程 (3-4-32) 简化为

$$\hat{G}_1(f, t) = \frac{4\pi p}{\sqrt{1-\varepsilon^2}} \exp\left\{\frac{i\lambda p \varepsilon}{1-\varepsilon^2}\right\} \int_0^{p/\sqrt{1-\varepsilon^2}} J_0\left(\frac{\lambda}{\sqrt{1-\varepsilon^2}} \sqrt{\frac{p^2}{1-\varepsilon^2} - \eta^2}\right) \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \quad (3-4-33)$$

在推导方程 (3-4-33) 的过程中假定 $\varepsilon \neq 0$, 但当 $\varepsilon = 0$ 时, 方程 (3-4-33) 就是 (3-4-17), 就是说, 方程 (3-4-33) 包含了零炮检距情况。

在方程 (3-4-33) 中, 令

$$z = p/\sqrt{1-\varepsilon^2} \quad (3-4-34)$$

则 $t = n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}$, 代入方程 (3-4-33), 得

$$\frac{e^{-i\lambda f/2}}{4\pi z} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}) = \int_0^z J_0\left(\lambda \sqrt{\frac{4z^2 + f^2}{4z^2}} \sqrt{z^2 - \eta^2}\right) \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \quad (3-4-35)$$

这个积分方程不易求解, 在炮检距 f 较小时, 方程 (3-4-35) 近似地简化为

$$\frac{e^{-i\lambda f/2}}{4\pi z} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}) = \int_0^z J_0(\lambda \sqrt{z^2 - \eta^2}) \hat{n}_{11}(\eta) d\eta \quad (3-4-36)$$

近似方程 (3-4-36) 完全与 (3-4-17) 类似, 因此由 (3-4-21), 我们立即可得方程 (3-4-36) 的解

$$\begin{aligned} \hat{n}_{11}(z) &= \frac{e^{-i\lambda f/2}}{4\pi} \left\{ \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{1}{z} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}) \right] \right. \\ &\quad \left. + \int_0^z \frac{\lambda z I_1(\lambda \sqrt{z^2 - \xi^2})}{\sqrt{z^2 - \xi^2}} \frac{\partial}{\partial \xi} \left[\frac{1}{\xi} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4\xi^2}) \right] d\xi \right\} \quad (3-4-37) \end{aligned}$$

注意这个解当 $f=0$ 时是精确的, 而且它就是式 (3-4-21), 当 $f \neq 0$ 时是近似的。现在不必再分二种情况讨论, 可以直接应用解 (3-4-37)。

现在给出 $\frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{1}{z} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}) \right]$ 的具体形式。由式 (3-4-8), 对变量 s 作富氏变换得

$$\hat{G}_1(f, t) = \left(\frac{t^2}{n_0^2} - f^2 \right) \left\{ -\frac{\pi}{Q} \int_{n_0 f}^t (t-\eta) \hat{R}_1(f, \eta) d\eta + \pi \hat{n}_{11}(0) \right\}$$

因此

$$\begin{aligned} & \frac{1}{z} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}) = \\ & = 4z \left\{ -\frac{\pi}{Q} \int_{n, f}^{n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}} (n \sqrt{f^2 + 4z^2} - \eta) \hat{R}_1(f, \eta) d\eta + \pi \hat{n}_{1,1}(0) \right\} \\ & = 4z \left\{ -\frac{\pi n_0^2}{Q} \int_f^{\sqrt{f^2 + 4z^2}} (\sqrt{f^2 + 4z^2} - \eta) \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta + \pi \hat{n}_{1,1}(0) \right\}. \end{aligned}$$

对 z 微商后得

$$\begin{aligned} & -\frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{1}{z} \hat{G}_1(f, n_0 \sqrt{f^2 + 4z^2}) \right] \\ & = -\frac{4\pi n_0^2}{Q} \int_f^{\sqrt{f^2 + 4z^2}} \left(\frac{f^2 + 8z^2}{\sqrt{f^2 + 4z^2}} - \eta \right) \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta + 4\pi \hat{n}_{1,1}(0) \end{aligned} \quad (3-4-38)$$

将(3-4-38)代入(3-4-37), 由于一般 $\hat{n}_{1,1}(0)$ 具有 $\delta(\lambda)$ 的性质, $\hat{n}_{1,1}(0)$ 在代入(3-4-37)式的积分中的项可以去掉, 因此

$$\begin{aligned} \hat{n}_{1,1}(z) - \hat{n}_{1,1}(0) &= -\frac{n_0^2 e^{-i\lambda f/z}}{Q} \left\{ \int_f^{\sqrt{f^2 + 4z^2}} \left(\frac{f^2 + 8z^2}{\sqrt{f^2 + 4z^2}} - \eta \right) \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta + \right. \\ & \left. + \int_0^z \frac{\lambda z I_1(\lambda \sqrt{z^2 - \xi^2})}{\sqrt{z^2 - \xi^2}} d\xi \int_f^{\sqrt{f^2 + 4\xi^2}} \left(\frac{f^2 + 8\xi^2}{\sqrt{f^2 + 4\xi^2}} - \eta \right) \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta \right\} \end{aligned}$$

式中最后的积分交换次序后可得

$$\begin{aligned} & \hat{n}_{1,1}(z) - \hat{n}_{1,1}(0) \\ &= -\frac{n_0^2 e^{-i\lambda f/z}}{Q} \left\{ \int_f^{\sqrt{f^2 + 4z^2}} \left(\frac{f^2 + 8z^2}{\sqrt{f^2 + 4z^2}} - \eta \right) \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta + \right. \\ & \left. + \int_f^{\sqrt{f^2 + 4z^2}} \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta \int_{\frac{1}{2}\sqrt{\eta^2 - f^2}}^z \frac{\lambda z I_1(\lambda \sqrt{z^2 - \xi^2})}{\sqrt{z^2 - \xi^2}} d\xi \right. \\ & \quad \left. \times \left(\frac{f^2 + 8\xi^2}{\sqrt{f^2 + 4\xi^2}} - \eta \right) d\xi \right\} \end{aligned} \quad (3-4-39)$$

公式(3-4-39)可以简化为

$$\hat{n}_{1,1}(z) - \hat{n}_{1,1}(0) = \int_f^{\sqrt{f^2 + 4z^2}} K(\lambda, z, f, \eta) \hat{R}_1(f, n_0 \eta) d\eta, \quad (3-4-40)$$

其中

$$K(\lambda, z, f, \eta) = \frac{1}{Q} \left\{ \left(\frac{f^2 + 8z^2}{\sqrt{f^2 + 4z^2}} - \eta \right) + \int_{\frac{1}{2}\sqrt{\eta^2 - f^2}}^z \left(\frac{f^2 + 8\xi^2}{\sqrt{f^2 + 4\xi^2}} - \eta \right) \frac{\lambda z I_1(\lambda \sqrt{z^2 - \xi^2})}{\sqrt{z^2 - \xi^2}} d\xi \right\}$$