



Zilog

Z-80

微算機結構

Microprocessor Handbook

蔣春木 編



Zilog

Z - 80 微型電腦是目前普遍為學校及企業界採用的微電腦之一。
。但多年來一直沒有一本較好的教本做為訓練之教材。

本社從事電子科技圖書出版工作多年共出版微電腦中、英文叢書
60 餘本，有感于實際之需要特編成本書以供學校教學之用。

前鋒出版社 敬上

69. 9. 29.

目 錄

第一章	Z-80 中央處理單元.....	1
	Z-80 中央處理單元.....	1
	(一) 資料的置入與交換.....	9
	(二) 集體轉移和尋找.....	13
	(三) 算術和邏輯運算.....	15
	(四) 旋轉和平移.....	19
	(五) 位元操縱指令.....	22
	(六) 跳躍、召用和回歸.....	23
	(七) 輸入與輸出.....	25
	(八) CPU 控制.....	27
第二章	EDU-80 微型電腦監督程式.....	33
第三章	Z-80 的時序和指令執行.....	47
	讀記憶器的動作.....	48
	寫記憶體的動作.....	49
	WAIT 狀態.....	49
	輸出輸入的動作.....	50
	要求BUS.....	51
	外部產生的中斷要求.....	51
第四章	並聯 I/O 介面 (PIO).....	55
	Z-80 PIO 的接腳及訊號.....	56
	Z-80 PIO 操作的方式.....	57
	Z-80 PIO 的中斷處理.....	61
第五章	Z-80 時鐘計時電路 (CTC).....	65
	Z-80 CTC 的功能組織.....	65
	Z-80 CTC 的接腳及訊號.....	66
	Z-80 CTC 的操作方式.....	68
	Z-80 CTC 中斷邏輯.....	70
	Z-80 CTC 的程式設計.....	70

第六章	Z - 80 D M A直接記憶存取控制器.....	75
	Z - 80 D M A的接腳及訊號.....	75
	Z - 80 D M A的暫存器，傳送類別及操作方式.....	79
	Z - 80 D M A的中斷邏輯.....	82
	Z - 80 D M A的暫存器選提.....	84
	Z - 80 D M A的時間順序.....	86
	Z - 80 D M A的狀態暫存器.....	88
	Z - 80 D M A的控制命令	
第七章	Z ILOG Z - 80 - C P U	
	Programming Reference Card.....	97
	C P U各信號之名稱.....	98
	Z - 80 - C P U Instructnon set	122
	C P U Programming Summary	141
附 錄	Z - 80 ,CPU , P 10 , CPC , DMA	等技術手冊

第一章 Z-80中央處理單元

Z-80 CPU之內部結構如圖 A-1。在本圖中我們可以看出 CPU 內部的幾個重要方塊。其與外界之溝通，全靠 8 個位元的資料匯流帶，16 位元的位址匯流帶以及 13 條 CPU 和系統之控制信號綫。

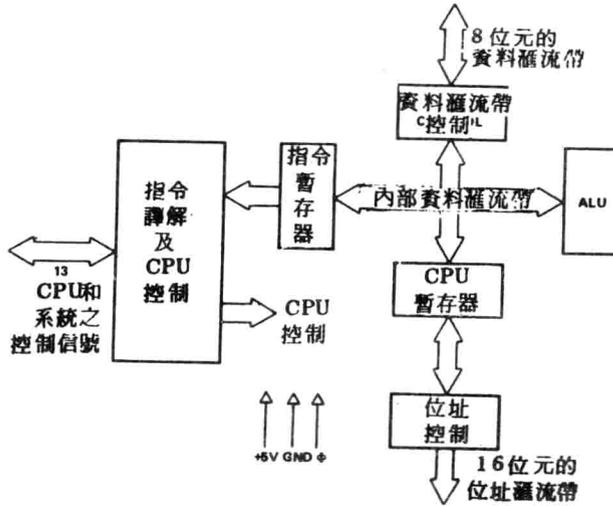


圖 A-1 Z-80 CPU 的內部結構

在圖中其實只有二個是主角，亦即 CPU 內的暫存器以及算術 / 邏輯單元 (ALU)，其餘均是協助此二者的設施，現將此二者詳加解釋。

在 Z-80 內提供了 208 個位元之 R/W 記憶體，供使用者直接使用。這些記憶體又如同圖 A-2 般再予劃分成二套六個通用暫存器群，每個暫存器為 8 個位元，二套累算器及旗號暫存器亦各為 8 位元，累算器內保存算術及邏輯運算之後的結果，而旗號則記錄運算時發生之特殊現象，以及六個特殊用途的暫存器。後者之說明如下：

- (1) 中斷導向暫存器 (I)，又稱為中斷頁位址暫存器。在中斷後，CPU 需要一個 16 位元之位址值，以處理中斷之申請。I 暫存器即為此目的而設，它可提供首要八位元之高位址值，其餘的末要低位址值，則係由中斷之機件所提供的。
- (2) 記憶更新暫存器 (R)，此暫存器係提供做為記憶位址之更新而用的，因此使得動態記憶體與靜態記憶體般易於使用。
- (3) 索引暫存器 (IX, IY)，此兩個暫存器均為 16 個位元，且各自獨立，但均可做為索引定址法 (參看下面文章) 之基底之用。
- (4) 庫存指引器 (SP)，庫存指引器永遠指向 RAM 位址內作為庫存使用的 RAM 之頂點。庫存係採用後入先出 (CIFO, Last in First out) 之結構，每做一次 PUSH 或 POP 指令均將改變其值，其值由 16 個位元組成。

參位元組；指令：LD A, (nn)

動作： $A \leftarrow (nn)$ ；將 nn 位址內的值傳送入 A 中。

實體碼：00111010 3AH
 ← n → 或 n
 ← n → n

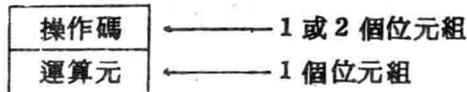
肆位元組；指令：BIT b, (IX + d)

動作： $Z \leftarrow (IX+d)_b$ 將位址 (IX + d) 內第 b 個位元的值取補數後，放入 Z 旗號正反器內。

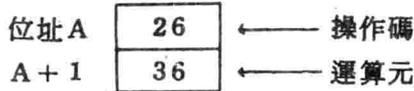
實體碼：11011101 DDH
 11001011 CBH
 ← d → 或 d
 01 ← b → 110 X

從上面這些例子中我們亦可體會出定址法的重要，現將十個定址詳列出來。

立即定址法：操作碼之後的記憶位址上就存放著所要運算的資料值，其格式如



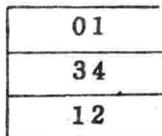
例 LDH, 36H, 將譯解成



延伸立即定址法：立即定址法，只定出一個位元組，此法則定出二個位元組，其餘均相同。



例 LD BC, 1234H 將編譯成



零頁定址法：此為相當特殊的召用指令，其召用之位址為頁 0 之記憶體內的八個固定位址。其操作碼格式如

11×××111

×××可為任意值，而其指定之位址為零頁上的 00×××000 位址上。

相對定址法：相對位址法出現在跳躍指令中，其內的數值代表下一個指令位址是由目前的指令往

前或往後幾個記憶位址。此數值即稱之為補償值或位移值。格式如下：

位址 A	操作碼	← 單位元組
A + 1	補償值	← 8 位元，以 2 的補數為表示負值 d
A + 2		

下一個指令所在的位址即是

$A + 2 + d$; d 的大小為 +127 至 -128 之間。

例

JR \$ + 4

若目前 JR 之指令為 A，則將來之位址為 A + 4 故得 $A + 4 = A + 2 + d$

$d = 2$ 故

18
02

完整定址法：將二個位元組的位址包含在指令之內，指令可據此跳躍至該處繼續執行，從該處取得資料或將資料置入該處。其格式如下，請注意位址如何安放。

操作碼	← 1 或 2 個位元組
低位址	} 先放低位址，再放高位址。
高位址	

例

CALL LABEL

若 LABEL 的位址為 1234H，則

位址 A	CD
A + 1	34
A + 2	12

索引定址法：與相對定址法很相近，仍然要加上補償值，不過在此法中，位址 A 係存放在索引暫存器 (IX 或 IY) 內，而計算新位址時，亦不必再加 2 了。

例

ADD A, (IX + d) 則經編譯後

位址 A	CD
A + 1	86
A + 2	d

暫存器定址法：此法 在 Z - 80 中，係定出指令所需要之暫存器的代名。

例

ADD A, r 其操作碼格式為

1 0 0 0 0 × × ×
 0 0 0 = B
 0 0 1 = C
 0 1 0 = D
 0 1 1 = E
 1 0 0 = H
 1 0 1 = L
 1 1 1 = A

內隱定址法：依字面意義可知，指令本身即已暗示出，指令係對那一個暫存器加以執行。

例 ADD (HL)

此指令業已指出動作爲

$A \leftarrow A + (HL)$ ，其操作碼爲

06H

暫存器間接定址法：利用一個16位元的CPU暫存器偶對內的位址來找出所需的記憶位址（故稱之爲間接），通常係利用HL暫存器偶對。索引暫存器亦是，不過得加上補償值。上例中之ADD (HL) 即是將HL內的值看成位址，故加上括號。

位元定址法：Z - 80 中有許多的位元指令，可將個別置定，復置或測試某記憶位址內的某一位元。其法係在操作碼中保留三個位元以供定義出位元之位置。

例 BIT b, (HL)

位址 A	CB
A + 1	01bbb110

其中

bbb 之值	$\left\{ \begin{array}{l} 000 \\ 001 \\ 010 \\ 011 \\ 100 \\ 101 \\ 110 \\ 111 \end{array} \right.$	0	$\left. \begin{array}{l} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \end{array} \right\}$	位元位置
		1		
		2		
		3		
		4		
		5		
		6		
		7		

指令執行之時，若要表示執行期間所發生的狀況，則需要利用F暫存器保留下來，存個底，以供將來測試之用，這些狀況分別用一個正反器來儲存，此正反器總稱爲狀態旗號，若右邊之條件滿足，則正反器之值爲1，否則爲0，茲表示如下：

進位旗號(C)：表示從累算器的首要位元處有進位 (Carry)。

零值旗號(Z)：表示累算器內的值為 0。

符號旗號(S)：表示累算器之值為負值，故 S 與累算器位元 7 之值相同。

比價 / 溢位旗號(P/V)：此旗號有雙重用途。邏輯運算時代表結果為偶數比價，算術運算時則代表運算之結果超出累算器之容量，故得到錯誤的值。

半進位旗號(H)：代表加、減運算時，末要的 4 個位元有進位或借位之動作。

減法旗號(N)：代表進行之指令，為減法運算。

這六個旗號前四個可供測試，後二者則不可測試，專供 DAA 十進制調節之用。

Z - 80 中共有 158 個不同的指令，這些指令係組合前面所有的 ALU 動作，定址法，旗號等而成的，且可以細分成 8 大分項：

- 置放和交換 (Load and Exchange)
- 集體轉移和尋找 (Block transfer and Search)
- 算術和邏輯運算 (Arithmetic and Logic)
- 旋轉和平移 (Rotate and Shift)
- 位元操縱指令 (Bit Manipulation)
- 跳躍，召用和回歸 (Jump, Call and Return)
- 輸入 / 輸出指令 (Input / Output)
- 基本 CPU 控制 (Basic CPU Control)

在下面數頁中，我們即是按此分類將每一指令之助憶代號，動作，實體碼，旗號，所需之位元組數，至於其時間 (M 週期數與 T 週期數，可參看附錄 C) 分別予以列出，希望能提供讀者諸君方便。

下列表中所用的符號說明如下：

A, F, B, C, D, E, H, L	都是8位元的暫存器，A是累算器而F是旗號暫存器。
AF, BE, CD, HL	是另一套暫存器偶對。
ADDR	代表16位元的記憶器位址。
X(B)	是8位元的暫存器或記憶器中位址X的第B號位元。
COND	程式跳動的條件。這些條件是：
	NZ — 不是零 (Z = 0)
	Z — 是零 (Z = 1)
	NC — 沒有進位 (C = 0)
	C — 有進位 (C = 1)
	PO — 奇數個“1” (P = 0)
	PE — 偶數個“1” (P = 1)
	P — 正號 (S = 0)
	M — 負號 (S = 1)
DATA	代表一個8位元二進制的資料。
DATA16	代表一個16位元二進制的資料。
DISP	代表一個8位元帶正負號的補償值
XX(HI)	是16位元數值XX的高位8位元。
IV	中斷導向暫存器(8位元)。
IX, IY	是各16位元的索引暫存器。
LABEL	是16位元的指令位址。
XX(LO)	是16位元數值XX的低位8位元。
PC	程式計數器 (Program counter)
PORT	是I/O接頭的位址(8位元)。
PR	代表暫存器偶對：
	BE, DE, HL, 或AF。
R	是更新暫存器(8位元)。
REG	代表單個的暫存器。
	A, B, C, D, E, H, 或L。
RP	代表下列任何一個暫存器偶對：
	BC, DE, HL, 或SP。
SP	庫存指引器(16位元)。

STATUS

- C — 進位狀態
- Z — 零狀態
- S — 正負號狀態
- P/V — 比價/溢位狀態
- H — 輔助進位狀態
- N — 減算狀態

下列符號使用於表的狀態欄中。

- X — 旗號受運算的影響。
- (空白) — 旗號不受運算影響。
- 1 — 旗號被設定為 1。
- 0 — 旗號被復置為 0。
- ? — 旗號在運算後變成不確定。
- P — 旗號代表比價之狀態。
- O — 旗號代表溢位發生。
- I — 旗號顯示可否中斷的狀態。

[] 代表括號中位址之內容。如果括號中是暫存器的名稱，它就代表暫存器的內容。如果 I/O 接頭的位址放在括號中，就代表該 I/O 接頭的資料。如果記憶器的位址括在其中，那就代表該位址處的記憶體內容。

[[]] 間接的記憶器選址方式；雙括號中是暫存器的名稱，用該暫存器的內容做位址，再憑址取出記憶體中的資料。

^ 代表邏輯運算 AND。

v 代表邏輯運算 OR。

∨ 代表邏輯運算 XOR。

: 比較的運算。X : Y 會影響狀態旗號但不改變 X 或 Y。

← 資料按箭頭方向傳送。

← → 在此箭頭兩方的資料相互交換位置。

(一) 資料的置入與交換

指令名稱	運算元	指令長度	狀態 CZSP/VHN	動作說明
LD	DST, SRC	1		$[DST] \leftarrow [SRC]$ 把 SRC 暫存器的內容移至 DST 暫存器中。 SRC 和 DST 可能為 A, B, C, D, E, H 或 L
LD	A, IV	2	XX 1 0 0	$[A] \leftarrow [IV]$ 把中斷暫存器內容移至累算器中。
LD	A, R	2	XX 1 0 0	$[A] \leftarrow [R]$ 把更新暫存器內容移至累算器中。
LD	IV, A	2		$[IV] \leftarrow [A]$ 把累算器的內容移至中斷暫存器中。
LD	R, A	2		$[R] \leftarrow [A]$ 把累算器的內容移至更新暫存器中。
LD	SP, HL	1		$[SP] \leftarrow [HL]$ 把 HL 的內容移至 SP 中。
LD	SP, IX SP, IY	2		$[SP] \leftarrow [IX]$ 或 $[SP] \leftarrow [IY]$ 把索引記憶器的內容移至 SP 中。
LD	A, (ADDR)	3		$[A] \leftarrow [ADDR]$ 從指定的記憶體的位址移動資料到累算器。
LD	HL, (ADDR)	3		$[H] \leftarrow [ADDR+1], [L] \leftarrow [ADDR]$ 從指定的記憶體位址移動資料到 HL。
LD	RP, (ADDR) IX, (ADDR) IY, (ADDR)	4		$[RP(HI)] \leftarrow [ADDR+1], [RP(LO)] \leftarrow [ADDR]$ 或 $[IX(HI)] \leftarrow [ADDR+1], [IX(LO)] \leftarrow [ADDR]$ 或 $[IY(HI)] \leftarrow [ADDR+1], [IY(LO)] \leftarrow [ADDR]$ 從指定的記憶器位址移動資料到暫存器偶對或是索引暫存器。
LD	(ADDR).A	3		$[ADDR] \leftarrow [A]$ 把累算器中內容存到指定的記憶器位址。
LD	(ADDR), HL	3		$[ADDR+1] \leftarrow [H], [ADDR] \leftarrow [L]$ 把 HL 的內容存到指定的記憶器位址。

指令名稱	運 算 元 素	指令 長度	狀 態 C Z S P / V H N	動 作 說 明
LD	(ADDR), RP (ADDR), IX (ADDR), IY	4		$\{ADDR+1\} \leftarrow \{RP(HI)\}, \{ADDR\} \leftarrow \{RP(LO)\}$ 或 $\{ADDR+1\} \leftarrow \{IX(HI)\}, \{ADDR\} \leftarrow \{IX(LO)\}$ 或 $\{ADDR+1\} \leftarrow \{IY(HI)\}, \{ADDR\} \leftarrow \{IY(LO)\}$ 把暫存器偶對或是索引暫存器的內容存入指定的記憶體位址。
LD	A, (BC) A, (DE)	1		$\{A\} \leftarrow \{(BC)\}$ 或 $\{A\} \leftarrow \{(DE)\}$ 從暫存器偶對內容所指示的記憶體位址取出資料存入累加器。
LD	REG, (HL)	1		$\{REG\} \leftarrow \{(HL)\}$ 從HL內容所指定的記憶體位址移送資料到暫存器。
LD	(BC), A (DE), A	1		$\{(BC)\} \leftarrow \{A\}$ 或 $\{(DE)\} \leftarrow \{A\}$ 把累加器的內容儲存到BC或DE所指示的記憶體位址。
LD	(HL), REG	1		$\{(HL)\} \leftarrow \{REG\}$ 把暫存器的內容儲存到HL所指示的記憶體位址。
LD	REG, (IX+DISP) REG, (IY+DISP)	3		$\{REG\} \leftarrow \{(IX)+DISP\}$ 或 $\{REG\} \leftarrow \{(IY)+DISP\}$ 使用基底相對定位算出記憶體位址，將該處之資料移送至暫存器。
LD	(IX+DISP), REG (IY+DISP), REG	3		$\{(IX)+DISP\} \leftarrow \{REG\}$ 或 $\{(IY)+DISP\} \leftarrow \{REG\}$ 把暫存器的內容儲存至記憶體中，位址用基底相對定址算出。
LD	REG, DATA	2		$\{REG\} \leftarrow DATA$ 將指令所含的數據放入暫存器。
LD	RP, DATA ₁₆	3		$\{RP\} \leftarrow DATA_{16}$ 將指令所含的16位元數據放入暫存器偶對
LD	IX, DATA ₁₆ IY, DATA ₁₆	4		$\{IX\} \leftarrow DATA_{16}$ 或 $\{IY\} \leftarrow DATA_{16}$ 將指令所含的16位元數據放入索引記憶體

指令名稱	運算元	指令長度	狀態 C Z S P / V H N	動作說明
LD	(HL), DATA	2		$\{[HL]\} \leftarrow \text{DATA}$ 將指令所含的數據存入HL所指示的記憶體位址中。
LD	(IX+DISP), DATA (IY+DISP), DATA	1		$\{[IX] + \text{DISP}\} \leftarrow \text{DATA}$ 或 $\{[IY] + \text{DISP}\} \leftarrow \text{DATA}$ 將指令所含的數據存入相對基底定址法算出的記憶體位址。
PUSH	PR	1		$\{[SP] - 1\} \leftarrow \{PR(HI)\}$ $\{[SP] - 2\} \leftarrow \{PR(LO)\}$ $\{SP\} \leftarrow \{SP\} - 2$ 把成對的暫存器內容放在庫存的頂上，庫存 指引器 減 2。
PUSH	IX IY	2		$\{[SP] - 1\} \leftarrow \{IX(HI)\}$ 或 $\{[SP] - 1\} \leftarrow \{IY(HI)\}$ $\{[SP] - 2\} \leftarrow \{IX(LO)\}$ 或 $\{[SP] - 2\} \leftarrow \{IY(LO)\}$ $\{SP\} \leftarrow \{SP\} - 2$ 把索引暫存器內容放在庫存的頂上，庫存 指引器值減 2。
POP	PR	1		$\{PR(LO)\} \leftarrow \{[SP]\}$ $\{PR(HI)\} \leftarrow \{[SP] + 1\}$ $\{SP\} \leftarrow \{SP\} + 2$ 把庫存的頂上之內容放入暫存器偶對中，庫存 指引器值加 2。
POP	IX IY	2		$\{IX(LO)\} \leftarrow \{[SP]\}$ 或 $\{IY(LO)\} \leftarrow \{[SP]\}$ $\{IX(HI)\} \leftarrow \{[SP] + 1\}$ 或 $\{IY(HI)\} \leftarrow \{[SP] + 1\}$ $\{SP\} \leftarrow \{SF\} + 2$ 把庫存的頂上之內容放入索引暫存器中，庫存 指引器加 2。

指令名稱	運算元	指令 長度	狀 態					助 作 說 明	
			C	Z	S	P	V		H
EX	DE, HL	1							$\{DE\} \leftrightarrow \{HL\}$. 交換DE和HL的內容。
EX	AF, AF	1							$\{AF\} \leftrightarrow \{AF'\}$ 交換兩套程式狀態。
EX	(SP), HL	1							$\{H\} \leftrightarrow \{[SP]+1\}$ $\{L\} \leftrightarrow \{[SP]\}$ 把HL之內容和庫存的頂上之內容交換。
EX	(SP), IX (SP), IY	2							$\{IX(HI)\} \leftrightarrow \{[SP]+1\}$ 或 $\{IY(HI)\} \leftrightarrow \{[SP]+1\}$ $\{IX(LO)\} \leftrightarrow \{[SP]\}$ 或 $\{IY(LO)\} \leftrightarrow \{[SP]\}$ 把索引暫存器之內容和庫存的頂上之內容交換。
EXX		1							$\left\{ \begin{array}{l} BC \\ DE \\ HL \end{array} \right\} \leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} BC' \\ DE' \\ HL' \end{array} \right\}$ 交換兩套成對的暫存器內容。

(二) 集體轉移和尋找

指令名稱	運算元	指令長度	狀態 C Z S P/V H N	動作說明
LDIR		2	0 0 0	<p>重覆動作直到 $\{BC\}=0$;</p> $\{DE\} \leftarrow \{HL\}$ $\{DE\} \leftarrow \{DE\} + 1$ $\{HL\} \leftarrow \{HL\} + 1$ $\{BC\} \leftarrow \{BC\} - 1$ <p>把記憶器中一整塊資料搬移至記憶器中另一區域。原來資料的起始位址在 HL 中，目的地的起始位址在 DE 中，位址由低逐次增高。BC 中內容代表要傳送的位元組數。</p>
LDDR		2	0 0 0	<p>重覆動作直到 $\{BC\}=0$;</p> $\{DE\} \leftarrow \{HL\}$ $\{DE\} \leftarrow \{DE\} - 1$ $\{HL\} \leftarrow \{HL\} - 1$ $\{BC\} \leftarrow \{BC\} - 1$ <p>把記憶器中一塊資料搬移至記憶器中另一區域。原來資料的起始位址在 HL 中，目的地的起始位址在 DE 中，位址由高逐次降低。BC 中內容代表要傳送的位元組數。</p>
LDI		2	X 0 0	$\{DE\} \leftarrow \{HL\}$ $\{DE\} \leftarrow \{DE\} + 1$ $\{HL\} \leftarrow \{HL\} + 1$ $\{BC\} \leftarrow \{BC\} - 1$ <p>從 HL 所示的記憶器位址傳送一個位元組的資料至 DE 所指示的記憶器位址，把 HL 和 DE 的內容各加 1，BC 的內容減 1。</p>
LDD		2	X 0 0	$\{DE\} \leftarrow \{HL\}$ $\{DE\} \leftarrow \{DE\} - 1$ $\{HL\} \leftarrow \{HL\} - 1$ $\{BC\} \leftarrow \{BC\} - 1$ <p>從 HL 所指示的記憶器位址傳送一個位元組的資料至 DE 所指示的記憶器位址，再把 HL 和 DE 和 BC 的內容均減 1</p>
CPIR		2	X X X X 1	<p>重覆動作，除非 $\{A\} = \{HL\}$ 或 $\{BC\} = 0$;</p> $\{A\} : \{HL\}$ $\{HL\} \leftarrow \{HL\} + 1$ $\{BC\} \leftarrow \{BC\} - 1$ <p>用累算器的內容和 HL 所指示記憶器位址的內容相比較，HL 的位址逐次增大。內容相等或是 BC 內容減為零時停止</p>