

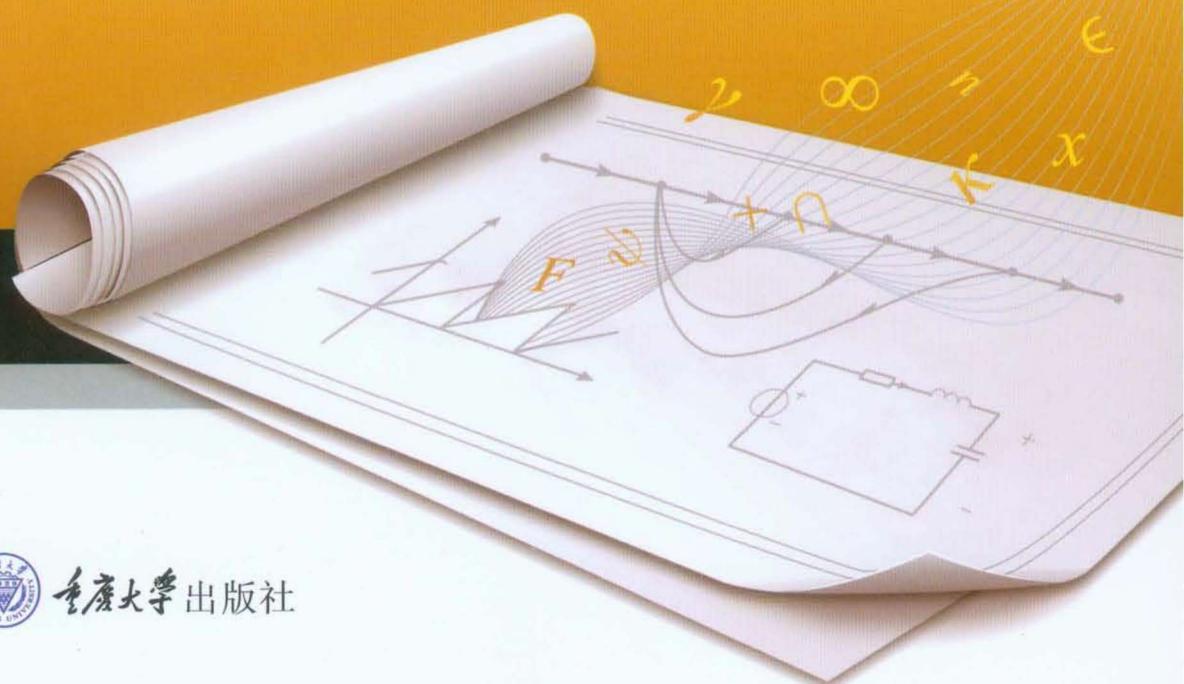
高等院校“十三五”规划教材
高等学校电气工程及其自动化专业应用型本科系列规划教材

信号与系统 学习指导及习题集

XINHAO YU XITONG XUEXI ZHIDAO JI XITIJI

主 编 刘刚利

副主编 肖菊兰



重庆大学出版社

内容提要

本书为胡沁春、刘刚利主编教材《信号与系统》(第二版)的指导性教学配套用书。本书系统地给出了该教材各章重点和难点以及全部习题的详解,并配有适量习题集及答案。本书在习题解析过程中给出了解题思想,解题步骤科学、完善、详细,且一题多解可拓展思路、相互校核,便于学生更加深刻理解、掌握知识点,也便于任课教师因人施教。书后的附录给出了模拟测试题及答案。

本书可作为高等院校自动控制、通信、电子以及计算机等专业信号与系统课程的教学配套用书,也可供工程技术人员参考。

图书在版编目(CIP)数据

信号与系统学习指导及习题集/刘刚利主编. —重庆:重庆大学出版社, 2018.2

高等学校电气工程及其自动化专业应用型本科系列规划教材

ISBN 978-7-5689-0990-7

I . ①信… II . ①刘… III . ①信号系统—高等学校—教学参考资料 IV . ①TN911.6

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2018)第 006202 号

信号与系统学习指导及习题集

主 编 刘刚利

副主编 肖菊兰

策划编辑:曾显跃

责任编辑:文 鹏 版式设计:曾显跃

责任校对:贾 梅 责任印制:赵 晟

*

重庆大学出版社出版发行

出版人:易树平

社址:重庆市沙坪坝区大学城西路 21 号

邮编:401331

电话:(023)88617190 88617185(中小学)

传真:(023)88617186 88617166

网址:<http://www.cqup.com.cn>

邮箱:fxk@cqup.com.cn (营销中心)

全国新华书店经销

重庆芸文印务有限公司印刷

*

开本:787mm×1092mm 1/16 印张:13.75 字数:326 千

2018 年 2 月第 1 版 2018 年 2 月第 1 次印刷

印数:1—2 000

ISBN 978-7-5689-0990-7 定价:29.50 元

本书如有印刷、装订等质量问题,本社负责调换

版权所有,请勿擅自翻印和用本书

制作各类出版物及配套用书,违者必究

前 言

“信号与系统”课程是电子信息类专业重要的专业基础课。该课程的教学目标,是使学生了解信号、信号处理和系统的基本概念,学会信号分析与系统分析的基本方法,理解信号处理和传输的基本过程,提高分析实际问题的能力。由于该课程的内容具有较强的理论性和实用性,很多学生在学习过程中感到比较困难,所以有必要配合教材编写一本辅导教材。辅导教材按教材的章节顺序编排,每章由重点、难点、课后习题详解和练习题组成。为了强化学生的练习,我们编写了练习题,并给出了答案;为了便于学生掌握期末自测的情况,附录也给出了模拟测试题及答案。学生在学习时,既可以将辅导教材与主教材配合使用,也可以单独使用。

本书由刘刚利任主编,肖菊兰任副主编。第1、2、3章由刘刚利编写,第4、5、6章由肖菊兰编写,第7章由胡沁春编写。张霆、郭丽芳参加了全书练习题和模拟测试题的编写,刘刚利对全书进行了统稿。

由于编写时间仓促及编者水平有限,书中定有不妥之处,希望使用本教材的老师和学生多提宝贵意见和建议,我们将不胜感激。

编 者

2017年10月

目 录

第 1 章 信号与系统概论	1
1.1 重点与难点	1
1.2 主要知识点	1
1.3 课后习题 1 全解	6
1.4 练习题 1 及答案	17
第 2 章 连续系统的时域分析	22
2.1 重点与难点	22
2.2 主要知识点	22
2.3 课后习题 2 全解	25
2.4 练习题 2 及答案	48
第 3 章 连续系统的频域分析	51
3.1 重点与难点	51
3.2 主要知识点	51
3.3 课后习题 3 全解	56
3.4 练习题 3 及答案	73
第 4 章 连续系统的复频域分析	77
4.1 重点与难点	77
4.2 主要知识点	77
4.3 课后习题 4 全解	84
4.4 练习题 4 及答案	116
第 5 章 离散系统的时域分析	119
5.1 重点与难点	119

5.2 主要知识点	119
5.3 课后习题 5 全解	123
5.4 练习题 5 及答案	141
第 6 章 离散系统的 z 域分析	143
6.1 重点与难点	143
6.2 主要知识点	143
6.3 课后习题 6 全解	148
6.4 练习题 6 及答案	171
第 7 章 系统的状态变量分析	175
7.1 重点与难点	175
7.2 主要知识点	175
7.3 课后习题 7 全解	177
7.4 练习题 7 及答案	188
附录	190
模拟测试题一	190
模拟测试题一答案	193
模拟测试题二	194
模拟测试题二答案	195
模拟测试题三	197
模拟测试题三答案	199
模拟测试题四	200
模拟测试题四答案	202
模拟测试题五	203
模拟测试题五答案	205
模拟测试题六	207
模拟测试题六答案	210
参考文献	211

第 1 章

信号与系统概论

1.1 重点与难点

重点:信号的基本运算;线性系统的基本特性(线性、微分特性、积分特性);系统的判定;冲激信号性质;冲激信号与阶跃信号的关系。

难点:线性系统的判定。

1.2 主要知识点

1.2.1 信号及其分类

按照各种信号的不同性质与数学特征,信号有多种不同的分类方法。

- ①根据定义域的特点,信号可分为连续时间信号和离散时间信号。
- ②根据信号按时间自身的变化规律,可将其分为周期信号与非周期信号。
- ③根据能量性质,信号可分为能量信号和功率信号。
- ④根据信号能否用明确的数学关系式描述,或者能否用实验的方法以足够的精度重复产生,信号可分为确定信号和非确定信号。
- ⑤根据信号所存在的时间范围,可以把信号分为因果信号与非因果信号。

1.2.2 信号的基本运算

(1) 相加

信号 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 之和是指同一瞬间两信号的函数值相加所构成的信号,即

$$f(t) = f_1(t) + f_2(t)$$

(2) 相乘

信号 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 相乘是指同一瞬间两信号的函数值之积所构成的信号,即

$$f(t) = f_1(t) \cdot f_2(t)$$

(3) 平移

若将信号 $f(t)$ 的波形沿时间轴向右平移 t_0 ($t_0 > 0$) 时间, 则得到信号 $f(t-t_0)$; 若沿时间轴向左平移 t_0 时间, 则得到信号 $f(t+t_0)$ 。

(4) 反转

信号的反转, 又称为信号的倒置。数学上, 信号的反转就是将信号 $f(t)$ 中的自变量 t 换为 $-t$, 从而得到反转信号 $f(-t)$; 从几何图形上看, $f(t)$ 的波形与 $f(-t)$ 的波形关于纵轴对称, 也就是说, 将信号 $f(t)$ 以纵坐标轴为对称轴反转得到 $f(-t)$ 。

(5) 尺度变换

将信号 $f(t)$ 的自变量 t 乘以一个常数 a ($a > 0$) 所得的信号 $f(at)$, 称为 $f(t)$ 的尺度变换信号。若 $a > 1$, $f(at)$ 的波形是将 $f(t)$ 的波形沿 t 轴压缩至原来的 $1/a$; 若 $0 < a < 1$, $f(at)$ 的波形是将 $f(t)$ 的波形沿 t 轴扩展至原来的 $1/a$ 。例如 $f(t)$ 为录音带信号, 则 $f(2t)$ 相当于以 2 倍速度快速播放, $f\left(\frac{1}{2}t\right)$ 是以一半的速度慢速播放。

1.2.3 微分与积分

(1) 微分

信号的微分是指信号对时间的导数, 可表示为

$$y(t) = \frac{d}{dt}f(t) = f'(t)$$

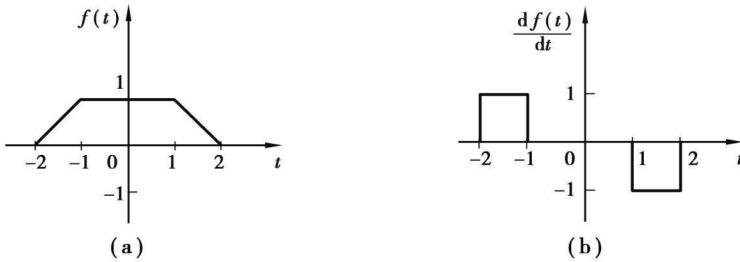


图 1.1

(2) 积分

信号的积分是指信号在区间 $(-\infty, t)$ 上的积分, 可表示为

$$y(t) = \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau = f^{(-1)}(t)$$

与信号的微分相反, 将信号进行积分运算后, 信号的突变部分变得平滑, 如图 1.2 所示。

1.2.4 阶跃信号与冲激信号

阶跃函数和冲激函数不同于普通的函数, 称为奇异函数。引入奇异函数后, 将使信号与系统的分析方法更加完美、灵活, 更为简捷。

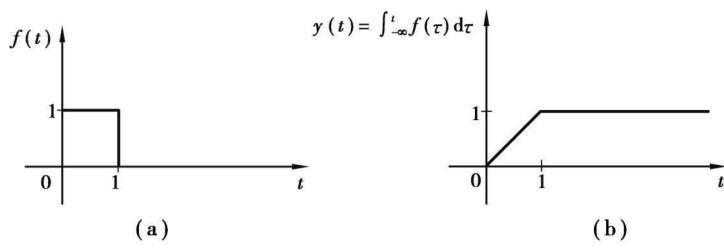


图 1.2

(1) 阶跃信号

单位阶跃函数用 $\varepsilon(t)$ 来表示, 其定义为

$$\varepsilon(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0) \\ 1 & (t > 0) \end{cases}$$

该函数在 $t=0$ 处是不连续的, 在该点的函数值未定义, 其波形如图 1.3 所示。单位阶跃函数简称阶跃函数。

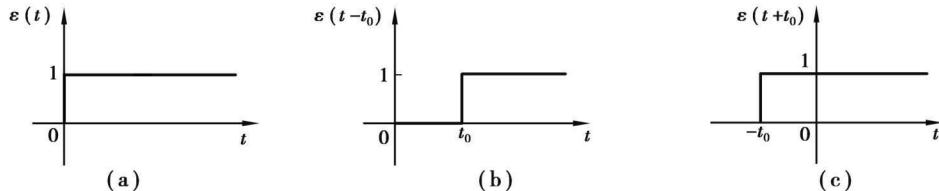


图 1.3

请一定注意图 1.4 中所示几个函数的区别。

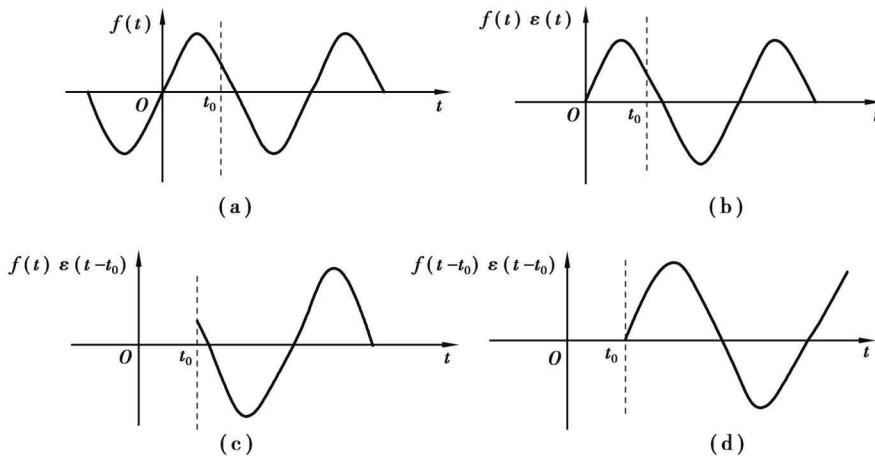


图 1.4

(2) 冲激信号

单位冲激函数简称冲激函数, 其定义为

$$\begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \\ \delta(t) = 0, t \neq 0 \end{cases}$$

其波形如图 1.5 所示, 其中带箭头的(1)表示 $\delta(t)$ 的面积, 也称为冲激函数的强度。

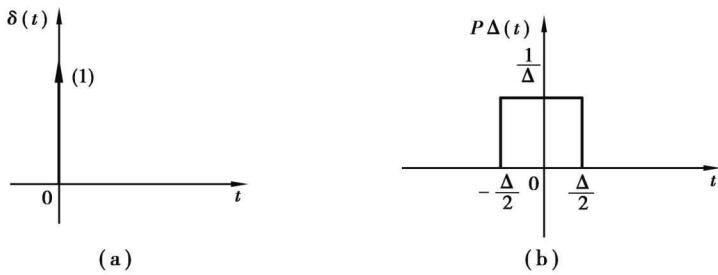


图 1.5

(3) 冲激函数与阶跃函数的关系

① 单位冲激函数 $\delta(t)$ 的积分为单位阶跃函数 $\varepsilon(t)$ 。

$$\varepsilon(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & t > 0 \end{cases}$$

② 单位阶跃函数 $\varepsilon(t)$ 的导数是单位冲激函数。

$$\delta(t) = \frac{d\varepsilon(t)}{dt}$$

(4) 冲激函数的性质

1) 采样性质

$$f(t)\delta(t) = f(0)\delta(t)$$

若对上式求定积分, 即

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t) dt &= \int_{-\infty}^{\infty} f(0)\delta(t) dt \\ &= f(0) \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = f(0) \end{aligned}$$

上式表述了单位冲激函数的采样(筛选)性质, 这是 $\delta(t)$ 最本质的性质。

2) $\delta(t)$ 是偶函数

$$\delta(-t) = \delta(t)$$

3) 单位冲激函数的导数及其性质

① 冲激偶定义。 $\delta(t)$ 的一阶导数用 $\delta'(t)$ 表示, 称为单位冲激偶, 简称冲激偶。对冲激偶进行积分等于零, 即

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) dt = 0$$

② 冲激偶是奇函数, 即

$$\delta'(-t) = -\delta'(t)$$

③ 冲激偶函数的加权性

$$f(t)\delta'(t) = f(0)\delta'(t) - f'(0)\delta(t)$$

④ 冲激偶函数的采样性

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta'(t) dt = -f'(0)$$

推广之,有

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta'(t - t_0) dt = -f'(t_0)$$

1.2.5 系统的描述

描述系统的基本运算单元为加法器、数乘器、积分器(连续系统使用)和延迟单元(离散系统使用)。

如果已知描述系统的框图,列写微分方程的一般步骤为:

- ①选中间变量 $x(t)$ 。设其最右端积分器的输出为 $x(t)$ 。
- ②写出各加法器输出信号的方程。
- ③消去中间变量 $x(t)$ 。

1.2.6 系统的分类和特性

(1) 系统分类

不同类型的系统,其系统分析的过程是一样的,但系统的数学模型不同,其分析方法也就不同。通常把系统分为连续系统与离散系统;动态系统与静态系统;动态系统与静态系统;线性系统与非线性系统;时变系统与时不变系统。

(2) 线性特性

线性特性要求系统同时具有叠加性和齐次性。综合表示系统的线性特性为:

若

$$f_1(t) \rightarrow y_1(t), f_2(t) \rightarrow y_2(t)$$

则对于任意常数 a 和 b ,有

$$af_1(t) + bf_2(t) \rightarrow ay_1(t) + by_2(t)$$

同时满足叠加性和齐次性的系统称为线性系统,否则系统称为非线性系统。

(3) 时不变特性

系统的参数都是常数且不随时间变化,则称该系统为时不变系统,也称非时变系统、常参系统、定常系统等。

若激励 $f(t)$ 在某个时刻接入时响应为 $y(t)$,当激励延迟 t_0 作用时,它所引起的响应也延迟相同的时间 t_0 ,即 $f(t-t_0) \rightarrow y(t-t_0)$ 。

(4) 因果性

一个系统,如果在任意时刻的输出只取决于当前时刻和过去时刻的输入信号值,而与后续的输入信号无关,则称该系统为因果系统。

(5) 稳定性

当系统的输入信号为有界信号时,输出信号也是有界的,则该系统是稳定的,称为稳定系统;否则系统为不稳定系统。即若激励 $|f(\cdot)| < \infty$,其系统响应 $|y(\cdot)| < \infty$,则称系统是稳定的。

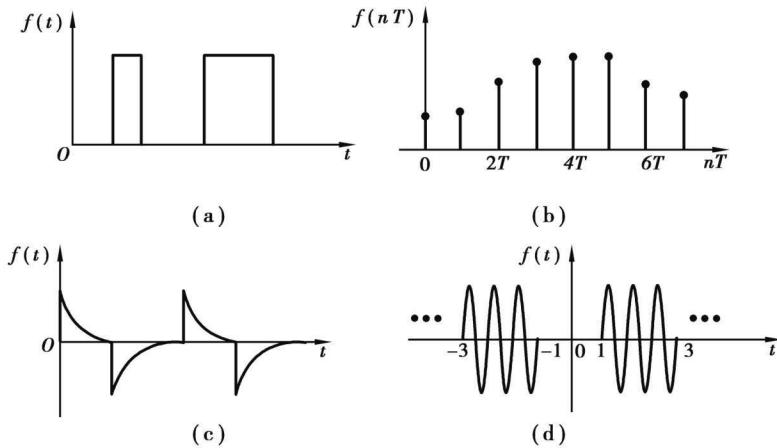
1.3 课后习题 1 全解

1. 什么是连续信号？什么是离散信号？

解 在连续时间范围内($-\infty < t < \infty$)有定义的信号称为连续时间信号，简称为连续信号。这里的“连续”是指函数的定义域——时间(或其他量)是连续的。信号的值域可以是连续的，也可以是不连续的。

仅在一些离散的瞬间才有定义的信号称为离散时间信号，简称离散信号。这里的“离散”是指信号的定义域——时间(或其他量)是离散的，它只取某些规定的值。

2. 题图 1.1 所示信号中，哪些是连续信号？哪些是离散信号？哪些是周期信号？哪些是非周期信号？



题图 1.1

解 图(a)为连续非周期信号；图(b)为离散非周期信号；图(c)为连续非周期信号；图(d)为连续周期信号。

3. 判断下列信号是否为周期信号，如果是周期信号，试确定其周期。

$$(1) f(t) = 3 \cos(2t) + 2 \cos(\pi t)$$

$$(2) f(t) = |\cos(2t)|$$

$$(3) f(t) = \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right) + \cos\left(\frac{\pi}{3}t\right) + \cos\left(\frac{\pi}{6}t\right)$$

$$(4) f(n) = \cos(0.3\pi n)$$

解 (1) 因为 $3 \cos(2t)$ 是周期为 $T_1 = 2\pi/2 = \pi$ 的周期信号；因为 $2 \cos(\pi t)$ 是周期为 $T_2 = 2\pi/\pi = 2$ 的周期信号；由于一个无理数与一个有理数不存在公倍数，故 $f(t)$ 不是一个周期信号，或者说，其周期无穷大。故 $f(t) = 3 \cos(2t) + 2 \cos(\pi t)$ 为非周期信号。

$$(2) f(t) = |\cos(2t)|$$
 为周期信号， $T = \pi/2$ 。

(3) 信号 $f(t) = \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right) + \cos\left(\frac{\pi}{3}t\right) + \cos\left(\frac{\pi}{6}t\right)$ 中，显然 $\cos\left(\frac{\pi}{2}t\right)$ 、 $\cos\left(\frac{\pi}{3}t\right)$ 、 $\cos\left(\frac{\pi}{6}t\right)$ 都是周期信号，其周期分别为 $T_1 = 4$, $T_2 = 6$, $T_3 = 12$ ，它们最小公倍数为 12，故该信号为周期信号，

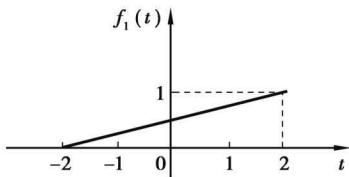
$T=12$ 。

(4) 对于 $f(n)=\cos(0.3\pi n)$ 离散信号, $N=\frac{2\pi}{\beta}=\frac{N}{M}=\frac{20}{3}$, $N=\frac{20M}{3}=20$, 所以该信号为周期信号, 周期 $N=20$ 。

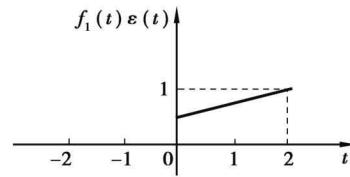
4. 信号 $f_1(t)$ 的波形如题图 1.2 所示, 绘出 $f_2(t)=f_1(t-1)\varepsilon(t-1)$ 的波形。

解 首先绘出 $f_1(t)\varepsilon(t)$ 的波形, 如题图 1.2.1 所示。

利用信号基本变换的平移性质将 $f_1(t)\varepsilon(t)$ 的图像右移 1 个单位, 绘出 $f_2(t)=f_1(t-1)\varepsilon(t-1)$ 的波形, 如题图 1.2.2 所示。

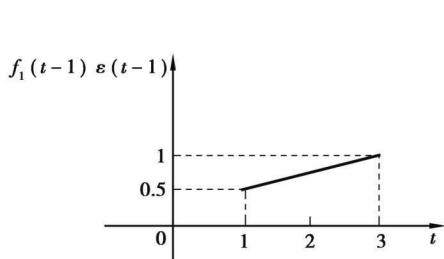


题图 1.2

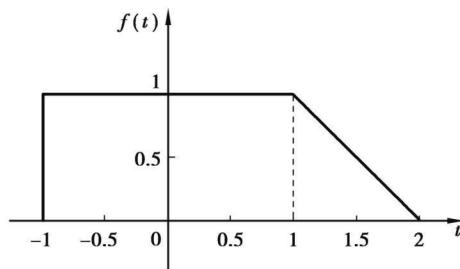


题图 1.2.1

5. 已知 $f(t)$ 的波形如题图 1.3 所示, 绘出 $f(5-2t)$ 的波形。



题图 1.2.2 $f_2(t)$ 的波形

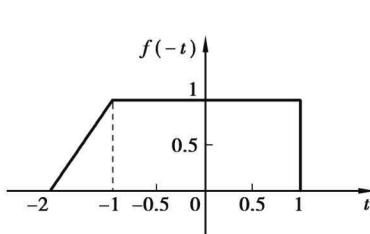


题图 1.3

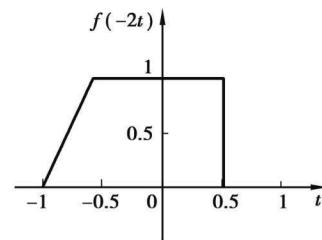
解 要绘出 $f(5-2t)$ 的波形, 要进行反转、尺度变换和平移。

首先将 $f(t)$ 图像反转, 得 $f(-t)$ 波形, 如题图 1.3.1 所示。

将 $f(-t)$ 图像进行尺度变换得 $f(-2t)$ 波形, 如题图 1.3.2 所示。



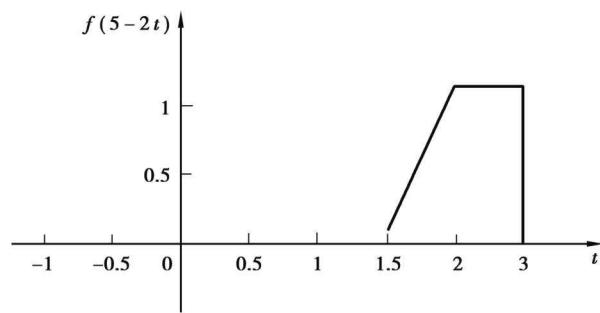
题图 1.3.1



题图 1.3.2

$f(-2t)$ 图像右移 $\frac{5}{2}$, 得 $f\left[-2\left(t-\frac{5}{2}\right)\right]$ 的波形, 如题图 1.3.3 所示。

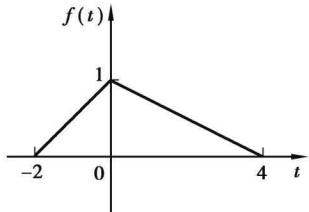
6. 已知信号 $f(t)$ 如题图 1.4 所示, 绘出 $f(-2t-2)$ 的波形。



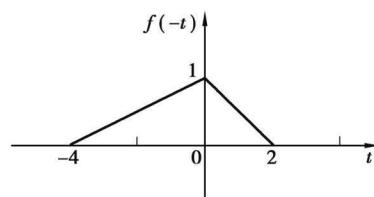
题图 1.3.3 $f(5-2t)$ 的波形

解 要绘出 $f(-2t-2)$ 的波形, 根据信号的基本变换可知, 要进行反转、尺度变换和平移。

首先将 $f(t)$ 图像反转, 得 $f(-t)$ 波形如题图 1.4.1 所示。



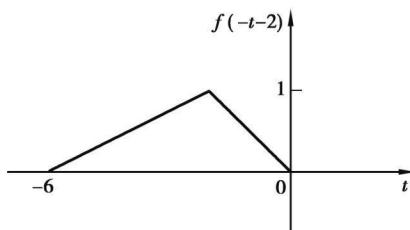
题图 1.4



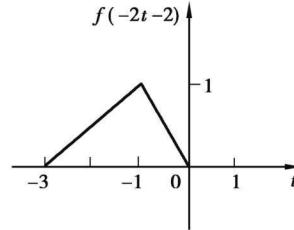
题图 1.4.1 $f(-t)$ 波形

将 $f(-t)$ 图像左移 2 个单位, 得 $f[-(t+2)]$ 波形, 如题图 1.4.2 所示。

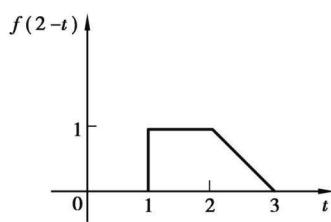
将 $f[-(t+2)]$ 图像进行尺度变换得 $f(-2t-2)$ 波形, 如题图 1.4.3 所示。



题图 1.4.2 $f[-(t+2)]$ 波形



题图 1.4.3 $f(-2t-2)$ 的波形



题图 1.5

7. 已知信号 $f(2-t)$ 的波形如题图 1.5 所示, 绘出 $f(t)$ 的波形。

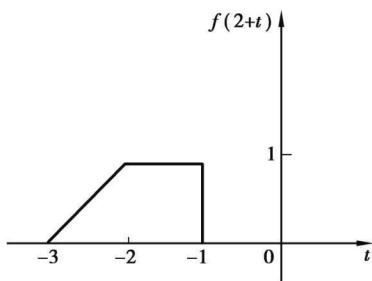
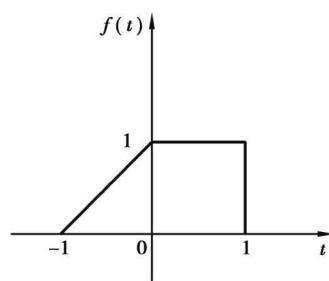
解 要绘出 $f(t)$ 的波形, 根据信号的基本变换可知, 要进行反转和平移。

首先将 $f(2-t)$ 的图像反转, 得 $f(t+2)$ 波形, 如题图 1.5.1 所示。

将 $f(t+2)$ 的图像右移 2 个单位, 得 $f(t)$ 波形, 如题图 1.5.2 所示。

所示。

8. 若 $f(t) = 2\epsilon(t) - \epsilon(t-1) + 2\epsilon(t-2) - 3\epsilon(t-3)$, 绘出 $f(t)$ 的波形。

题图 1.5.1 $f(t+2)$ 波形题图 1.5.2 $f(t)$ 波形

解 $f(t)$ 的波形如图所示。

9. 两信号 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 如题图 1.6 所示, 则 $f_1(t)$ 与 $f_2(t)$ 间的变换关系是什么?

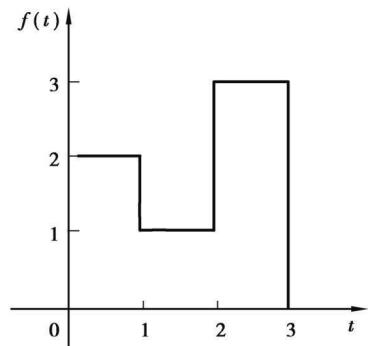
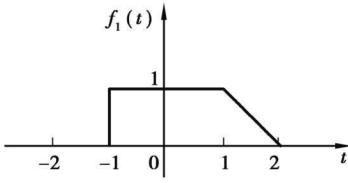
解 首先根据 $f_2(t)$ 的波形可知, 将 $f_1(t)$ 的图像进行尺度变换压缩可得 $f_1(2t)$ 的波形, 如题图 1.6.1 所示。

将 $f_1(2t)$ 的图像左移 2.5 个单位, 即得 $f_1\left[2\left(t+\frac{5}{2}\right)\right]$ 的

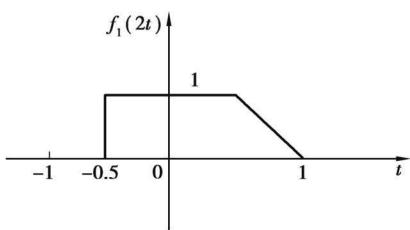
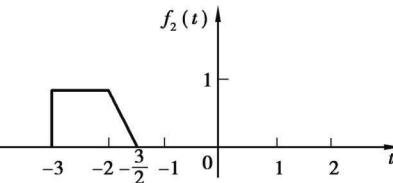
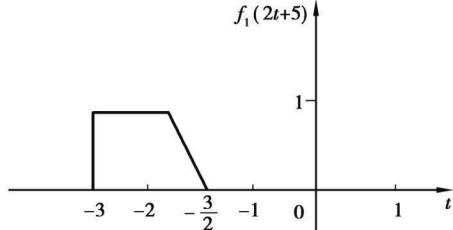
图像, 如题图 1.6.2 所示。

所以 $f_1(t)$ 与 $f_2(t)$ 间的变换关系是

$$f_2(t) = f_1(2t + 5)$$

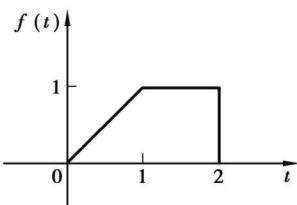
 $f(t)$ 的波形

题图 1.6

题图 1.6.1 $f_1(2t)$ 的波形题图 1.6.2 $f_2(t)$ 的波形

10. 什么是单位冲激函数? 什么是单位阶跃函数? 它们的关系是什么?

解 阶跃函数和冲激函数不同于普通函数, 称为奇异函数(定义见教材)。单位冲激函数 $\delta(t)$ 的积分为单位阶跃函数 $\varepsilon(t)$, 即



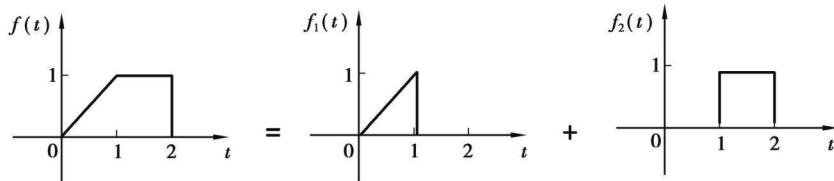
题图 1.7

$$\varepsilon(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 1, & t \geq 0 \end{cases}$$

单位阶跃函数 $\varepsilon(t)$ 的导数是单位冲激函数 $\delta(t) = \frac{d\varepsilon(t)}{dt}$ 。

11. 信号 $f(t)$ 的波形如题图 1.7 所示, 试用阶跃函数写出 $f(t)$ 的函数表达式。

解 可以将波形看作函数 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 之和, 如题图 1.7.1 所示。

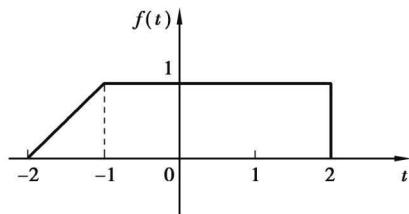


题图 1.7.1

故 $f(t)$ 的函数表达式为

$$\begin{aligned} f(t) &= f_1(t) + f_2(t) \\ &= t[\varepsilon(t) - \varepsilon(t-1)] + \varepsilon(t-1) - \varepsilon(t-2) \\ &= t\varepsilon(t) - (t-1)\varepsilon(t-1) - \varepsilon(t-2) \end{aligned}$$

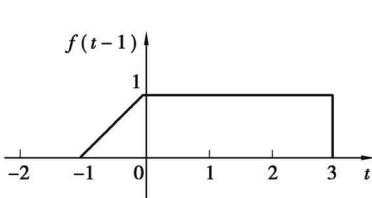
12. 已知信号 $f(t)$ 的波形如题图 1.8 所示, 写出 $f(t-1)\varepsilon(t)$ 的表达式。



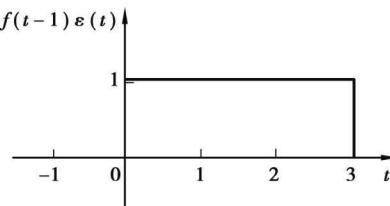
题图 1.8

解 首先绘出 $f(t-1)$ 的波形, 如题图 1.8.1 所示。

再绘出 $f(t-1)\varepsilon(t)$ 的波形, 如题图 1.8.2 所示。



题图 1.8.1 $f(t-1)$ 的波形



题图 1.8.2 $f(t-1)\varepsilon(t)$ 的波形

所以 $f(t-1)\varepsilon(t)$ 的表达式为

$$f(t-1)\varepsilon(t) = \varepsilon(t) - \varepsilon(t-1)$$

13. 用阶跃函数表达题图 1.9 所示波形。

解 题图 1.9 所示波形的表达式为

$$f(t) = \varepsilon(t) + 2\varepsilon(t-1) - \varepsilon(t-2) - 2\varepsilon(t-3)$$

14. 已知函数 $f(t) = e^{-t} [\varepsilon(t) - \varepsilon(t-2)]$, 写出 $f(3-2t)$ 的数学表达式。

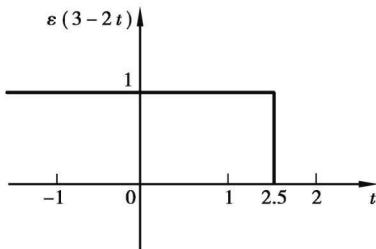
解 ①方法一

可由直接复合函数方法, 得

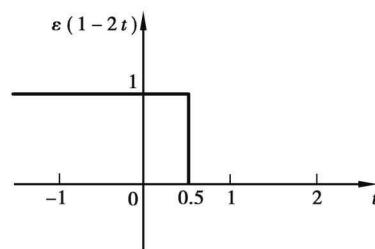
$$f(3-2t) = e^{2t-3} [\varepsilon(3-2t) - \varepsilon(1-2t)]$$

其中, $\varepsilon(3-2t)$ 的波形如题图 1.9.1 所示。

$\varepsilon(1-2t)$ 的波形如题图 1.9.2 所示。



题图 1.9.1

题图 1.9.2 $\varepsilon(1-2t)$ 的波形

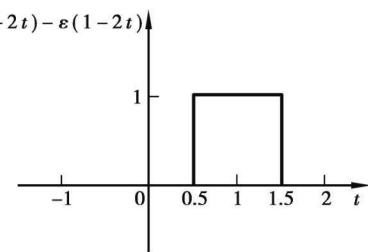
$\varepsilon(3-2t) - \varepsilon(1-2t)$ 的波形如题图 1.9.3 所示。

$$\text{故 } \varepsilon(3-2t) - \varepsilon(1-2t) = \varepsilon\left(t - \frac{1}{2}\right) - \varepsilon\left(t - \frac{3}{2}\right)$$

$$\text{所以 } f(3-2t) = e^{2t-3} [\varepsilon(3-2t) - \varepsilon(1-2t)] = e^{2t-3} \left[\varepsilon\left(t - \frac{1}{2}\right) - \varepsilon\left(t - \frac{3}{2}\right) \right]$$

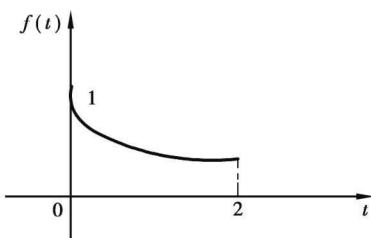
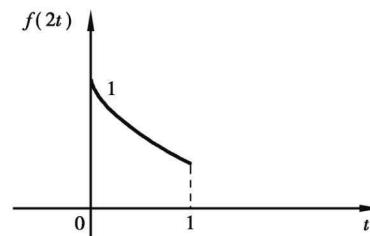
②方法二

$f(t) = e^{-t} [\varepsilon(t) - \varepsilon(t-2)]$ 的波形如题图 1.9.4 所示。



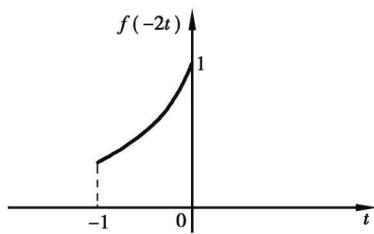
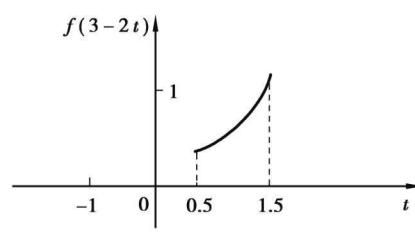
题图 1.9.3

将 $f(t)$ 的波形压缩, 得 $f(2t)$ 的波形, 如题图 1.9.5 所示。

题图 1.9.4 $f(t)$ 的波形题图 1.9.5 $f(2t)$ 的波形

将 $f(2t)$ 的波形反转, 得 $f(-2t)$ 的波形, 如题图 1.9.6 所示。

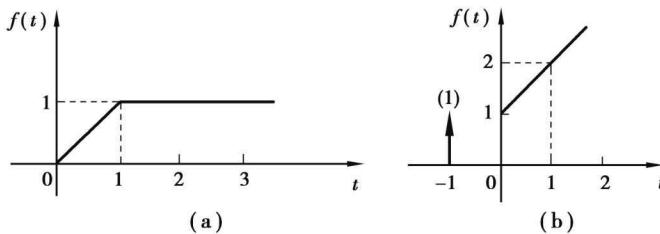
再将 $f(-2t)$ 的波形右移 1.5 个单位, 得 $f(3-2t)$ 波形, 如题图 1.9.7 所示。

题图 1.9.6 $f(-2t)$ 的波形题图 1.9.7 $f(3-2t)$ 波形

所以 $f(3-2t)$ 的数学表达式为

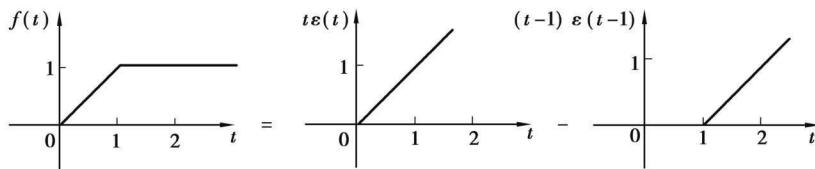
$$f(3 - 2t) = e^{2t-3} \left[\varepsilon\left(t - \frac{1}{2}\right) - \varepsilon\left(t - \frac{3}{2}\right) \right]$$

15. 写出题图 1.10(a)、(b) 所示信号的数学表示式。



题图 1.10

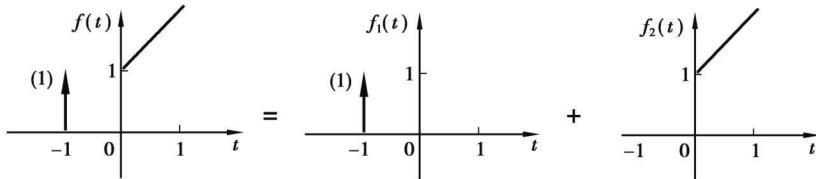
解 (a) 可以将题 1.10 图(a) 波形看作函数 $t\varepsilon(t)$ 和 $(t-1)\varepsilon(t-1)$ 之差, 如题图 1.10.1 所示。



题图 1.10.1

所以, $f(t) = t\varepsilon(t) - (t-1)\varepsilon(t-1)$ 。

(b) 可以将题 1.10 图(b) 波形看作函数分解, 如题图 1.10.2 所示。



题图 1.10.2

其中, $f_1(t) = \delta(t+1)$, $f_2(t) = (t+1)\varepsilon(t)$ 。

所以, 题 1.10 图(b) 数学表示式为 $f(t) = \delta(t+1) + (t+1)\varepsilon(t)$ 。

16. 计算下列各题。

$$(1) (t^3 - 2t^2 - t + 2)\delta(t - 1)$$

$$(2) \int_{-5}^6 \cos t \delta(t - \pi) dt$$

$$(3) \int_{-\infty}^{\infty} 2 \frac{\sin 2t}{t} \delta(t) dt$$

$$(4) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j\omega t} [\delta(t) - \delta(t - t_0)] dt$$

$$(5) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t} \delta(t + 3) dt$$

$$(6) \int_{-\infty}^{\infty} (t + 4) \delta(-t - 3) dt$$

$$(7) \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta(t - t_0) dt$$

$$(8) \int_{-1}^1 (2t^2 + 1) \delta(t - 2) dt$$

$$(9) \int_{-\infty}^{\infty} (t + \sin t) \delta\left(t - \frac{\pi}{6}\right) dt$$

$$(10) \frac{d}{dt} [e^{-t} \varepsilon(t)]$$

$$(11) \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{-t} + t) \delta(t + 2) dt$$

$$(12) \int_{-\infty}^{\infty} \sin^8(t) \delta(t) dt$$