



普通高等教育电气工程与自动化类“十三五”规划教材

电机与拖动

DIANJI YU TUODONG

孙建忠 刘凤春 主编

第3版



免费电子课件



机械工业出版社
CHINA MACHINE PRESS

普通高等教育电气工程与自动化类“十三五”规划教材

电机与拖动

第3版

主编 孙建忠 刘凤春

参编 曲兵妮 牟宪民 任齐

陈燕 许春雨

主审 陈希有

机械工业出版社

本书为普通高等教育电气工程与自动化类“十三五”规划教材，适合总教学时数为60~72学时的教学选用，章节前标有“*”号的选学内容，可根据实际教学情况取舍。

本书秉承“夯实基础、拓宽视野”的宗旨，既体现电机领域的前沿技术和发展趋势，又强调基本知识和基础理论。删去了电动机串电阻起动等内容，补充了新型电机和矢量控制原理等新技术，激发学生的学习兴趣，培养学生的学习能力和创新思维能力。

本书主要阐述电机的基本理论、基本分析方法以及电力拖动的原理和方法，内容包括电机学基础知识，直流电机、变压器、异步电机和同步电机的基本理论，控制电机的原理与应用，电力拖动的基本原理和方法，他励直流电动机、异步电动机和同步电动机的电力拖动，以及电力拖动系统中电动机的选择等。

本书是《电机与拖动》立体化教材的主教材，与其配套出版的还有《电机与拖动 MATLAB 仿真与学习指导》，以及将要出版的《电机与拖动实验及学习指导》等辅助教材，为方便教师教学，本书提供免费的多媒体教学课件，欢迎选用本书作为教材的教师登录 www.cmpedu.com 下载或发邮件到 llm7785@sina.com 索取。

本书可作为高等学校电气工程及其自动化和自动化等专业的教材，也可作为有关工程技术人员的参考用书。

图书在版编目（CIP）数据

电机与拖动/孙建忠，刘凤春主编. —3 版. —北京：机械工业出版社，2016.7

普通高等教育电气工程与自动化类“十三五”规划教材

ISBN 978-7-111-53886-8

I. ①电… II. ①孙… ②刘… III. ①电机-高等学校-教材②电力传动-高等学校-教材 IV. ①TM3②TM921

中国版本图书馆 CIP 数据核字（2016）第 113619 号

机械工业出版社（北京市百万庄大街 22 号 邮政编码 100037）

策划编辑：刘丽敏 责任编辑：刘丽敏 王 康 责任校对：佟瑞鑫

封面设计：马精明 责任印制：李 洋

三河市国英印务有限公司印刷

2016 年 8 月第 3 版第 1 次印刷

184mm × 260mm · 20.5 印张 · 507 千字

标准书号：ISBN 978-7-111-53886-8

定价：44.00 元

凡购本书，如有缺页、倒页、脱页，由本社发行部调换

电话服务

网络服务

服务咨询热线：010-88379833

机工官网：www.cmpbook.com

读者购书热线：010-88379649

机工官博：weibo.com/cmp1952

教育服务网：www.cmpedu.com

封面无防伪标均为盗版

金书网：www.golden-book.com

前　　言

随着“互联网+”时代的到来，对电机的要求不再是简单地提供动力，而是要实现精密控制和智能控制。传统的电机技术与电力电子技术、控制理论、计算机技术和材料科学等现代科学技术的紧密结合，呈现出结构多样化、机电一体化、智能化等发展趋势。

研究型大学的办学目标是培养创新型人才。树立创新意识、增强创新能力，是培养创新型人才的关键，为此，《电机与拖动》教材必须体现电机领域的前沿技术和发展趋势。同时，掌握扎实的基础知识和基本理论才是实现创新的根本。因此，本书秉承了前两版“夯实基础、拓宽视野”的宗旨，在对基本概念和基本理论的阐述上不吝篇幅，将重点内容讲清、讲透。在深入剖析电机与拖动基础理论的同时，介绍了永磁同步电机、矢量控制变频调速、双馈发电机变速恒频风力发电等新技术，体现电机领域的最新进展与发展趋势，既为后续课程的学习打好基础，又激发学生的学习兴趣，培养学生的学习能力和创新思维能力。

在教材内容的取舍上，删去了直流电动机和异步电动机串电阻起动等过时的内容，精简直流电机的内容，充实同步电机的内容，将矢量控制原理与变频调速结合起来，力求使教材内容与电气工程学科的发展相适应。

教材吸收了作者多年从事电机及其控制的教学与科研经验，以及主持或参与“电机与拖动”课程教学改革的成果，将启发式教学和探究型教学等先进的教学思想融入到教材中，教材体系符合学生的认知规律，富有启发性；突出重点，分解难点，将难以理解的知识点采用学生易于接受的方式表述，如将异步电机在不同运行情况下的参数变化问题通过算例进行讲解；把交流电机的绕组、磁动势和电动势等内容进行分解，结合三相异步电机和单相异步电动机的理论进行讲解。

本书由大连理工大学孙建忠和刘凤春主编，大连理工大学陈希有主审。具体分工为：第1章、第4章、第7章和第9章由孙建忠编写，第3章、第5章和第10章由刘凤春编写，第2章、第6章、第8章由曲兵妮、陈燕、任齐、许春雨共同编写，第11章由牟宪民编写。

本书出版后，被国内多所高校采用，不少师生通过邮件和电话与作者进行讨论，并对本书内容提出了许多建设性的建议和意见，在此深表谢意。本书承蒙陈希有教授主审，对陈教授的贡献表示衷心感谢。研究生王斌、王冬、王思浩、钟启濂、王晨等同学参加了部分文字和插图的整理工作，在此表示感谢。本书在编写中参考了国内外有关著作和文献，在此对这些文献的作者一并致谢。

由于编者学识有限，难免存在失误或不当之处，尚祈广大读者不吝批评指教。

编　　者

常用符号表

A	面积；线负荷；散热系数	f_1	异步电动机定子电流频率
a	直流电枢绕组的并联支路对数	f_2	异步电动机转子电流频率
	交流绕组的并联支路数	f_v	三相绕组合成磁动势的 v 次谐波的频率
B	磁感应强度（磁通密度）	G	发电机的文字符号
B_a	电枢磁场磁通密度	G	系统转动部分的质量
B_{ad}	直轴电枢磁场磁通密度	H	磁场强度
B_{aq}	交轴电枢磁场磁通密度	H_s	气隙磁场强度
B_{av}	气隙中磁通密度的平均值	h	高度
B_x	气隙中任意点处的磁通密度	I	直流电流，交流电流有效值
C	电容，热容量	i	电流的瞬时值
C_E	电动势常数	I_0	空载电流
C_T	电磁转矩常数	I_N	额定电流
D	转动部分的回转直径，调速范围	I_1	变压器一次电流；交流电机定子电流
D_a	电枢直径	I_{1N}	变压器一次侧的额定电流（线值）
E	直流电动势或交流电动势的有效值	I_2	变压器二次电流；异步电机转子电流
e	电动势的瞬时值	I_{2N}	变压器二次侧的额定电流（线值）
E_0	空载电动势，励磁电动势	I'_2	I_2 的折算值
E_1	变压器一次绕组和电机定子绕组由主磁通 感应的电动势有效值（相值）	I_a	直流电机的电枢电流
E_2	变压器二次绕组和电机转子绕组由 主磁通感应的电动势有效值（相值）	I_f	直流励磁电流
E'_2	E_2 折算到一次侧或定子侧的折算值	I_m	交流励磁电流
E_{yl}	一个线圈的感应电动势	I_p	磁化电流
E_{ql}	q 个线圈的合成电动势	I_s	短路电流
E_Φ	相电动势	I_{st}	起动电流
E_{ad}	直轴电枢反应电动势	J	拖动系统的转动惯量
E_{aq}	交轴电枢反应电动势	j	转动机构的转速比
e_r	换向时的电抗电动势	k	变压器的电压比，比例系数
e_a	换向时的电枢反应电动势	k_i	异步电动机定子、转子的电流比
F	磁动势，电磁力	k_e	异步电动机定子、转子的电动势比
F_0	励磁磁动势	k_{dl}	基波分布因数
F_a	电枢磁动势	k_{dv}	v 次谐波的分布因数
F_{ad}	直轴电枢磁动势	k_{ql}	基波节距因数
F_{aq}	交轴电枢磁动势	k_{qv}	v 次谐波的节距因数
F_1	三相绕组基波合成磁动势的幅值	k_{wl}	基波绕组因数
F_{yl}	一个整距线圈的基波磁动势幅值	k_{wp}	v 次谐波绕组因数
F_{ql}	q 个分布整距线圈的基波合成磁动势幅值	k_m	过载倍数（过载能力）
F_{qs}	q 个线圈的 v 次谐波磁动势幅值	L	自感
$F_{\Phi 1}$	单相绕组的基波磁动势幅值	$L_{1\sigma}$	变压器一次绕组的漏磁电感，异步电机定子一 相绕组的漏磁电感
$F_{\Phi v}$	单相绕组 v 次谐波磁动势幅值	$L_{2\sigma}$	变压器二次绕组的漏磁电感，异步电机转子一 相绕组的漏磁电感
f	频率	l	长度
f_N	额定频率	M	电动机的文字符号

M	互感	S	视在功率
m_1	交流电机定子相数	S_N	额定视在功率
m_2	异步电机转子相数	s	转差率
N	磁极	s_N	额定转差率
N	每相绕组的串联匝数, 电枢导体数	s_m	临界转差率 (最大转矩时的转差率)
N_1	变压器一次绕组匝数	t	时间
N_2	变压器二次绕组匝数	T_0	空载转矩
N_y	每个线圈的匝数	T_1	输入转矩
n	转子转速	T_2	输出转矩
n_s	额定转速	T_e	电磁转矩
n_0	空载转速	T_{em}	最大 (临界) 电磁转矩
n_t	同步转速	T_N	额定转矩, 额定输出转矩
n_v	v 次谐波旋转磁场转速	T_{eN}	额定电磁转矩
Δn	转速差	T_{st}	起动转矩, 堵转转矩
P	有功功率	U	U 相、 U 相绕组
P_N	额定功率, 额定输出功率	U	直流电压, 交流电压有效值
P_{IN}	额定输入功率	U_N	额定电压
P_1	输入功率	U_1	变压器一次侧相电压, 定子相电压
P_2	输出功率	U_{1N}	变压器一次侧额定电压 (线值)
P_e	电磁功率	U_2	变压器二次侧电压 (相值)
P_{em}	最大电磁功率	U_{2N}	变压器二次侧额定电压 (线值)
P_m	机械功率, 最大功率	U_0	空载电压; 零序电压
P_{Cu}	铜损耗	U_s	短路电压; 异步电机堵转电压
P_{Fe}	铁损耗	u	电压的瞬时值
P_{ad}	附加 (杂散) 损耗	V	V 相, V 相绕组, 电压的单位
P_{fw}	机械损耗	v	线速度
P_0	空载损耗, 空载功率	V_R	电压调整率
P_s	短路功率, 堵转功率	W	W 相, W 相绕组
p	磁极对数	W	功; 能
Q	无功功率, 槽数, 热量	W_m	磁场能量
Q_1	异步电机定子槽数	W_e	电能, 电场能量
Q_2	异步电机转子槽数 (或导条数)	X	电抗
q	每极每相槽数	X_a	电枢反应电抗
R	电阻	X_{ad}	直轴电枢反应电抗
R_1	变压器一次侧一相绕组的电阻, 交流电机定子一相绕组的电阻	X_{aq}	交轴电枢反应电抗
R_2	变压器二次侧一相绕组的电阻, 异步电机转子一相绕组的电阻	X_s	同步电抗
R_a	电枢电阻	X_d	直轴同步电抗
R_f	励磁绕组电阻	X'_d	直轴瞬态电抗
R_m	励磁电阻, 磁阻	X_q	交轴同步电抗
R'_2	R_2 的折算值	X''_d	直轴超瞬态电抗
R_s	变压器或异步电机的短路电阻	X_m	励磁电抗
S	磁极	X_s	短路电抗
		X_σ	漏电抗
		$X_{1\sigma}$	变压器一次侧一相绕组的漏电抗

$X_{2\sigma}$	异步电机定子一相绕组的漏电抗	λ	单位面积的磁导
$X'_{2\sigma}$	变压器二次侧一相绕组的漏电抗	μ	磁导率
	异步电机转子一相绕组的漏电抗	μ_0	空气磁导率
$X'_{2\sigma}$	$X_{2\sigma}$ 的折算值	μ_{Fe}	铁心磁导率
y	电枢绕组的合成节距	η	效率
y_1	电枢绕组的第一节距	η_N	额定效率
y_2	电枢绕组的第二节距	η_m	最大效率
Z	阻抗	θ	角度, 功率角, 温升
Z_m	励磁阻抗	θ_N	额定功率角, 额定温升
Z_s	短路阻抗	α	角度, 相邻两槽间的电角度
Z_1	变压器一次绕组的漏阻抗, 交流电机定子一相绕组的漏阻抗	β	负载系数, 线圈节距的短距角
Z_2	变压器二次绕组的漏阻抗 异步电机转子一相绕组的漏阻抗	δ	气隙长度, 静差率
$Z'_{2\sigma}$	$Z_{2\sigma}$ 的折算值	v	谐波次数
Φ	磁通量	τ	极距, 时间常数
Φ_0	空载磁通; 同步电机每极的主磁通	φ	相角; 功率因数角
Φ_m	变压器或异步电机的主磁通幅值	φ_1	变压器一次侧功率因数角
Φ_σ	漏磁通	φ_2	交流电机定子一相电路的功率因数角
Φ_{ad}	直轴电枢反应磁通	φ_2	变压器二次侧功率因数角
Φ_{aq}	交轴电枢反应磁通	Ω	交流电机转子一相电路的功率因数角
Φ_v	v 次谐波磁通	Ω_1	转子的机械角速度
A	主磁路磁导	ω	同步机械角速度
A_σ	漏磁路磁导	ψ	角频率, 电角速度
		ρ	磁链, 内功率因数角
			转动部分的回转半径

目 录

前言

常用符号表

第1章 电机学基础知识 1

1.1 电机的基本功能与主要类型 1
1.2 电机的基本原理 2
1.2.1 磁场的基本概念 2
1.2.2 磁路及其基本定律 4
1.2.3 电磁感应定律 7
1.2.4 线圈的电路方程 8
1.2.5 电磁力定律与电磁转矩 8
1.2.6 电机的可逆性原理 9
1.3 电机的制造材料 10
1.3.1 概述 10
1.3.2 铁磁材料的重要特性 11
1.3.3 永磁材料的特性 14

思考题与习题 18

第2章 直流电机 20

2.1 直流电机的工作原理 20
2.1.1 直流电动机的工作原理 20
2.1.2 直流发电机的工作原理 21
2.2 直流电机的基本结构和额定值 22
2.2.1 直流电机的基本结构 22
2.2.2 直流电机的电枢绕组 23
2.2.3 直流电机的额定值 25
2.2.4 直流电机按励磁方式分类 26
2.3 直流电机的磁场和电枢反应 27
2.3.1 直流电机的空载磁场 27
2.3.2 电枢磁动势 28
2.3.3 电枢反应 29
*2.3.4 电枢反应对换向的影响及改善 换向的措施 30

2.4 直流电机的感应电动势和电磁转矩 32

2.4.1 直流电机的感应电动势 32
2.4.2 直流电机的电磁转矩 33

2.5 直流电动机的运行分析 33

2.5.1 直流电动机的基本方程 33

2.5.2 他励/并励直流电动机的工作 特性 35

2.6 直流发电机的运行分析 37

2.6.1 直流发电机的基本方程 37
2.6.2 他励直流发电机的工作特性 38
2.6.3 并励直流发电机的自励过程与外 特性 39

思考题与习题 41

第3章 变压器 44

3.1 变压器的基本结构、分类与额定值 44

3.1.1 变压器的基本结构 44
3.1.2 变压器的分类 48
3.1.3 变压器的额定值 49

3.2 变压器的工作原理 51

3.2.1 变压器各电磁量的参考方向 51
3.2.2 变压器的空载运行 52
3.2.3 变压器的负载运行 57

3.3 变压器的等效电路和相量图 59

3.3.1 绕组折算 60
3.3.2 T形等效电路 61
3.3.3 近似和简化等效电路 62
3.3.4 变压器负载运行时的相量图 63

3.4 标幺值 64

3.4.1 标幺值的定义 64
3.4.2 采用标幺值的优点 65

3.5 变压器的参数测定 67

3.5.1 变压器的空载试验 67
3.5.2 变压器的短路试验 69

3.6 变压器的运行特性 72

3.6.1 变压器的外特性与电压调整率 72
3.6.2 变压器的损耗与效率特性 73

3.7 三相变压器及其联结组 76

3.7.1 三相变压器的类型 76
3.7.2 三相变压器的联结组 77

3.8 三相变压器的并联运行	81	相量图	128
3.8.1 并联运行的理想状态及条件	81	4.5.5 异步电动机的简化等效电路	129
3.8.2 联结组对并联运行的影响	82	4.5.6 笼型绕组的磁极数和相数	130
3.8.3 电压比对并联运行的影响	83	4.6 三相异步电动机的功率和转矩	131
3.8.4 短路阻抗对并联运行的影响	83	4.6.1 三相异步电动机的功率关系	131
3.9 特殊变压器	85	4.6.2 三相异步电动机的转矩关系	132
3.9.1 自耦变压器	86	4.6.3 三相异步电动机电磁转矩的物理	
3.9.2 三绕组变压器	89	表达式	133
3.9.3 仪用互感器	90	4.6.4 三相异步电动机的转矩-转差率	
*3.10 节能变压器	92	特性	133
3.10.1 非晶合金变压器	92	4.7 三相异步电动机的工作特性和参数	
3.10.2 卷铁心变压器	93	测定	137
3.10.3 超导变压器	95	4.7.1 三相异步电动机的工作特性	137
3.10.4 变压器性能参数比较	97	4.7.2 三相异步电动机的主要性能	
思考题与习题	97	指标	138
第4章 异步电机	101	4.7.3 三相异步电动机的参数测定	139
4.1 三相异步电动机的基本结构与工作		4.8 单相异步电动机	141
原理	101	4.8.1 单相异步电动机的工作原理	142
4.1.1 三相异步电动机的基本结构	101	4.8.2 两相绕组的磁动势	143
4.1.2 异步电动机的基本工作原理	104	4.8.3 单相异步电动机的主要类型和	
4.1.3 三相异步电动机的额定值和主要		起动方法	144
系列	107	*4.9 三相异步发电机	146
4.2 三相交流电机的绕组	109	4.9.1 三相异步发电机的单机运行	146
4.2.1 交流绕组的基本概念	109	4.9.2 笼型三相异步发电机的并网	
4.2.2 三相双层绕组	111	运行	146
4.2.3 三相单层绕组	112	4.9.3 双馈异步发电机变速恒频风力	
4.3 三相交流绕组的磁动势	113	发电系统	148
4.3.1 单相绕组的磁动势——脉振磁		思考题与习题	150
动势	113	第5章 同步电机	152
4.3.2 三相绕组的合成磁动势——旋转		5.1 同步电机的基本结构和额定值	152
磁动势	118	5.1.1 同步电机的基本结构	152
4.3.3 三相定子绕组建立的磁场	121	5.1.2 同步电机的励磁系统	155
4.4 三相交流绕组的感应电动势	122	5.1.3 同步电机的冷却方式	157
4.4.1 集中整距线圈的感应电动势	122	5.1.4 同步电机的基本类型	157
4.4.2 分布绕组的感应电动势	123	5.1.5 同步电机的额定值	158
4.4.3 短距绕组的感应电动势	123	5.2 三相同步电机的工作原理	159
4.4.4 相电动势	124	5.2.1 三相同步电机的基本原理	159
4.5 三相异步电动机的等效电路	125	5.2.2 同步电机的空载运行	159
4.5.1 转子磁动势和电动势	125	5.2.3 同步电机的负载运行和电枢	
4.5.2 定子、转子绕组的电压方程——		反应	160
频率归算	126	5.2.4 三相同步电机的运行状态	163
4.5.3 绕组归算	127	5.3 三相同步发电机的稳态分析	164
4.5.4 异步电动机的等效电路和		5.3.1 隐极同步发电机的稳态分析	164

5.3.2 凸极同步发电机的稳态分析	167	7.1 电力拖动系统的组成与分类	213
5.4 三相同步发电机的功率和转矩	172	7.2 电力拖动系统的运动方程式	213
5.4.1 功率平衡方程	172	7.2.1 单轴电力拖动系统的运动 方程式	213
5.4.2 电磁功率与功角特性	172	7.2.2 多轴电力拖动系统的折算	215
5.4.3 电磁转矩与矩角特性	174	7.3 电力拖动系统的负载特性	220
5.5 三相同步发电机的运行特性	175	7.3.1 恒转矩负载	220
5.5.1 外特性	175	7.3.2 恒功率负载	221
5.5.2 调整特性	176	7.3.3 通风机与泵类负载	221
5.5.3 效率特性	176	7.4 电力拖动系统的稳定运行条件	221
5.6 同步发电机与电网的并联运行	177	7.5 电力拖动系统的调速	222
5.6.1 并联运行的条件	177	7.5.1 调速的基本概念	222
5.6.2 并联运行的方法	178	7.5.2 调速系统的主要性能指标	223
5.6.3 有功功率的调节与稳定问题	179	思考题与习题	224
5.6.4 无功功率的调节与 V 形曲线	182		
5.7 三相同步电动机与同步补偿机	184	第 8 章 他励直流电动机的电力拖动	227
5.7.1 同步电动机的运行分析	184	8.1 他励直流电动机的机械特性	227
5.7.2 同步电动机的功率和转矩	186	8.1.1 固有机械特性	227
5.7.3 同步电动机的运行特性	187	8.1.2 人为机械特性	228
5.7.4 同步补偿机	188	8.2 他励直流电动机的起动和反转	229
*5.8 同步发电机的三相突然短路	189	8.2.1 电枢回路串联电阻起动	230
5.8.1 同步发电机突然短路的物理 过程	189	8.2.2 降低电枢电压起动	231
5.8.2 同步发电机的瞬态电抗	191	8.2.3 他励直流电动机的反转	231
5.8.3 同步发电机的超瞬态电抗	192	8.3 他励直流电动机的调速	231
思考题与习题	193	8.3.1 电枢回路串联电阻调速	232
第 6 章 控制电机	196	8.3.2 降低电枢电压调速	232
6.1 伺服电动机	196	8.3.3 减弱磁通调速	233
6.1.1 交流伺服电动机	196	8.3.4 调速方式与负载类型的配合	234
6.1.2 直流伺服电动机	198	8.4 他励直流电动机的制动	236
6.2 步进电动机	199	8.4.1 能耗制动	237
6.2.1 基本工作原理	200	8.4.2 反接制动	238
6.2.2 反应式步进电动机	201	8.4.3 回馈制动	241
6.3 测速发电机	203	8.5 他励直流电动机的四象限运行	242
6.3.1 直流测速发电机	203	思考题与习题	243
6.3.2 交流异步测速发电机	204		
6.4 自整角机	205	第 9 章 异步电动机的电力拖动	245
6.4.1 自整角机的结构	205	9.1 三相异步电动机的机械特性	245
6.4.2 力矩式自整角机	206	9.1.1 固有机械特性	245
6.4.3 控制式自整角机	206	9.1.2 人为机械特性	248
6.5 旋转变压器	208	9.2 三相异步电动机的起动	250
6.6 感应同步器	209	9.2.1 笼型异步电动机的起动	250
思考题与习题	211	9.2.2 高起动转矩的异步电动机	255
第 7 章 电力拖动基础	213	9.2.3 绕线转子异步电动机的起动	258
		9.3 三相异步电动机的调速	260
		9.3.1 变极调速	260

9.3.2 变频调速	262	11.1 电动机选择的基本原则	298
9.3.3 调压调速	267	11.1.1 类型的选择	298
9.3.4 绕线转子异步电动机转子串电阻 调速	268	11.1.2 额定功率的选择	299
9.3.5 绕线转子异步电动机串级调速	270	11.1.3 电压等级的选择	300
9.3.6 电磁调速电动机	271	11.1.4 转速的选择	300
9.4 三相异步电动机的制动	273	11.1.5 结构型式的选	301
9.4.1 回馈制动	273	11.1.6 安装型式的选	302
9.4.2 反接制动	275	11.1.7 工作制的选择	302
9.4.3 能耗制动	279	11.1.8 型号的选择	302
9.4.4 软停车与软制动	280	11.2 电动机的发热与冷却	303
9.5 异步电动机的各种运行状态	280	11.2.1 电动机的发热过程与温升	303
思考题与习题	281	11.2.2 电动机的冷却过程与冷却 方式	304
第 10 章 同步电动机的电力拖动	283	11.3 电动机的工作制	305
10.1 同步电动机的机械特性及稳定 运行	283	11.3.1 连续工作制 (S1)	305
10.1.1 同步电动机的机械特性	283	11.3.2 短时工作制 (S2)	305
10.1.2 同步电动机的稳定运行	284	11.3.3 断续周期工作制 (S3)	306
10.2 同步电动机的起动	284	11.4 电动机额定功率的选择	307
10.2.1 拖动起动法	285	11.4.1 电动机的允许输出功率	307
10.2.2 异步起动法	285	11.4.2 拖动连续运行负载电动机额定 功率的选择	308
10.2.3 变频起动法	285	11.4.3 拖动短时运行负载电动机额定 功率的选择	311
10.3 同步电动机的调速和制动	286	11.4.4 拖动断续周期运行负载电动机 额定功率的选择	313
10.3.1 同步电动机的调速方法概述	286	* 11.5 电动机的经济运行	314
10.3.2 同步电动机的制动方法	287	11.5.1 电动机的经济运行管理	314
10.4 特种同步电动机调速系统	288	11.5.2 电动机经济运行的基本参数	314
10.4.1 永磁同步电动机调速系统	288	11.5.3 电动机的经济运行措施	316
10.4.2 无刷直流电动机调速系统	290	思考题与习题	316
10.4.3 开关磁阻电动机调速系统	293	参考文献	318
思考题与习题	296		
第 11 章 电力拖动系统中电动机的 选择	298		

第1章 电机学基础知识

电机（包括变压器和旋转电机）是实现能量转换和信号传递的电磁装置，在现代社会中起着极其重要的作用。

电机是电能生产、传输和分配的主要设备。在发电厂，发电机由汽轮机、水轮机、柴油机或其他动力机械带动，这些原动机将燃料燃烧的热能、水的位能、原子核裂变的原子能等转化为机械能输入到发电机，由发电机将机械能转换为电能；发电机发出的电压再通过升压变压器升压后向远距离输送；在各用电区域，又通过不同电压等级的降压变压器将电压降低，供给用户。

在工农业生产国民经济的各个领域，广泛应用电动机驱动各种生产机械和设备，一个现代化企业需要几百台以至几万台各种不同的电动机；在高级汽车中，为了控制燃料和改善乘车感觉以及显示有关装置状态的需要，要使用40~50台电动机，而未来豪华轿车上的电机可多达80台；家用电器和一些高档消费品，如电唱机、摄录相机、VCD视盘和DVD视盘等都需要配套电动机，工业化国家一般家庭中会用到35台以上电机。

各种控制电机还被用作控制系统中的执行、检测、放大和解算元件，如火炮和雷达的自动定位，人造卫星发射和飞行的控制，舰船方向舵的自动操纵，以及机床加工的自动控制和显示等。

随着社会的发展和科学技术的进步，特别是近年来超导技术、磁流体发电技术、压电技术、电力电子技术和电子与计算机技术的迅猛发展，使电机技术的发展拥有了更加广阔前景。

1.1 电机的基本功能与主要类型

按照电机在能量转换和信号传递中所起的作用不同，电机可以分为下列几类：

- 1) 发电机——将机械功率转换为电功率。
- 2) 电动机——将电功率转换为机械功率。
- 3) 变压器、变流器、变频机、移相器——将一种形式的电能转换为另一种形式的电能。其中，变压器用于改变交流电的电压；变流器用于改变电流的形式，如将交流变为直流；变频机用于改变交流电的频率；移相器用于改变交流电的相位。
- 4) 控制电机——在自动控制系统中起检测、放大、执行和校正作用，作为控制系统的控制元件。

按照电机的结构特点及电源性质分类，电机主要有下列几类：

- 1) 静止电机——变压器。
- 2) 旋转电机——包括直流电机和交流电机，根据电机转速与同步转速的关系，交流电机又分为同步电机和异步电机。同步转速的概念将在下文详细介绍。

直流电机——电源为直流电的电机。

同步电机——交流电机的一种，运行中转速恒为同步转速，电力系统中的发电机主要是同步电机。

异步电机——也是交流电机的一种，运行中电机转速不为同步转速，异步电机主要用作电动机。

电机的分类方法还有很多，由于电机的种类繁多，性能各异，各种分类方法未必能够涵盖所有的电机。本书采用前述第二种分类体系介绍电机的基本理论和应用。

1.2 电机的基本原理

电机是通过电磁感应原理来实现能量变换的机械，电和磁是构成电机的两大要素，缺一不可。电在电机中主要是以“路”的形式出现，即由电机内的线圈、绕组构成电机的电路。磁在电机中是以“场”的形式存在的。在工程分析计算中，常将磁场简化为磁路来处理。下面简要介绍电机中的一些重要概念。

1.2.1 磁场的基本概念

1. 磁感应强度与磁力线

磁场是由电流产生的。表征磁场强弱的物理量是磁感应强度（Magnetic Flux Density），又称磁通密度，它是一个矢量，用 B 表示，在国际单位制中其单位名称为特斯拉，简写为特（T）。磁场中各点的磁感应强度可以用磁力线的疏密程度来表示。应注意磁力线是人为地设想出来、画出来的，并非磁场中真的存在。

图 1-1 为长直导线和螺线管载流时的磁力线分布图。

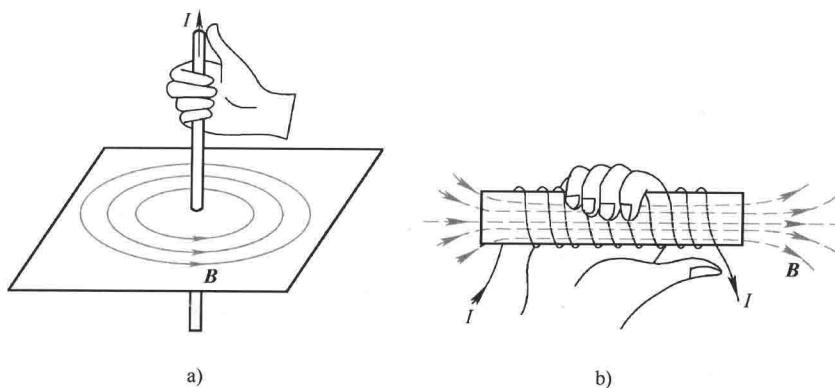


图 1-1 载流长直导线和螺线管的磁力线

由图可知，磁力线具有以下特性：

- 1) 磁力线的回转方向和电流方向之间的关系遵守右手螺旋法则。
- 2) 磁力线总是闭合的，既无起点，也无终点。
- 3) 磁场中的磁力线不会相交，因为磁场中每一点的磁感应强度的方向都是确定的、唯一的。

2. 磁通量与磁通连续性定理

穿过某一截面 A 的磁感应强度 B 的通量称为磁通量（Magnetic Flux），简称磁通，用 Φ

表示，定义为

$$\Phi = \int_A \mathbf{B} \cdot d\mathbf{A} \quad (1-1)$$

也就是说，磁感应强度 \mathbf{B} 在某截面 A 上的面积分，就是通过该截面的磁通。在均匀磁场中，如果 \mathbf{B} 线与截面 A 的法线重合，如图 1-2 所示，则

$$\Phi = B \cdot A \quad (1-2)$$

在国际单位制中，磁通的单位名称为韦伯 (Wb)。

由于磁力线是闭合的，因此对任意封闭曲面来说，进入该闭合曲面的磁力线一定等于穿出该闭合曲面的磁力线。如规定磁力线从曲面穿出为正，穿入为负，则通过任意封闭曲面的磁通量总和必等于零，即

$$\Phi = \oint_A \mathbf{B} \cdot d\mathbf{A} = 0 \quad (1-3)$$

这就是磁通的连续性原理。磁通的连续性是一个重要的概念。

3. 磁场强度与磁导率

在磁场计算中，还有一个重要的物理量叫磁场强度 (Magnetic Intensity)，它也是一个矢量，用符号 \mathbf{H} 表示，在国际单位制中，磁场强度的单位名称为安/米 (A/m)。在各向同性介质中，它与磁感应强度 \mathbf{B} 之间有下列关系

$$\mathbf{B} = \mu \mathbf{H} \quad (1-4)$$

式中 μ ——磁导率，表征磁场中介质的导磁能力，单位是亨/米 (H/m)。

磁导率的大小随介质的性质而异。我们熟知的真空磁导率为 $\mu_0 = 4 \pi \times 10^{-7} H/m$ 。在电机中应用的介质，一般按其磁性能分为铁磁物质和非铁磁物质。前者如铁、钢、钴、镍等，它们的磁导率是真空磁导率的几百倍甚至上万倍，并且与磁场强弱有关，不是一个常数。后者如空气、铜、铝和绝缘材料等，它们的磁导率与真空磁导率相差无几，一律当作 μ_0 处理。

众所周知，导电体和非导电体的电导率之比，其数量级高达 10^{16} 。所以一般电流是沿着导电体流通的，而称非导电体为电绝缘体，电主要以电路的形式出现。铁磁材料与非铁磁材料的磁导率之比，其数量级仅为 $10^3 \sim 10^4$ 。所以磁力线不是仅集中在铁磁材料中，而是在各个方向分布的，有相当一部分磁力线经非铁磁材料闭合。因此，磁是以场的形态存在的。

4. 磁场储能

磁场能够储存能量，这些能量是在磁场建立过程中由其他能源的能量转换而来的。电机就是借助磁场储能来实现机电能量转换的。

磁场中的体能量密度 w_m 为

$$w_m = \frac{1}{2} BH \quad (1-5)$$

式中 B ——磁场中某处的磁感应强度；

H ——磁场中某处的磁场强度

磁场的总储能 W_m 是磁能密度的体积分，即

$$W_m = \int_V w_m dV \quad (1-6)$$

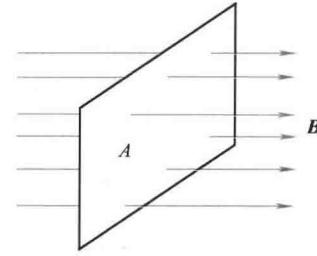


图 1-2 磁感应强度与磁通的关系

对于磁导率为常数的线性介质，式（1-5）可写成

$$w_m = \frac{1}{2} BH = \frac{B^2}{2\mu} \quad (1-7)$$

旋转电机中的固定不动部分（定子）和旋转部分（转子）均系铁磁材料构成，在定、转子之间存在着气隙，一般气隙中的磁感应强度约为 $0.4 \sim 0.8$ T，铁心中的磁感应强度约为 $1.0 \sim 1.8$ T。因为铁磁材料的磁导率是空气磁导率的数千倍，由式（1-7）可知，旋转电机的磁场能量主要储存在气隙中，虽然气隙的体积远小于定子、转子磁性材料的体积。实际上，电机的电气系统和机械系统是通过气隙磁场联系起来，从而实现机电能量转换的，所以把气隙磁场称为耦合磁场。

1.2.2 磁路及其基本定律

一般说来，磁场在空间的分布是很复杂的，不过，由于铁磁材料的磁导率很大，能使电机中绝大部分磁通集中在一定的路径中，因此，可以将“场”问题化简为“集中参数”的问题，即采用所谓磁路的方法来分析。

图 1-3 为两种电机中常见的磁路。由于铁磁材料的导磁性比空气好得多，所以大部分磁通经铁心闭合，这部分磁通称为主磁通，用 Φ 表示。小部分磁通经由空气等非铁磁材料闭合，这部分磁通称为漏磁通，用 Φ_σ 表示。如同把电流流过的路径称为电路一样，也可以把磁通通过的路径称为磁路。

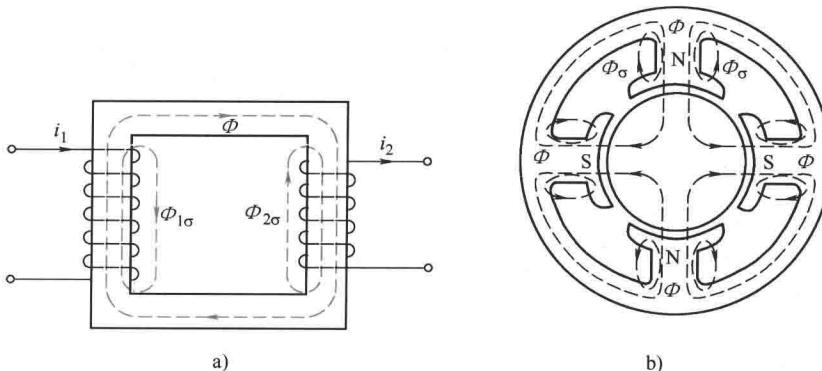


图 1-3 典型磁路

a) 变压器磁路 b) 直流电机磁路

下面介绍磁路中有关的基本定律和基本概念。

1. 安培环路定律（全电流定律）

在磁场中，磁场强度矢量沿任一闭合路径的线积分，等于该闭合路径所包围的电流的代数和，即

$$\oint_l \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l} = \sum i \quad (1-8)$$

这就是安培环路定律，它是电机和变压器磁路计算的基础。 $\sum i$ 是磁路所包围的全电流，当电流的方向与闭合线上磁场强度的方向满足右螺旋定则时，电流取正值，否则取负值。例如在图 1-4

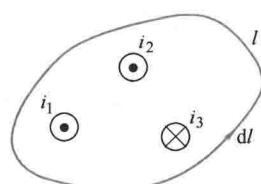


图 1-4 安培环路定律

中, i_1 、 i_2 取正值; i_3 取负值。

2. 磁路的欧姆定律

如图 1-5 所示的无分支磁路, 铁心的截面积为 A , 磁路的平均长度为 l , 材料的磁导率为 μ 。铁心上绕有 N 匝线圈, 通以电流 i 。如果忽略漏磁通, 沿整个磁路的磁通量是相等的, 于是根据安培环路定律有

$$\oint_l \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l} = Hl = Ni$$

由于 $H = \frac{B}{\mu}$ 、 $B = \frac{\Phi}{A}$, 故 $\frac{\Phi l}{\mu A} = Ni$, 所以

$$\Phi = Ni \frac{\mu A}{l} = \frac{F_m}{R_m} \quad (1-9)$$

式中 F_m ——作用在铁心磁路上的安匝数, $F_m = Ni$, 称为磁路的磁动势, 单位为 A;

R_m ——磁路的磁阻, $R_m = \frac{l}{\mu A}$ 单位为 A/Wb。

式 (1-9) 表明, 磁路中通过的磁通量等于作用在磁路上磁动势除以磁路的磁阻。此关系与电路中的欧姆定律在形式上十分相似, 因此式 (1-9) 也称为磁路的欧姆定律。

必须指出, 虽然磁阻和电阻的计算公式相似, 但磁阻的计算比电阻困难得多。一般导电材料的电导率是一个已知常数, 知道导体的长度和截面积就可以求出电阻。但是铁磁材料的磁导率却是随磁感应强度 B 的变化而变化的, 仅知道几何尺寸和材料的品种是算不出磁阻的。

3. 磁路的基尔霍夫第一定律

磁通的连续性定律告诉我们, 穿出 (或进入) 任意闭合面的总磁通量恒等于零, 即 $\sum \Phi = 0$, 与电路中的基尔霍夫第一定律 $\sum i = 0$ 相似, 该定律亦称为磁路的基尔霍夫第一定律。

以图 1-6 所示的有分支磁路为例, 在 Φ_1 、 Φ_2 和 Φ_3 的汇合处做一个封闭面, 有

$$\sum \Phi = \Phi_2 - \Phi_1 - \Phi_3 = 0$$

4. 磁路的基尔霍夫第二定律

在电机和变压器的磁路中, 磁路通常不是同一种材料构成的, 可以将磁路按材料及截面不同分成若干个磁路段, 每一段为同一材料、相同截面积, 且磁路内磁通密度处处相等。仍以图 1-6 所示的有分支磁路为例, 磁路分为三段, 各段的磁动势、磁通、磁导率、截面积和平均长度分别为

第一段: $F_{m1} = Ni$, Φ_1 , μ_1 , A_1 , l_1

第二段: $F_{m2} = 0$, Φ_2 , μ_2 , A_2 , l_2

第三段: $F_{m3} = 0$, Φ_3 , μ_3 , A_3 , l_3

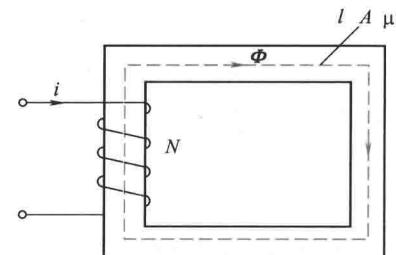


图 1-5 无分支磁路

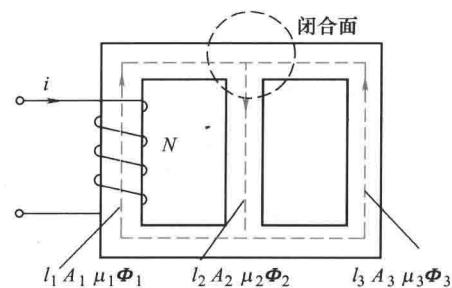


图 1-6 有分支磁路

沿 l_1 和 l_2 组成的闭合磁路，根据安培环路定律有

$$\sum_{k=1}^n H_k l_k = H_1 l_1 + H_2 l_2 = \sum i = F_1 = Ni$$

由于 $H_k = \frac{B_k}{\mu_k}$ 、 $B_k = \frac{\Phi_k}{A_k}$ 、 $R_{mk} = \frac{l_k}{\mu_k A_k}$ ，所以

$$F_{12} = Ni = H_1 l_1 + H_2 l_2 = R_{m1} \Phi_1 + R_{m2} \Phi_2 \quad (1-10)$$

同理，对于沿 l_1 和 l_3 组成的闭合磁路，有

$$F_{13} = Ni = H_1 l_1 - H_3 l_3 = R_{m1} \Phi_1 - R_{m3} \Phi_3 \quad (1-11)$$

在磁路计算中，常把 $H_k l_k$ 称为某段磁路的磁压降， $\sum H_k l_k$ 称为闭合磁路的总磁压降。根据式 (1-10) 和式 (1-11) 可得出：在磁路中，沿任何闭合磁路的磁动势的代数和等于磁压降的代数和，即

$$\sum F_k = \sum H_k l_k = \sum R_{mk} \Phi_k \quad (1-12)$$

这就是磁路的基尔霍夫第二定律，是安培环路定律在磁路中的体现，与电路的基尔霍夫第二定律在形式上相同。

【例 1-1】 图 1-7 所示的磁路由电工钢片叠压而成，铁心的叠压系数（叠片的净厚度与包含绝缘的总厚度之比）为 $k_{Fe} = 0.94$ ，各段铁心的截面积相同，均为 $A = 0.8 \times 10^{-3} m^2$ ，各段铁心的长度分别为 $l_1 = 0.08 m$ ， $l_2 = 0.1 m$ ， $l_3 = 0.037 m$ ， $l_4 = 0.037 m$ ， $l_5 = 0.1 m$ ，气隙长度 $\delta = 0.006 m$ ，已知铁心的磁导率为空气磁导率的 1900 倍，励磁绕组的匝数 $N = 2000$ ，如要在铁心中产生 $1 \times 10^{-3} Wb$ 的磁通，求需要多大的励磁电流。

解：铁心的净面积为

$$A_{Fe} = k_{Fe} A = 0.94 \times 0.8 \times 10^{-3} m^2 = 0.752 \times 10^{-3} m^2$$

铁心中的平均磁通密度为

$$B = \frac{\Phi}{A_{Fe}} = \frac{1 \times 10^{-3}}{0.752 \times 10^{-3}} T = 1.33 T$$

铁心部分的磁场强度为

$$H = \frac{B}{\mu_{Fe}} = \frac{1.33}{1900 \times 4 \times \pi \times 10^{-7}} A/m = 560 A/m$$

铁心部分的磁压降为

$$\sum_{k=1}^5 H_k l_k = H \sum_{k=1}^5 l_k = 560 \times (0.08 + 0.1 + 0.037 + 0.037 + 0.1) A = 198 A$$

不考虑边缘效应，则气隙面积与铁心的截面积相等，由于磁通具有连续性，故气隙中磁场强度为

$$H_\delta = \frac{B_\delta}{\mu_0} = \frac{\Phi}{\mu_0 A} = \frac{1 \times 10^{-3}}{4 \times \pi \times 10^{-7} \times 0.8 \times 10^{-3}} A/m = 9.947 \times 10^5 A/m$$

气隙磁压降为

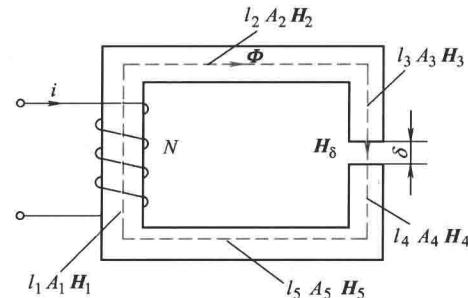


图 1-7 例 1-1 磁路图