

理论力学习题选集

希望

上海市业余工业大学力
海

前 言

本习题选集是在上海市力学学会、力学教学组的倡议下，为适应目前理论力学的教学需要而编集的参考书籍。习题主要选编于美国目前较为普遍采用的一些理论力学教材。

全书分十六章，每章习题前有内容提要 and 例题，其中共有例题 100 题，习题 700 题，供学生参考。

本习题选集由上海市业余工业大学力学教研室集体编写。其中最后两章由上海理工大学物理系的孙德亭同志参加编写。在编写的过程中得到了上海交通大学吴镇先生的不少指导和帮助，在此一并表示感谢。

由于时间仓促，经验不足，缺点和错误在所难免，希望大家批评、指正。

编 者

1980年3月

第一章	平面力系	(1)
第二章	空间力系	(39)
第三章	摩 擦	(81)
第四章	重 心	(112)
第五章	点的运动	(135)
第六章	刚体的运动	(164)
第七章	动力学基本方程	(243)
第八章	动量定理	(271)
第九章	动量矩定理	(295)
第十章	动能定理	(323)
第十一章	转动惯量	(363)
第十二章	碰 撞	(380)
第十三章	达伦培尔原理	(402)
第十四章	振 动	(441)
第十五章	虚位移原理和动力学普遍方程	(475)
第十六章	拉格朗日方程	(506)

第一章 平面力系

提要:

(一) 平面力系的简化:

(1) 一般情况下, 平面力系向刚体内任选一点 O (称简化中心) 简化可得一个力 \vec{R}_0 和一个力偶 M_0 , 该力作用于简化中心, 其大小方向等于该力系的主矢, 该力偶的矩等于力系对简化中心的主矩。

平面力系各力的矢量和称为该力系的主矢。

其数学表达式为:

$$\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \cdots + \vec{F}_n = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i$$

平面力系各力对简化中心 O 点力矩的代数和称为该力系的主矩。

其数学表达式为:

$$m_0(\vec{F}_1) + m_0(\vec{F}_2) + \cdots + m_0(\vec{F}_n) = \sum_{i=1}^n m_0(\vec{F}_i)$$

当简化中心改变时, 主矢的大小和方向不变, 即主矢与简化中心的选择无关, 而主矩则与简化中心的选择有关。

这样, 如用分析式来表示 \vec{R}_0 和 M_0 , 则 \vec{R}_0 的大小和方向为:

$$R_0 = \sqrt{(\Sigma F_x)^2 + (\Sigma F_y)^2}$$

* 本书图中粗体字均为矢量以下同

$$\cos(\vec{R}_0, x) = \frac{\Sigma F_x}{R_0}, \quad \cos(\vec{R}_0, y) = \frac{\Sigma F_y}{R_0}$$

而 M_0 的大小和转向为: $M_0 = \Sigma m_0(\vec{F})$

(2) 简化后可能得到的几种结果

(a) $\vec{R}_0 \neq 0$, $M_0 = 0$, 力系简化为一合力 R_0 , 其作用线通过简化中心。

(b) $\vec{R}_0 = 0$, $M_0 \neq 0$ 。力系简化为一个力偶 M_0 。

(c) $\vec{R}_0 \neq 0$, $M_0 \neq 0$ 。力系可进一步简化为一个合力 \vec{R} , 它的作用线到简化中心的

$$\text{距离 } d = \frac{M_0}{R_0}$$

(d) $\vec{R}_0 = 0$, $M_0 = 0$ 。力系平衡。

(二) 平面力系的平衡方程:

(1) 平面力系的平衡方程为:

$$\Sigma F_x = 0; \quad \Sigma F_y = 0; \quad \Sigma m_0(\vec{F}) = 0$$

如平面力系中所有各力都汇交于一点称平面汇交力系, 其平衡方程为:

$$\Sigma F_x = 0; \quad \Sigma F_y = 0$$

如平面力系中所有各力都相互平行称平行力系, 其平衡方程为:

$$\Sigma F_y = 0; \quad \Sigma m_0(\vec{F}) = 0$$

平面力系的平衡方程还可以有其它两种形式:

$$(2) \Sigma m_A(\vec{F}) = 0, \quad \Sigma m_B(\vec{F}) = 0 \quad \Sigma F_y = 0$$

其中所取之 y 轴不能垂直 A, B 两矩心之连线。

$$(3) \Sigma m_A(\vec{F}) = 0, \quad \Sigma m_B^y(\vec{F}) \neq 0, \quad \Sigma m_C(\vec{F}) = 0,$$

其中三个矩心 A, B, C 不能取在一直线上。

(三) 平面力系的解题步骤及注意点:

解题步骤:

(1) 根据题意, 确定研究对象, 并把它单独画出。

(2) 对研究对象进行受力分析, 画出受力图。

(3) 选取坐标轴及矩心, 然后列出平衡方程求解。

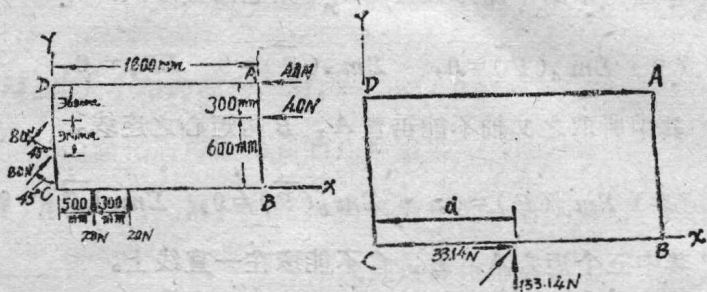
注意点:

(1) 在解物体系统问题时, 研究对象应在对各单个物体及整体进行受力分析的基础上恰当选出, 这样可使解题简捷、清楚。

(2) 选取适当的矩心及坐标轴, 使每个方程中的未知量愈少愈好, 为此矩心可取在未知力较多的交点上, 坐标轴尽可能与较多的未知力垂直, 这样可使计算简化。

(3) 根据力系类型确定平衡方程的形式, 并判定是否静定可解。

例1-1, 矩形板受到三个人的推力, 如图所示。试求这些力的合力及其作用点在 BC 边上的位置。



例 1-1 图

解:
$$\vec{R} = \Sigma \vec{F} = \Sigma F_x \vec{i} + \Sigma F_y \vec{j}$$

$$= [2(80\cos 45^\circ) - 2(40)] \vec{i} + [2(80\sin 45^\circ) + 2(20)] \vec{j}$$

$$= 33.14 \vec{i} + 153.14 \vec{j}$$

若取坐标轴 $x y$ 的原点 c 为中心, 则得主矩:

$$\Sigma M_c = -(80\cos 45^\circ)0.3 - (80\cos 45^\circ)0.6 + 20(0.3) + 20(0.6) + 40(0.6) + 40(0.9)$$

$$= 27.1(N \cdot m)$$

把主矢 \vec{R} 及主矩 M_c 进一步向 BC 边上某一点简化, 则得:

$$d = \frac{M_c}{R_y} = \frac{27.1}{153.14} = 0.18(m)$$

例 1-2, 小园柱体质量为 m , 其两端分别与一弹簧相连, (图中只表示出一端), 它约束在处于光滑水平面上的半园柱体, 如图所示。设弹簧的刚度系数为 K , 原长为 R , 试求当小园

柱体处于图示平衡位置时， θ 角与其它参数之关系式。



例 1-2 图

解：研究对象：小园柱体。

画受力图：平面汇交力系。

列平衡方程：

$$\Sigma F_y = 0; \quad -mg + N \sin 2\theta - F_{\text{弹}} \sin \theta = 0$$

$$N = \frac{F_{\text{弹}} \sin \theta + mg}{\sin 2\theta} \quad (1)$$

$$\Sigma F_x = 0; \quad N \cos 2\theta - F_{\text{弹}} \cos \theta = 0 \quad (2)$$

计算 $F_{\text{弹}}$ ：

$$\text{弹簧伸长 } \Delta l = 2R \cos \theta - R = R(2\cos \theta - 1)$$

$$F_{\text{弹}} = 2K \Delta l = 2KR(2\cos \theta - 1) \quad (3)$$

(1)(3)代入(2)：

$$\frac{F_{\text{弹}} \sin \theta + mg}{\sin 2\theta} \cos 2\theta - F_{\text{弹}} \cos \theta = 0$$

$$F_{\text{弹}} \sin \theta \cos 2\theta + mg \cos 2\theta - F_{\text{弹}} \cos \theta \sin 2\theta = 0$$

$$F_{\text{弹}} (\sin \theta \cos 2\theta - \cos \theta \sin 2\theta) + mg \cos 2\theta = 0$$

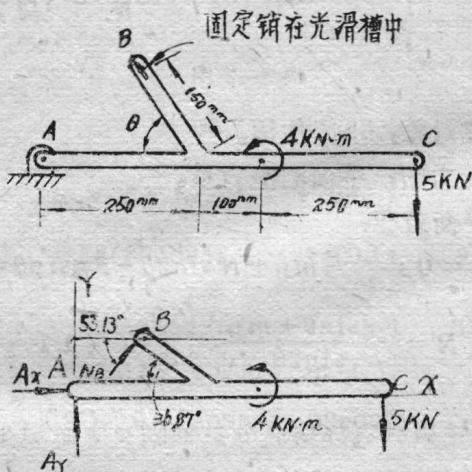
$$-F_{\text{弹}} \sin \theta + mg \cos 2\theta = 0$$

$$-2KR(2\cos \theta - 1) \sin \theta + mg \cos 2\theta = 0$$

$$-2RK\sin 2\theta + 2KR\sin\theta + mg\cos 2\theta = 0$$

$$\therefore \cos 2\theta - \frac{2KR}{mg}(\sin 2\theta - \sin\theta) = 0$$

例1-3: 分叉杆如图, 其上作用一5(KN)的力和一4(KN·m)的力偶, 试求当 $\theta = 36.87^\circ$ 时, 支座A及固定销子B处反力。



例 1-3 图

解: 研究对象: 分叉杆。

画受力图: 平面一般力系。

列平衡方程:

$$\begin{aligned} \Sigma m_A = 0; & -N_B \cos 53.13^\circ (0.15 \sin 36.87^\circ) \\ & + N_B \sin 53.13^\circ (0.25 - 0.15 \cos 36.87^\circ) \\ & + 4 - 5(0.6) = 0 \end{aligned} \quad (1)$$

$$\Sigma F_x = 0; N_B \cos 53.13^\circ + A_x = 0 \quad (2)$$

$$\Sigma F_y = 0; N_B \sin 53.13^\circ + A_y - 5 = 0 \quad (3)$$

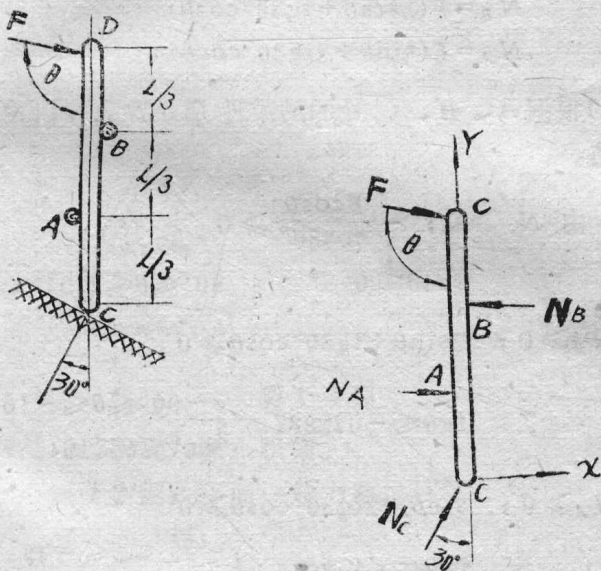
由(1)得 $N_B = -20(\text{KN})$ 与假设方向相反。

代入(2) $A_x = 12(\text{KN})$

代入(3) $A_y = 21(\text{KN})$

例1-4; 无重杆插入销子A和B之间, 并静止于光滑的地面上。试求(a)用F和 θ 来表示所有的约束反力。

(b) 讨论杆处于平衡时的 θ 角范围。



例 1-4 图

解: (a) 研究对象: CD杆。

画受力图: 平面一般力系。

列平衡方程:

$$\sum M_C = 0; \quad -N_A(L/3) + N_B(2L/3) - F\sin\theta(L) = 0 \quad (1)$$

$$\sum F_x = 0; \quad N_C\sin 30^\circ + N_A - N_B + F\sin\theta = 0 \quad (2)$$

$$\Sigma F_y = 0; \quad N_C \cos 30^\circ + F \cos \theta = 0 \quad (3)$$

由(3)得
$$N_C = -\frac{F \cos \theta}{\cos 30^\circ}$$

代入(2)
$$\left(-F \frac{\cos \theta}{\cos 30^\circ}\right) \sin 30^\circ + N_A - N_B + F \sin \theta = 0 \quad (4)$$

将(1)(2)联立解得;

$$N_B = F(2 \sin \theta + \operatorname{tg} 30^\circ \cos \theta)$$

$$N_A = F(\sin \theta + 2 \operatorname{tg} 30^\circ \cos \theta)$$

(b) 根据 A、B、C 处的约束性质, N_A, N_B, N_C 不可能为负值。

$$\text{由 } N_C \geq 0; \quad -\frac{F \cos \theta}{\cos 30^\circ} \geq 0$$

$$\cos \theta \leq 0 \quad 90^\circ \leq \theta \leq 270^\circ$$

$$\text{由 } N_B \geq 0; \quad 2 \sin \theta + \operatorname{tg} 30^\circ \cos \theta \geq 0$$

$$\operatorname{tg} \theta \leq -0.2887 \quad \begin{cases} -90^\circ \leq \theta \leq -16^\circ \\ 90^\circ \leq \theta \leq 164^\circ \end{cases}$$

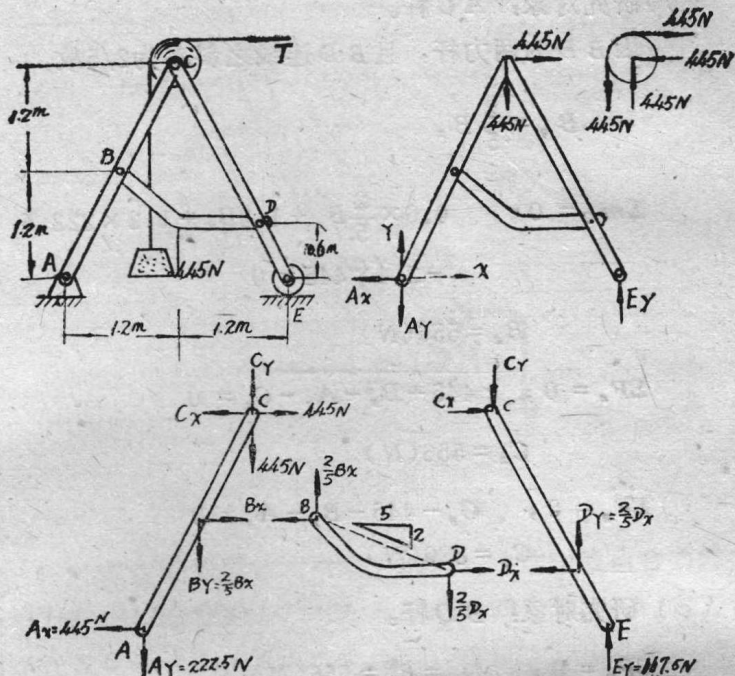
$$\text{由 } N_A \geq 0; \quad \sin \theta + 2 \operatorname{tg} 30^\circ \cos \theta \geq 0$$

$$\operatorname{tg} \theta \leq -1.1547 \quad \begin{cases} -90^\circ \leq \theta \leq -49^\circ \\ 90^\circ \leq \theta \leq 131^\circ \end{cases}$$

因此满足所有反力都大于零的 θ 角范围是:

$$90^\circ \leq \theta \leq 131^\circ$$

例1-5, 起重架的载荷和支座如图所示。如不计杆和滑轮的重量, 求杆在 A、B、C、D 和 E 处所受的力。



例 1-5 图

解：(a) 研究对象；机架。

画受力图；平面一般力系。

列平衡方程：

$$\Sigma m_A = 0; 2.4E_y - 1.2 \times 445 - 2.4 \times 445 = 0$$

$$E_y = 667.5(N)$$

$$\Sigma F_y = 0; -A_y + E_y - 445 = 0$$

$$A_y = 222.5(N)$$

$$\Sigma F_x = 0; A_x = 445(N)$$

(b) 研究对象: AC杆。

因BD为两力杆,且BD连线之斜率为2/5故,

$$B_y = \frac{2}{5} B_x$$

$$\begin{aligned} \Sigma m_c = 0; \quad 0.6 \times \frac{2}{5} B_x + 1.2 B_x + 1.2 \times 222.5 \\ - 2.4 \times 445 = 0 \end{aligned}$$

$$B_x = 556(N)$$

$$\Sigma F_x = 0; \quad 445 + B_x - A_x - C_x = 0$$

$$C_x = 556(N)$$

$$\Sigma F_y = 0; \quad C_y - 445 - B_y - A_y = 0$$

$$C_y = 890(N)$$

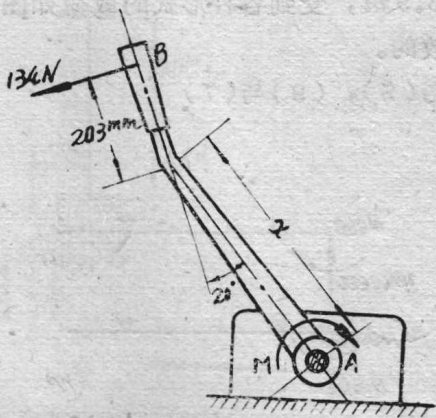
(c) 研究对象: BD杆。

$$\Sigma F_x = 0; \quad D_x = B_x = 556(N)$$

$$\Sigma F_y = 0; \quad D_y = \frac{2}{5} B_x = 222.5(N)$$

1-1 操纵手柄如图,受力偶 $M = 68(N \cdot m)$ 作用, B点作用134(N)的拉力,欲使此力和力偶之合力通过A点,求尺寸 x 。

答: $x = 323.8mm$

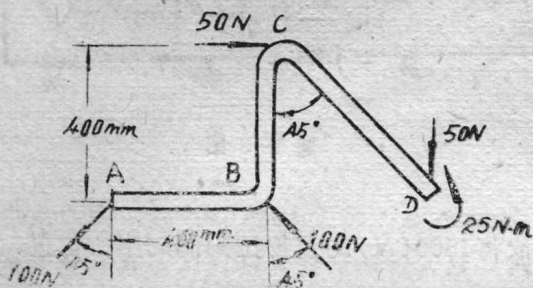


题 1-1 图

1-2 弯管受载荷如图所示。试求(a)这些载荷合力的大小和方向。(b)合力作用点在 AB 线上的位置。(c)合力作用点在 BC 线上的位置。

答: (a) $R = 104(N)$, $\theta_n = 28.8^\circ$

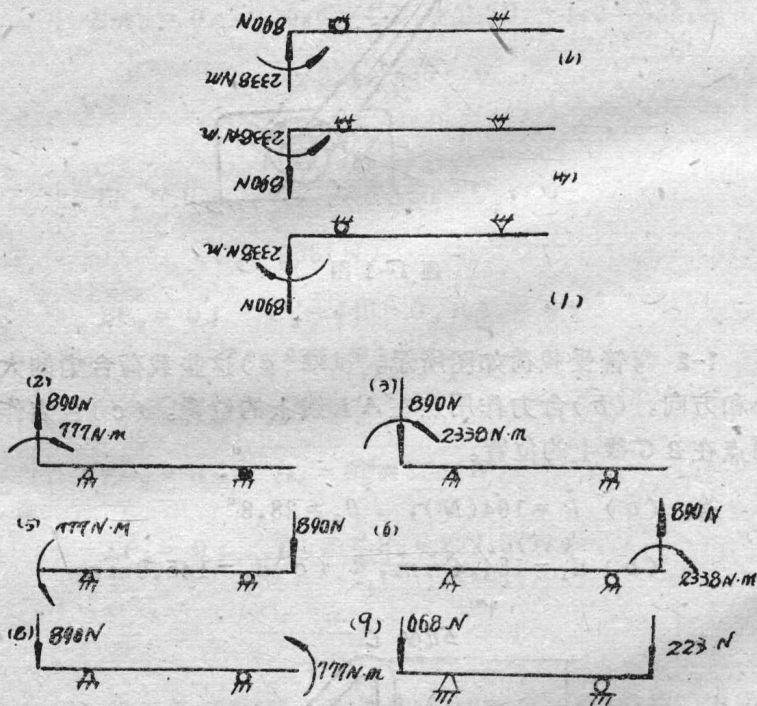
(b) $d_1 = 134.4mm$, (c) $d_2 = 145.9mm$



题 1-2 图

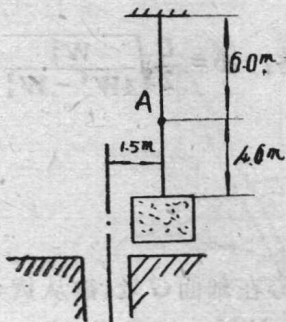
1-3 梁长 3.5 m，受到各种形式的载荷如图。试找出那两种载荷是等效的。

答：(3)与(5)，(9)与(7)



题 1-3 图

1-4 欲将 4500(N) 的重物拉到洞的中心位置，问需在钢索上 A 点作用多大的水平力 \vec{P} 。

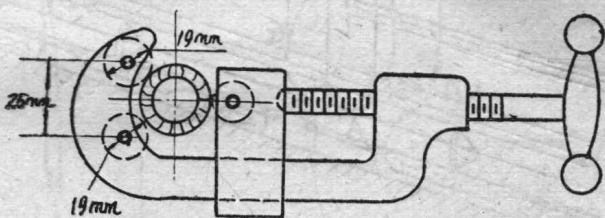


答: 10662(N)

题 1-4 图

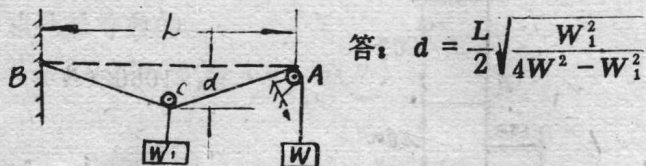
1-5 管子割刀由三个具有刀刃的轮子组成,切割时,夹紧螺杆并使割刀绕管子旋转。当切割内径为 20mm ,外径为 27mm 的管子时,在螺杆上受有 4500(N) 的压力,求直径 19mm 轮子上的销子反力。

答: 2679(N)



题 1-5 图

1-6 滑轮C系一重为 W_1 的物体并悬挂在钢索上,钢索的一头固定在墙上B点,另一头通过滑轮A挂一重为 W 的物体,如图所示。AB之间的水平距离为 L ,滑轮的大小忽略不计。试用 W , W_1 及 L 表示中间下垂的距离 d 。

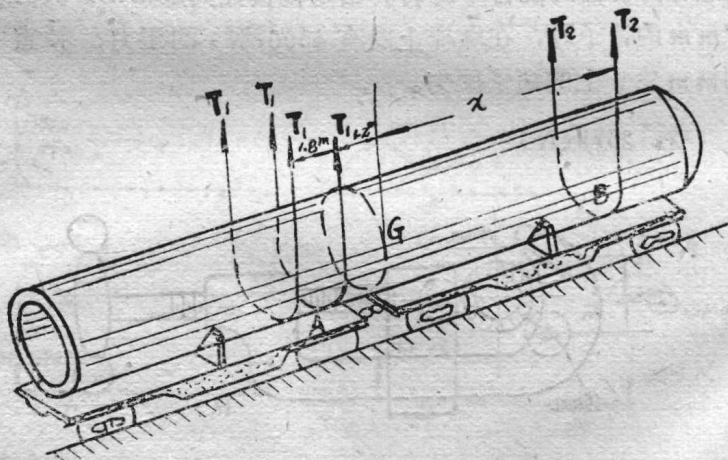


答: $d = \frac{L}{2} \sqrt{\frac{W_1^2}{4W^2 - W_1^2}}$

题 1-6 图

1-7 炼油塔重 2942(KN), 重心在截面 G 处, 欲从货车上将其吊起, 在 A 处用两根吊索, 在 B 处用一根吊索, 若 T_2 之张力限制为 245(KN), 求最小距离 x 。

答: $x = 10.5m$



题 1-7 图

1-8 重 1780(N) 的物体挂在 AO 杆上如图。BC 弹簧的刚度系数 $K = 2.2(N/mm)$, 当 $\theta = 0^\circ$ 时弹簧不伸长, 试求平衡位置 θ 角。

答: $\theta = 80.3^\circ$