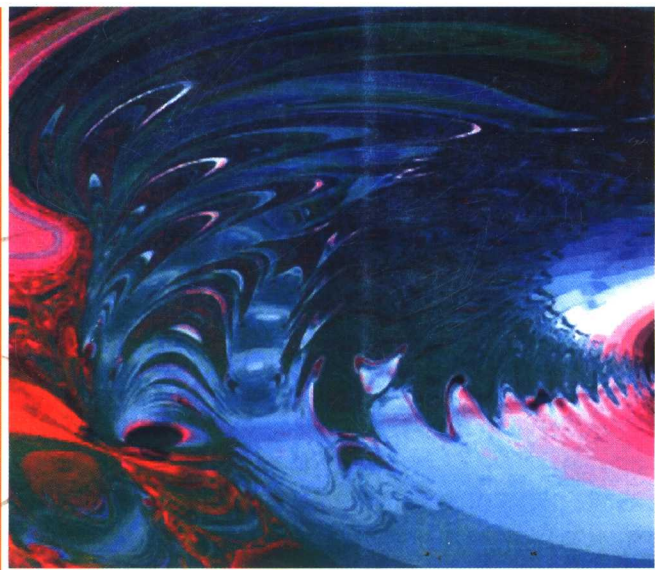


信号与系统教程

(第二版)

学习指导

燕庆明 于凤芹 周治平



高等教育出版社

TN911.6/92=2CD

2007

信号与系统教程

(第二版)

学习指导

燕庆明 于凤芹 周治平

高等教育出版社

内 容 提 要

本书是与燕庆明主编《信号与系统教程》(第二版)相配套的学习指导书。书中指出了各章的学习重点和重点指导,给出了全书的习题详解。为了便于学生复习和报考研究生,本书选编了期末模拟试题和部分重点高校(院所)近年来研究生入学信号与系统试题各8套。书末附有信号与系统教程(第二版)YCAI课件光盘,生动、形象,便于自学。

本书不仅对于电子信息类专业本、专科学生非常有用,而且对于从事该课程教学的教师也是一本很好的教学参考书。

图书在版编目(CIP)数据

信号与系统教程(第二版)学习指导/燕庆明,于凤芹,周治平. —北京:高等教育出版社,2007. 11

ISBN 978 - 7 - 04 - 022542 - 6

I. 信… II. ①燕…②于…③周… III. 信号系统 - 高等学校 - 教学参考资料 IV. TN911.6

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2007)第 146390 号

策划编辑 韩 颖 责任编辑 王莉莉 封面设计 于文燕 责任绘图 吴文信
版式设计 马敬茹 责任校对 王效珍 责任印制 宋克学

出版发行 高等教育出版社
社 址 北京市西城区德外大街 4 号
邮政编码 100011
总 机 010 - 58581000

经 销 蓝色畅想图书发行有限公司
印 刷 高等教育出版社印刷厂

开 本 787 × 960 1/16
印 张 14.5
字 数 260 000

购书热线 010 - 58581118
免费咨询 800 - 810 - 0598
网 址 <http://www.hep.edu.cn>
<http://www.hep.com.cn>
网上订购 <http://www.landaco.com>
<http://www.landaco.com.cn>
畅想教育 <http://www.widedu.com>

版 次 2007 年 11 月第 1 版
印 次 2007 年 11 月第 1 次印刷
定 价 22.10 元(含光盘)

本书如有缺页、倒页、脱页等质量问题,请到所购图书销售部门联系调换。

版权所有 侵权必究

物料号 22542 - 00

前 言

“信号与系统”课程是电子信息类专业一门重要的专业基础课。通过本课程的学习,可以使学生了解信号、信号处理和系统的基本概念,学会信号分析与系统分析的基本方法,理解信号处理和传输的基本过程,提高分析实际问题的能力。由于本课程的内容具有较强的理论性和实用性,不少学生在学习过程中感到比较困难,所以有必要配合教材编写一本学习指导书。本书各章指出了学习重点和重点指导,新增了一些典型例题,给出了教材中各章习题的解析。为了便于学生期末自测掌握的情况,附录 A 给出 8 套期末考试模拟试题,附录 B 汇编了部分高校(院所)近年来硕士研究生“信号与系统”入学试题(共 8 套),并给出了解答。书末所附的信号与系统教程(第二版)CAI 课件已用于教学多年,效果很好。学生可以从中学到许多生动的知识。

本书对于教师也是一本很好的教学参考书。它有利于对课程内容的整体把握,有助于备课和批改作业。

由于水平有限,书中可能有不妥之处,敬请指正。

编 者
2007 年 7 月

目 录

第 1 章 导论	1
1.1 学习重点	1
1.2 习题解析	1
第 2 章 连续时间信号	5
2.1 学习重点	5
2.2 重点指导	5
2.3 习题解析	6
第 3 章 连续系统的时域分析	12
3.1 学习重点	12
3.2 重点指导	12
3.3 习题解析	21
第 4 章 信号与系统的频域分析	34
4.1 学习重点	34
4.2 重点指导	34
4.3 习题解析	43
第 5 章 连续系统的复频域分析	63
5.1 学习重点	63
5.2 重点指导	63
5.3 习题解析	68
第 6 章 系统函数与零、极点分析	83
6.1 学习重点	83
6.2 重点指导	83
6.3 习题解析	86
第 7 章 离散系统的时域分析	99
7.1 学习重点	99
7.2 重点指导	99
7.3 习题解析	103
第 8 章 离散系统的 z 域分析	108
8.1 学习重点	108
8.2 重点指导	108
8.3 习题解析	112
第 9 章 连续与离散系统的状态变量分析	125

9.1 学习重点	125
9.2 重点指导	125
9.3 习题解析	130
附录 A 信号与系统模拟试题	143
A.1 试题一	143
A.2 试题二	146
A.3 试题三	148
A.4 试题四	151
A.5 试题五	153
A.6 试题六	155
A.7 试题七	158
A.8 试题八	161
附录 B 部分高校、院所近年硕士研究生入学考试信号与系统试题	164
B.1 西安电子科技大学:入学试题及解答	164
B.2 华中科技大学:入学试题及解答	171
B.3 浙江大学:入学试题及解答	175
B.4 上海交通大学:入学试题及解答	181
B.5 (成都)电子科技大学:入学试题及解答	184
B.6 邮电科学研究院:入学试题及解答	191
B.7 中国科学院电子学研究所:入学试题及解答	197
B.8 北京交通大学:入学试题及解答	204
附录 C 矩阵和矩阵函数	212
附录 D 信号与系统教程(第二版)CAI 课件使用说明	222

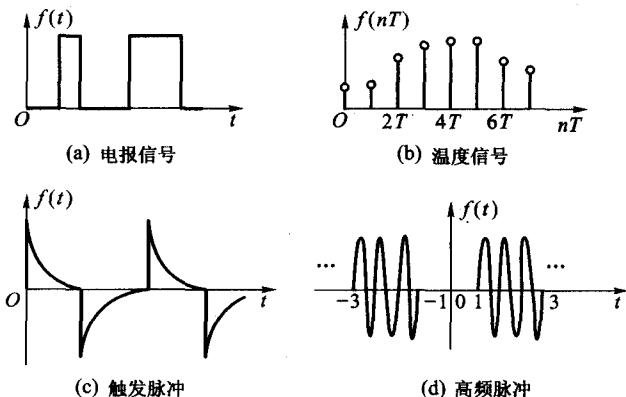
第1章 导论

1.1 学习重点

1. 信号、消息和信息的区别与联系。
2. 弄清周期信号与非周期信号、连续信号与离散信号、因果信号与非因果信号的概念；掌握系统分类的方法及各类系统的特点。
3. 掌握线性系统的基本特性，如线性、微分特性、积分特性和频率保持性。

1.2 习题解析

1-1 题1-1图所示信号中，哪些是连续信号？哪些是离散信号？哪些是周期信号？哪些是非周期信号？哪些是有始信号？



题1-1图

解 图(a)、(c)、(d)为连续信号；图(b)为离散信号；图(d)为周期信号；其余为非周期信号；图(a)、(b)、(c)为有始(因果)信号。

1-2 已知某系统的输入 $f(t)$ 与输出 $y(t)$ 的关系为

$$y(t) = |f(t)|$$

试判定该系统是否为线性时不变系统?

解 设 T 为系统的运算子, 则 $y(t)$ 可以表示为

$$y(t) = T[f(t)] = |f(t)|$$

不失一般性, 设 $f(t) = f_1(t) + f_2(t)$, 则

$$T[f_1(t)] = |f_1(t)| = y_1(t)$$

$$T[f_2(t)] = |f_2(t)| = y_2(t)$$

故有

$$T[f(t)] = |f_1(t) + f_2(t)| = y(t)$$

显然

$$|f_1(t) + f_2(t)| \neq |f_1(t)| + |f_2(t)|$$

即不满足可加性, 故为非线性时不变系统。

1-3 判断下列方程所表示系统的性质:

$$(a) y(t) = \frac{df(t)}{dt} + \int_0^t f(x) dx$$

$$(b) y''(t) + 2y'(t) + 3y(t) = f'(t) + f(t-2)$$

$$(c) y''(t) + 2ty'(t) + 2y(t) = 3f(t)$$

$$(d) [y'(t)]^2 + y(t) = f(t)$$

解 (a) 线性; (b) 线性时不变; (c) 线性时变; (d) 非线性时不变。

1-4 试证明方程

$$y'(t) + ay(t) = f(t)$$

所描述的系统为线性系统。式中, a 为常数。[提示: 根据线性的定义, 证明满足可加性和齐次性。]

证明 不失一般性, 设输入有两个分量, 且

$$f_1(t) \rightarrow y_1(t), f_2(t) \rightarrow y_2(t)$$

则有

$$y_1'(t) + ay_1(t) = f_1(t)$$

$$y_2'(t) + ay_2(t) = f_2(t)$$

相加得

$$y_1'(t) + ay_1(t) + y_2'(t) + ay_2(t) = f_1(t) + f_2(t)$$

即

$$\frac{d}{dt}[y_1(t) + y_2(t)] + a[y_1(t) + y_2(t)] = f_1(t) + f_2(t)$$

可见

$$f_1(t) + f_2(t) \rightarrow y_1(t) + y_2(t)$$

即满足可加性,齐次性是显然的。故系统为线性的。

1-5 试证明题1-4的系统满足时不变性。[提示:将方程中的 t 换为 $t-t_0$,导出 $f(t-t_0)$ 与 $y(t-t_0)$ 对应。]

证明 将方程中的 t 换为 $t-t_0$, t_0 为常数。即

$$y'(t-t_0) + ay(t-t_0) = f(t-t_0)$$

由链导法则,有

$$\frac{dy(t-t_0)}{dt} = \frac{dy(t-t_0)}{d(t-t_0)} \cdot \frac{d(t-t_0)}{dt}$$

又因 t_0 为常数,故

$$\frac{d(t-t_0)}{dt} = 1$$

从而

$$\frac{dy(t-t_0)}{dt} = \frac{dy(t-t_0)}{d(t-t_0)}$$

所以有

$$\frac{dy(t-t_0)}{dt} + ay(t-t_0) = f(t-t_0)$$

即满足时不变性

$$f(t-t_0) \rightarrow y(t-t_0)$$

1-6 试一般性地证明线性时不变系统具有微分特性。[提示:利用时不变性和微分的定义推导。]

证明 设 $f(t) \rightarrow y(t)$, 则

$$f(t-\Delta t) \rightarrow y(t-\Delta t) \quad (\text{时不变性})$$

又因为

$$\frac{f(t) - f(t-\Delta t)}{\Delta t} \rightarrow \frac{y(t) - y(t-\Delta t)}{\Delta t} \quad (\text{线性可加性})$$

所以

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f(t) - f(t-\Delta t)}{\Delta t} \rightarrow \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{y(t) - y(t-\Delta t)}{\Delta t}$$

即有

$$f'(t) \rightarrow y'(t)$$

1-7 若有线性时不变系统的方程为

$$y'(t) + ay(t) = f(t)$$

在非零 $f(t)$ 作用下其响应 $y(t) = 1 - e^{-t}$, 试求方程

$$y'(t) + ay(t) = 2f(t) + f'(t)$$

的响应。

解 因为 $f(t) \rightarrow y(t) = 1 - e^{-t}$, 由线性关系, 则

$$2f(t) \rightarrow 2y(t) = 2(1 - e^{-t})$$

由线性系统的微分特性, 有

$$f'(t) \rightarrow y'(t) = e^{-t}$$

故响应

$$\begin{aligned} 2f(t) + f'(t) \rightarrow y(t) &= 2(1 - e^{-t}) + e^{-t} \\ &= 2 - e^{-t} \end{aligned}$$

第2章 连续时间信号

2.1 学习重点

1. 基本信号的定义和重要特征。
2. 信号的简单处理(运算)方法。
3. 冲激信号及其性质。

2.2 重点指导

1. 冲激信号

$$\delta(t) = \frac{d\epsilon(t)}{dt}, \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = \int_{0-}^{0+} \delta(t) dt = 1$$

$$\epsilon(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau, \int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) dt = 0$$

2. 信号 $f(t)$ 与冲激信号的积分

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) \delta(t - \tau) d\tau$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta(t) dt = f(0)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta'(t) dt = -f'(0)$$

3. 基本信号在时域内的运算很重要。要掌握信号的相加与相乘、反转与延时、压缩与扩展、微分与积分的方法。

4. 一个重要的连续信号——取样函数

$$\text{Sa}(t) = \frac{\sin t}{t}$$

例 2-1 如图 2-1 所示信号 $f(t)$, 试画出 $f(2t)$ 、 $f(t+2)$ 、 $f(2t+2)$ 和 $f(-2t+2)$ 的各波形。

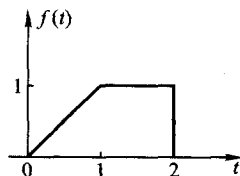


图 2-1

解 将 $f(t)$ 压缩得 $f(2t)$, 平移得 $f(t+2)$, 再压缩得 $f(2t+2)$, 再反转得 $f(-2t+2)$, 如图 2-2 所示。

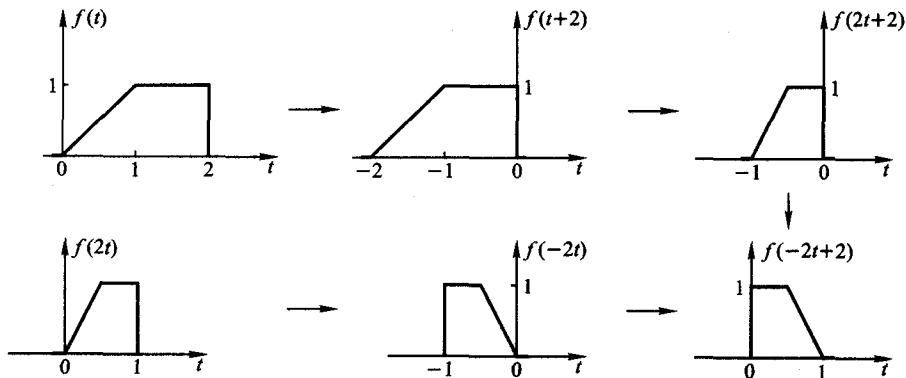


图 2-2

例 2-2 试求下列各积分值。

(a) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-3) \epsilon(t-2) dt$

(b) $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-3t} \delta(t-2) dt$

(c) $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(t) \delta(t) dt$

(d) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) \cos t dt$

解 (a) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-3) \epsilon(t-2) dt = \epsilon(t-2) \Big|_{t=3} = 1$

(b) $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-3t} \delta(t-2) dt = e^{-6}$

(c) $\int_{-\infty}^{\infty} \text{Sa}(t) \delta(t) dt = \text{Sa}(t) \Big|_{t=0} = 1$

(d) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) \cos t dt = -\sin t \Big|_{t=0} = 0$

2.3 习题解析

2-1 设有如下函数 $f(t)$, 试分别画出它们的波形。

(a) $f(t) = 2\epsilon(t-1) - 2\epsilon(t-2)$

(b) $f(t) = \sin \pi t \cdot [\epsilon(t) - \epsilon(t-6)]$

解 (a)和(b)的波形如图 p2-1 所示。

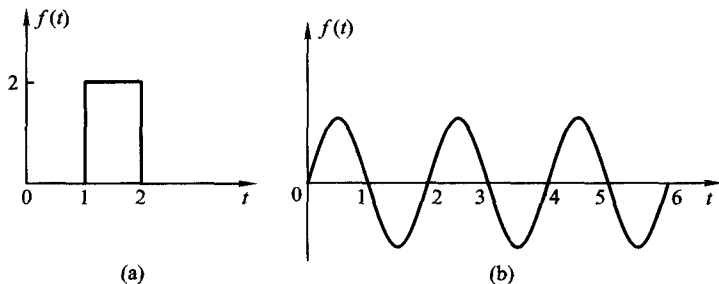
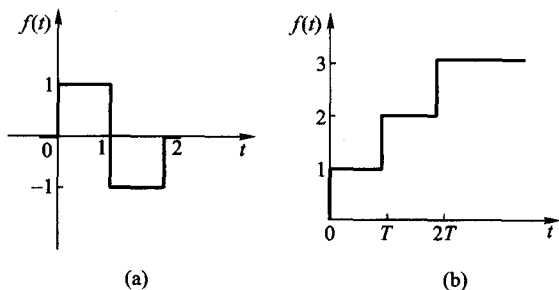


图 p2-1

2-2 试用阶跃函数的组合表示题 2-2 图所示信号。

解 (a) $f(t) = \varepsilon(t) - 2\varepsilon(t-1) + \varepsilon(t-2)$

(b) $f(t) = \varepsilon(t) + \varepsilon(t-T) + \varepsilon(t-2T)$



题 2-2 图

2-3 如题 2-3 图所示 $f(t)$, 试画出如下信号的波形。

(a) $f(-t)$

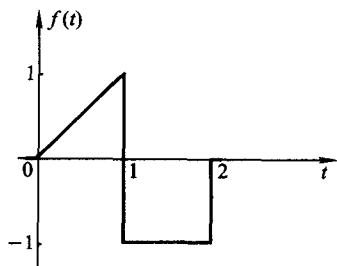
(b) $f(t-1)$

(c) $f(t+1)$

(d) $f(2t)$

(e) $f\left(\frac{t}{2}\right)$

(f) $f(2t-2)$



题 2-3 图

解 各信号波形如图 p2-3 所示。

2-4 试计算题 2-4 图所示信号的导数

$f'(t)$, 并分别画出它们的波形。

解 (a) $f'(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}, & 0 \leq t \leq 2 \\ -\delta(t-2), & t=2 \end{cases}$

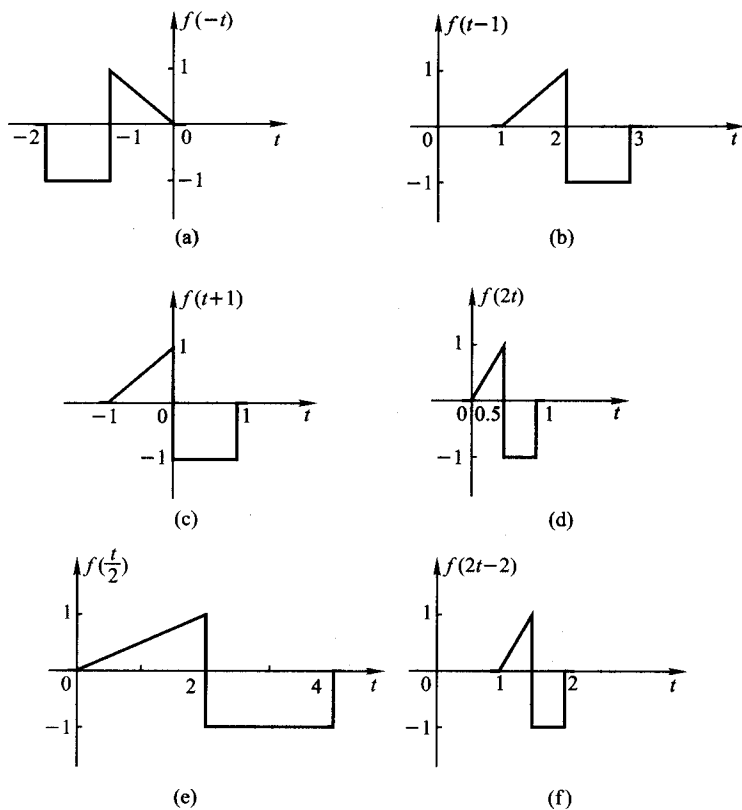
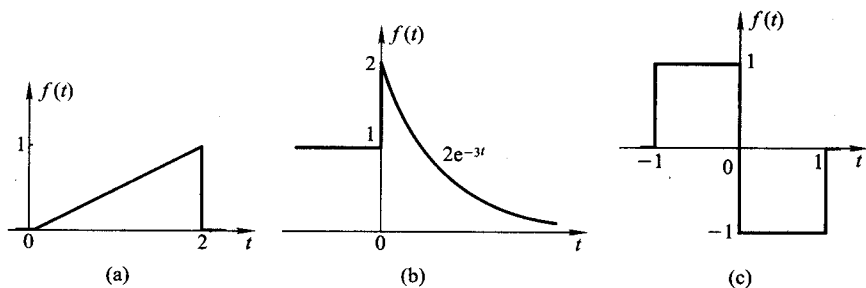


图 p2-3



题 2-4 图

$$(b) f'(t) = \begin{cases} \delta(t), & t = 0 \\ -6e^{-3t}, & t \geq 0 \end{cases}$$

$$(c) f'(t) = \begin{cases} \delta(t+1), & t = -1 \\ \delta(t-1), & t = 1 \\ -2\delta(t), & t = 0 \end{cases}$$

如图 p2-4 所示。

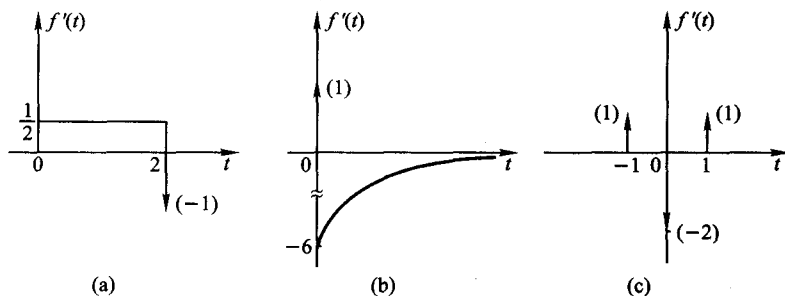
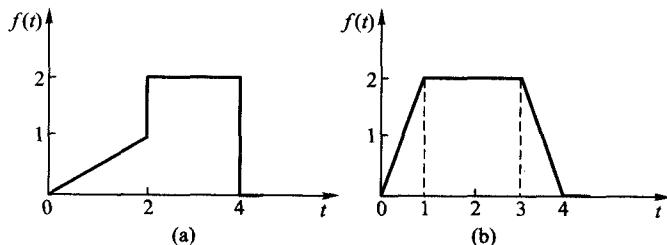


图 p2-4

2-5 设有题 2-5 图所示信号 $f(t)$, 对图 (a) 写出 $f'(t)$ 的表达式, 对图 (b) 写出 $f''(t)$ 的表达式, 并分别画出它们的波形。



题 2-5 图

解 (a)

$$f'(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}, & 0 \leq t \leq 2 \\ \delta(t-2), & t=2 \\ -2\delta(t-4), & t=4 \end{cases}$$

$$(b) \quad f''(t) = 2\delta(t) - 2\delta(t-1) - 2\delta(t-3) + 2\delta(t-4)$$

波形如图 p2-5 所示。

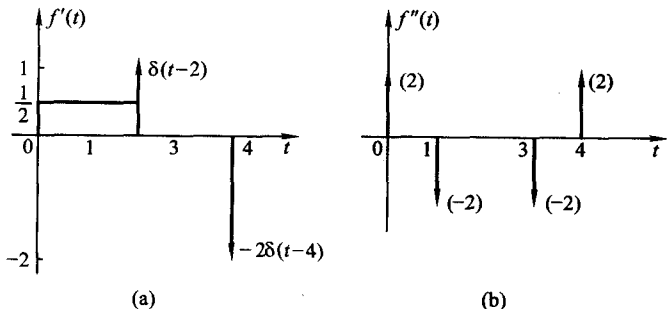


图 p2-5

2-6 试化简下列信号。

(a) $f(t)\delta(t-3)$

(b) $\delta(t) + \sin t \cdot \delta(t)$

(c) $2e^{-2t}\delta(t)$

(d) $\cos t \cdot \delta(t)$

解 (a) $f(t)\delta(t-3) = f(3)\delta(t-3)$

(b) $\delta(t) + \sin t \cdot \delta(t) = \delta(t)$

(c) $2e^{-2t}\delta(t) = 2\delta(t)$

(d) $\cos t \cdot \delta(t) = \delta(t)$

2-7 试计算下列结果。

(a) $\int_{-\infty}^{\infty} t\delta(t-1)dt$

(b) $\int_{0-}^{\infty} \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{3}\right)\delta(t)dt$

(c) $\int_{-1}^2 (t^2 + t)\delta(t-3)dt$

(d) $\int_{0-}^{0+} e^{-3t}\delta(-t)dt$

(e) $2\int_{-\infty}^t \delta(\tau)d\tau$

解 (a) $\int_{-\infty}^{\infty} t\delta(t-1)dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t-1)dt = 1$

(b) $\int_{0-}^{\infty} \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{3}\right)\delta(t)dt = \int_{0-}^{\infty} \cos\left(-\frac{\pi}{3}\right)\delta(t)dt = \frac{1}{2}$

(c) $\int_{-1}^2 (t^2 + t)\delta(t-3)dt = 0$

(d) $\int_{0-}^{0+} e^{-3t}\delta(-t)dt = \int_{0-}^{0+} e^{-3t}\delta(t)dt = 1$

(e) $2\int_{-\infty}^t \delta(\tau)d\tau = 2\epsilon(t)$

2-8 试一般地证明

$$\delta(t) = \frac{d\epsilon(t)}{dt}$$

证明: 因 $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t)dt = f(0)$

又因

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \frac{d\epsilon(t)}{dt} dt = f(t)\epsilon(t) - \int_{-\infty}^{\infty} \epsilon(t)f'(t)dt$$

$$\begin{aligned}
 &= f(\infty) - \int_0^{\infty} f'(t) dt \\
 &= f(\infty) - [f(\infty) - f(0)] = f(0)
 \end{aligned}$$

比较可得

$$\delta(t) = \frac{d\epsilon(t)}{dt}$$

2-9 计算下列各式。

$$(a) \frac{d}{dt}[1 - e^{-2t}]\epsilon(t)$$

$$(b) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t}[\delta(t) + \delta'(t)] dt$$

$$\begin{aligned}
 \text{解 } (a) \frac{d}{dt}[1 - e^{-2t}]\epsilon(t) &= \frac{d\epsilon(t)}{dt} - \frac{d}{dt}[e^{-2t}\epsilon(t)] \\
 &= \delta(t) - \delta(t) + 2e^{-2t}\epsilon(t) \\
 &= 2e^{-2t}\epsilon(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (b) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t}[\delta(t) + \delta'(t)] dt &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t}\delta(t) dt + \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t}\delta'(t) dt \\
 &= 1 + (-1) = 0
 \end{aligned}$$

2-10 试证明

$$\delta(at) = \frac{1}{a}\delta(t), \text{ 式中 } a > 1。$$

证明: 设信号 $f(t)$ 在 $t=0$ 连续, 则有

$$\begin{aligned}
 \int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(at) dt &= \int_{-\infty}^{\infty} f\left(\frac{x}{a}\right)\delta(x) d\frac{x}{a} \\
 &= \frac{1}{a} \int_{-\infty}^{\infty} f\left(\frac{x}{a}\right)\delta(x) dx \\
 &= \frac{1}{a} f(0)
 \end{aligned}$$

而

$$\begin{aligned}
 \int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t) dt &= f(0) \\
 \frac{1}{a} \int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t) dt &= \frac{1}{a} f(0)
 \end{aligned}$$

所以

$$\delta(at) = \frac{1}{a}\delta(t)$$