

Lecture Notes in Mathematics

Edited by A. Dold and B. Eckmann

814

Séminaire de Théorie du Potentiel
Paris, No. 5

Directeurs: M. Brelot, G. Choquet et J. Deny

Rédacteurs: F. Hirsch et G. Mokobodzki



Springer-Verlag
Berlin Heidelberg New York

Lecture Notes in Mathematics

Edited by A. Dold and B. Eckmann

814

Séminaire de Théorie du Potentiel
Paris, No. 5

Directeurs: M. Brelot, G. Choquet et J. Deny

Rédacteurs: F. Hirsch et G. Mokobodzki

Springer-Verlag
Berlin Heidelberg New York 1980

Editeurs

Francis Hirsch
E.N.S.E.T., 61, Avenue du Président Wilson
94230 Cachan/France

Gabriel Mokobodzki
Université Paris VI, Equipe d'Analyse, Tour 46-0, 4ème
4 Place Jussieu
75230 Paris Cédex 05/France

AMS Subject Classifications (1980): 31A99, 31B35, 31C25, 31D05,
35K99, 43A35, 46E99, 47D20

ISBN 3-540-10025-3 Springer-Verlag Berlin Heidelberg New York
ISBN 0-387-10025-3 Springer-Verlag New York Heidelberg Berlin

This work is subject to copyright. All rights are reserved, whether the whole or part of the material is concerned, specifically those of translation, reprinting, re-use of illustrations, broadcasting, reproduction by photocopying machine or similar means, and storage in data banks. Under § 54 of the German Copyright Law where copies are made for other than private use, a fee is payable to the publisher, the amount of the fee to be determined by agreement with the publisher.

© by Springer-Verlag Berlin Heidelberg 1980
Printed in Germany

Printing and binding: Beltz Offsetdruck, Hemsbach/Bergstr.
2141/3140-543210

TABLE DES MATIERES

<u>ARQUES D. et ROTH J.P.</u>	
Charge portée par une surface et champ associé	1
<u>BOSGIRAUD J.</u>	
Problème de type mixte sur la frontière de Martin	20
<u>BERG C.</u>	
Quelques remarques sur le cône de Stieltjes	70
<u>FEYEL D.</u>	
Espaces fonctionnels de processus	80
<u>FEYEL D.</u>	
Inégalités de convexité pour espaces de Banach adaptés	85
<u>FEYEL D.</u>	
Sur le gradient mutuel des potentiels	90
<u>FUGLEDE B.</u>	
Asymptotic paths for subharmonic functions and polygonal connectedness of fine domains	97
<u>LASSOUED L.</u>	
Espaces de Dirichlet et axiomatique de Brelot	117
<u>LAUB J.</u>	
Convolution kernels satisfying the domination principle ..	153
<u>LUMER G.</u>	
Approximation d'opérateurs locaux et de solutions d'équations d'évolution	166

PIERRE M.

Représentant précis d'un potentiel parabolique 186

DE LA PRADELLE

Deux remarques sur la représentation intégrale des
fonctions excessives ou surharmoniques 229

CHARGE PORTEE PAR UNE SURFACE ET CHAMP ASSOCIE.

par Didier ARQUES et Jean-Pierre ROTH.*

Soit $U = B(0, 4\rho)$ une boule de \mathbb{R}^2 et :

$f : U \rightarrow \mathbb{R}$, une application de classe \mathcal{C}^{r+2} ($r \geq 0$) telle que $\|f'\| \leq \frac{1}{2}$.

Soit V son graphe dans \mathbb{R}^3 et T une distribution sur V , d'ordre inférieur ou égal à r , à support compact se projetant dans $B(0, \rho)$. E^T désigne le champ électrostatique sur $\mathbb{R}^3 \setminus V$ engendré par T . On identifie, par la projection de V sur U , les fonctions et les distributions définies sur V et celles définies sur U .

On définit dans la partie II, la composante normale G du champ sur la face supérieure de V (c'est une distribution) et l'on étudie dans les paragraphes suivants, les liens entre la régularité de G et celle de T . Le résultat fondamental est le théorème 7 du paragraphe VII.

Le cadre des distributions permet d'autre part de mieux expliciter la dualité entre les problèmes de Neumann intérieur et extérieur, et les problèmes de Dirichlet extérieur et intérieur.

* Cet article est la rédaction détaillée de l'exposé du 1er février 1979.

I - Etude d'une famille de noyaux.

Soit $\epsilon \geq 0$ fixé.

Définition 1 : Pour $m \in \mathbb{N}$, $m \leq r+1$, \mathcal{L}_m est l'ensemble des sommes finies de

noyaux : $\frac{M(\xi, v) \cdot \epsilon^h}{[D_\epsilon(\xi, v)]^{k+h+1}}$ à valeurs dans \mathbb{R} , avec :

- k, h appartiennent à \mathbb{N} .
- $D_\epsilon(\xi, v) = [\|\xi\|^2 + (f(v+\xi) - f(v) + \epsilon)^2]^{\frac{1}{2}}$ est défini, ainsi que M sur $\Omega = \{(\xi, v) : \xi + v \in U, v \in U\}$.
- M est m fois continûment différentiable sur Ω , à dérivées bornées.
- Il existe une constante C telle que :

$$\forall j \in [0, m], \left\| \frac{\partial^j M}{\partial v^j} \right\| \leq C \|\xi\|^k$$

$$\forall j \in [0, m-1], \left\| \frac{\partial^j}{\partial v^j} \frac{\partial}{\partial \xi} M \right\| \leq C \|\xi\|^{k-1}$$

On omettra l'indice ϵ de D_ϵ chaque fois qu'il n'y aura pas ambiguïté.

Exemples : 1. Dans l'expression de la composante normale du champ (cf. paragraphe II)

apparaissent les noyaux de \mathcal{L}_r : $\frac{f(v+\xi) - f(v) - f'(v+\xi) \cdot \xi}{D^{3/2}}$ et $\epsilon^2 D^{-3/2}$.

2. Soit φ une application bornée, de classe \mathcal{C}^m ($m \geq 0$), de U dans l'espace $\mathcal{L}_k(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$ des applications k -linéaires continues.

Alors, $H = \epsilon^h \frac{\varphi(v) \cdot (\xi)^k}{D^{k+h+1}}$ est un noyau de \mathcal{L}_m .

On note \mathcal{H}_m , l'ensemble des sommes finies de ces noyaux.

Exemple : $\epsilon^2 D^{-3/2}$ appartient à \mathcal{H}_r .

Lemme 1 : Si L est un élément de \mathcal{L}_m ($m \geq 1$) et si \vec{l} est un vecteur de \mathbb{R}^2 , alors

$$\frac{\partial L}{\partial v} \cdot \vec{l} \text{ appartient à } \mathcal{L}_{m-1}.$$

Démonstration : évident à partir de la formule

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial v} \left[\frac{M(\xi, v) \epsilon^h}{D^{k+h+1}} \right] \cdot \vec{l} &= \frac{\partial M}{\partial v} \cdot \vec{l} \frac{\epsilon^h}{D^{k+h+1}} \\ &+ M \epsilon^h \frac{-(h+k+1)}{D^{k+h+3}} [f'(v+\xi) \cdot \vec{l} - f'(v) \cdot \vec{l}] [f(v+\xi) - f(v) + \epsilon] \end{aligned}$$

Lemme 2 : Soit $\epsilon > 0$. Si H_m est un élément de \mathcal{H}_m ($m \geq 1$) et si \vec{l} est un vecteur de \mathbb{R}^2 , alors : $\frac{1}{\epsilon} \frac{\partial}{\partial v} H_m \cdot \vec{l} = \frac{1}{\epsilon} H_{m-1} + L_m$
avec : H_{m-1} élément de \mathcal{H}_{m-1} et L_m élément de \mathcal{L}_m .

Démonstration : on applique la formule précédente avec $M(\xi, v) = \varphi(v) \cdot (\xi)^k$ et on conclut à l'aide de la formule de Taylor Lagrange appliquée à f et à $f'(\cdot) \cdot \vec{l}$.

Lemme 3. Soit α une application continue à support dans $B(0, 2\rho)$.

Soit $H = \epsilon^h \varphi(v) \cdot (\xi)^k D^{-k-h-1}$ un élément de \mathcal{H}_m , $m \geq 0$, $k \geq 0$, $h \geq 2$.
Alors, lorsque ϵ tend vers 0, $\int \frac{1}{\epsilon} H(\xi, v) \alpha(v+\xi) d\xi$ converge uniformément pour v dans $B(0, \rho)$ vers :

$$\alpha(v) \int \varphi(v) \cdot (\eta)^k [\|\eta\|^2 + (f'(v) \cdot \eta + 1)^2]^{-\frac{k+h+1}{2}} d\eta$$

Démonstration :

Le module de la différence est majoré par :

$$\left| \int_{B(0, 3\rho)} \epsilon^{-1} H(\xi, v) [\alpha(v+\xi) - \alpha(v)] d\xi \right| + |\alpha(v)| \left| \int_{B(0, 3\rho)} \epsilon^{-1} H(\xi, v) d\xi - \int \varphi(v) \cdot (\eta)^k [\|\eta\|^2 + (f'(v) \cdot \eta + 1)^2]^{-\frac{k+h+1}{2}} d\eta \right|$$

1. Compte tenu du changement de variable $\xi = \epsilon \eta$ et de l'inégalité

$$D(\epsilon \eta, v) \geq \epsilon (\|\eta\|^2 - \|\eta\| + 1)^{1/2},$$

le premier terme est majoré par :

$$\begin{aligned} \sup_{\|w\| < \sqrt{\epsilon}} \|\alpha(\cdot + w) - \alpha\|_{\infty} & \int_{B(0, \epsilon^{-\frac{1}{2}})} \|\eta\|^k (\|\eta\|^2 - \|\eta\| + 1)^{-\frac{k+h+1}{2}} d\eta \\ & + 2 \|\alpha\|_{\infty} \|\varphi\|_{\infty} \int_{B(0, \epsilon^{-\frac{1}{2}})} \|\eta\|^k (\|\eta\|^2 - \|\eta\| + 1)^{-\frac{k+h+1}{2}} d\eta \end{aligned}$$

Ces deux quantités tendent vers 0 quand ϵ tend vers 0.

2. Après le changement de variable $\xi = \epsilon \eta$, le second terme est majoré par :

$$\|\alpha\|_{\infty} \|\varphi\|_{\infty} \int_{B(0, 3\rho\epsilon^{-1})} \|\eta\|^k \left[\|\eta\|^2 + \left(\frac{f(v+\epsilon\eta) - f(v)}{\epsilon} + 1 \right)^2 \right]^{-\frac{k+h+1}{2}} - \left[\|\eta\|^2 + (f'(v) \cdot \eta + 1)^2 \right]^{-\frac{k+h+1}{2}} \Big| d\eta$$

$$+ \|\alpha\|_{\infty} \|\varphi\|_{\infty} \int_{B(0, 3\rho\epsilon^{-1})} \|\eta\|^k \left[\|\eta\|^2 + (f'(v) \cdot \eta + 1)^2 \right]^{-\frac{k+h+1}{2}} d\eta$$

La seconde quantité tend vers 0, et la première, compte tenu de l'inégalité :

$$\left| a^{-\frac{k+h+1}{2}} - b^{-\frac{k+h+1}{2}} \right| \leq \frac{k+h+1}{2} |a-b| |c|^{-\frac{k+h+3}{2}} \quad \text{avec } c \in [a, b]$$

est majorée par :

$$\|\alpha\|_{\infty} \|\varphi\|_{\infty} \frac{k+h+1}{4} \|\mathbf{f}''\|_{\infty} \epsilon \int_{B(0, 3\rho\epsilon^{-1})} \|\eta\|^{2+k} (2 + \|\eta\|)(\|\eta\|^2 - \|\eta\| + 1)^{-\frac{k+h+3}{2}} d\eta \leq K\epsilon |\text{Log } \epsilon| \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} 0$$

Lemme 4 : Soit L_{ϵ} un noyau de \mathcal{L}_m , $m \geq 0$.

On suppose $L_{\epsilon}(\xi, v) = 0$ si $\|v + \xi\| > 2\rho$.

Alors, lorsque ϵ tend vers 0, $\int L_{\epsilon}(\xi, v) d\xi$ converge uniformément pour v dans $B(0, \rho)$

$$\begin{cases} \text{vers } \int L_0(\xi, v) d\xi, & \text{si } h = 0. \\ \text{vers } 0 & \text{, si } h \geq 1. \end{cases}$$

démonstration :

1. $h = 0$ $\left| \int M(\xi, v) D_{\epsilon}(\xi, v)^{-k-1} d\xi - \int M(\xi, v) D_0(\xi, v)^{-k-1} d\xi \right|$ est majoré par :

$$C \int \frac{1}{\|\xi\|} \left| \left[1 + \left(\frac{f(v+\xi) - f(v)}{\|\xi\|} + \frac{\epsilon}{\|\xi\|} \right)^2 \right]^{-\frac{k+1}{2}} - \left[1 + \left(\frac{f(v+\xi) - f(v)}{\|\xi\|} \right)^2 \right]^{-\frac{k+1}{2}} \right| d\xi$$

$$\leq 2C \int_{B(0, \sqrt{\epsilon})} \frac{d\xi}{\|\xi\|} + C' \int_{B(0, \sqrt{\epsilon})} \frac{1}{\|\xi\|} \frac{\epsilon}{\|\xi\|} \left(1 + \frac{\epsilon}{\|\xi\|} \right) d\xi \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} 0$$

2. $h \geq 1$ $\left| \int M(\xi, v) \epsilon^h D_{\epsilon}(\xi, v)^{-k-h-1} d\xi \right| \leq c \int_{B(0, 3\rho)} \epsilon^h \|\xi\|^k D_{\epsilon}(\xi, v)^{-k-h-1} d\xi.$

Après le changement de variable $\xi = \epsilon \eta$, on obtient la majoration :

$$\leq c \epsilon \int_{B(0, 3\rho\epsilon^{-1})} \|\eta\|^k \left(\|\eta\|^2 - \|\eta\| + 1 \right)^{-\frac{k+h+1}{2}} d\eta \leq K \epsilon |\text{Log } \epsilon| \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} 0$$

Remarque : Si on remplace dans le lemme 4, la condition $L_\epsilon = 0$ pour $\|v+\xi\| > 2\rho$ par : $L_\epsilon = 0$ pour $\|\xi\| > \rho$, alors la convergence est uniforme pour v dans $B(0, 3\rho)$.

II - Composante normale du champ sur la face supérieure de V .

- Pour $\epsilon > 0$, si x est le point $(u, f(u))$ de V , on note x_ϵ le point $(u, f(u)+\epsilon)$.
- On pose $g_\epsilon(x) = E^T(x_\epsilon) \cdot \vec{n}(x)$, où $\vec{n}(x)$ désigne le vecteur unitaire normal à V en x , orienté vers le haut.

$$g_\epsilon(x) = T_v \frac{f(u)-f(v)-f'(u) \cdot (u-v)+\epsilon}{(1+f_u'^2 + f_v'^2)^{1/2} [\|u-v\|^2 + (f(u)-f(v)+\epsilon)^2]^{3/2}}$$

On étudie la limite, au sens des distributions, de g_ϵ lorsque ϵ tend vers 0.

Soit α un élément de $\mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$, à support dans $B(0, 2\rho)$ et σ la mesure de surface sur V .

$$\begin{aligned} \int g_\epsilon(x) \alpha(x) d\sigma(x) &= \int T_v \frac{f(u)-f(v)-f'(u) \cdot (u-v)+\epsilon}{[\|u-v\|^2 + (f(u)-f(v)+\epsilon)^2]^{3/2}} \alpha(u) du \\ &= T_v \int \frac{f(u)-f(v)-f'(u) \cdot (u-v)+\epsilon}{[\|u-v\|^2 + (f(u)-f(v)+\epsilon)^2]^{3/2}} \alpha(u) du, \quad \text{expression} \end{aligned}$$

dont on cherche la limite lorsque ϵ tend vers 0.

Proposition 1 :

$$\text{Soit } B_\epsilon(v) = \int \frac{f(u)-f(v)-f'(u) \cdot (u-v)+\epsilon}{[\|u-v\|^2 + (f(u)-f(v)+\epsilon)^2]^{3/2}} \alpha(u) du.$$

Lorsque ϵ tend vers 0, B_ϵ converge uniformément sur $B(0, \rho)$ ainsi que ses dérivées d'ordre inférieur ou égal à r .

$$\text{Sa limite vaut } 2\pi\alpha - S\alpha, \text{ avec : } S\alpha(v) = \int \frac{f(v)-f(u)-f'(u) \cdot (v-u)}{[\|u-v\|^2 + (f(u)-f(v))^2]^{3/2}} \alpha(u) du.$$

démonstration :

$$\text{Pour } v \text{ dans } B(0, \rho), B_\epsilon(v) = \int \frac{f(v+\xi)-f(v)-f'(v+\xi) \cdot \xi}{D(\xi, v)^{3/2}} \alpha(v+\xi) d\xi + \int \frac{\epsilon}{D(\xi, v)^{3/2}} \alpha(v+\xi) d\xi.$$

1. Le noyau $L(\xi, v) = \frac{f(v+\xi)-f(v)-f'(v+\xi) \cdot \xi}{D(\xi, v)^{3/2}} \alpha(v+\xi)$ appartient à \mathcal{L}_r et est nul pour

$$\|v+\xi\| > 2\rho.$$

Donc, d'après les lemmes 1 et 4, lorsque ϵ tend vers 0, la première intégrale converge uniformément sur $B(0, \rho)$ ainsi que ses dérivées d'ordre inférieur ou égal à r vers $-S\alpha$.

2. Le noyau $H(\xi, \nu) = \epsilon^2 D(\xi, \nu)^{-3/2}$ appartient à \mathcal{H}_r .

Donc, d'après les lemmes 1, 2, 3 et 4, lorsque ϵ tend vers 0, la deuxième intégrale converge uniformément sur $B(0, \rho)$ ainsi que ses dérivées d'ordre inférieur ou égal à r . Sa limite est : $\alpha(\nu) \int [\|\eta\|^2 + (f'(\nu) \cdot \eta + 1)^2]^{-3/2} d\eta$.

Il reste à remarquer que cette dernière intégrale est indépendante de f et égale à 2π .

Théorème 2 :

La limite de g_ϵ lorsque ϵ tend vers 0, existe au sens des distributions sur $B(0, 2\rho)$. Sa limite G , composante normale du champ sur la face supérieure de V , satisfait à la relation suivante :

$$(*) \quad \forall \alpha \in \mathcal{D}(B(0, 2\rho)), \quad G\alpha = T(2\pi\alpha - S\alpha).$$

démonstration :

Pour tout α de $\mathcal{D}(B(0, 2\rho))$, on a : $\int g_\epsilon(x) \alpha(x) d_G(x) = T_V[B_\epsilon(\nu)]$.

Le résultat se déduit donc de la proposition précédente.

Remarque : G ne dépend que de V et de T et non de la paramétrisation f de V choisie.

III - Etude de S et de son transposé S^* .

• Soit $\chi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$, à support dans $B(0, \rho)$, valant 1 au voisinage de 0.

$$\text{On pose :} \quad J_1(u, \nu) = \frac{f(\nu) - f(u) - f'(u) \cdot (\nu - u)}{[\|\nu - u\|^2 + (f(\nu) - f(u))^2]^{3/2}} \chi(\nu - u)$$

$$J_2(u, \nu) = \frac{f(\nu) - f(u) - f'(u) \cdot (\nu - u)}{[\|\nu - u\|^2 + (f(\nu) - f(u))^2]^{3/2}} [1 - \chi(\nu - u)]$$

S vaut alors $S_1 + S_2$, où S_1 et S_2 sont les opérateurs respectivement associés à J_1 et J_2 .

• Le noyau J_2 est régulier ; en effet, quel que soit l'opérateur de dérivation D , constitué de k ($k \leq r+1$) dérivées partielles par rapport à u et h ($h \leq r+1$) dérivées partielles par rapport à ν , $D J_2$ existe et est continu sur $U \times U$.

Seul le noyau J_1 pose problème. Il admet sur la diagonale une singularité majorée

par $\frac{K}{\|v-u\|}$.

Définition 2 : On appelle $\mathcal{D}^k(B(0, \eta))$ l'espace des applications de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} , k fois continûment différentiables, à support dans $B(0, \eta)$.

On munit $\mathcal{D}^k(B(0, \eta))$ de la norme $\| \cdot \|_k$ associée à la convergence uniforme des fonctions et de leurs dérivées d'ordre inférieur ou égal à k .

Théorème 3 :

1. Soit $k \leq r$. S_1 et S_1^* sont des opérateurs continus et compacts de $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$ dans $\mathcal{D}^k(B(0, 3\rho))$.
2. Soit $p \in [1, +\infty]$. S_1 et S_1^* sont des opérateurs continus de $L^p(B(0, 2\rho))$ dans $L^p(B(0, 3\rho))$.

La démonstration de ce théorème nécessite quelques remarques préliminaires.

Au cours de son étude, on associe à l'opérateur S_1 soit le noyau $J_1(u, v)$ défini ci-dessus (cf. paragraphe VI) soit le noyau $I_1(\xi, v)$ (cf. paragraphes I, III) défini par :

$$I_1(\xi, v) = \frac{f(v) - f(v+\xi) - f'(v+\xi) \cdot \xi}{[\|\xi\|^2 + (f(v) - f(v+\xi))^2]^{3/2}} \chi(\xi)$$

Pour $\alpha \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$, à support dans $B(0, 2\rho)$, on a l'égalité :

$$S_1 \alpha(v) = \int J_1(u, v) \alpha(u) du = \int I_1(\xi, v) \alpha(v+\xi) d\xi.$$

De même, S_1^* est associé au noyau

$$K_1(\xi, v) = \frac{f(v+\xi) - f(v) - f'(v) \cdot \xi}{[\|\xi\|^2 + (f(v) - f(v+\xi))^2]^{3/2}} \chi(\xi).$$

Ces deux noyaux $I_1(\xi, v)$ et $K_1(\xi, v)$ appartiennent à \mathcal{L}_r (cf. paragraphe I) et vérifient les trois conditions supplémentaires : $h = 0$, $\epsilon = 0$, nuls pour $\|\xi\| > \rho$. A la définition I.1 des noyaux de \mathcal{L}_m , on adjoint dorénavant ces trois hypothèses. On note encore \mathcal{L}_m cette famille restreinte.

Lemme 5 : Pour L noyau de \mathcal{L}_1 et α élément de $\mathcal{D}^1(B(0, 2\rho))$, on note :

$$L \alpha(v) = \int L(\xi, v) \alpha(v+\xi) d\xi.$$

Alors, $L\alpha$ appartient à $\mathcal{D}^1(B(0, 3\rho))$ et l'on a : $(L\alpha)' = L\alpha' + \left(\frac{\partial L}{\partial v}\right) \alpha$.

démonstration :

On a $L(\xi, v) = M(\xi, v) D_0(\xi, v)^{-k-1}$.

Posons $L_\epsilon(\xi, v) = M(\xi, v) D_\epsilon(\xi, v)^{-k-1} \alpha(v+\xi)$.

D'après la remarque suivant le lemme 4 et le théorème de dérivation d'une intégrale de fonction continue, à dérivée continue, on obtient le résultat.

Corollaire : Pour L noyau de \mathcal{L}_k et α élément de $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$, on a :

$L\alpha$ appartient à $\mathcal{D}^k(B(0, 3\rho))$ et pour (l_1, \dots, l_k) appartient à $(\mathbb{R}^2)^k$, $(L\alpha)^{(k)}(l_1, \dots, l_k)$ est somme de termes de la forme :

$$\frac{\partial^i L}{\partial v^i}(l_{\sigma(1)}, \dots, l_{\sigma(i)}) \alpha^{(k-1)}(l_{\sigma(i+1)}, \dots, l_{\sigma(k)}).$$
Démonstration du Théorème 3 :

1. Soit L un noyau de \mathcal{L}_k . On note encore L l'opérateur associé.

• La continuité de L opérateur de $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$ dans $\mathcal{D}^k(B(0, 3\rho))$ résulte de la formule de dérivation du corollaire précédent.

• Soit $\eta < \rho$ tel que $\text{Supp } \chi$ soit inclus dans $B(0, \eta)$. Alors, L applique l'espace normé $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$ dans l'espace de Banach $\mathcal{D}^k(\overline{B(0, 2\rho+\eta)})$.

L étant limite dans $\mathcal{L}[\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho)), \mathcal{D}^k(\overline{B(0, 2\rho+\eta)})]$ de la suite d'opérateurs compacts K_ϵ définie ci-dessous, on en déduit la compacité de L.

• Si $L(\xi, v) = M(\xi, v) D_0(\xi, v)^{-k-1}$, K_ϵ est l'opérateur compact associé au noyau de classe \mathcal{C}^k : $K_\epsilon(\xi, v) = M(\xi, v) D_\epsilon(\xi, v)^{-k-1}$.

Soit α un élément de $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$. La constante C associée au noyau $K_\epsilon(\xi, v)\alpha(v+\xi)$ ainsi qu'à ses dérivées d'ordre inférieur ou égal à k dans la définition 1 est de la forme $A \cdot \|\alpha\|_k$, où A est une constante.

On déduit donc de la démonstration et de la remarque du lemme 4 que :

$$\|L\alpha - K_\epsilon\alpha\|_k \leq A \cdot \epsilon^{1/2} \|\alpha\|_k, \text{ et par suite la limite annoncée.}$$

2. Soit α un élément de $L^p(B(0, 2\rho))$, nulle en dehors de $B(0, 2\rho)$.

Soit L un noyau de \mathcal{L}_k . Compte-tenu de la définition de \mathcal{L}_k , on a la majoration :

$$|L(\xi, v)| \leq 1 \|\xi\| < \rho \cdot K \|\xi\|^{-1}.$$

Donc : $A = \int_{B(0,3\rho)} \left[\int_{B(0,2\rho)} |L(\xi, v)| |\alpha(v+\xi)| d\xi \right]^p dv$ est majoré par :

$$\int_{B(0,3\rho)} \left[\int_{B(0,2\rho)} \frac{1}{\|\xi\|} K \|\xi\|^{-1} |\alpha(v+\xi)| d\xi \right]^p dv$$

Or, α appartient à $L^p(B(0,2\rho))$ et $\frac{1}{\|\xi\|} K \|\xi\|^{-1}$ à $L^1(B(0,2\rho))$.

On est donc ramené au cas de la convolution d'une fonction de L^p par une fonction de L^1 : on a la majoration $A^{1/p} \leq C \|\alpha\|_p$.

L est donc défini et continu de $L^p(B(0,2\rho))$ dans $L^p(B(0,3\rho))$.

Conclusion : On obtient le théorème 3 en appliquant ces résultats à $L = S_1, S_1^*$.

IV - Régularité de G connaissant celle de T.

Théorème 4 : Si T est une fonction de classe $\mathcal{C}^k (k \leq r)$, (respectivement de L^p , $p \in [1, +\infty]$, une distribution d'ordre $k, k \leq r$), alors $G|_{B(0,2\rho)}$ est de même nature.

démonstration :

Sur $B(0,2\rho)$, on a l'égalité au sens des distributions : $G = 2\pi T - T \circ S_1$.

Les propriétés de régularité du noyau J_2 (cf. début du paragraphe III), entraînent que $T \circ S_2$ appartient à $\mathcal{C}^r(U)$.

La nature de $G|_{B(0,2\rho)}$ distribution sur $B(0,2\rho)$ est donc celle de $2\pi T - T \circ S_1$.

1. Si T appartient à $\mathcal{D}^k(B(0,\rho))$, alors par le théorème 3, $S_1^* T$ appartient à $\mathcal{D}^k(B(0,2\rho))$. Donc $G|_{B(0,2\rho)}$ appartient à $\mathcal{C}^k(B(0,2\rho))$.

2. Si T appartient à $L^p(B(0,\rho))$, alors $S_1^* T$ appartient à $L^p(B(0,2\rho))$, par le théorème 3. Donc $G|_{B(0,2\rho)}$ appartient à L^p .

3. Si T est une distribution d'ordre k , à support dans $B(0,\rho)$: S_1 étant un opérateur continu de $\mathcal{D}^k(B(0,2\rho))$ dans $\mathcal{D}^k(B(0,3\rho))$, $T \circ S_1$ est une distribution d'ordre k à support dans $B(0,2\rho)$. Donc, $G|_{B(0,2\rho)}$ est une distribution d'ordre k .

V - Expression de la charge en fonction du champ.

Nous allons, en quelque sorte, inverser partiellement la formule (*).

Pour α appartenant à $\mathcal{D}^r(B(0, 2\rho))$, on a : $T(2\pi\alpha - S_1\alpha) = G\alpha + TS_2\alpha = \tilde{G}\alpha$.

\tilde{G} a la même régularité que G puisque TS_2 est une fonction de classe \mathcal{C}^r .

Si χ est choisi avec un support assez petit, on peut itérer S_1 un nombre arbitraire de fois pour l'appliquer à α élément de $\mathcal{D}^r(B(0, \rho))$.

$$\text{soit : } T\left(\alpha - \frac{S_1}{2\pi}\alpha\right) = \frac{\tilde{G}}{2\pi}\alpha$$

$$\begin{aligned} & \vdots \\ & T\left(\left(\frac{S_1}{2\pi}\right)^{n-1}\alpha - \left(\frac{S_1}{2\pi}\right)^n\alpha\right) = \frac{\tilde{G}}{2\pi}\left(\frac{S_1}{2\pi}\right)^{n-1}\alpha. \end{aligned}$$

Pour α appartenant à $\mathcal{D}^r(B(0, \rho))$, on a donc :

$$(**) \quad T\alpha = T\left(\frac{S_1}{2\pi}\right)^n\alpha + \frac{\tilde{G}}{2\pi}\left[\alpha + \frac{S_1}{2\pi}\alpha + \dots + \left(\frac{S_1}{2\pi}\right)^{n-1}\alpha\right].$$

VI - Etude de $(S_1)^n$ et de $(S_1^*)^n$.

Le but de cette partie est d'étudier la régularité de $(S_1)^n$ et d'en déduire des résultats sur la régularité de $T\left(\frac{S_1}{2\pi}\right)^n$.

On a le théorème :

Théorème 5 :

J_1^n désigne l'itéré n fois du noyau J_1 , le support de χ étant choisi dans une boule $B(0, \frac{\rho}{n})$.

Pour tout entier k inférieur ou égal à r , on a :

- $\frac{\partial^k}{\partial u^k} J_1^{5r}(u, v)$ existe et est continue sur $B(0, \rho)^2$
- $\frac{\partial^k}{\partial v^k} J_1^{5r}(u, v)$ existe et est continue sur $B(0, \rho)^2$.

La démonstration de ce théorème nécessite l'étude préliminaire de J_1^5 .

On suppose le support de χ inclus dans $B(0, \frac{\rho}{5})$.

Lemme 6 : Si α appartient à $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$ et si, pour $i = 1, \dots, 5$, L_i est un noyau

de \mathcal{L}_k , alors $L_5 \circ \dots \circ L_1 \alpha$ appartient à $\mathcal{D}^k(B(0, 3\rho))$.

De plus, $(L_5 \circ \dots \circ L_1 \alpha)^{(k)} \cdot (\ell_1, \dots, \ell_k)$ est une somme de termes de la forme

$L'_5 \circ \dots \circ L'_1 \alpha^{(j)}(l_{\sigma(1)}, \dots, l_{\sigma(j)})$ avec j entier inférieur ou égal à k et L'_i noyau de \mathcal{L}_0 pour $i = 1, \dots, 5$.

démonstration : C'est une conséquence immédiate du corollaire du lemme 5.

Lemme 7 : Si α appartient à $\mathcal{D}^k(B(0, 2\rho))$ et si pour $i = 1, \dots, 5$, L'_i est un noyau de \mathcal{L}_{k+1} , alors $L'_5 \circ \dots \circ L'_1 \alpha$ appartient à $\mathcal{D}^{k+1}(B(0, 3\rho))$.

remarque : d'après le lemme 6, il suffit de démontrer le résultat pour $k = 0$.

notations : • On note $U \times U$, l'ensemble $U \times U$ privé de la diagonale.

• \mathcal{K}_m est la famille de noyaux $K(u, v)$ définis sur $U \times U$ par :

$K(u, v) = L(u-v, v)$ avec $L \in \mathcal{L}_m$.

on a : $K(u, v) = \frac{N(u, v)}{\Delta(u, v)^{k+1}}$ avec $\Delta(u, v) = [\|u-v\|^2 + (f(u)-f(v))^2]^{1/2}$.

Pour α appartenant à $\mathcal{D}(U)$, on a : $L\alpha(v) = \int L(\xi, v)\alpha(v+\xi) d\xi = \int K(u, v)\alpha(u) du$.

Le lemme 7 est évident si l'on démontre que le produit $K^5 = K_5 \circ \dots \circ K_1$ de cinq noyaux de \mathcal{K}_1 est un noyau continu sur $U \times U$ qui admet une dérivée partielle par rapport à sa seconde variable, continue sur $B(0, 3\rho)^2$. Ce résultat est établi par les lemmes 8, 9, 10 et 11.

Lemme 8 : Soit K un noyau de \mathcal{K}_1 . On a l'inégalité :

$$|K(w, u) - K(w, v)| \leq c \frac{\|u-v\|}{\|u-w\| \|v-w\|}.$$

démonstration : Soit D la boule de centre $\frac{u+v}{2}$ et de rayon $3\|u-v\|$.

1. si w appartient à D ,

$$|K(w, u) - K(w, v)| \leq |K(w, u)| + |K(w, v)| \leq \frac{c}{\|w-u\|} + \frac{c}{\|w-v\|} \leq \frac{7c\|u-v\|}{\|u-w\| \|v-w\|}.$$

2. si w appartient à $U \setminus D$,

$$|K(w, u) - K(w, v)| \leq \|u-v\| \sup_{x \in [u, v]} \left\| \frac{\partial}{\partial x} K(w, x) \right\|$$

la définition de \mathcal{K}_1 entraîne : $\left\| \frac{\partial}{\partial x} K(w, x) \right\| \leq \frac{c}{\|w-x\|^2} \leq \frac{4c}{\|u-w\| \|v-w\|}$.

Lemme 9 : Soient K_1, K_2 des noyaux de \mathcal{K}_1 .

On note $K^2 = K_1 \circ K_2 : K^2(w, v) = \int K_1(w, u) K_2(u, v) du$.

Alors $\frac{\partial K^2}{\partial v}$ existe sur $U \times B(0, 3\rho)$.

démonstration :

On note $v = (v_1, v_2)$ et pour h réel non nul, on identifie h et $(h, 0)$.

Démontrons l'existence de $\frac{\partial K^2}{\partial v_1}$. On a la décomposition :

$$\begin{aligned} \frac{K^2(w, v+h) - K^2(w, v)}{h} &= \int [K_1(w, u) - K_1(w, v)] \frac{K_2(u, v+h) - K_2(u, v)}{h} du \\ &+ K_1(w, v) \int \frac{K_2(u, v+h) - K_2(u, v)}{h} du. \end{aligned}$$

1. Etude du deuxième terme : l'application ϕ définie par :

$$\phi(v) = \int K_2(u, v) du = \int L_2(\xi, v) d\xi \text{ est continûment dérivable sur } B(0, 3\rho) :$$

c'est une conséquence du lemme 4.

Le deuxième terme a donc pour limite lorsque h tend vers 0 :

$K_1(w, v) \frac{\partial \phi}{\partial v_1}(v)$ application définie et continue sur $U \times B(0, 3\rho)$ et admettant au voisinage de la diagonale une singularité majorée par $\frac{c}{\|w-v\|}$.

2. Etude du premier terme :

• Soit $\psi_n(u) = [K_1(w, u) - K_1(w, v)] \frac{K_2(u, v+h_n) - K_2(u, v)}{h_n}$ avec $\lim_{n \rightarrow \infty} h_n = 0$.

La suite ψ_n converge presque partout sur U , lorsque n tend vers l'infini, vers la fonction $\psi : \psi(u) = [K_1(w, u) - K_1(w, v)] \frac{\partial K_2}{\partial v_1}(u, v)$.

• Soit : $B_\epsilon = \{u \in U : |u_1 - v_1| < \frac{\|v-w\|}{2}, |u_2 - v_2| < \epsilon\}$

avec : $\epsilon < \frac{\|v-w\|}{4}$ et $|h_n| < \frac{\|v-w\|}{4}$ pour tout n .

On a alors les convergences suivantes :

a. On a la majoration (Lemme 8) : $|\psi_n(u)| \leq \frac{c^2}{\|u-v-h_n\| \|u-w\| \|v-w\|} \cdot 1_{B(v, 2)}$

Par suite, si $u \in U - B_\epsilon$, $|\psi_n(u)| \leq \frac{4c^2}{\|v-w\|^2 \|u-w\|} 1_{B(v, 2)}$.

Donc (théorème de Lebesgue) la suite $\int_{U - B_\epsilon} \psi_n(u) du$ tend, lorsque n tend vers l'infini, vers $\int_{U - B_\epsilon} \psi(u) du$.

b. Lorsque ϵ tend vers 0, $\int_{B_\epsilon} |\psi_n(u)| du$ tend vers 0 uniformément par rapport à n .