

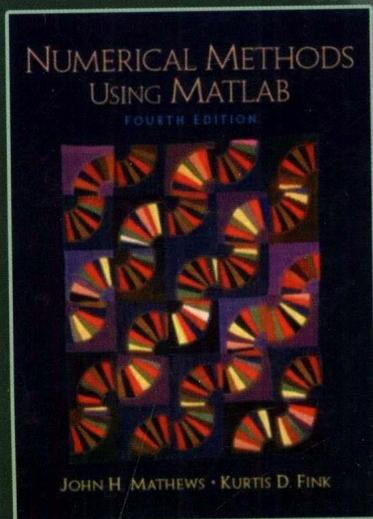
国外计算机科学教材系列

国家级双语教学示范课程教材

PEARSON

# 数值分析

Numerical Methods Using MATLAB  
Fourth Edition



英文版

[美] John H. Mathews 著

Kurtis D. Fink

黄仿伦 改编



电子工业出版社  
PUBLISHING HOUSE OF ELECTRONICS INDUSTRY

<http://www.phei.com.cn>

国外计算机科学教材系列

# 数值分析

(英文版)

Numerical Methods Using MATLAB  
Fourth Edition

[美] John H. Mathews 著  
Kurtis D. Fink

黄仿伦 改编

电子工业出版社  
Publishing House of Electronics Industry  
北京·BEIJING

## 内 容 简 介

本书为适合国内双语教学需求对原著进行了缩编(适合一学期课程采用),新增了一些必要的证明过程以及改编者在长期教学实践中积累的1000个常用英汉数学词汇以及一些数学表达式的读法。书中介绍了数值方法的基本理论和计算方法,并讲述如何利用MATLAB软件实现各种数值算法。它的突出特点是把经典的数值方法内容与现代MATLAB计算软件相结合,强调利用MATLAB的内置函数命令进行数值方法(算法)的程序设计,程序语句简短,算法优化。另外,利用MATLAB软件的图像处理功能,给出各种数值问题的近似解及误差的可视化解释,图文并茂。书中的每个概念均以实例说明,同时还包含大量的习题与编程练习,通过这些实例进一步说明数值方法的实际应用,从而提高读者的实践能力并加深对数值计算方法的理解,以便为读者今后的学习打下坚实的数值分析与科学计算基础。

本书经过缩编后适合一学期课程使用,可作为大专院校数学、计算机及工程各专业双语教学的教材和参考书。

Authorized Adaptation from the English language edition, entitled NUMERICAL METHODS USING MATLAB, FOURTH EDITION, 9780130652485 by JOHN H. MATHEWS, KURTIS D. FINK, published by Pearson Education, Inc., publishing as Prentice Hall, Copyright © 2004 Pearson Education, Inc.

All rights reserved. No part of this book may be reproduced or transmitted in any form or by any means, electronic or mechanical, including photocopying, recording or by any information storage retrieval system, without permission from Pearson Education, Inc.

English language adaptation edition published by PUBLISHING HOUSE OF ELECTRONICS INDUSTRY, Copyright © 2009. English language adaptation edition is manufactured in the People's Republic of China, and is authorized for sale only in the mainland of China exclusively (except Taiwan, Hong Kong SAR and Macau SAR).

本书英文改编版专有出版权由 Pearson Education 授予电子工业出版社,未经出版者预先书面许可,不得以任何方式复制或抄袭本书的任何部分。

本书仅限在中国大陆地区出版发行。

本书贴有 Pearson Education (培生教育出版集团)激光防伪标签,无标签者不得销售。

版权贸易合同登记号 图字:01-2008-1830

### 图书在版编目(CIP)数据

数值分析=Numerical Methods Using MATLAB, Fourth Edition: 英文/(美)马修斯(Mathews, J. H.), (美)芬克(Fink, K. D.)著;黄仿伦改编.-北京:电子工业出版社,2009.8  
(国外计算机科学教材系列)

ISBN 978-7-121-09412-5

I. 数… II. ①马… ②芬… ③黄… III. 数值计算-教材-英文 IV. 0241

中国版本图书馆CIP数据核字(2009)第143646号

责任编辑:马 岚

印 刷:北京市天竺颖华印刷厂

装 订:三河市鑫金马印装有限公司

出版发行:电子工业出版社

北京市海淀区万寿路173信箱 邮编:100036

开 本:787×980 1/16 印张:20 字数:582千字

印 次:2009年8月第1次印刷

定 价:38.00元

凡所购买电子工业出版社的图书有缺损问题,请向购买书店调换;若书店售缺,请与本社发行部联系。联系及邮购电话:(010)88254888。

质量投诉请发邮件至 zlt@phei.com.cn, 盗版侵权举报请发邮件至 dbqq@phei.com.cn。

服务热线:(010)88258888。

# 出版说明

21世纪初的5至10年是我国国民经济和社会发展的关键时期，也是信息产业快速发展的关键时期。在我国加入WTO后的今天，培养一支适应国际化竞争的一流IT人才队伍是我国高等教育的重要任务之一。信息科学和技术方面人才的优劣与多寡，是我国面对国际竞争时成败的关键因素。

当前，正值我国高等教育特别是信息科学领域的教育调整、变革的重大时期，为使我国教育体制与国际化接轨，有条件的高等院校正在为某些信息学科和技术课程使用国外优秀教材和优秀原版教材，以使我国在计算机教学上尽快赶上国际先进水平。

电子工业出版社秉承多年来引进国外优秀图书的经验，翻译出版了“国外计算机科学教材系列”丛书，这套教材覆盖学科范围广、领域宽、层次多，既有本科专业课程教材，也有研究生课程教材，以适应不同院系、不同专业、不同层次的师生对教材的需求，广大师生可自由选择 and 自由组合使用。这些教材涉及的学科方向包括网络与通信、操作系统、计算机组织与结构、算法与数据结构、数据库与信息处理、编程语言、图形图像与多媒体、软件工程等。同时，我们也适当引进了一些优秀英文原版教材，本着翻译版本和英文原版并重的原则，对重点图书既提供英文原版又提供相应的翻译版本。

在图书选题上，我们大都选择国外著名出版公司出版的高校教材，如Pearson Education培生教育出版集团、麦格劳-希尔教育出版集团、麻省理工学院出版社、剑桥大学出版社等。撰写教材的许多作者都是蜚声世界的教授、学者，如道格拉斯·科默(Douglas E. Comer)、威廉·斯托林斯(William Stallings)、哈维·戴特尔(Harvey M. Deitel)、尤利斯·布莱克(Ulyless Black)等。

为确保教材的选题质量和翻译质量，我们约请了清华大学、北京大学、北京航空航天大学、复旦大学、上海交通大学、南京大学、浙江大学、哈尔滨工业大学、华中科技大学、西安交通大学、国防科学技术大学、解放军理工大学等著名高校的教授和骨干教师参与了本系列教材的选题、翻译和审校工作。他们中既有讲授同类教材的骨干教师、博士，也有积累了几十年教学经验的老教授和博士生导师。

在该系列教材的选题、翻译和编辑加工过程中，为提高教材质量，我们做了大量细致的工作，包括对所选教材进行全面论证；选择编辑时力求达到专业对口；对排版、印制质量进行严格把关。对于英文教材中出现的错误，我们通过作者联络和网上下载勘误表等方式，逐一进行了修订。

此外，我们还将与国外著名出版公司合作，提供一些教材的教学支持资料，希望能为授课老师提供帮助。今后，我们将继续加强与各高校教师的密切联系，为广大师生引进更多的国外优秀教材和参考书，为我国计算机科学教学体系与国际教学体系的接轨做出努力。

电子工业出版社

## 教材出版委员会

- 主任** 杨芙清 北京大学教授  
中国科学院院士  
北京大学信息与工程学部主任  
北京大学软件工程研究所所长
- 委员** 王 珊 中国人民大学信息学院院长、教授
- 胡道元 清华大学计算机科学与技术系教授  
国际信息处理联合会通信系统中国代表
- 钟玉琢 清华大学计算机科学与技术系教授、博士生导师  
清华大学深圳研究生院信息学部主任
- 谢希仁 中国人民解放军理工大学教授  
全军网络技术研究中心主任、博士生导师
- 尤晋元 上海交通大学计算机科学与工程系教授  
上海分布计算技术中心主任
- 施伯乐 上海国际数据库研究中心主任、复旦大学教授  
中国计算机学会常务理事、上海市计算机学会理事长
- 邹 鹏 国防科学技术大学计算机学院教授、博士生导师  
教育部计算机基础课程教学指导委员会副主任委员
- 张昆藏 青岛大学信息工程学院教授

# 改编者序

John H. Mathews 与 Kurtis D. Fink 合著的 Numerical Methods Using MATLAB, Fourth Edition 是为数学、计算机和工程各专业本科生学习“数值分析”(计算方法)课程而写的一本经典教材,在美国及世界各地许多著名大学开设的“数值分析”课程都把它作为教材使用,已被翻译成多种文字(如中文、俄文和西班牙文)在世界各地使用。原书最鲜明的特点是把经典的数值方法内容与现代 MATLAB 计算软件结合起来,讲述如何利用 MATLAB 软件实现各种数值算法,强调利用 MATLAB 的内置函数命令进行数值方法(算法)的程序设计,编程语句简短,算法优化,并利用 MATLAB 软件的图像处理功能,给出各种数值问题的近似解及误差的可视化解释,图文并茂。

Mathews 的书的内容是为一年级的课程设置的,内容丰富,全书 600 多页。但是,书中的某些章节对于中国学生来说是不必要的,比如第 1 章的微积分预备知识,3.1 节和 3.2 节的高等代数预备知识等。中国学生在学“数值分析”课程之前已经在其他单独开设的课程中学过这些知识。并且,在我国绝大多数大学的数学、计算机和工程等专业培养方案中,基础的“数值分析”课程仅为一学期课程。鉴于这个原因,我在安徽大学多年使用此教材的基础上,征得原书作者和 Pearson Education 出版公司的同意后,对此书进行了改编。

改编后的书适合一学期课程教学使用,更加适合中国学生。在改编过程中,使用 Mathews 教材的其他老师们也提出了许多改编的建设性建议。在尽可能尊重原书风貌的基础上,具体改编如下:

- 将原书内容压缩成 6 章,300 多页,使其内容完全覆盖我国理工科各专业“数值分析”课程教学大纲的全部内容。建议 54 学时的理论课,18 学时的编程上机操作;
- 对于原书中有些只叙述而未给出证明的定理和结论,给出了详细的证明,使改编后的版本从理论上更加严谨而完整;
- 对于原书中出现的错误,通过与作者联络和网上下载勘误表等方式,逐一进行了更正;
- 改编后的版本在附录中增加了改编者在长期双语教学实践中积累的 1000 个常用英汉数学词汇和一些数学表达式的读法,以便更加适合双语教学。

改编后的版本虽经反复推敲,但由于改编者水平有限,书中的不当之处仍难免,恳请广大同行和读者给予指正(敬请致函 [flhuang@ahu.edu.cn](mailto:flhuang@ahu.edu.cn)),以便进一步提高本书的质量,更好地推动双语教学。

黄仿伦  
安徽大学数学科学学院  
2009 年 7 月

# CONTENTS

<b>Chapter 1</b>	<b>Solution of Nonlinear Equations <math>f(x)=0</math></b>	<b>1</b>
	非线性方程 $f(x)=0$ 的解法	
1.1	Iteration for Solving $x=g(x)$	2
	求解 $x=g(x)$ 的迭代法	
1.2	Bracketing Methods for Locating a Root	12
	定位一个根的分类方法	
1.3	Newton-Raphson and Secant Methods	22
	牛顿-拉夫森法和割线法	
<b>Chapter 2</b>	<b>Solution of Linear Systems <math>AX=B</math></b>	<b>41</b>
	线性方程组 $AX=B$ 的数值解法	
2.1	Upper-Triangular Linear Systems	41
	上三角线性方程组	
2.2	Gaussian Elimination and Pivoting	46
	高斯消去法和选主元	
2.3	Triangular Factorization	56
	三角分解法	
2.4	Iterative Methods for Linear Systems	64
	求解线性方程组的迭代法	
2.5	Iteration for Nonlinear Systems (Optional)	74
	非线性方程组的迭代法 (选读)	
<b>Chapter 3</b>	<b>Interpolation and Polynomial Approximation</b>	<b>91</b>
	插值与多项式逼近	
3.1	Taylor Series and Calculation of Functions	92
	泰勒级数和函数计算	
3.2	Introduction to Interpolation	103
	插值介绍	
3.3	Lagrange Approximation	110
	拉格朗日逼近	
3.4	Newton Polynomials	123
	牛顿多项式	
3.5	Chebyshev Polynomials (Optional)	132
	切比雪夫多项式 (选读)	

3.6	Padé Approximations .....	144
	帕德逼近	
<b>Chapter 4</b>	<b>Curve Fitting .....</b>	<b>151</b>
	曲线拟合	
4.1	Least-Squares Line .....	151
	最小二乘拟合曲线	
4.2	Methods of Curve Fitting .....	160
	曲线拟合	
4.3	Interpolation by Spline Functions .....	175
	样条函数插值	
4.4	Bézier Curves .....	191
	贝塞尔曲线	
<b>Chapter 5</b>	<b>Numerical Integration .....</b>	<b>201</b>
	数值积分	
5.1	Introduction to Quadrature .....	202
	积分简介	
5.2	Composite Trapezoidal and Simpson's Rule .....	211
	组合梯形公式和辛普森公式	
5.3	Recursive Rules and Romberg Integration .....	223
	递归公式与龙贝格积分	
5.4	Gauss-Legendre Integration (Optional) .....	236
	高斯-勒让德积分(选读)	
<b>Chapter 6</b>	<b>Solution of Differential Equations .....</b>	<b>245</b>
	微分方程求解	
6.1	Introduction to Differential Equations .....	246
	微分方程导论	
6.2	Euler's Method .....	251
	欧拉方法	
6.3	Heun's Method .....	260
	休恩方法	
<b>Appendix A</b>	<b>Introduction to MATLAB .....</b>	<b>269</b>
	MATLAB 简介	
<b>Appendix B</b>	<b>Some Math Expressions and Pronunciations .....</b>	<b>277</b>
	一些数学表达式及其读法	
<b>Appendix C</b>	<b>1000 English-Chinese Math Key Words .....</b>	<b>283</b>
	1000 英汉数学词汇	



北京培生信息中心  
 中国北京海淀区中关村大街甲 59 号  
 人大文化大厦 1006 室  
 邮政编码:100872  
 电话:(8610)82504008/9596/9586  
 传真:(8610)82509915

Beijing Pearson Education  
 Information Centre  
 Room1006,CultureSquare No.59 Jia, Zhongguancun Street  
 Haidian District, Beijing, China100872  
 TEL:(8610)82504008/9596/9586  
 FAX:(8610)82509915

尊敬的老师:  
 您好!

为了确保您及时有效地申请教辅资源,请您务必完整填写如下教辅申请表,加盖学院的公章后传真给我们,我们将会为您开通属于您个人的唯一账号以供您下载与教材配套的教师资源。

请填写所需教辅的开课信息:

采用教材			<input type="checkbox"/> 中文版 <input type="checkbox"/> 英文版 <input type="checkbox"/> 双语版
作者		出版社	
版次		ISBN	
课程时间	始于 年 月 日	学生人数	
	止于 年 月 日	学生年级	<input type="checkbox"/> 专科 <input type="checkbox"/> 本科 1/2 年级 <input type="checkbox"/> 研究生 <input type="checkbox"/> 本科 3/4 年级

请填写您的个人信息:

学 校			
院系/专业			
姓 名		职 称	<input type="checkbox"/> 助教 <input type="checkbox"/> 讲师 <input type="checkbox"/> 副教授 <input type="checkbox"/> 教授
通信地址/邮编			
手 机		电 话	
传 真			
official email (eg:XXX@ruc.edu.cn)		email (eg:XXX@163.com)	
是否愿意接受我们定期的新书讯息通知:		<input type="checkbox"/> 是	<input type="checkbox"/> 否

Publishing House of Electronics Industry  
 电子工业出版社: www.phei.com.cn  
 www.hxedu.com.cn  
 北京市万寿路 173 信箱高等教育分社 (100036)  
 联系电话: 010-88254532  
 传 真: 010-88254560  
 E-mail: Te\_service@phei.com.cn

系 / 院主任: \_\_\_\_\_ (签字)

(系 / 院办公室章)

\_\_\_\_年\_\_\_\_月\_\_\_\_日

## 反侵权盗版声明

电子工业出版社依法对本作品享有专有出版权。任何未经权利人书面许可，复制、销售或通过信息网络传播本作品的行为；歪曲、篡改、剽窃本作品的行为，均违反《中华人民共和国著作权法》，其行为人应承担相应的民事责任和行政责任，构成犯罪的，将被依法追究刑事责任。

为了维护市场秩序，保护权利人的合法权益，我社将依法查处和打击侵权盗版的单位和个人。欢迎社会各界人士积极举报侵权盗版行为，本社将奖励举报有功人员，并保证举报人的信息不被泄露。

举报电话：(010) 88254396；(010) 88258888

传 真：(010) 88254397

E-mail : dbqq@phei.com.cn

通信地址：北京市万寿路 173 信箱

电子工业出版社总编办公室

邮 编：100036

# CONTENTS

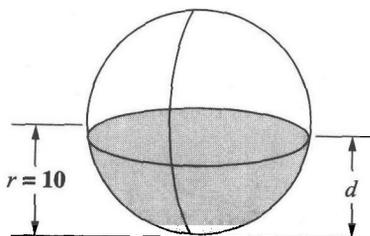
<b>Chapter 1</b>	<b>Solution of Nonlinear Equations <math>f(x)=0</math></b>	<b>1</b>
	非线性方程 $f(x)=0$ 的解法	
1.1	Iteration for Solving $x=g(x)$	2
	求解 $x=g(x)$ 的迭代法	
1.2	Bracketing Methods for Locating a Root	12
	定位一个根的分类方法	
1.3	Newton-Raphson and Secant Methods	22
	牛顿-拉夫森法和割线法	
<b>Chapter 2</b>	<b>Solution of Linear Systems <math>AX=B</math></b>	<b>41</b>
	线性方程组 $AX=B$ 的数值解法	
2.1	Upper-Triangular Linear Systems	41
	上三角线性方程组	
2.2	Gaussian Elimination and Pivoting	46
	高斯消去法和选主元	
2.3	Triangular Factorization	56
	三角分解法	
2.4	Iterative Methods for Linear Systems	64
	求解线性方程组的迭代法	
2.5	Iteration for Nonlinear Systems (Optional)	74
	非线性方程组的迭代法 (选读)	
<b>Chapter 3</b>	<b>Interpolation and Polynomial Approximation</b>	<b>91</b>
	插值与多项式逼近	
3.1	Taylor Series and Calculation of Functions	92
	泰勒级数和函数计算	
3.2	Introduction to Interpolation	103
	插值介绍	
3.3	Lagrange Approximation	110
	拉格朗日逼近	
3.4	Newton Polynomials	123
	牛顿多项式	
3.5	Chebyshev Polynomials (Optional)	132
	切比雪夫多项式 (选读)	

3.6	Padé Approximations .....	144
	帕德逼近	
<b>Chapter 4</b>	<b>Curve Fitting .....</b>	<b>151</b>
	曲线拟合	
4.1	Least-Squares Line .....	151
	最小二乘拟合曲线	
4.2	Methods of Curve Fitting .....	160
	曲线拟合	
4.3	Interpolation by Spline Functions .....	175
	样条函数插值	
4.4	Bézier Curves .....	191
	贝塞尔曲线	
<b>Chapter 5</b>	<b>Numerical Integration .....</b>	<b>201</b>
	数值积分	
5.1	Introduction to Quadrature .....	202
	积分简介	
5.2	Composite Trapezoidal and Simpson's Rule .....	211
	组合梯形公式和辛普森公式	
5.3	Recursive Rules and Romberg Integration .....	223
	递归公式与龙贝格积分	
5.4	Gauss-Legendre Integration (Optional) .....	236
	高斯-勒让德积分(选读)	
<b>Chapter 6</b>	<b>Solution of Differential Equations .....</b>	<b>245</b>
	微分方程求解	
6.1	Introduction to Differential Equations .....	246
	微分方程导论	
6.2	Euler's Method .....	251
	欧拉方法	
6.3	Heun's Method .....	260
	休恩方法	
<b>Appendix A</b>	<b>Introduction to MATLAB .....</b>	<b>269</b>
	MATLAB 简介	
<b>Appendix B</b>	<b>Some Math Expressions and Pronunciations .....</b>	<b>277</b>
	一些数学表达式及其读法	
<b>Appendix C</b>	<b>1000 English-Chinese Math Key Words .....</b>	<b>283</b>
	1000 英汉数学词汇	

# Chapter 1

## Solution of Nonlinear Equations $f(x) = 0$

Consider the physical problem that involves a spherical ball of radius  $r$  that is submerged to a depth  $d$  in water (see Figure 1.1). Assume that the ball is constructed from a variety of longleaf pine that has a density of  $\rho = 0.638$  and that its radius measures  $r = 10$  cm. How much of the ball will be submerged when it is placed in water?



**Figure 1.1** The portion of a sphere of radius  $r$  that is to be submerged to a depth  $d$ .

The mass  $M_w$  of water displaced when a sphere is submerged to a depth  $d$  is

$$M_w = \int_0^d \pi(r^2 - (x - r)^2) dx = \frac{\pi d^2(3r - d)}{3},$$

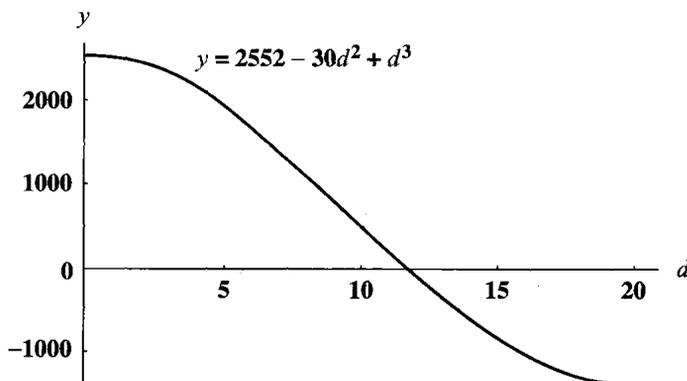
and the mass of the ball is  $M_b = 4\pi r^3 \rho / 3$ . Applying Archimedes' law,  $M_w = M_b$ , produces the following equation that must be solved:

$$\frac{\pi(d^3 - 3d^2r + 4r^3\rho)}{3} = 0.$$

In our case (with  $r = 10$  and  $\rho = 0.638$ ) this equation becomes

$$\frac{\pi(2552 - 30d^2 + d^3)}{3} = 0.$$

The graph of the cubic polynomial  $y = 2552 - 30d^2 + d^3$  is shown in Figure 1.2 and from it one can see that the solution lies near the value  $d = 12$ .



**Figure 1.2** The cubic  $y = 2552 - 30d^2 + d^3$ .

The goal of this chapter is to develop a variety of methods for finding numerical approximations for the roots of an equation. For example, the bisection method could be applied to obtain the three roots  $d_1 = -8.17607212$ ,  $d_2 = 11.86150151$ , and  $d_3 = 26.31457061$ . The first root  $d_1$  is not a feasible solution for this problem, because  $d$  cannot be negative. The third root  $d_3$  is larger than the diameter of the sphere and it is not the solution desired. The root  $d_2 = 11.86150151$  lies in the interval  $[0, 20]$  and is the proper solution. Its magnitude is reasonable because a little more than one-half of the sphere must be submerged.

## 1.1 Iteration for Solving $x = g(x)$

A fundamental principle in computer science is *iteration*. As the name suggests, a process is repeated until an answer is achieved. Iterative techniques are used to find roots of equations, solutions of linear and nonlinear systems of equations, and solutions of differential equations. In this section we study the process of iteration using repeated substitution.

A rule or function  $g(x)$  for computing successive terms is needed, together with a starting value  $p_0$ . Then a sequence of values  $\{p_k\}$  is obtained using the iterative rule  $p_{k+1} = g(p_k)$ . The sequence has the pattern

$$\begin{array}{ll}
 p_0 & \text{(starting value)} \\
 p_1 & = g(p_0) \\
 p_2 & = g(p_1) \\
 & \vdots \\
 p_k & = g(p_{k-1}) \\
 p_{k+1} & = g(p_k) \\
 & \vdots
 \end{array} \tag{1.1}$$

What can we learn from an unending sequence of numbers? If the numbers tend to a limit, we feel that something has been achieved. But what if the numbers diverge or are periodic? The next example addresses this situation.

**Example 1.1.** The iterative rule  $p_0 = 1$  and  $p_{k+1} = 1.001p_k$  for  $k = 0, 1, \dots$  produces a divergent sequence. The first 100 terms look as follows:

$$\begin{array}{lll} p_1 = 1.001p_0 & = (1.001)(1.000000) & = 1.001000, \\ p_2 = 1.001p_1 & = (1.001)(1.001000) & = 1.002001, \\ p_3 = 1.001p_2 & = (1.001)(1.002001) & = 1.003003, \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ p_{100} = 1.001p_{99} & = (1.001)(1.104012) & = 1.105116. \end{array}$$

The process can be continued indefinitely, and it is easily shown that  $\lim_{n \rightarrow \infty} p_n = +\infty$ . In Chapter 6 we will see that the sequence  $\{p_k\}$  is a numerical solution to the differential equation  $y' = 0.001y$ . The solution is known to be  $y(x) = e^{0.001x}$ . Indeed, if we compare the 100th term in the sequence with  $y(100)$ , we see that  $p_{100} = 1.105116 \approx 1.105171 = e^{0.1} = y(100)$ .

In this section we are concerned with the types of functions  $g(x)$  that produce convergent sequences  $\{p_k\}$ .

### 1.1.1 Finding Fixed Points

**Definition 1.1.** A *fixed point* of a function  $g(x)$  is a real number  $P$  such that  $P = g(P)$ .

Geometrically, the fixed points of a function  $y = g(x)$  are the points of intersection of  $y = g(x)$  and  $y = x$ .

**Definition 1.2.** The iteration  $p_{n+1} = g(p_n)$  for  $n = 0, 1, \dots$  is called *fixed-point iteration*.

**Theorem 1.1.** Assume that  $g$  is a continuous function and that  $\{p_n\}_{n=0}^{\infty}$  is a sequence generated by fixed-point iteration. If  $\lim_{n \rightarrow \infty} p_n = P$ , then  $P$  is a fixed point of  $g(x)$ .

*Proof.* If  $\lim_{n \rightarrow \infty} p_n = P$ , then  $\lim_{n \rightarrow \infty} p_{n+1} = P$ . It follows from this result, the continuity of  $g$ , and the relation  $p_{n+1} = g(p_n)$  that

$$g(P) = g\left(\lim_{n \rightarrow \infty} p_n\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} g(p_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} p_{n+1} = P. \quad (1.2)$$

Therefore,  $P$  is a fixed point of  $g(x)$ . •

**Example 1.2.** Consider the convergent iteration

$$p_0 = 0.5 \quad \text{and} \quad p_{k+1} = e^{-p_k} \quad \text{for} \quad k = 0, 1, \dots$$

The first 10 terms are obtained by the calculations

$$\begin{aligned} p_1 &= e^{-0.500000} = 0.606531 \\ p_2 &= e^{-0.606531} = 0.545239 \\ p_3 &= e^{-0.545239} = 0.579703 \\ &\vdots \\ p_9 &= e^{-0.566409} = 0.567560 \\ p_{10} &= e^{-0.567560} = 0.566907 \end{aligned}$$

The sequence is converging, and further calculations reveal that

$$\lim_{n \rightarrow \infty} p_n = 0.567143 \dots$$

Thus we have found an approximation for the fixed point of the function  $y = e^{-x}$ .

The following two theorems establish conditions for the existence of a fixed point and the convergence of the fixed-point iteration process to a fixed point.

**Theorem 1.2.** Assume that  $g \in C[a, b]$ .

If the range of the mapping  $y = g(x)$  satisfies  $y \in [a, b]$  for all  $x \in [a, b]$ , then  $g$  has a fixed point in  $[a, b]$ . (1.3)

Furthermore, suppose that  $g'(x)$  is defined over  $(a, b)$  and that a positive constant  $K < 1$  exists with  $|g'(x)| \leq K < 1$  for all  $x \in (a, b)$ ; then  $g$  has a unique fixed point  $P$  in  $[a, b]$ . (1.4)

*Proof of (1.3).* If  $g(a) = a$  or  $g(b) = b$ , the assertion is true. Otherwise, the values of  $g(a)$  and  $g(b)$  must satisfy  $g(a) \in (a, b]$  and  $g(b) \in [a, b)$ . The function  $f(x) \equiv x - g(x)$  has the property that

$$f(a) = a - g(a) < 0 \quad \text{and} \quad f(b) = b - g(b) > 0.$$

Now apply the intermediate value theorem, to  $f(x)$ , with the intermediate value 0, and conclude that there exists a number  $P$  with  $P \in (a, b)$  so that  $f(P) = 0$ . Therefore,  $P = g(P)$  and  $P$  is the desired fixed point of  $g(x)$ .

*Proof of (1.4).* Now we must show that this solution is unique. By way of contradiction, let us make the additional assumption that there exist two fixed points  $P_1$  and  $P_2$ . Now apply the Lagrange mean value theorem, and conclude that there exists a number  $d \in (a, b)$  so that

$$g'(d) = \frac{g(P_2) - g(P_1)}{P_2 - P_1}. \tag{1.5}$$

Next, use the facts that  $g(P_1) = P_1$  and  $g(P_2) = P_2$  to simplify the right side of equation (1.5) and obtain

$$g'(d) = \frac{P_2 - P_1}{P_2 - P_1} = 1.$$

But this contradicts the hypothesis in (1.4) that  $|g'(x)| < 1$  over  $(a, b)$ , so it is not possible for two fixed points to exist. Therefore,  $g(x)$  has a unique fixed point  $P$  in  $[a, b]$  under the conditions given in (1.4). •

**Example 1.3.** Apply Theorem 1.2 to show rigorously that  $g(x) = \cos(x)$  has a unique fixed point in  $[0, 1]$ .

Clearly,  $g \in C[0, 1]$ . Also,  $g(x) = \cos(x)$  is a decreasing function on  $[0, 1]$ ; thus its range on  $[0, 1]$  is  $[\cos(1), 1] \subseteq [0, 1]$ . Thus condition (1.3) of Theorem 1.2 is satisfied and  $g$  has a fixed point in  $[0, 1]$ . Finally, if  $x \in (0, 1)$ , then  $|g'(x)| = |-\sin(x)| = \sin(x) \leq \sin(1) < 0.8415 < 1$ . Thus  $K = \sin(1) < 1$ , condition (1.4) of Theorem 1.2 is satisfied, and  $g$  has a unique fixed point in  $[0, 1]$ .

We can now state a theorem that can be used to determine whether the fixed-point iteration process given in (1.1) will produce a convergent or a divergent sequence.

**Theorem 1.3 (Fixed-Point Theorem).** Assume that (i)  $g, g' \in C[a, b]$ , (ii)  $K$  is a positive constant, (iii)  $p_0 \in (a, b)$ , and (iv)  $g(x) \in [a, b]$  for all  $x \in [a, b]$ .

If  $|g'(x)| \leq K < 1$  for all  $x \in [a, b]$ , then the iteration  $p_n = g(p_{n-1})$  will converge to the unique fixed point  $P \in [a, b]$ . In this case,  $P$  is said to be an attractive fixed point. (1.6)

If  $|g'(x)| > 1$  for all  $x \in [a, b]$ , then the iteration  $p_n = g(p_{n-1})$  will not converge to  $P$ . In this case,  $P$  is said to be a repelling fixed point and the iteration exhibits local divergence. (1.7)

*Remark 1.* It is assumed that  $p_0 \neq P$  in statement (1.7).

*Remark 2.* Because  $g$  is continuous on an interval containing  $P$ , it is permissible to use the simpler criterion  $|g'(P)| \leq K < 1$  and  $|g'(P)| > 1$  in (1.6) and (1.7), respectively.

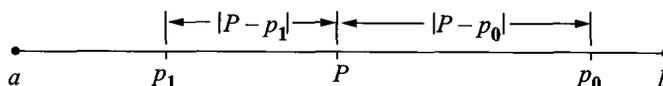
*Proof.* We first show that the points  $\{p_n\}_{n=0}^{\infty}$  all lie in  $(a, b)$ . Starting with  $p_0$ , we apply the Lagrange mean value theorem. There exists a value  $c_0 \in (a, b)$  so that

$$\begin{aligned} |P - p_1| &= |g(P) - g(p_0)| = |g'(c_0)(P - p_0)| \\ &= |g'(c_0)||P - p_0| \leq K|P - p_0| < |P - p_0|. \end{aligned} \quad (1.8)$$

Therefore,  $p_1$  is no further from  $P$  than  $p_0$  was, and it follows that  $p_1 \in (a, b)$  (see Figure 1.3). In general, suppose that  $p_{n-1} \in (a, b)$ ; then

$$\begin{aligned} |P - p_n| &= |g(P) - g(p_{n-1})| = |g'(c_{n-1})(P - p_{n-1})| \\ &= |g'(c_{n-1})||P - p_{n-1}| \leq K|P - p_{n-1}| < |P - p_{n-1}|. \end{aligned} \quad (1.9)$$

Therefore,  $p_n \in (a, b)$  and hence, by induction, all the points  $\{p_n\}_{n=0}^{\infty}$  lie in  $(a, b)$ .



**Figure 1.3** The relationship among  $P$ ,  $p_0$ ,  $p_1$ ,  $|P - p_0|$ , and  $|P - p_1|$ .