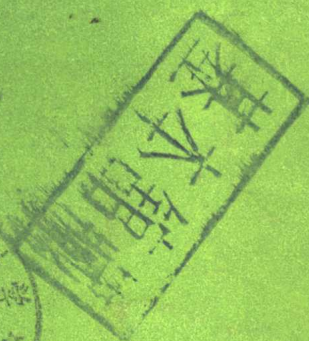


- 921049

高等学校试用教材

线性代数

赵德修 编



高等教育出版社

高等学校试用教材

线 性 代 数

赵德修 编

高等教育出版社

高等学校试用教材

线 性 代 数

赵德修 编

*

高等教育出版社 出版

新华书店北京发行所发行

四川省金堂新华印刷厂印装

*

开本 850×1168 1/32 印张 11 字数 264,000

1990年6月第1版 1990年8月第1次印刷

印数 0001—2 010

ISBN 7-04-003071-3/O·954

定价 2.35 元

前 言

本书是按照线性代数课程教学基本要求编写的。早在1981年初，编者根据工科院校各专业对线性代数的教学要求进行了广泛调查，在此基础上编写了《线性代数》讲义。1982年作了修改和补充。1987年再次作了修改。1987年12月经高等学校工科数学课程教学指导委员会第十三次全体会议评审，被选定为高等工科院校《线性代数》教材。

本书基本内容包括行列式、矩阵、线性方程组、二次型、 n 维向量空间、线性变换、欧氏空间。编写中力求从工科院校的要求出发，从学生的实际水平出发安排教学内容和教学次序，试图贯彻理论联系实际和少而精原则，力求概念引入自然，循序渐进，通俗易懂，便于自学。每节后面都配有足够数量的习题，并于书后附有提示或答案。每章后面都有该章的小结。打上*号的部分(如第七章：广义逆矩阵)是工科院校《线性代数》课程的非基本内容，可根据各专业的需要作为自学或讲座时参考。书前有本书所用的符号表，书后有“关于连加号 Σ 和连乘号 Π ”，“常见的一些特殊的矩阵及其性质”，“关于矩阵的迹”几个附录，供学习时参考。

遵照高等学校工科数学课程教学指导委员会第十三次全体会议在审查评选过程中提出的宝贵意见，我对有关章节作了修改，在此谨向参加会议的各位老师表示衷心的感谢。会议委托课委会委员、清华大学栾汝书教授作为复审人，对本教材作细致的审查，并提出了许多宝贵意见，在此谨向栾汝书教授表示衷心的感谢。还向高教出版社的丁鹤龄编审表示衷心的感谢。

从1981年到1988年在本教材编写、修改和试用过程中，得到

了空军雷达学院(汉口)和武汉测绘科技大学领导、数学教研室全体同志以及各系各专业几十位老师的热情帮助和支持。特别是空军雷达学院姚兆栋教授、武汉测绘科技大学陈文彦副教授、张范荪教授、李作发讲师、徐茵副教授、湖北省教师进修学院陈纪绵副教授、武汉工业大学曾宪义副教授、空军政治学院夏禹光讲师在百忙中详细地审阅了本教材,并提出了许多宝贵意见,在此谨向他们表示衷心的感谢。

由于编者水平有限,本书错误和缺点在所难免,敬请各位老师和读者批评指正。

赵德修

1989年12月于武汉

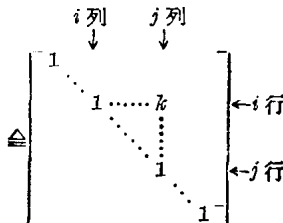
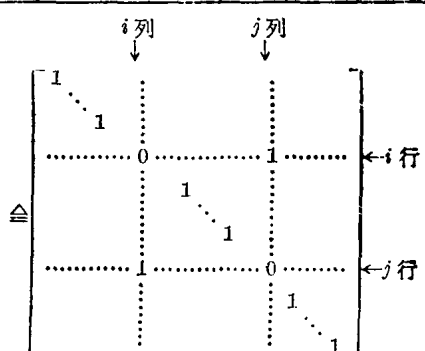
符号表

符 号	含 义
$\tau(j_1, j_2, \dots, j_n)$	$j_1, j_2, \dots, j_n$ 排列的逆序数
$\sum_{j_1, j_2, j_3}$	和号(下面的 j_1, j_2, j_3 表示对所有可能的三阶排列 j_1, j_2, j_3 求和)
$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$	$\triangleq \sum_{j_1, j_2, \dots, j_n} (-1)^{\tau(j_1, j_2, \dots, j_n)} a_{1j_1} a_{2j_2} \cdots a_{nj_n}$ $= \sum_{i_1, i_2, \dots, i_n} (-1)^{\tau(i_1, i_2, \dots, i_n)} a_{i_1 1} a_{i_2 2} \cdots a_{i_n n}$ (n 阶行列式)
$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & a_{nn} \end{vmatrix}$	上三角行列式
$\begin{vmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$	下三角行列式
$\begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$	对角形行列式
$\prod_{1 \leq j < i \leq n}$	连乘符号($1 \leq j < i \leq n$ 表明对所有 1 至 n 以内的 $j < i$ 的元素求连乘积。)
$\triangleq$	定义为

(续表)

符 号	含 义
$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$ 或记为 $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$	$m \times n$ 阶矩阵
$ A $ 或记为 $\det A$	方阵 A 的行列式
I (或 E ; I_n)	n 阶单位矩阵
$R^{m \times n}$	所有 $m \times n$ 阶实矩阵的全体所组成的集合
$R^{n \times n}$	所有 $n \times n$ 阶实矩阵的全体所组成的集合
$\Rightarrow$ $\nRightarrow$	推出 不能推出
A^T (或 A') 当 $A = A^T$ 时 当 $A = -A^T$ 时	A 的转置矩阵 A 称为对称矩阵 A 称为反对称矩阵
A^{-1}	A 的逆矩阵 ($A^{-1}A = AA^{-1} = I$)
A^* (或 $\text{adj } A$)	A 的伴随矩阵 (或称为 A 的附加阵)
当 $ A_{n \times n} = 0$ 时 当 $ A_{n \times n} \neq 0$ 时	A 称为退化矩阵 (或奇异矩阵) A 称为非退化矩阵 (或非奇异矩阵)
方阵 $A^T = A^{-1}$ 时, (或 $A^T A = A A^T = I$ 时)	A 称为正交矩阵
$P(i(c))$	$\begin{array}{c} i \text{ 列} \\ \downarrow \\ \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & c & \\ & & & & 1 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 1 \end{bmatrix} \leftarrow i \text{ 行 } (c \neq 0) \\ \text{称为倍法矩阵} \end{array}$

(续表)

符 号	含 义
$P(i, j(k))$	 称为消法矩阵
$P(i, j)$	 称为换法矩阵
R^n	(实的) n 维向量空间
R^2	二维向量空间(平面上全体向量所构成的空间)
R^3	三维向量空间(几何空间中全体向量所构成的空间)
$\forall$	任意的; 所有的; 一切的
$\in$	属于
$\notin$	不属于
R	实数全体所构成的集合(或称一维向量空间——直线上全体向量所构成的空间)
$\text{rank}(A)$ (或 $r(A)$)	矩阵 A 的秩
$A \cong B$	A 与 B 是等价的(或称相抵的)

(续表)

符 号	含 义
$\tilde{A} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & 1 & \\ & & & & 0 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & 0 \end{bmatrix}$ $\cong A_{n \times n}$	$\tilde{A}$ 称为 A 的标准形
$\longrightarrow$	变成为
$f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ $= \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j = X^T A X$	n 元二次型 (二次齐式; 或二次型)
$X_{n \times 1} = C_{n \times n} Y_{n \times 1}$	线性变换
$A \simeq B$	A 与 B 是合同的
P	实二次型的正惯性指数
N	实二次型的负惯性指数 ($N = r - P$)
r	二次型的秩
$S(\triangleq P - N)$	(实二次型的) 符号差
$A_2 \geq A_1$	A_1, A_2 都为半正定, 且 $A_2 - A_1$ 亦为半正定称为 A_2 不小于 A_1
$A > 0$ $A < 0$ $A \geq 0$ $A \leq 0$	A 为正定阵 A 为负定阵 A 为半正定阵 A 为半负定阵
$A > B$	若 A, B 为正定阵, 且 $A - B$ 亦为正定阵, 则称 A 大于 B .
$\dim$	维数
$\mathcal{A}, \mathcal{B}, \dots, \mathcal{E}, \dots$	表示线性变换
$\mathcal{A}(X)$ (或 $\mathcal{A}X$)	X 在线性变换 $\mathcal{A}$ 下的象

(续表)

符 号	含 义
$\mathcal{E}$	恒等变换(或单位变换, 么变换)
$\mathcal{O}$	零变换
$A \sim B$	方阵 A 相似于 B (即 $B = X^{-1}AX$)
$f(A)$	矩阵多项式
$f(\lambda) = \lambda I - A $	矩阵 A 的特征多项式
$ \lambda I - A = 0$	矩阵 A 的特征方程
$\varphi(A) = 0$	称 $\varphi(\lambda)$ 为矩阵 A 的零化多项式
$\text{tr } A$ (或 $\text{sp } A$)	矩阵 A 的迹 ($\text{tr } A = \sum_{i=1}^n a_{ii} = \sum_{i=1}^n \lambda_i$)
$J_i = \begin{bmatrix} \lambda_i & & \\ & 1 & \\ & & \lambda_i \\ & & & 1 \\ & & & & \lambda_i \\ & & & & & 1 \end{bmatrix}$	若当块
$J = \begin{bmatrix} J_1 & & \\ & J_2 & \\ & & \ddots \\ & & & J_m \end{bmatrix}$	若当标准形
(α, β)	α 与 β 的内积
$\ \alpha\ = \sqrt{(\alpha, \alpha)}$	α 的长度(或范数; 模)
$ \langle \alpha, \beta \rangle \leq \ \alpha\ \ \beta\ $	柯西-布涅柯夫斯基不等式 (Cauchy-Вуняковский)
$\left \sum_{i=1}^n a_i b_i \right \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n b_i^2}$	许瓦兹(Schwarz)不等式
$\langle \alpha, \beta \rangle$	非零向量 α, β 的夹角
$\alpha \perp \beta$	α, β 正交(或互相垂直)
$\alpha^T A \beta$	双线性型

(续表)

符 号	含 义
A^-	g 逆(或称 A 的 g 逆)
A_r	A 的一个反射 g 逆
A_R^{-1}	行满秩实长方形阵 A 的右逆
A_L^{-1}	列满秩实长方形阵 A 的左逆
A_m^-	A 的最小范数 g 逆
A_2^-	A 的最小二乘 g 逆
A^+	A 的 Moore-Penrose 广义逆(简称 M-P 逆; 或称最小二乘最小范数逆)
$\begin{cases} 1^\circ AXA=A \\ 2^\circ (XA)^T=XA \\ 3^\circ XAX=X \\ 4^\circ (AX)^T=AX \end{cases}$	潘诺斯(Penrose)关系式
$\begin{cases} 1^\circ XAA^T=A^T \\ 2^\circ XX^T A^T=X \end{cases}$	穆尔(Moore)关系式

目 录

符号表	4
第一章 行列式	1
§ 1 n 级行列式	3
习题 I-1	10
§ 2 n 级行列式的性质	11
习题 I-2	15
§ 3 行列式按行(列)展开的性质	16
习题 I-3	26
§ 4 克莱姆 (Cramer) 法则	27
习题 I-4	31
第一章小结	32
第二章 矩阵	35
§ 1 矩阵概念	36
习题 II-1	41
§ 2 矩阵加法、数乘	41
习题 II-2	43
§ 3 矩阵的乘法、转置	43
习题 II-3	50
§ 4 矩阵的逆	52
习题 II-4	58
§ 5 矩阵的分块法	59
习题 II-5	65
§ 6 矩阵的初等变换、初等矩阵	65
习题 II-6	78
第二章小结	78

第三章 线性方程组	81
§ 1 n 维向量空间	82
§ 2 向量的相关性	84
习题 III-1	95
§ 3 矩阵的秩	97
习题 III-2	107
§ 4 线性方程组解的存在定理	108
§ 5 齐次线性方程组的基础解系	109
习题 III-3	115
§ 6 非齐次线性方程组的解	115
习题 III-4	119
§ 7* 实用的两种解线性方程组的方法——消元法及迭代法	121
第三章小结	132
第四章 二次型	135
§ 1 二次型与它的矩阵	136
习题 IV-1	140
§ 2 化二次型为标准形	141
习题 IV-2	152
§ 3 实二次型按值分类	152
习题 IV-3	159
第四章小结	160
第五章 特征值与特征向量	162
§ 1 n 维向量空间中基变换与坐标变换	163
习题 V-1	172
§ 2 线性变换	173
习题 V-2	185
§ 3 特征值与特征向量	188
习题 V-3	200
§ 4 与对角矩阵相似的条件	202
习题 V-4	211
第五章小结	212

第六章 欧氏空间	214
§ 1 n 维欧氏空间的概念	214
习题 VI-1	222
§ 2 标准正交基	223
习题 VI-2	230
§ 3 正交变换	231
习题 VI-3	238
§ 4 实对称矩阵的标准形	238
习题 VI-4	249
第六章小结	249
第七章* 广义逆矩阵	252
§ 1 广义逆矩阵 $A^{-}(g$ 逆) 的概念与性质	253
习题 VII-1	259
§ 2 广义逆 A^{-} 的计算法	260
习题 VII-2	276
§ 3 相容线性方程组的最小范数解	277
习题 VII-3	283
§ 4 不相容线性方程组的最小二乘解	283
习题 VII-4	288
§ 5 不相容线性方程组的最小二乘最小范数解与 Moore-Penrose 广义逆	288
习题 VII-5	302
第七章小结	302
附录一 习题提示与答案	305
附录二 关于连加号 Σ 与连乘号 Π	327
附录三 常见的一些特殊的矩阵及其性质	330
附录四 关于矩阵的迹	336

第一章 行列式

行列式的概念是从解线性方程组引出的.

在中学里,我们学习过解二元线性方程组:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2 \end{cases} \quad (\text{I-1})$$

用消元法得:

$$\begin{cases} (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21})x_1 = b_1a_{22} - b_2a_{12} \\ (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21})x_2 = b_2a_{11} - b_1a_{21} \end{cases}$$

当二级行列式:

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} \quad (\text{I-2})$$

不等于零时,二元线性方程组(I-1)就有唯一的解:

$$\begin{cases} x_1 = \frac{\begin{vmatrix} b_1 & a_{12} \\ b_2 & a_{22} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}} = \frac{\Delta_1}{\Delta} \\ x_2 = \frac{\begin{vmatrix} a_{11} & b_1 \\ a_{21} & b_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}} = \frac{\Delta_2}{\Delta} \end{cases} \quad (\text{I-3})$$

用二级行列式来表示方程组(I-1)解的公式(I-3),形式简单,容易记忆,它鲜明地给出了方程组(I-1)的解与方程组系数和常数项的关系.

类似地,对于三元线性方程组:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = b_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 = b_3 \end{cases} \quad (\text{I-4})$$

用消元法可以得到仅含有一个未知数 x_1 的方程, x_1 的系数用三级行列式表示, 即:

$$\begin{aligned} \Delta &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \\ &= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} \\ &\quad - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31} \end{aligned} \quad (\text{I-5})$$

当此行列式之值不等于零时, 可得未知数 x_1 的值:

$$x_1 = \frac{\begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & a_{13} \\ b_2 & a_{22} & a_{23} \\ b_3 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}} = \frac{\Delta_1}{\Delta}$$

同理可得:

$$\begin{aligned} x_2 &= \frac{\begin{vmatrix} a_{11} & b_1 & a_{13} \\ a_{21} & b_2 & a_{23} \\ a_{31} & b_3 & a_{33} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}} = \frac{\Delta_2}{\Delta} \\ x_3 &= \frac{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & b_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}} = \frac{\Delta_3}{\Delta} \end{aligned} \quad (\text{I-6})$$

