

● 高职高专学校学习辅导丛书

A 高等数学 Advanced Mathematics M

中册

主 编 朱弘毅

副主编 张伟瑾 楼曾豪 孙 劲 邵建润 王春华



高职高专学校学习辅导丛书

高等数学

(中册)

主编 朱弘毅
副主编 张伟瑾
楼曾豪
孙 劲
邵建润
王春华

—— 上海科学技术出版社 ——

图书在版编目 (C I P) 数据

高等数学 . 中册 / 朱弘毅主编 . —上海：上海科学技术出版社，2002.3
(高职高专学校学习辅导丛书)
ISBN 7-5323-6349-X

I . 高 … II . 朱 … III . 高等数学 - 高等学校：技术学校 - 自学参考资料 IV . 013

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2002) 第003936号

上海科学技术出版社出版、发行
(上海瑞金二路 450 号 邮政编码 200020)
新华书店上海发行所经销 常熟市第六印刷厂印刷
开本 787 × 1092 1/32 印张 6.75 字数 145 000
2002 年 3 月第 1 版 2002 年 3 月第 1 次印刷
印数：1—8 000
ISBN 7-5323-6349-X/0 · 253
定价：7.30 元

本书如有缺页、错装或坏损等严重质量问题，
请向本社出版科联系调换

前　　言

高职高专学校学习辅导丛书《高等数学》分上、中、下三册,是与高职高专学校试用教材《高等数学》(上海科学技术出版社2001年第四版)配套的学习辅导书。

高等数学是高职高专工程类各专业的一门基础课,该课程有一定的难度,例如,某些基本概念理解不透,运算技巧不易掌握,理论性比中学数学强,针对这门课程的难度和特点,编者希望借助辅导书做好难度的转化工作,有利于学生掌握知识。另一方面,高等数学是刚跨进高等学府大门的学生首遇的一门课程,高等数学任课教师讲授格调又不同于中学教师,学习方法上学生正处于从中学类型向大学类型转变,在这种情况下,学生迫切需要一个辅导老师,帮助他们解决学习中的疑难问题,这也就是我们编写这套书的目的。总之,编者希望这套与教材配套的学习辅导书,有助于学生正确理解有关的概念和理论,更好地掌握解决问题的方法和技巧,有利于学生做好考试前的复习工作。

这三册学习辅导书的编写体例一致,每册书的附录为模拟试卷及参考答案,各章与相应的教材同步。每章由内容提要、例题分析、习题选解、单元检测题四部分组成。例题分析和习题选解中题目一般都是较典型或较难的习题。单元检测题中,我们既考虑到知识的覆盖面,又注意突出重点内容来命题,有利于对该章学习的总结检查。

全书由朱弘毅主编，张伟瑾、楼曾豪、孙劼、邵建润、王春华担任副主编。参加编写的还有（按姓氏笔划为序）：冯珍珍、朱玉久、朱嗣筠、任美玉、孙劼、李俭、邵建润、沐国宝、沈听、吴珞、罗爱芳、张伟瑾、张福康、高永良、楼曾豪、黄亦虹、裘锡林。

限于编者水平，书中不妥之处在所难免，恳请读者批评指正。

编 者

2001年2月

目 录

第八章 向量代数与空间解析几何	1
一、内容提要	1
二、例题分析	7
三、习题选解	18
四、单元检测题	28
第九章 多元函数微分学	33
一、内容提要	33
二、例题分析	43
三、习题选解	56
四、单元检测题	80
第十章 多元函数积分学	84
一、内容提要	84
二、例题分析	90
三、习题选解	103
四、单元检测题	119
第十一章 级数	124
一、内容提要	124
二、例题分析	132

三、习题选解.....	142
四、单元检测题.....	153
附录.....	158
一、模拟试卷.....	158
二、参考答案.....	168

第八章 向量代数与空间解析几何

一、内 容 提 要

1. 空间直角坐标系

在空间任取定点 O , 以 O 为原点在空间作三条互相垂直的数轴, 这三条数轴分别称为 x 轴(横轴)、 y 轴(纵轴)、 z 轴(竖轴), 统称为坐标轴, 三个坐标轴正向构成右手系, 这样的三条坐标轴就构成空间直角坐标系. 由此建立空间点 M 与有序数组 (x, y, z) 之间的一一对应关系.

空间两点 $M_1(x_1, y_1, z_1)$ 、 $M_2(x_2, y_2, z_2)$ 间的距离为

$$M_1 M_2 = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}.$$

*2. 向量代数

(1) 向量 既有大小又有方向的量称为向量.

向量按基本单位向量 i 、 j 、 k 的分解式为

$$\mathbf{a} = a_x i + a_y j + a_z k.$$

向量的坐标表示式为

$$\mathbf{a} = (a_x, a_y, a_z).$$

(2) 向量 \mathbf{a} 的模

$$|\mathbf{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}.$$

(3) 单位向量 模为 1 的向量称为单位向量. 方向与 \mathbf{a}

相同,模为1的向量称为向量 \mathbf{a} 的单位向量,记为 \mathbf{a}^0 . 即

$$\mathbf{a}^0 = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = \frac{a_x \mathbf{i} + a_y \mathbf{j} + a_z \mathbf{k}}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}}.$$

(4) 向量 $a_x \mathbf{i} + a_y \mathbf{j} + a_z \mathbf{k}$ 的方向余弦为

$$\cos\alpha = \frac{a_x}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}}, \quad \cos\beta = -\frac{a_y}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}},$$

$$\cos\gamma = \frac{a_z}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}}.$$

其中, $\alpha, \beta, \gamma (0 \leq \alpha, \beta, \gamma \leq \pi)$ 分别为向量 \mathbf{a} 与 x, y, z 轴正向的夹角, 称为方向角, 且满足

$$\cos^2\alpha + \cos^2\beta + \cos^2\gamma = 1.$$

(5) 向量的线性运算

若 $\mathbf{a} = \{a_x, a_y, a_z\}$, $\mathbf{b} = \{b_x, b_y, b_z\}$, 则

$$\mathbf{a} \pm \mathbf{b} = \{a_x \pm b_x, a_y \pm b_y, a_z \pm b_z\},$$

$$\lambda\mathbf{a} = \lambda a_x \mathbf{i} + \lambda a_y \mathbf{j} + \lambda a_z \mathbf{k}, (\lambda \text{ 为实数}).$$

(6) 向量的数量积

若 $\mathbf{a} = \{a_x, a_y, a_z\}$, $\mathbf{b} = \{b_x, b_y, b_z\}$, 则

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \cos(\hat{\mathbf{a}}, \hat{\mathbf{b}}) = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z.$$

数量积运算满足如下性质:

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a},$$

$$\lambda(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) = (\lambda\mathbf{a}) \cdot \mathbf{b} = \mathbf{a} \cdot (\lambda\mathbf{b}), (\lambda \text{ 为实数}),$$

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c}.$$

(7) 向量的向量积

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = |\mathbf{a}| |\mathbf{b}| \sin(\hat{\mathbf{a}}, \hat{\mathbf{b}}) \mathbf{n}^\circ, \text{ 其中 } \mathbf{n}^\circ \text{ 为 } \mathbf{a} \times \mathbf{b} \text{ 的单位向量,}$$

或

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix},$$

向量积运算满足如下性质：

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = -\mathbf{b} \times \mathbf{a},$$

$$\lambda(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) = (\lambda\mathbf{a}) \times \mathbf{b} = \mathbf{a} \times (\lambda\mathbf{b}), (\lambda \text{ 为实数}),$$

$$(\mathbf{a} + \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = \mathbf{a} \times \mathbf{c} + \mathbf{b} \times \mathbf{c},$$

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \times \mathbf{b} + \mathbf{a} \times \mathbf{c}.$$

(8) 两向量间的夹角

$$0 \leqslant \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle \leqslant \pi,$$

$$\cos(\hat{\mathbf{a}}, \mathbf{b}) = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{|\mathbf{a}| |\mathbf{b}|} = \frac{a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2}}.$$

两向量垂直的充要条件为

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0 \quad \text{或} \quad a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z = 0.$$

两向量平行的充要条件为

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = 0 \quad \text{或} \quad \mathbf{a} = \lambda \mathbf{b} (\lambda \neq 0) \quad \text{或} \quad \frac{a_x}{b_x} = \frac{a_y}{b_y} = \frac{a_z}{b_z}.$$

*3. 空间平面方程

(1) 过点 (x_0, y_0, z_0) , 法向量为 $\mathbf{n} = \{A, B, C\}$ 的平面点法式方程为

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0.$$

(2) 法向量为 $\mathbf{n} = \{A, B, C\}$ 的平面一般式方程为

$$Ax + By + Cz + D = 0.$$

(3) 平面在 x, y, z 轴上的截距依次为 a, b, c 的平面截距式方程为

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1, \quad (a, b, c \neq 0).$$

*4. 空间直线方程

(1) 直线的一般式方程为

$$\begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0, \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0. \end{cases}$$

$$((A_1, B_1, C_1) \neq \lambda(A_2, B_2, C_2), \lambda \neq 0).$$

(2) 过点 (x_0, y_0, z_0) , 方向向量为 $S = \{m, n, p\}$ 的直线点向式方程为

$$\frac{x - x_0}{m} = \frac{y - y_0}{n} = \frac{z - z_0}{p}.$$

(3) 过点 (x_0, y_0, z_0) , 且方向向量 $S = \{m, n, p\}$ 的直线参数式方程为

$$\begin{cases} x = x_0 + mt, \\ y = y_0 + nt, \\ z = z_0 + pt. \end{cases}$$

*5. 直线、平面关系

(1) 设直线 L_1, L_2 的方向向量分别为 $S_1 = \{m_1, n_1, p_1\}$, $S_2 = \{m_2, n_2, p_2\}$, 则

直线 L_1 与 L_2 平行的充要条件是 $\frac{m_1}{m_2} = \frac{n_1}{n_2} = \frac{p_1}{p_2}$;

直线 L_1 与 L_2 垂直的充要条件是

$$m_1m_2 + n_1n_2 + p_1p_2 = 0.$$

(2) 设平面 π 的法向量为 $n = \{A, B, C\}$, 直线 L 的方向向量为 $S = \{m, n, p\}$, 直线 L 与平面 π 平行的充要条件是

$$Am + Bn + Cp = 0;$$

直线 L 与平面 π 垂直的充要条件是

$$\frac{A}{m} = \frac{B}{n} = \frac{C}{p}.$$

(3) 设平面 π_1, π_2 的法向量分别为 $\mathbf{n}_1 = \{A_1, B_1, C_1\}$, $\mathbf{n}_2 = \{A_2, B_2, C_2\}$. 平面 π_1 与平面 π_2 平行的充要条件是

$$\frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2} = \frac{C_1}{C_2};$$

平面 π_1 与平面 π_2 垂直的充要条件是

$$A_1 A_2 + B_1 B_2 + C_1 C_2 = 0.$$

6. 常见曲面方程

(1) 球心为 (x_0, y_0, z_0) , 球半径为 R 的球面方程为

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 = R^2.$$

(2) 柱面方程

准线为 xOy 坐标面上的曲线 $F(x, y) = 0$, 母线平行于 z 轴的柱面方程为 $F(x, y) = 0$.

常用柱面是:

$$x^2 + y^2 = R^2, \text{圆柱面};$$

$$y = ax^2 + b, \text{抛物柱面};$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1, \text{椭圆柱面};$$

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, \text{双曲柱面};$$

$$ax + by + c = 0, \text{平面}.$$

(3) 旋转曲面

xOz 坐标面上的曲线 $F(x, z) = 0$, 绕 Oz 轴旋转一周所产生的旋转曲面方程为

$$F(\pm \sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0.$$

常用旋转曲面为

$$z = a^2(x^2 + y^2), \text{旋转抛物面(图 8-1)};$$

$$z^2 = k^2(x^2 + y^2), \text{圆锥面(图 8-2)}.$$

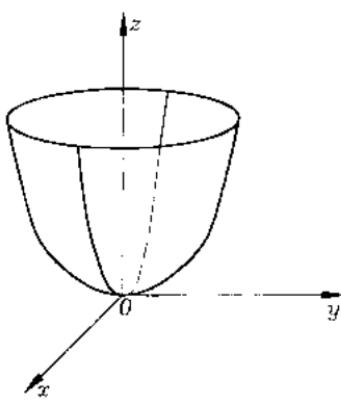


图 8.1

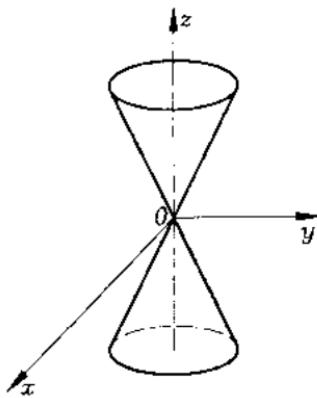


图 8.2

7. 空间曲线方程

(1) 空间曲线的一般式方程为

$$\begin{cases} F_1(x, y, z) = 0, \\ F_2(x, y, z) = 0. \end{cases}$$

(2) 空间曲线的参数式方程为

$$\begin{cases} x = x(t), \\ y = y(t), \quad (\alpha \leq t \leq \beta) \\ z = z(t). \end{cases}$$

8. 空间曲线在坐标面上的投影

设空间曲线 C : $\begin{cases} F_1(x, y, z) = 0, \\ F_2(x, y, z) = 0. \end{cases}$

C 在 xOy 坐标面上投影方程为 $\begin{cases} F(x, y) = 0, \\ z = 0; \end{cases}$

C 在 yOz 坐标面上投影方程为 $\begin{cases} G(y, z) = 0, \\ x = 0; \end{cases}$

C 在 xOz 坐标面上投影方程为 $\begin{cases} H(x, z) = 0, \\ y = 0. \end{cases}$

二、例题分析

例1 求点 $M(2, -3, -1)$ 关于(1) 各坐标面; (2) 各坐标轴; (3) 坐标原点的对称点的坐标.

分析 对称点的横坐标(或纵坐标或竖坐标)之间有密切联系. 如果是关于 xOy 坐标面的对称点, 则点的 x, y 坐标分别对应相等, 点的 z 坐标互为相反数, 关于其他坐标面对称, 可以类似分析; 如果是关于 x 轴对称, 则点的 x 坐标对应相等, 而点的 y, z 坐标分别互为相反数, 类似分析关于其他坐标轴的对称问题; 如果是关于原点的对称点, 则对称点的 x, y, z 坐标互为相反数.

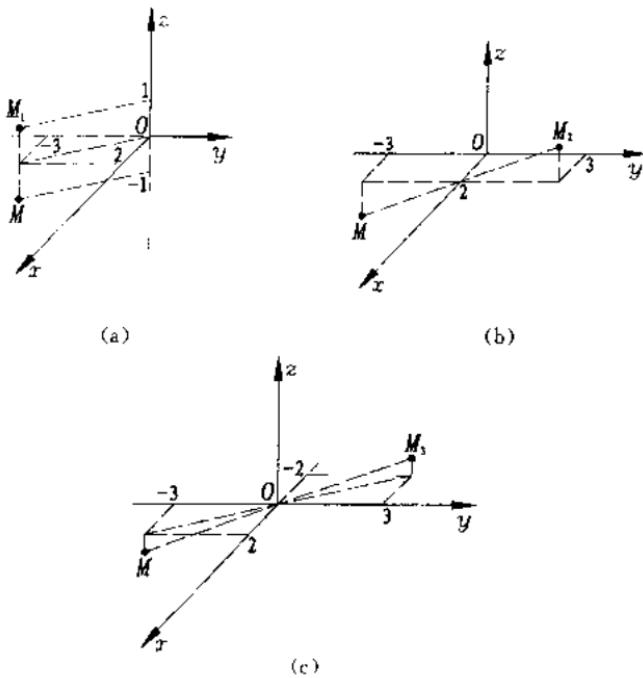


图 8-3

解 点 $M(2, -3, -1)$ 关于 xOy 坐标面的对称点为 $M_1(2, -3, 1)$, 关于 Ox 轴的对称点为 $M_2(2, 3, 1)$ 及关于原点的对称点为 $M_3(-2, 3, 1)$ [图 8-3(a)、(b)、(c)].

例 2 设向量 $\mathbf{a} = 4\mathbf{i} - 4\mathbf{j} + 7\mathbf{k}$ 的终点 B 的坐标为 $(2, -1, 7)$, 求它始点 A 的坐标及 \mathbf{a} 的方向余弦.

解 设始点 A 的坐标为 (x, y, z) , 由 $\mathbf{a} = \overrightarrow{AB}$, 得

$$(4, -4, 7) = (2 - x, -1 - y, 7 - z).$$

从而, 得 $x = -2, y = 3, z = 0$.

即始点坐标为 $(-2, 3, 0)$.

又 $\because |\mathbf{a}| = \sqrt{4^2 + (-4)^2 + 7^2} = 9$,

所以方向余弦为

$$\cos\alpha = \frac{a_x}{|\mathbf{a}|} = \frac{4}{9},$$

$$\cos\beta = \frac{a_y}{|\mathbf{a}|} = \frac{-4}{9},$$

$$\cos\gamma = \frac{a_z}{|\mathbf{a}|} = \frac{7}{9}.$$

例 3 向量 \mathbf{a}, \mathbf{b} 符合什么条件时, 下列式子成立:

- (1) $|\mathbf{a} + \mathbf{b}| > |\mathbf{a} - \mathbf{b}|$; (2) $|\mathbf{a} + \mathbf{b}| = |\mathbf{a} - \mathbf{b}|$;
 (3) $|\mathbf{a} + \mathbf{b}| < |\mathbf{a} - \mathbf{b}|$.

分析 我们考虑到向量加法、减法的运算法则, $\mathbf{a} + \mathbf{b}, \mathbf{a} - \mathbf{b}$ 是以 \mathbf{a}, \mathbf{b} 为邻边的平行四边形的两对对角顶点所构成的向量. 然后按要求对两对角线的长度关系进行讨论.

解 因 $|\mathbf{a} + \mathbf{b}|$ 和 $|\mathbf{a} - \mathbf{b}|$ 分别是以 \mathbf{a}, \mathbf{b} 为邻边的平行四边形的两条对角线之长, 从几何知识显然有:

(1) 当 \mathbf{a}, \mathbf{b} 的夹角小于 $\frac{\pi}{2}$ 时, $|\mathbf{a} + \mathbf{b}| > |\mathbf{a} - \mathbf{b}|$;

(2) 当 \mathbf{a}, \mathbf{b} 的夹角等于 $\frac{\pi}{2}$ 时, $|\mathbf{a} + \mathbf{b}| = |\mathbf{a} - \mathbf{b}|$;

(3) 当 \mathbf{a}, \mathbf{b} 的夹角大于 $\frac{\pi}{2}$ 时, $|\mathbf{a}+\mathbf{b}| < |\mathbf{a}-\mathbf{b}|$.

例4 在 xOz 平面上求垂直于 $\mathbf{a} = \{-2, 2, -1\}$ 并与它有等长的向量.

分析 由于所求向量在 xOz 坐标面上, 则向量在 y 轴上的分量为 0. 即可设所求向量为 $xi + zj$.

解 设所求向量为 $\mathbf{b} = \{x, 0, z\}$,

$$\because |\mathbf{a}| = \sqrt{(-2)^2 + 2^2 + (-1)^2} = 3,$$

$$\therefore |\mathbf{b}| = \sqrt{x^2 + 0^2 + z^2} = \sqrt{x^2 + z^2} = 3, \text{ 即 } x^2 + z^2 = 9.$$

由 $\mathbf{a} \perp \mathbf{b}$, 得 $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$, 故 $-2x - z = 0$, $z = -2x$.

解方程组

$$\begin{cases} x^2 + z^2 = 9, \\ z = -2x, \end{cases}$$

得 $x = \pm \frac{3}{\sqrt{5}}$, $z = \mp \frac{6}{\sqrt{5}}$.

即所求向量为 $\left\{ \frac{3}{\sqrt{5}}, 0, -\frac{6}{\sqrt{5}} \right\}$ 或 $\left\{ -\frac{3}{\sqrt{5}}, 0, \frac{6}{\sqrt{5}} \right\}$.

例5 设 $A = 2\mathbf{a} + \mathbf{b}$, $B = k\mathbf{a} + \mathbf{b}$, 其中, $|\mathbf{a}| = 1$, $|\mathbf{b}| = 2$, 且 $\mathbf{a} \perp \mathbf{b}$, 问:

(1) k 为何值时, $A \perp B$;

(2) k 为何值时, 以 A, B 为邻边的平行四边形的面积为 6.

分析 (1) 由 $A \perp B$ 的充要条件 $A \cdot B = 0$, 求 k ; (2) $|A \times B|$ 表示以 A, B 为邻边的平行四边形的面积, 于是得 $|A \times B| = 6$, 所以从计算 $A \times B$ 入手.

解 (1) $\because A \cdot B = (2\mathbf{a} + \mathbf{b}) \cdot (k\mathbf{a} + \mathbf{b})$

$$= 2k|\mathbf{a}|^2 + (2+k)(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) + |\mathbf{b}|^2 \\ = 2k + 4,$$

故当 $k = -2$ 时, $A \cdot B = 0$, 即 $A \perp B$;

$$\begin{aligned}
 (2) \because |A \times B| &= |(2a+b) \times (ka+b)| \\
 &= |2a \times b + k(b \times a)| \\
 &= |(2-k)(a \times b)| = |2-k| |a \times b| \\
 &= |2-k| |a| |b| \sin \frac{\pi}{2} = 2 |2-k| = 6,
 \end{aligned}$$

解方程,得 $k=-1$,或 $k=5$.

即当 $k=-1$ 或 $k=5$ 时,以 A, B 为邻边的平行四边形的面积为 6.

例 6 求过原点且垂直于平面 $\pi_1: x+2y+3z-2=0$ 及 $\pi_2: 6x-y-5z+23=0$ 的平面方程.

解法一 平面 π_1 的法向量 $n_1=\{1, 2, 3\}$, 平面 π_2 的法向量 $n_2=\{6, -1, -5\}$, 所求平面要垂直于平面 π_1 与平面 π_2 , 故可取所求平面的法向量 $n=n_1 \times n_2$, 故

$$= \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 2 & 3 \\ 6 & -1 & -5 \end{vmatrix} = -7i + 23j - 13k,$$

又平面过原点,由平面的点法式方程,得所求平面方程为

$$-7x + 23y - 13z = 0;$$

解法二 因所求平面过原点,可设平面方程为

$$\pi: Ax + By + Cz = 0.$$

则法向量 $n=\{A, B, C\}$.

由题意,得

$$\pi \perp \pi_1, \therefore n \perp n_1,$$

$$\text{即 } n \cdot n_1 = A + 2B + 3C = 0. \quad (1)$$

$$\pi \perp \pi_2, \therefore n \perp n_2,$$

$$\text{即 } n \cdot n_2 = 6A - B - 5C = 0. \quad (2)$$

解①、②式方程组,得 $A=\frac{7}{13}C$, $B=-\frac{23}{13}C$.