

应用数学丛书

# 矩阵理论

王耕祿 史荣昌 编著

国防工业出版社

## 内 容 简 介

本书比较全面地介绍了矩阵理论的基础知识。全书由两大部分组成，第一部分主要介绍矩阵代数、矩阵变换和二次型；第二部分介绍了矩阵的微分、积分、矩阵函数和矩阵方程等内容。

本书可供高等院校的大学生和研究生作为矩阵理论课程的参考书，也可供工程技术人员参考。

应用数学丛书

### 矩 阵 理 论

王耕禄 史荣昌 编著

国防工业出版社出版

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

昌平县马池口印刷厂印装

850×1168 1/32 印张12<sup>7</sup>/<sub>16</sub>，339千字

1988年5月第一版 1988年5月第一次印刷 印数：0.001—4.650册

---

ISBN7-118-00231-3/O14 定价：3.80元

## 出版说明

近二十年来电子工程、控制工程、系统工程及其它领域都获得巨大发展。众所周知，这些科学技术领域的发展是与现代逐渐形成的应用数学学科紧密相关，相辅相成。尤其近年发展起来的边缘学科，更是与数学紧密结合。但一般数学专著比较偏重于论证严谨，全面系统，篇幅较大，理论较深，广大科技工作者学习此类著作，往往需时较多，与工作结合不紧，收效不大。本丛书将为目前在电子工程，控制工程，系统工程等领域工作的同志在数学基础的提高上，提供适合其工作特点的数学参考书。

本丛书是一种介于现代应用数学专著与工程专业理论书籍之间的桥梁参考著作，更着重于科技工作中应用较多的数学概念，分析和解题的基本技巧。也包括一部分适合于实际工作者为学习更高深的现代应用数学专著所需之基础知识。

本丛书选材包括三个方面：基础数学，应用数学有关领域的基础介绍，应用于科技中的典型基础专业理论。出版采用分册形式，各册内容独立，自成体系，但仍有少量交叉，分期分批出版。

丛书可供大专院校有关专业研究生，教师、从事科研生产的工程师参考。

## 前 言

近年来，由于自然科学和工程技术的迅速发展，电子计算机的普遍使用，理论研究的深入，使得矩阵理论的应用日益广泛。因为矩阵的方法在处理问题时有既简洁又明了的优点，因而越来越得到人们普遍的重视，矩阵的方法必将成为探索新理论的重要工具。

本书比较详细地介绍了矩阵理论的基础知识。全书分为两大部分，第一部分，即第一章至第七章，主要阐述矩阵代数和矩阵变换。在矩阵代数部分加强了分块矩阵的运算，并引入了矩阵的克罗内克尔乘积；在矩阵变换部分讨论了矩阵的等价变换，合同变换和相似变换，以及矩阵在等价、合同、相似意义下的标准形；给出了判别二次型正（负）定、半正（负）定的方法。第二部分是矩阵分析，阐述了矩阵范数，矩阵的微分和积分，矩阵函数，矩阵方程等内容。在最后两章结合应用介绍了状态转移矩阵的概念，线性振动和线性系统的稳定性。又介绍了瑞利商，圆盘定理和广义逆矩阵等概念。

阅读此书需要具备行列式和微积分的基本知识。书中有少数定理的证明没有给出，这是出于两种考虑，一种是证明比较简单，读者可以自己完成，另一种则是由于要用到较多的数学知识，因此将证明略去，只叙述结论。

最后，请读者对本书多加批评与帮助，使本书的缺点和错误能得以纠正。

# 目 录

第一章	矩阵及其运算	1
§ 1.1	矩阵的概念	1
§ 1.2	矩阵的加法与乘法	5
§ 1.3	初等变换与初等矩阵	15
§ 1.4	分块矩阵的运算	21
§ 1.5	矩阵的逆	28
§ 1.6	克罗内克尔积	44
第二章	特殊形状的矩阵	48
§ 2.1	三角矩阵	48
§ 2.2	对称矩阵与斜对称矩阵	52
§ 2.3	埃尔米特矩阵与斜埃尔米特矩阵	53
§ 2.4	正交矩阵与酉矩阵	56
第三章	矢量和线性空间	59
§ 3.1	$n$ 维矢量的概念及运算	59
§ 3.2	矢量的线性关系	61
§ 3.3	线性空间	69
§ 3.4	欧氏空间	81
第四章	线性方程组的理论	93
§ 4.1	克莱姆法则	93
§ 4.2	非齐次线性方程组	95
§ 4.3	齐次线性方程组	106
§ 4.4	方阵的三角因子分解	113
第五章	特征值与特征矢量	121
§ 5.1	特征值与特征矢量	121
§ 5.2	最小多项式	131
§ 5.3	克罗内克尔积 (续)	134
第六章	矩阵的变换	138

§ 6.1	合同变换 .....	138
§ 6.2	相似变换 .....	145
§ 6.3	可以对角化的矩阵 .....	147
§ 6.4	实对称矩阵与埃尔米特矩阵的对角形 .....	151
§ 6.5	酉矩阵与正交矩阵的对角形 .....	158
§ 6.6	实二次型 .....	162
§ 6.7	二次型的分类 .....	172
§ 6.8	埃尔米特二次型 .....	181
<b>第七章</b>	<b>若当标准形 .....</b>	<b>185</b>
§ 7.1	$\lambda$ -矩阵的标准形及多项式 .....	185
§ 7.2	不变因子和初等因子 .....	195
§ 7.3	若当标准形 .....	207
<b>第八章</b>	<b>矢量和矩阵的序列与级数 .....</b>	<b>222</b>
§ 8.1	矢量的范数 .....	222
§ 8.2	矩阵的范数 .....	228
§ 8.3	向量序列 .....	235
§ 8.4	矩阵序列 .....	237
§ 8.5	矩阵级数 .....	242
§ 8.6	矩阵幂级数 .....	250
<b>第九章</b>	<b>函数矩阵 .....</b>	<b>256</b>
§ 9.1	函数矩阵 .....	256
§ 9.2	函数矩阵对纯量的导数与积分 .....	259
§ 9.3	函数矢量的线性相关性 .....	264
§ 9.4	函数矩阵对矩阵的导数 .....	269
§ 9.5	函数矩阵级数 .....	278
<b>第十章</b>	<b>矩阵函数 .....</b>	<b>282</b>
§ 10.1	矩阵为变量的多项式 .....	282
§ 10.2	矩阵函数的解析定义 .....	290
§ 10.3	矩阵函数的一般定义与计算 .....	303
§ 10.4	矩阵函数的性质 .....	311
§ 10.5	矩阵函数用矩阵分量表示 .....	315
§ 10.6	矩阵函数用幂级数表示 .....	321

§ 10.7	间接法求矩阵函数的幂级数 .....	325
§ 10.8	矩阵指数函数与矩阵三角函数 .....	330
<b>第十一章</b>	<b>矩阵方程 .....</b>	<b>334</b>
§ 11.1	矩阵微分方程解的存在与唯一性定理 .....	334
§ 11.2	线性齐次矢量微分方程 .....	347
§ 11.3	状态转移矩阵 .....	352
§ 11.4	线性非齐次矢量微分方程 .....	354
§ 11.5	线性矩阵微分方程 .....	355
§ 11.6	矩阵代数方程 .....	357
§ 11.7	指数方程 .....	360
§ 11.8	周期系数的矩阵微分方程 .....	364
§ 11.9	周期系数的线性微分方程组 .....	368
<b>第十二章</b>	<b>极值、特征值、稳定性 .....</b>	<b>371</b>
§ 12.1	函数的极值 .....	371
§ 12.2	瑞利商 .....	375
§ 12.3	圆盘定理 .....	379
§ 12.4	广义特征值与两个实二次型同时化成平方和 .....	381
§ 12.5	线性摆动 .....	387
§ 12.6	线性系统的稳定性 .....	390
§ 12.7	广义逆矩阵 .....	394
<b>主要参考书</b>	<b>.....</b>	<b>403</b>

# 第一章 矩阵及其运算

## § 1.1 矩阵的概念

**定义1.1** 数域 $F$ 中的 $m \times n$ 个数排成的 $m$ 行 $n$ 列的矩形阵列

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

称为 $F$ 上的 $m \times n$ 矩阵, 其中 $a_{ij}$  ( $i = 1, \dots, m, j = 1, \dots, n$ ) 称为矩阵 $A$ 的元素。

通常用大写字母 $A, B, C \dots$ 来代表矩阵。矩阵 $A$ 也可简记为 $(a_{ij})$ , 为指明行数和列数也记为 $A_{m \times n}$ 或 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ,  $a_{ij}$ 表示位于矩阵第 $i$ 行第 $j$ 列的元素,  $a_{ij}$ 也称为矩阵 $A$ 的 $(i, j)$ 元素。

如果一个矩阵的行数与列数相同, 都等于 $n$ , 则称该矩阵为 $n$ 阶方阵。

如果 $F$ 上的两个矩阵 $A$ 和 $B$ 都是 $m \times n$ 矩阵, 且对应元素相等,  $a_{ij} = b_{ij}$  ( $i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, n$ ), 就称 $A$ 与 $B$ 相等, 记为 $A = B$ 。例如, 若

$$\begin{pmatrix} a & 0 \\ -3 & 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 0 \\ -3 & b \end{pmatrix}$$

则必有 $a = 7, b = 8$ 。

- 
- 所谓数域是指复数的一个集合, 其中至少含有两个不同的数, 并且集合中任意两个数的和、差、积、商 (除数不能为零) 仍在该集合中。例如实数的集合 (用 $R$ 表示) 和一切复数的集合 (用 $C$ 表示) 均为数域。



由一行组成的矩阵称为行矩阵，由一列组成的矩阵称为列矩阵。若一个矩阵的元素全是零，就称该矩阵为**零矩阵**，记为 $O_{m \times n}$ ，有时也简记为 $O^{\ominus}$ 。

在主对角线以外的所有元素均为零的 $n$ 阶方阵

$$\begin{pmatrix} k_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & k_n \end{pmatrix}$$

称为**对角矩阵**，记为 $\text{diag}(k_1, k_2, \dots, k_n)$ 。当 $k_1 = k_2 = \dots = k_n = 1$ 时，则称此对角矩阵为**单位矩阵**，记为 $I_n$ 或 $I$ ，因此 $I_n = (\delta_{ij})^{\oplus}$ 。

现在我们考察由矩阵的某些元素所构成的矩阵。设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ， $A$ 的第 $i_1, i_2, \dots, i_k$ 行，第 $j_1, j_2, \dots, j_k$ 列的元素构成的方阵

$$\begin{pmatrix} a_{i_1 j_1} & a_{i_1 j_2} & \cdots & a_{i_1 j_k} \\ a_{i_2 j_1} & a_{i_2 j_2} & \cdots & a_{i_2 j_k} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{i_k j_1} & a_{i_k j_2} & \cdots & a_{i_k j_k} \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} 1 \leq i_1 < i_2 < \cdots < i_k \leq m \\ 1 \leq j_1 < j_2 < \cdots < j_k \leq n \end{matrix}$$

称为矩阵 $A$ 的 **$k$ 阶子阵**，记为 $A \begin{pmatrix} i_1 & i_2 & \cdots & i_k \\ j_1 & j_2 & \cdots & j_k \end{pmatrix}$ 。

**例 1** 设

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c & d & e \\ b & c & d & e & f \\ c & d & e & f & g \\ d & e & f & g & h \end{pmatrix}$$

则

⊖ 以后，零矩阵也用数零 $0$ 表示，根据上下文是不难辨认的。

⊕  $\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$ ， $\delta_{ij}$ 称为克罗内克符号。

$$A \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b & c & e \\ c & d & f \\ e & f & h \end{pmatrix},$$

$$A \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b & e \\ c & f \end{pmatrix}, \quad A \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = c \ominus$$

这些均为  $A$  的子阵。

$A$  的子阵  $A \begin{pmatrix} i_1 & i_2 & \cdots & i_k \\ j_1 & j_2 & \cdots & j_k \end{pmatrix}$  的行列式称为矩阵  $A$  的  $k$  阶子式, 记为  $\det A \begin{pmatrix} i_1 & i_2 & \cdots & i_k \\ j_1 & j_2 & \cdots & j_k \end{pmatrix}$ 。方阵  $A$  的最大子式是  $A \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ 1 & 2 & \cdots & n \end{pmatrix}$ , 称为矩阵  $A$  的行列式, 记为  $\det A$ 。当  $\det A = 0$  时, 称  $A$  为奇异矩阵, 否则  $A$  称为非奇异矩阵。

$n$  阶方阵  $A$  的  $k$  阶子阵

$$A \begin{pmatrix} i_1 & i_2 & \cdots & i_k \\ i_1 & i_2 & \cdots & i_k \end{pmatrix} \quad 1 \leq i_1 < i_2 < \cdots < i_k \leq n$$

称为  $A$  的  $k$  阶主子阵,  $\det A \begin{pmatrix} i_1 & i_2 & \cdots & i_k \\ i_1 & i_2 & \cdots & i_k \end{pmatrix}$  称为  $A$  的  $k$  阶主子式, 特别的, 称子阵

$$A \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & k \\ 1 & 2 & \cdots & k \end{pmatrix} \quad k = 1, 2, \cdots, n$$

为  $A$  的  $k$  阶顺序主子阵, 而  $\det A \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & k \\ 1 & 2 & \cdots & k \end{pmatrix}$  称为  $A$  的  $k$  阶顺序主子式。例如,

⊖ 我们把一阶矩阵 ( $a$ ) 也常记为  $a$ 。

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$$

的主子式为

$$a, e, i, \begin{vmatrix} a & b \\ d & e \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} a & c \\ g & i \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} e & f \\ h & i \end{vmatrix}$$

$$\det A = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix}$$

顺序主子式为

$$a, \begin{vmatrix} a & b \\ d & e \end{vmatrix}, \det A = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix}$$

我们把数域  $F$  上  $m \times n$  矩阵的全体所构成的集合记为  $F^{m \times n}$ 。

**定义 1.2** 矩阵  $A = (a_{ij})_{m \times n}$  的不等于零的子式的最高阶数称为矩阵  $A$  的秩, 记为  $r(A)$ 。

显然,  $r(A) \leq \min(m, n)$ 。  $n$  阶方阵  $A$  如果它的秩是  $n$ , 即  $\det A \neq 0$ , 称  $A$  为满秩矩阵 (即非奇异矩阵), 否则就称  $A$  为降秩矩阵 (即奇异矩阵)。零矩阵没有不等于零的子式, 故零矩阵的秩是零。

**定理 1.1** 矩阵  $A_{m \times n}$  的秩等于  $r$  的充分必要条件是  $A_{m \times n}$  中存在一个不等于零的  $r$  阶子式, 而  $A$  中任何  $r + 1$  阶子式 (如果有的话) 都等于零。

**证明** 必要性是显然的。

**充分性** 已知  $A$  的  $r + 1$  阶子式都等于零, 根据行列式按一行展开的定理可知,  $A$  的  $r + 2$  阶子式也都等于零。这是因为任何一个  $r + 2$  阶子式均可表为  $r + 1$  阶子式的线性组合。由此可知,  $A$  中任何阶数大于  $r + 1$  的子式都等于零。因此矩阵  $A$  中不

为零的子式的最高阶数为  $r$ ，即  $A$  的秩等于  $r$ 。证毕。

例 2 设

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 8 & 2 \\ 2 & 12 & -2 & 12 \\ 1 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

因为  $\det A \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 2 & 12 \end{vmatrix} = 30 \neq 0$ ，而所有的 3 阶子式全为 0，故  $r(A) = 2$ 。

## § 1.2 矩阵的加法与乘法

以下讨论的矩阵，都是指的数域  $F$  上的矩阵。

### 一、加法

定义 1.3 设  $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ， $B = (b_{ij})_{m \times n}$ ，以  $A$ ， $B$  对应元素的和为元素而构成的矩阵，称为  $A$ ， $B$  之和，记为  $A + B$ ，即

$$A + B \triangleq (a_{ij} + b_{ij})^{\bullet}$$

得出两个矩阵和的运算称为矩阵的加法。

由定义可知，只有行数、列数分别相等的矩阵才能相加。

例如

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c_1 & c_2 & c_3 \\ d_1 & d_2 & d_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 + c_1 & a_2 + c_2 & a_3 + c_3 \\ b_1 + d_1 & b_2 + d_2 & b_3 + d_3 \end{pmatrix}$$

显然有  $A + 0 = A$ 。

加法运算满足：

(1)  $A + B = B + A$  (交换律)

(2)  $(A + B) + C = A + (B + C)$  (结合律)

这里  $A, B, C \in F^{m \times n}$ 。

设  $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ，我们称  $(-a_{ij})_{m \times n}$  为  $A$  的负矩阵，记为  $-A$ 。显然有  $A + (-A) = 0$ 。有了负矩阵，两个矩阵的差可定

●  $\triangleq$  表示“根据定义相等”。

义为:

$$A - B \triangleq A + (-B)$$

## 二、乘法

**定义1.4** 设  $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ,  $B = (b_{ij})_{n \times p}$ ,  $A$  与  $B$  的乘积是矩阵  $C = (c_{ij})_{m \times p}$ , 其中

$$c_{ij} \triangleq \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, p)$$

记为  $C = AB$ 。

由矩阵乘积的定义可知: 矩阵  $A$  与  $B$  的乘积  $C$  是一个  $m \times p$  的矩阵,  $C$  的位于第  $i$  行第  $j$  列的元素  $c_{ij}$  等于前一矩阵  $A$  的第  $i$  行与后一矩阵  $B$  的第  $j$  列的对应元素乘积之和。并且还要求前一矩阵的列数与后一矩阵的行数相等, 否则不能相乘。如果两个矩阵是同阶方阵, 那么总是可乘的。

得出矩阵乘积的运算称为矩阵的乘法。

例如

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 & d_1 \\ c_2 & d_2 \\ c_3 & d_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 c_1 + a_2 c_2 + a_3 c_3 & a_1 d_1 + a_2 d_2 + a_3 d_3 \\ b_1 c_1 + b_2 c_2 + b_3 c_3 & b_1 d_1 + b_2 d_2 + b_3 d_3 \end{pmatrix}$$

$$(b_1 b_2 \cdots b_n) \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n$$

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} (b_1 b_2 \cdots b_n) = \begin{pmatrix} a_1 b_1 & a_1 b_2 & \cdots & a_1 b_n \\ a_2 b_1 & a_2 b_2 & \cdots & a_2 b_n \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_n b_1 & a_n b_2 & \cdots & a_n b_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 & \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k_2 & \cdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & k_m \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} k_1 a_{11} & k_2 a_{12} & \cdots & k_n a_{1n} \\ k_1 a_{21} & k_2 a_{22} & \cdots & k_n a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ k_1 a_{m1} & k_2 a_{m2} & \cdots & k_n a_{mn} \end{pmatrix} \\
 & \begin{pmatrix} k_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k_2 & \cdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & k_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} k_1 a_{11} & k_1 a_{12} & \cdots & k_1 a_{1n} \\ k_2 a_{21} & k_2 a_{22} & \cdots & k_2 a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ k_m a_{m1} & k_m a_{m2} & \cdots & k_m a_{mn} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

有了矩阵的乘法，任一线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

就可简洁地用矩阵方程的形式表成：

$$AX = B$$

其中  $A$  表示线性方程组的系数矩阵： $A = (a_{ij})_{m \times n}$ ， $X$ ， $B$  分别为

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

在作矩阵的乘法运算时，我们应注意：矩阵的乘法一般是不满足交换律的。例如

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$$

则

$$AB = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -16 & -32 \\ 8 & 16 \end{pmatrix}$$

而

$$BA = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

故  $AB \neq BA$ ，即矩阵的乘法是有序的。所以两个矩阵相乘时，其次序是重要的，因此常称乘积  $AB$  是矩阵  $A$  左乘  $B$  或矩阵  $B$  右乘  $A$  而得到的。

这个例子还说明，两个非零矩阵之积可以是零矩阵，这也是矩阵乘法的特点之一。由此还可得出，矩阵乘法的消去律不成立，即当  $AB=AC$  时，不一定有  $B=C$ 。

如果  $A \neq 0$ ， $B \neq 0$ ，而  $AB=0$ ，则称矩阵  $A$ ， $B$  互为**零因子**，称  $A$  为  $B$  的**左零因子**， $B$  为  $A$  的**右零因子**。

如果有  $AB=BA$ ，则称矩阵  $A$  与  $B$  是可交换的。

容易验证矩阵的乘法运算满足：

$$(1) (AB)C = A(BC) \text{ (结合律)}$$

$$(2) (A+B)C = AC+BC \text{ (分配律)}$$

$$C(A+B) = CA+CB$$

单位矩阵在矩阵的乘法中起着类似数 1 的作用，即

$$A_{m \times n} I_n = A_{m \times n}, \quad I_m A_{m \times n} = A_{m \times n}$$

设  $A$  是一个  $n$  阶方阵，我们以通常的方式规定矩阵的方幂，

$$A^k \triangleq \underbrace{AA \cdots A}_{k \text{ 个}} \quad (k = 1, 2, \dots); \quad A^0 \triangleq I$$

由矩阵的结合律可知，

$A^k A^l = A^{k+l}$ ,  $(A^k)^l = A^{kl}$ ,  $k, l$  为正整数。

因为矩阵的乘法不满足交换律, 所以一般地

$$(AB)^k \neq A^k B^k$$

如果  $A^2 = A$ , 则称  $A$  为幂等矩阵, 如果有正整数  $k$ , 使  $A^k = 0$ , 则称  $A$  为幂零矩阵。

例 3 设  $A = \begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^n$ ,  $n$  为正整数, 试求  $A^n$ 。

解  $A = \begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = I + B$

其中  $B = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ , 而  $B^2 = 0$ 。

因为  $IB = BI$ , 所以有

$$\begin{aligned} A^n &= (I + B)^n = I^n + C_n^1 I^{n-1} B + C_n^2 I^{n-2} B^2 + \dots + B^n \\ &= I + nIB = I + nB \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & na \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & na \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

例 4 试用归纳法证明:

$$\begin{pmatrix} \lambda & 1 & & & 0 \\ & \lambda & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & 1 \\ 0 & & & & \lambda \end{pmatrix}_{n \times n} = \begin{pmatrix} \lambda^n & C_n^1 \lambda^{n-1} & C_n^2 \lambda^{n-2} & \dots & C_n^{n-1} \lambda \\ & \lambda^n & C_n^1 \lambda^{n-1} & \dots & C_n^{n-2} \lambda^2 \\ & & \lambda^n & \dots & \vdots \\ & & & \ddots & C_n^1 \lambda^{n-1} \\ 0 & & & & \lambda^n \end{pmatrix}$$

(请读者给出证明)。

### 三、数乘

定义 1.5 数  $k \in F$ , 矩阵  $A = (a_{ij})_{m \times n}$ , 以  $k$  与  $A$  的每一个元素之积为元素而构成的矩阵, 称为  $k$  与  $A$  的数量积, 记为  $kA$  或  $Ak$ , 即



$$kA \triangleq Ak \triangleq (ka_{ij})$$

得出数与矩阵乘积的运算称为**数与矩阵的乘法**，简称**数乘**。

在以后的讨论中，数  $k$  都是指某数域  $F$  中的数，一般不再一一说明。

$$\text{例如 } k \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ka_1 & ka_2 & ka_3 \\ kb_1 & kb_2 & kb_3 \end{pmatrix}$$

数乘运算满足：

$$(1) (k+1)A = kA + 1A \quad (\text{分配律})$$

$$(2) k(A+B) = kA + kB \quad (\text{分配律})$$

$$(3) k(lA) = (kl)A \quad (\text{结合律})$$

$$(4) k(AB) = (kA)B = A(kB)$$

称矩阵

$$kI = \begin{pmatrix} k & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & k \end{pmatrix}$$

为**数量矩阵**。

设  $A$  为  $m \times n$  矩阵，则

$$(kI_m)A = A(kI_n) = kA$$

上式表明，数量矩阵  $kI$  与任意矩阵  $A$  的乘积，如同用数  $k$  乘以矩阵  $A$ 。特别地，如果  $A$  为  $n$  阶矩阵， $kI$  为  $n$  阶数量矩阵，则

$$(kI)A = A(kI)$$

此式表明，数量矩阵与任意的同阶矩阵作乘法是可以交换的。其逆也成立，即与任意  $n$  阶矩阵相乘为可交换的矩阵一定是数量矩阵（证明留给读者）。

如果  $A$  是一个  $n$  阶方阵，则有

$$\det(kA) = k^n \det A$$