

[美]F. B. HILDEBRAND 著



# 应用高等数学

中 册

陈绶章  
刘

张志强译  
文校

人民教育出版社

# 应用高等数学

中 册

[美] F. B. Hildebrand 著

陈绶章 张志强译 刘 文校

人民教育出版社

本书曾多次作为美国麻省理工学院教科书。全书共有十一章，中译本分上、中、下三册出版。本中册(6—9章)内容以偏微分方程为中心，包括向量分析，多元函数的微分与积分，偏微分方程，数学物理方程的解等。书中有大量例题和习题，书末给出习题答案。

本书可供高等学校理、工科有关专业及有关工程技术人员作参考用书。

## 应用高等数学

中 册

[美]F. B. Hildebrand 著

陈绶章 张志强译 刘文校

人民教育出版社出版

新华书店北京发行所发行

人民教育出版社印刷厂印装

开本  $850 \times 1168 \frac{1}{32}$  印张 11.5 字数 270,000

1980年4月第1版 1980年12月第1次印刷

印数 00,001—16,300

书号 13012·0454 定价 1.05 元

# 目 录

|                                |     |
|--------------------------------|-----|
| <b>第六章 向量分析</b> .....          | 1   |
| 6.1 向量的基本性质.....               | 1   |
| 6.2 两个向量的数量积.....              | 3   |
| 6.3 两个向量的向量积.....              | 5   |
| 6.4 重积.....                    | 7   |
| 6.5 向量的微分.....                 | 10  |
| 6.6 空间曲线几何.....                | 12  |
| 6.7 梯度向量.....                  | 16  |
| 6.8 向量算子 $\nabla$ .....        | 18  |
| 6.9 微分公式.....                  | 20  |
| 6.10 线积分.....                  | 23  |
| 6.11 势函数.....                  | 28  |
| 6.12 面积分.....                  | 32  |
| 6.13 散度的解释 散度定理.....           | 36  |
| 6.14 格林定理.....                 | 41  |
| 6.15 旋度的解释 拉普拉斯方程.....         | 42  |
| 6.16 斯托克斯定理.....               | 43  |
| 6.17 正交曲线坐标.....               | 48  |
| 6.18 特殊坐标系.....                | 54  |
| 6.19 对二维不可压缩流体流动的应用.....       | 56  |
| 6.20 可压缩理想流体的流动.....           | 61  |
| <b>第七章 多元函数的微分与积分</b> .....    | 91  |
| 7.1 偏导数 链式法则.....              | 91  |
| 7.2 隐函数 雅可比行列式.....            | 97  |
| 7.3 函数相关.....                  | 101 |
| 7.4 雅可比行列式和曲线坐标系 积分中变量的变换..... | 104 |

|                     |                |            |
|---------------------|----------------|------------|
| 7.5                 | 泰勒级数           | 107        |
| 7.6                 | 极大与极小          | 109        |
| 7.7                 | 约束和拉格朗日乘数      | 111        |
| 7.8                 | 变分法            | 114        |
| 7.9                 | 含参变量积分的导数      | 121        |
| 7.10                | 牛顿迭代法          | 125        |
| <b>第八章 偏微分方程</b>    |                | <b>144</b> |
| 8.1                 | 定义与例题          | 144        |
| 8.2                 | 一阶拟线性方程        | 148        |
| 8.3                 | 特殊方法 初始条件      | 153        |
| 8.4                 | 二阶线性方程和二阶拟线性方程 | 159        |
| 8.5                 | 特殊二阶常系数线性方程    | 160        |
| 8.6                 | 其它线性方程         | 164        |
| 8.7                 | 一阶线性方程的特征      | 167        |
| 8.8                 | 二阶线性方程的特征      | 174        |
| 8.9                 | 积分曲面上的奇异曲线     | 182        |
| 8.10                | 关于二阶线性初值问题的附注  | 186        |
| 8.11                | 特殊拟线性问题的特征     | 187        |
| <b>第九章 数学物理方程的解</b> |                | <b>212</b> |
| 9.1                 | 引言             | 212        |
| 9.2                 | 热流             | 214        |
| 9.3                 | 矩形平板中的稳态温度分布   | 217        |
| 9.4                 | 圆环中的稳态温度分布     | 221        |
| 9.5                 | 泊松积分           | 226        |
| 9.6                 | 实心球中的轴对称温度分布   | 228        |
| 9.7                 | 长方体中的温度分布      | 230        |
| 9.8                 | 绕球体的理想流体流动     | 234        |
| 9.9                 | 波动方程 圆形膜片的振动   | 237        |
| 9.10                | 热流方程 杆中的热流     | 242        |
| 9.11                | 杜阿美重叠积分        | 244        |
| 9.12                | 行波             | 249        |
| 9.13                | 脉动圆柱           | 254        |

|               |                      |     |
|---------------|----------------------|-----|
| 9.14          | 付里叶积分应用示例            | 257 |
| 9.15          | 拉普拉斯变换方法             | 263 |
| 9.16          | 拉普拉斯变换在长传输线的电报方程中的应用 | 267 |
| 9.17          | 非齐次条件 参数变异法          | 272 |
| 9.18          | 问题的公式化               | 280 |
| 9.19          | 可压缩的理想流体流经障碍物时的超音速流动 | 286 |
| <b>中册习题答案</b> |                      | 340 |
| <b>中册索引</b>   |                      | 349 |

## 第六章 向量分析

### 6.1 向量的基本性质

一个向量不同于一个数量，这是由于一个数量只具有大小，而一个向量既具有大小，还具有方向(零向量除外)。在几何上通常用一个箭头来表示一个向量，以箭头指示其方向，以长度按比例表示其大小。于是，特别是，点  $B$  相对于点  $A$  的位置完全可用由  $A$  到  $B$  的向量  $\vec{AB}$  来描述，因为向量  $\vec{AB}$  同时给定了  $A$  到  $B$  的方向和距离，事实上，它说明了从  $A$  到  $B$  的位移。由于从  $A$  至第三点  $C$  的运动可沿向量  $\vec{AC}$  来完成，或换另一种形式，先沿向量  $\vec{AB}$  至  $B$ ，然后由  $B$  沿  $\vec{BC}$  至  $C$ (图 6.1)，所以自然而然地将加法的概念扩展到向量上：

$$\vec{AC} = \vec{AB} + \vec{BC}$$

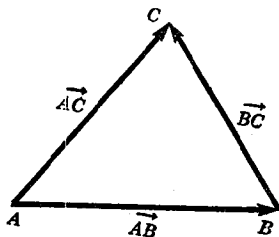


图 6.1

若两个向量具有同一方向和同样的大小，则我们说它们是相等的。按此定义，若一个向量作平行于自身的任何运动，则此向量不变；这就是说，向量在空间中的实际位置可随意指定。但是应该注意，在某些应用中，也可能必须限定向量的位置(例如在确定与一个力向量相关的力矩向量时)。

按此约定<sup>†</sup>，任意两个向量  $a$  和  $b$  可用  $a$  的终端与  $b$  的始端相重合的箭头来表示，则  $a$  与  $b$  之和

<sup>†</sup> 在印刷品中，往往用黑体字来表示向量(如在本书中)，因此  $a$  表示向量，而  $a$  表示数量；在手抄本中，用  $\vec{a}$  或  $\underline{a}$  要更方便些；符号  $\hat{a}$ (或  $\hat{u}$ ) 往往用来表示单位向量。

$$c = a + b$$

可用一个由  $a$  的始端伸至  $b$  的终端的向量来定义。从定义中不难看出，向量加法是可交换的，即

$$a + b = b + a \quad (1)$$

同样，向量加法也满足结合律，即

$$(a + b) + c = a + (b + c) \quad (2)$$

(2)中相等的两个表达式可写为三个向量之和  $a + b + c$ ，且此定义不难推广到任意个向量之和。

若将表示一个向量的箭头的始端和终端互换一下，则所得向量称为原向量的负向量。例如  $\overrightarrow{BA} = -\overrightarrow{AB}$ 。对于从向量  $a$  减去向量  $b$ ，我们可在向量  $a$  上加上向量  $b$  的负向量，即

$$a - b = a + (-b) \quad (3)$$

若一个向量  $a$  乘以数量  $m$ ，其结果仍为一个向量  $ma$ ，其长度是  $a$  的长度和  $m$  的算术积，而它的方向，在  $m$  为正值时为  $a$  的方向，在  $m$  为负值时为  $-a$  的方向。

具有单位长度的向量称为单位向量。显然，任何向量可写为其长度与单位向量的乘积。

长度为零的向量(任意方向)称为零向量，且用  $0$  来表示，两个相等的向量之差为零向量。

现考虑右手直角坐标系，其中坐标  $x, y$  和  $z$  是沿三个相互垂直的轴起量，而其  $x$  轴是按右手法则绕  $z$  轴旋转到  $y$  轴，并定义单位向量  $i, j$  和  $k$  分别具有  $x, y$  和  $z$  轴的正向(图 6.2)。于是不难证明任何在坐标轴上的投影分别为  $v_x, v_y$  和  $v_z$  的向量  $v$  可写为向量和

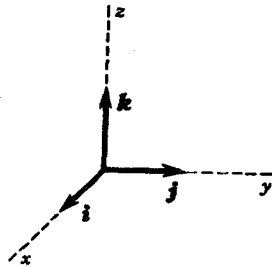


图 6.2

$$v = v_x i + v_y j + v_z k \quad (4)$$



$v_x, v_y$  和  $v_z$  称为  $\boldsymbol{v}$  在  $x, y$  和  $z$  方向的数量分量(图 6.3). 若  $\boldsymbol{v}$  的始端与坐标系原点重合,  $x, y$  和  $z$  轴正向与  $\boldsymbol{v}$  的夹角分别记为  $\alpha, \beta$  和  $\gamma$ , 则可得

$$\begin{aligned} v_x &= v \cos \alpha \\ v_y &= v \cos \beta \\ v_z &= v \cos \gamma \end{aligned} \quad (5)$$

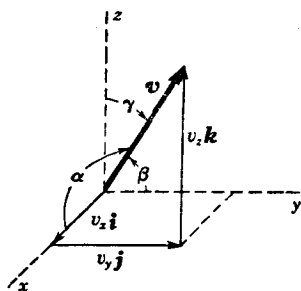


图 6.3

其中  $v$  为向量  $\boldsymbol{v}$  的长度或大小. 经常也用符号  $|\boldsymbol{v}|$  来代替  $v$ .  $\cos \alpha, \cos \beta$  和  $\cos \gamma$  称为  $\boldsymbol{v}$  的方向余弦, 且经常分别用  $l, m$  和  $n$  来表示. 任意正比于  $(l, m, n)$  的三个数  $(A, B, C)$  称为“方向比”. 由联系  $v$  与  $\boldsymbol{v}$  的数量分量的几何关系

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2} \quad (6)$$

可知, 其方向余弦满足方程

$$l^2 + m^2 + n^2 \equiv \cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1 \quad (7)$$

我们还可看出, 若将(4)写为

$$\boldsymbol{v} = v(\boldsymbol{i} \cos \alpha + \boldsymbol{j} \cos \beta + \boldsymbol{k} \cos \gamma) \quad (8)$$

式中  $v$  的系数为一单位向量, 则向量

$$\boldsymbol{v}_1 = \boldsymbol{i} \cos \alpha + \boldsymbol{j} \cos \beta + \boldsymbol{k} \cos \gamma \quad (9)$$

是  $\boldsymbol{v}$  向量的单位向量. 综合方程(5)和(6), 有

$$\begin{aligned} \cos \alpha &= \frac{v_x}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}}, \quad \cos \beta = \frac{v_y}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}} \\ \cos \gamma &= \frac{v_z}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}} \end{aligned} \quad (10)$$

## 6.2 两个向量的数量积

两个向量的乘积通常有两类定义. 其第一类乘积称为数量积、点积或内积, 并写为  $\boldsymbol{a} \cdot \boldsymbol{b}$  或  $(\boldsymbol{a}\boldsymbol{b})$ . 这类乘积定义为一数量, 它等于

两个向量长度与其正向夹角的余弦之乘积(图 6.4), 因而可由下式

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = ab \cos \theta \quad (11)$$

给出. 由于  $b \cos \theta$  是  $\mathbf{b}$  在  $\mathbf{a}$  上的投影, 而  $a \cos \theta$  却是  $\mathbf{a}$  在  $\mathbf{b}$  上的投影, 由此可知,  $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$  在数值上等于  $\mathbf{b}$  的长度乘

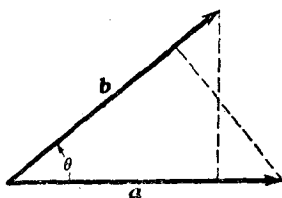


图 6.4

以  $\mathbf{a}$  在  $\mathbf{b}$  上的投影, 或等于  $\mathbf{a}$  的长度乘以  $\mathbf{b}$  在  $\mathbf{a}$  上的投影. 若  $\theta$  为钝角, 则所述投影取负值. 特别是, 若两个向量相互垂直, 则其点积为零. 由其几何说明不难看出, 点积服从交换律, 即

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{b} \cdot \mathbf{a} \quad (12)$$

且服从分配律

$$\mathbf{a} \cdot (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{c} \quad (13)$$

对单位向量  $\mathbf{i}, \mathbf{j}$  和  $\mathbf{k}$ , 可立即得出

$$\mathbf{i} \cdot \mathbf{i} = \mathbf{j} \cdot \mathbf{j} = \mathbf{k} \cdot \mathbf{k} = 1 \quad (14)$$

$$\mathbf{i} \cdot \mathbf{j} = \mathbf{j} \cdot \mathbf{i} = \mathbf{j} \cdot \mathbf{k} = \mathbf{k} \cdot \mathbf{j} = \mathbf{i} \cdot \mathbf{k} = \mathbf{k} \cdot \mathbf{i} = 0$$

因而, 若

$$\mathbf{a} = a_x \mathbf{i} + a_y \mathbf{j} + a_z \mathbf{k}, \quad \mathbf{b} = b_x \mathbf{i} + b_y \mathbf{j} + b_z \mathbf{k} \quad (15)$$

则应用方程(13), 有

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z \quad (16)$$

$\mathbf{a}$  与  $\mathbf{b}$  之间夹角的余弦可由方程(11)和(16)给为

$$\cos \theta = \frac{a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2}} \quad (17)$$

或若用  $(l_1, m_1, n_1)$  和  $(l_2, m_2, n_2)$  来表示  $\mathbf{a}$  和  $\mathbf{b}$  的方向余弦, 则

$$\cos \theta = l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2 \quad (18)$$

有时用简式  $a^2$  表示  $\mathbf{a} \cdot \mathbf{a}$ . 则同样有

$$a^2 = \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = |\mathbf{a}|^2 = a^2 \quad (19)$$

点积特别有助于将一给定向量  $\mathbf{v}$  表示为三个相互垂直的单位

向量  $u_1, u_2$  和  $u_3$  的线性组合. 因为若令

$$v = c_1 u_1 + c_2 u_2 + c_3 u_3 \quad (20)$$

并在上式两端逐次取  $u_1, u_2$  和  $u_3$  的点积, 可得

$$c_1 = v \cdot u_1, \quad c_2 = v \cdot u_2, \quad c_3 = v \cdot u_3$$

于是方程(20)化为

$$v = (v \cdot u_1) u_1 + (v \cdot u_2) u_2 + (v \cdot u_3) u_3 \quad (21)$$

由此可见, 上述表达式仅在  $v$  的分量与  $u_1, u_2$  和  $u_3$  都垂直时可能会失效, 然而这一情况在三维空间中显然是不可能的, 因为  $u_1, u_2$  和  $u_3$  是假设相互垂直的.

### 6.3 两个向量的向量积

两个向量  $a$  和  $b$  的第二类常用的积称为向量积, 叉积, 或外积, 并写为  $a \times b$  或  $[ab]$ . 它定义为一个具有如下性质的向量: (1)  $a \times b$  的长度是  $a$  与  $b$  的长度及其夹角  $\theta$  正弦值之积, (2) 向量  $a \times b$  垂直于  $a$  和  $b$  形成的平面, 且其方向是按右手法则由  $a$  绕  $a \times b$  转至  $b$  (但其转角不大于  $180^\circ$ ) 来确定的.

按此定义, 有(参看图 6.5)

$$|a \times b| = ab |\sin \theta| \quad (22)$$

因此,  $a \times b$  的长度等于以  $a$  和  $b$  作为其相邻两边的三角形面积的两倍. 可见, 由于按定义,

$$b \times a = -(a \times b) \quad (23)$$

所以叉积是不可交换的. 但是它服从分配律, 因而

$$a \times (b + c) = a \times b + a \times c \quad (24)$$

上述关系式可从几何上考虑来建立. 可以看出, 两个平行向量的叉积为零.

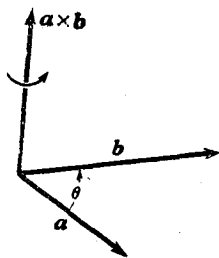


图 6.5

对单位向量  $i, j, k$ , 按定义有

$$i \times i = j \times j = k \times k = 0 \quad (25)$$

$$i \times j = -j \times i = k, \quad j \times k = -k \times j = i, \quad k \times i = -i \times k = j$$

这些关系式很易用下列循环排列来记忆,

$$\dots ijkijk \dots$$

若我们注意到, 在上述排列中向右读取时, 一个向量与其相邻向量的叉积即为其下一个向量, 而当向左读取时, 则为下一个向量的负值.

为了用(15)所给的分量来计算两个向量  $a$  和  $b$  的叉积, 可应用方程(24)和(25)得出

$$a \times b = (a_y b_z - a_z b_y) i + (a_z b_x - a_x b_z) j + (a_x b_y - a_y b_x) k \quad (26)$$

此结果可方便地写为行列式

$$a \times b = \begin{vmatrix} i & j & k \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} \quad (27)$$

叉积的用途可用以下两个物理应用来说明. 首先, 考虑以大小为  $\omega$  的角速度绕一固定轴旋转的刚体上一点  $P$ . 令  $O$  为转轴上的一点, 并用长度为  $\omega$  的向量  $\omega$  来表示角速度, 而按右手法则决定其沿转轴的方向(图 6.6). 于是, 若令  $O$  至  $P$  的位置向量为  $r$ , 则点  $P$  的速度向量可由下式

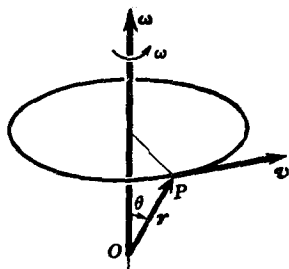


图 6.6

$$v = \omega \times r \quad (28)$$

给出, 由于此向量的大小为  $\omega r |\sin \theta|$ , 其中  $r |\sin \theta|$  是点  $P$  至转轴的距离; 而此向量的方向如图所示.

作为第二个应用, 考虑作用在点  $P$  上的力  $F$  所产生的在点  $O$

处的力矩向量  $M$  (图 6.7). 若令  $O$  至  $P$  的位置向量为  $r$ , 则  $F$  对 点  $O$  的力矩可定义为向量

$$M = r \times F \quad (29)$$

可见, 向量  $M$  垂直于  $\overline{OP}$  和向量  $F$  所构成的平面, 且其大小为

$$|M| = M = Fr |\sin \theta|$$

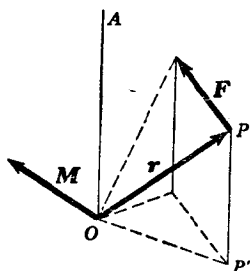


图 6.7

式中  $\theta$  为  $r$  和  $F$  间的夹角, 因而  $r |\sin \theta|$  为点  $O$  至  $F$  的作用线的垂直距离. 因此, 我们可以说,  $M$  是该力对  $M$  轴的数量矩. 在几何上,  $M$  可看作是由  $r$  和  $F$  所确定的三角形面积的两倍. 而且, 该力对经过点  $O$  的任意轴  $OA$  的数量矩  $M_{OA}$  可看作为该三角形在经过点  $O$  且与  $OA$  垂直的平面上的投影面积的两倍. 但因所述两个平面间的夹角与对应轴间的夹角相同, 故该投影面积必等于  $M$  在  $OA$  上的数量投影. 这就是说,  $F$  对经过点  $O$  的任意轴的数量矩在数值上等于  $M$  在该轴上投影的长度.

#### 6.4 重积

含有三个向量的三种类型的乘积是重要的, 它们分别为  $(a \cdot b)c$ ,  $(a \times b) \cdot c$  和  $(a \times b) \times c$ . 第一类

$$(a \cdot b)c$$

仅为数量  $a \cdot b$  和向量  $c$  之积.

第二类

$$(a \times b) \cdot c$$

称为三重数性积, 它是向量  $a \times b$  和向量  $c$  的点积, 因而是一数量. 此积的值是由  $a \times b$  的长度和  $c$  在  $a \times b$  上投影之积来给出 (图 6.8). 但由于  $a \times b$  是一个垂直于  $a$  和  $b$  所在平面的向量, 其长度在数值上等于  $a$  和  $b$  为其相邻两边的平行四边形的面积, 且由于

$c$  在  $a \times b$  上的投影就是由  $a$ ,  $b$  和  $c$  为其相邻边的平行六面体之高, 因此  $(a \times b) \cdot c$  在数值上等于该平行六面体的体积, 另一方面, 我们看到,  $(a \times b) \cdot c$  在数值上等于以  $a$ ,  $b$  和  $c$  为棱的四面体体积的六倍. 此积的符号取决于这三个向量的相对指向, 当且仅当  $a$ ,  $b$  和  $c$  形成一右手系时为正号, 在此情况下,  $c$  和  $a \times b$  位于  $a$  和  $b$  所确定平面的同侧. 由此事实不难得出

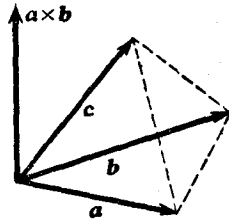


图 6.8

$$(a \times b) \cdot c = (b \times c) \cdot a = (c \times a) \cdot b \quad (30)$$

而另外的积

$$(a \times c) \cdot b = (b \times a) \cdot c = (c \times b) \cdot a \quad (31)$$

具有相反的代数符号. 可见, 三重数性积在三个向量循环置换时, 其值不变. 因为从方程(30)和(12)还可得出

$$(a \times b) \cdot c = (b \times c) \cdot a = a \cdot (b \times c)$$

由此可知, 在三重数性积中点积和叉积可互换. 为此, 常用符号  $(abc)$  来表示方程(30)中所列相等的各个积.

若令

$$a = a_x i + a_y j + a_z k, \quad b = b_x i + b_y j + b_z k$$

$$c = c_x i + c_y j + c_z k$$

则求得

$$(abc) = a \cdot (b \times c) = a \cdot \begin{vmatrix} i & j & k \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix}$$

$$= a_x (b_y c_z - b_z c_y) + a_y (b_z c_x - b_x c_z) + a_z (b_x c_y - b_y c_x)$$

或写为行列式形式

$$(abc) = \begin{vmatrix} a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \\ c_x & c_y & c_z \end{vmatrix} \quad (32)$$

从方程(32)可以看出, 若积  $(abc)$  中的两个向量平行, 则此积为零, 因为在此情况下, 在行列式(32)的两行中, 其对应元素是成比例的。

### 第三类三重积

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c}$$

显然是一个向量。因为它垂直于  $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ , 而  $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$  本身又垂直于  $\mathbf{a}$  和  $\mathbf{b}$  所构成的平面, 同时它还垂直于  $\mathbf{c}$ , 因此,  $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c}$  是一个在  $\mathbf{a}$  和  $\mathbf{b}$  所构成的平面内且垂直于  $\mathbf{c}$  的向量。由此, 该积必定可表示为  $\mathbf{a}$  和  $\mathbf{b}$  的线性组合, 即

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = m\mathbf{a} + n\mathbf{b}$$

为确定式中数量  $m$  和  $n$ , 可先将上式两端与  $\mathbf{c}$  进行点积, 推导出

$$m\mathbf{a} \cdot \mathbf{c} + n\mathbf{b} \cdot \mathbf{c} = 0$$

然后令  $n = \lambda \mathbf{a} \cdot \mathbf{c}$ , 则有  $m = -\lambda \mathbf{b} \cdot \mathbf{c}$ , 因而对某数量  $\lambda$  有

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = \lambda[(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})\mathbf{b} - (\mathbf{b} \cdot \mathbf{c})\mathbf{a}] \quad (33)$$

将  $\mathbf{a} = a_1\mathbf{i} + a_2\mathbf{j} + a_3\mathbf{k}$  等关系式代入, 最后得

$$\lambda = 1$$

因而有

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})\mathbf{b} - (\mathbf{b} \cdot \mathbf{c})\mathbf{a} \quad (34a)$$

(习题 22 中介绍了一种确定  $\lambda$  的较为简便的方法)。类似地, 向量  $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c})$  可表示为  $\mathbf{b}$  和  $\mathbf{c}$  的线性组合, 且由 (34a) 可推导出恒等式

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})\mathbf{b} - (\mathbf{b} \cdot \mathbf{a})\mathbf{c} \quad (34b)$$

如果我们注意到, 在每个展开式中, 一项是其左端的中间因子乘以其他两个因子的点积, 而带负号的一项则是左端括号内另一

因子乘以其余因子的点积，则这两个公式 (34a, b) 就很容易记住。

应该注意，如  $ab$ ,  $(a \times b)c$  和  $a \times b \times c$  这样的组合在此并没有给予定义。

含有三个以上向量的向量积不难用上述的积予以计算，例如积

$$(a \times b) \cdot (c \times d)$$

可看作为  $a, b$  和  $(c \times d)$  的三重数量积，因而，若暂时令  $u = c \times d$  则有

$$\begin{aligned} a \times b \cdot u &= a \cdot b \times u \\ &= a \cdot [b \times (c \times d)] \\ &= a \cdot [(b \cdot d)c - (b \cdot c)d] \end{aligned}$$

因而

$$(a \times b) \cdot (c \times d) = (a \cdot c)(b \cdot d) - (a \cdot d)(b \cdot c) \quad (35)$$

特别是当取

$$c = a, \quad d = b$$

时，方程(35)化为

$$(a \times b) \cdot (a \times b) = (a \cdot a)(b \cdot b) - (a \cdot b)^2 \quad (36)$$

此关系式称为拉格朗日恒等式。方程(36)的正确性还可由下述事实得出，即它可改写为

$$|a \times b|^2 = a^2 b^2 - a^2 b^2 \cos^2 \theta = (ab \sin \theta)^2$$

此结果可由  $a \times b$  的定义推出。

## 6.5 向量的微分

设向量  $v$  的定义含有参变量  $t$ ，若极限

$$\frac{dv(t)}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{v(t + \Delta t) - v(t)}{\Delta t} \quad (37)$$



存在, 则称此极限为向量  $\mathbf{v}(t)$  对  $t$  的导数.

由此定义可知, 一数量  $s(t)$  和一向量  $\mathbf{v}(t)$  之积的导数可由熟知的乘积求导法则给出, 即

$$\frac{d}{dt} s\mathbf{v} = s \frac{d\mathbf{v}}{dt} + \frac{ds}{dt} \mathbf{v} \quad (38)$$

所以, 如果一向量用其沿固定坐标轴的分量表示为

$$\mathbf{v} = f(t)\mathbf{i} + g(t)\mathbf{j} + h(t)\mathbf{k}$$

由于其中  $\mathbf{i}$ ,  $\mathbf{j}$  和  $\mathbf{k}$  为常向量, 故有

$$\frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{df}{dt}\mathbf{i} + \frac{dg}{dt}\mathbf{j} + \frac{dh}{dt}\mathbf{k} \quad (39)$$

同样按定义可知, 含有两个或两个以上向量之积, 其导数可按相应的数量情况来计算, 但其因子的顺序保持不变. 因此我们可得出如下公式, 例如

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) = \mathbf{a} \cdot \frac{d\mathbf{b}}{dt} + \frac{d\mathbf{a}}{dt} \cdot \mathbf{b}$$

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{a} \times \mathbf{b}) = \mathbf{a} \times \frac{d\mathbf{b}}{dt} + \frac{d\mathbf{a}}{dt} \times \mathbf{b}$$

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \frac{d\mathbf{a}}{dt} \cdot \mathbf{b} \times \mathbf{c} + \mathbf{a} \cdot \frac{d\mathbf{b}}{dt} \times \mathbf{c} + \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} \times \frac{d\mathbf{c}}{dt}$$

在上述第一个公式中, 其各项的因子顺序是无紧要的, 但对第二个公式和第三个公式, 这就不成立.

一个长度一定, 但方向改变的向量, 其导数垂直于该向量. 这可由下述情况看出, 对长度为一定的向量  $\mathbf{a}$ , 则有

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{a} \cdot \mathbf{a}) = \frac{d}{dt} a^2 = 0$$

和

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{a} \cdot \mathbf{a}) = 2\mathbf{a} \cdot \frac{d\mathbf{a}}{dt}$$

这些结果仅在  $\frac{d\mathbf{a}}{dt}$  为零或  $\frac{d\mathbf{a}}{dt}$  垂直于  $\mathbf{a}$  时才是相容的.