

目 录

第一章 场论.....	(1)
第二章 线性代数.....	(31)
第一节 n 阶行列式.....	(31)
第二节 矩阵.....	(59)
第三节 线性方程组.....	(96)
第四节 二次型.....	(136)
第五节 线性空间与线性变换.....	(177)
第三章 复变函数.....	(198)
第一节 复变函数与解析函数.....	(198)
第二节 复变函数的积分.....	(212)
第三节 级数.....	(221)
第四节 留数及其应用.....	(232)
第五节 保角映射.....	(247)
第四章 积分变换.....	(261)
第一节 富里叶变换.....	(261)
第二节 拉普拉斯变换.....	(284)
第五章 数理方程 (包括特殊函数)	(316)
第一节 方程的分类与化简.....	(316)
第二节 分离变量法.....	(330)
第三节 积分变换法.....	(376)
第四节 特殊函数及其应用.....	(386)

第六章 概率论与数理统计	(409)
第一节 随机事件与概率.....	(409)
第二节 随机变量及其分布.....	(460)
第三节 随机变量的数字特征.....	(509)
第四节 大数定律与中心极限定理.....	(554)
第五节 数理统计.....	(566)
附录 一九八七年全国攻读硕士研究生入学考试数 学试题及参考答案	(605)

第一章 场 论

一、内容提要

1. 场的概念及梯度、散度、旋度

1) 数量场 空间区域 Ω 的每点 $M(x, y, z)$ 对应一个数量值 $u(x, y, z)$, 它在此空间区域 Ω 上就构成一个数量场(或称标量场), 用点 $M(x, y, z)$ 的数性函数 $u(x, y, z)$ 表示, 或记作 $u=u(r)$ 。例如温度场、密度场、电位场等都是数量场。

2) 矢量场 空间区域 Ω 的每点 $M(x, y, z)$ 对应一个矢量值 $R(x, y, z)$, 它在此空间区域 Ω 上就构成一个矢量场, 用点 $M(x, y, z)$ 的矢性函数 $R(x, y, z)$ 表示, 或记作 $R(r)=X(x, y, z)i+Y(x, y, z)j+Z(x, y, z)k$ 。例如力场、流速场、磁场等都是矢性场。

3) 梯度

$$\begin{aligned}\operatorname{grad} u &= \nabla u = \left(i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z} \right) u \\ &= i \frac{\partial u}{\partial x} + j \frac{\partial u}{\partial y} + k \frac{\partial u}{\partial z} \\ &= \frac{\partial u}{\partial x} i + \frac{\partial u}{\partial y} j + \frac{\partial u}{\partial z} k\end{aligned}$$

式中 $\nabla = i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z}$ 称为哈密顿算子。

梯度具有性质：

$$\text{grad}(\lambda u + \mu v) = \lambda \text{grad}u + \mu \text{grad}v \quad (\lambda, \mu \text{ 为常数})$$

$$\text{grad}(uv) = u \text{grad}v + v \text{grad}u$$

$$\text{grad}F(u) = F'(u) \text{grad}u$$

4) 方向导数

$$\frac{\partial u}{\partial l} = l \cdot \text{grad}u = \frac{\partial u}{\partial x} \cos\alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos\beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos\gamma$$

式中 $l = (\cos\alpha, \cos\beta, \cos\gamma)$ 为方向 l 的单位矢量， α, β, γ 为其方向角。

方向导数为 u 在方向 l 上的变化率，它等于梯度在方向 l 上的投影。

5) 散度

$$\text{div}R = \nabla \cdot R = \left(i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$\cdot (Xi + Yj + Zk)$$

$$= \frac{\partial X}{\partial x} + \frac{\partial Y}{\partial y} + \frac{\partial Z}{\partial z}$$

散度具有性质：

$$\text{div}(\lambda a + \mu b) = \lambda \text{div}a + \mu \text{div}b \quad (\lambda, \mu \text{ 为常数})$$

$$\text{div}(ua) = u \text{div}a + a \text{grad}u$$

$$\text{div}(a \times b) = b \cdot \text{rot}a - a \cdot \text{rot}b$$

6) 旋度

$$\begin{aligned}\operatorname{rot} \mathbf{R} = \nabla \times \mathbf{R} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ X & Y & Z \end{vmatrix} \\ &= \left(\frac{\partial Z}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial X}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial x} \right) \mathbf{j} \\ &\quad + \left(\frac{\partial Y}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial y} \right) \mathbf{k}\end{aligned}$$

旋度具有性质:

$$\operatorname{rot}(\lambda \mathbf{a} + \mu \mathbf{b}) = \lambda \operatorname{rot} \mathbf{a} + \mu \operatorname{rot} \mathbf{b} \quad (\lambda, \mu \text{ 为常数})$$

$$\operatorname{rot}(u \mathbf{a}) = u \operatorname{rot} \mathbf{a} - \operatorname{grad} u \times \mathbf{a}$$

$$\begin{aligned}\operatorname{rot}(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) &= (\mathbf{b} \cdot \nabla) \mathbf{a} - (\mathbf{a} \cdot \nabla) \mathbf{b} + (\operatorname{div} \mathbf{b}) \mathbf{a} \\ &\quad - (\operatorname{div} \mathbf{a}) \mathbf{b}\end{aligned}$$

7) 势量场 (守恒场) 若矢量场 $\mathbf{R}(x, y, z)$ 是某一数性函数 $u(x, y, z)$ 的梯度, 即

$$\mathbf{R} = \operatorname{grad} u \text{ 或 } X = \frac{\partial u}{\partial x}, Y = \frac{\partial u}{\partial y}, Z = \frac{\partial u}{\partial z}$$

则 $\mathbf{R}$ 称为势量场, 数性函数 u 称为 $\mathbf{R}$ 的势函数。

矢量场 $\mathbf{R}$ 为势量场的充分必要条件是: $\operatorname{rot} \mathbf{R} = 0$

$$\frac{\partial X}{\partial y} = \frac{\partial Y}{\partial x}, \quad \frac{\partial Y}{\partial z} = \frac{\partial Z}{\partial y}, \quad \frac{\partial Z}{\partial x} = \frac{\partial X}{\partial z}$$

势函数计算公式

$$\begin{aligned}u(x, y, z) &= u(x_0, y_0, z_0) \\ &\quad + \int_{x_0}^x X(x, y_0, z_0) dx\end{aligned}$$

$$+ \int_{y_0}^y Y(x, y, z_0) dy$$

$$+ \int_{z_0}^z Z(x, y, z) dz$$

8) 管形场 设有矢量场 R , 若其散度 $\operatorname{div} R = 0$, 则称此矢量场为管形场。管形场也称无源场。

矢量场 R 为管形场的充要条件是它为另一个矢量场 B 的旋度场。即 $R = \operatorname{rot} B$

$$B = \frac{1}{4\pi} \int \frac{\operatorname{rot} R}{r} dv$$

式中 r 为 dv 到 M 的距离, 积分是对整个空间进行的。

9) 无旋场 若矢量场 R 的旋度为零, 即 $\operatorname{rot} R = 0$, 则 R 称为无旋场。势量场总是一个无旋场, 这时必存在一个数性函数 u , 使 $R = \operatorname{grad} u$, 而对任意点 M 有

$$u = - \frac{1}{4\pi} \int \frac{\operatorname{div} R}{r} dv$$

式中 r 为 dv 到 M 的距离, 积分是对整个空间进行的。

10) 穿过曲面的流量 若矢量 $R(r)$ 在域 Ω 内产生矢量场, 则称积分

$$\iint_S R \cdot ds = \iint_S R \cdot n ds$$

$$= \iint_S (X \cos \alpha + Y \cos \beta + Z \cos \gamma) ds$$

为穿过位于域 Ω 内已知曲面 S 的流向法线上单位矢量 $n\{\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma\}$ 所指的那一面的流量。在矢量形式上奥氏公式

为

$$\iiint_V \mathbf{R} \cdot d\mathbf{s} = \iiint_V \operatorname{div} \mathbf{R} dx dy dz$$

式中 S 为包围体积 V 的曲面， $\mathbf{n}$ 为曲面 S 的外法线单位矢量。

11) 矢量的环流 数性积分

$$\int_l \mathbf{R} \cdot d\mathbf{l} = \int_l X dx + Y dy + Z dz$$

称为矢量 $\mathbf{R}(\mathbf{r})$ 沿某曲线 l 所取的线积分（场作的功）。若曲线 l 是封闭的，则称线积分为矢量 $\mathbf{R}$ 沿围线 l 的环流。

在矢量的形式上斯托克斯公式为

$$\oint_l \mathbf{R} \cdot d\mathbf{l} = \iint_s (\operatorname{rot} \mathbf{R}) \cdot d\mathbf{s} = \iint_s \mathbf{n} \cdot \operatorname{rot} \mathbf{R} ds$$

式中 l 为包围曲面 s 的封闭曲线，并且对曲面 s 的法线 $\mathbf{n}$ 之方向，应使立于曲面 s 上的观察者，以头向着法线的方向，沿 l 依反时针方向回绕而作成（对于右旋坐标系）。

2. 有关 ∇ 的公式

设 u 与 v 为数性函数， $\mathbf{A}$ 与 $\mathbf{B}$ 为矢性函数， $\mathbf{r} = xi + yj + zk$ ， $r = |\mathbf{r}|$ 。

$$1) \nabla(cu) = c\nabla u \quad (c \text{ 为常数})$$

$$2) \nabla \cdot (c\mathbf{A}) = c\nabla \cdot \mathbf{A} \quad (c \text{ 为常数})$$

$$3) \nabla \times (c\mathbf{A}) = c\nabla \times \mathbf{A} \quad (c \text{ 为常数})$$

$$4) \nabla(u \pm v) = \nabla u \pm \nabla v$$

$$5) \nabla \cdot (\mathbf{A} \pm \mathbf{B}) = \nabla \cdot \mathbf{A} \pm \nabla \cdot \mathbf{B}$$

$$6) \nabla \times (\mathbf{A} \pm \mathbf{B}) = \nabla \times \mathbf{A} \pm \nabla \times \mathbf{B}$$

$$7) \nabla \cdot (u\mathbf{c}) = \nabla u \cdot \mathbf{c} \quad (\mathbf{c} \text{ 为常矢量})$$

$$8) \nabla \times (u\mathbf{c}) = \nabla u \times \mathbf{c} \quad (\mathbf{c} \text{ 为常矢量})$$

- 9) $\nabla(uv) = u\nabla v + v\nabla u$
- 10) $\nabla \cdot (u\mathbf{A}) = u\nabla \cdot \mathbf{A} + \nabla u \cdot \mathbf{A}$
- 11) $\nabla \times (u\mathbf{A}) = u\nabla \times \mathbf{A} + \nabla u \times \mathbf{A}$
- 12) $\nabla(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = \mathbf{A} \times (\nabla \times \mathbf{B}) + (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + \mathbf{B} \times (\nabla \times \mathbf{A}) + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A}$
- 13) $\nabla \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) - \mathbf{A} \cdot (\nabla \times \mathbf{B})$
- 14) $\nabla \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} - \mathbf{B}(\nabla \cdot \mathbf{A}) + \mathbf{A}(\nabla \cdot \mathbf{B})$
- 15) $\text{divgrad}u = \nabla \cdot (\nabla u) = \nabla^2 u = \nabla u \quad (\Delta = \nabla \cdot \nabla = \nabla^2 \text{称为拉普拉斯算子})$
- 16) $\text{rotgrad}u = \nabla \times (\nabla u) = 0$
- 17) $\text{divrot}\mathbf{A} = \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0$
- 18) $\text{rotrot}\mathbf{A} = \nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \Delta \mathbf{A}$
(其中 $\Delta \mathbf{A} = \Delta A_x \mathbf{i} + \Delta A_y \mathbf{j} + \Delta A_z \mathbf{k}$)
- 19) $\text{divgrad}(\lambda u + \mu v)$
 $= \nabla \cdot \nabla(\lambda u + \mu v)$
 $= \lambda \text{divgrad}u + \mu \text{divgrad}v$
 $= \lambda(\nabla \cdot \nabla u) + \mu(\nabla \cdot \nabla v) \quad (\lambda, \mu \text{为常数})$
- 20) $\text{divgrad}(uv)$
 $= \nabla \cdot \nabla(uv)$
 $= u \text{divgrad}v + v \text{divgrad}u + 2 \text{grad}u \cdot \text{grad}v$
 $= u(\nabla \cdot \nabla v) + v(\nabla \cdot \nabla u) + 2 \nabla u \cdot \nabla v$
- 21) $\text{graddiv}\mathbf{A} - \text{rotrot}\mathbf{A} = \Delta \mathbf{A}$
- 22) $\nabla r = \frac{\mathbf{r}}{r}$
- 23) $\nabla \cdot \mathbf{r} = 3$

$$24) \nabla \times \mathbf{r} = \mathbf{0}$$

$$25) \nabla f(u) = f'(u) \nabla u$$

$$26) \nabla f(r) = \frac{f'(r)}{r} \mathbf{r}$$

$$27) \nabla \times [f(r)\mathbf{r}] = \mathbf{0}$$

$$28) \nabla \times (r^{-2} \mathbf{r}) = \mathbf{0}$$

$$29) \text{ 奥氏公式 } \oint_V \mathbf{A} \cdot d\mathbf{s} = \iiint_V (\nabla \cdot \mathbf{A}) dV$$

$$30) \text{ 斯托克斯公式 } \oint_l \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l} = \iint_S (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot d\mathbf{s}$$

二、例题

例1.1 求场

$$u = x^2 + 2y^2 + 3z^2 + xy + 3x - 2y - 6z$$

在: (1) $O(0, 0, 0)$; (2) $A(1, 1, 1)$; (3) $B(2, 0, 1)$

诸点梯度的大小和方向。在怎样的点, 梯度等于零?

$$\text{解 } \text{gradu} = \frac{\partial u}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \mathbf{k}$$

$$= (2x + y + 3)\mathbf{i} + (4y + x - 2)\mathbf{j} + (6z - 6)\mathbf{k}$$

$$(1) \text{ gradu}(O) = 3\mathbf{i} - 2\mathbf{j} - 6\mathbf{k}$$

$$|\text{gradu}(O)| = \sqrt{3^2 + (-2)^2 + (-6)^2} = 7$$

$$\cos \alpha = \frac{3}{7}, \quad \cos \beta = -\frac{2}{7}, \quad \cos \gamma = -\frac{6}{7}.$$

$$(2) \text{ gradu}(A) = 6\mathbf{i} + 3\mathbf{j}$$

$$|\text{gradu}(A)| = \sqrt{6^2 + 3^2} = 3\sqrt{5}$$

$$\cos \alpha = \frac{6}{3\sqrt{5}} = \frac{2}{\sqrt{5}} = \frac{2\sqrt{5}}{5},$$

$$\cos \beta = \frac{3}{3\sqrt{5}} = \frac{1}{\sqrt{5}} = \frac{\sqrt{5}}{5},$$

$$\cos \gamma = 0.$$

$$(3) \operatorname{grad} u(B) = 7i$$

$$|\operatorname{grad} u(B)| = 7$$

$$\cos \alpha = 1, \quad \cos \beta = 0, \quad \cos \gamma = 0.$$

使

$$\operatorname{grad} u = 0 \quad \text{得}$$

$$2x + y + 3 = 0, \quad x + 4y - 2 = 0,$$

$$6(z - 1) = 0.$$

解之得 $x = -2, \quad y = 1, \quad z = 1.$

因此在点 $M(-2, 1, 1)$ 处, $\operatorname{grad} u = 0.$

例1.2 在空间 $oxyz$ 的哪些点, 场

$$u = x^3 + y^3 + z^3 - 3xyz$$

的梯度(1)垂直于 oz 轴; (2)平行于 oz 轴; (3)等于零?

$$\text{解 } \operatorname{grad} u = 3(x^2 - yz)i + 3(y^2 - xz)j + 3(z^2 - xy)k$$

(1) 当且仅当梯度在 oz 轴上的投影等于零时, 梯度垂直于 oz 轴。故当 $z^2 = xy$ 时 $\operatorname{grad} u$ 垂直于 oz 轴。

(2) 当且仅当梯度在 ox 轴和 oy 轴上的投影都等于零时, 梯度平行于 oz 轴。故当 $z^2 = yz$ 和 $y^2 = xz$ 同时成立时, 即当 $x = y = 0$ 或 $x = y = z$ 时 $\operatorname{grad} u$ 平行于 oz 轴。

(3) 当 $x^2 = yz, y^2 = xz, z^2 = xy$ 同时成立时, 即当 $x = y = z$ 时 $\operatorname{grad} u = 0.$

例1.3 求 $\operatorname{grad}(c \cdot r)$, 其中 c 为常向量, r 为从坐标原点起的向径。

解 设 $c = c_1 i + c_2 j + c_3 k$,

又因 $r = xi + yj + zk$,

故
$$\begin{aligned}\text{grad}(c \cdot r) &= \text{grad}(c_1 x + c_2 y + c_3 z) \\ &= \text{grad} c_1 x + \text{grad} c_2 y + \text{grad} c_3 z \\ &= c_1 i + c_2 j + c_3 k \\ &= c.\end{aligned}$$

例1. 4求场 $u = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2}$ 在已知点 $M(x,$

$y, z)$ 沿此点的向径 r 之方向的导数.

在怎样的情况下, 此导数将等于梯度的大小?

解法1 设向径 r 的方向余弦为 $\cos\alpha, \cos\beta, \cos\gamma$, 则

$$\cos\alpha = \frac{x}{r}, \quad \cos\beta = \frac{y}{r}, \quad \cos\gamma = \frac{z}{r},$$

由此得

$$\begin{aligned}\frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{\partial u}{\partial x} \cos\alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos\beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos\gamma \\ &= \frac{2x}{a^2} \cdot \frac{x}{r} + \frac{2y}{b^2} \cdot \frac{y}{r} + \frac{2z}{c^2} \cdot \frac{z}{r} \\ &= \frac{2u}{r}.\end{aligned}$$

$$\text{grad} u = 2 \left(\frac{x}{a^2} i + \frac{y}{b^2} j + \frac{z}{c^2} k \right),$$

$$|\text{grad} u| = 2 \sqrt{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}}$$

当且仅当

$$\frac{u}{r} = \sqrt{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}} \text{ 时, } \frac{\partial u}{\partial r} = |\text{grad} u|$$

由此可得

$$\begin{aligned} & \left(\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4} \right)^{\frac{3}{2}} \\ &= (x^2 + y^2 + z^2) \left(\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4} \right). \end{aligned} \quad (1^0)$$

由恒等式

$$\begin{aligned} & \left(x \cdot \frac{x}{a^2} + y \cdot \frac{y}{b^2} + z \cdot \frac{z}{c^2} \right)^2 \\ &= (x^2 + y^2 + z^2) \left(\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4} \right) \\ &\quad - \left(x \cdot \frac{y}{b^2} - \frac{x}{a^2} \cdot y \right)^2 - \left(y \cdot \frac{z}{c^2} - \frac{y}{b^2} \cdot z \right)^2 \\ &\quad - \left(z \cdot \frac{x}{a^2} - \frac{z}{c^2} \cdot x \right)^2. \end{aligned}$$

故知唯有当 $|a| = |b| = |c|$ 时(1)式才成立, 即这时方向导数等于梯度的大小。

解法2 当向径 $r = xi + yj + zk$ 的方向与梯度

$$\text{grad} u = 2 \left(\frac{x}{a^2} i + \frac{y}{b^2} j + \frac{z}{c^2} k \right)$$

的方向一致时, 沿此点的向径 r 的方向导数将等于梯度的大小。由此必需有

$$\frac{\frac{x}{a^2}}{\frac{x}{a^2}} = \frac{\frac{y}{b^2}}{\frac{y}{b^2}} = \frac{\frac{z}{c^2}}{\frac{z}{c^2}},$$

即 $|a| = |b| = |c|$ 。

例1.5 (1) u 是 (x, y, z) 的标量函数, A 是 (x, y, z) 的矢量函数.

证明 $\nabla \cdot (uA) = u \nabla \cdot A + A \cdot \nabla u$,

(2) 设有力场 F , 这个力的大小与作用点到 xoy 平面的距离成反比, 方向指向坐标原点, 求力场 F ;

(3) 利用(1)的公式计算 $\nabla \cdot F$. (长春光学精密机械学院).

解 (1) 由 $uA = uA_x i + uA_y j + uA_z k$

$$\begin{aligned} \text{故 } \nabla \cdot (uA) &= \frac{\partial (uA_x)}{\partial x} + \frac{\partial (uA_y)}{\partial y} + \frac{\partial (uA_z)}{\partial z} \\ &= u \left(\frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} \right) \\ &\quad + \left(A_x \frac{\partial u}{\partial x} + A_y \frac{\partial u}{\partial y} + A_z \frac{\partial u}{\partial z} \right) \\ &= u \nabla \cdot A + A \cdot \nabla u. \end{aligned}$$

$$(2) \quad F = -\frac{k}{z} \cdot \frac{r}{r} = -\frac{k}{zr} (xi + yj + zk).$$

$$\begin{aligned} (3) \quad \nabla \cdot \left(-\frac{k}{z} \cdot \frac{r}{r} \right) &= -\frac{k}{z} \nabla \cdot \frac{r}{r} + \frac{r}{r} \cdot \nabla \left(-\frac{k}{z} \right) \\ &= -\frac{k}{z} \frac{2}{r} + \frac{r}{r} \cdot \frac{k}{z^2} k \\ &= -\frac{2k}{zr} + \frac{k}{zr} = -\frac{k}{zr}. \end{aligned}$$

例1.6 设 $r = xi + yj + zk$, $r = |r|$, A, B 为矢量.

证明 $B \cdot \nabla \left(A \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \right) = \frac{3(A \cdot r)(B \cdot r)}{r^5}$

$$-\frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{r^3}. \quad (\text{海军工程学院1982年}).$$

$$\text{解 } \mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}, \quad |\mathbf{r}| = r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

$$\text{设 } \mathbf{A} = a_1\mathbf{i} + b_1\mathbf{j} + c_1\mathbf{k}, \quad \mathbf{B} = a_2\mathbf{i} + b_2\mathbf{j} + c_2\mathbf{k},$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) &= -\frac{1}{r^2} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{1}{r^2} \cdot \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \\ &= -\frac{x}{r^3}. \end{aligned}$$

由对称性，即知

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{y}{r^3}, \quad \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{z}{r^3}.$$

$$\therefore \nabla \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{1}{r^3} (x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}),$$

$$\mathbf{A} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{1}{r^3} (a_1x + b_1y + c_1z).$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left[\mathbf{A} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \right] = -\frac{a_1r^2 - 3x(a_1x + b_1y + c_1z)}{r^5},$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left[\mathbf{A} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \right] = -\frac{b_1r^2 - 3y(a_1x + b_1y + c_1z)}{r^5},$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \left[\mathbf{A} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \right] = -\frac{c_1r^2 - 3z(a_1x + b_1y + c_1z)}{r^5},$$

$$\begin{aligned} \therefore \nabla \left[\mathbf{A} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \right] &= -\frac{1}{r^5} \{ [a_1r^2 - 3x(a_1x + b_1y + c_1z)]\mathbf{i} \\ &\quad + [b_1r^2 - 3y(a_1x + b_1y + c_1z)]\mathbf{j} \\ &\quad + [c_1r^2 - 3z(a_1x + b_1y + c_1z)]\mathbf{k} \}. \end{aligned}$$

$$\text{故 } \mathbf{B} \cdot \nabla \left[\mathbf{A} \cdot \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \right]$$

$$= -\frac{1}{r^3} \{ [a_1 a_2 r^2 - 3a_2 x(a_1 x + b_1 y + c_1 z)]$$

$$+ [b_1 b_2 r^2 - 3b_2 y(a_1 x + b_1 y + c_1 z)]$$

$$+ [c_1 c_2 r^2 - 3c_2 z(a_1 x + b_1 y + c_1 z)] \}$$

$$= -\frac{1}{r^3} [(a_1 a_2 + b_1 b_2 + c_1 c_2) r^2 - 3(a_1 x + b_1 y + c_1 z)$$

$$(c_2 x + b_2 y + c_2 z)]$$

$$= -\frac{1}{r^3} [(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) r^2 - 3(\mathbf{A} \cdot \mathbf{r})(\mathbf{B} \cdot \mathbf{r})]$$

$$= \frac{3(\mathbf{A} \cdot \mathbf{r})(\mathbf{B} \cdot \mathbf{r})}{r^5} - \frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}}{r^3}.$$

例1.7 设 $\varphi(x, y, z)$ 和 $\psi(x, y, z)$ 是两个在区域 $\frac{1}{2} < x^2 + y^2 + z^2 < 2$ 中的二次连续可微函数, 求矢量 $\text{grad} \varphi \times \text{grad} \psi$, 穿过球面 $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ 的流量.

(华中工学院1984年).

解 $\text{grad} \varphi \times \text{grad} \psi = \text{rot}(\varphi \text{grad} \psi)$

根据斯托克斯公式穿过上半球面 $\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = 1, z > 0$ 的流量等于向量 $\varphi \text{grad} \psi$ 沿着圆周 $x^2 + y^2 = 1$ 在平面 xoy 上的环流量. 圆周的方向与半球面方向一致. 通过下半球面 $z < 0$ 的流量, 等于沿同一圆周, 但方向相反的环流量, 因而通过球面的流量等于这两部分之和, 故等于0.

例1.8 证明场 $\mathbf{u} = yz(2x + y + z)\mathbf{i} + xz(x + 2y + z)\mathbf{j} + xy(x + y + 2z)\mathbf{k}$ 为有势场.

证 设 $P = yz(2x + y + z)$

$$Q = xz(x + 2y + z)$$

$$R = xy(x + y + 2z)$$

$$\therefore \frac{\partial}{\partial x} [xz(x + 2y + z)] = z(2x + 2y + z)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} [yz(2x + y + z)] = z(2x + 2y + z)$$

$$\therefore \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} [yz(2x + y + z)] = y(2x + y + 2z)$$

$$\frac{\partial}{\partial x} [xy(x + y + 2z)] = y(2x + y + 2z)$$

$$\therefore \frac{\partial P}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial x}$$

同理可得: $\frac{\partial Q}{\partial z} = \frac{\partial R}{\partial y} = x(x + 2y + 2z)$

由此证得场 u 是有势场。

例1.9 用高斯公式 (或任何其它方法)

$$\iiint_V \nabla \cdot \mathbf{A} dv = \iint_S \mathbf{n} \cdot \mathbf{A} ds \text{ 证明下列公式:}$$

$$\iiint_V \nabla \times \mathbf{A} dv = \iint_S \mathbf{n} \times \mathbf{A} ds, \text{ 其中 } S \text{ 是体积 } V \text{ 的包围, } \mathbf{n} \text{ 为}$$

$\mathbf{n}$ 为外法线方向的单位矢量。(北京大学)。

证 设 $\mathbf{A} = P\mathbf{i} + Q\mathbf{j} + R\mathbf{k}$

$$\begin{aligned}\nabla \times \mathbf{A} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} \\ &= \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} \\ &\quad + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\iiint_V \nabla \times \mathbf{A} dv &= \iiint_V \left[\left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} \right. \\ &\quad \left. + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k} \right] dv\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\mathbf{n} \times \mathbf{A} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \cos\alpha & \cos\beta & \cos\gamma \\ P & Q & R \end{vmatrix} = (R\cos\beta - Q\cos\gamma) \mathbf{i} \\ &\quad + (P\cos\gamma - R\cos\alpha) \mathbf{j} + (Q\cos\alpha - P\cos\beta) \mathbf{k}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\iint_S \mathbf{n} \times \mathbf{A} ds &= \iint_S [(R\cos\beta - Q\cos\gamma) \mathbf{i} + (P\cos\gamma - R\cos\alpha) \mathbf{j} \\ &\quad + (Q\cos\alpha - P\cos\beta) \mathbf{k}] ds\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}&= \iint_S [(R dx dz - Q dx dy) \mathbf{i} \\ &\quad + (P dx dy - R dy dz) \mathbf{j} \\ &\quad + (Q dy dz - P dz dx) \mathbf{k}]\end{aligned}$$

$$= \iiint_V \left[\left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} \right.$$