

高等学校试用教材

数学分析

下册

吉林大学数学系编

人民教育出版社

内 容 提 要

本书是根据 1977 年 10 月理科数学教材编写大纲讨论会制定的“数学分析教材编写大纲”编写的。可作为综合性大学数学专业和计算数学专业的教材，也可供高等师范院校有关专业使用。

本书比较重视基础理论和分析技巧的讲述，在章节安排上，由浅入深，逐步展开，便于教和学。

全书分上、中、下三册。下册内容包括多元函数微积分，广义积分与带参变量的积分以及变分法。

数 学 分 析

下 册

吉林大学数学系编

人 民 市 场 出 版

新 华 书 店 北 京 发 行 所 发 行

长 春 新 华 印 刷 厂 印 装

*

印 数 000,001—210,000

1978 年 9 月第 1 版 1979 年 3 月第 1 次印刷

书 号 13012·0105 定 价 0.98 元

目 录

第 VI 篇 多元函数的微分学	1
第十六章 多元函数的极限与连续性	1
§ 1 引言	1
§ 2 多元函数	4
§ 3 多元函数的极限	9
§ 4 平面点集	21
§ 5 多元连续函数的基本性质	29
第十七章 偏导数与全微分	39
§ 1 偏导数	39
§ 2 中值定理 连锁规则	45
§ 3 全微分	56
§ 4 空间曲线的切线 曲面的切平面与法线	65
§ 5 方向导数 弱微分	70
§ 6 梯度	75
第十八章 多元函数的极值和高阶偏导数	81
§ 1 多元函数的极值	81
§ 2 高阶偏导数	88
§ 3 多元泰勒公式	97
第十九章 隐函数	107
§ 1 问题的提出	107
§ 2 由一个方程所确定的隐函数	109
§ 3 由一组方程所确定的隐函数	118
§ 4 雅可比行列式的一些性质	129
§ 5 拉格朗日乘数法	132
第 VII 篇 多元函数的积分学	144
第二十章 重积分	144
§ 1 二重积分的定义与基本性质	144
§ 2 化二重积分为累次积分	156
§ 3 二重积分的变量替换	169
§ 4 曲面的面积	180
§ 5 三重积分	185
*§ 6 n 重积分	202
第二十一章 第一型曲线积分与第一型曲面积分	208

§ 1 第一型曲线积分.....	208
§ 2 第一型曲面积分.....	212
第二十二章 第二型曲线积分.....	224
§ 1 第二型曲线积分的定义和计算.....	224
§ 2 格林公式.....	235
§ 3 保守场和力函数.....	245
第二十三章 第二型曲面积分.....	253
§ 1 第二型曲面积分的定义和计算.....	253
§ 2 奥高公式 散度.....	263
§ 3 斯托克斯公式 旋度.....	276
*§ 4 关于场的进一步讨论.....	287
*§ 5 曲线坐标下梯度、散度和旋度的公式.....	290
第VIII篇 广义积分与带参变量的积分.....	296
第二十四章 广义积分.....	296
§ 1 广义积分的问题.....	296
§ 2 无穷积分.....	300
§ 3 概率积分.....	313
§ 4 瑕积分.....	315
*§ 5 广义重积分.....	321
第二十五章 带参变量的积分.....	328
§ 1 引言	328
§ 2 有穷限的带参变量积分	329
§ 3 无穷限的带参变量积分	335
§ 4 欧拉积分	349
§ 5 傅里叶变换	357
*§ 6 大参数积分的渐近估值	372
第IX篇 变分法.....	387
第二十六章 变分法.....	387
§ 1 泛函 $\int_a^b F(x, y, y') dx$ 的变分问题	387
§ 2 多重积分泛函的变分问题	396
§ 3 条件极值	402
习题答案.....	408
人名译名对照表.....	425

第 VI 篇 多元函数的微分学

第十六章 多元函数的极限与连续性

§1 引言

现在我们已经学完了一元函数的微积分，我们会求直线上质点运动的速度和加速度，会求曲线的切线的斜率，会算平面图形的面积和旋转体的体积，会求变力沿直线所作的功等等。确实学到了不少知识，但是还很不够。要知道，研究一元函数，其实就是只考虑由一个因素来确定的事物。然而“世界上的事情是复杂的，是由各方面的因素决定的。”一般地说，研究自然现象总离不开空间和时间。单看空间点的坐标 (x, y, z) ，这就有了三个变量，再加上时间变量 t ，所以一般物理量常常依赖于四个变量 x, y, z, t 。在有些物理问题中，我们还需要考虑更多的变量。具体如

例 1 许多气体，如氢气、氮气、氧气、氩气等等，在通常的温度和压强之下，它们的性质都比较理想，可以认为它们符合气态方程：

$$p = \frac{RT}{V}$$

这里 p, V, T 依次代表气体的压强，体积，温度， R 是与那种气体有关的常数。对于给定的一种气体，如果知道 T 和 V 的值，那末根据气态方程，我们就能唯一地确定一个 p 值。这里有两个独立的变量 T 和 V 。

例 2 就是在同一时刻，物体在各点的温度也往往是不一样

的. 例如夏季晴天中午的时候, 靠近地面的空气层就比较热. 同一天中午, 长春、南京、哈尔滨的气温也各不相同. 所以在同一时刻, 物体在 (x, y, z) 点处的温度, 由 (x, y, z) 点的位置而定. 我们用符号

$$T = f(x, y, z)$$

来表示温度与位置的依赖关系, 并称它为温度场.

晴天的黄昏, 地面散热快, 因而靠近地面的空气层较凉, 这恰好与中午的情况相反. 所以要刻划全天的气温, 还应该考虑时间变量 t , 这样, 温度 T 就该表示为

$$T = F(x, y, z, t)$$

它是随时间而变的温度场.

例 3 我们学过, 一个面上的平均压强等于所受压力跟受力的面积之比. 我们又知道在静止的液体里某一深度处, 液体重量所引起的压强是与深度有关的, 越深这种压强就越大. 当然液体各点的总压强不仅与重量还与外力有关. 外力一定, 那末液体中每一点 (x, y, z) 处的总压强 p 就是确定的了. 我们用符号

$$p = \varphi(x, y, z)$$

来表示压强与位置之间的依赖关系, 并称它为压力场.

例 4 河里的水在每一点 (x, y, z) 处都有个速度 $\mathbf{V} = (v_1, v_2, v_3)$, 我们知道水在河的当中流得比较急, 在靠近岸边的地方就流得比较慢, 而河面窄的地方的水则往往要比河面宽的地方流得快些, 等等. 所以在给定的时刻, 河里每一点处水流速度的三个分量 v_1, v_2, v_3 的大小, 应该依赖于所考虑的位置, 即

$$\mathbf{V} = (v_1(x, y, z), v_2(x, y, z), v_3(x, y, z))$$

人们把它叫做速度场. 假如还考虑潮水的涨落等等, 那末就还应该考虑时间的因素, 每个速度分量就要依赖于四个变量 (x, y, z, t) 了.

例 5 把小磁针放在条形磁铁周围的某个地方，小磁针就会静止在一个方向上，这个方向就是磁针北极所受的磁场力 F 的方向。倘若小磁针放在不同的地方呢，那它就有着各种不同的方向，如图 VI-1 所示。这就是说力 F 要随着磁针所放的位置 (x, y, z) 而变，所以它的三个分量 f_1, f_2, f_3 应该依赖于 (x, y, z) ，即磁场力

$$\mathbf{F} = (f_1(x, y, z), f_2(x, y, z), f_3(x, y, z))$$

上面所说的力 F 实际还与小磁针性质有关。注意相应于每个磁极（例如磁针的南极或北极）都有个强度，一般把它叫做磁极强度。实验表明，两个磁极间的引力或斥力是跟它们的磁极强度成正比的。假定上述小磁针的磁极强度恰好是一个单位，则相应的磁场力就叫做那个条形磁铁的磁场强度，并且把它记作

$$\mathbf{H} = (H_1(x, y, z), H_2(x, y, z), H_3(x, y, z))$$

人们还把通过磁针在各处静止方向所连成的线叫做磁力线，它是看得见的。例如把条形磁铁放在桌上，在磁铁上面放一块纸板；板上均匀地撒上一层铁屑。如果用手轻轻地敲纸板，使得铁屑可以自由转动，那末铁屑就会顺着磁力线排列起来。这样条形磁铁之磁场的形象就很清楚了。

例 6 一直到十九世纪末，人们还以为任何一种元素的原子都是不可分割的。但是 1897 年发现了电子以后，到了本世纪，我们对原子结构的认识就深刻得多了，并且把这个理论应用于工农

图 VI-1

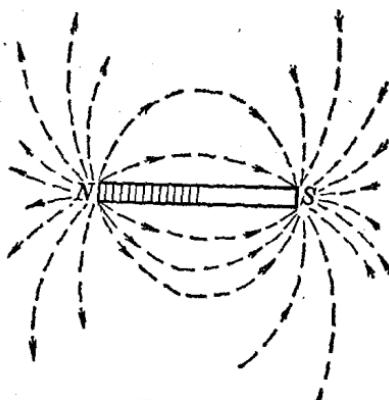


图 VI-2

业生产和医药卫生等方面。现在已经弄明白，每一个原子都是由一个很小的核和一些电子组成的。不同的原子，核外的电子数是不同的。氢原子最简单，核外只有一个电子。可以假定原子核是不动的，所以核外电子的运动只涉及它的坐标 x, y, z 三个变量。氧原子可就复杂得多了，核外有 8 个电子。至于制造氢弹很重要的原料铀，在它的原子核外竟有 92 个电子。每一个电子就联系着三个坐标，要研究 8 个电子，以至 92 个电子的运动，该要有多少变量呀！研究多粒子的运动是近代物理学上也是数学上的大问题。所以我们的眼光不应该只限于 x, y, z, t 这四个变量。

举这么多例子，目的无非是要说明，一个变量的函数理论必须发展为多个变量的函数（简称多元函数）理论。

“马克思主义者认为人类的生产活动是最基本的实践活动，是决定其他一切活动的东西。”前面讲的压力场、流体的速度场、磁场等是流体力学和电磁学里主要的研究对象。而流体力学和电磁学却是和造船、航空、电力、无线电通讯等工业密切相关的。至于我们这个课程将要讨论的多元函数的概念，则又是从压力场、速度场等物理内容中抽象出来的。所以从一个变量到多个变量的发展，归根结蒂是由于生产实践的要求。

§2 多元函数

1. 多元函数的一般概念

前面我们举了些例子，粗略地讲到了多个变量，也讲到对应（或者依赖）关系，但是还没有舍去物理内容。为了一般地更明确地给出多元函数的定义，先介绍关于点集的概念。

所谓二维空间 R_2 （即平面）中的一个点集 E ，就是平面上满足某个条件 \mathcal{D} 的一切点构成的集合。按照这个说法，点集 E 是由条件 \mathcal{D} 确定的，不同的条件便产生不同的点集。因此人们常把 R_2 中

的点集 E 写成

$$\{(x, y); \mathcal{D}\}$$

的形式. 例如, 以原点为心, 以 1 为半径的圆的内部便是一个点集, 它可表成

$$\{(x, y); x^2 + y^2 < 1\}$$

现在我们来讲二元函数的定义.

定义 1 设 D 是 R_2 中的一个点集, 如果对于 D 中每一个点 $P = (x, y)$, 按照某一确定的对应关系, 都恰有一个数值 u 和它对应; 我们就说 u 是 P 的(二元)函数, 记为

$$u = f(P) \quad \text{或者} \quad u = f(x, y)$$

一般都把 x 和 y 叫做自变量, u 叫做因变量, D 叫做函数的定义域.

当自变量 x 和 y 取定值时, 因变量 u 的相应值, 叫做函数值; 所有函数值的全体, 叫做函数的值域.

函数 $u = f(x, y)$ 在 (x_0, y_0) 处的函数值记为 $f(x_0, y_0)$. 例如对于

$$f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2} + \sin y + x^2 e^y$$

有

$$f(0, 0) = \sqrt{1 - 0^2 - 0^2} + \sin 0 + 0^2 \cdot e^0 = 1$$

$$f\left(0, \frac{\pi}{4}\right) = \sqrt{1 - \frac{\pi^2}{16}} + \sin \frac{\pi}{4} = \frac{1}{4} \sqrt{16 - \pi^2} + \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$f\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{3}\right) = \sqrt{1 - \left(\frac{1}{2}\right)^2 - \left(\frac{1}{3}\right)^2} + \sin \frac{1}{3} + \left(\frac{1}{2}\right)^2 e^{\frac{1}{3}}$$

$$= \frac{1}{6} \sqrt{23} + \sin \frac{1}{3} + \frac{1}{4} e^{\frac{1}{3}}$$

应当注意, 在有些场合可能同时出现几个不同的函数, 为了避免混淆, 对不同的函数就该用不同的记号. 例如前节所说流体速度场的三个分量, 那是三个不同的函数, 所以我们用

$$v_1(x, y, z), v_2(x, y, z), v_3(x, y, z)$$

把它们区别开来(注意,下标不同).

和一元函数一样,上述二元函数的定义包含着两个要点:一是对应关系,二是定义域.后者在不致发生误解的情况下常常略而不写.

二元函数的定义域,即自变量 x, y 的取值范围,可以是整个 xy 平面,也可以是这个平面的一部分,这是随着问题的性质而定的.

例 1 矩形的面积 A 作为其长 x 和宽 y 的函数是

$$A = xy$$

其定义域是 xy 平面的第一象限,因为边长总是正的.

例 2 对于

$$u = \sqrt{1 - x^2 - y^2} + \sin y + x^2 e^y$$

因为限于实数域,根号内不得取负值,所以它的定义域为

$$\{(x, y); x^2 + y^2 \leq 1\}$$

即是以原点为心,以 1 为半径的圆域.

例 3 还是因为限于实数域,根号内不得取负值,所以

$$u = \sqrt{x^2 + y^2 - 1} + \sqrt{4 - x^2 - y^2}$$

的定义域是 xy 平面上两个同心圆周之间的环形部分(图 VI-3):

$$\{(x, y); 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4\}$$

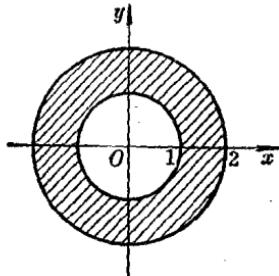


图 VI-3

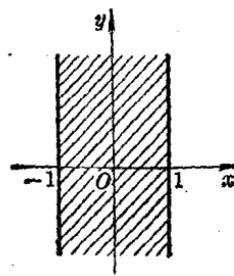


图 VI-4

例 4 函数

$$u = \frac{1}{x^2 + y^2}$$

的定义域是除原点外的整个 xy 平面.

例 5 正如常数也可以看作函数一样, 一元函数可以看作特殊的二元函数. 例如

$$u = \ln(1 - x^2)$$

作为二元函数, 其定义域是带形(图 VI-4):

$$\{(x, y); |x| < 1, |y| < +\infty\}$$

2. 二元函数的几何表示

在一元微积分部分, 我们已经看到, 建立函数与平面曲线之间的联系, 使得我们可以借助于几何直观来解决微积分学中的问题(例如, 微分中值定理), 也使我们能用微积分方法来研究几何问题(例如, 求曲线的切线、曲率, 计算平面图形的面积等等). 现在我们也要考虑二元函数的几何图形.

针对函数

$$u = f(x, y), \quad (x, y) \in D$$

可引进空间直角坐标系 $Oxyz$, 过定义域 D 内的任一点 $M(x, y)$, 引 xy 平面的垂线, 并在此垂线上截取一点 P , 要求 P 的竖坐标 u 等于 $f(x, y)$ (图 VI-5), 当点 M 跑遍定义域 D 时, 对应的点 P 的集合就构成一个“曲面”, 它便是函数 $u = f(x, y)$ 的几何图形, 而定义域 D 恰好就是这个曲面上的投影.

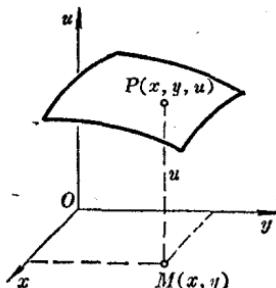


图 VI-5

回忆空间解析几何学, 我们知道

$u = ax + by + c$ 是一个以 $(a, b, -1)$ 为法向量的平面.

$u = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$ 是以原点为心的单位球的上半球面.

$u = \sqrt{x^2 + y^2}$ 是以原点为顶点, 向上开口的圆锥面.

$u = f(x)$ 是母线平行于 y 轴的柱面.

3. n 元函数的定义

§ 1 例 6 表明, 有必要引进 n 维空间和 n 元函数的概念. 所谓 n 维空间 R_n 就是一切 n 元有序数组

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

所构成的集合, X 叫做 R_n 中的点或向量. 对于 R_n 中每两个点 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n), Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$, 定义 $X = Y$ 当且仅当 $x_1 = y_1, x_2 = y_2, \dots, x_n = y_n$.

定义 2 设 D 是 R_n 中的一个点集. 如果对于 D 中每一个点 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, 按照某一确定的对应关系, 都恰有一个数值 u 和它对应; 我们就说 u 是 X 的(n 元)函数, 记作

$$u = f(X) \text{ 或者 } u = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

x_1, x_2, \dots, x_n 叫做自变量, u 叫做因变量, D 叫做函数的定义域.

4. 场的概念

前面我们已经比较详细地讲述了多元函数的概念, 以下我们来讲一讲和它密切相关的, 所谓场的概念.

如果对于点集 D 上的每一点 (x, y, z) , 都对应着一个标量(也就是数量) $f(x, y, z)$, 那末所有这些标量合在一起就构成了一个所谓的标量场. 例如 § 1 例 2 与例 3 中所说的温度场、压力场就是典型的标量场.

如果对于点集 D 上的每一点 (x, y, z) , 都对应着一个向量

$$(f(x, y, z), g(x, y, z), h(x, y, z))$$

那末所有这样的向量合在一起就构成了一个向量场. 例如 § 1 例 4 与例 5 中所说的速度场、磁场就是典型的向量场.

注意温度、压强、速度、磁力都是些物理量. 综合起来看, 场就是物理量在空间上的分布.

上面所说的场是不含时间因素，不随时间而变的，一般叫这种场为稳定场。在 § 1 里讲到不同地区的气温固然不同，就是同一地区，早晚的气温也不一样，所以要描写全天气温的变化就该有四个变量，应该将温度 T 表为

$$T = f(x, y, z, t) \quad (1)$$

对于河水流动的速度，如果考虑到潮水的涨落，那末它的速度场也必须含有时间变量 t ，应该表为含 t 的向量：

$$(v_1(x, y, z, t), v_2(x, y, z, t), v_3(x, y, z, t)) \quad (2)$$

象(1)与(2)这样随着时间而变化的场就叫做非稳定场。

数学的许多概念是从物理模型中来的。物理学上各种各样的场正是多元微积分学的重要背景，我们将经常地（不是偶然地）注意到它们之间的联系。

习 题

1. 设函数 $f(x, y) = x^3 - 2xy + 3y^2$ ，试求：

$$(1) f(-2, 3); \quad (2) f\left(\frac{1}{x}, \frac{2}{y}\right); \quad (3) \frac{f(x, y+h) - f(x, y)}{h}$$

2. 确定下列函数的定义域，并画出定义域的图形：

$$(1) f(x, y) = \ln[(16 - x^2 - y^2)(x^2 + y^2 - 4)]$$

$$(2) f(x, y) = \sqrt{6 - (2x + 3y)}$$

$$(3) f(x, y) = \sqrt{1 - x^2} + \sqrt{y^2 - 1}$$

$$(4) f(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 - 2xy}}$$

3. 画出下列函数的图形：

$$(1) z = 12 - 3x - 2y \quad (x \geq 0, y \geq 0)$$

$$(2) z = x^2 + y^2 - 1 \quad (x^2 + y^2 \leq 1)$$

§ 3 多元函数的极限

1. 极限的定义和运算

为简单起见，今后把 R_2 中的点 $X = (x_1, x_2)$, $Y = (y_1, y_2)$ 之间的距离 $\sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2}$ 记作 $\|X - Y\|$. 这样，三角形任两边之和总大于第三边这个事实，用上面的符号来表达，即对于 R_2 中任意三点 X, Y, Z 都有

$$\|X - Z\| \leq \|X - Y\| + \|Y - Z\|$$

这是分析学中最基本、最重要的不等式——三角不等式，我们以后要经常用到它。

下面先引进邻域和聚点的概念。

给定一点 $X_0 = (x_0, y_0)$ 及正数 δ , 点集

$$U = \{X; \|X - X_0\| < \delta\}$$

叫做 X_0 的 δ 邻域。

定义 1 设 E 为 R_2 中的点集， X_0 为 R_2 中的点。如果 X_0 的任何邻域中都含有在 E 中且异于 X_0 的点，则称 X_0 为点集 E 的聚点。

由上述定义，可以证明：在 E 的聚点 X_0 的任何邻域 U 中都含有无穷多个在 E 中且异于 X_0 的点。否则，设 U 中只含有有限多个在 E 中且异于 X_0 的点

$$X_1, X_2, \dots, X_N$$

现在取正数 $\rho < \min\{\|X_1 - X_0\|, \|X_2 - X_0\|, \dots, \|X_N - X_0\|\}$, 则在 X_0 的邻域

$$U_\rho = \{X; \|X - X_0\| < \rho\}$$

中便没有在 E 中且异于 X_0 的点了，这与聚点的性质是矛盾的。

定义 2 设 D 为 R_2 中的点集， $f(X)$ 是定义在 D 上的函数， X_0 是 D 的聚点^{*}， A 是一个定数。如果不论正数 ε 怎样小，总有这样一个正数 δ 存在，使得对于 D 中的任意一点 X ，只要

$$0 < \|X - X_0\| < \delta$$

*¹) X_0 是 D 的聚点的假设，是为了保证点集 $\{X \in D; 0 < \|X - X_0\| < \delta\}$ 非空。

便有

$$|f(X) - A| < \epsilon$$

我们就说当 $X \rightarrow X_0$ 时, 函数 $f(X)$ 以 A 为极限, 并且记作

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = A$$

或者

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y) = A$$

对于 $X_0 = (x_0, y_0)$, 点集

$$U_\delta = \{X; \|X - X_0\| < \delta\}$$

就其几何意义来说, 可以把它叫做 X_0 的圆形邻域; 而点集

$$V_\eta = \{X; |x - x_0| < \eta, |y - y_0| < \eta\}$$

则可叫做 X_0 的方形 η 邻域。显然, 任何圆形邻域都包含着一个方形邻域, 而任何方形邻域也一定包含着一个圆形邻域(图 VI-6), 因此也可以利用方形邻域来描写极限概念。

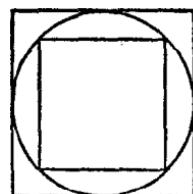


图 VI-6

定义 2' 设 D 为 R_2 中的点集, $f(X)$ 是定义在 D 上的函数, X_0 是 D 的聚点, A 是一个定数。如果不论正数 ϵ 怎样小, 总有正数 η 存在, 使得对于 D 中任意一点 $X \neq X_0$, 只要 $|x - x_0| < \eta, |y - y_0| < \eta$, 便有

$$|f(X) - A| < \epsilon$$

我们就说当 $X \rightarrow X_0$ 时, 函数 $f(X)$ 以 A 为极限。

关于二元函数极限的运算, 我们有下面的结果。

定理 1 设 D 为 R_2 中的点集, $f(X), g(X)$ 都是定义在 D 上的函数, 并且 $\lim_{x \rightarrow x_0} f(X), \lim_{x \rightarrow x_0} g(X)$ 都存在, 则

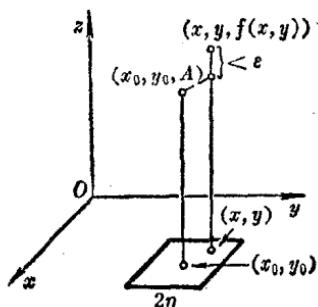


图 VI-7

$$(i) \lim_{X \rightarrow X_0} [f(X) + g(X)] = \lim_{X \rightarrow X_0} f(X) + \lim_{X \rightarrow X_0} g(X)$$

(ii) 对于任何常数 C ,

$$\lim_{X \rightarrow X_0} C \cdot f(X) = C \cdot \lim_{X \rightarrow X_0} f(X)$$

$$(iii) \lim_{X \rightarrow X_0} [f(X) \cdot g(X)] = \lim_{X \rightarrow X_0} f(X) \cdot \lim_{X \rightarrow X_0} g(X)$$

(iv) 更假定 $\lim_{X \rightarrow X_0} g(X) \neq 0$, 则

$$\lim_{X \rightarrow X_0} \frac{f(X)}{g(X)} = \frac{\lim_{X \rightarrow X_0} f(X)}{\lim_{X \rightarrow X_0} g(X)}$$

(V) 设 $\lim_{X \rightarrow X_0} f(X) = A$, 并且对于 X_0 附近^{*}的 D 中的点 $X \neq X_0$

时, $u = f(X) \neq A$, 又设 $\varphi(u)$ 在 $f(X)$ 的值域上有定义, 且 $\lim_{u \rightarrow A} \varphi(u) = B$, 则

$$\lim_{X \rightarrow X_0} \varphi[f(X)] = B$$

证明 且以(i)为例. 设 $\lim_{X \rightarrow X_0} f(X) = A$, $\lim_{X \rightarrow X_0} g(X) = B$. 根据极限的定义, 我们要证明, 对任给的正数 ε , 可以找到正数 δ , 使得当 $0 < \|X - X_0\| < \delta$ 时, 有

$$|[f(X) + g(X)] - (A + B)| < \varepsilon \quad (1)$$

由三角不等式, 我们有

$$\begin{aligned} & |[f(X) + g(X)] - (A + B)| \\ &= |[f(X) - A] + [g(X) - B]| \\ &\leq |f(X) - A| + |g(X) - B| \end{aligned} \quad (2)$$

因此要想(1)式成立, 只须 $|f(X) - A|$ 和 $|g(X) - B|$ 都小于 $\frac{\varepsilon}{2}$.

根据 $\lim_{X \rightarrow X_0} f(X) = A$ 的定义, 我们可以找到正数 δ_1 , 使得当

$0 < \|X - X_0\| < \delta_1$ 时, 有

^{*}) 一点的附近指的是该点的某邻域.

$$|f(X) - A| < \frac{\epsilon}{2} \quad (3)$$

根据 $\lim_{X \rightarrow X_0} g(X) = B$ 的定义, 我们可以找到正数 δ_2 , 使得当

$$0 < \|X - X_0\| < \delta_2$$

时, 有

$$|g(X) - B| < \frac{\epsilon}{2} \quad (4)$$

取 $\delta = \min(\delta_1, \delta_2)$, 则当 $0 < \|X - X_0\| < \delta$ 时, (3), (4) 两式同时成立, 从而由(2)式知(1)式成立. 这就是所要证明的.

这和一元函数相当结果的证明真是一模一样. 本定理之其他各项的证明也都如此, 所以我们就不一一写下去了.

例 1 显然

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} x = a, \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} y = b$$

运用极限运算法则, 就得到

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} Cx^m y^n = Ca^m b^n$$

这里 m, n 是非负整数, C 是一常数; 于是对于任何二元多项式 $P(x, y)$, 有

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} P(x, y) = P(a, b)$$

同样运用极限运算法则, 对于二元有理分式 $R(x, y)$, 有

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} R(x, y) = R(a, b)$$

当然这里 $R(x, y)$ 的分母必须在点 (a, b) 处不为零.

例 2 求极限 $\lim_{(x,y) \rightarrow (1,0)} \frac{\ln(x + e^y)}{\sqrt{x^2 + y^2}}$

显然

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (1,0)} x = 1, \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (1,0)} e^y = 1$$

故

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (1,0)} (x + e^y) = 2$$