

高等学校教材

电力系统故障分析

华北电力学院 刘万顺 主编

水利电力出版社

内 容 提 要

本书较全面地叙述了电力系统故障分析与计算的基本原理和方法。全书共分八章，包括：故障分析的基本知识；同步电机的基本方程和对称故障分析；电力系统元件的各序参数和等值电路；简单不对称故障的分析计算；不对称故障时各电气量值的分布计算；利用电子数字计算机计算电力系统故障的方法；复故障计算；超高压远距离输电线的短路暂态过程。在附录中还介绍了计算任意时间短路电流周期分量有效值的运算曲线。

本书系高等学校电力系统继电保护及自动运动技术专业教材，同时可作为电力类其它专业的大学生和研究生的教学参考书，也可供从事电力系统和继电保护自动化工作的工程技术人员参考。

高等学校教材

电力系统故障分析

华北电力学院 刘万顺 主编

*

水利电力出版社出版

(北京三里河路6号)

新华书店北京发行所发行·各地新华书店经售

水利电力出版社印刷厂印刷

*

787×1092毫米 16开本 22.5印张 511千字

1986年11月第一版 1986年11月北京第一次印刷

印数0001—5920册 定价3.70元

书号 15143·6181

前 言

本书系根据电力系统故障分析编审组扩大会议上通过的《电力系统故障分析》编写大纲编写的。

在编写过程中，除了对传统的内容进行精选，并系统地予以介绍外，还力求把当前有关电力系统故障计算的新发展、新成就反映到书中来。特别是，为了适应高压和超高压电力系统的发展，在应用电子数字计算机进行电力系统复故障的计算方面，以及对超高压电力系统故障暂态过程的数字仿真方面，都安排了一定的篇幅。本书注重基本概念和基本原理的阐述，力求作到严格、简明、物理意义清晰，同时也顾及电力系统实际计算的需要，尽量给出了工程上的实用算法。书中标注“*”号的部分是选学及参考的内容，教师在授课时可灵活掌握。

本书由华北电力学院何之文编写第四、五章，刘万顺编写其余六章及附录。全书由刘万顺主编。

本书经华中工学院何仰赞老师详细审阅，提出了许多宝贵意见，谨致以衷心的感谢。

在编写过程中，曾得到贺家李、杨以涵、杨奇逊、周波、沈友昌、米麟书、姜宗秀等同志的关心、帮助，还有不少学校和单位热情地提供参考资料，在此，一并致以谢意。

由于水平有限，书中错误在所难免，诚恳地希望读者提出批评指正。

编 者

1986年3月

目 录

前言

绪论	1
第一章 故障分析的基本知识	6
1-1 电力系统各主要元件的等值电路	6
1-2 标么制	8
1-3 网络变换及化简	19
1-4 由无限大功率电源供电的三相短路	27
第二章 同步电机的基本方程和对称故障分析	36
2-1 同步电机的原始方程	36
2-2 坐标变换及 $dq0$ 系统	43
2-3 派克-戈列夫方程	48
2-4 同步电机的常用标么制	54
2-5 运算电抗	58
2-6 同步电机三相短路暂态过程分析	60
2-7 同步电机的暂态及次暂态参数	76
2-8 由发电机供电的电路三相短路的实用计算	85
*2-9 负荷影响	86
第三章 电力系统元件的各序参数和等值电路	92
3-1 不对称三相电路中对称分量法的应用	92
3-2 序阻抗的基本概念	99
3-3 发电机的阻抗	100
3-4 负荷的阻抗	104
3-5 变压器的阻抗	105
3-6 架空线路的阻抗	112
3-7 电缆的阻抗	125
*3-8 架空输电线的相序电容	127
3-9 电力系统相序网络的构成	134
第四章 简单不对称故障的分析计算	139
4-1 概述	139
4-2 横向不对称故障的分析计算	139
4-3 系统参数变更时不对称短路处各电气量的变化特点	150
4-4 短路点经过渡阻抗短路时横向不对称故障的分析计算	155
4-5 纵向不对称故障的分析计算	163
*4-6 在 ABC 系统中计算不对称故障	170

第五章	不对称故障时系统中各电气量值的分布计算	176
5-1	各序电流、电压和功率分布计算的基本方法及其分布规律	176
5-2	单侧电源网络不对称短路时各相电压沿线路的分布规律	183
5-3	对称分量经变压器后的相位变换	186
5-4	短路处有过渡电阻时电流电压的分布及其变化规律	194
第六章	用电子数字计算机计算电力系统故障的方法	208
6-1	概述	208
6-2	电力系统故障计算用的等值网络及其节点方程	209
6-3	系统故障时网络电气量的计算	219
6-4	节点导纳矩阵(Y)的形成	230
6-5	求节点阻抗矩阵(Z)的方法	235
6-6	节点导纳方程的常用解法	252
第七章	复故障计算	265
7-1	概述	265
7-2	双口网络的口参数方程	265
7-3	应用双口网络理论计算双重复故障	270
*7-4	N 重复故障计算	290
*7-5	小电流接地系统中两点异相接地故障计算	292
第八章	超高压远距离输电线的短路暂态过程	297
8-1	短路暂态过程中各种暂态分量的基本分析	298
8-2	用运算微积法计算三相短路暂态过程	303
8-3	用运算微积法计算不对称短路暂态过程	318
*8-4	用状态方程解超高压输电线路短路暂态过程	322
*8-5	超高压输电线路故障时行波暂态过程的数值计算	324
附录一	计算任意时间短路电流周期分量有效值的计算曲线	340
附录二	迭代计算过程中修正量 Δu 、 Δv 的推导	351
附录三	Z_{ff} 的求解	353

绪 论

电力系统有两种基本的运动状态，即稳态与暂态。

电力系统稳态运行时，发电厂中原动机（带动发电机旋转的汽轮机或水轮机）的输入功率同发电机的输出功率相平衡，系统的频率和电压都是稳定的（是常数或是 t 的幅值恒定的周期函数）。

然而，这种运行中的稳态，并不是绝对不变的。当系统受到某种干扰时，上述功率的平衡即被打破，运动状态也将随之而变。由于系统中包含有许多惯性元件，运动状态的变化不能瞬时完成，而必须经历一个过渡状态，这种过渡状态称为暂态。

由于实际中的干扰总是有大有小，因之电力系统在经受干扰以后，其过渡的结局便有两种可能性：一种情况是，系统从原来的稳态过渡到另一种新的稳态后，其运行参数（电压和频率）相对于正常值的偏差能够保持在一定的允许范围内，系统仍能继续正常工作，例如负荷的增减，原动机的调整等，正常运行中的电力系统，实际上就是经常处于这种较小的变动的过程中。另一种情况是，当电力系统发生各种故障的时候，系统的运行将经历剧烈的变化，所趋于的状态，或者使其运行参数大大偏离正常值，以致电能质量严重变坏；或者更为严重，导致电力系统对用户的正常供电局部地甚至全部地遭到破坏，总之，不采取特别措施，系统就很难恢复正常运行，这就是电力系统运行的事故状态。这种状态的出现，将给工农业生产、国防建设以及人们的生活带来严重的恶果。

电力系统暂态过程通常可以分为电磁暂态和机电暂态来研究。在暂态过程刚刚开始的一段时间内，系统中的发电机以及其他转动机械的转速由于惯性作用还来不及变化，暂态过程主要地决定于各元件的电磁参数，暂态过程的这一阶段称为电磁暂态。随着暂态过程的发展，转速已有了变化，于是暂态过程的情况将不仅与电磁参数有关，而且还和转动机械的机械参数（转速、角位移）有关，这种牵涉角位移的暂态过程，我们称它为机电暂态过程。

《电力系统故障分析》这门课程主要是研究电力系统中由于故障所引起的电磁暂态过程，搞清楚暂态发生的原因、发展过程及后果，从而为与电力系统的故障作斗争准备必要的理论知识。

电力系统可能发生的故障类型比较多，常见的、对电力系统危害比较严重的有：短路、断相以及各种复杂故障等。而短路故障则是电力系统中危害最严重的故障，因此在以后的讨论中我们将选择短路故障作为重点来分析。

一、短路的概念

所谓短路，是指电力系统正常运行情况以外的一切相与相之间或相与地之间的“短接”。在电力系统正常运行时，除中性点外，相与相或相与地之间是绝缘的。如果由于某种原因使其绝缘破坏而构成了通路，我们就称电力系统是发生了短路故障。

产生短路的主要原因是电气设备载流部分的绝缘损坏。引起绝缘损坏的原因有：各种形式的过电压（例如遭到雷击），绝缘材料的自然老化，脏污，直接机械损伤等。绝缘的破坏在大多数情况下是由于没有及时发现和消除设备中的缺陷，以及设计、安装和运行维护不良所致。运行人员带负荷拉刀闸，或者线路检修后未拆除地线就加上电压等等误操作，也会引起短路故障。此外，鸟兽跨接在裸露的载流部分以及风、雪、雹等自然现象所造成的短路也是屡见不鲜的。

总之，产生短路的原因有主观的也有客观的。但是，只要我们提高警惕，加强责任心，严格地按科学态度办事，就可以把短路故障的发生控制在一个很低的限度内。

二、短路的种类

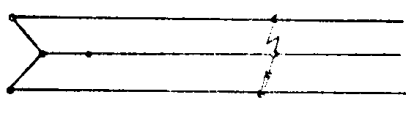
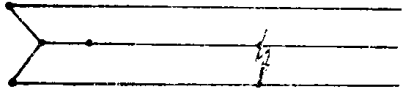
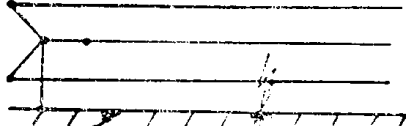
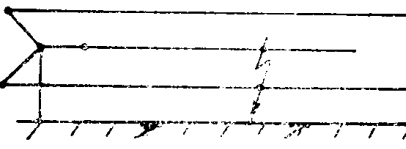
在三相系统中，三相同同时短接的情况称为三相短路。由于各相阻抗相同，三相对称，所以又称为对称短路。电力系统在同一地点所发生的不对称短路有：两相短路、两相接地短路和单相接地短路。在发生此类短路时，三相系统将处于不对称的状态。

电力系统的运行经验表明，各类短路发生的次数在短路总次数中所占的百分比是不同的。其中单相接地短路较多，而相间短路则较少。但是不能由此就轻视相间短路的研究，特别是三相短路，虽然它发生的机会较少，但情况较严重，又是研究其他短路的基础，所以要予以足够的重视。

各种短路的示意图和代表符号列于表1-1。

表 1-1

各种短路的示意图和代表符号

短 路 种 类	示 意 图	短 路 代 表 符 号
三 相 短 路		K(3)
两 相 短 路		K(2)
单 相 接 地 短 路		K(1)
两 相 接 地 短 路		K(1,1)

三、短路的现象及后果

电力系统发生短路时，伴随短路所产生的基本现象是：电流剧烈增加，例如发电机出线端处三相短路时，电流的最大瞬时值可能高达额定电流的10~15倍，从绝对值来讲可达上万安培，甚至十几万安培。在电流急剧增加的同时，系统中的电压将大幅度下降，例如

系统发生三相短路时，短路点的电压将降到零，短路点附近各点的电压也将明显降低。

由于短路时有上述现象发生，因而短路所引起的后果是破坏性的。具体表现在以下几个方面：

(1) 短路点的电弧有可能烧坏电气设备，同时很大的短路电流通过设备会使发热增加，当短路持续时间较长时，可能使设备过热而损坏。

(2) 很大的短路电流通过导体时，要引起导体间很大的机械应力，如果导体和它们的支架不够坚固，则可能遭到破坏。

(3) 短路时，系统电压大幅度下降，对用户工作影响很大。系统中最主要的负荷是异步电动机，它的电磁转矩同它的端电压的平方成正比，电压下降时，电磁转矩将显著降低，使电动机停转，以致造成产品报废及设备损坏等严重后果。

(4) 当电力系统中发生短路时，有可能使并列运行的发电厂失去同步，破坏系统稳定，使整个系统的正常运行遭到破坏，引起大片地区的停电。这是短路故障最严重的后果。

(5) 不对称接地短路所造成的不平衡电流，将产生零序不平衡磁通，会在邻近的平行线路内（如通讯线路，铁道讯号系统等）感应出很大的电动势。这将造成对通讯的干扰，并危及设备和人身的安全。

由上述可见，对短路过程的研究具有十分重要的意义。实际上，短路问题已成为电力技术方面的基本问题之一。在发电厂、变电站以及整个电力系统的设计和运行的许多工作中，都必须有短路计算的结果作依据，例如：选择合理的电气接线图，选用有足够热稳定和机械强度的电气设备及载流导体，确定限制短路电流的措施，研制和在电力系统中合理地配置各种继电保护和自动装置，并正确地整定其参数等等。因此深入掌握有关短路问题的理论及其计算方法是很有必要的。

四、断相故障及复杂故障

电力系统除了短路故障外还可能发生断相故障以及各种类型的复杂故障。

所谓断相故障是指电力系统一相断开或两相断开的情况。这种故障也属于不对称性故障。

在电力系统中的不同地点（两处或两处以上）同时发生不对称故障的情况，称为复杂故障。这种情况又可视作多个简单不对称故障的复合，所以又称复故障。

随着电力系统的发展，发生这些故障的机率增大了。因此必须加强对于这些故障的分析和研究。

五、研究电力系统暂态过程的方法

研究电力系统暂态过程的方法总的归纳起来有两类。一类为物理模拟法，另一类为数学模拟法。这里仅就数学模拟法中的一般问题，即计算分析的主要步骤概括地作一介绍，至于更详细更系统的论述，那是以后各章中所要讨论的内容。一般的说，我们可以将分析暂态过程的方法分解为三个步骤：

第一是建立数学模型。所谓数学模型（或数学模式）即为表示电力系统暂态的数学方程式。要求数学模型既要简要又要合理。所谓合理即是要符合工程计算的实际情况，作到

简要才能方便于解算。为此，就需要将具体的系统根据内部的物理规律以及外部的影响条件加以简化或理想化；然后再将系统的运动状态表示为数学方程。一般情况下，所建立的数学方程是一组微分方程。实际中相同的系统暂态问题可能会用不同的数学模型表示。这样就涉及到了数学模型的设计与选择问题，我们应当针对工程问题的实际要求，以及所选用的计算工具，从数学模型中选择较简单的一种来表示电力系统的运动状态。

第二是求解数学模型。即借助一定的计算工具和运用适当的计算方法去解所得的微分方程式，以确定暂态过程中各物理量的变化规律。由于电力系统及其暂态过程的复杂，在进行分析计算时借助适当的计算工具是必要的。常用的计算工具主要有：电子计算器（或计算尺），直流与交流计算台（是基于用建立系统模型的方法进行模拟计算的一类计算工具），以及电子数字计算机等。各种计算工具都有其特点和适用范围。这里需要特别提及的一点是，随着电力系统的不断扩大和复杂化，对于电力系统暂态计算的内容（例如超高压线路暂态过程与行波过程的计算，电力系统机网故障暂态全过程的数字仿真，以及交直流联合输电系统暂态的研究分析等），解题的规模，计算的速度与精度都提出了更新和更高的要求，这些要求只有应用电子数字计算机才有可能实现。因此电子数字计算机已经成为电力系统暂态计算的强有力的计算工具，我们应当充分利用电子数字计算机的先进性。

第三是进行结果分析。就是将所得的数学解答敷以物理内容，从物理上加以讨论和解释，并判断它是否相对的符合电力系统暂态的实际情况。此外，在不少情况下还需要在上述讨论分析的基础上，进一步确定工程实际中常用的一些暂态计算量，同时给出这些量的实用算法，以便于迅速而有效的解决工程技术的实际问题。

熟悉上述步骤中的各项要点，明确它们之间的密切关系，对于具体地进行电力系统暂态过程的分析研究是非常有益和必要的。

六、故障计算的基本假设

影响电力系统暂态过程的因素很多，例如磁路的饱和，各种物理过程的相互影响等，若在实际计算时把这些影响因素统统考虑，那是十分复杂的，有时是不可能的。另外，在许多情况下这样做也没有必要。因此，通常是在满足工程要求的前提下，采取一些合理的假设，以便略去次要因素，突出主要矛盾，简化计算分析。

不过，在实际计算中由于故障的情况及各种问题对计算分析的要求都可能不同，因而制订完全统一的假设也很难做到，所以只能对于具体的问题进行具体分析，弄清主次，从实际出发来恰当的确定。

对于各种短路、各类断相故障，对于系统中的各个元件，通常可采用以下几个基本的假设：

（1）磁路的饱和、磁滞忽略不计。这样，系统中各元件的参数便都是恒定的，可以运用叠加原理。

（2）系统中三相除不对称故障处以外都可当作是对称的，因而在应用对称分量法时，对于每一序的网络可用单相等值电路进行分析。

（3）各元件的电阻略去不计。从高压网络来看，通常发电机的 R （电阻） $< 0.05x$ （电抗），变压器的 $R \approx 0.1x$ ，线路的 $R \approx (0.2-1)x$ ，各元件的电阻都比电抗小得多。

事实上，即使短路回路的总电阻 $R_{\Sigma} = \frac{1}{3}x_{\Sigma}$ ，略去电阻而求得的短路电流也仅增大5%左右，这在工程实际中是容许的。

如果 $R_{\Sigma} > \frac{1}{3}x_{\Sigma}$ ，即当短路是发生在电缆线路或截面很小的架空线上时，特别是在钢导线上时，电阻便不能忽略。此外，在计算暂态电流的衰减时间常数时，微小的电阻也必须计及。

(4) 短路为金属性短路。短路处相与相(或地)的接触，往往经过一定的电阻(如外物电阻、电弧电阻、接地电阻等)，一般称之为“过渡电阻”。所谓金属性短路，就是不计过渡电阻的影响，认为过渡电阻等于零的理想情况。断相为完全断开。所谓完全断开，即是假定断相处的断口导纳等于零的理想情况。在一般情况下，采用上面的这些假定工程上是允许的，只有在对某些继电保护进行分析计算时，才需要考虑它们的影响。

必须指出，任何一条假设都是相对的、有条件的，在一种场合下不大起作用的因素，在另一种情况下则可能显示重大的甚至是决定性的影响。例如在低压系统中，参数的分布性可以不考虑，但在分析超高压远距离输电线路的暂态过程时，电气参数的分布性常常就需要考虑，否则在分析某些继电保护装置的动作情况时就可能得出错误的结论。因此，采取任一假设时，都不可忘计它运用的合理范围。当然，多考虑一些实际因素将使计算复杂化，但是随着电子计算机应用的发展和普及，这些复杂的计算问题是完全能够解决的。

第一章 故障分析的基本知识

在本章中，我们将以无限大功率系统的三相短路为例，介绍暂态计算的具体步骤和方法，阐述有关故障计算的基本知识。进行短路的分析计算的大体过程是：首先根据已知的条件和要求建立电力系统的等值网络，然后化简网络，并对网络进行暂态过程的计算和分析。在建立电力系统的等值网络时，有两个方面的问题要解决：一个是要确定电力系统各元件的等值电路；另一个是要对各元件的参数进行换算。下面，我们首先讨论电力系统各主要元件的等值电路。

1-1 电力系统各主要元件的等值电路

一个元件的等值电路和在计算时所采用的具体假设有关。一般在进行短路的计算和分析时，为了简便和突出基本内容，我们将结合各元件的特定情况再引用一些合理的具体假设。一个元件对于不同序别的电流可能呈现不同的电磁特性，因此对于不同序别的电流就可能对应不同的等值电路。需要强调的一点是，下面所讨论的等值电路是仅对三相对称运行状态而言的。各元件的等值电路图或接线图，为了简单明了，一般多画成单线图。所谓单线图，是将三相系统以单相表示，而且省略了中线之后得到的。各主要元件的等值电路列于表1-2中。

一、发电机

从电路计算的角度来看，发电机可用其相应的电势和电抗来表示。三相短路时，基频电流所产生的旋转磁场和转子的旋转是同步的。因此在计算短路瞬间的电气量时，可以采用发电机的暂态或次暂态参数，计算短路后的稳态情况时可以采用发电机的同步稳态参数。

在这里，我们假定发电机的转子对称，即假定发电机的纵轴（ d 轴）与横轴（ q 轴）的参数是相等的，发电机可以用一个等值电路来表示。此外，短路瞬间系统中各发电机电势之间的相位差，以及短路过程中发电机的摇摆现象也忽略不计，即认为在短路过程中系统内所有发电机的电势相位均相同。在此假设下，计算所得的结果仅仅是短路点的电流数值稍稍偏大；而发电机之间电路中的电流数值稍稍偏小而已。

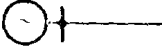
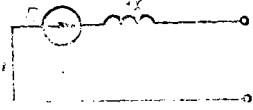

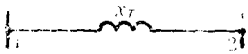
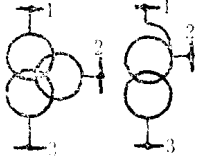
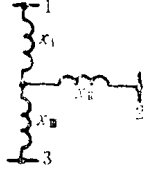

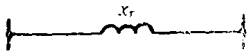
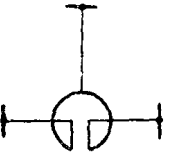
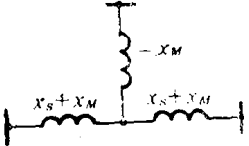
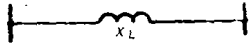
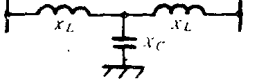
二、变压器

变压器的励磁电流较小（仅为额定电流的5%左右），一般可忽略不计。这样，对于双绕组变压器可用一个漏抗支路表示。对于普通三绕组变压器（或自耦变压器）可用一个星形等值电路表示。

三、输电线路

在考虑分布电容的情况下（如超高压远距离输电线路），等值电路通常以T型或II型

表 1-2

设 备 符 号		代 表 符 号	等 值 电 路
发 电 机			
变 压 器	双 卷		
	三 卷 或 自 耦		
电 抗 器	普 通 电 抗 器		
	分 裂 电 抗 器		
线 路	忽 略 分 布 电 容		
	考 虑 分 布 电 容		

双口网络表示。对于一般输电线路可将分布电容忽略不计，即假定 $C=0$ 或 I_c 等于零，这时输电线路即变为一个具有纯电抗的元件。

图1-1为一对称的三相输电线（即各相的自感抗及各相之间的互感抗都相等）。设输电线路单位长度的自感抗为 x_L ，互感抗为 x_M ，当对称的正常三相电流通过时，以A相为例，可写出如下方程：

$$\Delta \dot{U}_a = j \dot{I}_a x_L + j \dot{I}_b x_M + j \dot{I}_c x_M = j \dot{I}_a (x_L - x_M) = j \dot{I}_a x_1 \quad (1-1)$$

式中 $x_1 = x_L - x_M$ 为输电线路单位长度上一相的等值电抗。应当指出，依据这一参数所画出的已是无互感的等值电路。

在短路电流的实用计算中，当不能确知输电线路的参数时，每相电抗可选用下列的平均值：

- 6~220kV架空线 0.4Ω/km;
- 35kV三芯电缆 0.12Ω/km;
- 6~10kV三芯电缆 0.08Ω/km。

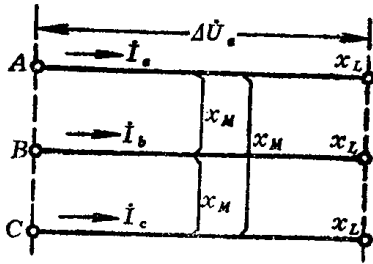


图 1-1 三相输电线路

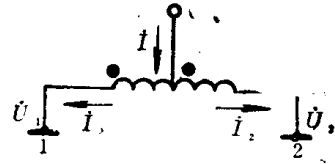


图 1-2 分裂电抗器

四、电抗器

电抗器是由电阻很小的电感线圈所构成。因此，等值电路可以用其电抗表示。普通的电抗器每相用一个电抗表示即可。下面着重介绍一下分裂电抗器。

分裂电抗器的结构与普通的电抗器差不多，只不过分裂电抗器在线圈中间有一个抽头，从而将线圈分成了匝数相等的两部分，如图 1-2 所示。中间抽头通常接在电源侧。正常工作时，两支路中的电流方向相反，两侧线圈间有电和磁的联系，一侧电流所产生的磁通在另一侧线圈中感应的电势将促使电压损失减小，这是分裂电抗器的优点之一。设每一支路的自感抗（或称分裂电抗）为 x_s ，两支路间的互感比例系数为 m_0 ，互感抗为 $x_M = m_0 x_s$ ，电流 $\dot{I} = \dot{I}_1 + \dot{I}_2$ ，于是电抗器每两个抽头间的电压为

$$\left. \begin{aligned} \Delta \dot{U}_{0-1} &= j\dot{I}_1 x_s - j(\dot{I} - \dot{I}_1) x_M = j(x_s + x_M) \dot{I}_1 + j\dot{I}(-x_M) \\ \Delta \dot{U}_{0-2} &= j\dot{I}_2 x_s - j(\dot{I} - \dot{I}_2) x_M = j(x_s + x_M) \dot{I}_2 + j\dot{I}(-x_M) \\ \Delta \dot{U}_{1-2} &= j(x_s + x_M)(-\dot{I}_1) + j(x_s + x_M) \dot{I}_2 \end{aligned} \right\} \quad (1-2)$$

根据式 (1-2) 即可得如表 1-2 中所示的分裂电抗器的等值电路。

五、负荷

一般只作近似估计，或当作恒定电抗，或当作某种临时附加电源，视具体情况而定，详见第二章第 2-9 节。

1-2 标 么 制

一、标么制的概念

在电力系统故障的计算中，电流、电压、阻抗、功率等物理量，一般都不用它们的实际有名单位表示，而习惯于用相对单位（或称为标么值）表示。用标么值来表示一件事物的数量，并不是什么新鲜的东西，而是我们经常都接触到的。例如，我们说某工厂今年的机床产量是去年的 115%。这就是说，把去年的产量当作 100，今年的产量就是 115；或者把去年产量当作 1，今年产量就是 1.15。这个 1.15 就是以去年产量作为比较基础的今年产量的标么值。又例如，一台同步发电机额定电压为 10500 V，额定电流为 1250 A，它现在运行在某种状态，端电压为 10500 V，电流为 1000 A，这就是用实际的有名单位来说明它的运行状态。我们也可以用另一种方法，即用相对单位制来表示，以电机的额定电压 10500 V 作为电压的一个单位，以额定电流 1250 A 作为电流的一个单位，我们把用有名单位表示的上述电机运行参数，同所选的相对单位进行比较，便得到用标么值表示的电压和电流的

数值(为了区别于有名值,在字母右下角加*)

$$U_{G*} = \frac{10500 \text{ V}}{10500 \text{ V}} = 1$$

$$I_{G*} = \frac{1000 \text{ A}}{1250 \text{ A}} = 0.8$$

从上述两例可知,当我们用标么值来表示一个量时,就是把这个量的实际有名值同一个被选作比较基础的数值进行比较,而把作为比较基础的数值当作该量的一个单位。这个作为比较基础的数值称为基准值或基值。

$$\text{标么值(相对值)} = \frac{\text{实际有名值(任意单位)}}{\text{基准值(与实际值同单位)}} \quad (1-3)$$

因此,当我们说一个量的标么值时,必须同时说明是以什么做为基值。否则光说一个标么值是没有意义的。

用标么值表示一个量,只要基准值选择恰当,能更准确地反映事物的本质,反映数量同质量的辩证关系。在上述例子中,机床产量的标么值能说明该工厂机床产量的年增长速度。电压和电流的标么值能给人以电机运行状态的明确的概念,电压正好,电流不满载。所以,相对单位制(或标么制)不仅在工程技术上,而且在其他许多领域中都得到了广泛的应用。

二、三相系统基准值的选择

采用标么制时,首先应选定基准值。一般说来,基准值是可以任意选择的。但是,为了计算方便,通常要求各个电气量的基准值之间应能满足它们所对应的具名值之间所具有的基本关系。

在故障计算中,对称的三相系统均化成星形等值电路表示,经常要用的几个物理量是:线电压 U_{LL} 、线电流 I 、阻抗 $Z(z/\varphi)$ 和三相视在功率 $S_{(3)}$ 。众所周知,这四个电气量之间满足功率方程:

$$S_{(3)} = \sqrt{3} U_{LL} I \quad (1-4)$$

和欧姆定律:

$$U_{LL} = \sqrt{3} I Z \quad (1-5)$$

根据上述原则,所选这四个物理量的基准值亦须满足功率方程和欧姆定律,即

$$S_{(3)B} = \sqrt{3} U_{LLB} I_B \quad (1-6)$$

$$U_{LLB} = \sqrt{3} I_B Z_B \quad (1-7)$$

式中 $S_{(3)B}$ ——基准三相视在功率(kVA或MVA);

U_{LLB} ——基准线电压(V或kV);

I_B ——基准电流(A或kA);

Z_B ——基准相阻抗的模值(Ω)。

以式(1-6)和(1-7)分别去除式(1-4)及(1-5)的两边,则得其标么值系统中的相应公式为

$$\left. \begin{aligned} S_{(3)*} &= U_{LL*} I_* \\ U_{LL*} &= I_* z_* \end{aligned} \right\} \quad (1-8)$$

式中 $S_{(3)*}$ ——三相视在功率的标么值；

U_{LL*} ——线电压的标么值；

I_* ——电流的标么值；

z_* ——一相阻抗的标么值。

可以看出，按照上述原则进行选择，可使标么值系统中的公式关系不但简单，而且与有各单位制中的一相的公式相似，既易于记忆，又便于运用，这正是其优点所在。否则，基准值任意选，公式另搞一套，应用起来就显得不甚方便了。

式(1-6)与(1-7)两式的意义是：电压和电流都为基值时，功率亦应为基值，基准电流在基准阻抗上的压降应等于基准电压。根据这两个表达式，在四个基准量中如有两个基准量已定，其它两个基准量也就确定了。在电力系统故障的分析计算中，通常选择基准功率 $S_{(3)B}$ 和基准电压 U_{LLB} ，而基准电流 I_B 和基准阻抗 z_B ，可由下列公式求得

$$\left. \begin{aligned} I_B &= \frac{S_{(3)B}}{\sqrt{3} U_{LLB}} \\ z_B &= \frac{U_{LLB}}{\sqrt{3} I_B} = \frac{U_{LLB}^2}{S_{(3)B}} \end{aligned} \right\} \quad (1-9)$$

基准功率和基准电压虽说可以任意选，但是为了便于计算，基准功率 $S_{(3)B}$ 通常取100或1000MVA，有时也可选为某电厂各机组容量之和。基准电压可以选为网络各级的额定电压或平均额定电压，常用的平均额定电压值列于表1-3。

当选定了基准值后，各电气量的标么值可按下列公式计算：

$$\left. \begin{aligned} U_{LL*} &= \frac{U_{LL}}{U_{LLB}} \\ I_* &= \frac{I}{I_B} = \frac{I}{\frac{S_{(3)B}}{\sqrt{3} U_{LLB}}} = \frac{\sqrt{3} U_{LLB} I}{S_{(3)B}} \\ S_{(3)*} &= \frac{S_{(3)}}{S_{(3)B}} \\ x_* &= \frac{x}{z_B} = \frac{\sqrt{3} I_B x}{U_{LLB}} = \frac{S_{(3)B}}{U_{LLB}^2} \cdot x \\ R_* &= \frac{R}{z_B} = \frac{\sqrt{3} I_B R}{U_{LLB}} = \frac{S_{(3)B}}{U_{LLB}^2} \cdot R \end{aligned} \right\} \quad (1-10)$$

式中 R 和 x ——分别为等值星形电路一相的电阻和电抗。

由电阻和电抗标么值的计算式可见，它们的标么值就等于基准电流通过时产生的电压降的标么值。此外在计算时，只需根据 U_{LLB} 和 $S_{(3)B}$ 来求即可，而不必再求出 I_B 和 z_B 来。例如架空线路通常给出线路长度 L (km) 和每km的平均电抗值 (如0.4Ω/km)，总的电抗的Ω值便为0.4L，于是其对应的标么值便可直接按下式来求

$$x_* = 0.4L \frac{S_{(3)B}}{U_{LLB}^2} \quad (1-11)$$

下面我们再讨论一下线电压 U_{LL} 和相电压 U_{LN} 以及三相视在功率 $S_{(3)}$ 与一相视在功率 $S_{(1)}$ 的标么值之值有什么关系。大家知道，用具名值表示时， $U_{LL} = \sqrt{3} U_{LN}$ ， $S_{(3)} = 3 S_{(1)}$ 。如果按照前述原则将相电压和单相视在功率的基值选为

$$\left. \begin{aligned} U_{LNB} &= \frac{1}{\sqrt{3}} U_{LLB} \\ S_{(1)B} &= \frac{1}{3} S_{(3)B} \end{aligned} \right\} \quad (1-12)$$

则有

$$\left. \begin{aligned} U_{LN*} &= \frac{U_{LN}}{U_{LNB}} = \frac{\sqrt{3} U_{LN}}{\sqrt{3} U_{LNB}} = \frac{U_{LL}}{U_{LLB}} = U_{LL*} \\ S_{(1)*} &= \frac{S_{(1)}}{S_{(1)B}} = \frac{3 S_{(1)}}{3 S_{(1)B}} = \frac{S_{(3)}}{S_{(3)B}} = S_{(3)*} \end{aligned} \right\} \quad (1-13)$$

可见，如按式(1-12)选定基准值，则相电压的标么值 U_{LN*} 与线电压的标么值 U_{LL*} 相等；单相视在功率的标么值 $S_{(1)*}$ 与三相视在功率的标么值相等。因此，可以用 U_* 统一代表线电压和相电压的标么值；用 S_* 统一代表三相功率和一相功率的标么值。但是，应当注意，当需要计算线电压和三相功率的具名值时，应将标么值分别乘以线电压和三相功率的基准值。否则，可能得出错误的结果。

三、不同基准的标么值之间的相互转换

由于电力系统中各种电气设备如发电机、变压器、电抗器的铭牌参数均是以本身的额定条件为基准的标么值或百分值给出的，例如某汽轮发电机的次暂态电抗 $x_d'' = 0.125$ ，变压器的短路电压 $U_K\% = 10.5$ 等等，而进行电力系统的故障计算时，则必须取统一的基准值，因此必须把以额定值为基准的标么值换算成统一基准的标么值。

下面以电抗为例先说明一下换算的方法和步骤：

第一步，先将以 x_N (额定值)为基准的电抗标么值 $x_{*(N)}$ 还原为具名值，即 $x = x_{*(N)} x_N$ ，第二步是将电抗的具名值 x 换算成以统一的基准电抗 x_B 为基准的标么值，转换的基本公式为

$$x_{*(B)} = x_{*(N)} \frac{x_N}{x_B} \quad (1-14)$$

实际应用中，由于各个元件不一定是直接给出对应于额定情况的基准电抗 x_N ，而可能是另外一些与之有关的参数(例如 I_N 、 U_N 、 S_N 等)，同时，我们所选定的 x_B ，也往往可能用另外一些形式的公式来表示，因此，各个元件的具体换算公式就可能有所不同。归纳起来，一般有两种情况：

(1) 当 x_N 和 x_B 分别以其相应的功率(S_N 、 S_B)和电压(U_N 、 U_B)表示时，即有

$$x_N = \frac{U_N^2}{S_N}; \quad x_B = \frac{U_B^2}{S_B}$$

代入式(1-14)，则有

$$x_{*(B)} = x_{*(N)} \frac{U_N^2}{S_N} \cdot \frac{S_B}{U_B^2} = x_{*(N)} \frac{S_B}{S_N} \left(\frac{U_N}{U_B} \right)^2 \quad (1-15)$$

(2) 当 x_N 和 x_B 分别以其相应的电流 (I_N , I_B) 和电压 (U_N , U_B) 表示时, 有

$$x_A = \frac{U_N}{\sqrt{3} I_N};$$

$$x_B = \frac{U_B}{\sqrt{3} I_B}$$

代入式 (1-14), 则得

$$x_{*(B)} = x_{*(N)} \frac{I_B}{I_N} \frac{U_N}{U_B} \quad (1-16)$$

在计算中, 如果取 $U_B = U_N$, 其公式还可简化为

$$x_{*(B)} = x_{*(N)} \frac{S_B}{S_N} \quad (1-17)$$

和

$$x_{*(B)} = x_{*(N)} \frac{I_B}{I_N} \quad (1-18)$$

下面, 我们结合电力系统的实际, 把发电机、变压器、电抗器等主要元件电抗值的转化再作一些具体的说明。

(一) 发电机

通常给出 S_N 、 U_N 和 $x_{*(N)}$, 可按式 (1-15) 或 (1-17) 转化为以 S_B 和 U_B 为基准的标么值。

(二) 变压器

通常给出 S_N 、 $U_{LN(N)}$ (或以 U_N 表示) 和 $U_k\%$, 为了说明转换的方法, 我们先以双绕组变压器为例来介绍。

双绕组变压器短路电压的百分数 $U_k\%$ ($U_k \times 100$) 由下式确定:

$$U_k\% = \frac{I_N x_T}{U_{LN(N)}} \times 100 = \frac{3 I_N U_{LN(N)} x_T}{3 U_{LN(N)} U_{LN(N)}} \times 100 = \frac{S_N x_T}{U_{LL(N)}^2} \times 100 = x_{T*(N)} \times 100 \quad (1-19)$$

式中 x_T ——变压器电抗的具名值;

$U_{LN(N)}$ ——额定相电压;

I_N ——变压器的额定电流;

$x_{T*(N)}$ ——以额定值为基准的变压器电抗标么值。

由式 (1-19) 可得

$$x_{T*(N)} = \frac{U_k\%}{100} \quad (1-20)$$

从式 (1-20) 可以看出, 亦须按公式 (1-15) 或式 (1-17) 转化为统一基准条件下 (S_B 、 U_B) 的标么值, 即

$$x_{T*(B)} = \frac{U_k\%}{100} \frac{S_B}{S_N} \left(\frac{U_N}{U_B} \right)^2 \quad (1-21)$$