

上海研究生教育用书

泛函微分方程的 数值处理

匡蛟勋 著

科学出版社

内 容 简 介

本书是作者在多年科研基础上汇集了 1975 年以来国内外主要成果加工整理而成的。主要包括线性多步法、Runge-Kutta 方法、BDF 方法及块方法、线性与非线性延时系统的数值处理、中立型方程的数值处理、延时积分方程的数值解及变数延时量方程的数值处理。本书取材精炼，内容新颖，结构严谨，论述清楚。

本书可作为研究生的一本入门读物，亦可供有关科研工作者参考。

图书在版编目 (CIP) 数据

泛函微分方程的数值处理/匡蛟勋著.-北京:科学出版社,
1999

ISBN 7-03-007342-8

I. 泛… II. 匡… III. 泛函方程: 微分方程-数值计算 IV. 0241.8

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (1999) 第 04637 号

科 学 出 版 社 出 版

北京东黄城根北街 16 号
邮政编码:100717

科 地 亚 印 刷 厂 印 刷

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

*

1999 年 10 月第 一 版	开本: 850×1168 1/32
1999 年 10 月第一次印刷	印张: 7 3/8
印数: 1—25 000	字数: 190 000

定价: 15.00 元

(如有印装质量问题,我社负责调换〈新欣〉)

前 言

本书将集中讨论泛函微分方程的一个重要分支, 即延时微分方程 (delay differential equations) 的数值处理. 延时微分方程在生态学、环境科学、电力工程及自动控制等领域中有广泛的应用. 如一般的种群增长模型 $N'(t) = K[1 - N(t - \tau)/P]N(t)$ 便是一个非线性延时微分方程; 电力网络中的能量损耗将出现中立型方程 $\chi'(t) = A\chi'(t - \tau) + B\chi(t) + C\chi(t - \tau)$. 一般说来, 常见的延时微分方程中, 只有极少数能够获得理论解的解析表达式, 因此这类微分方程的数值处理显得十分必要.

国际上对延时微分方程的数值处理, 在 1975 年以前, 只有个别学者的零星论文发表, 如 1960 年的 Zverkina, 1962 年的 Miranker, 1964 年的 Feldstein, 1965 年的 Snow, 1971 年的 Tavernini 等. 直到 1975 年 Barwell 提出了数值方法的 P 稳定及 GP 稳定性概念后才开始有系统的研究. 1985 年, Watanabe 最早研究了线性多步法的 P 稳定性及 GP 稳定性, 1986 年 Zennaro 首先讨论了 Runge-Kutta 方法的 P 稳定及 GP 稳定性, 1991~1992 年, 荷兰 Leiden 大学的 in'Hout, M. Z. Liu 及 Spijker 对 P 稳定性及 GP 稳定性又进行了十分细致深刻的研究, 1984~1986 年 Jackiewicz 研究了中立型方程的数值处理, 1989~1992 年 Torelli 研究了非线性延时微分方程的数值处理, 并提出了 PN 稳定及 GPN 稳定的概念, 1993~1994 年作者针对多延时量方程的数值解, 提出了 P_m 稳定及 GP_m 稳定的概念, 针对中立型方程的数值处理, 提出了 NP 稳定及 NGP 稳定的概念.

总的说来, 国际上在 80 年代中期掀起一个研究高潮, 国内 90 年代初涉足此领域, 但主要对常用方法, 如线性 θ 方法, 线性多步法, 隐式 Runge-Kutta 法, 块 θ 方法等进行线性稳定性分

析，即使是线性非自治延时方程数值解的稳定性分析也研究得很少，以非线性延时方程为模型的数值稳定性分析也只是开了个头。鉴于以上原因，本书也只是以较多的篇幅介绍线性稳定性分析，在最后的章节里适当介绍非线性稳定性分析的现有成果。另外，在现有的文献中，数值试验的报道极为有限，针对延时微分方程数值处理的新方法尚未见报道。前面提到的种种数值稳定性，与数值常微分方程中的 A 稳定性及 AN 稳定性类似。

考虑到本书的系统性，我们将详细地介绍常微分方程数值解中常用的方法及其稳定性分析。尽管笔者涉足此领域为时不久，但为了不失时机地把这一新的研究领域介绍给读者，撰写此书，以引起国内学者的共鸣，乃是笔者的最终愿望。另外，仓促上阵，疏漏之处还可能有，望广大读者批评指正。

作者

1997 年于上海

目 录

前言	(v)
第一章 线性多步法	(1)
§ 1.1 引言	(1)
§ 1.2 收敛性与零稳定性	(3)
§ 1.3 线性多步法的最高可达阶	(10)
§ 1.4 线性多步法的 A 稳定性	(15)
第二章 Runge-Kutta 方法	(27)
§ 2.1 Runge-Kutta 方法的阶条件	(27)
§ 2.2 显式 Runge-Kutta 方法的数值稳定性	(38)
§ 2.3 隐式 Runge-Kutta 方法及其稳定性分析	(39)
§ 2.4 多步隐式 Runge-Kutta 方法及其稳定性分析	(47)
§ 2.5 关于 IRK 的适用性	(52)
第三章 BDF 方法及块方法	(59)
§ 3.1 引言	(59)
§ 3.2 BDF 方法及其改进形式	(60)
§ 3.3 BDF 方法的 Nordsieck 表示	(63)
§ 3.4 块隐式单步法	(67)
§ 3.5 不等距块方法	(72)
§ 3.6 使用高阶导数的块方法	(72)
§ 3.7 块 θ 方法	(76)
第四章 线性延时微分方程的数值解	(82)
§ 4.1 引言	(82)
§ 4.2 θ 方法的渐近稳定性	(84)
§ 4.3 用线性多步法求解多延时量方程	(90)

§ 4.4	Runge-Kutta 方法的渐近稳定性	(97)
§ 4.5	块 θ 方法的渐近稳定性	(106)
§ 4.6	变系数线性延时方程的数值处理	(108)
§ 4.7	数值方法的 PL 稳定性	(119)
§ 4.8	隐式 Runge-Kutta 方法的 GPL 稳定性	(123)
第五章	线性延时系统的数值处理	(130)
§ 5.1	渐近稳定的充分条件	(130)
§ 5.2	一个充分必要条件	(134)
§ 5.3	多延时量线性系统的数值处理	(140)
§ 5.4	多延时量线性系统的进一步讨论	(149)
第六章	非线性延时微分方程的数值解	(156)
§ 6.1	理论解的性质	(156)
§ 6.2	RN 稳定性及 GRN 稳定性	(159)
§ 6.3	θ 方法的渐近稳定性	(161)
§ 6.4	非自治线性系统的数值处理	(163)
§ 6.5	Runge-Kutta 方法的 GPN 稳定及 GRN 稳定性	(166)
第七章	中立型方程的数值处理	(177)
§ 7.1	引言	(177)
§ 7.2	单参数方法及其数值稳定性	(177)
§ 7.3	方程 (1.1) 解的渐近性质	(180)
§ 7.4	数值稳定性区域的特征	(184)
§ 7.5	用隐式 Runge-Kutta 方法求解中立型方程	(187)
第八章	延时积分方程的数值解	(193)
§ 8.1	引言	(193)
§ 8.2	可约积分公式	(194)
§ 8.3	$\langle \rho, \sigma \rangle$ 可约积分公式的稳定性	(197)
§ 8.4	θ 方法的数值稳定性	(199)
第九章	变数延时量方程的数值处理	(204)

§ 9.1 引言.....	(204)
§ 9.2 θ 方法的数值稳定性	(205)
§ 9.3 多个可变延时量方程的数值解.....	(208)
附录	(214)
(I) 具有有界延时量的微分系统.....	(214)
(II) 常系数线性延时方程.....	(217)
(III) 稳定性.....	(219)
参考文献	(221)

第一章 线性多步法

§ 1.1 引言

在较早的年月里,人们往往认为泛函微分方程,特别是延时微分方程的数值处理,与常微分方程的数值处理没有区别,没有必要加以特别的研究.事实并非如此,用通常的线性多步法或 Runge-Kutta 方法去求解延时微分方程,其数值稳定性问题的分析,要比用它们去求解常微分方程初值问题复杂得多,有些问题至今悬而未决,便是有力证明.例如,用线性多步法

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = h \sum_{j=0}^k \beta_j f_{n+j}, \quad \alpha_k \neq 0, \alpha_0^2 + \beta_0^2 \neq 0 \quad (1.1)$$

求解方程

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)), & t \geq t_0, \\ y(t_0) = \eta \end{cases} \quad (1.2)$$

时,为了考察它的数值稳定性,用(1.1)去解试验方程

$$\begin{cases} y'(t) = \lambda y(t), & \operatorname{Re}(\lambda) < 0, \\ y(t_0) = \eta, \end{cases} \quad (1.3)$$

便得递推关系

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = h\lambda \sum_{j=0}^k \beta_j y_{n+j}. \quad (1.4)$$

式(1.4)也称为关于 $\{y_n\}$ 的线性差分方程.这个差分方程的解 $\{y_n\}$ (对任意的初始值 $y_0, y_1, \dots, y_{k-1}$) 满足 $\lim_{n \rightarrow \infty} y_n = 0$ 的充要条件是(1.4)的特征多项式

$$p(z) = \rho(z) - \bar{h} \sigma(z), \quad \bar{h} = \lambda h, h > 0 \quad (1.5)$$

是 Schur 多项式,即多项式的每个零点皆位于单位圆内部,其中

$\rho(z) = \sum_{j=0}^k \alpha_j z^j, \sigma(z) = \sum_{j=0}^k \beta_j z^j$. 为了判定 $p(z)$ 是否为 Schur 多项

式, 由于 $p(z)$ 的次数是固定的 (k 次), 因此可以使用 Schur 准则, 逐步降低 $p(z)$ 的次数, 最后只要判别一个低次多项式是否为 Schur 多项式. 具体过程如下: 设

$$p(z) = C_k z^k + C_{k-1} z^{k-1} + \cdots + C_1 z + C_0,$$

$$\hat{p}(z) = C_0^* z^k + C_1^* z^{k-1} + \cdots + C_{k-1}^* z + C_k^*,$$

其中 $C_i^* (i=0, 1, \cdots, k)$ 为 C_i 的共轭复数. Schur 准则如下

$p(z)$ 是 Schur 多项式当且仅当

$$p_1(z) = \frac{1}{z} [\hat{p}(0)p(z) - p(0)\hat{p}(z)]$$

是 Schur 多项式及 $|\hat{p}(0)| > |p(0)|$.

不难看出, $p_1(z)$ 最多是 $k-1$ 次多项式. 重复上面的过程; 最终只要判定一个低次多项式是否为 Schur 多项式.

接下去, 我们用多步法 (1.1) 去求解延时方程的一个最简单的模型问题

$$\begin{cases} y'(t) = ay(t) + by(t - \tau), & t \geq 0, \\ y(t) = \varphi(t), & t \leq 0, \end{cases} \quad (1.6)$$

其中 $\tau > 0, |b| < -\operatorname{Re}(a)$. 方法 (1.1) 的步长 $h = \tau/m, m \geq 1$ 是某个自然数. 我们有

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = ha \sum_{j=0}^k \beta_j y_{n+j} + hb \sum_{j=0}^k \beta_j y_{n+j-m}. \quad (1.7)$$

上列差分方程的特征多项式是 (参看第四章 § 4.3)

$$p_m(z) = Q(z)z^m + p(z), \quad (1.8)$$

其中

$$Q(z) = \rho(z) - \overline{a}\sigma(z),$$

$$p(z) = \sigma(z)\overline{b},$$

$$\overline{a} = ha,$$

$$\overline{b} = hb.$$

值得注意的是, 这里 $m \geq 1$ 可以是一个任意的自然数, Schur 准则难以使用, 必须寻找别的方法来判定, $p_m(z)$ 是否为 Schur 多项

式. 我们已经看出, 这里的问题比常微分方程中出现的问题复杂得多.

§ 1.2 收敛性与零稳定性

定义 2.1 设初值问题(1.2)的解 $y(t)$ 唯一存在, 用(1.1)去求解(1.2)时的解序列为 $\{y_n\}$, 其中初始值 $y_0, y_1, \dots, y_{k-1}$ 满足

$$\lim_{h \rightarrow 0} y_\mu = \lim_{h \rightarrow 0} \eta_\mu(h) = \eta, \quad \mu = 0, 1, \dots, k-1$$

时, 有

$$\lim_{h \rightarrow 0} y_n = y(t_n)$$

$$nh = t_n - t_0$$

对任意的 $t_n \in [t_0, b]$ 成立, 我们就称线性多步法(1.1)是收敛的.

例 用 Euler 方法

$$y_{n+1} = y_n + hf_n, \quad f_n = f(t_n, y_n) \quad (2.1)$$

去求解方程

$$\begin{cases} y'(t) = \lambda y(t), \\ y(0) = 1. \end{cases}$$

令 $t = nh$. 固定, 于是

$$\begin{aligned} y_n &= y_{n-1} + hf_{n-1} \\ &= (1 + \lambda h)y_{n-1} \\ &= \left(1 + \frac{\lambda t}{n}\right)^n y_0 \\ &= \left(1 + \frac{\lambda t}{n}\right)^n \eta_0(h) \longrightarrow e^{\lambda t}, (h \rightarrow 0), \end{aligned}$$

由此可知, Euler 方法是收敛的.

令 $y(t) \in C^1[t_0, b]$,

$$\mathcal{L}[y(t)_j h] \equiv \sum_{j=0}^k [\alpha_j y(t + jh) - h\beta_j y'(t + jh)], \quad (2.2)$$

把(1.10)中出现的 $y(t + jh)$ 及 $y'(t + jh)$ 皆在 t 处展开为 Taylor 级数, 然后合并 h 的同次幂, 得

$$\mathcal{L}[y(t)_j h] = C_0 y(t) + C_1 h y'(t) + \dots + C_q h^q y^{(q)}(t) + \dots, \quad (2.3)$$

其中

$$\begin{cases} C_0 = \alpha_0 + \alpha_1 + \cdots + \alpha_k, \\ C_1 = \alpha_1 + 2\alpha_2 + \cdots + k\alpha_k - (\beta_0 + \beta_1 + \cdots + \beta_k), \\ \vdots \\ C_q = \frac{1}{q!}(\alpha_1 + 2^q\alpha_2 + \cdots + K^q\alpha_k) \\ \quad - \frac{1}{(q-1)!}(\beta_1 + 2^{q-1}\beta_2 + \cdots + K^{q-1}\beta_k). \end{cases} \quad (2.4)$$

定义 2.2 倘(2.4)中的 $C_i (i=0,1,2,\cdots)$ 满足

$$\begin{aligned} C_0 &= 0, \\ C_1 &= 0, \\ &\vdots \\ C_p &= 0, \\ C_{p+1} &\neq 0, \end{aligned}$$

我们就称差分算子 $\mathcal{L}$ 或相对应的线性多步法 $\langle \rho, \sigma \rangle$ 的收敛阶为 p , $C_{p+1}/\sigma(1)$ 称为此方法的误差常数.

定义 2.3 倘使方法(1.1)的收敛阶 $p \geq 1$, 我们称此方法是相容的.

显然方法(1.1)相容的充分必要条件为

$$C_0 = C_1 = 0,$$

或

$$\rho(1) = 0, \rho'(1) = \sigma(1).$$

定义 2.4 令

$$T_{n+k} \equiv \mathcal{L}[y(t_n)_j h],$$

则称 T_{n+k} 为线性多步法(1.1)于 t_{n+k} 处的局部截断误差.

倘使我们给线性多步法(1.1)以局部化假设:

$$y(t_{n+j}) = y_{n+j}, \quad j = 0, 1, \cdots, k-1,$$

那末不难推出 T_{n+k} 正比于 $[y(t_{n+k}) - y_{n+k}]$. 我们常称 $[y(t_{n+k}) - y_{n+k}] = e_{n+k}$ (没有局部化假设) 为线性多步法(1.1)的总体截断误差.

下面给出零稳定的概念.

定义 2.5 设线性多步法 $\langle \rho, \sigma \rangle$ 的第一特征多项式 $\rho(\xi)$ 的根为 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_k$, 且 $|\xi_j| \leq 1 (j = 1, 2, \dots, k)$, 如果对某一个 j_0 , $|\xi_{j_0}| = 1$ 时, ξ_{j_0} 必为 $\rho(\xi)$ 的单根, 那末我们说方法 $\langle \rho, \sigma \rangle$ 是**零稳定的**(或说是 Dahlquist 稳定的, 或说方法(1.1)满足根条件).

定理 2.1 如果方法(1.1)是收敛的, 那末它是零稳定的.

证明 考察方程

$$\begin{aligned} y'(t) &= 0, \\ y(0) &= 0, \end{aligned}$$

其解 $y(t) \equiv 0$. 用(1.1)去求解上列初值问题, 得

$$\sum_{j=0}^k a_j y_{n+j} = 0. \quad (2.5)$$

上列差分方程(2.5)之特征多项式为

$$\rho(\xi) = \sum_{j=0}^k a_j \xi^j. \quad (2.6)$$

假定(2.6)之零点互不相同, 为 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_k$, 那末差分方程(2.5)的通解为

$$y_n = [d_1 \xi_1^n + d_2 \xi_2^n + \dots + d_k \xi_k^n] h,$$

其中 $d_i (i = 1, 2, \dots, k)$ 为任意常数. 由于 d_i 之任意性, $y_n \rightarrow 0 (n \rightarrow \infty)$ 当且仅当, 对每一 i

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} h \cdot \xi_i^n = 0,$$

即

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} t \cdot \frac{\xi_i^n}{n} = 0 \Leftrightarrow |\xi_i| \leq 1.$$

如果(2.6)有重根, 重数为 q , 那末通解中必有 $d_s h n^q \xi_s^n$ 的项. 由 $y_n \rightarrow 0 (n \rightarrow \infty)$ 再次推出

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} h \cdot n^q \xi_s^n = 0,$$

或

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} t n^{q-1} \xi_s^n = 0 \Leftrightarrow |\xi_s| < 1,$$

定理 2.1 证毕.

定理 2.2 倘使(1.1)收敛,那末(1.1)是相容的($p \geq 1$).

证明 先证 $C_0 = 0$. 为此考虑初值问题

$$\begin{cases} y'(t) = 0, \\ y(0) = 1, \end{cases}$$

其解为 $y(t) = 1$. 我们用(1.1)去求解上列初值问题,得

$$\alpha_0 y_n + \alpha_1 y_{n+1} + \cdots + \alpha_k y_{n+k} = 0. \quad (2.7)$$

再假设 $y_n = 1, n = 0, 1, \cdots, k-1$. 因为(1.1)是收敛的,故

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} y_n = 1,$$

在(2.7)中令 $n \rightarrow \infty$, 由此得

$$\alpha_0 + \alpha_1 + \cdots + \alpha_k = 0,$$

即 $C_0 = 0$. 再考虑方程

$$\begin{cases} y'(t) = 1, \\ y(0) = 0, \end{cases}$$

其解为 $y(t) \equiv t$. 用(1.1)去求解上列初值问题,得

$$\alpha_0 y_n + \alpha_1 y_{n+1} + \cdots + \alpha_k y_{n+k} = h[\beta_0 + \beta_1 + \cdots + \beta_k]. \quad (2.8)$$

容易验证 $y_n = nh\kappa$ 为(2.8)的一个解序列,其中

$$\kappa = (\beta_0 + \beta_1 + \cdots + \beta_k) / (k\alpha_k + \cdots + \alpha_0),$$

注意到 $\rho'(1) \neq 0$, 故上式有意义. 再注意(1.1)是收敛的,有

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} y_n = t,$$

于是

$$t\kappa = t,$$

故 $\kappa = 1 \Rightarrow \rho'(1) = \sigma(1)$. 定理 2.2 证毕.

定义 2.5 设 $\{y_n\}$ 及 $\{z_n\}$ 是(1.1)的两个解序列. 如果对任意正数 $\varepsilon > 0$, 总存在 $\delta > 0$, 当

$$\max_{0 \leq j \leq k-1} |z_j - y_j| \leq \delta, \quad 0 < h \leq h_0$$

时,总有

$$\max_{t_0 \leq t_n \leq b} |z_n - y_n| \leq \epsilon,$$

那末我们就说(1.1)是稳定的.

定理 2.3 如果方法(1.1)是相容的,那末

(1.1) 是稳定的 $\Leftrightarrow$ (1.1) 是零稳定的.

证明 再次考虑初值问题

$$\begin{cases} y'(t) = 0, \\ y(0) = 0, \end{cases}$$

其解为 $y(t) \equiv 0$. 我们用(1.1)去求解上列方程,且取 $y_0 = y_1 = \cdots = y_{k-1} = 0$,得

$$y_n = 0, \quad \forall n \in N.$$

再取初值 $z_0 = \epsilon, z_1 = \epsilon \xi_j, \cdots z_{k-1} = \epsilon \xi_j^{k-1}$,得

$$z_n = \epsilon \xi_j^n, \quad \forall n \in N.$$

倘使 $\rho(\xi)$ 的某零点 $\xi_j, |\xi_j| > 1$,那末

$$\max_{0 \leq t_n \leq b} |y_n - z_n| \leq \epsilon |\xi_j|^{N(h)},$$

这里 $N(h)$ 表示 $nh \leq b$ 的最大自然数.显然当 $h \rightarrow 0$ 时 $N(h) \rightarrow \infty$.从而

$$\max_{0 \leq t_n \leq b} |y_n - z_n| \rightarrow \infty \quad (h \rightarrow 0),$$

这说明方法(1.1)不是稳定的,对于某 $\xi_j, |\xi_j| = 1$ 且是重根,也可类似证明.

反之,假设(1.1)是零稳定的,我们来证明方法是稳定的.为了证明简明,我只针对方程 $y' = \lambda y$ 加以证明.再假定 $\rho(\xi)$ 只有单根.用(1.1)去求解 $y' = \lambda y$,得

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = h\lambda \sum_{j=0}^k \beta_j y_{n+j}, \quad (2.9)$$

令 $e_n = y_n - z_n$,且 $|e_n| \leq \epsilon, n = 0, 1, \cdots, k-1$.由上式得

$$\sum_{j=0}^k (\alpha_j - h\lambda\beta_j) e_{n+j} = 0. \quad (2.10)$$

只要 $h > 0$ 充分小,上列差分方程的特征方程之零点也是互异的,

它们是 $\xi_1(\bar{h}), \xi_2(\bar{h}), \dots, \xi_k(\bar{h})$, 其中 $\bar{h} = h\lambda$, $\xi_i = \xi_i(0)$ ($i = 1, 2, \dots, k$) 是 $\rho(\xi)$ 之零点, 那末 (2.10) 的通解能表示为

$$e_n = \sum_{j=0}^k r_j [\xi_j(\bar{h})]^n, \quad n \geq 0. \quad (2.11)$$

写出 (2.11) 中当 $n = 0, 1, \dots, k-1$ 时的方程, 得

$$r_1 + r_2 + \dots + r_k = e_0,$$

$$r_1 \xi_1(\bar{h}) + \dots + r_k \xi_k(\bar{h}) = e_1,$$

$\vdots$

$$r_1 [\xi_1(\bar{h})]^{k-1} + \dots + r_k [\xi_k(\bar{h})]^{k-1} = e_{k-1},$$

把 $r_1, r_2, \dots, r_k$ 看成上列线性方程组的解, 那末 r_i 将与右端 $e_0, e_1, \dots, e_{k-1}$ 有相同的界, 注意定义 2.5 便可得

$$\max_{1 \leq j \leq k} |r_j| \leq C_1 \epsilon, \quad (2.12)$$

其中 C_1 为常数, 已知 $\xi_j(\bar{h})$ ($j = 1, 2, \dots, k$) 是方程

$$\rho(\xi) - \bar{h}\sigma(\xi) = 0 \quad (2.13)$$

的根. 那末按扰动定理

$$\xi_j(\bar{h}) = \xi_j(0) + \bar{h} \frac{\sigma(\xi_j)}{\rho'(\xi_j)} + O(\bar{h}^2)$$

所以

$$\begin{aligned} |\xi_j(\bar{h})| &\leq |\xi_j| + |\lambda h| C_2 \\ &\leq 1 + |\lambda h| C_2, \end{aligned}$$

进而

$$\begin{aligned} |\xi_j(\bar{h})|^n &\leq [1 + |\lambda h| C_2]^n \\ &\leq e^{C_2 n h |\lambda|} \\ &\leq e^{C_2 |\lambda| (b-t_0)}, \end{aligned}$$

再结合 (2.11) 及 (2.12), 使得

$$|e_n| \leq C_3 \cdot \epsilon e^{C_2(b-t_0)|\lambda|}, \quad 0 < h \leq h_0,$$

这表明 (1.1) 是稳定的. 定理 2.3 证毕.

定理 2.4 设方法 (1.1) 是相容的, 则方法 (1.1) 是收敛的当且仅当它是零稳定的.

证明 收敛性推出零稳定性的证明可见定理 2.1 之证明. 现假设方法(1.1)是零稳定的, 我们来证明它是收敛的. 我们仍然只对方程 $y'(t) = \lambda y(t)$, $y(0) = 1$. 再假设 $\rho(\xi)$ 只有单重零点. 此时(1.1)的通解为

$$y_n = \sum_{j=1}^k r_j [\xi_j(\bar{h})]^n, \quad (2.14)$$

我们来证明

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} y_n = e^{\lambda t}.$$

为此我们将证明 $r_1 [\xi_1(\bar{h})]^n \rightarrow e^{\lambda t}$, ($n \rightarrow \infty$), 而(2.14)中其余各项趋于零, 再次使用扰动定理得

$$\xi_1(\bar{h}) = \xi_1 + \frac{\sigma(\xi_1)}{\rho'(\xi_1)} \bar{h} + O(\bar{h}^2).$$

由于(1.1)是相容的, 故 $\rho(1) = 0$. 由此可令 $\xi_1 = 1$,

$$\xi_1(\bar{h}) = 1 + \frac{\sigma(1)}{\rho'(1)} \bar{h} + O(\bar{h}^2).$$

再因为相容性, 知 $\rho'(1) = \sigma(1)$, 从而

$$\begin{aligned} \xi_1(\bar{h}) &= 1 + \bar{h} + O(\bar{h}^2) \\ [\xi_1(\bar{h})]^n &= e^{nh\lambda} [1 + O(\bar{h}^2)]^n \\ &= e^{\lambda t} [1 + O(\bar{h})]. \end{aligned}$$

故

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ nh = t}} [\xi_1(\bar{h})]^n = e^{\lambda t}.$$

余下的只需证明 $r_1 \rightarrow 1$, ($h \rightarrow 0$). 由(2.14),

$$r_1 + r_2 + \cdots + r_k = y_0,$$

$$r_1 \xi_1(\bar{h}) + \cdots + r_k \xi_k(\bar{h}) = y_1,$$

$\vdots$

$$r_1 [\xi_1(\bar{h})]^{k-1} + \cdots + r_k [\xi_k(\bar{h})]^{K-1} = y_{k-1}.$$

用 Cramer 法则来表示 r_1 ,

$$r_1 = \frac{\begin{vmatrix} y_0 & 1 & \cdots & 1 \\ y_1 & \xi_2(\bar{h}) & \cdots & \xi_k(\bar{h}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_{k-1} & \xi_2(\bar{h})^{k-1} & \cdots & \xi_k(\bar{h})^{k-1} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \xi_1(\bar{h}) & \xi_2(\bar{h}) & \cdots & \xi_k(\bar{h}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \xi_1(\bar{h})^{k-1} & \xi_2(\bar{h})^{k-1} & \cdots & \xi_k(\bar{h})^{k-1} \end{vmatrix}},$$

再注意 $y_\mu = y_\mu(h) \rightarrow 1, (h \rightarrow 0), \mu = 0, 1, \dots, k-1$, 及 $\xi_1(0) = 1$, 故 $r_1 \rightarrow 1 (h \rightarrow 0)$. (2.14) 中其余各项趋于零是显然的事. 定理 2.4 证毕.

推论 2.5 如果方法(1.1)是相容的, 则(1.1)收敛的充分必要条件是(1.1)是稳定的.

推论 2.5 便是著名的 Lax 等价性定理.

§ 1.3 线性多步法的最高可达阶

对于线性多步法

$$\sum_{j=0}^k a_j y_{n+j} = h \sum_{j=0}^k \beta_j f_{n+j}, \quad (3.1)$$

若 $\beta_k \neq 0$, 则方法是隐式的. 我们规范化 $a_k = 1$, 那末(3.1)中共有 $2k+1$ 个参数可供选定, 我们要求其阶是 p , 则要求满足 $p+1$ 个条件来确定 $a_i, \beta_i (i=0, 1, \dots, k)$. 这样 $2k+1 = p+1$, 粗略地看出 $p=2k$. 当 $\beta_k = 0$ 时是显式方法, 其阶可望达 $p=2k-1$. 但前面的定理 2.4 指出, 收敛的方法必须是零稳定的, 一般不可能达 $2k$ 或 $2k-1$ 阶. 那末零稳定的线性多步法其最高可达阶是多少呢? 本节将回答这个问题.

首先讨论一个问题, 给定多项式 $\rho(\xi), \rho(1) = 0$, 要求构造多项式 $\sigma(\xi)$, 使得算子 $\mathcal{L}$ 的阶至少是 $k+1$, 其中

$$\mathcal{L}[y(t)_j h] = \rho(E)y(t) - h\sigma(E)y'(t),$$