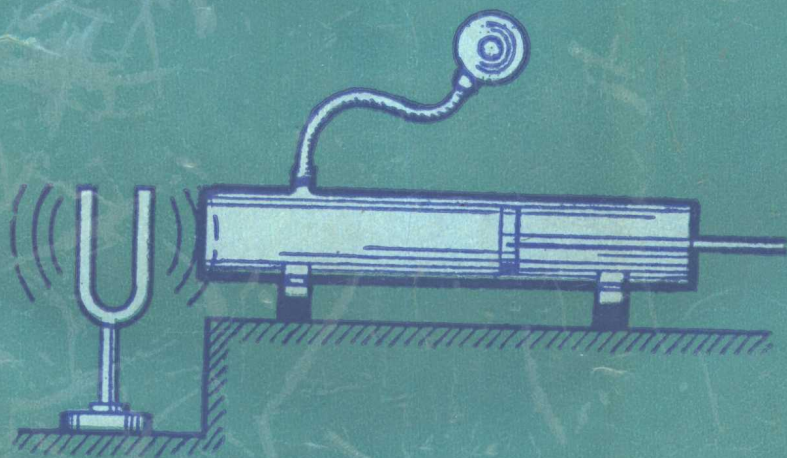


物理学概念纲要 与习题集

задачник по физике

张开达 王祖彝 王 珊 编译



同济大学出版社

物理学概念纲要 与习题集

苏 A.Γ.契尔朵夫 A.A.伏罗别耶夫 编

张开达 王祖彝 王 珊 译

同济大学出版社

沪(204号)

内 容 简 介

本书译自苏联高等教育出版社出版的《Задачник по Физике》。原书是为配合苏联高等工业大学的物理教学而编写,其内容与深度是根据苏联高等工业大学的物理教学大纲而选定。每一单元有足够的习题,它们的难度随题号而增大。在每节之首,列出了解题所需的基本定律与公式;并且有典型例题的详细解释。这一点对函授生将特别有用。

本书可作为高等工业大学的教学用书。也可供其他大专院校以及函授院校的师生选作参考用书。

责任编辑 张智中

封面设计 王肖生

物理学概念纲要与习题集

张开达 王祖彝 玉珊译

同济大学出版社出版

(上海四平路 1239 号)

新华书店上海发行所发行

昆山亭林印刷厂印刷

开本 850×1168 1/32 印张 18.875 字数 570 千字

1991年11月第1版 1991年11月第1次印刷

印数 1—4000 定价 10.90 元

ISBN 7-5608-0831-X/O·83

谨献给

中苏人民的友好事业

译者*

1990.10

* 本书第一、三、五章由王祖彝译；第六～十章由王珊译；第四章由张统为译，张开达译其余章节。译稿由张开达统校（其中§4～§7由王珊协助）。在翻译过程中，对原书中的印刷错误已作了改正。

吴翔教授对本书的翻译出版给予了热忱的支持与帮助。译者表示衷心的感谢。限于译者水平，错译之处，文责自负。恳请读者指正。

第四版前言

《物理学概念纲要与习题集》第四版有实质性的修改。增加了新的内容：第一章内增添了《相对论力学》，第二章内增加了《统计物理要点》。同时，对版面进行了很大的更新；对大部分单元中的陈旧习题作了删改。

习题集中使用的专有名词、符号和物理量的单位等已与国际通用标法和苏联法定标法相一致。

与过去的版本一样，答案的有效数字为三位。因此，习题中的已知数和附录中的参数表也给出了同样的有效数字。但出于简便的目的，末位数的零就省略了。

作者对手稿的审阅者——莫斯科电机学院普通物理教研室的教师们：А. И. 古帕金教授，Г. Ф. 叶费希金讲师，D. B. 库兹明讲师，Н. М. 纳维科夫讲师，Ю. А. 高尔赫瓦斯基教员，А. Ф. 切诺晓夫教员——表示衷心的感谢。他们的建议，极大地改善了本教学参考书的质量。

作者同样对 O. M. 托捷斯教授提出的指正表示感谢。

对习题集的指正和进一步的改进意见请寄：Москва(莫斯科) К-51, Неглинная ул. Д. 29/14, Издательства «Высшая школа»。

作者

目 录

作者前言

| | |
|------------------------------------|-----|
| 第一章 力学的物理基础 | 1 |
| § 1 运动学 | 1 |
| § 2 质点和平动物体的动力学 | 17 |
| § 3 转动的动力学 | 44 |
| § 4 力学中的力 | 66 |
| § 5 相对论力学 | 83 |
| § 6 机械振动 | 93 |
| § 7 弹性介质中的波 声学 | 113 |
| 第二章 分子物理学和热力学 | 129 |
| § 8 理想气体定律 | 129 |
| § 9 气体分子运动论 | 134 |
| § 10 统计物理要点 | 140 |
| § 11 热力学的物理基础 | 153 |
| § 12 真实气体 液体 | 170 |
| 第三章 静电学 | 186 |
| § 13 库伦定律 带电物体之间的相互作用 | 186 |
| § 14 电场强度 电位移 | 195 |
| § 15 电势 电荷系统的能量 电荷在电场中位移所作的功 | 213 |
| § 16 电偶极子 | 237 |
| § 17 电容 电容器 | 245 |
| § 18 带电导体的能量 电场的能量 | 251 |
| 第四章 直流电 | 259 |
| § 19 直流电的基本定律 | 259 |
| § 20 金属、液体、气体中的电流 | 271 |
| 第五章 电磁学 | 278 |
| § 21 恒定电流的磁场 | 278 |

| | | |
|------------|------------------------------|------------|
| § 22 | 磁场对载流导线的作用力 | 290 |
| § 23 | 磁场对运动电荷的作用力 | 299 |
| § 24 | 全电流定律 磁通量 磁路 | 307 |
| § 25 | 载流导线在磁场中位移所作的功 电磁感应 电感 | 315 |
| § 26 | 磁场的能量 | 327 |
| § 27 | 电磁振荡和电磁波 | 330 |
| 第六章 | 光学 | 334 |
| § 28 | 几何光学 | 334 |
| § 29 | 光度学 | 345 |
| § 30 | 光的干涉 | 350 |
| § 31 | 光的衍射 | 361 |
| § 32 | 光的偏振 | 369 |
| § 33 | 运动物体的光学 | 377 |
| 第七章 | 量子光学现象 原子物理学 | 383 |
| § 34 | 热辐射定律 | 383 |
| § 35 | 光电效应 | 387 |
| § 36 | 光压·光子 | 391 |
| § 37 | 康普顿效应 | 394 |
| § 38 | 氢原子的玻尔理论 | 397 |
| § 39 | 伦琴射线 | 400 |
| § 40 | 德布罗意波 | 403 |
| 第八章 | 原子核物理和基本粒子物理 | 408 |
| § 41 | 原子核结构放射性 | 408 |
| § 42 | 电离辐射剂量学要点 | 414 |
| § 43 | 质量亏损和原子核的结合能 | 422 |
| § 44 | 核反应 | 423 |
| 第九章 | 量子力学要点 | 430 |
| § 45 | 粒子的波动性 | 430 |
| § 46 | 粒子运动的最简情况 | 434 |
| § 47 | 原子结构 | 447 |
| § 48 | 分子光谱 | 462 |
| 第十章 | 固体物理学 | 469 |
| § 49 | 结晶学要点 | 469 |

| | |
|----------------------|-----|
| § 50 热学性质 | 479 |
| § 51 电学和磁学性质 | 491 |
| 附录 | 510 |
| 关于近似计算 | 510 |
| 参考表 | 513 |
| I 数学数据 | 513 |
| II 物理量单位中的某些数据 | 519 |
| III 物理量的数值表 | 524 |
| 答案 | 531 |

第一章 力学的物理基础

§1 运 动 学

基本公式

1. 质点在空间的位置由矢径 \mathbf{r} 确定:

$$\mathbf{r} = i x + j y + k z,$$

式中 i, j, k 分别为 x 轴、 y 轴和 z 轴正方向上的单位矢量; x, y, z 为质点的坐标。

用坐标形式表示运动的运动学方程为

$$x = f_1(t); y = f_2(t); z = f_3(t),$$

式中, t 为时间。

2. 平均速度

$$\langle \mathbf{v} \rangle = \Delta \mathbf{r} / \Delta t,$$

式中, $\Delta \mathbf{r}$ 为质点在时间间隔 Δt 内的位移。

平均对地速度

$$\langle v \rangle = \Delta s / \Delta t \textcircled{1},$$

式中, Δs 是质点在时间间隔 Δt 内所通过的路程。

瞬时速度

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = i v_x + j v_y + k v_z,$$

式中, $v_x = dx/dt; v_y = dy/dt; v_z = dz/dt$ 是速度 \mathbf{v} 在各坐标轴上的投影。

速度的绝对值

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}.$$

① 在常见的一些力学教材中,往往将 $\langle v \rangle = \Delta s / \Delta t$ 称为质点在时间间隔 Δt 内的平均速率——译者注

3. 加速度

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = i a_x + j a_y + k a_z,$$

式中, $a_x = d/dt$; $a_y = dv_y/dt$; $a_z = dv_z/dt$ 是加速度 \mathbf{a} 在各坐标轴上的投影。



图 1.1

加速度的绝对值

$$a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

在曲线运动的情况下, 加速度可以表示为法向分量 \mathbf{a}_n 和切向分量 \mathbf{a}_t 之和(图 1.1):

$$\mathbf{a} = \mathbf{a}_n + \mathbf{a}_t.$$

这些加速度的绝对值分别为

$$a_n = v^2/R; \quad a_t = dv/dt; \quad a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2},$$

式中, R 为轨道在该点处的曲率半径。

4. 质点沿 X 轴作匀速运动时的运动学方程式为

$$x = x_0 + vt$$

式中, x_0 为初始坐标, t 为时间。在匀速运动的情况下,

$$v = \text{常数}, \quad a = 0.$$

5. 质点沿 X 轴作匀变速运动 ($a = \text{常数}$) 时的运动学方程式为

$$x = x_0 + v_0 t + at^2/2,$$

式中, v_0 为初速, t 为时间。

质点作匀变速运动时的速度为

$$v = v_0 + at.$$

6. 在给定转轴的情况下, 刚体的位置用旋转角(或者角位移) φ 确定。转动运动的运动学方程为

$$\varphi = f(t).$$

7. 平均角速度

$$\langle \omega \rangle = \Delta\varphi/\Delta t,$$

式中, $\Delta\varphi$ 是刚体在时间间隔 Δt 内旋转角的变化。

瞬时角速度*

* 角速度和角加速度是轴矢量, 它们的方向与转轴重合。

$$\omega = d\varphi/dt。$$

8. 角加速度*

$$\varepsilon = d\omega/dt。$$

9. 匀速转动的运动学方程为

$$\varphi = \varphi_0 + \omega t,$$

这里, φ_0 是初始角位移, t 是时间。在匀速转动的情况下

$$\omega = \text{常数}, \varepsilon = 0。$$

转动频率

$$n = N/t, \text{ 或者 } n = 1/T,$$

式中, N 是物体在时间 t 内转动的周数; T 为转动周期(即转动一周所需要的时间)。

10. 匀变速转动($\varepsilon = \text{常数}$)的运动学方程为

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t + \varepsilon t^2/2,$$

式中, ω_0 是初始角速度; t 是时间。

在匀变速转动的情况下, 物体的角速度为

$$\omega = \omega_0 + \varepsilon t。$$

11. 描述质点转动特征的角量与线量之间的关系用下列公式表示:

质点沿着半径为 R 的

圆弧通过的路程…………… $s = \varphi R$ (φ 是物体的旋转角)

质点的线速度…………… $v = \omega R, \boldsymbol{v} = [\boldsymbol{\omega} R]$

质点的加速度:

切向加速度…………… $a_\tau = \varepsilon R, \boldsymbol{a}_\tau = [\boldsymbol{\varepsilon} R]$

法向加速度…………… $a_n = \omega^2 R, \boldsymbol{a}_n = -\omega^2 R$

例 题

1. 已知质点沿直线 (X 轴) 运动的运动方程为 $x = A + Bt + Ct^3$, 式中 $A = 4\text{m}$, $B = 2\text{m/s}$, $C = -0.5\text{m/s}^3$, 求在 $t_1 = 2\text{s}$ 这一时刻: 1) 质点的坐标 x_1 ; 2) 瞬时速度 v_1 ; 3) 瞬时加速度 a_1 。

解: 1) 已知质点的运动方程, 故只要将已知的的时间值 t_1 替

代运动方程里的 t , 就可求得质点在该时刻的坐标为

$$x_1 = A + Bt_1 + Ct_1^2$$

把 A, B, C, t_1 的数值代入上式并经计算后, 即得

$$x_1 = 4 \text{ m}$$

2) 任意时刻的瞬时速度可用坐标 x 对时间 t 求微商的方法来求之:

$$v = \frac{dx}{dt} = B + 3Ct^2.$$

于是, 在给定时刻 t_1 , 瞬时速度为

$$v_1 = B + 3Ct_1^2$$

将 B, C, t_1 的数值代入上式并经计算后, 即得

$$v_1 = -4 \text{ m/s}.$$

负号表明质点在 $t_1 = 2\text{s}$ 这一时刻沿坐标轴的负方向运动。

3) 由坐标 x 对时间 t 取二阶导数, 就得质点在任意时刻的瞬时加速度:

$$a = \frac{d^2x}{dt^2} = \frac{dv}{dt} = 6Ct.$$

于是, 在给定时刻 t_1 , 瞬时加速度等于

$$a_1 = 6Ct_1.$$

把 C 和 t_1 的数值代入上式并经计算后, 得

$$a_1 = -6 \text{ m/s}^{-2}.$$

负号表明, 加速度矢量的方向与坐标轴的负方向相同, 并且在本题的条件下对任何时刻都是如此。

2. 已知质点沿 X 轴运动的运动学方程为

$$x = A + Bt + Ct^2, \text{ 式中 } A = 5\text{m}, B = 4\text{m/s}, C = -1\text{m/s}^2.$$

1) 作出坐标 x 和路程对时间的关系的曲线图。2) 求出从 $t_1 = 1\text{s}$ 到 $t_2 = 6\text{s}$ 这一时间间隔内的平均速度 $\langle v_x \rangle$ 。3) 求出在同一时间间隔内的平均对地速度 $\langle v \rangle$ 。

解: 1) 为了作出质点的坐标对时间的关系的曲线图, 我们要找出有特征的坐标数值(如初始坐标和最大坐标)以及与上述坐标和数值为零的坐标相对应的时刻。

初始坐标对应于 $t=0$ 这一时刻, 它的数值等于

$$x_0 = x|_{t=0} = A = 5 \text{ m.}$$

当质点开始反向运动(即速度改变符号)时, 就达到坐标的最大值。假如把坐标对时间的一阶导数取作零, 就可求出这一时刻:

$$v = \frac{dx}{dt} = B + 2Ct = 0, \quad \text{由此得}$$

$$t = -\frac{B}{2C} = 2 \text{ s.}$$

最大坐标为

$$x_{\max} = x|_{t=2} = 9 \text{ m.}$$

我们从下式找出与坐标 $x=0$ 相对应的时刻 t :

$$x = A + Bt + Ct^2 = 0,$$

解所得到的关于 t 的二次方程便得

$$t = (-B \pm \sqrt{B^2 - 4AC}) / (2C).$$

将 A, B, C 之数值代入上式并经计算后, 即得

$$t = (2 \pm 3) \text{ s}$$

这样, 我们得到两个时间值: $t' = 5 \text{ s}$ 和 $t'' = -1 \text{ s}$ 。由于第二个时间值不满足本题的条件 ($t \geq 0$), 故舍之。

质点的坐标与时间的关系图是二次曲线。为了作出此曲线, 必需要有 5 个点, 因为二次曲线的方程包含 5 个系数, 所以, 除了前面已经算出的 3 个有特征的坐标值之外, 我们还要寻找两个与时刻 $t_1 = 1 \text{ s}$ 和 $t_2 = 6 \text{ s}$ 相对应的坐标值:

$$x_1 = A + Bt_1 + Ct_1^2 = 8 \text{ m}, \quad x_2 = A + Bt_2 + Ct_2^2 = -7 \text{ m.}$$

将所得数据列表如下:

$$\text{时间, s} \quad t_0 = 0 \quad t_1 = 1 \quad t_B = 2 \quad t' = 5 \quad t_2 = 6$$

$$\text{坐标, m} \quad x_0 = A = 5 \quad x_1 = 8 \quad x_{\max} = 9 \quad x = 0 \quad x_2 = -7$$

利用表中的数据, 我们可画出质点的坐标与时间的关系曲线 (图 1.2)。

根据下列一些考虑, 我们作出路程曲线图: (1) 到速度改变符号时为止, 路程和坐标相同; (2) 从质点的返回时刻开始, 它向相

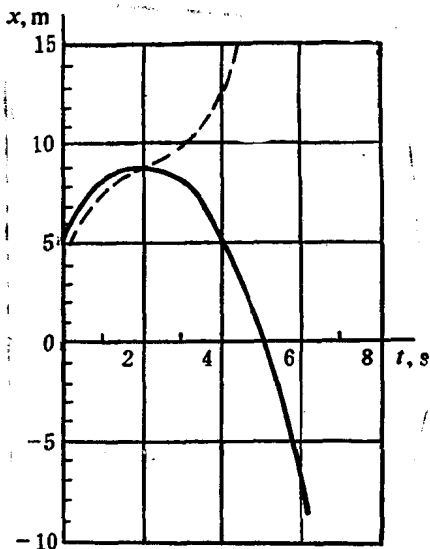


图 1.2

反方向运动,因而它的坐标的数值减小,而与此同时它所通过的路程却按照其坐标减小的规律继续增加。

因此,到 $t_B = 2s$ 这一时刻为止,路程曲线图与坐标曲线图重合,而从这一时刻开始路程曲线图是坐标曲线图的镜像反映(图 1.2)。

2) 在时间间隔 $t_2 - t_1$ 之中平均速度由下式确定:

$$\langle v_x \rangle = (x_2 - x_1) / (t_2 - t_1).$$

将表中 x_1, x_2, t_1, t_2 的数值同时代入上式经计算后便得

$$\langle v_x \rangle = -3 \text{ m/s}.$$

3) 平均对地速度 $\langle v \rangle$ 从下式求出:

$$\langle v \rangle = S / (t_2 - t_1),$$

式中, S 为质点在时间间隔 $t_2 - t_1$ 内所通过的路程。从图 1.2 的曲线上可以看出,这路程由两段所组成: $s_1 = x_{\max} - x_1$ (即质点在时间间隔 $t_B - t_1$ 内通过的路程) 和 $s_2 = x_{\max} + |x_2|$ (即它在时间间隔 $t_2 - t_B$ 内通过的路程)。因此,路程

$$s = s_1 + s_2 = (x_{\max} - x_1) + (x_{\max} + |x_2|) \\ = 2x_{\max} + |x_2| - x_1。$$

将 x_1 , $|x_2|$, x_{\max} 的数值同时代入上式并经计算后,得

$$s = 17 \text{ m},$$

于是,要寻找的平均对地速度为

$$\langle v \rangle = s / (t_2 - t_1) = 3.4 \text{ m/s}。$$

要注意的是,平均对地速度总是正的。

3. 汽车沿着公路上的弧形转弯处运动(图 1.3), 圆弧的曲率半径 $R = 50 \text{ m}$ 。冷车的运动方程式*为 $\xi(t) = A + Bt + Ct^2$, 式中 $A = 10 \text{ m}$, $B = 10 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$, $C = -0.5 \text{ m/s}^2$ 。求: 1) 汽车在 $t = 5 \text{ s}$ 这一时刻的速度 v , 它的切向加速度 a_τ , 法向加速度 a_n 和总加速度 a ; 2) 从汽车开始运动时起, 在时间间隔 $\tau = 10 \text{ s}$ 内, 它所通过的路程 s 和发生的位移之模 $|\Delta r|$ 。

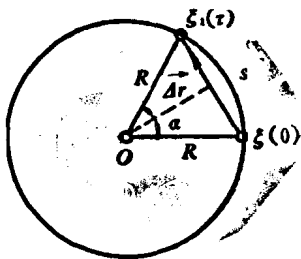


图 1.3

解: 1) 知道了运动方程, 则由坐标对时间取一阶导数就可求得速度:

$$v = \frac{d\xi}{dt} = B + 2Ct。$$

将 B, C, t 的数值代入这个表达式中经计算, 便得 $v = 5 \text{ m/s}$ 。

由速度对时间取一阶导数就得切向加速度:

$$a_\tau = \frac{dv}{dt} = 2C。$$

将 C 之值代入, 便得 $a_\tau = -1 \text{ m/s}^2$ 。

法向加速度由公式 $a_n = v^2/R$ 确定。将求得的速度值和已知的轨道曲率半径的数值代入这个公式, 经计算, 便得:

$$a_n = 0.5 \text{ m/s}^2$$

正如从图 1.1 中可以看到的那样, 总加速度是加速度 a_τ 和

*在给出的运动方程里, ξ 表示从圆周上的某一个起点开始算起的曲线坐标。

\boldsymbol{a}_n 的几何和: $\boldsymbol{a} = \boldsymbol{a}_\tau + \boldsymbol{a}_n$ 。加速度的绝对值 $a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2}$ 。将已求出的 a_τ 和 a_n 的数值代入这个表示式中, 即得

$$a = 1.12 \text{ m/s}^2.$$

2) 为了算出汽车通过的路程 s , 我们要注意的, 在运动向一个方向的情况下(就象在本题条件下所发生的那样), 路程 s 等于曲线坐标 ξ 的增量, 亦即

$$s = \xi(\tau) - \xi(0),$$

或者

$$s = A + B\tau + C\tau^2 - A = B\tau + C\tau^2$$

将 B, C, τ 的数值代入到所得到的表达式中并经计算后便得

$$s = 50 \text{ m}$$

从图 1.3 可以看出, 位移的模等于 $|\Delta \boldsymbol{r}| = 2R \sin\left(\frac{\alpha}{2}\right)$, 式中, α 为确定汽车在轨道上始末位置 $\xi(0)$ 和 $\xi(\tau)$ 的两个矢径之间的夹角。若以弧度计, 则这个角的大小就是路程 s 与轨道曲率半径 R 之比, 亦即 $\alpha = s/R$ 。因此,

$$|\Delta \boldsymbol{r}| = 2R \sin \frac{s}{2R}.$$

将 R, s 的数值代入上式并经计算后, 即得

$$|\Delta \boldsymbol{r}| = 47.9 \text{ m}.$$

4. 飞轮以 $n_0 = 10 \text{ s}^{-1}$ 的恒定频率旋转, 在开始制动时转动是匀减速的。当制动停止后, 飞轮又重新恢复匀速转动, 但转动频率已变成 $n = 6 \text{ s}^{-1}$ 。如果在飞轮作匀减速运动的时间内, 它共转了 $N = 50$ 周, 试求飞轮的角加速度和制动的延续时间 t 。

解: 飞轮的角加速度 ε 是由关系式 $\omega^2 - \omega_0^2 = 2\varepsilon\varphi$ 和初角速度 ω_0 与末角速度 ω 相联系的, 由此得 $\varepsilon = (\omega^2 - \omega_0^2)/(2\varphi)$, 但因为 $\varphi = 2\pi N$, $\omega = 2\pi n$, 故 $\varepsilon = \frac{\omega^2 - \omega_0^2}{2\varphi} = \frac{\pi(n^2 - n_0^2)}{N}$ 。

将 π, n, n_0, N 等量的数值代入上式并经计算后, 可得

$$\varepsilon = -4.02 \text{ rad/s}^2.$$

式中负号表示飞轮作减速转动。

若利用将回转角 φ 与转动的平均角速度 $\langle\omega\rangle$ 和时间 t 联系起来的公式: $\varphi = \langle\omega\rangle t$, 则可求得制动的延续时间。根据本题的条件, 角速度与时间成线性关系, 所以平均角速度可写成 $\langle\omega\rangle = (\omega_0 + \omega)/2$, 于是有

$$\varphi = (\omega_0 + \omega)t/2 = \pi(n_0 + n)t,$$

由此得出

$$t = \frac{\varphi}{\pi(n_0 + n)} = \frac{2N}{n_0 + n}$$

将各个数值代入其中经计算后, 即得

$$t = 6.25 \text{ s}.$$

习 题

直线运动

1-1 两条笔直的道路相交成角 $\alpha = 60^\circ$ 。两辆汽车沿着这两条道路离开交叉点: 其中一辆汽车的速度为 $v_1 = 60 \text{ km/h}$, 另一辆的速度为 $v_2 = 80 \text{ km/h}$ 。假设两辆汽车是同时经过交叉点的, 试求其中任意一辆汽车离开另一辆的速度 v' 和 v'' 。

1-2 质点在 $t_1 = 15 \text{ s}$ 内以 $v_1 = 5 \text{ m/s}$ 的速度运动, 在 $t_2 = 10 \text{ s}$ 内以 $v_2 = 8 \text{ m/s}$ 的速度运动, 而在 $t_3 = 6 \text{ s}$ 内以 $v_3 = 20 \text{ m/s}$ 的速度运动, 问质点的平均对地速度 $\langle v \rangle$ 为多少?

1-3 汽车以 $v_1 = 60 \text{ km/h}$ 的速度通过了全部路程的 $3/4$, 剩下的路程以 $v_2 = 80 \text{ km/h}$ 的速度驶完。问汽车的平均对地速度为多少?

1-4 在路程的前一半中, 物体以 $v_1 = 2 \text{ m/s}$ 的速度运动, 在路程的后一半中它又以 $v_2 = 8 \text{ m/s}$ 的速度运动。试求物体的平均对地速度 $\langle v \rangle$ 。

1-5 在时间 $t_1 = 2 \text{ s}$ 内, 物体通过了路程的前一半, 在时间 $t_2 = 8 \text{ s}$ 内, 它又通过了路程的后一半, 假设路程 $s = 20 \text{ m}$, 试求物体的平均对地速度 $\langle v \rangle$ 。

1-6 对于某一物体的运动来说, 其速度与时间之间的关系如