

线性代数

主编 靳全勤 张华隆



上海交通大学出版社

0151.2/210=3

2008

21 世纪高等学校教材

线性代数

(第三版)

靳全勤 张华隆 主编

上海交通大学出版社

内 容 提 要

全书共分六章,内容包括行列式、矩阵、线性方程组、相似矩阵与矩阵对角化、对称矩阵与二次型、线性空间与线性变换简介。每章后都附有习题。书后附有答案。

本书内容符合教育部高等学校线性代数教学的要求,遵循循序渐进、由浅入深的原则。

本书可供高等院校理工、经济、工商管理等专业作为教材使用,也可供电视大学和其他业余大学及科技工作者使用。

图书在版编目(CIP)数据

线性代数/ 靳全勤, 张华隆主编. —3 版. —上海:
上海交通大学出版社, 2008
21 世纪高等学校教材
ISBN978-7-313-04064-0

I. 线... II. ①靳... ②张... III. 线性代
数—高等学校—教材 IV. O151.2

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2007)第 021748 号

线 性 代 数

(第三版)

靳全勤 张华隆 主编

上海交通大学出版社出版发行

(上海市番禺路 877 号 邮政编码 200030)

电话: 64071208 出版人: 韩建民

上海崇明南海印刷厂印刷 全国新华书店经销

开本: 787mm×960mm 1/16 印张: 12.25 字数: 226 千字

2005 年 7 月第 1 版 2008 年 8 月第 3 版 2008 年 8 月第 4 次印刷

ISBN978-7-313-4064-0/O·174 定价: 18.00 元

版权所有 侵权必究

第三版前言

随着计算机技术的飞速发展和广泛应用,许多实际问题得以通过离散化的数值计算而得到定量的解决。而线性代数正是实际问题离散化的数学基础。不仅如此,线性代数在训练学生的逻辑思维和推理能力、分析解决实际问题的能力方面也起着重要的作用。因此,线性代数成为理工、经济、工商管理等各专业大学生必修的重要数学基础课之一。

本书是作者多年的教学经验积累的结晶。主要内容包括行列式、矩阵、线性方程组、相似矩阵与矩阵对角化、对称矩阵与二次型、线性空间与线性变换简介等。在本书编写过程中,我们遵循了由特殊到一般、由具体到抽象循序渐进、由浅入深的原则。本书充分注重数学概念理论的条理性,而不过分追求数学的严谨。

本教材自出版以来,得到广大读者、使用本书的同行们的厚爱 and 广泛好评,在此我们深表谢意。在广泛听取任课教师的意见和建议的基础上,我们对教材重新进行了修订编写,除了对原书在结构上做了适当的调整外,对部分习题、复习题也作了适当调整和修订。

本书此次修订工作主要由张华隆、周朝晖完成,靳全勤对修订计划、修订稿进行审定。

再次感谢广大读者和使用本书的同行提出的宝贵和中肯的意见。由于编者水平有限,书中不妥之处,恳请读者批评指正。

作者于上海 同济园

2008年5月

目 录

第 1 章 行列式	1
1.1 n 阶行列式的定义	1
1.1.1 二、三阶行列式	1
1.1.2 n 阶行列式的定义	4
习题 1.1	8
1.2 行列式的性质	9
习题 1.2	15
1.3 行列式按行(列)展开定理	15
习题 1.3	22
1.4 克莱姆法则	22
习题 1.4	31
复习题 1	33
第 2 章 矩阵	35
2.1 矩阵的概念	35
2.1.1 矩阵概念的引入	35
2.1.2 几个特殊矩阵	35
习题 2.1	38
2.2 矩阵的运算	38
2.2.1 矩阵的加法	38
2.2.2 数与矩阵的乘法	39
2.2.3 矩阵的乘法	39
2.2.4 矩阵的转置	42
2.2.5 方阵的行列式	43
2.2.6 伴随矩阵	46
习题 2.2	46
2.3 初等变换与矩阵的标准形	47
2.3.1 矩阵的初等变换、初等矩阵	47

2.3.2 阶梯矩阵与矩阵的标准形·····	51
习题 2.3 ·····	54
2.4 分块矩阵·····	55
习题 2.4 ·····	61
2.5 逆矩阵·····	61
2.5.1 逆矩阵的概念与性质·····	61
2.5.2 用初等变换求逆矩阵·····	65
习题 2.5 ·····	71
复习题 2 ·····	72
第 3 章 线性方程组 ·····	73
3.1 向量组的线性相关性·····	73
3.1.1 n 维向量的概念与运算 ·····	73
3.1.2 向量组的线性相关性·····	74
习题 3.1 ·····	79
3.2 向量组的秩与矩阵的秩·····	80
3.2.1 向量组与矩阵的关系·····	80
3.2.2 矩阵的秩·····	80
3.2.3 向量组线性相关性的矩阵判别定理·····	84
3.2.4 向量组的秩·····	87
3.2.5 向量空间·····	91
习题 3.2 ·····	93
3.3 线性方程组有解的判定定理·····	94
习题 3.3 ·····	98
3.4 线性方程组解的结构·····	99
3.4.1 齐次线性方程组的解的结构 ·····	100
3.4.2 非齐次线性方程组的通解结构 ·····	104
习题 3.4 ·····	108
复习题 3 ·····	109
第 4 章 相似矩阵与矩阵对角化 ·····	111
4.1 矩阵的特征值与特征向量 ·····	111
4.1.1 方阵的特征值与特征向量的概念 ·····	111
4.1.2 特征值与特征向量的求法 ·····	114

习题 4.1	117
4.2 相似矩阵与矩阵的对角化	117
4.2.1 相似矩阵的概念	118
4.2.2 相似矩阵的性质	118
4.2.3 矩阵可对角化的条件	119
习题 4.2	122
4.3 向量的内积与正交矩阵	123
4.3.1 正交向量组	123
4.3.2 正交矩阵与正交变换	126
习题 4.3	128
4.4 实对称矩阵的对角化	128
习题 4.4	132
复习题 4	133
第 5 章 对称矩阵与二次型	135
5.1 二次型及其标准形	135
5.1.1 二次型的矩阵表示	135
5.1.2 二次型的标准形	136
习题 5.1	137
5.2 化二次型为标准形	138
习题 5.2	146
5.3 正定二次型与正定矩阵	146
习题 5.3	150
复习题 5	150
第 6 章 线性空间与线性变换简介	152
6.1 线性空间的基本概念	152
6.1.1 线性空间的定义	152
6.1.2 线性空间的简单性质	154
6.1.3 子空间	154
习题 6.1	156
6.2 基变换与坐标变换	156
6.2.1 基与坐标	156
6.2.2 基变换与坐标变换	158

习题 6.2	160
6.3 线性映射与线性变换	160
习题 6.3	163
6.4 线性变换的矩阵表示	164
习题 6.4	168
复习题 6	168
习题答案	170

第 1 章 行列式

行列式是线性代数一重要的概念和工具,在线性方程组理论、矩阵对角化和正定二次型的讨论中起着重要作用。本章主要介绍概念、性质和计算。作为应用,最后讨论线性方程组的克莱姆法则。

1.1 n 阶行列式的定义

1.1.1 二、三阶行列式

在中学我们已经知道,要解二元线性方程组:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2, \end{cases} \quad (1-1)$$

$$(1-2)$$

通常采用消元的方法。

式(1-1) $\times a_{22}$ - 式(1-2) $\times a_{12}$, 得

$$(a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12})x_1 = b_1a_{22} - b_2a_{12}, \quad (1-3)$$

式(1-2) $\times a_{11}$ - 式(1-1) $\times a_{21}$, 得

$$(a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12})x_2 = a_{11}b_2 - a_{21}b_1. \quad (1-4)$$

如果 $a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12} \neq 0$, 由式(1-3)和式(1-4)得

$$x_1 = \frac{b_1a_{22} - b_2a_{12}}{a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}}, x_2 = \frac{a_{11}b_2 - a_{21}b_1}{a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}}.$$

我们看到, x_1, x_2 表达式的分母 $a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}$ 完全由方程组的系数确定。

定义 1.1 设 4 个数 $a_{11}, a_{12}, a_{21}, a_{22}$ 排成 2 行、2 列(横排为行, 竖排为列)的数表

$$\begin{array}{cc} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{array} \quad (1-5)$$

则称表达式 $a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$ 为数表式(1-5)所确定的二阶行列式, 并记为

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}, \quad (1-6)$$

即 $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$

注 1:行列式(1-6)中的数 a_{ij} ($i=1,2; j=1,2$)称为行列式的元素;元素 a_{ij} 的下标 ij 表示该元素所在的位置,通常第一个下标 i 称为行标,第二个下标 j 称为列标, a_{ij} 表明该元素位于第 i 行、第 j 列的交叉位置。行的顺序由上往下依次增大,列的顺序由左往右依次增大。

注 2:行列式中数表的行数与列数相同,通常把行列式中左上角元素与右下角元素的连线称为主对角线;而把右上角元素与左下角元素的连线称为副对角线。由定义知,二阶行列式的值等于其主对角线上的元素之积 $a_{11}a_{22}$ 减去其副对角线上元素之积 $a_{12}a_{21}$ 。亦即计算二阶行列式的值遵循所谓的“对角线”法则。如图 1-1 所示,实线表示主对角线,虚线表示副对角线。

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$$

图 1-1

注 3:两个不同行列式的值可能相等,例如

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = 1 \times 4 - 2 \times 3 = -2,$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} = 2 \times 6 - 2 \times 7 = -2.$$

利用二阶行列式定义式(1-6),二元线性方程组式(1-1)、式(1-2)的解可表示为

$$x_1 = \frac{b_1 a_{22} - b_2 a_{12}}{a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}} = \frac{\begin{vmatrix} b_1 & a_{12} \\ b_2 & a_{12} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}} = \frac{D_1}{D},$$

$$x_2 = \frac{a_{11} b_2 - a_{21} b_1}{a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}} = \frac{\begin{vmatrix} a_{11} & b_1 \\ a_{21} & b_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}} = \frac{D_2}{D}.$$

其中 x_1, x_2 的分母 $D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$ 称为方程组式(1-1)、式(1-2)的系数行列式; x_1 的分子 D_1 是用方程组的常数项 b_1, b_2 替换 D 中的第一列元素 a_{11}, a_{21} 所得的行列式, x_2 中的分子 D_2 是用常数项 b_1, b_2 代替 D 中第二列元素 a_{12}, a_{22} 所得的行列式。

定义 1.2 设 9 个数排列成三行三列的数表

$$\begin{array}{ccc}
 a_{11} & a_{12} & a_{13} \\
 a_{21} & a_{22} & a_{23} \\
 a_{31} & a_{32} & a_{33}
 \end{array} \quad (1-7)$$

记

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

$$= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{31}a_{12}a_{23} - a_{31}a_{22}a_{13} - a_{21}a_{12}a_{33} - a_{11}a_{32}a_{23}, \quad (1-8)$$

称式(1-8)为数表式(1-7)所确定的三阶行列式。

三阶行列式的计算也遵循所谓的“对角线”法则:三阶行列式为六项乘积的代数和,三项取正号,三项取负号。如图1-2所示:位于实线上三个元素之积取正号,而位于虚线上三个元素之积取负号。

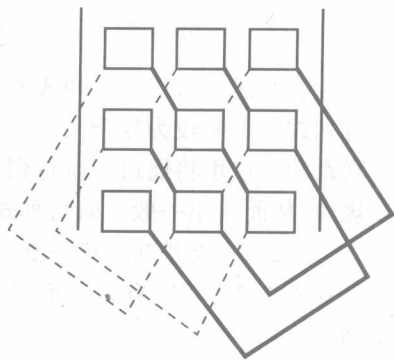


图 1-2

如果三元线性方程组:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = b_2, \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 = b_3 \end{cases}$$

的系数行列式 $D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \neq 0$, 类似于二元线性方程组的情形, 可以用消

元法得到: $x_1 = \frac{D_1}{D}, x_2 = \frac{D_2}{D}, x_3 = \frac{D_3}{D}$ 。其中 $D_i (i=1, 2, 3)$ 为用方程组的常数项 $b_1,$

b_2, b_3 替代系数行列式 $D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$ 中第 i 列所得的行列式。

例 1.1 解线性方程组: $\begin{cases} x_1 + 2x_2 = 1, \\ 2x_1 + 5x_2 = 3. \end{cases}$

解: 由于系数行列式 $D = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{vmatrix}$, 根据对角线法则, $D = 1 \times 5 - 2 \times 2 = 1, D_1 =$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{vmatrix} = 1 \times 5 - 3 \times 2 = -1, D_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 1 \times 3 - 2 \times 1 = 1, \text{ 所以 } x_1 = \frac{D_1}{D} = -1,$$

$$x_2 = \frac{D_2}{D} = 1.$$

例 1.2 计算三阶行列式 $D = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix}$ 。

解:由对角线法则

$$D = 1 \times (-1) \times (-2) + 0 \times 1 \times 0 + 2 \times 1 \times 1 - 0 \times (-1) \times 1 - 1 \times 1 \times 1 - 2 \times 0 \times (-2) = 3.$$

1.1.2 n 阶行列式的定义

如前所述,二、三阶行列式的定义遵循所谓的“对角线”法则,但一般 n 阶($n \geq 4$)行列式的定义较为复杂。二、三阶行列式的表达式是通过方程求解的结果而建立联系的。这里将通过三阶行列式的表达式结构特征,来揭示行列式表达式的内在规律,从而给出一般 n 阶行列式的定义。

1.1.2.1 全排列与逆序数

定义 1.3 将所有 n 个不同元素排成一列,称为这 n 个元素的全排列(也简称排列)。

n 个不同元素的所有不同形式的全排列的总数,通常用 P_n 表示。

不难得到 P_n 的计算公式为

$$P_n = n \cdot (n-1) \cdot \cdots \cdot 3 \times 2 \times 1 = n!$$

下面考虑将 $1, 2, 3, \dots, n$ 这 n 个数作全排列,则总共有 $n!$ 种不同的排列方式。若规定从小到大的排列(指排列 $123 \cdots (n-1)n$)为标准次序,于是这 n 个数的任一排列中,当某两个数的先后次序与标准次序不同时,就说该排列有 1 个逆序。一个排列中的所有逆序的总数称为该排列的逆序数。

(1) 逆序数为奇数的排列称为奇排列,逆序数为偶数的排列称为偶排列。

(2) 设 $P_1 P_2 \cdots P_n$ 为 n 个数 $1, 2, 3, \dots, n$ 的一个排列,计算该排列逆序数 t 。

考虑数 $P_i (i=1, 2, \dots, n)$, 如果比 P_i 大又排在 P_i 前面的数有 t_i 个,则 P_i 这个数的逆序数是 t_i 。所有数 $P_i (i=1, 2, \dots, n)$ 的逆序数之和

$$t = t_1 + t_2 + \cdots + t_n,$$

就是这个排列的逆序数。

例 1.3 求排列 54312 的逆序数,并指出该排列的逆序数。

解:首位数 5,其逆序数为 0;

4 的前面且比 4 大的数有一个,其逆序数为 1;

3 的前面有两个数 5 和 4,且都比 3 大,其逆序数为 2;

1 的前面有三个数, 5, 4 和 3, 且都比 1 大, 其逆序数为 3;

2 的前面有四个数, 5, 4, 3 和 1, 比 2 大的数有 3 个, 其逆序数为 3, 于是这个排列 54312 的逆序数为

$$t = 0 + 1 + 2 + 3 + 3 = 9,$$

为奇排列。

定理 1.1 一个排列中, 若交换其中任意两个数的位置(其他数不动), 则排列改变奇偶性。

证明:

(1) 先证明相邻两个数 a 与 b 交换次序的情形。

设原排列为

$$\cdots ab \cdots,$$

a, b 交换次序后的排列为

$$\cdots ba \cdots.$$

这里“ $\cdots$ ”表示其余数不变动。若 $a < b$, 则 ab 是标准次序, 交换后, ba 构成了一个逆序。而这两个数与其他数的逆序数在新、老两个排列中没有变化, 故新排列比原排列的逆序数增加 1。若 $a > b$, 则 ab 构成一个逆序; 交换后, ba 是标准次序, 因而不构成逆序, 此时, 交换后的新排列的逆序数比原排列的逆序数减少 1。因此, 不论哪种情况, 只要相邻两个数次序交换, 必改变排列的奇偶性。

(2) 再证交换不相邻的两个数次序的情形。

不妨设 a 与 b 之间有 S 个数 $i_1, i_2, \cdots, i_S$ 。原排列为

$$\cdots ai_1i_2\cdots i_Sb \cdots,$$

a, b 交换(其余不动)后的新排列为

$$\cdots bi_1i_2\cdots i_Sa \cdots.$$

这个改变可看成是: 先将原排列中 a 与右边的 $S+1$ 个数 $i_1, i_2, \cdots, i_S, b$ 实施 $S+1$ 次相邻两数交换次序, 得到

$$\cdots i_1i_2\cdots i_Sba \cdots,$$

然后再将该排列中的数 b 与左边的 S 个数 $i_1, i_2, \cdots, i_S$ 实施 S 次相邻两数交换次序, 即得

$$\cdots bi_1i_2\cdots i_Sa \cdots.$$

这样从原排列到新排列总共实施了 $2S+1$ 次(奇数次)相邻两数交换次序, 故改变了排列的奇偶性。

推论 奇排列变成标准排列的交换次数是奇数, 偶排列变成标准排列的交换次数为偶数。

证明: 定理 1.1 表明, 交换的次数就是排列的奇偶性产生变化的次数。而标准

排列逆序数为 0 (偶排列), 因此推论成立。

推论 当 $n \geq 2$ 时, 在 n 个不同数组成的所有全排列中, 奇排列与偶排列各占一半, 均为 $\frac{n!}{2}$ 个。

证明: 对于任意一个排列 $P_1 P_2 P_3 \cdots P_n$, 交换 P_1, P_2 (其余不动) 可得到一个新排列 $P_2 P_1 P_3 \cdots P_n$ 。

由定理 1.1 可知, 这两个排列的奇偶性不同。由此可知, 在由 n 个不同数组成的所有全排列中, 每个奇排列与唯一一个偶排列对应, 同时, 每个偶排列与唯一一个奇排列对应。所以, 奇偶排列各占一半。

1.1.2.2 三阶行列式表达式的结构

三阶行列式定义为

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

$$= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31}。$$

容易看出:

(1) 上式右端共有 6 项相加减, 每项都是三个数的乘积, 这三个数位于行列式的不同行、不同列。每个数均有两个下标, 每项中除正负号可写成 $a_{1P_1} a_{2P_2} a_{3P_3}$, 第一个下标 (行标) 排成标准次序 123, 而第二个下标 (列标) 排成 $P_1 P_2 P_3$, 而这个排列正是 1, 2, 3 三个数的某个排列。1, 2, 3 的所有全排列共有 6 种, 正好对应三阶行列式表达式中所包含的 6 项, 即列标排列 $P_1 P_2 P_3$ 对应 1, 2, 3 三个数的所有全排列。

(2) 6 项中有 3 项取正, 另外 3 项取负, 与列标的排列对应:

取正三项的列标排列为 123, 231, 312 (均为偶排列);

取负三项的列标排列为 132, 213, 321 (均为奇排列)。

若 t 表示列标排列的逆序数, 则各项所取正负号可表示为 $(-1)^t$ 。

由上述分析可知, 三阶行列式可表示为

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \sum (-1)^t a_{1P_1} a_{2P_2} a_{3P_3},$$

其中 $P_1 P_2 P_3$ 表示 1, 2, 3 的一种全排列, t 是排列 $P_1 P_2 P_3$ 的逆序数, 而 $\sum$ 表示对 1, 2, 3 三个数的所有全排列 $P_1 P_2 P_3$ 取和。

这就是三阶行列式表达式的结构特征。此特征可推广到一般情形, 从而引出 n 阶行列式的定义。

1.1.2.3 n 阶行列式的定义

定义 1.4 设有 n^2 个数,排成 n 行 n 列的数表

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

由数表中位于不同行、不同列的 n 个数作乘积,并赋以符号 $(-1)^t$,得到如下形式的项:

$$(-1)^t a_{1P_1} a_{2P_2} \cdots a_{nP_n}, \quad (1-9)$$

其中 $P_1 P_2 \cdots P_n$ 为数 $1, 2, \cdots, n$ 的某一个全排列, t 为该排列的逆序数。这样的全排列总共有 $n!$ 种,故形如式(1-9)的项总共有 $n!$ 项。对这 $n!$ 项求和

$$\sum (-1)^t a_{1P_1} a_{2P_2} \cdots a_{nP_n},$$

得出的结果称为 n 阶行列式,并记作

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

即

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \sum (-1)^t a_{1P_1} a_{2P_2} \cdots a_{nP_n}.$$

由数 a_{ij} ($i=1, 2, \cdots, n; j=1, 2, \cdots, n$) 构成的 n 阶行列式常简记为 $\det(a_{ij})$ 或者 $|a_{ij}|_{n \times n}$ 。当 $n=2$ 或 $n=3$ 时,就得到前面定义的二、三阶行列式;而当 $n=1$ 时,一阶行列式 $|a_{11}| = a_{11}$,此时要注意行列式符号与绝对值符号的区别,以免混淆(行列式 $|a_{ij}|_{n \times n}$ 中的每一个数 a_{ij} 通常称为行列式的一个元素)。

通常二、三阶行列式的计算由“对角线”法则会方便直观一些,而当 $n \geq 4$ 时, n 阶行列式的计算不遵循对角线法则,除了定义式之外,可寻求其他便捷的计算方法。

先证明几个特殊行列式的结果。

例 1.4 证明 n 阶行列式

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & & & \\ a_{21} & a_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} \cdots a_{nn},$$

其中未写出的数都是零。这类行列式称为下三角行列式,其特征是主对角线以上的数全取零,它的值等于主对角线上所有数的积。

证明:根据 n 阶行列式定义

$$D = \sum (-1)^t a_{1P_1} a_{2P_2} \cdots a_{nP_n}.$$

由于在上三角行列式中,对任意 $j > i$ 恒有 $a_{ij} = 0$,故 D 的计算式中各项的乘积因子 a_{iP_i} ,只有当其下标满足 $P_i \leq i$ 时,该因子才有可能不为零。由 $P_i \leq i (i=1, 2, \cdots, n)$ 可得

$$P_1 \leq 1, P_2 \leq 2, \cdots, P_n \leq n.$$

在所有排列 $P_1 P_2 \cdots P_n$ 中,能满足上述关系的排列只有一个标准次序排列 $123 \cdots n$,此时 D 中可能不为零的项只有一项 $(-1)^t a_{11} a_{22} \cdots a_{nn}$,该项的符号 $(-1)^t = (-1)^0 = 1$,因此

$$D = a_{11} a_{22} \cdots a_{nn}.$$

类似于下三角行列式,可证明下述几种特殊行列式的结果。

(1) 上三角行列式(未写出的元素全为零,下同)

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} \cdots a_{nn}.$$

(2) 对角行列式

$$\begin{vmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{vmatrix} = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n.$$

$$\begin{vmatrix} & & & \lambda_1 \\ & & \lambda_2 & \\ & & & \ddots \\ \lambda_n & & & \end{vmatrix} = (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}} \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n.$$

习题 1.1

1. 计算下列行列式:

$$(1) \begin{vmatrix} 7 & 4 \\ 1 & 5 \end{vmatrix};$$

$$(2) \begin{vmatrix} \cos x & -\sin x \\ \sin x & \cos x \end{vmatrix};$$

$$(3) \begin{vmatrix} x & y & z \\ z & x & y \\ y & z & x \end{vmatrix};$$

$$(4) \begin{vmatrix} 2\cos x & 1 & 0 \\ 1 & 2\cos x & 1 \\ 0 & 1 & 2\cos x \end{vmatrix}; \quad (5) \begin{vmatrix} x & y & x+y \\ y & x+y & x \\ x+y & x & y \end{vmatrix}.$$

2. 用行列式方法求解下列线性方程组:

$$(1) \begin{cases} 3x + y = -1, \\ 5x + 2y = 8 \end{cases}; \quad (2) \begin{cases} 2x_1 - x_2 + 3x_3 = 1, \\ 4x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 4, \\ x_1 + x_3 = 3. \end{cases}$$

3. 求下列各排列的逆序数:

$$(1) 34215; \quad (2) 13\cdots(2n-1)(2n)(2n-2)\cdots 2.$$

4. 写出四阶行列式中含有因子 $a_{11}a_{23}$ 的项。

5. 证明

$$D = \begin{vmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{1n} \\ 0 & 0 & \cdots & a_{2n-1} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & a_{n-1,2} & \cdots & a_{n-1,n-1} & a_{n-1,n} \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn-1} & a_{nn} \end{vmatrix} = (-1)^{\frac{n(n+3)}{2}} a_{1n} a_{2n-1} \cdots a_{n-1,2} a_{n1}.$$

1.2 行列式的性质

行列式性质是计算行列式的重要基础和依据。这一章的重点,主要是熟悉行列式的性质,并能利用这些性质进行简单行列式的计算或证明。

记

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}, D^T = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

称行列式 D^T 为行列式 D 的转置行列式。

性质 1 行列式与它的转置行列式相等, $D = D^T$ 。

完成性质 1 的证明之前,先证明下述引理。

引理 设 $(-1)^t a_{1P_1} \cdots a_{iP_i} \cdots a_{jP_j} \cdots a_{nP_n}$ 是行列式 D 的定义式中任一项,则成立

$$(-1)^t a_{1P_1} \cdots a_{iP_i} \cdots a_{jP_j} \cdots a_{nP_n} = (-1)^S a_{q_1 1} a_{q_2 2} \cdots a_{q_n n},$$

其中 t 是排列 $P_1 \cdots P_i \cdots P_j \cdots P_n$ 的逆序数, $q_1 q_2 \cdots q_n$ 是 $1, 2, \cdots, n$ 的某一全排列, S 是排列 $q_1 q_2 \cdots q_n$ 的逆序数。