

剛架計算

D. M. 索西斯 著

建筑工程出版社

057

剛 架 計 算

(初未知数重分配法)

程永年 殷立梅 等譯



建筑工程出版社出版

1959

內容摘要 本書敘述超靜定杆件系統計算法（作者稱為初未知數重分配法）對於各種不同型式的剛架結構的應用。

按此法計算剛架時，除精確的解法外，還有近似的解法；同時可以估計出誤差的程度。

書中列舉了許多實例來說明這種計算方法的運用。

本書對象為工業及民用建築工程師、設計人員以及建築及公路高等學校學生。

本書由程永年、殷立梅、楊郁及劉瀚等同志合譯，並由薛茨辛、吳乃健、施永芳等同志作技術校訂。

原本說明

書名 РАСЧЕТ РАМ С ЧНОСОВОМ ПЕРЕРАСПРЕДЕЛЕНИЯ НАЧАЛЬНЫХ ЗНАЧЕНИЙ НЕИЗВЕСТНЫХ

著者 П. М. Сосис

出版者 Государственное издательство технической литературы УССР

出版地点及年份
及年份
Киев—1956

剛架計算

程永年 殷立梅 等譯

*

1958年5月第1版 1959年9月第2次印刷 2,196—6,203冊

850×1168 1/32 · 115千字 · 印張4 5/8 · 定價(10)0.90元

建筑工程出版社印刷厂印刷 · 新华书店发行 · 書號：776

建筑工程出版社出版（北京市西郊百万庄）

（北京市書刊出版業營業許可証出字第052号）

目 录

对中文版的序言	4
原 序	5
第一章 非閉合外形的无側移刚架的計算	7
第一节 逐次漸近法	7
第二节 精确解法	26
第二章 闭合外形的无側移刚架的計算	41
第一节 第一种計算方法	41
第二节 第二种計算方法	49
第三节 刚架在竖向荷載作用下的近似計算法	60
第三章 有側移单层刚架的計算	62
第四章 对称多层单跨刚架的計算	78
第一节 逐次漸近法	78
第二节 精确解法	91
第五章 有平行立柱的多层次多跨有側移刚架的計算	97
第一节 第一种計算方法	97
第二节 第二种計算方法	98
第六章 混合体系的計算	110
第一节 概述	110
第二节 計算例題	112
第三节 刚架在水平荷載及吊車荷載作用下的近似計算	129
第四节 橫梁与立柱銼接时刚架的計算	132
結 語	135
附 彙	137
参考書籍	147

剛架計算

(初未知数重分配法)

程永年 殷立梅 等譯

建筑工程出版社出版

1959

內容提要 本書敘述超靜定杆件系統計算法（作者稱為初未知數重分配法）對於各種不同型式的剛架結構的應用。

按此法計算剛架時，除精確的解法外，還有近似的解法；同時可以估計出誤差的程度。

書中列舉了許多實例來說明這種計算方法的運用。

本書對象為工業及民用建築工程師、設計人員以及建築及公路高等學校學生。

本書由程永年、殷立梅、楊郁及劉瀚等同志合譯，並由薛茨辛、吳乃健、施永芳等同志作技術校訂。

原本說明

書名 РАСЧЕТ РАМ (С ПОСОВОМ НЕРЕРАСПРЕДЕЛЕНИЯ НАЧАЛЬНЫХ ЗНАЧЕНИЙ НЕИЗВЕСТНЫХ)

著者 П. М. Сосис

出版者 Государственное издательство технической литературы УССР

出版地点及年份
Киев—1956

剛架計算

程永年 殷立梅 等譯

*

1958年5月第1版 1959年9月第2次印刷 2,196—6,203冊

850×1168 1/32 · 115千字 · 印張4 5/8 · 定價(10)0.90元

建筑工程出版社印刷厂印刷 · 新华书店发行 · 書號：776

建筑工程出版社出版（北京市西郊百万庄）

（北京市審刊出版業營業許可証出字第052號）

目 录

对中文版的序言	4
原 序	5
第一章 非閉合外形的无側移刚架的計算	7
第一节 逐次漸近法	7
第二节 精确解法	26
第二章 閉合外形的无側移刚架的計算	41
第一节 第一种計算方法	41
第二节 第二种計算方法	49
第三节 刚架在竖向荷載作用下的近似計算法	60
第三章 有側移单层刚架的計算	62
第四章 对称多层单跨刚架的計算	78
第一节 逐次漸近法	78
第二节 精确解法	91
第五章 有平行立柱的多层次多跨有側移刚架的計算	97
第一节 第一种計算方法	97
第二节 第二种計算方法	98
第六章 混合体系的計算	110
第一节 概述	110
第二节 計算例題	112
第三节 刚架在水平荷載及吊車荷載作用下的近似計算	129
第四节 橫梁与立柱銛接时刚架的計算	132
結 語	135
附 录	137
参考書籍	147

对中文版的序言

刚架体系計算的問題已由建筑力学中的所謂古典方法从原則上作了詳尽的解答。

但对工程师來說，重要的不仅是原則上的解答，而且是既方便又簡易的刚架結構实用計算法。所以，研究这个迫切問題的著作总是十分引人注意的。

在本書所闡述的初未知数重分配法中，用一种計算的阿刺伯数字算法将建筑力学的各种方法結合了起来，例如，力法与形变法，精确解法与逐次漸近法。本書十分注意单独阶段上簡化計算技术的实用方法的研究，并且列举了許多取自苏联实际設計中的数例。

作者希望本書在中国結構工程师們的伟大創造性劳动中，能成为一本对他们有益的参考書。

П. 索西斯

1957年6月7日 基輔

原序

超靜定杆件系統的計算理論是建築力學中研究得最透彻的部分之一。著名的蘇聯學者 И.М. 拉賓諾維奇、Б.Н. 日莫契金、М.М. 費洛涅喀-波洛基奇、П.Ф. 巴拍哥費奇、П.Л. 拍斯切爾那克、Н.В. 高爾勒烏哈夫、Б.Н. 高爾布諾夫、А.А. 烏曼斯基、И.Я. 施泰爾曼等，都曾經從事過這方面的研究工作。

許多學者，例如Н.М. 貝爾納茨基、С.А. 羅吉茨基、Ш.М. 郭夫曼（蘇聯）、克勞斯（美國）、奧斯瓦爾德（德國）、克魯契克（捷克）、顧翼鷹（中國）、鷹部屋（日本）等，都曾經潛心研究過簡化超靜定系統計算的各種近似法。

作者在 1950 年，在蘇聯學者們辛勤研究的成果的基礎上所提出的初未知數重分配法，其目的在於進一步簡化並加速已在工業及民用建築中廣泛採用的剛架結構的計算。

正如方法名稱的本身所表示的，這種計算方法就在於根據超靜定系統中初未知數的現成公式進行計算，然後對初未知數進行重分配，並進而確定所求的未知數。重分配在專門的表格內進行，並須乘以所謂傳遞系數。這種傳遞系數是確定相鄰節點的形變或內力對已知節點的影響的。

對於各種不同的基本體系（力法、形變法或混合法的基本體系）、各種不同的問題解法（完全精確的解法及逐次漸近的解法）以及具有任何特點的荷載，上述計算方法均不改變。因此，可以利用建築力學中的各種原理，同時，使計算步驟的統一與方法的靈活性相結合，而方法則能使我們對各種具體問題選擇最合理的解決途徑。

本書僅研究初未知數（力矩或形變）重分配法對各種不同型式的平面剛架計算的應用。

第一章系研究初形变重分配法对非閉合外形无側移刚架計算的应用。基本体系在刚架节点加一阻止該节点旋轉的虛拟約束而成。节点的旋轉角就当作未知数。問題的解法可有两种方案：逐次漸近法及精确法。

第二章系研究閉合外形的无側移刚架的計算。在解算有关本章的問題时，可将复杂的系統分解成非閉合外形的簡單系統，并用逐次漸近法計算之。

第三章系叙述初形变重分配法对于有側移单层刚架計算的应用。

第四章系探討在反对称荷載作用下对称多层单跨刚架的計算。基本体系按力法选择，并使立柱下端为铰接。铰接点的力矩即作为未知数。本章計算方法實質上与第一章完全相同，不同之点仅在于未知数的性質——以初力矩重分配代替旋轉角的重分配。

第五章系叙述有側移多层多跨刚架的两种計算方法。第一种方法，其基本体系是按形变法选择的——有受約束的节点，但沒有水平的杆件。求解問題时，可用逐次漸近法，将多层刚架分解成一系列的双层刚架。第二种方法，是以混合体系作为基本体系，即立柱下端具有附加的铰及受約束的节点。求解問題时，須将多层刚架分解成一系列的单层刚架。

本書第二版增补了第六章，专门叙述格构式橫梁与阶形变截面柱刚接或铰接的混合体系的計算。用初未知数重分配法計算混合体系时，必須利用阶梯形变截面杆件的图表，这些图表均刊載于其他参考書籍（參见文中附注）中。

在結語中对如何根据所計算的刚架型式来选择（从本書所述各种方法中选择）最合理的解法的問題提出了一些建議。

除平面刚架而外，初未知数重分配法还可用来解算空間刚架、由薄壁构件組成的受扭曲作用的刚架以及本書沒有提到的其他許多問題。

第一章 非閉合外形的無側移剛架的計算❶

本章叙述无侧移刚架的一种计算方法。作者称之为初形变重分配法。其基本体系的选择系按照形变法，即在节点上加一虚拟约束的方法。用这种方法计算骨架式刚架是最合理的。

用形变法计算刚架通常是归纳为组成联立方程及解联立方程两部分，而方程则表示节点系统的平衡条件。

另一种解答问题的方法称为角定点法❷，采用此法时可以不必列出一般形式的直线联立方程，而代之以一些在解答与荷载无关的问题时求得的现成公式。

应用角定点法(及力矩定点法)的困难，在于必须对整个体系进行单独加荷于各个跨度或者以不平衡力矩作用于每个节点(实质上是同样的)的计算，然后求结果的总和。这种计算方法很繁重，由此也说明定点法为什么在实际上未曾得到足够广泛的采用。

本章各节所叙的初形变重分配法应用了角定点比值的概念(术语称为“旋转角传递系数”)，但进行计算时，允许荷载同时作用在刚架的所有杆件上。

通常采用的计算步骤是先计算旋转角初值，随后在表格内重分配，最后确定节点旋转角之最终数值。

第一节 逐次渐近法

要 点

試研究一刚架棧橋，其外形如图1a所示。形变法的基本体系(图16)系在刚架节点置以刚性约束形成，而由彼此隔离的梁组成，

❶ 所謂無側移剛架就是綫位移等於零的剛架。所謂閉合外形就是剛架外形上的所有節點均為彈性的。如果在剛架外形上雖只有一個節點是剛性約束或是銲接的，則剛架就應作為非閉合外形考慮。

❷ B.H.日莫契金：“剛架計算”，國立建築書籍出版社，1933年版，第386~419頁。

該梁的一端或两端受到約束。

基本体系与計算体系的差別如下：

a) 在基本体系中,刚架节点受剛性約束,因此节点的旋轉角等于零;

b) 在基本体系的約束处,抵抗力矩系由外荷載所引起。

計算目的就在于解除刚架节点的虛拟約束,以消除基本体系与計算体系間的差別,并确定这些节点的旋轉角。

用逐次漸近法求解問題时,需逐次解除刚架节点的約束。此时节点的旋轉角应作为外界影响来考慮。因此,复杂刚架体系的計算就成为一系列单元体系的計算。

譬如,解除节点6的約束后,得一隔离体系5—6—7,在外界荷載作用下計算該体系,即可求得旋轉角 φ_6^1 (图1a)。

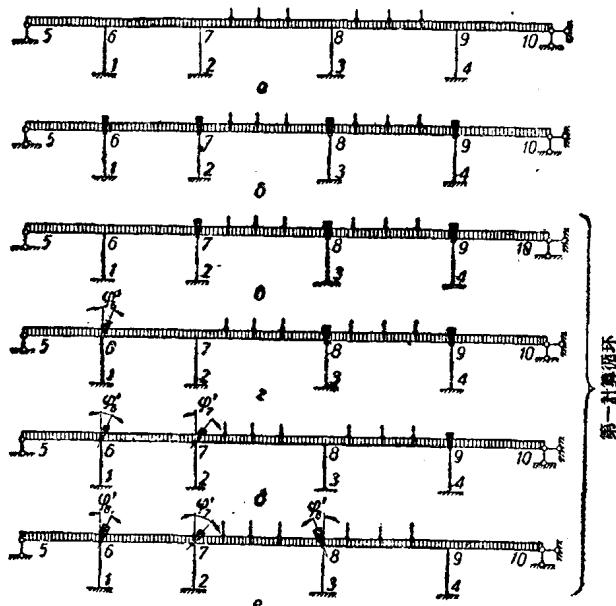


图 1

在节点6加上約束,用以固定已求得的节点6的旋轉角,并解除下一个节点7的約束(图 1b)。

我們又可得到另一單元體系 6—7—8。在外界荷載及旋轉角 φ_6^1 作用下計算該體系可求得旋轉角 φ_7^1 ①。同样地，依次解除节点 8 及 9 的約束，可求得旋轉角 φ_8^1 及 φ_9^1 (图1d 及 1e)。至此，第一計算循環結束。

求得的旋轉角值系第一次近似值。为了使这些数值更精确，可以同一循序解除刚架 6、7、8、9 的約束。

在第二計算循環中，外界作用只考慮第一循環中未曾考慮的因素。

譬如，对于体系 5—6—7，外界作用是旋轉角 φ_7^1 (图2a)。

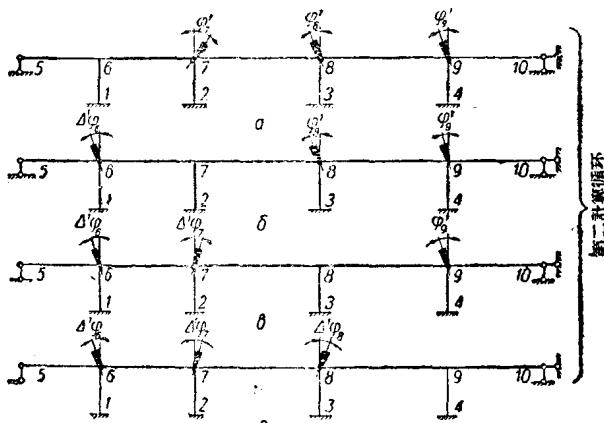


图 2

計算剛架 5—6—7 后，求得节点 6 旋轉角的第一次修正值，称之为 $\Delta^1\varphi_6$ 。对于体系 6—7—8，外界作用就是旋轉角 $\Delta^1\varphi_6$ 及 φ_7^1 (图2b)。

計算剛架 6—7—8 后，求得 节点 7 旋轉角的 第一次修正值，即 $\Delta^1\varphi_7$ ，余此类推(图 2c、d)。然后以同样方式依次計算以下循环，以求得第二次、第三次…以及最后的修正值，直到它們小于計算上所要求的精确度为止。

① 圖中未繪出剛架的形變軌線。

上述逐次漸近法的特点是以后求得的未知数比以前的具有更大的精确度。

这是因为确定以后的每一个未知数时，比确定以前的要考慮到更多的因素。譬如，在第一循环中計算刚架 5—6—7 时，仅考虑了外界荷載的影响；而在計算刚架 6—7—8 时，除外界荷載外，还考虑了旋轉角 φ_6 的附加影响；計算刚架 7—8—9 时，考虑了旋轉角 φ_7 的影响，并且它也間接地将旋轉角 φ_6 的影响包括在內，余此类推。因此，如連續不断地依次解除約束，即

正向	$6 \rightarrow 7 \rightarrow 8 \rightarrow 9 -$
反向	($- 6 \leftarrow 7 \leftarrow 8 \leftarrow -$)
正向	($- \rightarrow 7 \rightarrow 8 \rightarrow 9 -$)
反向	$7 \leftarrow 8 \leftarrow -$
.....,	

則旋轉角的修正值将在最后求得，即由最精确的未知数数值中求得。所以，在采用連續不断的方案时，其逐次漸近过程，較之采用正向过程后即行中断的循环方案要快得多。尽管如此，循环方案在不少情况下仍然能合理地加以运用，这一点将在以后的章节中予以闡述。

如在循环方案中节点轉角的修正值一般是由左右两个旋轉角的作用来确定的，则在連續方案中修正值只由一个旋轉角的作用来确定：正向时由左面的旋轉角，反向时由右面的旋轉角。

計算過程中的所有計算，均可列成表格，其編制程序參见实例。

由此可见，逐次漸近过程就是把复杂的刚架体系分解为一系列的单元体系[17]。而每个这种单元体系，我們不难加以研究，亦即列出計算这种体型所用的现成公式。

单元体系节点 b 的旋轉角的数值，应使附加約束处由于旋轉角及外界作用而引起的总抵抗力矩值等

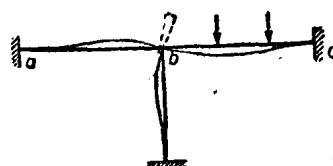


图 3

于零(图3、4),即相当于沒有約束(实际上也沒有)。

上述平衡条件可列成方程如下:

$$\varphi_b r_{bb} + r_{bp} = 0, \quad (1)$$

由此得

$$\varphi_b = -\frac{r_{bp}}{r_{bb}}. \quad (2)$$

式中: r_{bb} ——旋轉約束 b 成 θ 角度 $\varphi_b=1$ 时, 約束 b 的抵抗力矩;

r_{bp} ——由外界作用引起的約束 b 的抵抗力矩;

φ_b ——节点 b 的旋轉角。

若旋轉角及抵抗力矩的方向为順時針时, 則其值为正。

当杆件的約束旋轉一单位角度时, 在杆件約束上产生的抵抗力矩称为杆件刚度 T 。

根据附录中的表工及II(簡图1)可求得:

杆件两端受約束时, $T = \frac{4EI}{l}$; 当一端受約束, 而另一端
铰接时, $T' = \frac{1}{4}T$ 。

計算刚架时可不采用刚度 T 之絕對值, 而采用它的相对值。

因此, 所有杆件的刚度 T 均可乘以 $\frac{n}{4E}$, 式中 n 为任意值, 并取:

$$T = \frac{I}{l} \cdot n. \quad (3)$$

下面再引用节点刚度的概念。

汇集于节点处的杆件刚度总和的两倍称为节点刚度 R_b^0 :

$$R_b^0 = 2 \sum_b T_b. \quad (4)$$

一端受約束或两端受約束的
梁, 由于各种不同的作用而引起的
約束力矩 M^p , 可由附录中的表工及
表II求得。

由汇集于一节点上的全部杆件

約束力矩总和中求出 r_{bp} 及 r_{bb} 值, 并把它們代入公式(2), 即可得到在各种不同的作用下求单元体系节点旋轉角的一些现成公式。

1. 由于前一个节点的旋轉角 φ_a 而引起的单元体系中节点 b 的

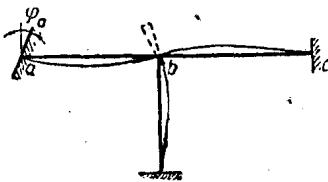


图 4

旋转角(图4)。根据

$$r_{bp} = \frac{T_{ab}}{2} \varphi_a; \quad r_{bb} = \sum_b T = \frac{R_b^0}{2},$$

再按照公式(2), 即得:

$$\varphi_b = -\frac{T_{ab}}{R_b^0} \varphi_a,$$

或

$$\varphi_b = -\varphi_a K_{ba}, \quad (5)$$

式中: $K_{ba} = \frac{T_{ab}}{R_b^0}$. (6)

数值 K_{ba} 即所谓传递系数, 亦即由于旋转角 $\varphi_a = -1$ ① 所引起的节点 b 之旋转角。

2. 由外界荷载的作用而引起的单元体系中节点 b 的旋转角(图3)。

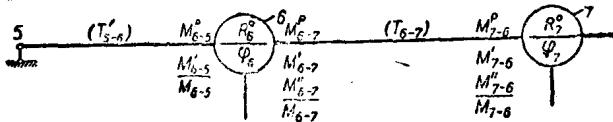


图 5

当 $r_{bp} = \sum_b M^p$ 时,

由公式(2)可得

$$\varphi_b^0 = -\frac{2 \sum M^p}{R_b^0} \quad (7)$$

在单元体系中, 由外界荷载所引起的节点旋转角 φ^0 称为初旋转角。至于考虑系统中所有的节点形变的相互影响的旋转角终值 φ , 可在表中利用重分配初值 φ^0 的方法求得。

在体系节点旋转角 φ 求得之后, 即可根据下列公式求出杆件末端的力矩(并在刚架简图上):

$$M_{ab} = M_{ab}^p + M'_{ab} + M''_{ab}; \quad (8)$$

$$M_{ba} = M_{ba}^p + M'_{ba} + M''_{ba}; \quad (9)$$

式中: $M'_{ab} = \varphi_a T_{ab}$; (10)

① K_{ba} 就是单元体系的反向定系数值 [3]。

$$M'_{ba} = \varphi_b T_{ab}; \quad (11)$$

$$M''_{ab} = \frac{1}{2} M'_{ba}; \quad (12)$$

$$M''_{ba} = \frac{1}{2} M'_{ab}. \quad (13)$$

现在,当用逐次渐近法求解問題时,采用初形变重分配法計算复杂剛架所需的全部資料均已齐备。

进行計算的程序如下(图 5):

1. 在刚架杆件上,把刚度的相对值 T 注在小括弧內,而对于一端是铰接的杆件而言,则数值为 $T' = \frac{3}{4}T$ 。
2. 在节点小圆圈的上半圈内,注上数值 $R^0 = 2\sum T$ 。
3. 求传递系数 K ,并随时将它们列于重分配表内。

重分配表的格式如下

節點號次	6	7	8	9	行次			
傳遞系數	$-$	K_{6-7}	K_{7-6}	K_{7-8}	K_{8-7}	K_{8-9}	K_{9-8}	$-$
初旋轉角	φ_6^0	φ_7^0	φ_8^0	φ_9^0				0
第一次近似值之確定							1	
修正值之確定							2	
旋轉角的實際值							Σ	

第 1 項、第 2 項及第 3 項內的計算均为不变的,也就是说,这些計算部分不依荷載而变化。

4. 按照附录中的表 I 及表 II 求得 M^p ,并把它們注在刚架节点附近的杆件上。
5. 根据公式(7)求初旋轉角,并将它們注在重分配表内。
6. 在表内进行初旋轉角的重分配。由此可见:对于无侧移刚架,若传递形变的构件的相对刚度 T 愈小,则逐次渐近过程收敛得愈快。反之,若构件的相对刚度愈大,则过程收敛得愈慢。
7. 将重分配后所得的旋轉角,注在刚架簡图节点圆圈的下半圈内(图 5)。