

上海市技术革新和技术革命资料汇编

机械制造自动化、机械化

上海市总工会
上海市工业生产委员会 合编
上海市科学技术委员会



上海科学技术出版社

上海市技术革新技术革命資料汇編

78
111

机械制造自动化、机械化

上 册

上海市总工会
上海市工业生产委员会 合編
上海市科学技术委员会

內部資料
注意保存

101207

上海科学技术出版社

上海市技术革新新技术革命资料汇编

机械制造自动化、机械化

上册

上海市总工会
上海市工业生产委员会 合编
上海市科学技术委员会

上海科学技术出版社出版

(上海瑞金二路1号)

上海市书刊出版业营业登记证03号

中华书局(上海印刷厂) 印刷

开本787×1092 1/16 印张19 4/16 版面14 字数415,000
1980年5月第1版 1980年5月第1次印刷
印数1—20,

统一书号：15119·1509

定 价：(七)3.55元

(内部资料)

前　　言

今年以来，上海和全国各地一样，在党的正确领导下，一个以机械化、半机械化、自动化、半自动化为中心的技术革新和技术革命运动，正在风起云涌、持续不断地向前发展，广大职工意气风发，敢想敢干，革新创举日新月异，层出不穷，不但四化程度不断提高和对老产品进行了改革，而且创造了許多新工艺、新技术、新产品、新材料。特别是在运动发展过程中，我們找到了一条多快好省地发展技术革命的道路，沿着这条道路前进，就可以迅速攀登现代科学技术高峰，大大提高社会生产力，加速社会主义建設的步伐。

为了使这些广大群众的革新创造和科学研究成果迅速在生产上和基本建設上广泛发挥巨大作用，做到一处开花遍地结果，而且继续不断地創造数量更多、效果更大的革新的花朵，结出更大、更丰硕的果实，以实现今年更好更全面的跃进，我們遵照市委对巩固、推广、提高工作的指示，组织了有关方面的力量，初步总结了一些在机械工业各个方面具有普遍推广意义的革新经验，并且组织了经验的配套成龙。这些经验，有的基本上是成熟的，有的还不十分完善。现在把其中已經整理出的一部分技术資料汇編成册，以供内部交流推广时参考，希望这些革新经验能在推广实践中得到补充、修改和不断发展提高。

由于时间匆促，资料内容和编辑工作上都不够完整，錯誤之处，敬希指正。

上海市总工会

上海市工业生产委员会

上海市科学技术委员会

一九六〇年五月

目 录

(上 册)

前 言

一、自动流水綫

1. 切削:

- 油泵齒輪加工自動生產線 上海機床廠 合肥工業大學 一機部第二設計院 (1)
活塞自動生產線 第一機械工業部第二設計院 上海寶鋼汽車材料製造廠 (20)
軸針式噴嘴體加工自動線 上海柴油機廠 (32)
 $\phi 1.5 \sim 3$ 毫米麻花鉆自動生產線 上海工具廠 (72)
 $\phi 3 \sim 6$ 毫米直柄麻花鉆頭自動生產線 上海工具廠 (77)
M 8 ~ M 12 線錐自動生產線 上海量具刃具廠 (85)
機螺釘生產自動線 上海解放螺絲廠 (97)
滾柱生產自動化車間 上海石油機械配件廠 (110)
托輥自動生產線 上海起重運輸機械廠 (127)
柴油機机体加工半自動流水生產線 上海柴油機廠 (141)

2. 配裝:

- 135 型射油泵總成裝配流水生產線經驗總結 上海柴油機廠 (172)

3. 鍍金:

- 水箱半自動生產線 上海汽車配件製造廠 (178)
銻鍍生產自動線 上海金銅銻鏈廠 (205)

4. 電鍍:

- 自動鍍鋅生產線 上海光華電鍍廠 (217)

5. 焊條生產:

- 電焊條生產半自動流水線經驗介紹 上海市電焊工業公司 (220)

二、組合机床

- 組合机床 上海柴油機廠 (252)
三角皮帶輪簡式專用立車床 上海中國紡織機械廠 (275)

三、自動車床

- 中工 1010 型單軸自動車床 上海第一汽車配件廠 (278)

短軸全自動車床	上海機床廠 (281)
六角車床自動化	上海光學儀器廠 (287)
自動程序控制土車床	上海先鋒電機廠 (291)
全自動液壓仿形車床	上海機床廠 (294)

一、自動流水綫

1. 切削

油泵齒輪加工自動生產綫

上海机床厂 合肥工业大学 一机部第二設計院

一、引言

在总路綫的光輝照耀和大跃进的形势鼓舞下，上海机床厂三车间，全体职工在短短的廿二天奋战中，完成了一条油泵齒輪自動生產綫，使这个厂向自动化生产迈进了一大步。

这个包括齒輪全部生产过程的自動生產綫的誕生，首先是在党的領導下，打破了以前认为油泵齒輪淬火后要全部磨光，不能自动生产的迷信思想。在实现这条自動綫的过程中，油泵齒輪自動生產綫战斗队每个同志都發揮了冲天干勁，克服了時間短，沒有技术資料等困难，日以继夜的奋战。在奋战过程中，他們还得到了全厂职工很多支援。此外合肥大学来厂实习的同学也参加战斗，一机部第二設計院在百忙中派三位同志帮助“五边、三結合”的无穷无尽的力量，在整个战斗中充分顯現出来了。这是总路綫、大跃进和党的一系列正确方針政策的胜利。

油泵齒輪的种类、規格很多，需要量大。在設計制造这条自動生產綫时，选择了一种最常用的、需要量最大的規格，作为吸取經驗，进一步提高推广的試点。其具体要求如下：

1. 加工对象：油泵齒輪， $M = 3$, $Z = 14$ 。

2. 技术要求：

整体淬硬：Rc 45~47；

精度要求：

齿形二級精度；

外圓、端面軸孔均为二級公差；

孔中心与端面垂直度要求不超过 0.01 毫米。

这条自動生產綫实现后，按年产十万只計算，其經濟效果如下表：

項 目	原 来	現 在
机 床	33 台	11 台
人 員	77 人	8 人
面 積	404 米 ²	108 米 ²
加工周期 (每批 50 件)	72 小时	27.5 小时
單件工時	91 分(不包括淬火)	33 分(包括淬火)
投 資	1,449,000 元	167,500 元
生产成本	221,600 元	23,900 元

二、工 藝 選 擇

1. 加 工 工 序 及 加 工 方 式

(一) 钻孔：齿輪齒坯由毛坯車間供給，毛坯為無孔圓塊，故進入生產線第一道工序為钻孔，由立式钻床自動加工。

(二) 端面及外圓車削：包括兩端面及外圓三部分同時在一部半自動車床上進行加工，以中心孔頂緊一次車出，外圓與兩端面可保持垂直，並已達要求尺寸。

(三) 扩孔、鉸孔、鏘兩凹面：這步工作主要將軸孔及兩凹面加工到需要尺寸。扩鉸要分二次進行，兩端凹面即隨扩鉸過程同時完成。加工方式要求兩端均能回轉車削，以外圓緊固定位，最好有雙車頭機床。因限於設備關係，選用現有六角車床進行改裝，用尾部六角頭上一個頭另用鍊條帶動進行回轉，其方法並不太理想。

(四) 插鍵槽：經過以上三道工序，齒坯基本成形，經過本工序將鍵槽加工完成，即可進行以下的齒輪加工。鍵槽選用立式插床來加工，因為插床效率較高，能保證生產。

(五) 滾齒：齒形加工首先在齒坯上進行滾齒。根據以往經驗，滾齒效果還是比較好的；機床也有條件，所以選用了立式滾齒機。為了配合生產節奏，選用了二台滾齒機。

(六) 剃齒：經過滾齒以後，為使齒形更準確，更光潔，又進行了剃齒工藝。因為無現成剃齒機，所以以平面磨床改裝，在台面上加剃刀，因而工件在上，剃刀在下。

(七) 热处理：經過剃齒以後，齒輪初步加工已完成，繼續進行熱處理。熱處理方式最初擬選用電爐，用保護氣體方式加熱。經過研究以後，因考慮鹽爐對處理質量可以保證，缺點是產生有害氣體，衛生條件較差。最後決定仍用鹽爐，但將熱處理工部移到車間外面，另建披屋，並加通風。

(八) 磨軸孔內圓：熱處理以後，進行最後光整加工，全部進行磨削，首先磨內圓。內圓亦可採用研磨方式，但考慮軸孔內已有鍵槽，而且較小因此不能直接採用研磨，決定還是用內圓磨頭磨出內圓，一樣可以達到要求。磨時以端面作為基準，因考慮熱處理以後，變形不會大，可以無問題。

(九) 磨外圓及兩端面：此道工序可以分別在幾台機床上進行。但考慮這樣將增加機床數量及輸送設備，並佔據較多面積，所以決定利用廠內已有的平面磨床床身作為基礎，進

行改制，基本上等于重做一台机床。原拟先磨端面，再考虑外圆，后因机床位置关系，改装有困难，而采用先磨外圆，再磨端面。为保证加工精度，磨端面时采用分别进行，先以磨内圆时作为基准面的同一端面作基准磨出另一端面，再以磨好的一面作基准磨原作为基准面的一面，这样轴孔与端面在同一基准上加工，可以保证其精度（垂直度）。

(十) 磨齿：齿形最后精加工。这道工序也可用磨的方式进行，但是速度较慢。根据本厂经验，还是用珩齿方式比较快而好，光洁度高，精度也能达到要求，原来有现成的齿轮研磨机改装一下即成。

2. 輸送方式及輸送設備選擇

整个系統中的輸送工作，包括进料及成品送出、机床与机床之間的輸送与每台机床的上下料工作。

(一) 进料及成品送出：

(1) 毛坯进入流水綫仍用人工加料。因为毛坯由另外地方供給，故此工序不能省去。为简化輸送綫路，亦不采用自动給料方式。

(2) 加工完成后工作物落入木箱內，貯滿一箱后由人工用小車等运走。

(二) 机床与机床之間的輸送及中間貯存：因为加工工件为圓形，两端平整，在加工过程中不需定位，所以輸送时可采用滚动滑动，也可用各式輸送帶連續輸送。經過研究，认为如用輸送帶方式，在热处理以后几道工序可以减少工件的上下往复动作，但是設备比較复杂，加工量可能大些，因此决定全部采用輥道、滑道的方式。又因各机床的中心高上下料的位置不一致，按需要加裝了工件的提升机。

提升机的設計全部选用液压缸往复，以工件頂工件的办法配上限制器逐个提升，到最高点工件自动滚出再由滾道滚下。最初曾认为以上办法仅适用于齒坯的提升，已滚齿的工件因齒輪的咬合与否可能影响提升內工件堆积的高度不一样，而使提升机动作不协调。經過試驗发现因提升机外壁有間隙，齒輪有稍微摆动，齒輪总是在咬合情况下上升，上升范围高度不会受到影响，在頂点也同样能滚出，故提升工作全部采用同一型式的提升机，简化了輸送方式。

因各台机床上工件加工位置，有时直立，有时平放，故在輸送過程中大部分滾道按需要做成扭面形，使工件在輸送過程中由垂直方向变成平放或由平放变为垂直；另外，还有特殊結構将齒坯直接变位。

中間貯存問題。因机床与机床之間有一定距离，滾道有一定长度，可以貯存一定数量的工件，提升机也有一定貯存量，再加上机床之間有相互联鎖，故一般不另設中間貯存庫，仅因滚齿机較慢，故在滚齿机以前安装了一个貯存庫以平衡生产，在适当時間下滚齿机以前各机床可以停止进行刀具調整等工作。

热处理部分也采用了連續輸送的方式与整个自動流水綫的节奏相配合。

(三) 上下料方式：因为机床绝大部分由原有标准設備改装而成，受周围操作位置及机床本身結構的限制，上下料大都采用机械手的方式，用卡爪抓工件，借彈簧作用夹紧或放开工件或用心軸鉤住孔上下运动，并由机械液压电气等控制，使各动作在各需要地点来

完成。个别地方也采用了工件直接滑入的办法。

3. 控制方面

整个系统采用电气与液压配合的控制方法，因厂内有现成的各式液压筒可供改装使用，电气元件供应也无问题，原来各机床本身也有一套液压控制机构，只要稍加改装就可以加入整个自动系统中去。因此，全部选用电气控制液压操纵的办法，包括各台单机的自动、提升输送、上下料动作。又因各机床加工时需要的时间不一，为了平衡生产，机床与机床之间进行了联锁，快的等慢的连锁办法，用钟表机构（以电钟改装）按程序在规定时间内依次动作，不受其他影响，这种方式在线路上比较简单。

三、机床改装及动作过程

1. 齿坯加工

原来齿坯是在普通车床上进行车削加工，孔是在南京1336六角车床上打出的，这样总的单件加工时间平均约9分钟。

现在在自动线上，为了减轻车床负荷，孔是在改装的Z525立式钻床上打出的。另一方面在自动线上，齿坯的外圆及二端面车削是在改装后的C730-1多刀半自动车床上进行的。

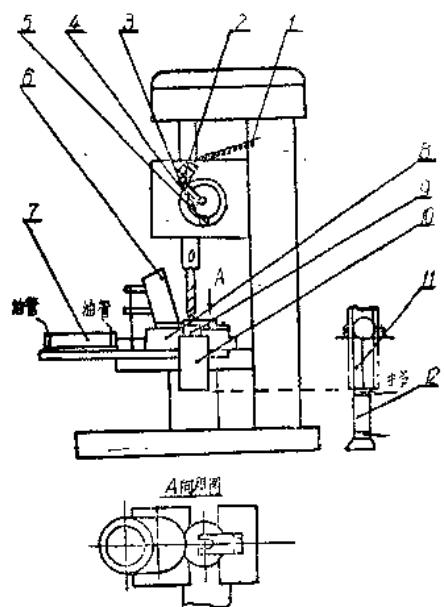


图2 钻床示意图

(Z525 立式钻床改装)

1—弹簧 2—电磁铁 3—离合器操纵手柄
4—接合器销钉 5—钻块 6—料仓 7—
夹紧液压筒 8—活动V形夹头 9—工件
10—滚道 11—升料滑板 12—提升机

操作循环：

(1) 上料及切削 上料是由预先用人工装放于料仓6中的坯料，靠本身重量自动给

齿坯加工包括钻孔、车二端面及外圆、搪孔、铰孔及冲二凹面、插键槽等四道工序。四道工序分别在Z525立式钻床、C730-1多刀半自动车床、1336六角车床及插床上进行。现在分别将其机床改装、传动、结构及操作循环，分别简单说明如下：

(一) 钻孔(见图2)

钻孔在改装为自动化的Z525立式钻床上进行。

机床改装，包括：

- (1) 将原有进刀机构改成自动操纵；
- (2) 工作台上装自动夹紧夹具；
- (3) 加上下料装置（包括工序间连接滚道）；
- (4) 机床改为自动化。

机床传动尽量利用原有结构，除将机床改成自动化、自动操纵进刀机构外，没有任何改变。

料的。但是工件的送进和頂出，是借助于自动夹紧夹具活动 V 形夹铁 8 的往复运动而达到的。

当活动 V 形夹铁 8 在起点位置时(即最外面位置)，工件即从料仓借本身重量自动落入 V 形夹头凹槽内。当夹头向主轴中心运动时，即将工件推向工作位置，并将工件夹紧于二夹头之间(此时料仓中又有一工件落于夹头平面上)，并接通电气线路，使主轴转动并使电磁铁 2 作用碰撞进刀机构，离合器操纵手柄 3 接通离合器，开始自动进刀。当操纵手柄转过一定角度后(钻好了孔)，手柄 3 冲撞到挡块 5 离合器脱开，主轴借弹簧作用快速返回原位，并使手柄 3 反回原位，准备下一次进给。

(2) 下料 当工件钻好了孔，主轴回复到原来位置以后，活动夹头 8 在夹紧液压筒的作用下开始向起始位置回复，此时已钻孔的工件 9 因受从坯料斗中落下的工件挡住，不能跟随夹头 8 作回复运动，因而脱离夹头 8 凹槽承托而落到滚道 10 进入提升机。当夹头 8 回复到起始位置时，在夹头面上的工件又落入夹头凹槽内，准备好下一次的送料和夹紧。

(3) 提升 当工件落下滚道时是沿端面下滑的，但到进入提升机 12 时即沿外圆滚进，因此滚道 10 与一般滚道不同，做成有带 90° 的扭曲。因钻床中心低于下道工序机床中心，故工件需借助于提升机完成提升。提升机由提升液压筒、滚道和单向挡块三部分组成，单向挡块又由挡块、支轴和弹簧组成。

(二) 车端面及外圆(见图 3)

此一工序是在 C730-1 多刀半自动机床上进行的，上下料均由加装的液压筒控制的机械手自动完成。

机床改装，包括：

- (1) 加上下料装置——机械手；
- (2) 尾架頂針改成液压控制；
- (3) 改成全自动。

机床传动进给都是利用原来机床的传动，基本上没什么改动。

操作循环：

(1) 上料 上料是由液压筒 3 控制的左机械手 4 自动完成的。左机械手是中空式(盒子式)带爪的型式，里面可同时装盛三个工件。当钻好孔的工件 5 由送进滚道进入机械手 4 “肚内”时，工件即进入机械手的活动爪 7 与固定爪之间。活动爪 7 借压簧 19 张力压住，使工件不能从爪间滚出，此时液压筒 3 开始沿固定于机床主轴箱上的斜导板 2 向着机床中心运动，使工件中心与机床中心重合。同时控制尾架頂針 20 的液压筒 18 使尾頂針作轴向运动，将工件頂牢于两頂針之間。此时送料机械手 5 在液压筒 3 作用下，开始返回原位，并准备

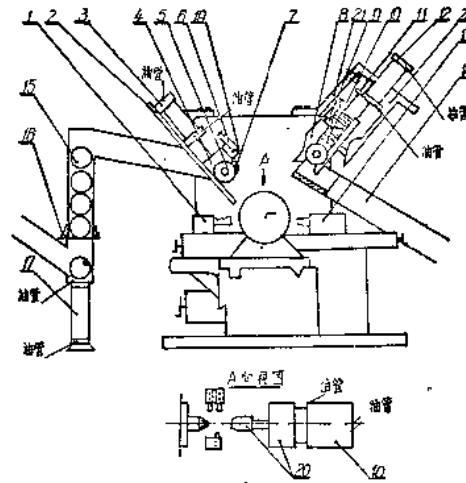


图 3 外圆及端面车床示意图
(C730-7 多刀半自动车床改装)

- 1—前刀架 2—导板 3—液压筒 4—左机械手
5—工件 6—机械手上的弹簧頂針器 7,8—机械手活动爪 9—机械手的弹簧頂針器 10—挡块
11—导向装置 12—液压筒 13—压刀架 14—下料道板 15—上料道板 16—挡板 17—油缸
18—液压筒 19—压簧 20—尾架頂針 21—彈簧 22—液压筒支架

下次上料。

(2) 車削 当上料机械手 4 返回原位后，机床主軸开始旋轉，前刀架 12 的纵向走刀(車外圓)和后刀架 13 橫向走刀运动也开始动作，形成切削运动。前后刀架走刀运动和主軸旋轉，均由原机床傳动完成。

(3) 下料 当工件車削好之后，即由右机械手 8 下料。下料时，右液压筒 12 带动右机械手活动爪与工件表面接触，活动爪沿工件表面滑开(压缩弹簧 21)而至二爪卡进工件，此时尾架頂針 20 在液压筒 18 作用下恢复原位，放开工件。机械手 8 也在液压筒 12 作用下开始恢复原位，并将工件带出。而机械手 8 行程終了时，活动爪上的擋块 10 与液压筒支架 22 上的擋块(針鐵)相碰，而使机械手活动爪 8 張开，将工件从二爪間放出，由于工件本身重量自动掉落到下料道板 14，至 1336 机床进行下一道工序加工。

(三) 扩孔、銳孔及鉆二端的凹面(見圖 4)

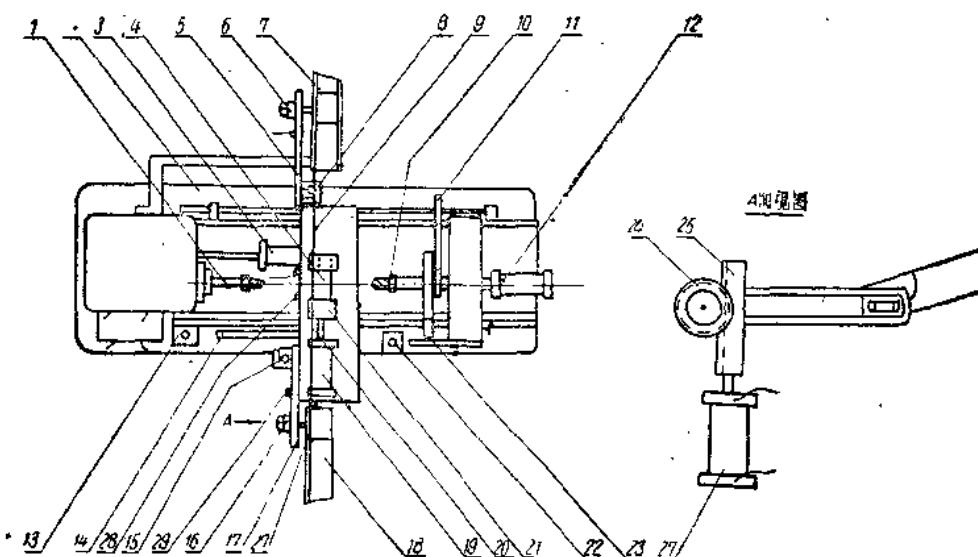


图 4 扩孔銳孔机床示意图 (1336 六角車床改装)

1—复合扩孔刀 2—鏈輪 3—油缸 4—工件 5—机械手 6—电磁吸铁 7—下料道板 8—油缸 9—下料道擋杆 10—复合銳孔刀 11—鏈輪 12—油缸 13—左进刀快慢擋块器 14—左进刀擋杆 15—油缸 16—电磁吸铁綫圈 17—左机械手 18—上料道板 19—油缸 20—上料道杆 21—活动 V 形夹头 22—右进刀快慢擋块器 23—右进刀擋杆 24—齒輪 25—齒條 26—铁芯 27—液压筒 28, 29, 30—定位擋块

此一工序是在改装成全自动的 1336 六角机床上进行的，上下料均由机械手完成。

机床改装包括：

- (1) 加自动上下料及夹紧装置；
 - (2) 加装工件夹紧拖板及液压控制移动装置；
 - (3) 在六角头上安装銳孔刀及平面鉄刀并用液压筒控制进行。
- 机床傳动绝大部分仍利用原有傳动系統。安装于六角头上銳刀的旋傳运动也是由机

床主軸傳動鏈傳來，再用鏈條將運動傳給銑刀。但六角頭的軸向移動（不作旋轉轉位運動）系由加裝的液壓控制系統完成。

操作循環：

(1) 上料 上料是由液壓機械電氣聯合作用的左機械手 17 自動完成的。當車好外圓及端面的工件沿上料導板 18 滾至終點時，左機械手 17 上的鐵芯 26 由於電磁鐵線圈電流斷開，借彈簧力作用將鐵芯 26 另一軸端插入工件 4 孔內。此時左機械手 17 由於液壓筒 27 內帶齒條的活塞杆 25 上升，帶動機械手軸上的齒輪 24 旋轉，從而使機械手 17 作順時針旋轉。當轉到行程定位擋板 28 位置（即工件中心與機床中心重合）後，工件落在 V 形鐵塊上，加紧裝置由液壓筒 19 控制的活動 V 形夾頭 21 將工件夾緊於兩夾頭之間。此時，接連線圈 16 电流即借電磁作用將插入工件孔內的鐵芯軸端拋出工件孔，同時活塞杆 25 下降，帶動齒輪 24 旋轉從而使機械手 17 作逆時針旋轉至與行程定位擋塊 28 位置，並準備下一次送料。

(2) 切削 工件夾緊後，工作台在液壓筒 3 的作用下鏘凹面作縱向進給運動，同時機床主軸旋轉，開始扩孔。及待加工好後，工作台仍由液壓筒 3 作用回復到原來位置，此時帶動六角頭上銑刀進給的液壓筒 12 作用使銑刀作軸向運動進行銑孔及鏘凹面，加工好後六角頭架在液壓筒 12 作用下返回原位，全部加工結束。

(3) 下料 下料是由液壓機械電氣聯合作用的右機械手 5 自動完成的。當工件加工好後，右機械手 5 由於帶齒輪條的活塞杆上升，帶動機械手軸上的齒輪旋轉，機械手亦作逆時針旋轉至左擋塊 30 的位置停止。在機械手開始回轉的同時，接通電磁鐵線圈 6 电路，將鐵芯吸進，活動夾頭 21 在液壓筒作用下回復原位，放开工件，同時活塞杆開始下降，通過齒輪帶動機械手作順時針旋轉下料。在活塞杆開始下降時，斷開電磁鐵線圈 6 电路，鐵芯軸端即借彈簧力作用插入工件孔，使機械手在回轉時連同工件一起帶出，在機械手旋轉至右擋塊 31 位置時停止。當下一工件又開始加工，車床台面向前進給時，右機械手隨台面前移，而此時前一工件因已落入固定的滾道內不能前移，工件自然地由機械手的鐵芯上脫出，沿滾道滾向第四道工序——插鍵槽。

(四) 插鍵槽(見圖 5)

鍵槽是在改裝為全自動的插床上自動完成的。

機床改裝包括：

- (1) 加自動上料下料裝置；
- (2) 自動夾緊裝置；
- (3) 自動進給裝置；
- (4) 工作台上下液壓控制裝置。

機床主軸運動，仍按原來的傳動系統，工作台進給的棘輪 13 仍由主體運動傳動鏈傳來，但工作台移動不用原來的螺杆，而改用端面凸輪 2 控制。當凸輪旋轉一周，一個工件的加工循環即告完成。

操作循環：

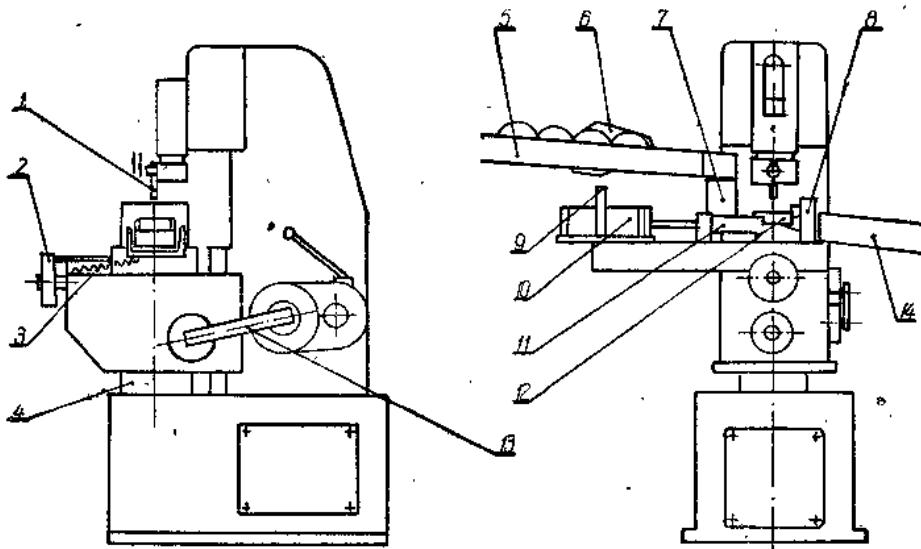


图 5 插床示意图

1—插刀 2—进给凸輪 3—彈簧(左右各一) 4—升降油缸 5—进料槽 6—双卡爪
7—倒轉裝置 8—固定擋块 9—进料擋块 10—液压筒 11—V形活動夾頭 12—加
工工件 13—棘輪傳動機械 14—下料滾道

(1) 上料 上一道工序送来的工件是靠外圓滾下來的，但加工時工件位置離端面與主軸軸線垂直(即臥倒位置)。因此工件進入插床工作位置時需有倒轉裝置 7 將工件翻倒。

插刀 1 在一個工件加工好後是要停止的，但停止的位置不一定，可能在最高點，也可能在最低點，因此上料時需將送料(夾緊)夾頭下降到比插刀最低位置還低的位置。因此，要求工作台能在上料時的下降量在將工件推入工作位置並夾緊以後回復到插刀工作位置，以便進行插削。

滾道中的工件送進工作台上的導向筒是由定量給料機構控制週期，定量給料的。此一定量給量機構，即是一個雙卡爪杆 6。當工作台在插刀工作位置時，工作台上的擋塊碰着爪杆下爪，將下爪頂起(卡住第二個工件)，並將上爪放離工件，因此，滾道中的工件隨著工作台上下往復一次而給出一個工件。

由滾道滑下的工件沿導向筒落於自動夾緊裝置，由液壓筒控制的活動夾頭 11 的平面上。此時工作台下降，活動夾頭在液壓筒 10 的作用下從夾緊位置松開到極限位置時，工件即由夾頭平面落進 V 形夾頭凹槽內，然後液壓筒再將活動夾頭往後推進，帶動工件一起運動，到最後將工件夾緊於兩夾頭之間。此時，工作台在液壓筒作用下上升到插刀工作位置，準備進行插削，而滾道中的工件由於擋塊 9 滾動卡爪又落下一个工件于活動夾頭平面上，準備好了下次送料。

(2) 插削 當工作台上升到插刀工作位置時即行停止上升，插刀開始上下往復運動；同時，工作台開始在凸輪的作用下作徑向進給運動。當凸輪旋轉一周後，槽已插好，即停止進給，工作台即借彈簧 2 作用力恢復到起始位置，插刀停止運動，一個工件即加工完畢。

(3) 下料 当工件加工好后，工作台馬上下降，活動夾頭在液壓作用下移向最左位置。加工好的工件，因活動夾頭上的工件擋住不能跟夾頭移動，而被頂出在斜滑道位置。待將第二個工件送進夾緊時，即將工件頂向滑道滑落滾道 14 滾進提升機，並置放貯存倉庫內。

貯存庫之所以需要，是因为插床的生產率是比較高的，后面虽有二台滾齒机，但生產率仍沒插床高，故多余零件需安放于貯存庫，但貯存量是不大的，主要是由于插刀需要經常調換，時間損失較多之故。

2. 齒形加工——滾齒、剃齒

(一) 滾齒(見圖 6)

滾齒是在滾齒机上自動完成的。因滾齒机生產率較低，整個線的平均節拍約三分钟，而滾齒單件工時約為六分钟，故有二台滾齒机同時進行滾齒。

机床改装包括：

- (1) 自動上下機構；
- (2) 自動夾緊裝置；
- (3) 將机床改為全自動。

机床傳動，仍沿用原机床傳動系統。

操作循環：

(1) 上料夾緊 滾齒的坯料是由儲料庫里給出，經過滾道進入上料機械手上料位置，在滾道內坯料是沿外圓滾動的，但當進入機械手時應該是平放的，以便機械手將坯料推到齒坯滾切位置，因此滾道須作扭曲，以保證齒坯滑入機械手內。儲料庫儲藏的齒坯工件要供給兩部滾齒机，因此在給料時要保證等分供料，即 1、3、5 齒坯供前滾齒机，2、4、6 齒坯供後滾齒机，故儲料庫給料出口裝有分料機構 10 (如圖 1)；同時為了保證分料機構能正常工作，在分料機構上端還裝有定量給料器 9 (如圖 1)。

分料機構即在分叉道上裝有 Y 形擋塊如圖 6a，一個齒坯 4 从右滾道滾下時，即撥動 Y 形擋塊將其爪 1 壓下，靠牢於滾道壁齒坯即可通過右滾道，但與此同時爪 2 將右滾道堵住，爪 3 即在爪 2 位置上，待有齒坯來時只能壓下爪 3 (不能再將爪 2 壓下，因為爪 1 已靠牢於滾道壁)，使齒坯往左滾道滾下，如是可達到左右滾道間隔送料。

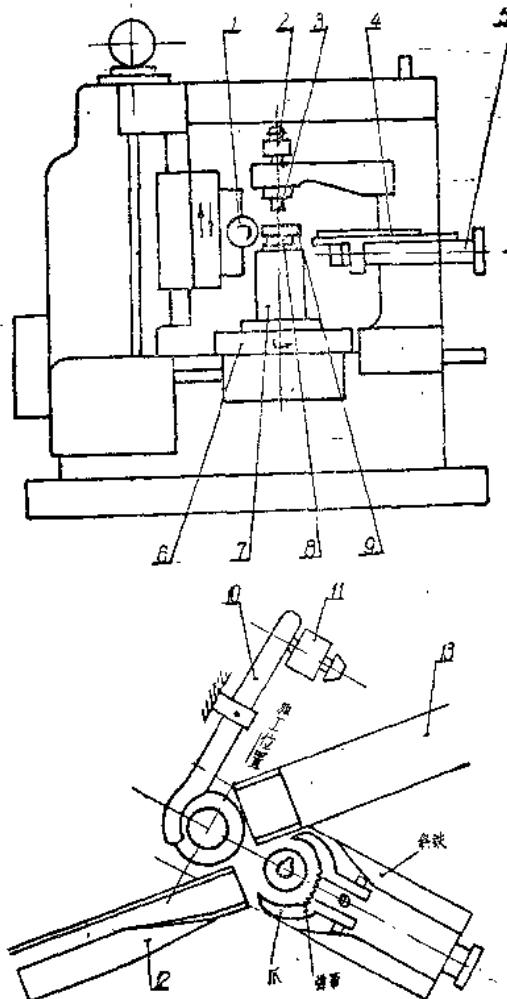


圖 6 滾齒機示意圖

1—滾刀 2—電磁鐵 3—上夾緊裝置 4—機械手 5—液壓筒 6—工作台 7—液壓筒
8—心軸 9—加工工件 10—叉 11—電磁
鐵 12—上料滾道 13—下料滾道

定量給量器如图 7b 所示。当电磁铁接受从滚齿机来的讯号后，拉动撥爪 6 繞支点 3 轉動，使下爪放开工件，而上爪卡进，阻止上一工件落下，其后借彈簧 2 作用将撥爪恢复原位，这样可保证每次供料两个。

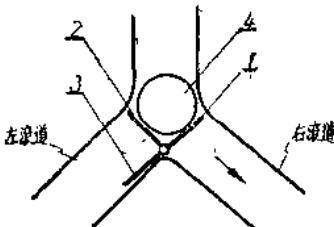


图 7a

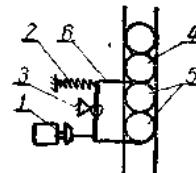


图 7b

机械手 4 安装于固定在床身架上的带有滑槽的支架托板上，它是由液压筒 5 作用作直线运动的。机械手 4 本身由两个由弹簧相互拉紧的爪子組成。当机械手退出到极限位置时，两个爪的另一端受滑道上的斜块作用，将两爪打开（弹簧拉伸）准备接料。当工件进入机械手 4 后，液压筒 5 使机械手带动工件沿向工件工作中心运动。当机械手运动时，被斜块擋开的爪子端脱离了斜块，借弹簧力作用将工件夹紧于两爪之間并繼續送进至加工位置。此时套在工作台 6 回轉軸上的液压筒 7 将心軸 8 通过工件中心頂起至上夹紧装置 3，頂开彈簧使心軸 8 四部嵌入上夹紧装置 3 的两爪內，然后心軸連同上夹紧装置两爪的端面将工件夹紧于工作台回轉軸的台肩上，至此工件已完全被夹紧，准备好被滾切了。

(2) 滚齿 当工件夹紧后即接通主电动机，使滚刀 1 作旋转运动，工作台 6 亦作旋转运动。进給运动是由刀具借助于原机床的进給机构作直線进給运动，至将全齿滚出。

(3) 下料 当工件滚好齿后，刀具快速退回起始位置，准备好下一工件的加工，工件亦停止周向进給轉动。此时夹紧液压筒 7 将心軸 8 頂起，放松了夹紧的工件活动套，借彈簧張力回复到起始位置，上夹紧装置上的电磁铁 2 亦开始作用，将上夹紧装置 3 两个爪上的彈簧頂开，使爪伸开，以便心軸 8 从两个爪內拉出，回复到原来位置并将工件安放于上料时的位置。此时撥料电磁铁 11 起作用，通过撥叉 10 将加工好齿的工件撥出至出料斗內，通过滾道再滾进提升机，以便进入下道工序进行剃齿加工。

(二) 剃齿(見圖 8)

剃齿是在改装的剃齿机上进行的。剃齿后精度要求达到 II 級。

机床改装 机床是由如下几个部件在平面磨床床身上湊合組成：

- (1) 工作台的往复运动液压控制机构；
- (2) 剃齿刀傳动机构；
- (3) 自动夹紧机构；
- (4) 上下料机构；
- (5) 自动进給机构。

机床傳动 剃齿的往复运动是由剃齿刀 11 完成的，而剃齿刀 11 与其整套傳动系統 (电动机 4 ——皮带傳动——蜗輪蜗杆减速——皮带傳动——剃齿刀) 是固定在工作台上

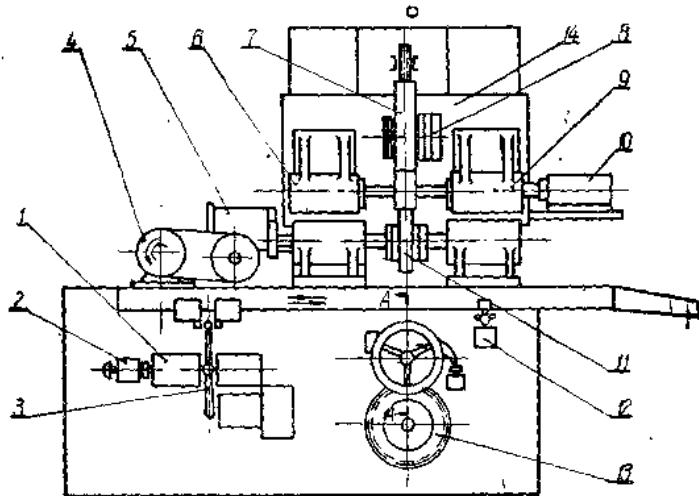


图 8 剃齿示意图

1—控制阀 2—电磁铁 3—控制工作台搬杆 4—正反轉电动机 5—蜗輪減速箱 6—頂針
7—扇形板机械手 8—液压电动机 9—活动頂針 10—液压筒 11—剃齿刀 12—正反
轉电动机微动开关 13—棘輪進給机构 14—导板

的，因此实际上剃齿的往复运动是由液压控制的工作台完成的。

剃齿往复一次，剃齿刀亦需作正反轉一次，而剃齿刀的正轉反轉是靠电动机 4 正反向完成的。上料下料是用液压电动机 8 的正反轉完成的。夹紧也是由液压控制的。

所有以上这些动作都是按照预定的规律用电气挡块行程换向开关将其相互联锁和作用的。

操作循环：

(1) 上料 上料是由液压电动机 8 控制的机械手 7 自动完成的。当滚好齿的工件从送料滚道送进到机械手 7 时，正碰着机械手的扇形板上，此时机械手的两个爪的中心正和机床中心重合。当要接料时机械手借液压电动机 8 的作用使顺时針轉动，至与行程限位挡块相碰为止。此时因挡块作用将机械手的活动爪打开齿輪正好从送料滚道滚进机械手两爪