

晶 体 管 高 频 放 大 器 的  
理 论 和 计 算 基 础

苏联 Д. Н. 沙皮罗著

肖 人 译

人 民 邮 电 出 版 社

## 前 言

晶体管（半导体三极管）的特点是輸入阻抗小，內部回授很强，甚至在較低的頻率上小信号參量也有复数特性，由于这些原因，不得不改变許多习惯概念和修改在电子管无綫电技术发展时期所創造的、并已熟练掌握的分析和計算无綫电工程电路的方法。对許多无綫电电路來說，創立新的計算方法还落后于晶体管生产方面的发展。对于采用晶体管会有显著优点的設備來說，上述情况就阻碍了它們在該种設備中的应用。

例如，晶体管在高頻放大器中的运用情况正是这样。数年前，安装这种放大器时，只能利用外部綫性元件来中和晶体管的內部回授。但是，考虑到晶体管參量有很大偏差，通常必須对每級进行專門的单独微調以获得准确中和，因此对大量生产，甚至成批生产來說，不能采用中和法。此外，在使用情况下，由于周围环境溫度、供电状态和放大器調諧頻率等等发生变化而引起晶体管參量的改变，中和的准确度便被破坏。目前，工业上已經掌握了截止頻率达几百兆赫的晶体管的生产，这就可能在 100 兆赫和更高的頻率范围内制造固定調諧頻率和可变調諧頻率的高頻放大器而不需中和。根据期刊上发表的大量論文可以判定，各国都在广泛研究和制作这种放大器。不过，目前还没有能够促进和加速这种放大器广泛用于实际的完善理論和有价值的工程計算方法。

本书的內容有助于充实上述問題。书中叙述作者 1956 到 1960 年期間对这一問題所作的許多研究。虽然书中所討論的問題范围很广，但远不能认为已討論了全部問題。例如，书中根本没有討論可变調諧頻率的放大器，装有相互失調回路的放大器，选定不同放大器級中晶体管工作状态的問題以及保証自动增益控制的問題等等。虽然如此，作者相信，从其現有的編排来看，本书不論对实习工程师或对高等院校的教师、研究生和学生來說，仍是一本有用的参考书籍。

# 目 录

## 前 言

<b>第一章 高频放大器的稳定系数</b> .....	1
1.1 高频放大器稳定性理论的现状和摆在这一领域的研究人员面前的任务 .....	1
1.2 放大器件的分析方法和等效电路的选定 .....	13
1.3 复数小信号参量的放大器件在一般情况下的西福罗夫稳定系数 .....	23
1.4 选择性放大器的广义稳定系数 .....	36
1.5 稳定系数的容许值 .....	45
<b>第二章 装有理想变压器的谐振放大器的分析</b> .....	80
2.1 未中和的谐振放大器的增益 .....	80
2.2 放大器件中和及键式连接时在增益上的获益 .....	97
2.3 谐振放大器的通频带、噪声系数和输出功率 .....	102
2.4 放大器件参量的偏差对稳定系数、增益系数和通频带的影响 .....	119
<b>第三章 实际放大器的分析</b> .....	124
3.1 振荡回路中装有并联调谐器的谐振放大器 .....	124
3.2 振荡回路中装有串联调谐器的谐振放大器 .....	142
3.3 装有成对互耦合回路的放大器 .....	163
3.4 装有集中选择性滤波器的放大器 .....	175
3.5 电阻耦合和变压器耦合的非谐振放大器 .....	184
<b>第四章 实际建议和计算举例</b> .....	191
4.1 多级放大器计算的一般方法 .....	191
4.2 谐振放大器各放大级的计算方法 .....	200
4.3 装有几对互耦合回路的带通放大器各级的计算方法 .....	213
4.4 装有集中选择性滤波器的放大器和变压器耦合非谐振放大级的计算方法 .....	219
4.5 计算例子 .....	228

附录 1	共发射极电路中晶体管的 $Y$ -参量的约值 .....	235
附录 2	分析 $n$ 级谐振放大器工作功率增益最大的条件 .....	236
附录 3	输入及输出导纳 ( $Y_{вх·yn·пез}$ 及 $Y_{вых·yn·пез}$ ) 的实际值和导纳 $Y_{11}$ 及 $Y_{22}$ 之间的差别 .....	242
附录 4	调谐器并联的谐振放大器参量 $D$ 的推导 .....	246
附录 5	调谐器串联的谐振放大器参量 $D$ 的推导 .....	249
附录 6	调谐器串联在回路中的一个放大级的最大通频带 .....	253
附录 7	实际放大器在给定的 $K_y$ 或 $K_{p.c}$ 值下的最大通频带 .....	269
附录 8	放大器件参量与其额定值的偏差对 $K_y$ , $K_{p.c}$ 和 $\Delta F$ 的影响 .....	271
参考文献	.....	274

# 第一章 高頻放大器的穩定係數

## 1.1 高頻放大器穩定性理論的現狀和擺在這一領域的研究人員面前的任務

設計高頻（接收信號和中頻）放大器和解決大多數技術問題時一樣，也常會遇到許多困難。例如，企圖從每級中得到尽可能大的增益和力圖保證放大器穩定性之間的矛盾，就屬於所遇到的困難。放大器的穩定性是指：當放大器的工作狀態、放大器件的參量和電路元件在生產和運用中發生實際可能的變化時，它的主要特性的穩定性。這種矛盾的本質如下。

任何放大器件在它的工作頻段內，均能保證大於1的功率增益係數；因此，利用放大器件，採用正回授，從原理上可以製成自激振蕩器，也就是製成增益係數任意大的放大器（欠激自激振蕩器）。在很多情況下，製作振蕩器時，不需要採用外部回授；靠內部回授（即輸出電路與輸入電路通過同一放大器件耦合）就完全夠了；只要在放大器件的輸出端和輸入端有適當形式的負載。假若用這種方法可使電路自激的話，那就可以說，放大器件在該頻率上具有潛在不穩定性。

的確，通頻帶是隨着增益增大而減小的，不過，增益和通頻帶寬度之間的矛盾是另一個問題。如果假定，通頻帶可以任意窄，只要它足夠穩定我們就能滿意，則我們所重視的增益和穩定性之間的矛盾就以最單純的形式出現。

為獲得更大的增益，放大器的工作越接近於自激點，則電路元件參量的偶然變化對增益係數和通頻帶的影響就越強烈。因此，在放大器中，照例不用外部正回授。當放大器件有潛在不穩定性時，如果不用外部元件來中和內部回授，則從一級中可以得到的最大增益係數便受遠離自激點的要求的限制。

由于稳定性和远离自激点之间有上述关系，这两个概念常常被同等看待，这就使研究者走向不正确的道路，阻碍了理论的发展。为了避免上述错误，应当记住，放大器接近自激（指工作频率上的自激，不是指寄生频率上的自激）本身并没有危险；而危害在于，这时电路元件参量变化对放大器特性的影响加强；同时，应将自激起点看成为出现这种影响加强的极端情况。从这一观点出发，在具有小信号复数参量的放大器件的一般情况下，使放大器非常远离自激的这种内部回授也可能是有危害的。

远离自激仍然是稳定性的首要和必要条件，稳定性理论应当从研究这种远离自激的情况开始。

在电子管放大器中，常常把远离自激的要求放在一边，这是因为，现代高频五极管具有跨路电容很小，而经过这些电容的回授只在增益很大时才开始有影响，而由于下列理由应该避免这样大的增益。当增益很大时，在接收信号频率（高频）的放大器中，以后各级的交叉失真很大；在窄通带中频放大器中，为在更换电子管时使调谐频率不变，需要相当大的回路电容（这也是稳定性问题之一，当不存在回授时，这问题也就没有了）；在宽通带中频放大器中，回路的品质因数很小，因此不希望有较大的增益。在这些情况下，当根据其他理由选定了放大器的所有参量以后，只限于对远离自激进行验算。因此，从远离自激的意义上看，电子管放大器稳定性理论本身，在电子管放大器理论中，可以作为与其他部分根本没有联系的独立部分来讨论。

晶体管放大器中的情况就不是这样。当增益相当小时，经过晶体管（三极管）的回授已经开始强烈影响放大器的工作。因此，要把与这种影响有关的稳定性的要求提到首位，并且全部计算应基于这点进行。因而，稳定性理论不再是单独的理论，应当作为晶体管放大器理论中所有其余各部分的基础。所以，稳定性理论应当能选定稳定度的明显定量特性，能论证稳定性标准，以及能根据预定的稳定度提出放大器的最简单的工程计算方法。

为了闡明在現代理論中高頻放大器（一般地說，特別是用晶体管的放大器）的穩定性理論对上述要求滿足到何種程度，我們來討論書刊上就這一問題所發表的最受重視的著作。

广大苏联無線電專家所熟知的电子管高頻放大器的穩定性理論，是B. И. 西福羅夫在1930—1931年間提出的[1]。按照這種理論，

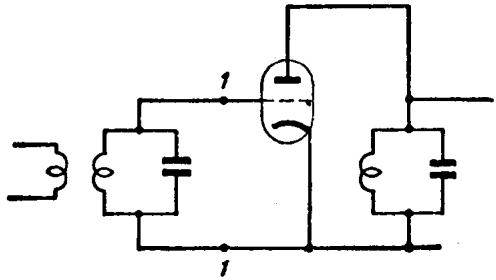


图 1.1 諧振放大器的輸入級

可以根据在 1—1 点之間（图 1.1）測出的放大器輸入導納（計及輸入回路）中的电导分量  $\text{Re}Y_{ax}$  來判定多級諧振放大器的穩定性。这时，可以采用穩定係數[2, 83 頁]

$$K_y = \frac{R_p}{R'_p} \quad (1.1)$$

作为穩定性（首先理解為远离自激）判据，式中  $R_p$ ——未計及回授影响时放大器輸入回路的諧振电阻，而  $R'_p$ ——所有振蕩回路的失調配合得最不好并計及回授时的同一輸入回路的諧振电阻。

西福羅夫指出，在某一穩定係數  $K_y$  下，具有相同回路（包括輸入回路）的多級諧振放大器一級的穩定諧振增益係數，可以求出如下：

$$K_{0.ycm} = \begin{cases} \sqrt{\frac{2(1-K_y)S}{\omega C_{ca}}} & \text{当 } n=1 \text{ 时,} \\ \sqrt{\frac{2K_y(1-K_y)S}{\omega C_{ca}}} & \text{当 } n \rightarrow \infty \text{ 时,} \end{cases} \quad (1.2)$$

式中  $S$ ——特性跨导， $C_{ca}$ ——电子管的柵极-板极电容， $n$ ——級數。

西福羅夫建議，將穩定係數  $K_y$  选为 0.8—0.9[2, 85 頁]。式

(1.1)所定义的稳定系数具有明显的物理意义。0.8—0.9的标准只是根据“为了保证很高的稳定性必须将 $K_y$ 的数值选得尽可能接近于1”的论点，未经充分论证而提出的；但从增益观点来看，把它选得“非常接近于1”是不适宜的。这一标准毕竟经受了多年的实践检验。用式(1.2)进行工程计算是相当简单和方便的。正由于这种原因，人们才肯定西福罗夫的工作有很大的实际意义。

但在1949年，A. A. 科罗索夫评论了这一工作，指出它只讨论经过管内板极-栅极电容的回授的影响，没有揭露自激频率和放大器调谐频率之间的关系，也未考虑超高频波段的特点[3,348页]。

科罗索夫提出，当要判定谐振放大器的稳定性（仍然首先理解为远离自激）时，应根据波德(H. W. Bode)所阐明的回授放大器的一般理论[4]，从分析“回授环的传输系数” $K\beta$ 出发，将放大器的稳定系数定义为[3,361页]：

$$G = \frac{K_0}{K'_0} = \frac{R_{0e}}{R'_{0e}} = 1 - K_0 \beta_0, \quad (1.3)$$

式中 $K_0$ ——没有回授时的增益系数， $K'_0$ ——有回授时的增益系数， $R_{0e}$ 和 $R'_{0e}$ ——没有和有回授时回路的谐振电阻，而 $K_0\beta_0$ —— $\text{Im}(K\beta)$ 等于零时的 $K\beta$ 值。他仍将稳定系数 $G$ 的标准取为先前的0.8—0.9，对此数值没有加以任何论证。

科罗索夫特别分析了经过公共电源的回授的影响问题，对于具有 $n=2m+1$ 级的谐振放大器板路中去耦滤波器导出了时间常数 $\tau$ 的表达式：

$$\tau \geq \frac{K_1^m}{\omega} \sqrt{\frac{R_B}{m_a R_{0e}} \cdot \frac{1}{1-G}}, \quad (1.4)$$

式中 $K_1$ ——一级的谐振增益系数，  
 $m_a$ ——回路接入板路的分接系数，  
 $R_B$ ——公共电源的内阻。

这一表达式虽然引人注目，但在原理上没有很大的意义，因为 $\tau$ 的增大与增益系数的减小无关，所以从这一观点来看， $G$ 接近于



1, 只受滤波器电容的体积和价格的限制。

科罗索夫曾对放大器的所有回路调到同一频率的情况, 研究了经板极-栅极电容回授的影响。这时, 他导出  $n$  级谐振放大器中一级的稳定谐振增益系数的表达式:

$$K_0 = \begin{cases} \sqrt{\frac{2(1-G)S}{\omega C_{ca}}} & \text{当 } n=1 \text{ 时,} \\ \sqrt{\frac{0.5(1-G)S}{\omega C_{ca}}} & \text{当 } n \rightarrow \infty \text{ 时.} \end{cases} \quad (1.5)$$

可以看出, 如果认为西福罗夫的  $K_y$  和科罗索夫的  $G$  是一样的話, 那末当  $n=1$  时式(1.2)和(1.5)便是一样的。从式(1.3)中的  $\frac{R_{ge}}{R'_{oe}}$  来判断, 这种一致性事实上是存在的, 但是科罗索夫对于这一点未作任何说明。当  $n \rightarrow \infty$  时, 式(1.2)和(1.5)就不相同, 科罗索夫也没有说明其原因。关于同样调谐所有回路是否就是西福罗夫谈到的“最不好的失调组合”的问题, 未曾研究。

A. A. 庫里科夫斯基[5]企图将这两种方法进行比较, 但也只限于根据从输入阻抗<sup>①</sup>的实数分量判定电路稳定性时有关严格性的一般考虑, 并未涉及上面所提出的问题, 这些问题迄今仍然没有阐明。大概这些问题还没有引起研究者的重视, 因为式(1.5)和(1.2)之间的差别没有大到有重要实际意义的程度, 尤其考虑到选定  $K_y$  和  $G$  时有很大的任意性, 因此科罗索夫所得到的结果被用来证实西福罗夫的研究结果和证实西福罗夫所完成的理论的正确性。

西福罗夫和科罗索夫只研究了谐振放大器, 不过, 他们所得到的  $K_{0ycm}(K_0)$  的表达式在计算其他型式的放大器的实践中也能使用。

A. M. 申杰罗維契[6]企图应用西福罗夫的方法来分析具有成对耦合回路的带通放大器, 他引用西福罗夫的著作时写道: 任何谐振放大器的稳定性条件由下列表达式决定

① 阻抗——用以泛指电阻、电导、电抗、电纳阻抗和导纳。

$$R_{ck} |G_1| < 1 - K_y, \quad (1.6)$$

式中  $R_{ck}$ ——折合到第一级控制栅极上的第一级输入回路的谐振电阻,

$G_1$ ——放大器第一个电子管中模量最大的输入导纳:

$$G_1 = -\frac{S\omega C_{ca} R_{ak}}{2}, \quad (1.7)$$

$R_{ak}$ ——折合到第一个电子管板极的第一级板极回路的谐振电阻,

$C_{ca}$ ——栅极-板极电容。

但是, 不难看出, 式(1.6)与(1.1)并不一致, 所以在这里引用西福罗夫的著作是没有根据的。式(1.6)和(1.3)也不符合。由此可见, 申杰罗维契在研究中引入了新的稳定系数的定义。在确定  $G_1$  的数值时, 容许有些误差: 根据式(1.7),  $G_1$  不是第一个电子管中模量最大的输入导纳, 而是这导纳的模量(在这里, 说“绝对值”较好)最大的负电导分量。

申杰罗维契得到  $n$  级放大器中一级的最大稳定增益系数:

$$K = \begin{cases} \eta \sqrt{\frac{2(2-3K_y+K_y^2)}{3-2K_y}} \cdot \frac{S}{\omega C_{ca}} & \text{当 } n=1, \eta \leq 1 \text{ 时,} \\ \frac{1+\eta^2}{2} \sqrt{2(1-K_y) \frac{S}{\omega C_{ca}}} & \text{当 } n=1, \eta \geq 1 \text{ 时,} \\ \frac{1+\eta^2}{2} \sqrt{\frac{2(2-3K_y+K_y^2)}{1-(1-K_y)(1+\eta^2)}} \cdot \frac{S}{\omega C_{ca}} & \text{当 } n \geq 2, \eta \geq 1 \text{ 时,} \end{cases} \quad (1.8)$$

式中  $\eta$ ——回路之间的耦合参量。

根据式(1.8), 他得到结论: “用来计算单回路放大器稳定性的表达式, 只在回路之间有临界耦合时才适用于计算双回路放大器。当使用同一种电子管时, 从耦合大于临界值的双回路放大器中得到的稳定增益可以远大于谐振曲线有容许畸变 ( $\eta \leq \eta_m$ ) 的单回路放大器的稳定增益; 在四级放大器中, 其增益可能到 1.4 倍; 在二级放

大器中，可到 1.8 倍；而在一級放大器中，則到 3.5 倍”。換句話說，整個放大器的得益約 3—4 倍。雖然由上面關於式(1.6)和(1.7)的說明，這個結論值得懷疑（如果穩定係數的定義不同，是否還可能比較），但這一結論是受到重視的。此外，式(1.8)比式(1.2)和(1.5)複雜得多。

申杰羅維契和科羅索夫均沒有給出容許的  $K_y$  的新標準。

晶體管的出現，引起對高頻放大器穩定性問題的新興趣。曾經發現，由於晶體管的輸入導納較大和正反作用參量 ( $Y_{21}$  和  $Y_{12}$ ) 的複數特性，電子管放大器的穩定性理論和相應的計算方法，不能直接用於晶體管放大器。這裡順便指出，在超高頻範圍內，電子管在這一方面的性能與晶體管在較低頻段內的性能相類似，但現有的電子管放大器的穩定性理論是屬於較低的射頻的。科羅索夫指出西福羅夫著作中的這個缺點是正確的[3, 248 頁]。遺憾的是，對於這個問題，科羅索夫本人引入理論中的新方法是很少的，因為他處處假設跨導  $S$  是純實數，雖然他在原始表達式中，用  $Y_{ca}$  來表示反作用導納，並強調指出這一數值在一般情況下有複數特性，但轉到推導計算式時，仍取  $Y_{ca} = i\omega C_{ca}$ [3, 351 頁]。

必須把現有的穩定性理論加以綜合，並將其推廣到具有任意複數參量的放大器件的情況。在期刊中，刊載有各國專家所寫的許多有關這一問題的文章。

G. E. 法里科維契[7]研究諧振放大器的方法，大體上是仿效科羅索夫，他取穩定係數為

$$m_y = 1 - K\beta, \quad (1.9)$$

但這裡，對  $K\beta$  的理解與科羅索夫的不同， $K\beta$  是指  $\arg(K\beta)$  等於 0 或  $\pi$  時的  $\text{mod}(K\beta)$ ， $\arg(K\beta)$  等於 0 或  $\pi$  要看 0 相位還是  $\pi$  相位對放大器負載或增益係數有更嚴的限制而定。因此，在法里科維契的穩定係數的定義中，含有某一新的意義。事實上，如果  $\arg(K\beta) = \pi$ ，那末回授是負的，放大器一般不能自激。但是作者發現，在這種情況下仍需要限制  $\text{mod}(K\beta)$  的數值。不過法里科維契沒有

进一步发展这一问题。

法里科維契从晶体管的简化等效电路(图 1.2), 求出谐振放大器的级稳定谐振增益系数如下:

$$K_0 = \left[ (1 - m_y) \frac{\alpha_0}{\sqrt{1 + \gamma^2}} \cdot \frac{1 + X_0^2}{\sqrt{1 + a^2}} \cdot \frac{r_K}{r} \right]^{\frac{1}{2}}, \quad (1.10)$$

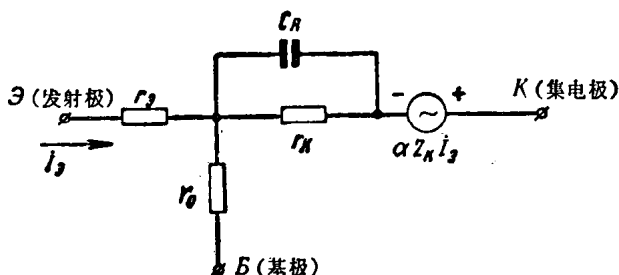


图 1.2 法里科維契使用的晶体管等效电路

式中  $\alpha_0$ ——晶体管的低频  $\alpha$  值;  $\gamma = f/f_{KP}$ ,  $f_{KP}$ ——晶体管的临界频率;  $X_0$ ——当  $\arg(K\beta) = \psi - \mu - 2\nu - 2\varphi$  等于 0 或  $\pi$  时的广义失调  $X = Q_s \left( \frac{f}{f_0} - \frac{f_0}{f} \right)$  值,  $Q_s$ ——计及晶体管所引入的损耗时回路的等效品质因数,  $\psi = \arctg a$ ,  $a = \omega_0 C_K r_K$ ,  $\mu = \arctg \gamma$ ,  $\nu = \arctg \gamma \alpha_0 r_0 / [(1 + \gamma^2)(r_s + r_0) - \alpha_0 r_0]$ ,  $\varphi = \arctg X$ ; 在共基极电路中  $r = r_0$ , 而在共发射极电路中  $r = r_s$ 。

在图 1.2 的电路能够相当准确地描述晶体管性能的那些有限范围内, 从式(1.9)得到的式(1.10)显然正确。但是, 这一表达式是很复杂的。

法里科維契在文章的最后, 对回路在晶体管输入和输出电路中的分接系数的选择进行了分析, 并得出结论, 当两个晶体管对回路的总阻尼作用为某一程度时, 应当适当选定这些分接系数, 使前面晶体管输出侧的阻尼作用和后面晶体管输入侧的阻尼作用相同。由式(1.10)可以看出, 当已知  $m_y$  和  $Q_s$  的数值时(当已知通频带时),  $K_0$  与上述分接系数无关, 所以这种分析是有矛盾的。法里科維契

在他的这一部分分析中，沒有保証  $m_y$  不变，因此这种分析未必正确。

法里科維契提出  $m_y$  的数值和电子管技术中的一样，取为 0.8—0.9，仍然沒有論証。

在用  $\Pi$ -形等效电路表示三极管的情况下，庫里科夫斯基将諧振放大器的稳定系数[8, 259 頁]取为

$$K_y = \frac{G_u + G_{ax.oc}}{G_u + G_{ax}}, \quad (1.11)$$

式中  $G_u$ ——信号源导納的电导分量，

$G_{ax}$  和  $G_{ax.oc}$ ——不考虑和考虑回授时晶体管輸入导納的电导分量。

如果考虑到沒有回授的三极管輸入电路对輸入回路有分路作用，并只将这种輸入回路的諧振电阻理解为  $R_g$ ，那末尽管外表有差别，式(1.11)和式(1.1)实质上是一致的。不过，庫里科夫斯基却建議取  $K_y = 0.7—0.8$ ，对这一点也沒有作任何論証。

庫里科夫斯基利用晶体管的混合  $\Pi$ -形等效电路(图 1.3)，近似认为， $G_{ax.oc}$  在輸出回路通頻带的左边界上具有最小值，这样就可忽略  $Y_{21}$  和  $Y_{12}$  的复数特性。他认为信号源的内阻  $r_u$  是純电阻，这也是一种非常粗略的近似。結果，他得到远离自激的稳定性条件，其形式如下：

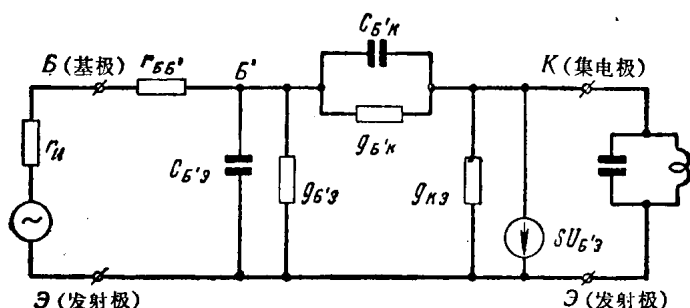


图 1.3 庫里科夫斯基使用的晶体管的混合  $\Pi$ -形等效电路

$$SR_0 \frac{\omega C_{B'K} - g_{B'K}}{1 + \frac{r_u + r_{BB'}}{g_{B'g} + g_{B'K}}} \leq 2(1 - K_y), \quad (1.12)$$

式中  $R_0$ ——输出回路谐振时的等效电阻。由于图 1.3 的电路的应用范围有限以及分析时做了上述假定，所以式(1.12)的实用价值不大。此外，庫里科夫斯基与法里科維契不同，他没有导出稳定增益系数的表达式，也没有分析晶体管与输入和输出回路的耦合选择问题。总之，法里科維契关于不但必须限制正回授，而且还要限制负回授的想法，一点也没有发展。

E. Ф. 沃罗比約夫[9]提出的目标是：得到放大器不存在自激的条件和导出负输入电导（晶体管的）达到最大值时的失调表达式；同时，这条件和表达式要比法里科維契和庫里科夫斯基所导出的更直观和更适合工程实际应用。他把谐振放大器的稳定系数定义为

$$K_y = \frac{g_{ax, \kappa} + G_{ax, \text{мин}}}{g_{ax, \kappa}}, \quad (1.13)$$

式中  $g_{ax, \kappa} = n_{ax}^2 / R_{oe}$ ——折合到晶体管输入端的输入回路的电导， $n_{ax}$ ——输入回路接入晶体管输入电路的接入系数的倒数， $G_{ax, \text{мин}}$ ——晶体管输入电导的最小值。

显然，式(1.13)不符合于前面列举的那些稳定系数定义中的任何一个，但作者仍建议他的稳定系数  $K_y$  取为早先的标准 (0.8—0.9)。

沃罗比約夫将晶体管表示为以  $Y$ -参量表征的四端网络的形式，得到一级谐振放大器不存在自激时的稳定条件：

$$\frac{R_{oe}^2 [X_e(Y_{12}Y_{21})]^2}{[g_{22}R_{oe} + n_{oblx}^2][|Y_{12}Y_{21}| + Re(Y_{12}Y_{21})]} - 2g_{11}R_{oe} < 2n_{ax}^2(1 - K_y), \quad (1.14)$$

式中  $Y_{12}$ 、 $Y_{21}$ 、 $g_{11}$ 、 $g_{22}$ ——晶体管的参量， $Re(Y_{12}Y_{21})$ 和  $X_e(Y_{12}Y_{21})$ —— $Y_{12}Y_{21}$  的实部和虚部， $R_{oe}$ ——输入和输出回路谐振时的等效电阻， $n_{oblx}$ ——输出回路接到晶体管输出电路的接入系数的倒

数。

由于使用了  $Y$ -参量, 式(1.14)要比式(1.12)和(1.10)更普遍一些, 后两式是从适用于有限频率范围的等效电路得到的, 但它们比较简单一些。此外, 沃罗比约夫和库里科夫斯基一样, 既没有导出稳定增益系数的表达式, 也没有分析耦合 (即选定  $n_{ex}$  和  $n_{oblx}$  大小的问题)。

Ю. Л. 西蒙诺夫分析晶体管谐振放大器的稳定性时, 一次是仿效科罗索夫, 将稳定系数定义为  $K_0/K'_0$  之比[10]; 另一次是仿效西福罗夫, 将计及晶体管分路作用的稳定系数定义为  $R_0/R'_0$  之比。在这两种情况下, 他在预定的  $K_y$  下对  $n$  级谐振放大器中一级的谐振增益系数得到相同的表达式:

$$K_0 = \begin{cases} \sqrt{2(1-K_y) \frac{r_{12} F_0}{r_{21}}} & \text{当 } n=1 \text{ 时,} \\ \sqrt{2K_y(1-K_y) \frac{r_{12} F_0}{r_{21}}} & \text{当 } n=\infty \text{ 时,} \end{cases} \quad (1.15)$$

式中  $F_0 = \frac{1 + \omega_0^2 \tau_{12} \tau_{21} + \sqrt{(1 + \omega_0^2 \tau_{12}^2)(1 + \omega_0^2 \tau_{21}^2)}}{\omega_0^2 (\tau_{12} - \tau_{21})^2}$ ,  $\omega_0$ ——放大器的调谐频率,  $\tau_{12} = r_{12} C_{12}$ ,  $\tau_{21} = L_{21}/r_{21}$ ,  $r_{12}$ ,  $C_{12}$ ,  $r_{21}$ ,  $L_{21}$ ——晶体管的参量, 与标准  $Y$ -参量的关系如下:

$$Y_{12} = \frac{1}{r_{12}} + i\omega C_{12}, \quad Y_{21} = \frac{1}{(r_{21} + i\omega L_{21})}$$

式(1.15)的优点在于, 在电子管放大器的个别情况下 ( $\frac{1}{r_{21}} = S$ ,  $L_{21} = 0$ ,  $C_{12} = C_{ca}$ ,  $r_{12} = \infty$ ), 它们就变成式(1.2)。不过, 实际使用式(1.15)是非常复杂的。有关耦合的问题, 西蒙诺夫和沃罗比约夫一样, 也没有进行分析。

J. G. 林维和 L. G. 欣普夫[12]以及 A. P. 斯德伦[13]得到结论: 参量满足

$$|Y_{21} Y_{12}| + \operatorname{Re}(Y_{21} Y_{12}) \leq 2 g_{11} g_{22} \quad (1.16)$$

条件的有源非自激线性四端网络就下列意义来说是绝对稳定的, 即

当不存在外部回授时，从输入端和输出端接到这种网络上的负载不论为那种组合均不能导致自激。斯德侖[14]由此出发，研究放大级的稳定系数，并将它定义为

$$K_y = \frac{2(g_{11} + g_2)(g_{22} + g_n)}{|Y_{21}Y_{12}| + \operatorname{Re}(Y_{21}Y_{12})}, \quad (1.17)$$

式中  $g_2$  和  $g_n$ ——电源和负载的导纳的电导分量，这两个导纳是有源四端网络（放大器件）的输入和输出导纳。这样定义的稳定系数，在自激点上等于 1，当远离自激点而进入不存在自激的范围内时，就无限制地增长。

斯德侖进一步指出，在给定的稳定系数下，放大器件在单级放大器中所保证的最大功率增益系数可确定如下：

$$G_{\max} = \frac{4|Y_{21}|^2}{D_0} \left\{ \sqrt{0.5 K_y [ |Y_{12}Y_{21}| + \operatorname{Re}(Y_{12}Y_{21}) ]} - \sqrt{g_{11}g_{22}} \right\}^2, \quad (1.18)$$

式中  $D_0$ —— $D$  的最小值，

$$D = \{ B_1 B_2 - 0.5 K_y [ |Y_{21}Y_{12}| + \operatorname{Re}(Y_{21}Y_{12}) ] + \operatorname{Re}(Y_{12}Y_{21}) \}^2 + \{ B_1 G_2 + B_2 K_y [ |Y_{21}Y_{12}| + \operatorname{Re}(Y_{21}Y_{12}) ]^2 \frac{1}{2 G_2} - \operatorname{Im}(Y_{12}Y_{21}) \}^2 \quad (1.19)$$

是  $B_1$  和  $B_2$  的函数； $B_1 = b_{11} + b_2$ ， $B_2 = b_{22} + b_n$ ， $G_2 = g_{22} + g_n$ ； $b_2$ 、 $b_n$ ——电源和负载的电纳分量， $g_n$ ——负载导纳的电导分量。

斯德侖所给出的稳定系数的定义与西福罗夫提出的定义以及庫里科夫斯基和西蒙諾夫为晶体管放大器明确规定的定义相比未必具有任何优越性；同时，斯德侖对他所定义的  $K_y$  也没有推荐一个标准。但是，B. И. 穆龙切夫 [15] 在分析中和回授的晶体管放大器中所需的中和精确度问题时，使用斯德侖的稳定系数。他将分子和分母的位置互换以后，写成

$$S = \frac{|Y_{12}Y_{21}| + \operatorname{Re}(Y_{12}Y_{21})}{2 \operatorname{Re}Y_{11} \operatorname{Re}Y_{22}}, \quad (1.20)$$

并称这个量为潜在不稳定系数。



上面对我們认为最重要的有关高频放大器稳定性理论和晶体管高频放大器计算方面的一些研究工作做了简述，根据所给出的稳定系数，可以总结如下。

1. 目前，还没有关于高频放大器稳定系数的一般定义，即没有适用于任何型式，使用任意放大器件（具有复数小信号参量）的放大器的稳定系数定义。必须给出这样的定义，同时最好保留广泛用在电子管放大器技术上的西福罗夫的稳定系数的传统性。

2. 大多数研究者倾向于把他们所引入的稳定系数只作为远离自激的量度，而未考虑当放大器件的小信号参量有复数特性时，甚至在离自激很远时，放大器也可能不稳定（指放大器件和电路的其他元件的参量偶然变化时，放大器的特性强烈改变）。提出新的稳定系数的定义时，应当避免这种错误。

3. 直到目前，还没有一个人论证过容许稳定系数的标准，甚至也没有一个人提出过论证的方法。鉴于要引入新的稳定系数的定义，就必须填补这一空白点。

4. 到目前为止，对于具有给定稳定系数的晶体管高频放大器，还没有建立一套非常简单和完整的工程计算方法；不同作者所提出的计算式均非常复杂，不能解决实际设计时所产生的一切问题。因此还必须创立这种工程计算的方法。

## 1.2 放大器件的分析方法和等效电路的选定

考虑到第 1.1 节中所述的内容，我们开始先分析被理解为放大器远离自激的稳定性，稍后，再更广泛地理解稳定性。

以解析方法解决有关放大器稳定性的问题，总是以研究放大器的简化电路为基础。画这种简化电路时，可以忽略大多数、甚至全部寄生参量，而用线性元件组成的放大器件的等效电路来代替放大器件（电子管和晶体管等）。忽略了寄生参量，就只能判断寄生参量不起主要作用的频段内的稳定性，而无法查明在较高（寄生）频率上发生自激的可能性，这种自激通常要用实验方法查明。用具有