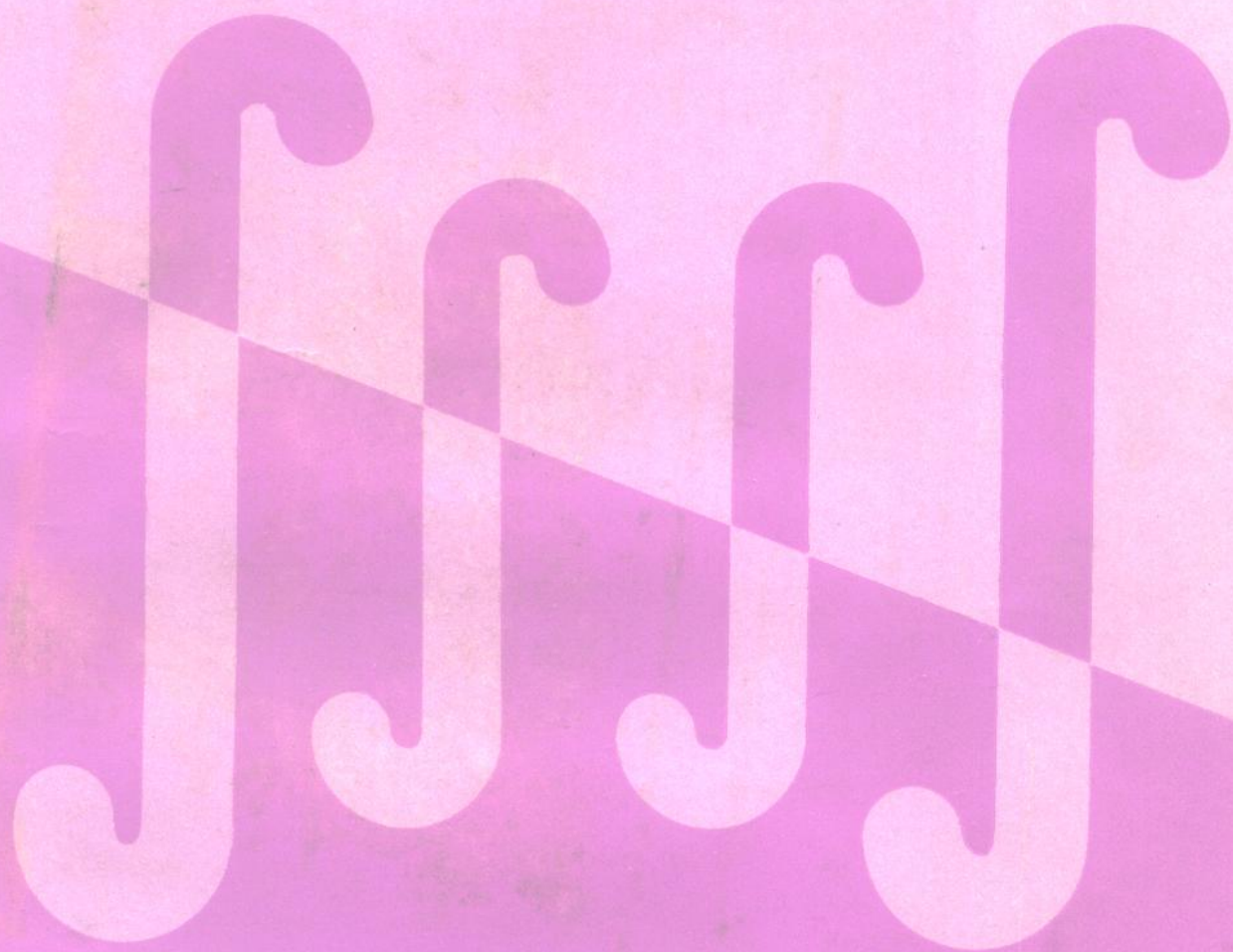


下 册

高等数学

许品芳 欧景昭 编著



13
82
2

兵器工业出版社

358595

013

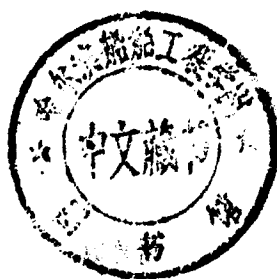
X82

2

高等数学

(下册)

许品芳 欧景昭 编著



兵器工业出版社

(京)新登字049号

内 容 介 绍

本书是以国家教委批准的《高等数学课程教学基本要求》为依据,用认知心理学理论为指导编写的。

本书分上下两册。上册内容为函数与极限、导数与微分、不定积分与定积分、中值定理与导数应用、常微分方程,并附有积分表与常用曲线;下册内容为空间解析几何与向量代数、多元函数微分学、多元函数积分、向量函数积分、级数,并附有若干曲面所围立体图形。

本书结构紧凑,系统新颖,说理详尽,深入浅出,例题丰富,习题题型完备,便于自学,可作为高等工业院校教材,也可作为工程技术人员自学用书或参考书。

0040/28



高等数学
(下册)

许品芳 欧景昭 编著

兵器工业出版社出版

(北京市海淀区车道沟10号)

新华书店总店科技发行所发行

各地新华书店经销

兵器工业出版社五一印刷厂印装

开本: 787×1092 1/16 印张: 14.875 字数: 363.48千字

1992年7月第1版 1992年7月第1次印刷

印数: 1-9000 定价: 7.50元

ISBN 7-80038-433-0/O·23

前 言

1987年,我们以国家教委正式颁布的《高等数学教学基本要求》为依据,结合华东工学院的特点,用模式思维理论为指导编写了一本《高等数学讲义》。经88、89、90三届使用,效果较好。在此基础上,我们充分征求华工应用数学系教师的使用意见,进行删简、修改,特别是重选了全部习题,形成本书。

本书分上、下两册。上册包括函数、极限、连续、导数与微分、不定积分与定积分、中值定理与导数应用、常微分方程;下册包括空间解析几何与向量代数、多元函数微分学、多元函数积分、向量函数积分与场论三度、级数。

本教材有如下特点:

1. 以模式思维理论为指导 它认为学好一门课归根结蒂是掌握一定数量的模式。所谓模式是指:在什么条件下应采取什么相应行动,从而会得到什么相应结果或应该做什么相应的事。正是模式思维指导着人们去思考、去行动、去把握各个具体事物。

数学模式的基础是数学中的概念。数学模式包括典型习题、解题方法与数学思想三个层次。帮助工科一年级大学生正确理解数学概念,建立数学思维模式是本教材的任务。

2. 讲授系统新颖 本教材打破了以教学内容为系统的习惯,而以学生建立模式的需要进行编排。为了突出极限思想,将数列极限与函数极限分开成节;为了强化极限运算,先介绍连续函数,后介绍极限运算技巧;将中值定理放在定积分之后,增强了学生对变上限积分表示的函数之了解,同时在研究函数时可应用积分思想,从而突出了知识的横向联系与综合性;将微分方程放在上册是为了配合一年级下学期的物理课学习;鉴于向量函数在工程技术中的重要性,突出重积分与第一类线面积分的共性,我们把第二类线面积分与场论初步独立成章。

3. 例题丰富,习题充分,题型较全 要建立数学概念,形成数学模式,掌握数学技巧,首先要借鉴他人经验,其次是本人的反复练习。因此,丰富的例题,充分的习题,题型完备是必不可少的。而有一定数量的、难度较大的习题是为学有余力的学生准备的。

本教材的正文部分由许品芳副教授改编,并请国家级有杰出贡献的中青年专家施容华教授审定;习题部分由欧景昭副教授重选,验算。

由于模式思维理论在国内尚属新事物,我们领会不深,加上系统变化较大,编者水平有限,因此,本教材可能有许多不足或考虑不周,甚至差错之处,欢迎批评指教,我们不胜感谢。

许品芳 欧景昭

1991年7月于华东工学院

目 录

第六章 空间解析几何与向量代数	(1)
§ 6.1 空间直角坐标系.....	(1)
§ 6.1.1 空间点的直角坐标.....	(1)
§ 6.1.2 空间两点间距离公式.....	(2)
习题 6 - 1	(3)
§ 6.2 向量及其线性运算.....	(3)
§ 6.2.1 向量概念.....	(3)
§ 6.2.2 向量的线性运算.....	(4)
§ 6.2.3 向量的坐标表示式.....	(6)
习题 6 - 2	(8)
§ 6.3 向量的乘积.....	(10)
§ 6.3.1 数量积.....	(10)
§ 6.3.2 向量积.....	(13)
§ 6.3.3 混合积.....	(15)
习题 6 - 3	(16)
§ 6.4 平面方程与直线方程.....	(18)
§ 6.4.1 平面方程.....	(18)
§ 6.4.2 空间直线方程.....	(21)
§ 6.4.3 直线与平面间的关系.....	(23)
习题 6 - 4	(27)
§ 6.5 曲面方程与曲线方程.....	(29)
§ 6.5.1 曲面方程.....	(29)
§ 6.5.2 空间曲线方程.....	(31)
§ 6.5.3 二次曲面.....	(33)
习题 6 - 5	(37)
第七章 多元函数微分学	(40)
§ 7.1 多元函数的基本概念.....	(40)
§ 7.1.1 区域.....	(40)
§ 7.1.2 多元函数概念.....	(41)
§ 7.1.3 多元函数的极限与连续.....	(43)
习题 7 - 1	(45)
§ 7.2 偏导数与全微分.....	(47)
§ 7.2.1 偏导数.....	(47)
§ 7.2.2 全微分.....	(51)
习题 7 - 2	(54)
§ 7.3 多元函数求导法则.....	(56)

§ 7.3.1 多元复合函数的求导法则	(56)
§ 7.3.2 隐函数求导法则	(62)
习题 7-3	(65)
§ 7.4 偏导数在空间曲线、曲面上的应用	(68)
§ 7.4.1 空间曲线的切线与法平面	(68)
§ 7.4.2 曲面的切面与法线	(73)
习题 7-4	(75)
§ 7.5 方向导数与梯度	(76)
§ 7.5.1 方向导数	(76)
§ 7.5.2 梯度	(78)
习题 7-5	(80)
§ 7.6 多元函数的极值问题	(81)
§ 7.6.1 多元函数的极值与判别	(81)
§ 7.6.2 多元函数的最值	(82)
§ 7.6.3 条件极值	(83)
* § 7.6.4 二元函数极值充分条件的证明	(85)
习题 7-6	(88)
第八章 多元函数的积分	(89)
§ 8.1 二重积分	(89)
§ 8.1.1 二重积分的概念与性质	(89)
§ 8.1.2 二重积分的计算	(91)
习题 8-1	(98)
§ 8.2 三重积分	(101)
§ 8.2.1 三重积分概念	(101)
§ 8.2.2 三重积分的直角坐标计算	(102)
§ 8.2.3 三重积分的柱坐标计算	(105)
§ 8.2.4 三重积分的球坐标计算	(107)
习题 8-2	(109)
§ 8.3 第一类曲线积分、曲面积分	(112)
§ 8.3.1 对弧长的曲线积分	(112)
§ 8.3.2 对面积的曲面积分	(116)
习题 8-3	(120)
§ 8.4 多元函数积分的应用	(121)
§ 8.4.1 多元函数积分的统一描述	(121)
§ 8.4.2 多元函数积分的几何应用	(122)
§ 8.4.3 多元函数积分的力学应用	(125)
习题 8-4	(130)
第九章 向量函数的积分	(133)
§ 9.1 对坐标的曲线积分	(133)

§9.1.1	对坐标的曲线积分概念	(133)
§9.1.2	对坐标的曲线积分算法	(137)
§9.1.3	两类曲线积分间的联系	(140)
	习题9-1	(141)
§9.2	格林公式及其应用	(143)
§9.2.1	格林公式	(143)
§9.2.2	曲线积分与路径无关的条件	(146)
§9.2.3	全微分方程与积分因子	(151)
	习题9-2	(153)
§9.3	对坐标的曲面积分	(155)
§9.3.1	对坐标的曲面积分概念	(155)
§9.3.2	对坐标的曲面积分算法	(159)
§9.3.3	两类曲面积分间的联系	(161)
	习题9-3	(162)
§9.4	奥高公式与散度	(163)
§9.4.1	奥高公式	(163)
§9.4.2	通量与散度	(166)
	习题9-4	(168)
§9.5	斯托克斯公式与旋度	(169)
§9.5.1	斯托克斯公式	(169)
§9.5.2	环量与旋度	(171)
	习题9-5	(172)
第十章	无穷级数	(174)
§10.1	常数项级数	(174)
§10.1.1	常数项级数的概念与性质	(174)
§10.1.2	正项级数敛散性判别	(179)
§10.1.3	变号级数敛散性判别	(183)
	习题10-1	(187)
§10.2	广义积分的敛散性判别 Γ 函数	(189)
§10.2.1	无穷区间上广义积分敛散性判别	(189)
§10.2.2	无界函数广义积分敛散性的判别	(191)
§10.2.3	Γ 函数	(193)
	习题10-2	(194)
§10.3	幂级数	(195)
§10.3.1	函数项级数的一般概念	(195)
§10.3.2	幂级数及其收敛区间	(196)
§10.3.3	幂级数的运算	(200)
§10.3.4	函数展开成幂级数	(203)
§10.3.5	函数的幂级数展开式的应用	(208)

习题10-3.....	(213)
§ 10.4 傅立叶级数.....	(216)
§ 10.4.1 三角级数.....	(216)
§ 10.4.2 函数的傅立叶级数.....	(217)
§ 10.4.3 函数的傅立叶展开.....	(222)
习题10-4.....	(226)
附录 曲面所围立体图形参考.....	(228)

第六章 空间解析几何与向量代数

§ 6.1 空间直角坐标系

§ 6.1.1 空间点的直角坐标

为了建立空间图形与方程的联系，首先需要建立空间点与有序数组之间的对应关系。为此，模仿平面解析几何的办法，先建立空间直角坐标系。

在空间任取一定点作为原点 O ，作两两垂直的三条数轴 ox ， oy ， oz ，它们具有相同的单位长。这就得到了一个空间直角坐标系。

空间直角坐标系分为右手坐标系与左手坐标系两种，如图6.1.1所示。我们只用右手系。



图6.1.1

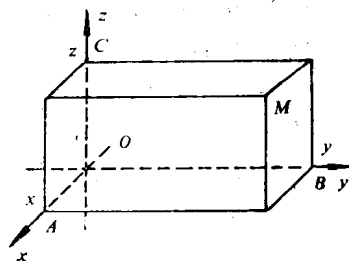


图6.1.2

设点 M 为空间任意一点，过点 M 作三个平面分别垂直于 ox 轴、 oy 轴、 oz 轴，设平面与轴的交点依次为点 A 、 B 、 C （如图6.1.2）。若点 A 、 B 、 C 在 ox 轴、 oy 轴、 oz 轴上的坐标依次为 x 、 y 、 z ，则点 M 唯一地确定了一个有序实数组 x 、 y 、 z 。有序实数组 x 、 y 、 z 称为点 M 的空间直角坐标，记作 $M(x, y, z)$ 。其中 x 叫做横坐标， y 叫做纵坐标， z 叫做竖坐标。

反之，给定一个有序实数组 x 、 y 、 z 。可以在 ox 轴、 oy 轴、 oz 轴上确定坐标为 x 、 y 、 z 的三个点 A 、 B 、 C 。过点 A 、 B 、 C 分别作平面垂直于 ox 轴、 oy 轴、 oz 轴，三平面相交于一点 M 。因此，有了空间直角坐标系后，空间的所有点与全部有序三实数组之间建立了一一对应的关系，换句话说讲，空间点与点的空间直角坐标是一一对应的。

ox 轴、 oy 轴、 oz 轴简称 x 轴、 y 轴、 z 轴，又称横轴、纵轴、竖轴（或立轴）。 x 轴与 y 轴决定的平面叫做 xy 平面，同样可得 yz 平面与 xz 平面，三者统称为坐标平面。三个坐标平面将整个空间分成八块，称为卦限，其顺序规定如下：第ⅠⅡⅢⅣ卦限位于 xy 平面上方，顺序与平面直角坐标系相同，第ⅤⅥⅦⅧ卦限依次在第ⅠⅡⅢⅣ卦限下方。于是每个卦限内坐标的符号可用下表列出。

卦 限								
	Ⅰ	Ⅱ	Ⅲ	Ⅳ	Ⅴ	Ⅵ	Ⅶ	Ⅷ
坐 标								
x	+	-	-	+	+	-	-	+
y	+	+	-	-	+	+	-	-
z	+	+	+	+	-	-	-	-

在坐标平面上与坐标轴上的点的坐标有其特殊性,具体地讲,在 xy 平面上的点有坐标 $(x, y, 0)$;在 yz 平面上的点有坐标 $(0, y, z)$;在 xz 平面上的点有坐标 $(x, 0, z)$;在 x 轴上的点有坐标 $(x, 0, 0)$;在 y 轴上的点有坐标 $(0, y, 0)$;在 z 轴上的点有坐标 $(0, 0, z)$,而原点坐标为 $(0, 0, 0)$.

思考题

写出点 $M(x, y, z)$ 关于 xy 平面的对称点坐标;关于 z 轴的对称点坐标;关于原点的对称点坐标.

§ 6.1.2 空间两点间距离公式

设 $M_1(x_1, y_1, z_1)$ 与 $M_2(x_2, y_2, z_2)$ 为空间任意两点,过点 M_1, M_2 各作三个平面分别垂直于三坐标轴,这六个平面围成一个长方体,

M_1M_2 是对角线,如图6.1.3所示.

$\because \triangle M_1NM_2$ 是 $\text{Rt}\triangle$, $\triangle M_1AN$ 也是 $\text{Rt}\triangle$, $\therefore M_1$ 与 M_2 两点间距离 $|M_1M_2|$ 满足关系

$$\begin{aligned} |M_1M_2|^2 &= |M_1N|^2 + |NM_2|^2 \\ &= |M_1A|^2 + |AN|^2 + |NM_2|^2. \end{aligned}$$

而 $|M_1A| = |A_1A_2| = |x_2 - x_1|$, $|AN| = |B_1B_2| = |y_2 - y_1|$, $|NM_2| = |C_1C_2| = |z_2 - z_1|$, 故有空间两点间的距离公式:

$$|M_1M_2| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}.$$

特别, 点 $M(x, y, z)$ 与原点 $O(0, 0, 0)$ 间的距离为

$$|OM| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

例1 试证以点 $A(4, 1, 9)$, $B(10, -1, 6)$; $C(2, 4, 3)$ 为顶点的三角形为等腰直角三角形.

证: $\because |AB|^2 = (10 - 4)^2 + (-1 - 1)^2 + (6 - 9)^2 = 49$;

$$|BC|^2 = (2 - 10)^2 + (4 + 1)^2 + (3 - 6)^2 = 98;$$

$$|CA|^2 = (4 - 2)^2 + (1 - 4)^2 + (9 - 3)^2 = 49,$$

$\therefore |AB| = |AC|$, $|AB|^2 + |AC|^2 = |BC|^2$, 故 $\triangle ABC$ 为等腰 $\text{Rt}\triangle$.

例2 在 xy 平面上求一点 M , 使得点 M 与点 $A(3, 2, 1)$ 、 $B(2, -1, -1)$ 及原点 O 距离相等.

解: $\because$ 点 M 在 xy 平面上, 设坐标为 $M(x, y, 0)$, 由题意知 $|MA| = |MB| = |MO|$, 即有

$$\begin{aligned} \sqrt{(x-3)^2 + (y-2)^2 + (0-1)^2} &= \sqrt{(x-2)^2 + (y+1)^2 + (0+1)^2} \\ &= \sqrt{x^2 + y^2 + 0^2} \end{aligned}$$

消去根号, 并化简之, 得方程组

$$3x + 2y = 7, \quad 2x - y = -3$$

解得 $x = \frac{1}{7}$, $y = \frac{23}{7}$, 故所求点为 $M(\frac{1}{7}, \frac{23}{7}, 0)$.

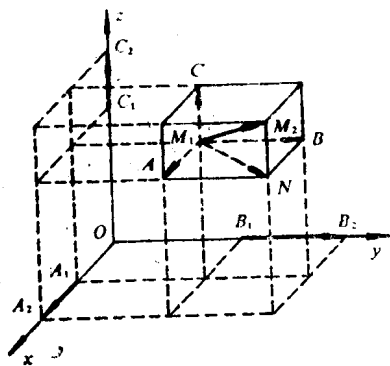


图6.1.3

习 题 6-1

1. 下列各点对坐标系有何特殊位置
 $A(-2, 0, 0)$, $B(0, 1, 0)$, $C(0, 0, -5)$, $D(0, 1, -2)$, $E(3, 0, 1)$, $F(2, -1, 0)$.
2. 在直角坐标系中画出下列各方程所代表的平面(标明它们与某坐标轴的交点)
 (1) $x=3$; (2) $y=-1$; (3) $z=2$.
3. 在直角坐标系中画出下列各方程所代表的直线(标明它们和某坐标面的交点)
 (1) $x=3, y=2$; (2) $x=-2, z=3$.
4. 设某点与给定点 $(2, -3, -1)$ 分别对称于下列坐标平面 $a) xoy$; $b) yoz$; $c) zox$; 求该点的坐标.
5. 设某点与给定点 $(2, -3, -1)$ 分别对称于下列各轴(1) x 轴; (2) y 轴; (3) z 轴, 求该点的坐标.
6. 根据下列条件求点 B 的未知坐标
 (1) $A(4, -7, 1)$, $B(6, 2, z)$, $|AB|=11$;
 (2) $A(2, 3, 4)$, $B(x, -2, 4)$, $|AB|=5$.
7. 求点 $A(12, -3, 4)$ 与原点 and 坐标轴的距离.
8. 求第三卦限内的点, 已知它与三个坐标轴的距离为 $d_x=5, d_y=3\sqrt{5}, d_z=2\sqrt{13}$.
9. 设长方体的三个棱长分别为 $2, 7, 8$, 若以它的对称中心为原点, 以平行于上述三个棱的直线依次为 x 轴, y 轴, z 轴, 求长方体各顶点的坐标.
10. 在 z 轴上求与点 $A(-4, 1, 7)$ 和 $B(3, 5, -2)$ 等距离的点.

答案

4. (1) $(2, -3, 1)$, (2) $(-2, -3, -1)$, (3) $(2, 3, -1)$.
5. (1) $(2, 3, 1)$ (2) $(-2, -3, 1)$, (3) $(-2, 3, -1)$.
6. (1) $z=7$ 或 $z=-5$.
7. $d_0=13, d_x=5$.
8. $(-6, -4, 3)$
10. $(0, 0, \frac{14}{9})$.

§ 6.2 向量及其线性运算

§ 6.2.1 向量概念

1° 什么是向量

在科学技术的学习与研究中, 我们遇到的“量”可以分成两类. 一类量用数值的大小就可以确定, 称为数量(或叫纯量). 如长度, 面积, 体积, 温度, 密度, 质量, 时间等等; 另一类量只知道它的数值大小还不行, 还需要知道它的方向, 然后才能确定, 如力, 力矩, 位移, 速度, 加速度, 电场强度等等. 这类既有大小, 又有方向的量称为**向量**(或称**矢量**). 通常用黑体字母或上面加箭头的字母来表示. 如力 F 或 $\vec{F}$, 速度 v 或 $\vec{v}$, 加速度 a 或 $\vec{a}$. 前者用于印刷, 后者用于书写.

2° 向量的几何表示

在数学中，常常用空间一条有向线段来表示向量。如图6.2.1用有向线段 AB 表示向量 b 。这时有向线段的方向表示向量的方向，有向线段的长度表示向量的大小。

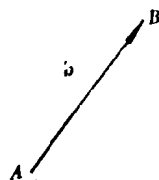


图6.2.1

其实，有向线段本身也是向量，称为几何向量。今后我们将以它为代表来研究向量。从而 AB 也是向量的符号。 AB 表示以 A 为起点， B 为终点的向量。特别，在空间直角坐标系中，以原点为起点的几何向量称为向径，若有点 $M(x, y, z)$ ，则 OM 为向径，常用 r 来表示。

3° 向量的模

向量的大小（即几何向量的长度）称为向量的模。向量 b 、 AB 的模依次记作 $|b|$ ， $|AB|$ 。模为1的向量称为单位向量。模等于零的向量叫作零向量，记作 0 。因为零向量的模为零，所以表示零向量的几何向量长度为零，从而起点与终点重合，方向不定（注意：零向量不是没有方向，而是方向可以任意）。

4° 向量的相等

在实际问题中，有些向量与起点无关，有些向量与起点有关。我们取其普遍性（即向量有大小有方向）。舍其特殊性（对起点的限制），只研究与起点无关的向量，称为自由向量（简称向量）。这样做不失一般性，因为只要稍加处理，所得结果同样适用于与起点有关的向量。

在只研究自由向量的约定下，向量可以平行移动。从而有两向量相等的定义如下。

定义 若两个向量 a 与 b 的模相等，方向相同（即彼此平行或在同一条直线上，且指向相同）。则称这两个向量相等，或者说它们是同一个向量，记作 $a=b$ 。

思考题

1. 什么是单位向量？单位向量有多少个？你能举出四个不相等的单位向量吗？
2. 下列等式恒成立吗？

$$|AB| = |BA|, AB = BA.$$

3. 向量的模能否为负数？

§6.2.2 向量的线性运算

1° 向量加法

由物理知，力的合成，速度的合成，都符合平行四边形法则。由此抽象出向量加法的定义如下，称之为向量加法的平行四边形法则。

定义 有向量 a 与 b ，以一定点 O 为起点，作向量 $OA=a$ ， $OB=b$ 。以它们为边作平行四边形，称对角线向量 OC 为 a 与 b 的和，记作 $a+b$ 。

注意到平行四边形的对边平行且相等，所以由图6.2.2可知： $AC=OB$ 。于是，也可以这样来得到 $a+b$ ：作 $OA=a$ ，再以 A 为起点作 $AC=b$ 。连结 O, C 得向量 $OC=a+b$ 。这个方法叫做向量加法的三角形法则。其优点为：便于证明运算律；适用于 a, b 平行的情况；可推广到更多个向量相加。

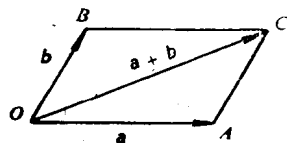


图6.2.2

向量的加法满足下列运算律

- (1) 交换律 $a+b=b+a$.
- (2) 结合律 $(a+b)+c=a+(b+c)$.

其中交换律可由平行四边形法则得出；结合律可由三角形法则得到，如图6.2.3.

由两向量求和的三角形法则，可知向量模满足所谓**三角形不等式**：

$$|a+b| \leq |a| + |b|.$$

这是因为三角形两边之和大于第三边。其中等号当且仅当 a 与 b 同向时才成立。

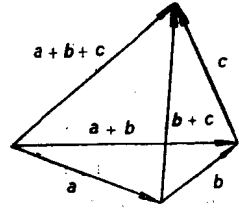


图6.2.3

2° 向量乘以数。

定义 向量 a 与数量 λ 的积 λa 是指满足下列条件的向量：

- (1) $|\lambda a| = |\lambda| |a|$ (即 λa 的模是 a 的模的 $|\lambda|$ 倍)。
- (2) $\lambda a \parallel a$ ，且当 $\lambda > 0$ 时 λa 与 a 同向；当 $\lambda < 0$ 时 λa 与 a 反向。

特别，有 $0 \cdot a = 0$ ； $1 \cdot a = a$ ， $\lambda \cdot 0 = 0$ 。

向量乘以数满足下列运算律：

- (1) 结合律 $\lambda(\mu a) = \mu(\lambda a) = (\lambda\mu)a$ 。
- (2) 分配律 $(\lambda + \mu)a = \lambda a + \mu a$ ； $\lambda(a + b) = \lambda a + \lambda b$ 。

由定义可知 $\lambda(\mu a)$ 、 $\mu(\lambda a)$ 、 $(\lambda\mu)a$ 平行且指向相同。且 $|\lambda(\mu a)| = |\mu(\lambda a)| = |(\lambda\mu)a| = |\lambda| \cdot |\mu| \cdot |a|$ 。所以结合律成立。

下面证明分配律 $\lambda(a + b) = \lambda a + \lambda b$ 。

若 $\lambda = 0$ ，则 $\lambda(a + b) = 0$ ， $\lambda a + \lambda b = 0$ 。结论成立。若 $\lambda \neq 0$ ，只须注意到当平行四边形两邻边各变 λ 倍时（注意当 $\lambda < 0$ 时， λa 、 λb 分别与 a 、 b 反向）所得平行四边形与原平行四边形相似，因此对角线也变 λ 倍。如图6.2.4所示，故结论仍成立。

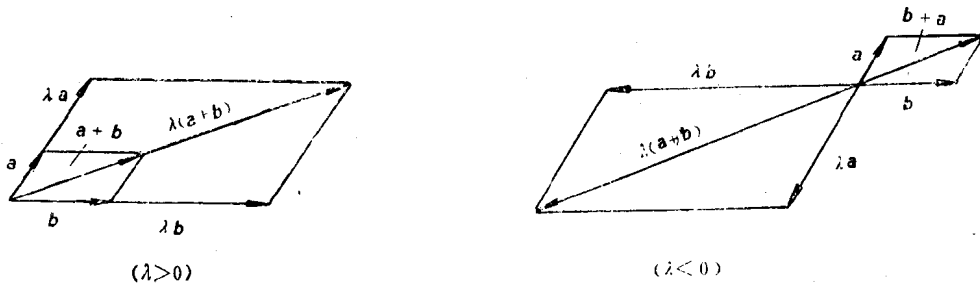


图6.2.4

分配律 $(\lambda + \mu)a = \lambda a + \mu a$ 的证明留作练习。

我们称平行于同一条直线的向量为**共线向量**，于是有

定理 两非零向量 a 与 b 共线的充要条件为存在非零常数 λ ，使得 $a = \lambda b$ 。

证：（ $\Leftarrow$ ） $\because \lambda b \parallel b$ ，而 $a = \lambda b \therefore a \parallel b$ 。

（ $\Rightarrow$ ）记 $k = |a|/|b|$ ，若 a 、 b 同向取 $\lambda = k$ ；若 a 、 b 反向取 $\lambda = -k$ ，从而 λb 与 a 恒同向。又 $|\lambda b| = |\lambda| \cdot |b| = k|b| = |a|$ ， $\therefore \lambda b$ 与 a 同向等模，从而相等，即 $a = \lambda b$ 。

通常用 a° 来表示与非零向量 a 同方向的单位向量，即 a° 与 a 同向，且 $|a^\circ| = 1$ 。则有

$$a = |a|a^\circ \quad \text{或} \quad a^\circ = \frac{a}{|a|}$$

只须注意 $|a| \geq 0$, $\therefore a$ 与 $|a|a^\circ$ 同向. 又 $||a|a^\circ| = |a| \cdot |a^\circ| = |a| \cdot 1 = |a|$ 故 $a = |a|a^\circ$. 此式表明, 任何非零向量可以分解成模与方向 (用单位向量表示) 两部分的乘积.

3° 逆向量, 向量的减法

我们用 $-b$ 表示 $(-1) \cdot b$, 称为向量 b 的**逆向量**. 不难验证 $-b$ 与 b 的模相等, 方向相反, 且有 $b + (-b) = o$ 成立.

定义 向量 a 与向量 b 的逆向量 $-b$ 之和, 称为 a 与 b 的**差**, 记作 $a - b$. 即有

$$a - b \triangleq a + (-b).$$

由定义可知 $b - b = b + (-b) = o$. 若记 $c = a - b$, 则有

$$c + b = (a - b) + b = (a + (-b)) + b = a + ((-b) + b) = a + o = a.$$

这表明向量的减法实质上仍是向量加法的逆运算.

也可以用几何方法求 $a - b$, 方法是: 由同一个起点作 a, b , 则由 b 的终点到 a 的终点之向量即为 $a - b$.

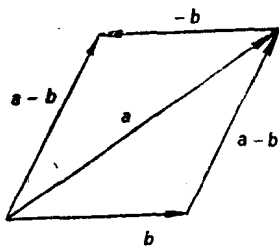


图6.2.5

例 求证: 三角形两边中点的连线平行第三边, 且为第三边的一半. (图6.2.6).

证: 设 $\triangle ABC$ 中, D, E 分别是 AB, AC 的中点, 则有

$$AD = \frac{1}{2} AB, \quad AE = \frac{1}{2} AC$$

从而
$$DE = AE - AD = \frac{1}{2} AC - \frac{1}{2} AB = \frac{1}{2} (AC - AB) = \frac{1}{2} BC.$$

这表明 $DE \parallel BC$, 且为 BC 的一半长.

思考题

1. 证明分配律 $(\lambda + \mu)a = \lambda a + \mu a$.
2. 证明, 任意三角形的三条中线只作平行移动, 可以构成一个三角形.

§ 6.2.3 向量的坐标表示式

为了方便地进行向量运算, 我们引进向量的坐标表示式, 使向量的运算完全代数化.

1° 向量的坐标表示

在空间建立一个直角坐标系, 沿 x 轴、 y 轴、 z 轴的正方向各取单位向量依次记作 i, j, k , 称为空间直角坐标系的三个**基本单位向量**,

对任何向量 $\mathbf{a}$, 恒可作向径 $\mathbf{OM}=\mathbf{a}$, 设点 M 坐标为 (x, y, z) . 过点 M 作三个平面分别垂直于 x 轴、 y 轴、 z 轴. 依次得交点 $A(x, 0, 0)$, $B(0, y, 0)$, $C(0, 0, z)$. 由图6.2.7知

$$\begin{aligned}\mathbf{OM} &= \mathbf{OA} + \mathbf{AP} + \mathbf{PM} = \mathbf{OA} + \mathbf{OB} + \mathbf{OC} \\ &= x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}\end{aligned}$$

即 $\mathbf{a} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}$,

称为向量 $\mathbf{a}$ 的坐标表示式, 有时也记成 $\mathbf{a} = \{x, y, z\}$.

其中 x, y, z 也称为向量 $\mathbf{a}$ 的坐标,

2° 向量线性运算的坐标表示

设 $\mathbf{a} = x_1\mathbf{i} + y_1\mathbf{j} + z_1\mathbf{k}$, $\mathbf{b} = x_2\mathbf{i} + y_2\mathbf{j} + z_2\mathbf{k}$, 则由运算律不难证明:

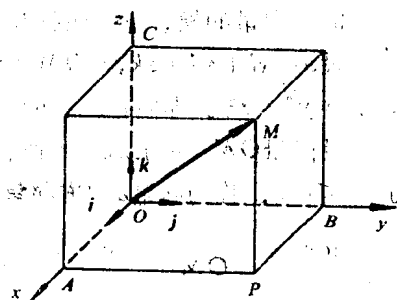


图6.2.7

$$\begin{aligned}\mathbf{a} \pm \mathbf{b} &= (x_1 \pm x_2)\mathbf{i} + (y_1 \pm y_2)\mathbf{j} + (z_1 \pm z_2)\mathbf{k} \\ \lambda \mathbf{a} &= \lambda x_1\mathbf{i} + \lambda y_1\mathbf{j} + \lambda z_1\mathbf{k}\end{aligned}$$

例1 设点 $A(x_1, y_1, z_1)$, $B(x_2, y_2, z_2)$, 求向量 $\mathbf{AB}$ 的坐标表示式.

解: 作向径 $\mathbf{OA}$, $\mathbf{OB}$, 则有

$$\begin{aligned}\mathbf{AB} &= \mathbf{OB} - \mathbf{OA} = (x_2\mathbf{i} + y_2\mathbf{j} + z_2\mathbf{k}) - (x_1\mathbf{i} + y_1\mathbf{j} + z_1\mathbf{k}) \\ &= (x_2 - x_1)\mathbf{i} + (y_2 - y_1)\mathbf{j} + (z_2 - z_1)\mathbf{k}.\end{aligned}$$

例2 设向量 $\mathbf{a} = x_1\mathbf{i} + y_1\mathbf{j} + z_1\mathbf{k}$, $\mathbf{b} = x_2\mathbf{i} + y_2\mathbf{j} + z_2\mathbf{k}$ (其中 $x_i, y_i, z_i \neq 0, i=1, 2$). 证明:

$\mathbf{a}$ 与 $\mathbf{b}$ 共线的充要条件为 $\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$.

证: 已知 $\mathbf{a}$ 与 $\mathbf{b}$ 共线 $\Leftrightarrow \exists \lambda$, 使 $\mathbf{a} = \lambda \mathbf{b}$, 即有

$$x_1\mathbf{i} + y_1\mathbf{j} + z_1\mathbf{k} = \lambda x_2\mathbf{i} + \lambda y_2\mathbf{j} + \lambda z_2\mathbf{k}.$$

即

$$(x_1 - \lambda x_2)\mathbf{i} + (y_1 - \lambda y_2)\mathbf{j} + (z_1 - \lambda z_2)\mathbf{k} = \mathbf{0}.$$

即

$$x_1 - \lambda x_2 = 0, \quad y_1 - \lambda y_2 = 0, \quad z_1 - \lambda z_2 = 0.$$

即有

$$\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2} = \lambda.$$

例3 已知点 $A(x_1, y_1, z_1)$, $B(x_2, y_2, z_2)$, 而点 $M(x, y, z)$ 在直线 AB 上, 且使 $\mathbf{AM} = \lambda \mathbf{MB}$ (其中 $\lambda \neq -1$, 点 M 称为定比分点). 证明:

$$x = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}, \quad y = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda}, \quad z = \frac{z_1 + \lambda z_2}{1 + \lambda}.$$

证: 由例1知已知式 $\mathbf{AM} = \lambda \mathbf{MB}$ 可表示为

$$\begin{aligned}(x - x_1)\mathbf{i} + (y - y_1)\mathbf{j} + (z - z_1)\mathbf{k} &= \lambda(x_2 - x)\mathbf{i} \\ &\quad + \lambda(y_2 - y)\mathbf{j} + \lambda(z_2 - z)\mathbf{k}\end{aligned}$$

得

$$x - x_1 = \lambda(x_2 - x), \quad y - y_1 = \lambda(y_2 - y), \quad z - z_1 = \lambda(z_2 - z).$$

解得

$$x = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}, \quad y = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda}, \quad z = \frac{z_1 + \lambda z_2}{1 + \lambda}.$$

特别, 当 $\lambda = 1$ 时得中点公式

$$x = \frac{x_1 + x_2}{2}, \quad y = \frac{y_1 + y_2}{2}, \quad z = \frac{z_1 + z_2}{2}.$$

3° 向量的模、方向余弦及方向角

设 $\mathbf{a} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}$, 作 $\overrightarrow{OM} = \mathbf{a}$, 则点 M 的坐标为 (x, y, z) . 从而得 $|\mathbf{a}| = |\overrightarrow{OM}| = |\overrightarrow{OM}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$. 即向量的模的平方等于它的三个坐标的平方和.

设向量 $\overrightarrow{OM} = \mathbf{a}$ 与 x 轴、 y 轴、 z 轴的夹角依次为 α 、 β 、 γ (我们规定 $0 \leq \alpha \leq \pi, 0 \leq \beta \leq \pi, 0 \leq \gamma \leq \pi$). 称为向量 $\mathbf{a}$ 的**方向角**. 而称 $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ 为向量 $\mathbf{a}$ 的**方向余弦**. 由图 6.2.7 可知 $\cos \alpha = \frac{x}{|\overrightarrow{OM}|}, \cos \beta = \frac{y}{|\overrightarrow{OM}|}, \cos \gamma = \frac{z}{|\overrightarrow{OM}|}$, 其中 $|\overrightarrow{OM}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

上述讨论表明: 当已知一向量的坐标表示式后, 可按下列公式计算它的模与方向余弦:

$$\begin{aligned} &\text{若 } \mathbf{a} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}, \text{ 则 } |\mathbf{a}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \\ &\cos \alpha = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}, \cos \beta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}, \cos \gamma = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \end{aligned}$$

若注意到向量 $\mathbf{a}$ 的单位向量 $\mathbf{a}^\circ = \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} = \frac{x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$, 则有公式

$$\begin{aligned} \mathbf{a}^\circ &= \cos \alpha \mathbf{i} + \cos \beta \mathbf{j} + \cos \gamma \mathbf{k} \\ \cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma &= 1. \end{aligned}$$

公式表明, 已知一向量的方向余弦与已知向量的单位向量是一回事; 向量的三个方向余弦 (从而三个方向角) 并非彼此独立的.

习 题 6-2

1. 在平行四边形 $ABCD$ 内设 $\overrightarrow{AB} = \mathbf{a}, \overrightarrow{AD} = \mathbf{b}$, 试用 $\mathbf{a}$ 和 $\mathbf{b}$ 表示向量 $\overrightarrow{MA}, \overrightarrow{MB}, \overrightarrow{MC}, \overrightarrow{MD}$. 这里 M 是平行四边形对角线的交点.

2. 若四边形的对角线互相平分, 证明它是平行四边形.

3. 已知三角形 ABC , $\overrightarrow{BC} = \mathbf{a}, \overrightarrow{AC} = \mathbf{b}$, 若边 BC 被 D 点分成 $BD:DC = m:n$, 边 AC 被 E 点分成 $AE:EC = m:n$, 证明 $DE \parallel BA$.

4. 向量 $\mathbf{a}, \mathbf{b}$ 必须满足什么条件, 以下各式成立:

- | | |
|---|--|
| (1) $ \mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{a} - \mathbf{b} ;$ | (2) $ \mathbf{a} + \mathbf{b} > \mathbf{a} - \mathbf{b} ;$ |
| (3) $ \mathbf{a} + \mathbf{b} < \mathbf{a} - \mathbf{b} ;$ | (4) $ \mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{a} + \mathbf{b} ;$ |
| (5) $ \mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{a} - \mathbf{b} ;$ | (6) $ \mathbf{a} - \mathbf{b} = \mathbf{a} + \mathbf{b} ;$ |
| (7) $(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \lambda(\mathbf{a} - \mathbf{b});$ | (8) $\frac{\mathbf{a}}{ \mathbf{a} } = \frac{\mathbf{b}}{ \mathbf{b} }.$ |

5. 在正六边形 $ABCDEF$ 内已知: $\overrightarrow{AB} = \mathbf{m}, \overrightarrow{AE} = \mathbf{n}$. 沿这二向量分解 $\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AF}$ 和 $\overrightarrow{EF}$.

9. 平行于 z 轴的向量的坐标有什么特点? 平行于 x 轴和 y 轴的向量的坐标分别有什么

特点?

7. 已知向量 $a=e_1-2e_2+3e_3$, $b=2e_1+e_2$, $c=6e_1-2e_2+6e_3$ 其中 e_1, e_2, e_3 不共面, 问 $a+b$ 和 c 是否共线?

8. 已知向量 l, m 和 n 沿三个不共面向量 a, b 和 c 分解为 $l=2a-b-c$, $m=2b-c-a$, $n=2c-a-b$, l, m, n 是否共面? 若共面, 给出线性关系式.

9. 写出向量 $a=\frac{1}{3}(2i+2j-k)$, $b=\frac{1}{3}(-i+2j+2k)$ 的坐标, 并分别求它们的模和方向余弦.

10. 设 $a=i+j+k$, $b=2i-3j+5k$, 分别用单位向量 a°, b° 表示 a, b .

11. 一向量与 x 轴和 y 轴构成等角, 而与 z 轴构成的角是它们的两倍, 试确定这个向量的方向.

12. 设向量 $a=\{3, 5, -1\}$, $b=\{2, 2, 3\}$, $c=\{4, -1, -3\}$, 求 (1) $2a-3b+4c$; (2) $ma+nb$.

13. 三力 $F_1=\{1, 2, 3\}$, $F_2=\{-2, 3, -4\}$, $F_3=\{3, -4, 5\}$ 同时作用于一点, 求合力的大小和方向余弦.

14. 已知三角形 ABC 的一个顶点 $A(2, -5, 3)$ 及与它的二边相合的向量 $AB=\{4, 1, 2\}$, $BC=\{3, -2, 5\}$, 求其余的顶点和边 CA .

15. 写出下列各点的向径和它们的坐标表示式, $A(2, 0, 3)$, $B(0, 0, 1)$, $C(2, 0, 0)$, $D(-1, -2, -3)$.

16. 证明向径 $r_1=2i+4j+k$, $r_2=3i+7j+5k$, $r_3=4i+10j+9k$ 的终点 $A(r_1)$, $B(r_2)$, $C(r_3)$ 在一条直线上.

17. 有三点 $A(r_1)$, $B(r_2)$, $C(r_3)$, 如果它们的向径满足 $\alpha r_1 + \beta r_2 + \gamma r_3 = 0$, $\alpha + \beta + \gamma = 0$, 这三点有何关系?

18. 给定点 $M_1(-1, 4, 1)$ 和 $M_2(1, 0, -3)$, 求线段 M_1M_2 的中点及分线段 M_1M_2 成比值 $\lambda=2$ 和 $\lambda=-\frac{1}{2}$ 的点的坐标.

19. 直线 a 经过点 $P_0(r_0)$ 并平行于非零向量 a , 设 $P(r)$ 是直线 a 上任意一点, 试利用向量共线的概念, 写出向径 r 和 r_0, a 的关系.

答案

1. $-\frac{1}{2}(a+b)$, $\frac{1}{2}(a-b)$, $\frac{1}{2}(a+b)$, $\frac{1}{2}(b-a)$. 5. $\frac{3}{2}m + \frac{1}{2}n$, $m+n$, $\frac{1}{2}n - \frac{1}{2}m$, $-\frac{1}{2}m - \frac{1}{2}n$. 7. 共线. 8. 共面, $l=-m-n$.

9. $a=\left\{\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right\}$. $|a|=1$, $\cos\alpha=\frac{2}{3}$, $\cos\beta=\frac{2}{3}$, $\cos\gamma=-\frac{1}{3}$.

10. $a=\sqrt{3}a^\circ$, $a^\circ=\frac{1}{\sqrt{3}}(i+j+k)$. 11. $a^\circ=\{0, 0, -1\}$ 或 $\left\{\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0\right\}$.

12. (1) $\{16, 0, -23\}$. 13. $|F|=\sqrt{21}$, $\cos\alpha=\frac{2}{\sqrt{21}}$, $\cos\beta=\frac{1}{\sqrt{21}}$.