

理論力学

(第一册)

徐芝綸 吳永祺 合編

上海科学技术出版社

理 论 力 学

(一)

徐芝綸 吳永禎 合編

(第二版)

上海科學技術出版社

內 容 提 要

本书共分两册，第一册包含静力学及运动学两篇，第二册包括质点动力学和质点系动力学两篇。以讲述基本理论为主，并适当结合实际問題以說明其应用。每章之后附有习題。可作为高等学校理論力学課程教本或参考书。

1962年經作者作了某些增訂，作第二版发行。

理 论 力 学(一)

(第二版)

徐芝編 吳永祿 合編

*

上海科学技术出版社出版

(上海瑞金二路450号)

上海市书刊出版业营业許可證出093号

新华书店上海发行所发行 各地新华书店經售

商务印书馆上海厂印刷

*

开本 880×1168 1/32 印张 9 2/32 字数 296,000

(原斯里·科技版共印 19,200 册 1954 年 2 月第 1 版)

1959 年 4 月新 1 版 印 5 次共印 20,600 册

1963 年 3 月第 2 版 1963 年 3 月第 1 次印刷

印数 1—3,600

统一书号：13119·74

定 价：(十四) 1.55 元

目 次

緒 論	1
-----------	---

第一篇 靜 力 學

第1章 矢量算术	11
§1-1 矢量(11) §1-2 矢量底和与差(12) §1-3 矢量底投影。投影定理(14) §1-4 矢量与标量底乘积(17) §1-5 矢量底分解(18) §1-6 两矢量底标积(20) §1-7 两矢量底矢积(22)	
第2章 基本概念及公理	25
§2-1 緒言(25) §2-2 刚体与质点(26) §2-3 力的概念(26) §2-4 静力学公理(28) §2-5 約束与約束力。解除約束原理。示力图(33)	
第3章 共面共点力	39
§3-1 共面共点力底合成(39) §3-2 力底分解(41) §3-3 平衡条件(43) §3-4 力沿直角坐标軸的分解(46) §3-5 用解析法求共面共点力底合力。平衡方程(47) §3-6 共面不平行的三个力底平衡(52)	
第4章 共面力偶	56
§4-1 同向的两个平行力底合成(56) §4-2 反向的两个平行力底合成(57) §4-3 力偶与力偶矩(58) §4-4 等效力偶(60) §4-5 力偶底合成及平衡条件(62)	
第5章 共面力系	65
§5-1 力对于一点的矩(65) §5-2 力底平行移动(66) §5-3 共面力系底简化(66) §5-4 共面力系合成为一个力。力矩定理(68) §5-5 共面力系简化为一个力偶(69) §5-6 共面力系底平衡(70) §5-7 物体系統底平衡。靜定与超靜定的問	

題(76)	§ 5-8 共面平行力系底合成及平衡(81)	§ 5-9 圖解法(86)
第 6 章 桁架及悬索 95	
§ 6-1 桁架与桁架分析(95)	§ 6-2 桁架分析法之一——节点法(100)	§ 6-3 节点图解法——桁架内力图(102)
§ 6-4 桁架分析法之二——截段法(109)	§ 6-5 载荷沿水平跨度均匀分布的悬索(112)	§ 6-6 载荷沿索长均匀分布的悬索(116)
第 7 章 空間共点力 119	
§ 7-1 合成及平衡条件(119)	§ 7-2 力沿三个垂直方向的分解(120)	§ 7-3 合成底解析計算。平衡方程(122)
第 8 章 空間力偶 126	
§ 8-1 等效力偶(126)	§ 8-2 力偶矩作为矢量(127)	
§ 8-3 力偶底合成及平衡条件(128)		
第 9 章 空間力系 133	
§ 9-1 力对于一軸的矩(133)	§ 9-2 力对于一点的矩作为矢量。力底平行移动(134)	§ 9-3 力对于一点的矩与对于經過該点的一軸的矩之間的关系(135)
§ 9-4 力对于一点的矩作为矢徑与力底矢积(136)	§ 9-5 力对于直角坐标軸的矩(137)	§ 9-6 空間力系底簡化(138)
§ 9-7 空間力系簡化成为力螺(140)		
§ 9-8 空間力系簡化为一个力偶(142)	§ 9-9 空間力系合成为一个力。力矩定理(143)	§ 9-10 空間力系底平衡条件(144)
§ 9-11 空間力系簡化底解析計算(145)	§ 9-12 空間一般力系底平衡方程(148)	§ 9-13 空間平行力系底合成及平衡条件(156)
第 10 章 平行力系底中心、重心及形心 161	
§ 10-1 平行力系底中心(161)	§ 10-2 刚体底重心(163)	
§ 10-3 几何形体底形心(164)	§ 10-4 对称形体底形心(166)	
§ 10-5 古尔丁努斯-巴布斯定理(167)	§ 10-6 若干简单形体底形心(169)	§ 10-7 組合形体底形心(171)
§ 10-8 用图解法求平面图形底形心(175)	§ 10-9 分布平行力(176)	
第 11 章 摩阻与滾阻 181	
§ 11-1 摩阻現象与摩阻力(181)	§ 11-2 摩阻基本定律(183)	
§ 11-3 滾阻(189)		

第二篇 运 动 学

第 12 章 点底直綫运动.....	193	
§ 12-1 緒言 (193)	§ 12-2 运动方程、速度、加速度 (195)	
§ 12-3 微分积分法 (198)	§ 12-4 图解法 (202)	
第 13 章 点底曲綫运动.....	208	
§ 13-1 变矢量底矢端綫与矢量导数 (208)	§ 13-2 运动方程、速度与加速度底矢量表示 (211)	
速度与加速度底直角坐标表示 (213)	§ 13-3 运动方程、速度与加速度底直角坐标表示 (213)	
§ 13-4 路徑底曲率与密切面、自然坐标軸 (218)	§ 13-5 运动方程、速度与加速度底路徑表示 (220)	
第 14 章 剛体运动底基本形式.....	228	
§ 14-1 引言 (228)	§ 14-2 刚体底平行移动 (228)	§ 14-3
刚体底定軸轉動 (230)	§ 14-4 繩定軸轉動的剛体内任一点底速度与加速度 (233)	
	§ 14-5 角速度底矢量表示，以矢积表示一点底速度及加速度 (236)	
第 15 章 点底合成运动.....	240	
§ 15-1 絶对运动，相对运动与牵連运动 (240)	§ 15-2 速度底合成 (242)	
§ 15-3 牵連运动为平行移动时加速度底合成 (243)		
§ 15-4 牵連运动为定軸轉動时加速度底合成 (244)		
第 16 章 刚体底平面运动.....	253	
§ 16-1 运动方程、平面运动分解为移动及轉動 (253)	§ 16-2	
平面图形內各点底速度、速度瞬心 (255)	§ 16-3 速度图 (260)	
§ 16-4 平面图形內各点底加速度、加速度瞬心 (263)		
第 17 章 刚体底定点轉動.....	269	
§ 17-1 运动方程 (269)	§ 17-2 位移定理 (270)	§ 17-3 轉动瞬軸、角速度及角加速度 (271)
	§ 17-4 刚体内各点底速度及加速度 (272)	§ 17-5 刚体繞相交軸的轉动底合成 (277)
第 18 章 刚体底一般运动.....	280	
§ 18-1 运动方程、刚体底运动分解为移动与轉動 (280)	§ 18-2	
刚体内各点底速度及加速度 (281)		

緒論

一、理論力学底內容和學習理論力学的目的

理論力学是一門自然科學，它研究物体機械運動底規律。

按照辯証唯物論的了解，“運動是物质存在的形式。无论在什么地方，在什么时候，决沒有、而且不能有沒有運動的物质”，“沒有運動的物质是和沒有物质的運動同样不可思議的”①。因此，就最一般的意義來說，運動包羅了宇宙間的一切現象，从最簡單的位置變動，到極複雜的物理現象和化學現象，直到人底思維活動——最高級的運動形式，都包括在內。

我們要認識自然界，要認識人類社會，一句話，要認識宇宙，就必須研究宇宙間各種運動底規律。每一門科學，就是在一定範圍內研究某一種或某幾種形式的運動底規律，理論力学就是研究最簡單形式的運動——機械運動（以後將簡稱為運動）底規律。

機械運動最指物体在空間的位置隨着時間而改變的現象。在我們周圍，到处都可以看到機械運動。例如，物体降落、車輛運行、機械運轉、水底流動，等等。物体發生變形，也是由於物体內部各分子間的相對位置有了改變，因而也屬於機械運動。

在機械運動中，和在別的運動中一樣，也存在着特殊情形，就最物体處於機械的平衡狀態中。既然平衡只是運動底特殊情形，因而也包含在力學研究範圍之內；而且，對土建、水利等專業來說，這一部分還是很重要的內容。

但是，在理論力學里，只是建立研究機械運動底規律的基本理論。這些基本理論，是別的許多技術科學底基礎。例如，材料力學、結構力學、水力學，以至結構物和機器底設計、飛機和火箭飛行原理底研究等，都要用到理論力學中建立的基本理論。也有一些

① 恩格斯：反杜林論，人民出版社，1956年版第60~61頁。

不太复杂的生产上的問題，可以直接用理論力学中的理論来解决，而不須别的專門技术科学底帮助。

理論力学通常分为下面三部分：

(1) 靜力学——研究物体底平衡問題。更具体些說，就是研究这样的問題：为了使物体保持平衡，作用在物体上的力应当满足什么条件。

(2) 运动学——从几何学的观点来研究物体底运动，就是只研究物体在空間的位置怎样随着時間經過而变化，而不問为甚么会这样变化，不考慮引起运动状态改变的原因——力。

(3) 动力学——研究物体底运动与它所受的力之間的关系，建立关于机械运动底普遍規律的理論。

当然，这样划分并非是不可改变的。但是，这种分法大体上符合力学发展过程，而且是由淺入深，学习比較方便；此外，按工程問題底力学性质來說，有的主要是靜力学方面的問題（如建筑上的問題），有的主要是运动学方面的問題（如机械运轉問題），有的主要是动力学方面的問題（如振动問題），因而这样划分也比較切合于工程上的需要。

我們現在学习的理論力学是所謂古典力学或牛頓力学，它是以牛頓總結出来的几个定律作为基础的。

到二十世紀，从对自然界的觀察中，从實驗中，發現許多現象，无法用古典力学來說明，于是相继建立了相对論力学和量子力学，前者研究速度可与光速（30万公里/秒）相比的运动，面后者研究微观物体底运动。这些都是力学上的很重要的成就。这些成就表明了古典力学底局限性。但是，并沒有使古典力学失去它的科学意义和实用价值。因为，只有当物体运动速度可与光速相比时，应用相对論力学理論与应用古典力学理論得出的結果，才有显著的差別；只有对于微观物体底运动，才需要应用量子力学中的理論，而不能用古典力学中的理論。但是，在絕大多数問題里，我們所考察的物体，都是宏观物体，而运动速度又远远小于光速。所以，不仅是一般的工程問題完全以古典力学为依据，就是物理学和天文

學中的一部分問題，也仍然按照古典力學中的原理來計算。

由於機械運動是隨時隨地可以見到的，懂得機械運動底規律，就使我們能够理解周圍所發生的許多現象。所以，學習理論力學，首先有普通常識的教育意義。但是，對於我們學工程技術的人來說，學習理論力學有更重要的目的，那就是，一方面為以後學習許多基礎的和專業的技術課程作好準備，同時也在工作中解決生產上提出的問題提供比較廣泛的力學基礎。總之，一句話，我們要通過學習理論力學，掌握機械運動底普遍規律，進一步利用這些規律來為我們服務。

二、研究理論力學的方法

毛主席在“實踐論”里教導我們，認識來源于實踐，離開實踐的認識是不可能的。還說，認識過程底第一個階段是感性認識階段。在這一階段，人們通過實踐，對事物底表面現象有了一些認識，積累了許多材料。這些材料是客觀外界某些真實性的反映，“但他們僅是片面的和表面的東西，這種反映是不完全的，是沒有反映事物本質的。要完全地反映整個的事物，反映事物的本質，反映事物的內部規律性，就必須經過思考作用，將豐富的感覺材料加以去粗取精、去偽存真、由此及彼、由表及里的改造制作工夫，造成概念和理論的系統，就必須從感性認識躍進到理性認識。”^① 在理性認識階段造成的概念和理論，還必須再回到實踐中去，經過實踐檢驗其是否正確，如果正確，就用來指導實踐，如果不正確或不完全正確，就要根據實踐結果加以修改。這就是由著名的公式：“實踐——理論——實踐”所表明的認識過程。

理論力學和其他科學一樣，它的知識來源于生產實踐。人們所從事的生產實踐本身，以及由於生產需要而進行的長期觀察和實驗，使人類對於機械運動有了一些片面的和表面的認識，積累了許多有關機械運動的材料。再經過分析與綜合、抽象與概括等思維活動，將這些材料加以改造制作，造成概念和基本公理或定律，

^① 毛澤東選集，第一卷，第290頁。人民出版社，1951年10月北京第1版。

經過實踐證明，這些概念確是反映了事物底本質，這些公理或定律確是符合於客觀實際，於是就以它們作為基礎來建立系統的理論。

抽象化的方法，對力學理論底建立起著極為重要的作用。因為客觀事物或現象總是複雜多樣的，我們須要根據所研究的問題底性質，抽出其中主要的、起決定作用的因素，而撇去那些次要的或偶然的因素，才能更深刻、更正確、更完全地反映事物或現象底本質。例如，我們撇去物体相互作用底物理性質，而只考慮它們的作用對於其位置變化的影响，於是就抽象成為力的概念。再如，對實際物律，略去它的大小或不計它的變形，於是就抽象成為力學中的兩種理想模型——質點或剛體。又如，研究物体自由降落時，撇去空氣阻力不計，才能得到自由落體底運動規律。

在建立系統理論的過程中，我們還廣泛應用數學演繹的方法。就是，以一些基本的概念和公理或定律作為基礎，加上嚴密的數學推演，導出一些定理、公式，構成系統的理論。但是，應當注意，數學推演只是我們所採用的方法，推動理論發展的根本動力是生產實踐。推論是在經過實踐證明為正確的理論基礎上進行的，並且，由此而導出的定理或公式，還必須再回到實踐中去，經過實踐檢驗證明其為正確才能成立。所以，我們對於數學推演的方法，既要給予足夠的重視，又要避免錯誤地認為力學理論只是純數學的演繹，而忽視其實際意義。

怎樣將一個工程實際問題抽象成為力學問題的模型，然後根據已有的力學理論並利用數學的方法求得解決，正是在學習時和今後工作中應當注意的。

三、理論力學發展簡史

上面提到了理論力學理論底建立和发展是緊密結合著生產實踐的。這一點，從力學發展底歷史可以得到證明。

遠在很古的時代，由於農業上的需要，人們使用了灌溉設備；由於建築上搬運重物的需要，使用了杠杆、斜面和滑輪；由於長距

离运输的需要而制造了车子；由于航运的需要而造船。这些生产工具底制造和使用，使人类对于物体底机械运动有了些初步的认识。到公元前几百年，人们已經从生产实践中得到了更多的材料，并且有许多人作了系统的实验与研究。于是力学逐渐形成一门科学（“力学”这一名词是首先由亚里斯多德提出的）。

在中世纪，虽然在力学底应用方面也有一些发明，但整个社会处在奴隶制度和封建制度下，生产发展极其缓慢，一切科学底发展都差不多陷于停顿，力学也不例外。

到十五世纪，当西方的商业资本开始发达的时候，生产力迅速发展，工商业空前繁荣，都市建設、航海事业也随之发展；而且，东方的科学技术成就又已大量传到西方；加上新式仪器底制造使得科学的观察和实验更加精确。这样，一方面为科学提供了大量的研究資料和新的实验手段，而另一方面，也向科学提出了一些新的急需解决的问题。各门科学都从那些已有的資料里吸取了丰富的养分，又解决了生产上的一些新的問題，就使得科学底內容更加充实。于是，力学和其他科学从此有了空前的发展。

在十七世纪工业革命之后，生产力更以惊人的速度发展起来，机器制造、建筑工程以及新起的航空事业，都向力学提出更多的問題，并供给力学以更丰富的資料，从而促进了力学底进一步的发展。

我們知道，生产发展底結果，必然引起社会制度底变革；而社会制度又反过来影响生产，加速或阻碍其发展。因此，既然力学底发展有賴于生产，就不可能不受社会制度底影响。历史事实也証明了这一点：在十五世纪以后，新兴的资本主义制度推动了科学底发展；到现在，资本主义制度已益趋腐朽，正在一天天烂下去，虽然某些资本主义国家生产水平还相当高，但生产底发展却受到严重阻碍，科学底发展也相应地受到阻碍。而具有光輝前景的社会主义制度，却为科学底发展开辟了广闊的前途。随着社会主义經濟建設底高涨，生产向科学提出更多需要解决的问题，也为科学的研究創造了极为有利的条件，这就使得科学能迅速发展。苏联在尖端

科学上(包括在力学上)远远超过资本主义国家，我国解放以来的成就，都是有力的証明。

就理論力学底三部分說，首先形成和发展起来的是靜力学。建筑工程中杠杆的使用，以及由于商品交換底需要而出現的类似現代天平、秤等称量工具，使人們对杠杆家平衡有了較多的認識，因而力学理論中最早提出的是关于杠杆平衡的理論。我国战国时代的墨子(公元前 468~376 年)在所著“墨經”里已对“力”下了适当的定义，并对杠杆平衡問題有了理論的叙述，这是有关力学理論的最早的記載。希腊学者阿基米德(公元前 287~212 年)建立了比較完整的杠杆理論；提出了重心的概念，并用严密推理的方法求出一些简单图形底重心；还解决了一些有关液体平衡的問題。这就奠定了靜力学底理論基础。經過中世紀的停頓之后，意大利艺术家、物理学家兼工程师辽·达·芬奇(1452~1519 年)研究了物体沿斜面的运动和滑动摩阻問題，特別值得提到的是，他在經過一系列实验研究之后，提出了力学中另一基本概念——力矩。荷兰物理学 家斯蒂芬(1548~1620 年)由斜面問題底研究得出力底平行四边形原理。此后，法国科学家伐里囊(1654~1722 年)提出力矩定理，布安索(1777~1859 年)提出力偶的概念和有关的理論，于是靜力学理論益趋完善。

至于动力学，同样可以追溯到战国时代。墨子在“墨經”中对“运动”也曾給过适当的定义，对力与运动的关系也有初步認識。

希腊哲学家亚里斯多德(公元前 384~322 年)提出过不少动力学問題。但是，由于他和他的門徒們輕視实践，而只是从一些未經驗証的假說出发，进行演繹推理，因而得出許多錯誤的結論。例如，他认为：物体必須受力才能保持匀速直線运动；在地面上，重的物体比輕的物体下落較快，等等，显然都是錯誤的。

中世紀底特点，不仅是生产停滞，而且学术思想也受到束縛：在我国是被重詩书輕技艺的儒家思想所統治，在西方則是亚里斯多德的經院哲学占着統治地位。这就严重妨碍了科学底发展。

在文艺复兴时代的欧洲，由于航海事业底发展，地球与太阳間

的位置关系問題，船舶构造以至动力問題，都提出来了；钟表底发明和磨坊底出現（馬克思认为这是由手工业向机器工业过渡的两个物质基础），使得机械动力及傳动問題，成为急待解决的問題。这些都推动了动力学底发展。

波兰学者哥白尼（1473～1543年）創立太阳中心學說，引起科学宇宙觀底大革命。恩格斯认为这一學說开始了自然科学从神学中的解放，正說明这一宇宙觀底革命对自然科学发展的重大影响。

刻卜勒（1571～1630年）根据哥白尼底學說以及別的一些天文学家底觀測資料，得出行星运行三大定律，成为后来牛頓万有引力定律底基础。

伽利略（1564～1642年）得出了自由落体在真空中运动的規律，并在直線运动中引入加速度的概念，还建立了慣性定律，从而奠定了动力学底基础。而且，伽利略把實驗作为研究力学問題的重要方法，这对后来力学底发展起着很重要的作用。

牛頓总结了前人底成就，加上他自己发现的作用与反作用定律，在他的名著“自然哲学之数学原理”一书中发表了著名的运动定律，完成了动力学底奠基工作。牛頓在力学上的貢献是偉大的，但也应当指出，由于当时生产水平和认识上的局限性，牛頓底有些觀点是不正确的。例如，他在古典力学中引进“絕對空間”和“絕對時間”的概念，认为空間和時間不依賴于物质底运动，就是錯誤的。这种觀点已被相对論力学所否定。此外，牛頓还在“自然哲学之数学原理”一书中表示希望以力学原理解釋其余的自然現象，这对后来的机械唯物論思潮不无影响。

在牛頓之后，伊凡·伯努利（1667～1748年）以普遍的形式叙述了虛位移原理；俄国彼得堡科学院院士欧拉（1707～1783年）首先用数学分析的方法来研究力学問題，建立了剛体运动微分方程；达倫貝爾（1717～1788年）貢献了有名的达倫貝爾原理；拉格郎日（1736～1813年）将虛位移原理与达倫貝爾原理相結合而提出了以他的名字命名的广义坐标动力学方程。这些貢献使得古典力学

向着分析的途徑发展，随着一些普遍原理底建立，“分析力学”遂成为古典力学底一个組成部分。

上世紀末及本世紀初，变质量力学开始发展。俄国的密歇尔斯基(1859~1935年)和齐奥尔可夫斯基(1857~1935年)是这部分理論底奠基人。他們底成就不仅应用于天文学上，而且是火箭技术底理論基础。近几年来，人造地球卫星、宇宙火箭和宇宙飞船底发射，表明力学中的这一部分以及有关的自动控制理論又有了一长足进展。

在十九世紀以前，运动学与动力学是不分的。后来，由于研究机构与机器底运动的需要，运动学才形成理論力学中的一个独立部分。

在力学发展过程中，俄国和苏联科学家作出很多貢献。除了前面提到的一些人外，比較著名的还有：奧斯特罗格拉得斯基(1801~1861年)在分析力学方面有不少成就；儒科夫斯基(1847~1921年)在空气动力学上的貢献及其在飞机設計上的应用，使他不愧被称为俄罗斯航空之父；李亚普諾夫(1857~1918年)是运动稳定性理論方面的杰出学者。在变质量力学，自动控制理論，运动稳定性理論等方面，苏联科学家底成就都远远超过資本主义国家。

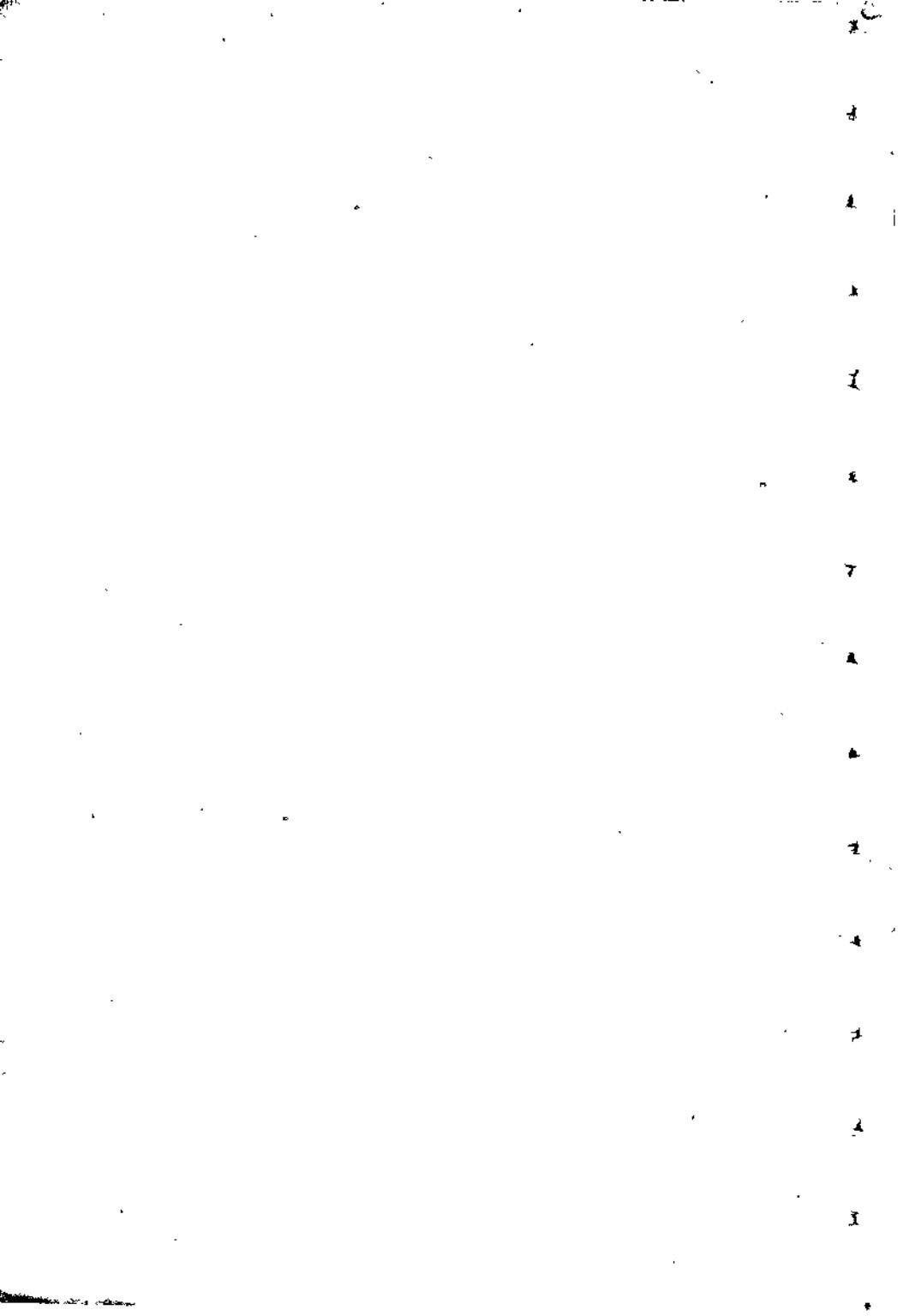
至于我国，远在黃帝时代(距今四千六百年以前)，我們的劳动人民就已經开始了耕作器械和車、船底制造与房屋修建。到战国时代，墨子在力学上的貢献已如前述。与墨子同时代的大工程师公輸般(即魯班)在机械制造和建筑結構上的偉大成就，更是大家所熟悉的。这些都說明，力学在我国的发生和发展是很早的，而且在最初阶段是超过西方国家的。

在墨子以后两千多年中，每个朝代都有許多人在力学应用方面有不少創造、发明和著作，其中比較著名的有：秦代，在李冰父子领导下，修建了水利史上有名的都江堰；汉朝張衡造地震仪；三国时代的馬鈞造指南車和水車，并改造織机；南北朝时代的祖冲之造千里船和水碓磨；宋朝的燕肃发明“記里鼓車”，李明仲著“营造法式”；元朝郭守敬在水利工程和仪器制造上有很大的成就；明朝王

徵制虹吸和自行車并著“諸器圖說”，徐光启造天文仪器，宋应星著“天工开物”。这些創造、发明和著作，对于力学在工程上的应用都有重大貢献。但是，在我国解放以前的两千多年中，一直处于封建社会和半封建半殖民地社会，生产力受到束縛，科学底发展失去基础，加上广大人民群众沒有机会从事科学活动，因此，虽然有上述的和別的一些人底努力和成就，但总的說來，力学理論底发展是落后的。

解放以来，我国的經濟建設蓬勃發展，力学和其他科学一样，在經濟建設中發揮了一定作用，从而也获得了不少成就，例如，大型水利樞紐中坝体的应力分析以及抗震問題，重型机械及精密仪器中的强度和剛度的計算以及振动問題、稳定問題等等。这些都是力学上的重要課題，对它們进一步的研究，将促使力学这門科学大步前进。

現在，全国人民正在总路綫，大跃进，人民公社三面红旗的光輝照耀下，在党中央和毛主席的英明領導下，为改变我国一穷二白的面貌奋勇前进。党的領導是一切事业胜利的根本保証；偉大的社会主义建設事业的不断高漲，为科学底发展开辟了广阔的的道路，創造了很好的物质条件；广大工农群众，破除了迷信，解放了思想，使得科学底发展有了群众基础。所有这些，使我們完全相信，力学和其他科学必将迅速发展，达到更高的水平。



第一篇

靜 力 學

第1章 矢量算术

§ 1-1 矢量

力学中要处理两种量——标量与矢量。

凡是用一定的量度单位而仅由数底大小就可完全表示出来的量，称为标量，亦称为数量，或純量，或无向量。例如，时间用若干秒，距离用若干千米，体积用若干立方米，就可把它們完全表明，因而都可当作标量看待。标量是代数量，可以是正量或负量，可对它們施行任何代数运算。

有一些量，除了需要用一定的量度单位由数值表示它們的大小以外，还必须标明它們的方向，才能完全表示出来。这种量称为矢量，亦称为向量。例如，力、速度、加速度等，仅仅說明它們是若干公斤，每秒若干米，每秒每秒若干米等，都是不够的，还必须說明它們朝着什么方向，所以都需要当作矢量看待。

矢量可以用一段带有箭头的直线段来表示（图 1-1）；线段底长度依照一定的比例尺代表矢量底大小，线段底方位及箭头底指向则表明矢量底方向。这样的线段称为矢。在应用問題中，常在矢字前面冠以它所代表的量底名称，以示区别，如力矢、速度矢，等等。

矢量底大小（即矢底长度）称为它的模。矢量底模是永远作为正的标量来看待的。

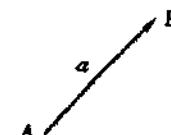


图 1-1