

电子工业技术词典

电子计算机

国防工业出版社

73.6072
174.1
C.2

电子工业技术词典

电子计算机

《电子工业技术词典》编辑委员会 编

30526/25

电子工业出版社

内 容 简 介

《电子工业技术词典》是在一九六四年出版的《无线电工业技术词典》(试用本)的基础上作了较大修改和增补而编写的。本《词典》是一本为广大工农兵和干部提供的深入浅出、简明实用的工具书。它也可供从事某个具体专业的科技人员在了解电子工业整个领域的全貌、扩大知识面时参考。

本《词典》共有三十四章。正文中各词汇后附有英文对照，书末附有英文索引，合订本中还附有汉字笔画索引。在出版合订本之前，将先分册出版。各分册所包括的章节内容和出版先后次序，将视具体情况而定。

本分册是《词典》第十九章导航的内容，它包括：测向、测距；双曲线导航；飞机着陆引导；空中交通管制；河港导航；雷达导航；组合导航；其它导航等十二节。

电子工业技术词典

电子计算机

《电子工业技术词典》编辑委员会 编

国防工业出版社出版

北京市书刊出版业营业许可出字第 074 号

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

国防工业出版社印刷厂印装

787×1092¹/₁₆ 印张 11 245 千字

1976年1月第一版 1976年1月第一次印刷 印数：00,001—34,000册

统一书号：17034·29-2 定价：1.15元

前 言

《电子工业技术词典》是在无产阶级文化大革命伟大胜利的鼓舞下，在学习无产阶级专政理论的热潮中，在电子工业发展的新形势下出版的。它是在一九六四年出版的《无线电工业技术词典》（试用本）的基础上编写的。

原《词典》自发行以来，曾受到广大读者的欢迎，为宣传、普及、推广电子技术知识起了一定的作用。十多年来，在毛主席革命路线的指引下，我国电子工业已有很大的发展，生产规模不断扩大，技术水平迅速提高，技术队伍日益壮大，电子技术的推广应用已引起国民经济各部门的重视，并在社会主义革命和社会主义建设中发挥出作用。目前，电子工业已成为国民经济的一个组成部分，电子工业战线的广大职工正在为实现第四届全国人民代表大会提出的宏伟目标而努力奋斗。为适应这一大好形势，更好地为无产阶级政治服务，为工农兵服务，为社会主义服务，我们对原《词典》进行了一次较大的修改和增补。内容力求反映七十年代电子技术的水平，释文尽量做到简明、通俗。目的是为了向要求对电子工业技术有一般常识的广大工农兵和干部提供一本实用的工具书；同时也可供从事某个具体专业的科技人员在了解电子工业整个领域的全貌和扩大知识面时参考。

本《词典》共分三十四章。其目录如下：一、电工基础；二、基本电子线路；三、网络分析与综合；四、电波传播与天线；五、信息论；六、阻容元件；七、厚薄膜电路；八、磁性材料与器件；九、电子陶瓷与压电、铁电晶体；十、机电组件；十一、电线与电缆；十二、电子管；十三、半导体；十四、电源；十五、其它元件器件；十六、通信；十七、广播与电视；十八、雷达；十九、导航；二十、自动控制与遥控、遥测；二十一、电子对抗；二十二、电子计算机；二十三、系统工程；二十四、电子技术的其它应用；二十五、微波技术；二十六、显示技术；二十七、红外技术；二十八、激光技术；二十九、电声；三十、超声；三十一、声纳；三十二、专用工艺设备与净化技术；三十三、电子测量技术与设

备；三十四、可靠性。各章之间既有联系，又自成系统。正文前有章节和词汇目录，正文中各词汇后附有英文对照，最后附有汉字笔画索引与英文索引。本《词典》将先分册出版，各分册所包含的章节内容和出版先后次序将视具体情况而定。各分册无汉字笔画索引。

本《词典》的编写工作，自始至终是在毛主席革命路线的指引下，在党的领导下进行的。贯彻了**独立自主，自力更生**的伟大方针，坚持了群众路线，实行了工人、干部、科技人员和生产、科研、教学两个三结合，以及理论联系实际的原则。《电子工业技术词典》本身就是广大群众集体智慧的结晶。它的编写过程也反映了无产阶级文化大革命后我国出版战线上的新气象。

由于我们水平有限，加上时间仓促，本《词典》中错误及不妥之处在所难免，恳请广大读者及时批评指正。

《电子工业技术词典》编辑委员会

一九七五年十月一日

目 录

一、电子数字计算机

电子计算机	22-1	程序系统	22-6
电子数字计算机	22-1	二进制	22-7
通用计算机	22-2	八进制	22-7
专用计算机	22-2	十六进制	22-7
同步计算机	22-2	二-十进制记数法	22-7
异步计算机	22-2	二-十进制变换	22-7
定点计算机	22-2	二-八进制变换	22-7
浮点计算机	22-3	浮点制数的表示法	22-7
串行计算机	22-3	定点制数的表示法	22-8
并行计算机	22-3	规格化	22-8
实时计算机	22-3	阶码	22-8
分时计算机	22-3	尾数	22-8
阵列式计算机	22-3	有效数字	22-8
分布式计算机	22-3	舍入	22-8
积木式计算机	22-4	代码	22-9
宏模组件计算机	22-4	原码	22-9
容错计算机	22-4	补码	22-9
小型计算机	22-4	反码	22-9
微型计算机	22-4	溢出	22-9
电子计算器	22-5	变形补码	22-10
台式计算机	22-5	布尔代数	22-10
袖珍计算机	22-5	逻辑代数	22-10
计算机系列	22-5	逻辑电路	22-10
双工系统	22-5	正逻辑	22-10
多机系统	22-5	负逻辑	22-10
主机	22-6	时序电路	22-10
外部设备	22-6	组合电路	22-10
外围设备	22-6	操作	22-10
硬件	22-6	联机操作	22-10
软件	22-6	脱机操作	22-11
固件	22-6	指令	22-11

- 程序 22-11
- 人机联系 22-11
- 位 22-11
- 字 22-11
- 字长 22-12
- 字节 22-12
- 字块 22-12
- 主要性能指标 22-12
- 计算机的运算速度 22-12
- 性能价格比 22-13
- 可靠性 22-13
- 可用性 22-13
- 可维修性 22-13
- 处理机 22-13
- 中央处理机 22-13
- 系统组织 22-13
- 分布式计算 22-14
- 流水线操作 22-14
- 先行控制 22-14
- 先行控制部件 22-14
- 高速缓冲存储 22-14
- 交叉存取 22-14
- 下推栈 22-14
- RAS 技术 22-15
- 系统结构格式 22-15
- 总线式结构 22-15
- 结合式结构 22-15
- 多处理机系统 22-15
- 数组处理机 22-15
- 单片处理机 22-15
- 页面寻址法 22-16
- 存储器层次结构 22-16
- 主存储器 22-16
- 控制存储器 22-16
- 高速缓冲存储器 22-16
- 一级存储器 22-16
- 相联存储器 22-16
- 虚拟存储器 22-16
- 缓撞存储器 22-17
- 按字节编址存储器 22-17
- 局部存储器 22-17
- 便笺存储器 22-17
- 变址存储器 22-17
- 固定存储区 22-17
- 存储保护 22-17
- 保护键 22-17
- 计算机主频 22-17
- 控制器常规设计 22-18
- 微程序设计 22-18
- 微程序 22-18
- 微例行程序 22-18
- 微程序设计语言 22-18
- 微指令 22-18
- 微指令字段 22-18
- 码点 22-18
- 微命令 22-18
- 微操作 22-18
- 寻址操作 22-18
- 直接寻址 22-19
- 间接寻址 22-19
- 相对寻址 22-19
- 转移操作 22-19
- 算术操作 22-19
- 逻辑操作 22-19
- 输入输出操作 22-19
- 存储器-存储器操作 22-19
- 寄存器-存储器操作 22-19
- 寄存器-寄存器操作 22-19
- 程序状态字 22-19
- 目标状态 22-19
- 管理状态 22-20
- 等待状态 22-20
- 运行状态 22-20
- 操作状态 22-20
- 停机状态 22-20
- 中断屏蔽状态 22-20

中断开放状态	22-20	十进制减法器	22-24
条件码	22-20	浮点减法器	22-24
周期窃用	22-20	进位链	22-24
中断	22-20	进位寄存器	22-24
输入输出中断	22-20	移位寄存器	22-24
访管中断	22-21	循环寄存器	22-24
程序性中断	22-21	乘法器	22-24
中断源	22-21	除法器	22-25
中断优先权	22-21	控制器	22-25
中断级	22-21	数据通路	22-25
中断请求	22-21	指令寄存器	22-25
中断响应	22-21	微指令寄存器	22-25
外部中断	22-22	地址寄存器	22-25
机器校验中断	22-22	变址寄存器	22-25
微中断	22-22	操作数寄存器	22-25
随机性故障	22-22	数据寄存器	22-25
固定性故障	22-22	通用寄存器	22-25
平均故障间隔时间	22-22	前缀寄存器	22-25
平均故障修理时间	22-22	界地址寄存器	22-25
容错技术	22-22	外寄存器	22-26
故障诊断	22-22	后寄存器	22-26
故障定位测试	22-22	后援寄存器	22-26
诊断程序	22-23	中断字寄存器	22-26
冗余校验	22-23	锁存器	22-26
奇偶校验	22-23	脉冲分配器	22-26
错误检测与校正	22-23	计时器	22-26
微诊断	22-23	计数器	22-26
断电保护	22-23	指令计数器	22-26
指令复执	22-23	程序计数器	22-26
运行记录	22-23	状态器	22-27
运算器	22-23	缓冲器	22-27
算术逻辑部件	22-24	译码器	22-27
累加器	22-24	编码器	22-27
半加器	22-24	门电路	22-27
全加器	22-24	“与”门	22-27
十进制加法器	22-24	“或”门	22-27
浮点加法器	22-24	“非”门	22-27
减法器	22-24	“与非”门	22-27

- “或非”门22-28
- “与或非”门22-28
- “异或”门22-28
- 触发器22-28
- 复位-置位触发器22-28
- J-K 触发器22-28
- 延迟触发器22-28
- R-S 计数触发器22-28
- 控制台22-28
- 母线22-29
- 通道22-29
- 子通道22-29
- 通道缓冲存储器22-29
- 通道程序22-29
- 通道指令22-29
- 通道状态22-29
- 通道状态字22-29
- 通道-通道转接器22-29
- 接口22-30
- 接口逻辑22-30
- 接口程序22-30
- 主存读写通道22-30
- 存储访问控制器22-30
- 输入输出通道22-30
- 输入输出通道控制器22-30
- 交换器22-30
- 输入输出标准接口22-30
- 选择通道22-30
- 字节多路通道22-30
- 数组多路通道22-31
- 存储器22-31
- 存储容量22-31
- 存取周期22-31
- 取数时间22-31
- 内存存储器22-31
- 随机存取存储器22-31
- 按序存取存储器22-31
- 易失性存储器22-31
- 非易失性存储器22-32
- 破坏读出22-32
- 不破坏读出22-32
- 磁膜存储器22-32
- 磁镀线存储器22-32
- 双轴磁心存储器22-32
- 超导存储器22-33
- 半导体存储器22-33
- 双极存储器22-33
- MOS 存储器22-33
- 只读存储器22-33
- 固定掩模型只读存储器22-34
- 可编程序只读存储器22-34
- 电可改写只读存储器22-34
- 玻璃半导体只读存储器22-34
- 磁心存储器22-34
- 磁心22-34
- 矩形磁滞回线22-35
- 磁心矩阵22-35
- 磁心板22-36
- 磁心体22-36
- 电流重合法22-36
- 线选法22-36
- 二度半法22-36
- 三度四线制22-36
- 三度三线制22-36
- 二度三线制22-36
- 二度二线制22-37
- 二度半三线制22-37
- 二度半二线制22-37
- 存储器译码器22-37
- 驱动器22-37
- 电流引导二极管矩阵22-37
- 禁止电路22-37
- 禁止线22-37
- 禁止干扰22-37
- 读破坏“1”22-37
- 读破坏“0”22-38

- 干扰 22-38
 写后干扰 22-38
 再生 22-38
 再生电路 22-39
 读出放大器 22-39
 选通脉冲 22-39
 均分负载矩阵开关 22-39
 “下雨”检查 22-39
 最坏布局检查 22-39
 外存储器 22-39
 磁表面存储器 22-40
 磁头 22-40
 清除磁头 22-40
 读写磁头 22-40
 磁记录媒体 22-40
 记录信息 22-40
 读出信息 22-40
 磁道 22-41
 记录密度 22-41
 调制方式 22-41
 归零制 22-41
 不归零制 22-42
 不归零 1 制 22-42
 调相制 22-42
 调频制 22-42
 改进调频制 22-43
 磁带机 22-43
 磁带机磁头 22-43
 磁带 22-43
 磁带启停时间 22-43
 磁带传动系统 22-43
 磁带缓冲器 22-44
 真空吸带缓冲器 22-44
 匣式磁带机 22-44
 盒式磁带机 22-44
 磁鼓 22-44
 磁鼓存储器 22-44
 磁鼓磁头 22-44
 固定头磁鼓 22-45
 浮动头磁鼓 22-45
 锥形鼓卸荷机构 22-45
 磁头卸荷机构 22-45
 离心升降式卸荷机构 22-45
 启始脉冲 22-45
 标志脉冲 22-45
 串行存取 22-45
 并行存取 22-46
 磁鼓存储容量 22-46
 读写等待时间 22-46
 信号杂音比 22-46
 磁盘 22-46
 磁盘存储器 22-46
 可换磁盘 22-46
 盘片 22-47
 磁盘磁头 22-47
 隧道抹去磁头 22-47
 浮动块 22-47
 磁头定位机构 22-47
 音圈电机定位 22-47
 磁盘地址选择 22-47
 匣式磁盘机 22-48
 塑料软磁盘机 22-48
 磁卡片机 22-48
 多重校验 22-48
 海明校验 22-48
 磁泡存储器 22-49
 光存储器 22-49
 按位光存储器 22-49
 全息照相存储器 22-49
 激光偏转器 22-50
 全息透镜 22-50
 蝇眼透镜 22-50
 页组合器 22-50
 光可达到的晶体管矩阵 22-50
 三维(度)全息照相存储器 22-50
 多路全息存储系统 22-50

- 输入输出设备22-51
- 光电纸带输入机22-51
- 穿孔纸带22-51
- 电容式纸带输入机22-52
- 纸带穿孔机22-52
- 纸带穿孔输出机22-52
- 纸带穿、复、校机22-52
- 卡片输入机22-52
- 穿孔卡片22-52
- 卡片穿孔输出机22-52
- 卡片读出-穿孔机22-53
- 卡片穿、复、校机22-53
- 键到磁带数据输入装置22-53
- 键到磁带匣数据输入装置22-53
- 键到可换磁盘数据输入装置22-53
- 键到磁盘数据输入系统22-53
- 键到磁带数据输入系统22-53
- 光学字符读出器22-54
- 磁墨水字符读出器22-54
- 声笔-感应板22-54
- 声音输入装置22-54
- 光笔22-54
- 光钮22-55
- 光标22-55
- 图形显示器22-55
- 程序功能键22-55
- 图形发生器22-55
- 字符显示器22-56
- 照相输出设备22-56
- 击打式打印机22-56
- 非击打式印刷机22-56
- 页式印刷机22-56
- 行式打印机22-56
- 链式宽行打印机22-56
- 多瓣型打印机22-57
- 电传打字机22-57
- 控制台打字机22-57
- 杆式控制台打字机22-57
- 球形控制台打字机22-58
- 柱形控制台打字机22-58
- 针式控制台打字机22-58
- 履带式控制台打字机22-58
- 菊花盘型控制台打字机22-58
- 电灼式印刷机22-58
- 静电印刷机22-58
- 感热式印刷机22-59
- 感光式印刷机22-59
- 墨水喷射式印刷机22-59
- 墨水雾式印刷机22-59
- 绘图机22-59
- X-Y 记录仪22-60
- 声音回答装置22-60
- 硬拷贝22-60
- 模/数与数/模转换22-60
- 模/数转换器22-60
- 并行反馈模/数转换器22-61
- 伺服模/数转换器22-61
- 逐渐近似模/数转换器22-61
- 串行反馈模/数转换器22-61
- 循环模/数转换器22-61
- 电荷均衡模/数转换器22-61
- 间接模/数转换器22-62
- 脉宽调制模/数转换器22-62
- 双斜率模/数转换器22-62
- 电压频率模/数转换器22-62
- 多阈值模/数转换器22-62
- 级联模拟纯二进制转换器22-62
- 级联模拟循环码转换器22-63
- 全串行模/数转换器22-63
- 全并行模/数转换器22-63
- 串并模/数转换器22-63
- 传播模/数转换器22-63
- 视频模/数转换器22-63
- 对数式模/数转换器22-64
- 绝对编码器22-64
- 增量编码器22-64

光电编码盘	22-64	偏差校正	22-70
交流-数字转换器	22-64	转换速度	22-70
单相交流-数字转换器	22-64	总转换时间	22-70
同步机或分解器-数字正弦余弦转换器	22-65	采样时间	22-70
同步机或分解器-数字轴角转换器	22-65	孔径时间	22-70
同步机-数字转换器	22-65	稳定时间	22-70
轴角-相移-数字转换器	22-65	恢复时间	22-70
数/模转换器	22-65	传输延迟	22-70
加权电阻数/模转换器	22-66	指令系统	22-70
加权电压数/模转换器	22-66	广义指令	22-71
加权电流数/模译码器	22-66	宏指令	22-71
单值电流数/模译码器	22-66	伪指令	22-71
梯形电阻数/模转换器	22-66	存储单元	22-71
颠倒梯形数/模转换器	22-66	指令特征位	22-71
采样-保持串行数/模转换器	22-67	操作码	22-71
循环数/模转换器	22-67	记忆码	22-71
电荷均衡数/模转换器	22-67	地址码	22-71
数字-交流转换器	22-67	绝对地址	22-72
数字-分解器转换器	22-67	相对地址	22-72
数字-同步机转换器	22-68	间接地址与直接地址	22-72
步进电机系统	22-68	符号地址	22-72
相位伺服系统	22-68	形式地址	22-72
量化	22-68	变址	22-72
基本数量	22-68	程序设计	22-72
采样	22-68	程序框图	22-72
采样-保持电路	22-68	手编程序	22-73
分辨率	22-69	分配内存	22-73
信号条理	22-69	比例因子	22-73
多路化	22-69	子程序	22-73
量化误差	22-69	主程序	22-73
设备误差	22-69	标准子程序	22-74
总转换误差	22-69	递归子程序	22-74
线性度误差	22-69	标准程序	22-74
偏移误差	22-69	专用程序	22-74
重复性误差	22-69	固定程序	22-74
增益误差	22-69	浮动程序	22-74
总动态误差	22-70	服务程序	22-74
		用户程序	22-74

- 引导程序22-74
 符号程序.....22-74
 机器代码程序22-74
 循环22-74
 分支22-75
 模块化程序22-75
 应用程序22-75
 程序包22-75
 程序库22-75
 系统程序22-75
 语言22-76
 语法22-76
 语义22-76
 巴科斯范式22-76
 元语言22-76
 程序设计语言22-76
 算法语言22-77
 专用语言22-77
 通用语言22-77
 面向机器语言22-77
 面向过程语言22-77
 面向问题语言22-77
 仿真语言22-77
 会话语言22-78
 汇集型语言22-78
 可扩充语言22-78
 符号语言22-78
 汇编语言22-78
 BCY 语言.....22-78
 BASIC 语言.....22-78
 FORTRAN 语言.....22-79
 ALGOL 语言.....22-79
 COBOL 语言22-79
 PL/1 语言22-79
 APL 语言.....22-79
 自编译语言22-79
 系统程序设计语言22-79
 编译系统22-80
 源程序和源语言22-80
 中间结果程序与中间语言22-80
 机器语言22-80
 目标程序22-80
 翻译程序22-80
 编译程序22-80
 解释程序22-80
 模拟程序22-80
 汇编程序22-80
 逆汇编程序22-80
 调试22-81
 调态22-81
 算态22-81
 示踪程序22-81
 装配程序22-81
 编辑程序22-81
 递归子程序法22-81
 优先数法22-81
 状态矩阵法22-82
 优化22-82
 语法检查程序22-82
 编译自动化22-82
 编译程序的编译程序22-82
 后进先出22-82
 栈22-82
 操作系统22-83
 批量处理系统22-83
 SPOOLING 系统22-83
 分时系统22-83
 多面交往系统22-84
 多用户操作系统22-84
 交互型系统22-84
 会话型系统22-84
 实时系统22-84
 远程作业进入22-84
 终端用户22-84
 录入与退出22-84
 前台与后台22-84

吞吐能力	22-85	短程调度与中程调度	22-90
周转时间	22-85	低级调度与高级调度	22-90
响应时间	22-85	优先数	22-90
开销	22-85	处理机管理	22-90
作业说明书	22-85	操作命令	22-90
作业与作业步	22-85	虚处理机	22-91
系统的生成	22-85	时间片	22-91
模块	22-85	轮转	22-91
模块结构与层次结构	22-86	原语	22-91
核心	22-86	存储管理	22-91
管态与目态	22-86	虚拟存储	22-91
多道程序	22-86	页面法	22-92
访管	22-86	节段法	22-92
程序状态	22-86	对换	22-92
保存现场与恢复现场	22-87	滚进/滚出	22-92
中断处理程序	22-87	防护	22-92
自愿中断	22-87	上下界防护	22-92
强迫中断	22-87	存储键防护	22-92
挂起	22-87	环状防护	22-93
进程	22-87	入/出管理	22-93
任务	22-88	缓冲	22-93
共行进程	22-88	输入井、输出井	22-93
进程间的通信与同步	22-88	数据管理	22-93
互斥	22-88	物理记录与逻辑记录	22-93
互锁	22-88	卷	22-93
信号灯	22-88	目录	22-94
临界区	22-88	文件、文件系统	22-94
消息	22-88	库	22-94
事件	22-89	程序卷回	22-94
共享	22-89	安全性与牢靠性	22-94
资源	22-89	口令	22-94
死锁	22-89	计算机网络	22-95
僵局	22-89	集中型网络	22-95
资源分配	22-89	分布型网络	22-95
管理程序	22-89	环状网络	22-96
监督程序	22-89	子网络	22-96
执行程序	22-90	接口通信处理机	22-96
调度与调度程序	22-90	终端接口处理机	22-96

前端处理机	22-97	传输组	22-98
多工器	22-97	消息传输过程	22-99
集中器	22-97	终端	22-99
多点线路	22-97	远程终端	22-99
终端控制器	22-98	本地终端	22-99
调制解调器	22-98	交互式终端	22-99
共享资源	22-98	“智能”终端	22-99
规约	22-98	成批处理终端	22-99
网络控制程序	22-98	中央终端装置	22-100
		询问终端显示器	22-100

二、模拟与混合计算机

模拟式计算装置	22-101	运算放大器	22-106
电子模拟计算机	22-101	差动放大器	22-106
混合计算机	22-101	斩波放大器	22-107
混合模拟计算机	22-101	自动稳零放大器	22-107
组合式混合计算机	22-102	分频通道放大器	22-107
整机规模	22-102	多通道放大器	22-107
解题误差	22-102	磁运算放大器	22-107
解题频带	22-103	线性运算部件	22-107
解题最长时间	22-103	系数电位器	22-108
解题重复频率	22-103	数字式系数单元	22-108
操作功能	22-103	反相器	22-108
运行条件	22-103	同相放大器	22-108
排题板	22-103	求和器	22-108
自动排题系统	22-103	积分器	22-109
模拟控制设备	22-104	微分器	22-109
电源控制	22-104	非线性运算部件	22-109
状态控制	22-104	电子式函数产生器	22-109
同步电路	22-104	二极管式函数产生器	22-109
零位检查	22-104	混合式函数产生器	22-110
静态检验	22-104	双变量函数产生器	22-110
动态检验	22-105	多变量函数产生器	22-110
过载警戒控制	22-105	混合式双变量或多变量函数产生器	22-110
自动选址	22-105	专用函数产生器	22-110
自动设置	22-105	对数函数产生器	22-111
输入设备	22-105	非线性电阻式函数产生器	22-111
输出设备	22-106	限制器	22-111
混合终端机	22-106	典型非线性特性函数产生器	22-111

电子式乘法器.....	22-111	开关漏电电流.....	22-118
二极管平方式乘法器.....	22-112	开关残余压降.....	22-118
晶体管跨导式乘法器.....	22-112	加法装置.....	22-118
场效应管乘法器.....	22-112	乘除装置.....	22-118
霍尔效应式乘法器.....	22-112	函数模拟装置.....	22-118
调制式乘法器.....	22-113	伺服系统.....	22-118
多通道乘法器.....	22-113	伺服式运算部件.....	22-118
电子除法器.....	22-113	伺服式函数产生器.....	22-119
电子式分解器.....	22-113	伺服式乘法器.....	22-119
模拟开关.....	22-113	伺服式分解器.....	22-119
开关运算放大器.....	22-114	解算伺服系统.....	22-119
模拟存储器.....	22-114	桥式计算电路.....	22-119
跟踪-保持器.....	22-114	旋转变压器.....	22-119
单独控制积分器.....	22-114	电位器.....	22-120
比较器.....	22-114	解算电容器.....	22-120
峰值保持器.....	22-114	同步机.....	22-120
调制器.....	22-115	测速发电机.....	22-120
相敏解调器.....	22-115	差动器.....	22-120
基准电源.....	22-115	凸轮机构.....	22-121
静态误差.....	22-115	非圆形齿轮机构.....	22-121
零位偏差.....	22-115	锥体机构.....	22-121
零位漂移.....	22-115	接口设备.....	22-121
噪声.....	22-116	输入与输出线.....	22-122
阶跃响应.....	22-116	控制线.....	22-122
频率响应.....	22-116	传感线.....	22-122
相位误差.....	22-116	中断线.....	22-122
输出电压最大变化率.....	22-116	直接内存存取线.....	22-122
电容负载能力.....	22-116	模拟与混合计算机程序设计.....	22-122
积分漂移.....	22-116	原始方程.....	22-122
共模抑制比.....	22-116	计算机方程.....	22-123
过载恢复时间.....	22-117	比例尺.....	22-123
每段最大复制斜率.....	22-117	结构图.....	22-123
跟踪-保持器跟踪速度.....	22-117	混合软件.....	22-123
跟踪-保持器保持漂移.....	22-117	混合计算机程序设计语言.....	22-123
比较器灵敏度.....	22-117	系统软件.....	22-124
比较器迟滞.....	22-117	混合操作系统.....	22-124
开关同步误差.....	22-117	混合主程序.....	22-124
开关尖峰.....	22-117	混合程序库.....	22-124

实用程序·····	22-124	混合诊断程序·····	22-125
模拟编译程序系统·····	22-125		

三、计算机应用

火力控制·····	22-126	手动传动装置·····	22-133
火控计算机·····	22-126	速度传动装置·····	22-133
指挥仪·····	22-126	半自动传动装置·····	22-133
高射炮射击指挥仪·····	22-126	操纵杆机构·····	22-133
地炮射击指挥仪·····	22-126	指挥仪性能指标·····	22-134
舰炮射击指挥仪·····	22-126	指挥仪试验·····	22-134
鱼雷射击指挥仪·····	22-127	科学计算·····	22-134
导弹火控计算机·····	22-127	数值计算·····	22-134
坦克火控计算机·····	22-127	计算方法·····	22-135
机载火控计算机·····	22-127	计算机辅助设计·····	22-135
数字指挥仪·····	22-127	计算机设计自动化·····	22-135
机电模拟指挥仪·····	22-127	系统模拟·····	22-135
电子模拟指挥仪·····	22-128	逻辑设计自动化·····	22-136
混合指挥仪·····	22-128	逻辑模拟·····	22-136
解命中问题·····	22-128	划分、布局和接线自动化·····	22-136
现在点坐标·····	22-128	自动测试·····	22-136
提前量·····	22-129	数据处理系统·····	22-136
提前点坐标·····	22-129	数据结构和数据库·····	22-137
射击诸元·····	22-129	管理信息系统·····	22-137
目标运动参数·····	22-129	生产过程的计算机控制·····	22-137
目标运动规律假定·····	22-129	计算机闭环控制·····	22-137
平滑·····	22-129	计算机开环控制·····	22-137
维纳滤波器·····	22-130	在线控制与离线控制·····	22-138
指数平滑装置·····	22-130	分级的多计算机控制系统·····	22-138
最小二乘法·····	22-130	巡回检测·····	22-138
卡尔曼滤波器·····	22-131	工况分析·····	22-138
观察时间 T_p ·····	22-131	监督控制计算机·····	22-138
动态滞后·····	22-131	直接数字控制·····	22-138
权函数·····	22-131	数学模型·····	22-139
微分平滑装置·····	22-131	自学习机·····	22-139
修正量·····	22-131	顺序控制器·····	22-139
数据传输装置·····	22-132	炼钢过程控制·····	22-139
同步传动装置·····	22-132	轧钢控制·····	22-139
跟踪系统·····	22-133	数值控制·····	22-140