

# 微波測量

H. M. 巴妻倫著  
A. L. 柯倫

科学出版社

73.459.  
139

# 微量測波微

H. M. 巴  
A. L. 柯 著  
婁倫譯

伍仁

社 1942版

H. M. BARLOW & A. L. CULLEN  
MICROWAVE MEASUREMENTS

Constable & Co.

1950

### 內容簡介

本书共分十二章結合微波測量的需要討論了波导中波的基本特性、諧振腔的特性、阻抗轉換、匹配、傳輸的原理及应用等。介紹了波長、頻率、駐波、功率、衰減、 $\Omega$ 值、材料的電特性、接收机、發射机、天線等的各种測量基本原理及方法。每章末尾附有英、俄文参考文献。

本书适合于大专学校作教学参考书，也适合于科学工作者及从事微波工作的工程技术人员作参考书。

### 微 波 测 量

H. M. 巴 褒 著  
A. L. 柯 倫 著

伍 仁 譚

\*

科学出版社出版 (北京朝阳门大街 117 号)

北京市书刊出版业营业登记证字第 061 号

中国科学院印刷厂印刷 新华书店总经售

\*

1961 年 3 月第一版

书号：2311 字数：283,000

1961 年 3 月第一次印刷

开本：850×1168 1/32

(京) 0001—9,000

印张：11

定价：1.60 元

## 譯序

微波技术是近代无线电电子学中尖端技术之一。随着我国科学技术的迅速发展，广大无线电电子学工作者要求学习和掌握这门尖端技术是十分迫切的。微波测量是微波技术的基础和重要组成部分。在微波雷达、微波通讯等重要工作中都要用到微波测量技术。本书是根据 H. M. Barlow & A. L. Cullen: *Microwave Measurements* 1950 年版本翻译的，又根据 1952 年 В. Б. Штейншлейгер 的俄译本：Измерения на сверхвысоких частотах 作了部分修正和补充注解及补充俄文参考文献。由于这本书出版较早，有一些新的测量方法未包括在内，为弥补这一缺点，在本书最后的参考书籍中补充了几本微波测量书籍，其中包括了毫米波测量。对于初学微波测量的读者来说这仍是一本较好的书。

由于限于时间以及我们的学识水平难免有翻译得不恰当甚至错误的地方，请读者批评指正。

3450/13

04819

## 俄譯本序

“微波測量”一書專門討論超高頻無線電測量的各種方法，主要着重于各種測量方式的基本原理。本書補充了以前出版的關於高頻測量的專論文章。

除去討論阻抗、波長、功率等的測量問題之外，本書還敘述了超高頻發射機、接收機和天線等裝置的測量資料。

原書作者默然迴避了對超高頻無線電技術做出重大貢獻的蘇聯學者和工程師們的基本著作。

編譯過程中編者在原書的參考文獻中補充了蘇聯作者的著作。

## 原序

微波应用的发展不可避免地要和微波测量技术的发展相偕并进。设备的效率和设计的改进，要求对这些设备的工作条件以及它的各种元件所起的作用有更精确的了解。为了适应这种要求，近年来在这方面有了很大的进展，虽然还有许多工作要做，但目前已达到以合理的准确度可进行多种测量的阶段。微波可用的元件与通常无线电所用的大不相同，主要因为在微波研究中，我们的注意力必须集中在由导体所包围的空间的电磁场上。电流和电位差作为单值量存在完全是例外的情况，但是场型的变化是重要的结果，必须仔细的了解。因此把测量导波传播中的不连续和微扰效应作为本书的重点部分。

本书选择材料是以提供广泛应用的测量技术为主。特别着重在工作的原理而不是器件本身的细节上，也不打算描述特殊性能的仪器或装置。在某些场合，包括了一些典型的实验观测来帮助对测量的全面了解，同时对预期结果的数量级作些估计。

在许多实用的仪器中，我们一定会涉及到导波在一段比较短的路程中传播的问题，只要这个系统不谐振，由于导体电阻而引起的衰减是完全可忽略的。因此，对于这类填充空气的波导的全部理论处理就大为简化，只须考虑一相角因数就够了。但同时必须记住，这种简化有它的局限性，有时衰减可能很重要。

因为本书是为通讯工程师而写的，他们已大量采用有理化MKS实用制单位，我们考虑全部用这种单位是适合的。书中所使用的符号是在这方面最常用的，并在必要时给予专门的注释。

## 符 号

**$E$** ——电场空间矢量。

$E_x, E_y, E_z$ ——平行于  $x, y$  和  $z$  轴的  $E$  分量。

$E$ ——波导中  $E$  的横分量。

$\mathcal{E}$ —— $E$  的瞬时值,  $\mathcal{E} = E e^{i\omega t}$  的实部。

$E^+$ —— $E$  的前向波(入射波)分量。

$E^-$ —— $E$  的反向波(反射波)分量。

**$H$** ——磁场空间矢量。

$H_x, H_y, H_z$ ——平行于  $x, y$  和  $z$  轴的  $H$  分量。

$H$ ——波导中  $H$  的横分量。

$\mathcal{H}$ —— $H$  的瞬时值,  $\mathcal{H} = H e^{i\omega t}$  的实部。

$H^+$ —— $H$  的前向波(入射波)分量。

$H^-$ —— $H$  的反向波(反射波)分量。

**$K$** ——电流的表面密度。

$Z = R + jX$ ——波导中的波阻抗  $= \frac{E}{H}$ .

$Z^* = R - jX$ —— $Z$  的复数共轭。

$Z_0$ ——特性波阻抗  $= \frac{E^+}{H^+}$ .

$Z_0$ ——空气填充波导的特性波阻抗。

$Y = G + jB$ ——波导纳;  $Y = \frac{1}{Z}$ .

**$p$** ——乌莫夫-坡印亭矢量(能流密度矢量)  $p = E \times H$ .

**$P$** ——功率。

$\rho = |\rho| e^{i\theta}$ ——电场的反射系数,  $\rho = \frac{E^-}{E^+}$ .

$$\tau = |\tau| e^{j\theta} \text{——传输系数。}$$

$$s \text{——驻波比(俄译本称为行波比); } s = \frac{|E|_{\min}}{|E|_{\max}}$$

$\kappa$  —— 媒质的电容率(介电常数)。

$\kappa_0$  —— 自由空间的介电常数。

$$K_r = \frac{\kappa}{\kappa_0} \text{—— 相对介电常数。}$$

$\mu$  —— 媒质的导磁率。

$\mu_0$  —— 自由空间的导磁率。

$$\mu_r = \mu / \mu_0 \text{—— 相对导磁率。}$$

$g$  —— 导电率。

$\delta$  —— 介质损耗角;  $\tan \delta = g / \omega \kappa$ .

$\Delta$  —— 金属的集肤深度或穿透深度。

$v$  —— 任意媒质中 T. E. M. 波(横电磁波)的速度。

$c$  —— 真空中 T. E. M. 波的速度。

$v_p$  —— 波导中的相速或波导中波的图形移动的速度。

$v_e$  —— 波导中能量传播的速度。

$f$  —— 频率。

$\omega$  —— 角频率  $= 2\pi \times$  频率。

$f_c$  —— 波导中的截止或临界频率。

$f_0$  —— 谐振腔的谐振频率。

$\lambda_c$  —— 波导的截止波长。

$\lambda$  —— 任意媒质中的 T. E. M. 波长。

$\lambda_g$  —— 波导波长。

$\lambda_{g_0}$  —— 空气填充波导的波导波长。

$P = \alpha + j\beta$  —— 波导的传播常数。

$\alpha$  —— 衰减常数。

$\beta$  —— 相角常数;  $\beta = \frac{2\pi}{\lambda_g}$ .

$\beta_0$ ——空气填充波导中的相角常数;  $\beta_0 = \frac{2\pi}{\lambda_{x_0}}$ .

$\beta_{0p}$ ——真空中平面波的相角常数。

$\eta$ ——传输效率。

$\eta_0$ ——线路效率。

$Q$ ——谐振腔的  $Q$  因子。

$F(\theta, \phi)$ ——天线的辐射图形。

$G$ ——天线的增益。

$x, y, z$ ——直角坐标。

$x$ ——一般选作传播方向。

$a$ ——吸收系数。

# 目 录

譯序 .....	( i )
俄譯本序 .....	( ii )
原序 .....	( iii )
符号 .....	( iv )
第一章 波导中波的基本特性 .....	( 1 )
§ 1.1 引言 .....	( 1 )
§ 1.2 波导中波的传播 .....	( 3 )
1. 波导波长 .....	( 3 )
2. 特性波阻抗 .....	( 5 )
§ 1.3 反射系数 .....	( 12 )
§ 1.4 驻波图和波阻抗 .....	( 15 )
§ 1.5 能流 .....	( 25 )
第二章 波阻抗的轉換 .....	( 31 )
§ 2.1 波导中的阻抗轉換 .....	( 31 )
§ 2.2 极坐标圆图 .....	( 36 )
§ 2.3 直角坐标圆图 .....	( 46 )
§ 2.4 衰減 .....	( 52 )
第三章 空腔諧振器 .....	( 65 )
§ 3.1 引言 .....	( 65 )
§ 3.2 一般定理 .....	( 73 )
§ 3.3 波导型諧振腔 .....	( 76 )
§ 3.4 諧振腔的耦合 .....	( 83 )
第四章 波長和頻率的測量 .....	( 88 )
§ 4.1 同軸綫波長表 .....	( 88 )
§ 4.2 諧振腔波長表 .....	( 91 )
§ 4.3 应用外差法測量頻率 .....	( 99 )
§ 4.4 諧振腔波長表的定标 .....	( 101 )

<b>第五章 駐波測量</b>	(105)
§ 5.1 駐波測量器的原理	(105)
§ 5.2 极小点的定位	(106)
§ 5.3 駐波比的測量	(108)
§ 5.4 小駐波比的測量法	(109)
§ 5.5 駐波測量器的定标	(111)
§ 5.6 用圓圖求波阻抗	(114)
§ 5.7 駐波測量器的結構	(116)
§ 5.8 駐波測量中誤差的來源	(121)
§ 5.9 波导測試設備	(135)
§ 5.10 直讀式駐波測量器	(138)
<b>第六章 阻抗匹配与傳輸系統</b>	(142)
§ 6.1 匹配原則	(142)
§ 6.2 膜片与調諧螺絲的性質	(151)
§ 6.3 用膜片匹配	(159)
§ 6.4 无損耗介入元件	(161)
§ 6.5 无損耗介入元件參量的測量方法	(166)
§ 6.6 等效变压器定理	(175)
§ 6.7 T形联接器及波导調配器	(177)
§ 6.8 使用波导調配器匹配	(179)
§ 6.9 共軛匹配	(182)
§ 6.10 匹配技术	(183)
§ 6.11 有損耗介入元件的測量	(183)
<b>第七章 功率測量</b>	(192)
§ 7.1 热量計法測量高功率	(192)
§ 7.2 小功率的測量	(197)
1. 电阻热变化	(197)
2. 热电动势	(200)
<b>第八章 衰減和<math>\varOmega</math>值的測量</b>	(202)
§ 8.1 引言	(202)
§ 8.2 衰減的測量	(202)
1. 駐波比法	(202)

4. 譜振法.....	(203)
3. 用波導衰減器比較法.....	(205)
<b>§ 8.3 <math>\Omega</math> 值的測量.....</b>	<b>(215)</b>
1. 由頻率特性直接測量.....	(215)
2. $\Omega$ 值的比較法.....	(215)
3. 由阻抗的測量確定 $\Omega$ 值.....	(216)
4. 由能量和功率的測量決定 $\Omega$ 值.....	(229)
<b>第九章 介質電特性的測量 .....</b>	<b>(232)</b>
<b>§ 9.1 引言.....</b>	<b>(232)</b>
<b>§ 9.2 譜振腔法.....</b>	<b>(232)</b>
<b>§ 9.3 波尋法.....</b>	<b>(240)</b>
<b>§ 9.4 自由空間波法.....</b>	<b>(252)</b>
<b>§ 9.5 鐵磁材料.....</b>	<b>(254)</b>
<b>第十章 接收機測量 .....</b>	<b>(258)</b>
<b>§10.1 引言.....</b>	<b>(258)</b>
<b>§10.2 訊號發生器.....</b>	<b>(258)</b>
<b>§10.3 頻寬的測量.....</b>	<b>(260)</b>
<b>§10.4 用訊號發生器測量噪聲系數.....</b>	<b>(261)</b>
<b>§10.5 微波噪音源.....</b>	<b>(263)</b>
<b>§10.6 接收機其他方面的測量.....</b>	<b>(265)</b>
<b>第十一章 發送機測量 .....</b>	<b>(268)</b>
<b>§11.1 引言.....</b>	<b>(268)</b>
<b>§11.2 磁控管負載圖.....</b>	<b>(269)</b>
<b>§11.3 調制包跡的測量.....</b>	<b>(271)</b>
<b>§11.4 微波頻譜分析儀.....</b>	<b>(272)</b>
<b>第十二章 天線測量 .....</b>	<b>(283)</b>
<b>§12.1 引言.....</b>	<b>(283)</b>
<b>§12.2 微波天線的原理.....</b>	<b>(288)</b>
<b>§12.3 天線輻射图形的測量.....</b>	<b>(295)</b>
<b>§12.4 增益的求法.....</b>	<b>(302)</b>
1. 由輻射图形計算增益.....	(302)
2. 与已知增益的天線直接比較求增益.....	(304)

3. 用两个相同天线进行增益的绝对测量.....	(304)
4. “镜像”法.....	(305)
§12.5 天线的输入阻抗和频宽.....	(307)
§12.6 天线孔面场的分布.....	(308)
§12.7 天线的效率.....	(311)
§12.8 原辐射器.....	(312)
附录 I 波阻抗转换的一般理论.....	(314)
附录 II 圆图的一般理论.....	(319)
附录 III 活塞式衰减器的直线性.....	(326)
附录 IV 傅里叶分析与频谱.....	(330)
附录 V 共轭场定理.....	(335)
参考书籍.....	(337)

# 第一章 波导中波的基本特性

## § 1.1. 引言

大家都知道，均匀导电的、具有任意横截面但是横截面形状固定不变的空金属管都可以作为电磁波的波导管；我們也知道，当电磁场对时间作正弦变化时，波不改变形状而以等速传播。电磁场可能有两类<sup>1)</sup>不同的形式，它們和通常传输线上的 T. E. M.\* 波不同，其区别在于沿传播方向有电場分量或磁场分量。假定場的纵向分量是电場分量，我們称它是 E 波或 T. M. (横磁) 波。另一种情况，假定場的纵向分量是磁场分量，就用 H 或 T. E. (横电) 表示。用单个字母描述波型是以它的纵向場分量为特征的，应用很广泛。下面我們将采用这种表示法。

通常波导的横截面是矩形或者是圆形的。矩形波导中的  $H_{01}^{**}$  波和圆形波导中的  $H_{11}$ 、 $H_{01}$  或  $E_{01}$  波在实际应用中最为广泛， $H_{01}$ 、 $H_{11}$  等这些符号的下标确定波导横截面上場的空间分布。所有的波型都以一固有的“截止频率”  $f_c$  来描述；对充满空气的波导， $f_c$  的数值只和它的横截面尺寸以及某一波型有关。假定工作频率低于此临界值  $f_c$ ，則波就迅速地被衰減掉，我們說它是“消失”。

有趣的是，这种衰減并不依赖于能量的耗散，因为这种衰減也会发生在理想导体的波导里。实际上，只要波导壁中的损失不是很大，那末这种衰減几乎与它无关。假定工作频率高于截止频率  $f_c$ ，則衰減实际上很小，而与波导壁的电导率、波导的尺寸及频率

1) 还有一种波，同时兼有 E 和 H 的纵向分量，但这里我們不討論。見文献[1]。

\* T. E. M. 是横电磁波 (Transverse electro-magnetic wave) 的縮写 (譯者注)。

\*\* 在这里矩形波导中的  $H_{01}$  波就是我們現在常說的  $H_{10}$  波(譯者注)。

有关。

通常以相应的截止波长\*来表示更觉便利，因为这与波导中填充的介质无关。如此，截止波长  $\lambda_c$  与截止频率  $f_c$  的关系可表示为  $\lambda_c = v/f_c$ ，式中  $v$  是平面波在有关电介质内的传播速度。

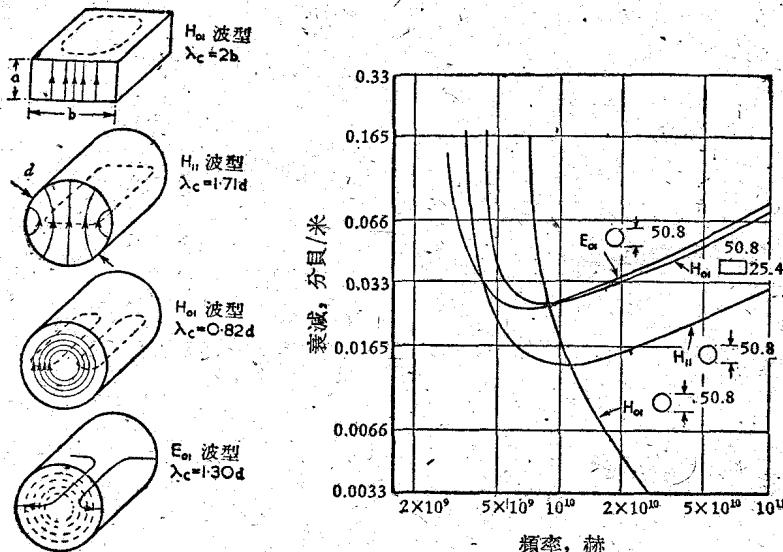


图1 四种最有用的波导波型的特性(电场用实线表示，磁场用虚线表示)。波导的尺寸用毫米

图1给出矩形和圆形的紫铜波导中几种场形及其截止波长和典型衰减曲线。紫铜的导电率为  $6 \times 10^7$  姆/立方米。

进一步的了解见文献(6)和(7)①。

波的最普遍形式可看作是由一组各种频率和波型的单分量波、自左向右前进和同样一组波自右向左前进所合成的。

以下本书所推导的理论将局限于考虑单频率的某个波型，并根据傅里叶理论和正交函数的其他展开理论以保持阐述的普遍性。

\* 或称临界波长(译者注)。

① 较详细的数据可参考文献[1](俄译本注)。

## § 1.2. 波导中波的传播

**1.2.1. 波导波长** 关于双导线或是同轴线的特殊情况的电波传导理论，已经很详细地研究出来，并利用象圆图一类的工具以简化计算。好在很多情况下，波导方面也可以同样有效地应用这个理论。

在数学上用相似的方法处理是根据这个事实，即两种情况都是一个简谐扰动，以相角因数  $e^{\pm i\beta x}$  纵向传播，而波导中同时有一横向驻波分量，但这个分量对于这里的论证是无关紧要的。这样一来，我们被限制在这样的系统，即在系统中波的图形沿纵向以等速度  $v_p$  前进，同时不改变形状。由此可知，波走过一段距离  $x$ ，要用  $x/v_p$  秒。对于角频率为每秒  $\omega$  弧度的简谐波，在相距为  $x$  的两点间，相位差等于  $\omega x/v_p$  弧度。令  $\beta = \omega/v_p$ ，我们得到距离为  $x$  之内的相角变化  $\beta x$  和相应的相角因数  $e^{\pm i\beta x}$ 。

相角因数的周期性表现为，相角  $\beta x$  每变化  $2\pi$  的话，波的图形就重复一次，这对  $x$  的相应变化就称为波导波长，以  $\lambda_g$  表示。这样，我们有  $\beta \lambda_g = 2\pi$ ，或  $\beta = 2\pi/\lambda_g$ 。一般来说，波导中的波长  $\lambda_g$  与相同频率的 T. E. M. 波的波长不同。我们现在就要导出任意横截面的波导在空气介质时①  $\lambda_g$  的表示式。可以证明，电磁场的每一个分量必须满足三度空间的波动方程的同一形式。因此，如果我们考虑波导中的横电场  $E$  并假定它以角频率  $\omega$  对时间正弦地变化，那么我们可以写出：

$$\frac{\partial^2 E}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 E}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 E}{\partial z^2} + \frac{\omega^2}{c^2} E = 0,$$

式中  $c$  是真空中的光速。 $\omega/c$  是平面 (T. E. M.) 波的相角常数  $\beta_0$ 。假定  $E$  对  $x$  变化的关系是用方程：

$$\frac{\partial^2 E}{\partial x^2} = -\beta^2 E$$

① 这里讨论的实际上是真空的情况，因空气介质常数为 1.0006，而真空为 1，作者略去了这一点，但有许多测量是不能忽略的（俄译本注）。

代表的，我們得到：

$$\frac{\partial^2 E}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 E}{\partial z^2} + (\beta_{0p}^2 - \beta^2) E = 0,$$

此方程式的解显然必須要滿足边界条件，即在波导壁附近各处電場必須垂直于表面。要達到这个要求，我們發現量  $\beta_{0p}^2 - \beta^2$  被限制在某些本征值，譬如  $k_1^2, k_2^2, k_3^2, \dots$  等等，这些数值均与波导的横截面尺寸有关。如此，对任一給定的本征值  $k$  我們有：

$$\beta^2 = \beta_{0p}^2 - k^2.$$

当  $\beta_{0p} = k$ ，波导的相角常数是零，波就不能传播。这就是“截止”的条件。

我們知道  $\beta = 2\pi/\lambda_s$  和  $\beta_{0p} = 2\pi/\lambda_c$ ，式中  $\lambda$  是 T. E. M. 波長。因此  $k = 2\pi/\lambda_c$ ，式中  $\lambda_c$  是“截止波長”，即波导正好不讓通过的某一波的波長，我們用波長表示上述的关系如下：

$$\frac{1}{\lambda_s^2} = \frac{1}{\lambda^2} - \frac{1}{\lambda_c^2}.$$

即

$$\frac{1}{\lambda_s^2} = \frac{1}{\lambda^2} \left[ 1 - \left( \frac{\lambda}{\lambda_c} \right)^2 \right]$$

或

$$\lambda_s = \frac{\lambda}{\sqrt{1 - \left( \frac{\lambda}{\lambda_c} \right)^2}}. \quad (1)$$

这个关系式是可以普遍应用的。

因此，对所有的波导波型來說，波导中的波长大于同一工作頻率的 T. E. M. 波的波長  $\lambda$ 。

如果波导中充满的电介质不是空气，则  $\lambda$  必須要認為它是在此种电介质的无限空間內 T. E. M. 波的波長。另一方面， $\lambda_c$  是与电介质无关的。假定  $\lambda_0$  是自由空間某一个頻率的 T. E. M. 波的波長，設介电常数为  $\kappa_0$ ，則在介电常数为  $\kappa$  的介质中，T. E. M. 波的波長  $\lambda$  由下式决定：

$$\lambda = \lambda_0 \sqrt{\frac{\kappa_0}{\kappa}}. \quad (2)$$