

肖达川
编著

线性与非线性电路

科学出版社

线性与非线性电路

肖达川 编著

科学出版社

1992

(京)新登字 092 号

内 容 简 介

本书是作者 1984 年编著出版的《电路分析》一书的修订版。在本书中，作者对原书内容作了全面修改，重点增加了非线性电路的稳定性、分岔和混沌方面的内容。

全书共分八章。第一章介绍电路的基本知识。第二、三章讨论了线性时不变和时变电路。第四章讨论非线性电阻电路。第五、六、七章详细论述了非线性电路的振荡分岔和混沌等问题。第八章讲电抗元件的频率功率公式。书后附有参考文献及索引。

本书文字简洁，论证严谨，概念清楚，可供高等工科、理科院校电工、电子、通信、自动控制、电测量等专业的高年级学生和研究生使用，也可供有关教师、工程技术人员参考。

中国科学院印刷厂印刷

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

*

1992 年 3 月第 一 版 开本：350×1168 1/32
1992 年 3 月第一次印刷 印张：8 1/2
印数：1—2 500 字数：220 000

ISBN 7-03-002631-4/TN · 116

定价：7.50 元

第二版前言

本书是 1984 年出版的《电路分析》的修订版。从《电路分析》出版至今的六年中，许多关于动力系统的知识被引入到了电路分析课中。为了满足读者的需要，我们对初版的内容作了较大增删而写成本书，并将书名改为《线性与非线性电路》。下面就内容的增减作一说明。

增加的内容：一种情况是该内容属于线性电路的基本理论，例如 RLC 无源网络策动点阻抗的复频特性。另一种是较新的内容，例如非线性电路中的分岔和混沌现象，它们在电力系统的研究中已受到人们的关注。在非线性电路的研究中，例如在研究自激振荡的稳定性和混沌轨线的李雅普诺夫指数时，都要涉及时变线性常微分方程的解，因此本书增加了线性时变电路一章。为了学习非线性电路，线性时变电路一章的 3-3 节和 3-5 节的内容可供选用。

删去的内容：一种情况是该内容已在大学本科有关课程中讲授过，如傅里叶变换。一种是实际应用很少的内容，如电阻电路的拓扑解法。还有一种似宜于另外设课，如非线性网络函数。

本书与《电路分析》的另一不同之处是，代表向量、矩阵的字母不再用黑体字表示，以便和许多技术书刊的作法一致。

本书稿承清华大学江缉光教授审阅，谨致感谢。书中不妥之处，请读者指正。

肖达川

1991 年 1 月于北京

第一版前言

本书的目的，是希望提供一本电路分析的教材。

全书共五章。第一章扼要叙述了电路的一些基本概念和基本分析方法，介绍了解线性电路的撕裂法等内容。第二章是傅里叶变换。这是一种基本的变换。目前工科大学电机系所设课程大多不包括它，所以选入本书。第三章介绍非线性电阻电路，论述了电路有解的条件、容度和余容度等内容。这一章的内容，容易移植到非线性电感电路或电容电路上去。第四章介绍了一种编写非线性电路状态方程的方法，从自治电路的状态方程出发讨论了这种电路的稳定性问题。第五章选入分析非自治电路的方法，说明了在这种电路里出现的一些现象如分谐波等。

阅读本书时，考虑到读者学过工科大学的“电路”课程。阅读第四、第五章时，还要求读者有相平面方面的基础知识。

本书根据授课讲义修改、定稿。定稿时，承清华大学江缉光、郑君里两同志审阅部分书稿，在此对他们的帮助谨致谢意。

限于编著者水平，无论在选材及内容的叙述上，都会有缺点错误，欢迎读者指正。

编 著 者

1982年7月

目 录

第一章 关于电路的基本知识	1
1-1 n 端元件和 n 端口	1
1-2 n 端口的分类	4
1-3 线性 n 端口的分类	9
1-4 有向图	13
1-5 连通图的关联矩阵	15
1-6 树及其道路矩阵	17
1-7 基本回路矩阵	19
1-8 基本割集矩阵	21
1-9 基尔霍夫定律和特勒根定理	23
习题	25
第二章 线性时不变电路	28
2-1 几种电路分析方法	28
2-2 撕裂法	31
2-3 信号流图	35
2-4 Mason 公式	39
2-5 电路的灵敏度	42
2-6 RLC 一端口的策动点阻抗和导纳	47
2-7 RC, RL, LC 一端口的策动点阻抗和导纳	50
2-8 二端口的转移函数	55
2-9 电阻网络的故障诊断	58
2-10 故障诊断举例	62
附录 2-1 阻抗或导纳函数的斜率	67
习题	68
第三章 线性时变电路	72
3-1 线性时变元件	72
3-2 时变电路的状态方程	74

3-3 状态方程的零输入响应.....	76
3-4 状态方程的零状态响应和全响应.....	80
3-5 周期性时变状态方程.....	82
3-6 周期性开关电路.....	86
3-7 周期性时变电路在周期激励作用下的稳态解.....	89
附录 3-1 $\exp(At)$ 的计算	92
习题	93
第四章 非线性电阻电路、电感电路和电容电路	95
4-1 非线性电阻器的特性.....	95
4-2 电阻器的电阻和电导.....	98
4-3 小信号分析.....	103
4-4 非线性电阻电路的解.....	105
4-5 非线性电阻电路的解(续).....	109
4-6 非线性电感电路和电容电路.....	113
4-7 电感割集和电容回路的消去.....	115
附录 4-1 正定矩阵	119
附录 4-2 式(4-16)有反函数的证明	119
习题	121
第五章 非线性自治电路	124
5-1 非线性电路的状态方程.....	124
5-2 自治状态方程的解.....	126
5-3 平衡点.....	129
5-4 平衡点的稳定性.....	136
5-5 判断平衡点稳定性的直接法.....	139
5-6 大范围稳定性.....	143
5-7 RC 和 RL 电路.....	146
5-8 人工神经网络模型—— RC 电路举例	148
5-9 电感电容电路.....	151
5-10 极限环及其稳定性	155
5-11 van der Pol 方程.....	160
附录 5-1 流形的局部性质	164
习题	166

第六章 非线性自治电路中的分岔和混沌	169
6-1 一阶系统中平衡点的分岔	169
6-2 Hopf 分岔	177
6-3 迭代映射	183
6-4 自治系统中的混沌	189
6-5 庞加莱映射的应用	194
6-6 一维迭代映射的分岔	198
6-7 李雅普诺夫指数	202
附录 6-1 原点附近的中心流形	205
附录 6-2 变分方程和李雅普诺夫指数	206
附录 6-3 马蹄映射	207
习题	209
第七章 非自治电路	211
7-1 铁磁谐振电路的状态方程	211
7-2 铁磁谐振电路的谐波解	214
7-3 铁磁谐振电路中的次谐波	219
7-4 周期激励下的 van der Pol 方程	225
7-5 周期激励下的 van der Pol 方程(续)	232
7-6 RLC 电路中的混沌现象	238
7-7 Duffing 方程的混沌解	240
附录 7-1 非自治系统的庞加莱映射	246
习题	248
第八章 电抗元件的功率	250
8-1 非线性电抗元件的频率功率公式	250
8-2 时变非线性电抗元件的频率功率公式	254
习题	257
参考文献	258
汉英名词对照索引	260

第一章 关于电路的基本知识

1-1 n 端元件和 n 端口

每个集总电路元件都有自己的元件约束，它就是该元件的定义。在普通情况下，二端元件的约束用一个公式表示，例如线性定常电阻器的元件约束用 $u = R i$ 表示，这是熟知的欧姆定律。

图 1-1 所示是一个 $(n + 1)$ 端元件。由 KCL，

$$i_{n+1} = -(i_1 + i_2 + \cdots + i_n)$$

由 KVL，任意二端钮间的电压可以用每个端钮对某个指定端钮（设为第 $n + 1$ 个端钮）的电压表示：

$$u_{jk} = u_{j,n+1} - u_{k,n+1}$$

式中， u_{xy} 是从端钮 x 到端钮 y 的电压，而且 $u_{xx} = 0$ 。因此，独立电流变量和电压变量的数目都是 n 。在普通情况下， $(n + 1)$ 端元件的约束用 n 个公式表示，它们把 $2n$ 个电压、电流变量联系在一起。

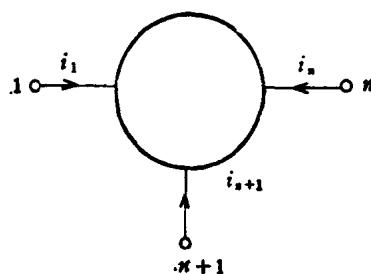


图 1-1 $(n + 1)$ 端元件

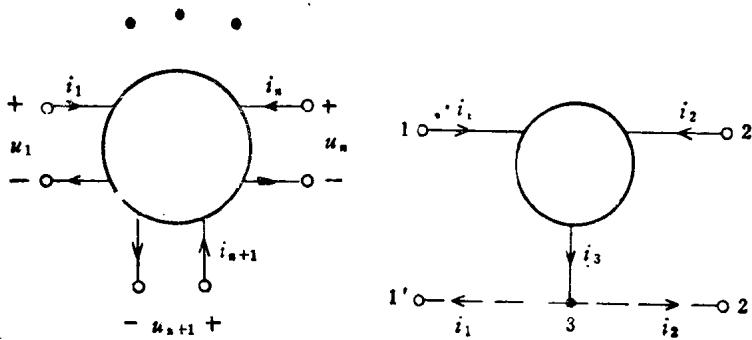
图 1-2 n 端口

图 1-3

图 1-2 是一个 n 端口。对于端口，有个公认的约定：从任一端口（例如第 k 个端口）的一个端钮 k' 流入元件的电流，必须等于从另一端钮 k'' 流出的电流，因此两个端口之间不允许联接支路。按照图 1-2 中端口电压、电流的正方向规定， $u_k i_k$ 代表从端口 k 输入到元件的功率。以后一直采用这种正方向规定，否则将特别声明。

一个 $(n+1)$ 端元件，可以用一个 n 端口和它等效。以图 1-3 的三端元件作为例子。设想将端钮 3 分成两路，使其中电流分别等于 i_1 和 i_2 ，这不影响 KCL；又因为这两路是短路线，不影响 KVL。这样，图中的三端元件就用二端口代替了。

二端元件有电阻器、电感器和电容器。 n 端口也有这三类元件。

(1) 电阻元件

如果 n 端口的端口电压向量 u 和端口电流向量 i 之间的关系是代数关系，称 n 端口为电阻器或电阻性 n 端口。例如图 1-4 所示二端口的元件约束是

$$u_1 = r_1 i_1, \quad u_2 = r_2 (i_2 - \beta i_1) \quad (1-1)$$

上式是代数关系，因而这个二端口是电阻器。变比为 n 的理想变压器的元件约束是

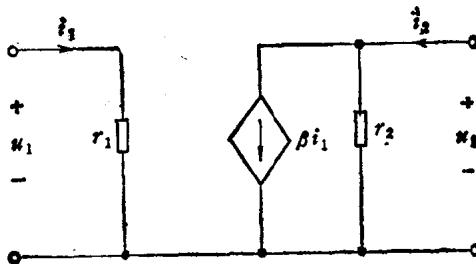


图 1-4 含受控源的二端口

$$\begin{bmatrix} u_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & n \\ -n & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ u_2 \end{bmatrix} \quad (1-2)^n$$

直流电压源的元件约束是 $u = \text{const.}$ 根据此规定, 它们都是电阻元件。

(2) 电感元件

二端元件的磁链 ϕ 和元件的电压 u 之间总是存在下述关系:

$$u = \frac{d\phi}{dt}, \quad \phi(t) = \phi(t_0) + \int_{t_0}^t u(x) dx \quad (1-3)$$

这里规定 u, ϕ 的正方向一致, 见图 1-5。将这关系推广到 n 端口时, 把 u, ϕ 分别改作端口电压向量和端口磁链向量就行了。

如果 n 端口的端口电流向量 i 和端口磁链向量 ϕ 之间的关系是代数关系, 称 n 端口为电感器或电感性 n 端口。线性定常电感器当然属于这类。直流电流源的元件约束是 $i = f(\phi) = \text{const.}$, 从而它也可以当作电感器。

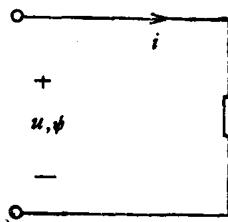


图 1-5

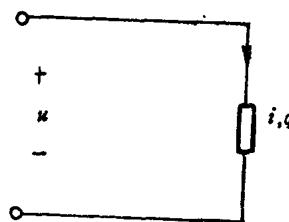


图 1-6

1) 此约束在恒定电压、电流下也成立。

(3) 电容元件

二端元件的电荷 q 和元件的电流 i 之间总是存在下述关系:

$$i = \frac{dq}{dt}, \quad q(t) = q(t_0) + \int_{t_0}^t i(x) dx \quad (1-4)$$

这里规定 i, q 的正方向一致, 见图 1-6。将这关系推广到 n 端口时, 把 i, q 分别改作端口电流向量和端口电荷向量就行了。

如果 n 端口的端口电压向量 u 和端口电荷向量 q 之间的关系是代数关系, 称 n 端口为电容器或电容性 n 端口。线性定常电容器当然属于这一类。电压 $u = f(q) = \text{const}$ 的直流电压源也可看成是电容元件。

1-2 n 端口的分类

上节介绍的三类 n 端口, 不能包括所有的 n 端口(参见习题 1-12)。这节介绍 n 端口的其它分类方法。为此, 首先介绍容许电压、容许电流的概念。

二端元件的性能, 常用它的电压、电流的关系来说明。例如一个电阻值是 $R = 3 \Omega$ 的电阻器, 设其电流、电压分别为 $i(t) = 2 \sin 100t A$, $u(t) = 6 \sin 100t V$ 。这一对具体的电压、电流波形是允许的, 称作元件的容许电压、电流偶, 简称容许偶, 记作 $[u(t), i(t)]$ 。其实容许偶就是 $[Ri(t), i(t)]$, 这里的 $i(t)$ 是合理的时间函数。总之, 凡是元件可能有的一对具体的电压、电流波形, 称作元件的容许偶。推广起来说, n 端口的容许偶 $[u(t), i(t)]$, 则是一对可能的端口电压向量波形 $u(t)$ 和端口电流向量波形 $i(t)$ 。 n 端口有两种最基本的分类方法。

(1) 时不不变 n 端口和时变 n 端口

定义 1-1 设 $[u(t), i(t)]$ 是 n 端口的任一容许偶, τ 是任一常数。如果 $[u(t - \tau), i(t - \tau)]$ 也是容许偶, 称这 n 端口为时不不变 n 端口, 否则称作时变 n 端口。

例 1 独立电压源的电压 $u(t) = E \sin \omega t$, $u(t)$ 的时间平移

$u(t-\tau) = E \sin(\omega t - \pi/6)$. 选 $\tau = \pi/6\omega$, 则 $u(t-\tau) = E \sin(\omega t - \pi/6)$. 这是另一个电压, 它落后于电源电压 $\pi/6$, 电源不能“容许”有这个电压. 因此, 若 $[u(t), i(t)]$ 是容许偶, 则 $[u(t-\tau), i(t-\tau)]$ 不是容许偶. 这个独立电压源是时变元件.

一般讲来, 时变的独立电源都是时变元件, 恒定电压源或电流源是时不变元件.

例 2 忽略铁芯磁特性的非线性时, 带铁芯线圈的电感 L 是常数. 反复地将铁芯移出线圈、插入线圈, 电感量随时间变化, 记作 $L(t)$. 这时, 线圈可看成是时变电感器, 其元件约束是

$$\psi = L(t)i, \quad u = \frac{d\psi}{dt}$$

式中, ψ , i 分别代表磁链、电流; u 是线圈电压. 当电流分别是 $i_1(t)$ 和 $i_2(t) \stackrel{\text{def}}{=} i_1(t-\tau)$ 时, 对应的磁链分别是 $\psi_1(t)$ 和 $\psi_2(t)$:

$$\begin{aligned}\psi_1(t) &= L(t)i_1(t) \\ \psi_2(t) &= L(t)i_2(t) = L(t)i_1(t-\tau)\end{aligned}$$

但是

$$\psi_1(t-\tau) = L(t-\tau)i_1(t-\tau) \neq \psi_2(t)$$

与 $i_1(t), i_2(t)$ 对应的电压分别是

$$\begin{aligned}u_1(t) &= \frac{d\psi_1(t)}{dt} \\ u_2(t) &= \frac{d\psi_2(t)}{dt} = \frac{d\psi_1(t-\tau)}{dt} = u_1(t-\tau)\end{aligned}$$

这就是说, $[u_1(t), i_1(t)]$ 和 $[u_2(t), i_2(t)] = [u_2(t), i_1(t-\tau)]$ 是元件的容许偶, 而 $[u_1(t-\tau), i_1(t-\tau)]$ 却不是元件的容许偶, 元件是时变的. 只在 $L(t) = \text{const}$ 时, 元件才是时不变的.

一般地讲, 电阻器、电感器、电容器的参数 R , L , C 是常数时, 它们是时不变元件; 若参数是时间的函数, 它们是时变元件.

由时不变元件和独立电源(作为激励, 独立电源可以是时变电源)组成的电路称时不变电路, 否则称时变电路. 例如由正弦电

压源和 1Ω 电阻串联而成的一端口是时变一端口。在端口外接 2Ω 电阻构成的电路，是时不变电路。

(2) 线性 n 端口和非线性 n 端口

定义 1-2 设 $[u_1(t), i_1(t)]$ 和 $[u_2(t), i_2(t)]$ 是 n 端口的两个任意容许偶， a, b 是二个任意常数。如果 $[au_1(t) + bu_2(t), ai_1(t) + bi_2(t)]$ 也是容许偶，则称这 n 端口为线性 n 端口，否则称非线性 n 端口。

按此定义，可选 $a = b = 0$ ，这时 $(0, 0)$ 即 $[u(t) = 0, i(t) = 0]$ 是线性元件的一个容许偶，这是线性元件的一个必要条件。据此，激励不恒为零的独立电源，例如电动势 $E = 2V$ 的独立电压源，是非线性元件。独立正弦电压源既是非线性的，又是时变的。

参数 $R(t), L(t), C(t)$ 随时间独立变化的电阻器、电感器、电容器是线性元件。所谓独立变化，是指函数 $R(t)$ 等不受电流、电压的影响。

例 3 设 $C(t) = C_0 + C_1 \sin \omega t$ 。由 $q = C(t)u$ 得

$$i = \frac{d}{dt} [C(t)u]$$

设有两个任意电压 $u_1(t), u_2(t)$ ，与 i 对应的电流分别是

$$i_1(t) = \frac{d}{dt} [C(t)u_1(t)], \quad i_2(t) = \frac{d}{dt} [C(t)u_2(t)]$$

令 a, b 是任意常数，与 $u_3(t) = au_1(t) + bu_2(t)$ 对应的电流 $i_3(t)$ 是

$$i_3(t) = \frac{d}{dt} [C(t)(au_1(t) + bu_2(t))] = ai_1(t) + bi_2(t)$$

据定义 1-2，此电容器是线性元件。

由线性元件和独立电源（作为激励，它不必是线性元件）组成的电路，称为线性电路。

有的书籍从响应和激励的关系来定义线性元件和非线性元件。以 $C = \text{const}$ 的电容器为例。设以电压 u 为激励，即加独立电压源，以电流 i 为响应，由 $i = Cdu/dt$ 可推论出电容器是线性元件，见例 3。若设以电流为激励，即加独立电流源，以电压 u 为

响应，则

$$u(t) = u_0 + \frac{1}{C} \int_0^t i(x) dx, t \geq 0 \quad (1-5)$$

式中， u_0 是起始电压。令 $u_1(t)$ ， $u_2(t)$ 和 $u_3(t)$ 分别代表激励是 $i_1(t)$ ， $i_2(t)$ 和 $i_3(t) = ai_1(t) + bi_2(t)$ 时的对应电压，即响应，由式(1-5)得

$$\begin{aligned} u_k(t) &= u_0 + \frac{1}{C} \int_0^t i_k(x) dx, k = 1, 2 \\ u_3(t) &= u_0 + \frac{1}{C} \int_0^t [ai_1(x) + bi_2(x)] dx \\ au_1(t) + bu_2(t) &= (a + b)u_0 \\ &\quad + \frac{1}{C} \int_0^t [ai_1(x) + bi_2(x)] dx \end{aligned}$$

若 $u_0 \neq 0$ ，则 $u_3 \neq au_1 + bu_2$ ，因为可选 $a + b \neq 1$ 。因此，有的作者认为，如果 $u_0 = 0$ ，电容器是线性元件； $u_0 \neq 0$ 时它是非线性元件。本书不采用这种定义。从容许偶的观点看， $[au_1(t) + bu_2(t)]$ 仍是电容器的容许电压，不过起始电压值不是 u_0 ，而是 $(a + b)u_0$ 。因此 $[u_3(t), i_3(t)]$ 还是容许偶。电容器是线性元件这一事实和所加激励、初始电压值无关。

采用激励、响应关系来定义线性元件时，若元件是线性的，响应和激励之间的关系满足叠加定理。

从容许偶角度定义线性元件时，若元件是线性的，只有响应和起始值（如例 3 中的 u_0 ）无关的那一部分，即零状态响应，和激励一起满足叠加定理。第三章对此将作出讨论。

最后介绍两个命题：

(a) 由线性元件构成的 n 端口是线性 n 端口，但线性 n 端口不必由线性元件构成。

(b) 由时不变元件构成的 n 端口是时不变 n 端口，但时不变 n 端口不必由时不变元件构成。

下面只证明 (a) 命题。所谓端口电压、电流波形为容许偶，

是指这一套具体的电压、电流和 n 端口内部各元件的具体的电压、电流一起满足 KCL 和 KVL。另外各内部元件的电流、电压还应满足元件约束，即它们是内部元件的容许偶。

将端口电压、电流向量分别记作 u_p, i_p ；内部元件的电压、电流向量分别记作 u_t, i_t 。把每个端口看作一条支路，但在此支路上，电压、电流的正方向相反，见图 1-7 中端口上联接的虚线支路。

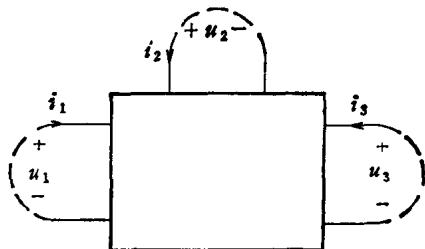


图 1-7 将端口当作支路

令整个电路(包括端口“支路”的降阶关联矩阵为 A ，回路矩阵为 B ，将它们按端口支路和内部支路分块，

$$A = [A_p, A_t], \quad B = [B_p, B_t]$$

则有

$$\begin{aligned} \text{KCL: } & A_p i_p + A_t i_t = 0 \\ \text{KVL: } & -B_p u_p + B_t u_t = 0 \end{aligned} \quad (1-6)$$

式中， B_p 前的负号代表端口支路的电压的方向和规定的方向(即端口支路电流的方向)相反。

设 $[u^{(k)}(t), i_t^{(k)}(t)]$ 和 $[u_p^{(k)}(t), i_p^{(k)}(t)]$ 分别是内部元件和 n 端口的任意两个容许偶， $k = 1, 2$ 。它们当然满足式(1-6)。例如满足 KCL 的方程是

$$\begin{aligned} A_p i_p^{(1)}(t) + A_t i_t^{(1)}(t) &= 0 \\ A_p i_p^{(2)}(t) + A_t i_t^{(2)}(t) &= 0 \end{aligned}$$

用常数 a 乘第一式，用常数 b 乘第二式，再将它们相加，得

$$A_p [ai_p^{(1)}(t) + bi_p^{(2)}(t)] + A_t [ai_t^{(1)}(t) + bi_t^{(2)}(t)] = 0 \quad (1-7a)$$

类似地，

$$-B_p [au_p^{(1)}(t) + bu_p^{(2)}(t)] + B_i [au_i^{(1)}(t) + bu_i^{(2)}(t)] = 0 \quad (1-7 b)$$

已知内部元件是线性元件，从而 $[au_i^{(1)}(t)$

$+bu_i^{(2)}(t)$, $ai_i^{(1)}(t) + bi_i^{(2)}(t)$] 是内部元

件的容许偶。它们符合 KCL, KVL 方

程的形式，如式(1-7)。因此得到结论：

$$[au_p^{(1)}(t) + bu_p^{(2)}(t), ai_p^{(1)}(t) + bi_p^{(2)}(t)]$$

是端口的容许偶。

由定义 1-2，这个 n 端口是线性 n 端口。

图 1-8 的一端口内部有两个二极管 D ，它们是非线性元件。设 D 的模型是：正向电阻 R_+ 和反向电阻 R_- 都是正常数。线性电阻 $R = \text{const}$ 。则二端电路的等效电阻 $r = \text{const}$ ，它是线性一端口，虽然它的内部含有非线性元件。

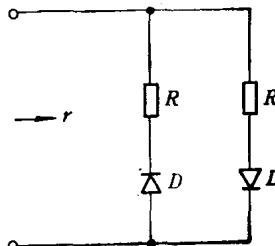


图 1-8

1-3 线性 n 端口的分类

线性 n 端口还可以进一步分类。

(1) 无源 n 端口和有源 n 端口

输入到 n 端口的瞬时总功率 P 是

$$P(t) = u^T(t)i(t) = \sum_{k=1}^n u_k(t)i_k(t)$$

式中， $u = [u_1, u_2, \dots, u_n]^T$, $i = [i_1, i_2, \dots, i_n]^T$ 分别是端口电压、电流向量， n 是端口数。元件获得的总能量 $\epsilon(t)$ 是

$$\epsilon(t) = \int_{-\infty}^t P(x) dx = \int_{-\infty}^t u^T(x)i(x) dx \quad (1-8)$$

这里，假定 $u(-\infty) = 0, i(-\infty) = 0$ 。

定义 1-3 如果对于任一容许偶 $[u(t), i(t)]$ ，对任意时刻 $t, \epsilon(t) \geq 0$ ，称线性 n 端口为无源的，否则称为有源的。