

高等学校教学用书

计算机 数值方法实验

大连理工大学 吴大为 编



化学工业出版社



464632

高等学校教学用书

计算机数值方法实验

大连理工大学 吴大为 编



00464832

化学工业出版社
·北京·

(京) 新登字 039 号

图书在版编目 (CIP) 数据

计算机数值方法实验/吴大为编 .—北京：化学工业出版社，2000
ISBN 7-5025-2647-1

I. 计… II. 吴… III. 电子计算机-数值计算-
算法理论 IV.TP301.6

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2000) 第 00995 号

高等学校教学用书
计算机数值方法实验
大连理工大学 吴大为 编
责任编辑：程树珍
责任校对：马燕珠
封面设计：蒋艳君
*

化学工业出版社出版发行
(北京市朝阳区惠新里 3 号 邮政编码 100029)

<http://www.cip.com.cn>

*

新华书店北京发行所经销
北京市密云云浩印制厂印刷
北京市密云同文印刷厂装订

开本 850×1168 毫米 1/32 印张 7 1/2 字数 196 千字
2000 年 4 月第 1 版 2000 年 4 月北京第 1 次印刷
印 数：1—3000
ISBN 7-5025-2647-1/G·679
定 价：14.00 元

版权所有 违者必究

该书如有缺页、倒页、脱页者，本社发行部负责退换

前　　言

随着高技术的飞速发展和计算机的广泛普及，越来越多的科学计算问题出现在人们面前。例如方程组的求解，曲线拟合和插值，微分方程数值解，特征值问题，图的算法，最优化问题等等。它们已不是科学家才能掌握的方法，而是早已进入普通高校的课堂，进入各种程序手册，进入许多计算机软件之中。

数值计算的理论和方法并不神秘和高不可攀。只要具有一定的数学基础，通过编程和实际计算，完全可以领悟算法的构造和技巧。在结合具体问题的计算中，甚至还能够发现算法中的问题和不足，这往往成为技术改进和创新的源泉。

目前已有的数值分析教材和程序手册，都是将算法和程序分别介绍。许多抽象的数学符号吓住了初学者，一串串没有说明的程序又难住了读者，两者没有很好结合，使人不易抓住要领，不能学以致用的解决问题，使得许多人望而兴叹。因此迫切需要一本将两者结合起来的书。在大连理工大学教材出版基金的资助下，在应用数学系领导和同事们的鼓励和支持下，编写了本书。

本书以 40 个工程中最常用的 FORTRAN 程序为例，密切结合计算方法，对全部程序逐段进行了详细注释。在注释的帮助下，读者可以透彻地理解算法，并在此基础上加以改进，或移植到其他应用程序中。为了便于读者验证程序正确性，每个程序后都有计算实例，每章附有练习题。由于 C 语言日益普及，本书还介绍了 C 语言如何调用 FORTRAN 程序的一般方法。

本书在写作和出版过程中，受到了大连理工大学教务处王续跃处长，应用数学系林建华主任，计算数学教研室施吉林教授、刘淑珍教授、陈桂芝副教授，大连理工大学出版社刘杰编辑的关怀、鼓励和支持，罗远诠教授仔细审查了全部手稿，王宗涛同学为实现 C 语言对

464032

内 容 提 要



本书针对 40 个工程中最常用的数值算法，在深入浅出地介绍算法原理的基础上，密切结合 FORTRAN 语言程序，对全部程序按算法的具体实现步骤，一一逐段进行了详细中文注释。40 个算法中，包括数值积分与微分，插值与拟合，线性与非线性方程组求解，微分方程，特征值，图论和最优化算法。

本书每个程序都有计算实例，每章附有练习题，并指出构造实验例题的一般方法，本书可作为数值分析课的配套教材，也可作为计算实习课的独立教材和常用手册，可供工程技术人员学习和使用。

目 录

第 1 章 绪论	1
1.1 常用计算技巧	2
1.2 使用说明和实验步骤	18
1.3 C 语言调用 FORTRAN 子程序的方法	20
习题	24
第 2 章 解线性方程组的直接法	26
2.1 矩阵的 LU 分解法	26
2.2 解对称方程组的改进平方根法	33
2.3 列主元消去法	38
2.4 全主元 Gauss-Jordan 消去法	42
2.5 解三对角方程组的追赶法	47
实验题	51
第 3 章 函数的近似计算	54
3.1 Lagrange 一元 n 次插值	54
3.2 一元三点插值	56
3.3 Hermite 插值	58
3.4 三次样条插值、微商与积分	61
3.5 正交多项式拟合	72
3.6 多元线性拟合	77
实验题	81
第 4 章 数值积分与微分	83
4.1 变步长 Simpson 积分	83
4.2 Romberg 积分	85
4.3 Gauss-Legendre 积分	89
4.4 Gauss-Laguerre 积分	93
4.5 Gauss-Hermite 积分	96
4.6 数值微分	99

实验题	104
第5章 常微分方程数值解	105
5.1 定步长改进 Euler 法	105
5.2 定步长 Runge-Kutta 方法	107
5.3 自适应 Runge-Kutta 法	110
实验题	114
第6章 解线性方程的迭代法和特征值	116
6.1 解线性代数方程组的 Gauss-Seidel 迭代法	116
6.2 解线性方程组的松弛迭代法	118
6.3 幂法求实矩阵最大与最小特征值	121
6.4 求实对称矩阵特征值和特征向量的 Jacobi 法	126
6.5 化一般实阵与上 Hessenberg 阵	131
6.6 双步 QR 法求实矩阵全部特征值	136
实验题	145
第7章 方程求根	146
7.1 二分法	146
7.2 弦截法	149
7.3 求函数实根的 Newton 法	152
7.4 用 Newton 法求多项式实根	156
7.5 多元非线性方程组求根的 Newton 法	162
实验题	172
第8章 图的算法	174
8.1 求有向图的最小生成树	174
8.2 求有向图各顶点间最短距离	178
8.3 求有向图两顶点间最短路的 Dijkstra 算法	181
8.4 求有向图各顶点间最短路树的 Dijkstra 算法	185
8.5 求有向图的最大流算法	188
实验题	195
第9章 最优化算法	197
9.1 一维搜索的 0.618 法	197
9.2 一维搜索的抛物线法	201
9.3 线性规划的单纯形法	207
9.4 无约束 n 元函数极值的 DFP 法	214

实验题	218
附录	221
A. FORTRAN 字符集、语句及库函数.....	221
B. 子程序一览表	226
C. 算法错误信息表	228
参考文献	229

第1章 绪 论

随着科学技术的传播和高等教育的发展，特别是近年来电子计算机的广泛使用，微型计算机进入千家万户，人们对计算数学和数值软件表现出日益增长的兴趣。现在较为流行的数值软件如 Mathematica, MATLAB, MathCAD 以及大型统计软件 SPSS, SAS 等，已为中国科教界广泛使用。为了更好地运用各种数值软件，学习一点计算数学的原理，掌握一些常用的数值计算方法是很必要的。

计算数学不仅在科学和工程计算中起着巨大作用，它还以严谨的逻辑、精巧的结构和简洁的形式给人以深刻的启迪。线性方程组的求解如果用 Gram 法则，计算量几乎是天文数字，但是用 Gauss 消去法则很容易；而对系数矩阵的 LU 分解、LDL 分解，更适合连续求解不同右端向量的方程。追赶法、Gauss-Seidel 迭代法和 SOR 迭代法，还可用于大型稀疏方程组。数值计算的收敛性，往往是算法成功的关键。为此，数学家构造了各种有效的计算公式，例如方程求根的 Newton 迭代公式，加速收敛的 Romberg 积分公式，高精度的 Gauss 积分公式，求微分方程解的自适应 Runge-Kutta 公式。为了避免数值不稳定和减少计算量，在求无约束极值中产生了不必求 Hessian 阵的 DFP 法。为避免复数运算，在特征值计算中产生了著名的双步 QR 算法，它巧妙的步骤令人叹为观止。大型网络问题，看起来是那么神秘复杂，但是最短路的算法，最小树的算法和最大流的算法却很简单。学习和揣摩这些算法的思想与构造，真是像在欣赏一件件精美的工艺品。

算法中的许多术语和概念，例如向量、矩阵、特征值、解集、正交、A-共轭等等，是比较抽象，但是当你真正理解了它们的含义，就会发现它是现实世界数量关系的准确投影，它概括了无数具体现象的共同特征，彻底弄懂了它，你就找到了最广泛的用途。长期坚持用

数学的符号和语言来描述事物，用数学的逻辑推理来思考问题，是一种最好的科学训练。

将算法编成程序，用计算机求解，这是数学方法的机械化。不言而喻，要取得正确的结果，首先对算法要有透彻的了解。同时，还要对计算机语言有足够的知识。数值实验就是对这两方面能力综合培养的最佳途径。如果你弄懂了本书的大部分算法和程序，加上你广泛的兴趣和动手能力，它会使你解决问题的本领倍增。

计算机软件的迅速发展，使得许多计算机语言不断淘汰和更新。FORTRAN 语言曾经在数值计算中起过重要的作用，由此产生了许多的程序集和商用软件包，至今它们还在工程和科学计算中广泛使用。但由于非数值计算的大量出现，对各种数据库的管理，图形处理，网络通讯的要求，C 语言正以强劲的势头，争得越来越多的用户。笔者充分注意到了这种发展趋势，但考虑到 FORTRAN 语言在中国仍有众多的用户，各种 FORTRAN 程序集的参考书也容易找到，FORTRAN 语言又接近英语习惯，比 C 语言容易理解。同时这里的主要目的是弄清算法和数值实验，因此，目前还是用 FORTRAN 语言书写，随着今后的发展，将根据情况，改写成其他更好的语言形式。

1.1 常用计算技巧

1.1.1 累加的技巧

在数值计算中，有许多技巧。这可以追溯到久远的年代。例如，人们经常要求多项式的值 $P_n(x) = a_0x^n + a_1x^{n-1} + \dots + a_n$ ，这里对每给一个 x 值，都要计算出 $P_n(x)$ 的对应值。由 $P_n(x)$ 的表达式可以看到，如果给出许多不同的 x 的值，求出相应的 $P_n(x)$ 的值，是一件很繁琐的事。如何计算 $P_n(x)$ 呢？一种不动脑筋的方法是从左到右，先乘后加；先将 x 自乘 $n - 1$ 次得到 x^n ，然后乘上 a_0 ；再将 x 自乘 $n - 2$ 次得到 x^{n-1} ，又乘 a_1 ；以此类推，直至 xa_{n-1} ，最后将乘法得到的结果相加得到 $P_n(x) = a_0x^n + a_1x^{n-1} + \dots + a_{n-1}x + a_n$ 。这种作法，要做 x 的乘幂共 $(n - 1) + (n - 2) + \dots + 1 + 0 =$

$\frac{n(n-1)}{2}$ 次， x^{n-i} 与 a_i 的乘法共 n 次，总共做 $\frac{1}{2}n(n+1)$ 次乘法，

还要做 n 次加法。人们知道，无论是手工计算还是机器计算，乘法都比加法复杂得多。那么在上面的计算中，能否改进呢？

首先，可以观察到 x 的自乘有大量的重复， x^n 在自乘时的中间结果恰好可以作为 x^2, x^3, \dots, x^{n-1} 使用。因此，可利用另一种格式。

$$\begin{aligned}P_1(x) &= a_0x + a_1, P_2(x) = P_1(x)x + a_2, P_3(x) \\&= P_2(x)x + a_3 \cdots, P_n(x) = P_{n-1}(x)x + a_n\end{aligned}$$

这个格式计算出的 $P_n(x)$ 与前面的结果是完全相同的，只是，它将乘法和加法的次序作了巧妙的安排，使得乘法次数大大减少，只需要 n 次乘法和 n 次加法。这就是著名的秦九韶（1202~1261）多项式算法。

同样的思想可以推广，它对许多类似计算也是适用的。例如求和 $S_n = 1 + (1+2) + (1+2+3) + \cdots + (1+2+3+\cdots+n)$ ，其中每个括号内的求和就有大量重复， $(1+2+3+\cdots+n)$ 的中间结果正好可被前面各括号求和使用，因此如换用下列格式：

$$\begin{aligned}P_1 &= 1, & S_1 &= P_1; \\P_2 &= P_1 + 2, & S_2 &= S_1 + P_2; \\P_3 &= P_2 + 3, & S_3 &= S_2 + P_3; \\&\vdots & &\vdots \\P_n &= P_{n-1} + n, & S_n &= S_{n-1} + P_n;\end{aligned}$$

那么可以迅速提高计算效率。

如果说上面的 S_n 只是节省了重复的加法，那么下面的求和则看出该方法的优点。

$$S_n = \sin 1 + (\sin 1 + \sin 2) + (\sin 1 + \sin 2 + \sin 3) + \cdots + (\sin 1 + \sin 2 + \sin 3 + \cdots + \sin n)$$

如果依次先做括号内的 $\sin i$ 的求和，那就不仅要增加重复求和次数，而且要增加大量重复计算 $\sin i$ 的次数，两者相比，后者不知要优越多少。

像这种求和用紧凑的符号可记为 $S_n = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k i$, $S_n = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k \sin i$, 一般地可写为 $S_n = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^k f(i)$, 其中 $f(i)$ 可以是以 i 为自变量的任何函数。例如 $f(i) = i^2$, $f(i) = \frac{1}{i^2+1}$, $f(i) = \tan(i)$ 等等, $f(i)$ 越复杂, 改进的计算格式效率越高。

这种求和可推广到三重求和, 例如 $S_n = \sum_{m=1}^n \sum_{k=1}^m \sum_{i=1}^k i$, $S_n = \sum_{m=1}^n \sum_{k=1}^m \sum_{i=1}^k \sin i$, $S_n = \sum_{m=1}^n \sum_{k=1}^m \sum_{i=1}^k f(i)$, 根据上面作法, 利用计算机编一个小程序, 只要使用两个中间变量, 安排一个单重循环即可。

```

S=0:P=0:Q=0
DO 10 I=1,N
P=P+F(I)
Q=Q+P
S=S+Q
10 CONTINUE

```

若采用原方法, 计算机使用三重循环, 计算时间耗费很多, 作为比较, 列举于此。

```

S=0
DO 10 M=1,N
Q=0
DO 20 K=1,M
P=0
DO 30 I=1,K
P=P+F(I)
Q=Q+P
30 CONTINUE
20 CONTINUE
S=S+Q
10 CONTINUE

```

当然这种方法还可推广到多重求和, 重数越多, $f(i)$ 越复杂, 其效

率越高。

作为该方法一个最常用的应用，是求 e^x ，由 Maclaurin 级数可知：

$$e^x \approx 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^4}{4!} + \cdots + \frac{x^n}{n!}$$

随 n 的增大 e^x 的逼近公式更精确。

利用上面所述方法，一个简洁而实用的程序是：

```
EX = 1; E0 = 1
DO 10 I = 1, N
E0 = E0 * X/I
EX = EX + E0
10 CONTINUE
```

循环结束后 EX 就是 e^x 的近似值。

1.1.2 公式变换的技巧

数学方法在数值计算中有着巨大的作用，许多复杂的计算过程，可以先利用数学方法将其化难为易，成百上千倍地提高计算效率。

人们知道， $f(\theta) = 1 + \cos\theta + \cos 2\theta + \cdots + \cos n\theta$ 是一个三角函数的求和，如果逐项计算 $\cos i$ ，则要做 n 次余弦值，然后才能相加，如果 n 很大，例如 $n = 10^6$ ，计算时间就会很长。

由复变函数的 De Moivre 公式， $f(\theta)$ 恰是一个复级数的部分和的实部。

$$\begin{aligned} & 1 + (\cos\theta + i\sin\theta) + (\cos 2\theta + i\sin 2\theta) + \cdots + (\cos n\theta + i\sin n\theta) \\ &= 1 + e^{i\theta} + e^{2i\theta} + \cdots + e^{ni\theta} = \frac{1 - e^{(n+1)i\theta}}{1 - e^{i\theta}} \\ &= \frac{1 - \cos[(n+1)\theta] - i\sin[(n+1)\theta]}{1 - \cos\theta - i\sin\theta} \end{aligned}$$

分子分母同乘 $1 - \cos\theta + i\sin\theta$ 并将实部分离出来就得到

$$1 + \cos\theta + \cos 2\theta + \cdots + \cos n\theta = \frac{1}{2} + \frac{\sin \frac{2n+1}{2}\theta}{2\sin \frac{\theta}{2}}$$

显然，求和公式只要做两次正弦值即可得到正确结果。

再例如 chebyshev 多项式的求值，如果按递推公式 $T_0(x) = 1$, $T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x)$ 求 T_{10000} ，那么就要花较多时间，若直接利用通项公式 $T_n(x) = \cos(n \arccos x)$ 就简便多了。类似的还有像 Fibonacci 级数的通项公式等等带有双递推或多递推的计算公式。

有些场合，不仅仅是个公式的变换问题，甚至会有完全矛盾的结果。

例如调和级数 $1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n}$ ，随着 n 的无限增加，尽管对总和的贡献 $1/n$ 越来越小，但这个级数不收敛，而是可以变得无穷大。这是因为 $1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} > \int_1^n \frac{1}{x} dx = \ln n$ ，当 $n \rightarrow \infty$ 时调和级数就可以任意大。如果用计算机计算该级数的 n 项和，可以预见到，由于计算机字长是有限的，当 $1/n$ 小到一定程度，并与前面相对大的部分和相加时，则 $1/n$ 就被“吃”掉了，从而以后的计算再也不会使级数增加。因此，只要 n 达到一定值后，不论 n 如何增大，级数都将“收敛”到一个常数，这显然与调和级数发散的结论矛盾。如果利用 $1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} = C + \ln n + \epsilon_n$ 其中 C 为 Euler 常数， $C = 0.577216\dots$ ，则 $C + \ln n$ 就是调和级数最好的近似， ϵ_n 将很快趋于零，在与 $\ln n$ 的比较中，这点误差是微不足道的。这里可以看到计算机的速度不是万能的，它一定要结合很好的公式和算法才能奏效。

还有其他的数值计算的技巧，也是利用一些简单的恒等变换，使计算精度大大提高。

例如 $\sqrt{x+1} - \sqrt{x}$ ，当 x 很大时，两个大数相减就丢失了很多有效数字，如果变换为 $\frac{1}{\sqrt{x+1} + \sqrt{x}}$ 来计算就要好得多；再比如 $(x+2)x+1$ ，当 x 很小时，用它的恒等变换 $(x+1)^2$ 来计算就好些；当利用中心差分作导数求根时，计算 $\frac{f(x_n)}{2h}$ ，不

如写成 $\frac{2hf(x_n)}{f(x_n + h) - f(x_n - h)}$ ，如果分母的差分能够设法约掉则更好。凡此种种变换，在编程实践中不断注意积累和灵活运用，在大规模的计算中也许会带来很大的收益。

1.1.3 防止溢出的技巧

计算机是有限字长的机器，数值的绝对值太大或太小都会超出它所能表达的范围，使计算过程被迫中断，或者产生不正确的答案。

例如求多项式 $x^9 + x^7 + x^5 + x^3 + x - 10^{10} = 0$ 的实根，它在 [10, 11] 间有正实根，这样在计算多项式时，即会遇到大数乘法，有可能产生上溢；又会遇到大数相减使有效数字丧失；这都使计算难以精确。但是，如果在方程两边除一个适当的数 10^5 ，使原方程变为

$$10000\left(\frac{x}{10}\right)^9 + 100\left(\frac{x}{10}\right)^7 + \left(\frac{x}{10}\right)^5 + \frac{1}{10000}\left(\frac{x}{10}\right) - 10^5 = 0$$

那么在计算多项式值时，就不会出现上述两个问题，从而使求根很准确。这种方法在方程求根中是一种实用技巧。

由于计算格式的改变，既防止了溢出又提高了精度的例子还有很多。例如求样本平均值 $\bar{x} = \frac{1}{n}(x_1 + x_2 + \dots + x_n)$ ，一般做法是先将括号内的 x_i 相加，然后再除以 n ，得到平均值。但是，如果 x_i 都比较大，同时样本又非常多，这样在第一步的累加过程中就有可能溢出，即使不溢出，一个很大的数与相对很小的数相加，也会产生“大数吃小数”的现象。同时，样本取值 x_i 往往有很多非随机的误差，例如在一群很大的 x_i 中，混有一个很奇怪的小数，它很可能是填写错误或输入错误造成的。如果不加区分，统统累加后除 n ，会使平均值偏低。

如果采用下列格式

$$\bar{x}_1 = x_1, \bar{x}_{n+1} = \frac{n}{n+1}\bar{x}_n + \frac{x_{n+1}}{n+1}$$

那就要好得多，这里 \bar{x}_{n+1} 是在前 n 个样本均值 \bar{x}_n 的基础上，加上 x_{n+1} 的信息得到的，它不仅可以避免溢出，而且可以随时掌握平均

值的变化情况。如果 x_{n+1} 与 \bar{x}_n 相差太大，是否可以认为要对 x_{n+1} 进行分析，以防不良数据混淆了真实情况。

计算过程中，数值运算的情况是千变万化的，分母为零显然是要停机，分子很大而分母很小，尽管它不为零，但所得的商也很可能溢出，这样计算就难以进行。怎样使数值软件自动适应这种情况呢？可以充分利用计算机运算中“大数吃小数”的矛盾来解决。在运算中，两个数相加，首先要将其化为具有相同指数阶的表达形式，然后浮点部分相加。例如 $98721.05 + 0.023496$ 在相加之前计算机先将 98721.05 变为 0.9872105×10^5 ，将 0.023496 也变为具有相同指数阶 10^5 的浮点数 $0.00000023496 \times 10^5$ ，然后小数部分相加得到 $0.98721073496 \times 10^5$ 。在这个对阶的过程中可以看到，如果小数部分字长限制在 7 位，那么 $0.00000023496 \times 10^5$ 就变成了 0.0000002×10^5 ，后面的小数就丢失了，如果与它相加的数再大 10 倍是 987210.5 ，那么在 10^6 上对阶，这时就连最后一个 2 也不存在了，变成 $0.9872105 \times 10^6 + 0.0000000 \times 10^6$ ，从而 0.023496 就被大数“吃”掉了。

既然数的量级相差到一定程度能“以大吃小”，这说明如果出现大数吃小数现象，则两数一定相差相当的数量级别。如果这样的两个数放在一起，大的做分子，小的做分母，则商要溢出，为了增强程序的“健壮性”，有必要在这种关键地方加上一条保护性语句。

```
IF ((ABS(X)+Y-ABS(X)).NE.0.0) THEN Z=X/Y
```

这里 X 代表绝对值很大的数，Y 代表绝对值很小的数，如果 Y 在第一步与 ABS(X) 相加时就被吃掉了，那么第二步的相减就变成了 ABS(X) - ABS(X)，这时结果就等于零，它说明 Y 不适合做分母。只有在相加时，Y 不被吃掉时才允许做分母，计算 $Z = X/Y$ 。

1.1.4 存储的技巧

由于计算机做数据处理时，是一步步依次进行的，许多中间结果就需要保存，这种存储量随着问题的复杂越来越大；与此密切相联的，对庞大数据库中的数据进行检索、修改和删除所花费的时间也越来越多。近年来，计算机硬件的迅速更新，使得其存储量不断增大，

对数据的操作速度日益提高，如果选择适当的数据存储方式，利用一些有效的结构，使软硬件有机结合，就会更高效地解决问题。

在数值计算中，数据存储最常见的方法就是利用数组。如一维数组它包含数组的名字和下标两部分。例如： $A(1)$, $A(2)$, ..., $A(N)$ ，在这个数组中，每个元素都具有相同的名字“ A ”，而不同的下标将其区分开来，最大的下标 N 代表了数组的长度，也表明了该数组占据的存储空间的大小。二维数组包含数组名和两个下标，例如： $B(1,1)$, $B(1,2)$, ..., $B(N,M)$ ，这样的数组可以排列成一个矩阵，

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1m} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2m} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nm} \end{bmatrix}$$

它的第一个下标代表矩阵的行号，第二个下标代表矩阵的列号。只要给出某个元素的行列号，就可以确定它在矩阵中的位置。 n 和 m 是行和列的最大值， $n \times m$ 代表数组占据的存储空间。三维数组有三个下标，例如： $C(i,j,k)$ 是三维数组中第 (i, j, k) 个元素。类推下去多维数组有多个下标，它占据的存储空间是各个下标最大值的乘积。

数组的形式虽然简单，但是灵活的运用却有丰富的内容。例如上面的矩阵 \mathbf{B} ，它的每一行就是一个一维数组，而该行的 m 个元素可以代表 m 个不同的特征，这些特征可以是运动员的年龄、身高、体重、速度等参数，也可以是某种化工产品的纯度、组分和价格数据， n 个同类的个体，也就是 \mathbf{B} 的 n 行存储在该二维数组之后，就可以利用统计方法对它们进行分析，比如分类、概括主要特征、找出共同规律等等。

矩阵不仅可以存储常见的十进制数，也经常存储二进制数。例如汉字的点阵，当笔划经过时为 1，不经过时为 0，这样由若干 1 和背景的 0 组成一个个字模，比如 16×16 点阵，当然这里的 0 和 1 并不是用通常的浮点数表示的，而是用二进制的“位”（bit）表示，8 个