

机械振动概论

黄维德 编著

上海科学和技术出版社

內容 提 要

本書敘述了機械振動的基本現象和理論基礎，並結合機械工程中的實際問題，來說明機械振動的計算、測量和減振方法。

本書可供有關專業的高等學校學生在學習機械振動理論課程時的參考書；也可供機械製造廠工程技術人員在實踐工作中作為參考之用。

機械振動概論

黃維德 編著

上海科學技術出版社出版 (上海瑞金二路 450 号)
上海市書刊出版業營業許可證出 093 号

洪興印刷廠印刷 新華書店上海發行所發行

開本 850×1168 1/32 印張 7 14/32 插頁 1 鋅版字數 182,000
(原科技版印 2,000 冊 1958 年 7 月第 1 版)
1960 年 4 月新 1 版 1964 年 9 月第 3 次印刷
印數 4,501—7,700

統一書號 15119·693 定價(科六) 1.20 元

目 錄

序

第一章 產生振动的原因	1
1-1 振动系統	1
1-2 旋轉体的不平衡	6
1-3 引擎的平衡和調諧	7
1-4 制造技术	8
1-5 往复泵的凡尔彈簧	9
1-6 气缸的式样	9
1-7 复合振动	10
1-8 电缆的振擺运动	11
1-9 活塞环的漏气	12
1-10 接合部分的松动	13
第二章 單自由度無振阻振动系統的自然周率計算法	14
2-1 單自由度振动問題中的微分方程	27
2-2 実驗法	14
2-3 平衡法	31
2-4 能量法	41
2-5 雷利法	41
第三章 單自由度無振阻振动系統的强制振动	44
3-1 無振阻强制振动理論	44
3-2 等速动力机的彈性机座	50
3-3 变速动力机的彈性机座	53
3-4 旋轉动力机的彈性机座	54
第四章 單自由度有振阻振动系統	57
4-1 單自由度有粘帶振阻的自由振动	57
4-2 單自由度有精滞振阻的强制振动	64
4-3 等速动力机的有振阻彈性机座	72
4-4 变速动力机的有振阻彈性机座	76
第五章 二自由度振动系統	80
5-1 二自由度振动系統方程的标准解法	80
5-2 双联擺的振动及拍	86
5-3 动力減振器	89
5-4 受压束系統的振动和拉格朗日方程	93
5-5 位能和消散函数	99
5-6 复擺的强制振动	103
5-7 扭轉振动振阻器	107
第六章 多自由度振动系統	111

机 械 振 动 概 论

6-1 当量质量.....	111	题.....	123
6-2 当量弹性轴.....	115	6-6 霍尔兹氏的自然周率计算法.....	129
6-3 决定曲轴当量长度的实验法.....	120	6-7 多质量转轴自然周率计算法.....	137
6-4 船用螺旋桨的质量转动惯量的图解法.....	121	6-8 屯克来氏法.....	141
6-5 船用螺旋桨传动轴的当量质量和当量长度的计算例		6-9 施托独拉法.....	141
第七章 振动周率的测量.....			144
7-1 弹性杆周率仪.....	145	7-5 压缩空气吹击法.....	153
7-2 闪动式周率仪.....	146	7-6 高周率测量和高周率力的产生.....	154
7-3 机械系统振动法.....	148		
7-4 电磁系统振动法.....	151		
第八章 振幅及振动波形的测量.....			156
8-1 直接测量法.....	156	8-6 电磁扭转感振仪.....	165
8-2 惯量振动仪.....	158	8-7 积分电路.....	167
8-3 加速度测量仪.....	160	8-8 金属线应变测振仪.....	169
8-4 盖格尔扭转振动仪.....	163	8-9 和谐分析.....	171
8-5 电磁感应感振仪.....	164		
第九章 动平衡及动平衡机.....			175
9-1 静平衡及动平衡.....	176	9-5 电火花式动平衡机.....	185
9-2 不平衡质量的位置和转速的关系.....	178	9-6 磁力平衡法.....	187
9-3 划线式.....	181	9-7 葛蓄特动平衡机.....	188
9-4 试加重量法.....	184	9-8 阿斯卡尼亞动平衡机.....	196
第十章 振动的隔离.....			204
10-1 增强结构的方法.....	204	10-4 扭转振动的隔离.....	212
10-2 弹性装置.....	206	10-5 弹性联轴器.....	215
10-3 橡皮隔离体.....	209		
第十一章 振动阻力器.....			219
11-1 振阻器的基本原理.....	219	11-5 固体的内摩擦振阻.....	227
11-2 粘滞振阻器.....	221	11-6 摩擦振阻器.....	227
11-3 活塞振阻器.....	223	11-7 振阻器的位置.....	230
11-4 液体联轴器.....	225		
参考文献.....			232

第一章 產生振动的原因

1-1 振动系統

任何物体或机件都具有一定的質量和彈性。当物体受到一次外力的擾動后，它就按一定的節奏在原來靜止位置的二側作往復運動，这种运动就称为振动。而本身具有彈性的質量或是和它相連接的彈性部分的組合体，就称为振动系統。

最簡單的振动系統通常可由質量為 m 的重物和螺旋彈簧所組成（圖1）。物体重量 W 使彈簧伸長 δ_{st} ，而后靜止不动，这种伸長称为靜力伸長。

產生每單位長度的靜力伸長所需要的力，称为該彈簧的彈力常数 k ，而彈簧因其收縮所產生的力称为回复力。今重物在靜止位置，被重力和彈簧的回复力所平衡，这二个力大小相等，方向相反，即

$$k \cdot \delta_{st} = W$$

这种呈平衡状态时的位置，称为平衡位置或中立位置。

今若使質量 m 向下离开平衡位置 x 距离而听其自由运动，这时彈簧力大于重力，即

$$k \cdot (\delta_{st} + x) > W$$

故質量 m 即向上运动，到达平衡位置以后，因其仍具有动量，故必繼續向上运动。經過平衡位置后，彈簧力逐渐減弱，即

$$k \cdot (\delta_{st} - x) < W$$

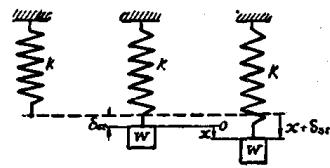


圖 1

于是这向上的运动随即逐渐被这向下的力所减慢,最后,质量在一定的頂点停止。然后 m 再向下运动,經過平衡位置而回到原来起动地点,这一运动过程称为完整振动,而这一完整振动所需的时间

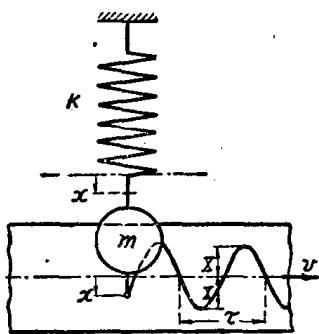


圖 2

称为周期 τ 。每單位時間內的完整振动的次数,就称为周率 f 。若無振动阻力存在,則质量自平衡位置到上下頂点的位移相等,这位移称为最大振幅 X 。当质量 m 作上下运动时,如果在它下端按裝記錄筆尖,并用紙帶按着一定的速度作横向移动,质量振动的情形就可記錄在紙帶上,并且是条余弦曲綫,如圖 2 所示,因此振幅的变化,常用余弦或正弦曲綫表示,

$$x = X \cos \omega t \quad (1-1)$$

同时可見簡單振动系統的振动是簡諧运动。几个簡諧运动可以有同样大小的振幅和周期,但若由于時間的起点不同,就可有以下三种不同形式的簡諧曲綫,如圖 3 所示。

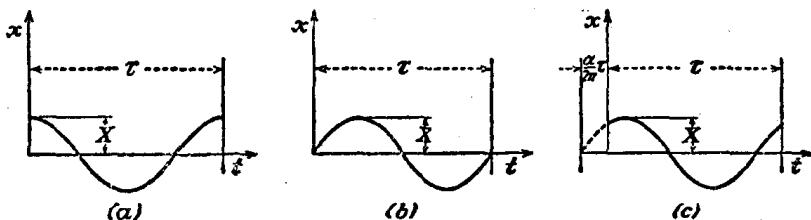


圖 3

圖(c)中的起点是质量在經過了平衡位置 $\frac{\alpha}{2\pi}\tau$ 單位時間以後的位置,而圖(a),(b)中的起点是质量正在最高点及平衡位置上。

式(1-1)中的 ω 是常数, ωt 是以弧度計量的角度。这函数的角周期顯然是 2π ,于是 $\omega\tau=2\pi$,其中 τ 是以單位時間計量的周期;而周率 f 、周期 τ 和常值角速度 ω 之間的关系如下:

$$\omega = \frac{2\pi}{\tau} = 2\pi f \quad (1-2)$$

$$f = \frac{1}{\tau} = \frac{\omega}{2\pi} \quad (1-3)$$

$$\tau = \frac{1}{f} = \frac{2\pi}{\omega} \quad (1-4)$$

若以 $x = X \cos \omega t$ 作為參考曲線，則在

$$x = X \sin \omega t = X \cos \left(\omega t - \frac{\pi}{2} \right)$$

中就有一個落後的相角 $\frac{\pi}{2}$ ，在

$$x = X \sin (\omega t + \alpha) = X \cos \left(\omega t + \alpha - \frac{\pi}{2} \right)$$

中則有一個超前的相角 $(\alpha - \frac{\pi}{2})$ 。

相角是兩個等周率的簡諧運動之間，因起點在時間上的差別而形成的角位移差。這種情形在所有曲線都具有等值的 τ 時方能成立，否則就不能由滑移一根曲線而得到另一根曲線，所以“相角”這定義僅適用於等周率的簡諧運動。

上述的運動過程，除起始運動時有外力作用外，以後在上下二頂點之間的運動，全靠這系統自身彈簧的回復力，故稱為自由運動。自由運動系統的周率，稱為固有周率或自然周率。

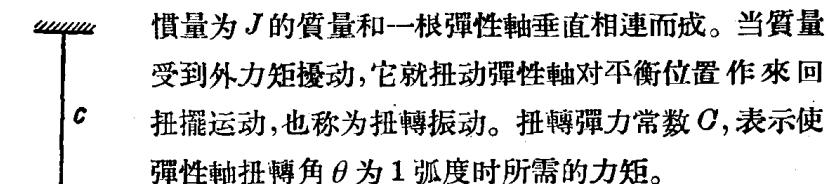
若在運動過程中，質量始終被一個具有一定周率的周期性外力所強制著進行，這種運動就稱強制運動。

如果強制力的周率和運動系統的自然周率相等或成倍數時，振幅就隨時間而增大，並使運動系統進入危險階段，此時就稱為這系統發生共振。

自由運動僅說明一個運動系統本身所具有的特性，並且常因系統本身以及外部阻力而自行消滅。一般在機械工程中所產生的總是受着周期性外力作用的強制運動，但為了使所考查系統避免

共振,就必须先計算这系統的自然周率,了解它的主要特性。

工程中常遇見另一种形式的振动系統,如圖 4 所示,它由轉動



慣量为 J 的質量和一根彈性軸垂直相連而成。当質量受到外力矩擾动,它就扭动彈性軸对平衡位置作來回扭擺运动,也称为扭轉振动。扭轉彈力常数 C ,表示使彈性軸扭轉角 θ 为 1 弧度时所需的力矩。

由上可見,通常組成振动系統的要素有:

圖 4

a. 質量 如果物体的質量是固体,則常假定为無彈性;如果是流体的,常假定为不可压縮且無粘性。这样就可看作是單一的慣量,于是当它的运动速度有变化时,考察动能的增減也就方便了。

b. 回复力 彈簧或彈性体部分常被假設为無慣性的質量,它們能抗变形和位移,当其產生变形和位移时就作功,并以位能的形式保存在彈性体的內部。当彈性体在回复其原來的形狀和位置的过程中,所儲存的功又逐漸变为动能而產生了回复力,促使質量回到平衡位置。

所以如不計算阻力,質量和彈簧部分就組成了一个这样理想的保守系統,儲蓄在質量中的任何能量决定于質量的运动,而包含在彈簧或其相当物体中的任何能量,都由于它的变形或位移而產生。在保守系統中,这两种能量之間可以互相轉換,但其总和为一常值。在这常值的能量中,从質量的动能轉換为彈簧的位能的这种变化,常是考察許多振动系統的基礎。

彈簧可以任何彈性体的形式出現,例如:弯曲了的樑、捲成螺旋形的鋼絲、扭轉了的軸、具有彈性的車刀架、以及受壓縮的空气和橡皮垫,都可看作該系統中能產生回复力的彈簧。使擺动物体恢复最低位置的重力及流体对物体的浮力,它們都能使运动物体回到平衡位置,其作用顯然也和彈簧的回复力相同。

c. 振阻カ 一切实际的振动系統本身,都有着随时抗阻質量

运动的阻力，称为振阻力。有时为了防止系統發生共振或是为了使运动質量能迅速地在平衡位置上靜止下來，常在系統中加裝一种能產生振阻力的器械，称为振阻器。振阻力不断地消耗着質量的运动能量，使之轉变为热量，隨后消散在空間，这样就使系統的能量不断地受到耗損。

形式最普通的振阻力，是接触面之間的摩擦阻力，所以机械在振动中总存在着一些微小的振阻力。由于这种振阻力总是很小，为了計算时簡便起見，故在振动分析中常被略去。自由振动系統常由以上三种因素所組成，而在强制振动系統中，则尚有下面所述的一个要素。

d. 擾动力 这种对振动体擾动的力，往往產生在系統的內部，常是一种随着一定時間間隔而变更其方向的周期性力，例如：內燃机中活塞的往复慣性力；氣輪机动輪不平衡質量的离心力。它們強制机体產生振动，故常称为強制力。整个机体因振动所產生的慣性力，往往又通过地面或其他相連接的結構，而使附近設備產生振动，故它对这些設備而言，又可看作是擾动力，在停着而开动了引擎的公共汽車中常能体会到这种擾动力的逐一傳播。

在結構复杂的机械中考察振动問題时，若能掌握以上四种要素，就不难認出所考察的以及和它相关連的一些振动系統。

由上可見，任何物体、机件以及任何具有一定質量和彈性的机械系統，都可以看作为一个自由振动系統。若在系統的質量上經常有周期性的擾动力作用时，就成为一個強制振动系統。

圖 1 和圖 3 中的質量，它們的运动情况只須用一个座标 x 及扭轉角 θ 就可說明，这种系統称为單自由度振动系統。圖 5 中的質量 m_1 和 m_2 各不相干地在垂直方向自由运动，这就需要兩個座标 x_1 和 x_2 說明它們的运动，故称为二自由度振动系統。如果在一根緊張的

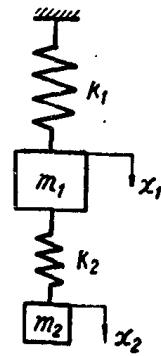


圖 5

弹性弦上有着 n 个均匀分佈的質量，当这些質量各自在垂直方向自由运动时，这就成为一个 n 自由度的振动系統。

單自由度振动系統只有一个自然周率，而多自由度例如 n 个自由度的振动系統就有 n 个自然周率。 n 个自然周率中較高級的自然周率計算較难，較低級的計算則比較容易。在实际应用上，常以最低一级的自然周率最为重要。

1-2 旋轉体的不平衡

各种动力机械在設計、制造或装配工作上如果不夠精确，机械本身以及和它相連接的部分就会產生振动。这种机械振动往往会使机件的內应力增加，甚至使机件断裂，并且能消耗功能、擾动四周的仪表和设备，以及發出使工作人員厭倦的声音，这些情形在以高速率运转的机械中，尤其成为嚴重而必須解决的問題。所以在机械工程中，除了少数利用机械振动來工作的情况以外，总是設法防止或消减所有不希望產生的振动。

產生振动的原因很多，將分別按各种振动系統的情形在以下各節中叙述。現在先考察旋轉体如何產生不平衡。

旋轉式机械產生振动的主要原因，是由于轉子的离心力失去平衡。今設在質量均匀的圓盤上，偏离圓心 e 处有一附加質量 m ，当圓盤以角速度 ω 运轉时，質量 m 就因偏心距 e 而產生离心力（圖 6）

$$F = m\omega^2 e \quad (1-5)$$

对于蒸汽透平、燃气透平、旋轉式的压气机和鼓風机以及离心式水泵的动輪，常由于材料均質性不佳或是由于制造技术的不良，

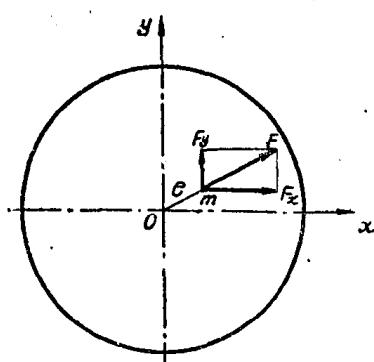


圖 6

使輪的重心偏離几何中心而形成偏心距 e , 因此在運轉時就產生上述不平衡的离心力。

这离心力向量可沿兩座标軸分解而得水平分力 F_x 及垂直分力 F_y , 随着轉動向量 F 的位置不同, 兩分力的大小也不断变化, 于是在 x 和 y 方向就各產生了一个周期性变化的力。由于这两个力的作用, 使机械在運轉中失去平衡, 而產生了垂直向和横向的振动。由式 (1-5) 中所表的离心力可見, 一根粗大而轉速高的轉軸, 虽只有很小的偏心距, 然因离心力所產生縱橫方向的振动也很可观。

上述情形不僅發生在旋轉机械的轉子, 并也發生在一般的动力机械中, 例如一輛普通的汽車, 其中的曲柄、飛輪、联軸器、齒輪以及傳动軸等許多旋轉部分, 在制造或裝配时要尽量使得它們的重心恰好在轉動軸線上, 否則將產生偏心距 e 而失却平衡, 这样就会引起振动。为了保証在運轉时不產生較大的离心力而引起振动, 每个轉動部分在裝配前就需要用靜平衡法或动平衡机加以平衡, 使它們的重心回到或接近它們的几何中心。

1-3 引擎的平衡和調諧

一架內燃引擎的主要推動機構有活塞、連杆和曲柄三个部分, 由于它們的運轉情形不同, 就分別產生往复慣性力和旋轉慣性力。要使这些慣性力以及其对引擎重心所產生的力矩达到平衡, 就非要使这些運轉質量达到平衡不可, 亦即在運轉时各運轉質量的总重心位置应保持不变。这种平衡并非各式引擎都能达到, 例如在四冲程行列式引擎中, 只有六汽缸、八汽缸及十二汽缸等引擎方能完全平衡。其他汽缸数的引擎就可能因慣性力的不平衡, 而在運轉时產生垂直向振动和繞引擎重心的振擺运动。

汽缸內混合气爆發后所產生的气体压力和往复質量力的方向相同, 因而在四个冲程中, 亦即在曲柄的轉角 720° 中, 可得一个作

周期性变化的合成压力 P 。分析 P 力的结果(圖 7), 可見在曲柄梢上經常作用着徑向分力 R 和切向分力 T , R 使軸承產生壓力傳

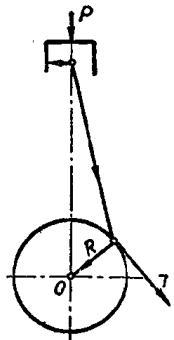


圖 7

与机身, 并使机身作縱橫方向的振动, T 則使曲柄旋轉, 称为扭轉力。由于这种扭轉力作周期性变化, 使曲軸產生扭轉振动, 并且激起其他各部分產生共振性的直綫振动。增加汽缸的数目可減輕这种扭轉力的变化, 通常十六汽缸引擎的扭力变化已很輕微, 但仍有变化存在。故在曲軸的一端常裝置扭轉減振器, 用來消滅因扭轉变化所引起的扭轉振动。

引擎中如有汽缸不發火, 轉矩也会產生間歇性的变化而呈參差不齐, 于是引擎就失却調諧而形成不規則的運轉以及發生和上述类似的振动。火星塞的電極之間適當間距的調節, 对汽缸中混合气的發火很是重要, 至于火花是否能跳过間距, 那还和蓄电池、电振板綫圈、磁电机及白金断电器的情形有关。其次, 凡尔的定时对于燃燒可適在循环的准确部分發生, 对于使排气不致提早或过于延迟也很重要。

由于以上种种原因所產生的机械振动, 如果听其周期性地發生, 那末象轉軸軸承等重要部分就要加速磨損, 甚至会產生破裂。

1-4 制造技术

在蒸汽透平机的制造过程中, 必須要把叶片准确地安裝在轉子的周圍, 否則轉子就会失却平衡。同样, 轉盤必須和轉軸相垂直, 否則在運轉时轉軸会受到弯曲力偶矩, 而使軸承受到周期性变化的压力。所以轉盤和轉軸結合时的热套工作, 在透平制造中就需要高度而熟練的技术。在齒輪制造中, 如果齒輪的形狀和位置存在着誤差, 那末在運轉时齒輪之間就產生周期性的撞击, 因此对齒輪的制造技术就有一定的要求。

作用在电动机电樞上的力矩，随着永久磁極及其和電樞之間的間隙、相隣電極之間的角位置而变动，因而就需要適當地把軸頸安裝在軸承中，以便使電樞和磁極之間保持一定的空隙。

在馬達的裝配中，如果把電樞裝得偏斜，那就会使樞徑一邊的空隙大于另一邊，結果使電樞得到可變的力矩，而使樞軸產生扭轉振動，因此，为了防止產生可變轉矩的危險，電樞繞線的間距就必须准确。

僅在这些例子中，可見在考慮振動問題時，裝配和製造技術是何等重要了。

1-5 往復泵的凡爾彈簧

因設計上的問題而可能產生的機械振動，其原由很多，且在設計新機器時所經歷到的許多困難中，往往也牽涉到機械振動方面的缺陷。在一個設計師的能力範圍內，通常總可能有一些主要的振動缺陷存在，而這種困難又常因機械的次要部分之欠缺所造成，例如，有些往復式水泵，剛工作不久，燐銅制的凡爾彈簧即忽告斷裂。檢驗後發現，這是由於材料承受應力變化而發生疲勞以致斷裂，經過核算，更發現彈簧和凡爾所組成系統的自然周率，和水泵的運轉速率相差極微，顯然可見，因凡爾的定期開閉，燐銅彈簧遭受了由共振作用而造成的強制性的高應力。今把彈簧的材料改用不鏽鋼，這樣既增加了強度，又提高了自然周率，上述的缺陷就能夠完全消除。在機械工程的任何部分，都可能遇到這種類似的初步困難及其解決方法，但並不是所有設計上的困難都這樣容易矯正。

1-6 汽缸的式樣

在一架引擎的各汽缸中，間歇性的燃燒也能產生一些擾動力，引起共振性的振動。汽缸頭和活塞頂部的式樣，是判別一架引擎

汽缸內燃燒效率的重要標準，如果我們對可燃混合氣爆發的程序已經熟悉，顯然在火星塞發生火花之後，那些最靠近火花的混合氣分子即被燃着，每次的火花都會立刻燃着它鄰近的分子，並把燃燒傳播開去。如果汽缸頭設計得不適當，就會超在火焰之前形成一道震波，缸內也就發生了爆震現象，這時由於汽缸內壓力突然升高，活塞上就遭到了強力的閃擊（在汽缸頭上受到它的反作用），並且被傳到引擎的其他部分。一些自然周率在共振範圍以內的固定部分，就因為接受了這種周期性的擾動力而產生振動。通常在設計汽缸和汽缸頭時，有一些規律可以遵循，從而避免爆震的產生，但這種規律決不能在所有情形之下都能保證，例如採用一種新燃料，或潤滑油氣化漏過活塞環而進入燃燒室，由於新燃料燃燒率的差異，仍可能引起爆震。以上所述的這種間歇性燃燒，往往是一個在新引擎試驗中產生共振性振動的可能來源。

特別是用於汽車和航空方面的往復式內燃引擎，很容易感染到振動方面的缺點。除爆震以外，其他由於設計不良而可作為振動來源的尚有：汽缸吸氣的錯誤設計；氣體經過氣門的節流；火星塞和噴油嘴的位置不適當等等。如果飛輪的慣性不足，就不能調節引擎轉矩的變化，而引擎運轉時就無法安靜，故飛輪慣性不足，也是往復式引擎中另一個引起振動的原因。

1-7 复合振动

象透平、鼓風機、風扇、電動機、發電機以及航空螺旋槳等轉動機械，除了質量不平衡外，還可能由於設計中很小的缺點而形成振動，就象航空螺旋槳，時常在振動應力作用下使材料損傷而致破裂。產生這類振動的原因很多，若單從設計方面而言，以下各點就顯得相當重要：

- (a) 桨葉的自然周率或可和它們的旋轉速率相共振；
- (b) 桨葉尖端的速率已超過了音速；

(c) 可變冲角的槳葉裝在圓轂中，而轂對槳葉的支持可能不足，於是葉的根部就可能產生運動。

由於螺旋槳葉沿長度方向的葉面扭轉角、以及槳葉的翼形剖面的變化，使得僅根據理論對槳葉的剛性作確切的估計就不很容易，因而一個設計者可能不知不覺地選擇了這樣的槳葉，它的自然周率適和葉面的扭轉振動周率以及螺旋槳旋轉速率或和它的倍數相等（螺旋槳葉能向多方面運動，所以是個多自由度振動系統，故有多个自然周率）。

超音速的葉尖速度常是產生螺旋槳葉振動的根源，大直徑的槳葉以高速率轉動時，葉尖的周速可大于音速，於是在每個葉尖之後就尾隨着一道冲波，當隨後的槳葉追及冲波時，就象受到衝擊力的打击一樣，由於這些力的周期性作用，就可能形成產生劇烈振動和槳葉損傷的原因。為了減小螺旋槳的直徑和不必要的面積，最簡便的方法是增加槳葉的數目，因而現今有些大馬力的航空發動機之螺旋槳竟有採用六片槳葉的。而鼓風機叶片、透平機轉子以及類似的裝置，都可能象航空螺旋槳一樣地感受到類似地振動和擾動。

1-8 電纜的擺運動

兩端固定的架空電線，往往因其具有一定的質量，在靜止時下垂成為弧形，並且適為其平衡位置。若受到擾動而繞其平衡位置擺動時，其重心升高，由於地心引力作用而產生回復力，使其按照固有的自然周率擺動，這類振動的來源，實際上還是出於設計和製造技術方面的不良。

當氣流吹過電線時，由於氣流在線後形成低壓區域而產生渦流，使線的前後形成壓力差。由於氣流的不穩定，每當旋渦急速离开電線時，又使差壓形成了周期性的變化，這種周期性的擾動力，就激起了輸電線的振擺運動。如果擾動力的周率和電線的自然周

率相等时，就產生共振，此种情形，大多發生在積雪的電線上，这是由于：

- (a) 積雪使電線直徑增大，旋渦的周率即被減小；
- (b) 電線因積雪而重量增大，其自然周率因而降低；

于是就和因压差而引起的擾动力的周率相接近。故電線在積雪情形之下的自然周率，常会引起共振而產生巨大的振幅，为了防止電線的振擺，在設計中可把一些有关的因素加以变化，例如：减小電線的直徑，使積雪不足以引起共振；電線的斷面做成流線形，以防止積雪和渦流的形成；電線的間距使得可以調節，以改变振擺的周期。在許多情形中，改变設計可使一个裝置在不合適的条件下，產生共振的感受性顯著地減低，这种改变常常在实际經驗中指出，而在繪圖板上往往不容易体会。

1-9 活塞环的漏气

活塞环的不准确設計和环与环槽之間的間隙太大，常是活塞环漏气的主要原因，而且气体穿过一个相当大的間隙而漏气时，可使各种潤滑油發生膠粘作用，以致部分的活塞环就被膠着，随着气缸内气体压力的变化而作上下向的撲击运动。活塞环的这种交变地膠着和脱开的过程進一步就分解为一种純机械性的錘击并產生振动。活塞环因振动而断裂的結果，常使各种內燃机遭受嚴重的损坏。为了避免以上这种形式的振动，在設計时可考慮以下各点：不使括缸壁油环的温度高到足以使滑油膠着；活塞环和环槽上下面及环槽的內面之間的間隙，应保持最小，以符于气缸的緊密性，并可使：

- (a) 气体不能从活塞环后面洩漏；
- (b) 膠粘了的滑油將不聚集在間隙的空間。

活塞环接縫形式的选择，以及把各活塞的接縫等距离地安放在圓周的不同点上，都是防止漏油的重要因素。

1-10 接合部分的松动

松动部分常發生响声和振动，長久后使机体破裂。这种松动并不只在于螺帽的松緊或是垫圈的厚薄，不准确的間隙也屬於这一范畴。如果机件之間的間隙太大，于是它們之間的任何相对运动都能引起冲击力，但是轉軸和軸承之間应有一定的間隙，以便膨胀、潤滑以及轉軸頸表面或軸承任何不正常状态的調節。如果由于裝置不良或重大磨損的結果，或采用了过大的間隙，就能使轉軸力的方向变化，油膜將因不够坚强而發生移动，軸承則因受到撞击而增加运转的困难，撞击的結果就使机器產生了鏗鏗之声的振动。

除了以上所討論的各种產生机械振动的原因之外，以下一些情形也是產生振动的源泉：锤鍛机和冲压机的加工；变压器中叠合鋼片之間的电磁效应；气流对飛机襟翼的擾动；波浪对航海船艦的冲击，鐵軌的相接处和不平的路面对車輛的擾动；地震及市街上的吵鬧声等。

由上述可知，大部分的机械振动是由于机械設計、按裝、运转等工作中的缺点所引起的，故在考查机械振动產生的原因时，也应从这几方面來進行。