



计算方法丛书

高维数值积分

徐利治 周蕴时 著

科学出版社



51.815

499

Y 000451

000451

高 维 数 值 积 分

徐利治 周蕴时 著

科 学 出 版 社

1 9 8 0

内 容 简 介

本书介绍了高维数值积分的基本方法,其中包括代数方法、数论方法及解析方法。此外,还介绍了高维边界型求积公式的构造方法以及含参变量积分的渐近展开方法。可供计算数学工作者参考。

高 维 数 值 积 分

徐利治 周蕴时 著

*

科 学 出 版 社 出 版

北京朝阳门内大街 137 号

中 国 科 学 院 印 刷 厂 印 刷

新华书店北京发行所发行 各地新华书店经售

*

1980 年 3 月 第 一 版 开本: 850×1168 1/32

1980 年 3 月 第 一 次 印 刷 印 张: 10

印 数: 0001—9,330 字 数: 259,000

统一书号: 13031·1198

本社书号: 1670·13—1

定 价: 1.50 元

序

本书是 1963 年出版的《高维的数值积分》一书的修订本, 书的详名应该叫作《高维数值积分的方法与理论》。

本书包括了原书的前五章, 并把原书第七章改为本书的第六章。鉴于十多年来国内外有关数值积分的研究已有很大进展, 成果也十分丰富, 所以这个修订本对原书的第六、第八两章内容已作了全面改写、补充和刷新。原书只有八章, 现在本书已扩充成为十四章。

同原书比较起来, 这个修订本有如下的显著不同之处: (一) 较全面地概述了数论方法, 特别, 专设一章(第十一章)介绍了华罗庚教授与王元同志近年来所发展起来的实分圆域法。这一方法在国外已获得很好的反应。(二) 作为降维展开法的进一步应用, 书中(第十三章)概述了高维边界型求积公式的一般构造方法。显然这一方法还可以继续用来构造各种常见区域上的有用的边界型公式。(三) 用较大的篇幅(第十四章)论述了含参变量积分的渐近展开方法及其应用, 这里包括对原书第八章中一系列结果的改善和扩充。

鉴于以代数方法作为基本工具的美国学派的工作, 在 A. H. Stroud 《多重积分的近似计算》(1971 年出版) 的著作中已经进行了详细的论述, 所以在我们这个修订本中只保留了原书第一、第二章有关题材, 作为读者进一步研读美国学派工作的一个基础 (Stroud 的书以 130 页的篇幅罗列了具有不同代数精确度的高维求积公式, 那是一本具有一定特色和极有参考价值的著作)。

我们这本书不仅介绍了数论方法, 而且也介绍了某些解析方法。希望本书的使用者能够结合实际需要去利用这些方法。例如, 可以用这些方法去构造他们所需要的实际计算公式。本书还

述及一系列有待进一步研究的问题，希望能够引起从事积分计算方法的研究的工作者注意。

本书末附有近代有关高维数值积分方法的参考文献目录，其中包括一些对数值积分法特别有用处的文献。当然我们的文献目录是远远不够完备的，读者如要了解 1971 年以前较详尽的国外文献资料情况，那就最好去查阅上面提及的 Stroud 书末的文献目录。

我们感谢吉林大学数学系与计算数学教研室对写作本书的鼓励与支持。特别要感谢审稿人提出的若干有益建议，这些建议促使本书注意加强了计算实践方面的内容。

徐利治 周堇时

1978 年 8 月初完稿 1979 年 3 月末写序

《计算方法丛书》编委会

主 编 冯 康

副主编 石钟慈 李岳生

编 委 王汝权 何旭初 吴文达 李庆扬 林 群

周毓麟 胡祖炽 席少霖 徐利治 袁兆鼎

黄鸿慈 蒋尔雄 雷晋干

目 录

序.....	i
第一章 关于高维求积公式的某些简单定理.....	1
§ 1. 变换定理	1
§ 2. 乘积定理	3
§ 3. 对称求积公式的构造原则	7
§ 4. 求积公式与插值多项式之间的关系	11
第二章 二次及三次的高维求积公式.....	14
§ 1. 对称区域上的“二次求积公式”	14
§ 2. 对称区域上的“三次求积公式”	17
§ 3. 一般区域上的“二次求积公式”	18
§ 4. 中心对称区域上的“三次求积公式”	22
第三章 构造数值积分公式的算子方法.....	26
§ 1. 几个常用的符号算子及其关系式	26
§ 2. Euler 求和公式的导出	29
§ 3. 利用符号算子表出的数值积分公式	31
§ 4. Willis 展开方法.....	33
§ 5. Люстерник-Диткин 方法	35
第四章 高维积分的“降维法”与二维求积公式的一种构造法	39
§ 1. 高维近似积分的“降维法”基本公式	39
§ 2. “降维法”中的几个展开公式及余项估计	41
§ 3. 展开公式的应用及举例	47
§ 4. 适用于特种类型区域的降维展开公式	49
§ 5. 利用直角三点组构造二维求积公式	53
§ 6. 代数精确度的提高法(带微商的求积公式)	57
第五章 高维矩形区域上的数值积分与误差估计.....	61
§ 1. 问题的叙述与误差上界 C_r 的表示式	61
§ 2. 关于 $W^{(r)}(M; U)$ 类函数的求积程序及敛速估计	64

§ 3.	关于 $C^{(r)}(U)$ 类函数的求积程序的敛速估计	69
§ 4.	非矩形区域上的求积程序的敛速估计	70
§ 5.	注记及问题	71
第六章	高维数值积分公式的误差界限决定法	73
§ 1.	估计误差界限的一种方式	73
§ 2.	关于 W_1 函数类的求积公式的误差上限决定法	75
§ 3.	关于可微函数类的多重求积公式的误差上限表示式	85
第七章	均匀网求积公式及误差估计	91
§ 1.	均匀网求积公式在函数类 Π_p^s 上的误差估计	92
§ 2.	均匀网求积公式在函数类 D_p^s 和 E_p^s 上的误差估计	97
§ 3.	优化均匀网求积公式的方法	104
§ 4.	被积函数的周期化	109
第八章	不均匀网求积公式	116
§ 1.	必要的数论知识	117
§ 2.	不均匀网	119
§ 3.	不均匀网求积公式在 E_p^s 类上的误差估计	122
§ 4.	不均匀网求积公式在函数类 H_p^s 上的误差估计	127
第九章	用随意延伸的单和逼近多重积分	135
§ 1.	一致分布与 Соболев 定理	136
§ 2.	Ченцов 定理	138
§ 3.	Halton 定理	139
§ 4.	另一种随意延伸的单和序列	143
§ 5.	Haselgrove 方法	149
第十章	平行网求积公式	158
§ 1.	平行网	158
§ 2.	平行网求积公式在函数类 E_p^s 上的误差估计	163
§ 3.	平行网求积公式在函数类 H_p^s 上的误差估计	172
§ 4.	化多重积分为单积分的方法	173
§ 5.	一类近似积分公式及误差估计	175
第十一章	实分圆域法——华、王方法	183
§ 1.	代数数域	185
§ 2.	实分圆域	188

§ 3. 再论一致分布	194
§ 4. “分圆域求积公式”在函数类 E_r^q 上的误差估计	198
§ 5. 准平行网求积公式在函数类 E_r^q 上的误差估计	204
§ 6. 在函数类 K_r^q 上的求积误差估计	209
第十二章 不带微商的“边界型求积公式”	215
§ 1. 在矩形,立方体区域上的三次及五次公式	216
§ 2. 圆环,双层球壳域上的边界型求积公式	220
§ 3. 椭圆柱体上的边界型求积公式	222
§ 4. 其它公式	224
第十三章 带有微商项的边界型求积公式	227
§ 1. 具有齐次代数精确度的降维展开公式	227
§ 2. 一个特殊的边界型求积公式	233
§ 3. 球域上的边界型求积公式	237
§ 4. 立方域上的最佳边界型求积公式	240
§ 5. 无界区域上的边界型求积公式	244
§ 6. 几个简单的数值例子	251
第十四章 含参变量的积分近似算法	258
§ 1. 一个渐近展开公式及其应用	258
§ 2. 带余项的渐近展开公式及其应用	267
§ 3. 含多个大参数的振荡型积分的近似算法	277
§ 4. 关于振荡型积分的一类近似计算公式	285
§ 5. 论一类无穷积分的展开方法	287
参考文献	303

第 一 章

关于高维求积公式的某些简单定理

在本章及下一章中,我们将概述 Hammer, Wymore, Stroud 等人的某些工作(它们全部发表在 1957 至 1960 年的美国“计算数学杂志”上). 其中有些结果只是一些十分简单的命题,但由于有相当的实用价值,所以值得在这里加以介绍(参考文献 [50—53, 70]).

§ 1. 变 换 定 理

设 R 是 n 维欧氏空间 E_n 中的一个 n 维区域, $x \equiv (x^{(1)}, \dots, x^{(n)})$ 表示 E_n 的点向量. 对于给定的权函数 $W(x)$ 和某一类函数 $\{f\}$ 而言,假如我们有如下形式的近似积分公式

$$\int_R W(x)f(x)dx \approx \sum_{j=1}^m a_j f(x_j), \quad (1)$$

此处 dx 表 E_n 中的 n 维体积元素, a_j 是 m 个固定的“求积系数”(实值或复值),而 $x_1, \dots, x_m$ 为属于 f 定义域中的固定的“计值点”. 特别, R 可以是一个有界闭域,而 $W(x)$ 和 $f(x)$ 是区域上的连续函数.

对于每个给定的 f , 下列的差称之为求积公式 (1) 所相应的“误差泛函”:

$$E(f) = \sum_{j=1}^m a_j f(x_j) - \int_R W(x)f(x)dx. \quad (2)$$

有时为了表明区域 R , 我们记 $E(f) = E(R, f)$.

假设 S 是 E_n 中的另一区域, 并设存在某个连续变换 $J: y =$

$Jx(x \in R)$ 使得 S 由 R 变换而来, 而 J 的 Jacobian 行列式为连续函数且具有正的绝对值

$$|J| = \left| \frac{\partial(y)}{\partial(x)} \right| > 0, \quad (x \in R).$$

在这样的形势下, J 是一个一对一的变换, 因而存在逆变换 $J^{-1}: x = J^{-1}y (y \in S)$. 又设

$$W_1(y) = W_1(Jx) = W(x).$$

则对于 S 区域上的每一连续函数 $g(y)$ 显然有

$$\int_S W_1(y)g(y)dy = \int_R W_1(y)g(y)|J|dx. \quad (3)$$

记 $y_j = Jx_j (j = 1, \dots, m)$, $|J_j| = |J|_{x=x_j}$, 则于(2)中取 $f \equiv |J| \cdot g(y) \equiv |J| \cdot g(Jx)$ 时可知有

$$\begin{aligned} E(R, |J|g) &= \sum a_j |J_j| g(y_j) - \int_R W(x) |J| g(y) dx \\ &= \sum b_j g(y_j) - \int_S W_1(y) g(y) dy, \end{aligned}$$

此处 $b_j = a_j |J_j| (j = 1, \dots, m)$. 显然上面的最后一式可以看作是 S 区域上某个求积公式的误差泛函. 这样一来, 我们便总结出如下的简单命题:

变换定理. 设 S 区域上的求积公式

$$\int_S W_1(y)g(y)dy \approx \sum_1^m b_j g(y_j) \quad (4)$$

所相应的误差泛函为

$$E(S, g) = \sum_1^m b_j g(y_j) - \int_S W_1(y)g(y)dy, \quad (5)$$

则有下列关系式

$$E(S, g) = E(R, |J|g). \quad (6)$$

这定理表明在区域 R 上的每个具有型式(1)的求积公式, 都对应地存在一个具有型式(4)的求积公式(而后的积分区域为 S), 而且, 两者的误差泛函之间成立着如(6)所示的关系式.

推论 1. 若 $|J|$ 在 R 上为一常数, 则 $E(S, g) = |J| \cdot E(R,$

g). 此时若 $E(R, g) = 0$, 则 $E(S, g)$ 亦同时成为 0 (注意: 当 J 是一个非奇异线性变换——仿射变换时, $|J|$ 便是一常数).

推论 2. 若在 (1) 中令 $W(x) = W_1(y)|J|$, $f(x) = g(y)$, 则得

$$E(S, g) = E(R, g) = \sum_1^m a_i g(y_i) - \int_S W_1(y) g(y) dy. \quad (7)$$

上述的变换定理及其推论可用以导出多种多样区域上的求积公式. 例如, 取 J 为仿射变换时, 便可把球域上的求积公式变换成椭球区域上的求积公式; 而且根据推论 1, 可以断言它们还具有同样的代数精确度. 亦即假如某球域上的求积公式对所有不高于 k 次的 n 元代数多项式为精确成立时 (相当于 $E(R, g) = 0$), 那末经过变换后所得到的椭球域上的求积公式亦必对一切不高于 k 次的多项式为精确成立 (相当于 $E(S, g \cdot |J|) = 0$). 事实上, 既然 J 为仿射变换, 故当 g 为多项式时, 则 $g \cdot |J|$ 与 g 具有完全相同的次数, 从而 $E(R, g) = 0$ 与 $E(S, g \cdot |J|) = 0$ 表征着完全相同的代数精确度.

§ 2. 乘积定理

设 R_1 与 R_2 为低于 n 维的空间 E_{r_1} 与 E_{r_2} 中的两个区域, 而 $r_1 + r_2 = n$. 又设 $R = R_1 \times R_2$ 为 R_1 与 R_2 的乘积区域. 因而每一点 $x \in R$ 可记作

$$x \equiv (y, z) (y \in R_1, z \in R_2).$$

相应的误差泛函可以记作

$$E(R_1, f_1) = \sum a_i f_1(y_i) - \int_{R_1} W_1(y) f_1(y) dy, \quad (8)$$

$$E(R_2, f_2) = \sum b_j f_2(z_j) - \int_{R_2} W_2(z) f_2(z) dz. \quad (9)$$

对于定义在 $R = R_1 \times R_2$ 上的连续函数 $f(x) = f(y, z)$ 有误差泛函

$$\begin{aligned}
E(R, f) &= \sum \sum a_i b_j f(y_i, z_j) - \int_{R_1} \int_{R_2} W_1(y) W_2(z) f(y, z) dy dz \\
&= \sum b_j \sum a_i f(y_i, z_j) - \sum b_j \int_{R_1} W_1(y) f(y, z_j) dy \\
&\quad + \sum b_j \int_{R_1} W_1(y) f(y, z_j) dy - \int_{R_1} \int_{R_2} W_1(y) W_2(z) f(y, z) dy dz \\
&= \sum b_j E(R_1, f(y, z_j)) + \int_{R_1} W_1(y) E(R_2, f(y, z)) dy,
\end{aligned}$$

由于对称性又可得

$$\begin{aligned}
E(R, f) &= \sum a_i E(R_2, f(y_i, z)) \\
&\quad + \int_{R_2} W_2(z) E(R_1, f(y, z)) dz. \quad (10)
\end{aligned}$$

于是总结出如下的简单命题:

乘积定理. 误差泛函 $E(R_1 \times R_2, f(y, z))$ 可通过关于 $E(R_1, f)$ 与 $E(R_2, f)$ 的某种线性运算(线性组合或积分)来表示. 其具体形式如(10)或其对称形式所示.

下面两个简单而有用的推论值得注意:

推论 1. 若 $E(R_1, f(y, z)) = 0$ (对每个 $z \in R_2$), 且 $E(R_2, f(y, z)) = 0$ ($y \in R_1$), 则 $E(R, f) = 0$, 而此时 R 区域上的求积公式对 f 为精确成立.

假如 F_1 是以 R_1 为定义域的函数类, F_2 是以 R_2 为定义域的函数类, 那末 $F = F_1 \times F_2$ 便代表 $R_1 \times R_2$ 区域上的函数类. 换言之, F 中包含着所有这样的函数 $f(y, z)$, 而对每个固定的 $z \in R_2$, $f(y, z) \in F_1$; 对每个固定的 $y \in R_1$, $f(y, z) \in F_2$.

推论 2. 若对 $f_1 \in F_1$ 恒有 $E(R_1, f_1) = 0$, 对 $f_2 \in F_2$ 恒有 $E(R_2, f_2) = 0$, 则必有

$$E(R_1 \times R_2, f) = 0, \quad (f \in F_1 \times F_2). \quad (11)$$

事实上, 这由乘积定理或(10)式即可得出. 显然这推论的主要意思表明了这样一个事实: 若(8), (9)中的求积公式精确成立(即误差为0), 则在乘积区域 $R_1 \times R_2$ 上的求积公式

$$\iint_{R_1 \times R_2} W_1(y) W_2(z) f(y, z) dy dz \approx \sum \sum a_i b_j f(y_i, z_j) \quad (12)$$

亦必精确成立(亦即 $E(R_1 \times R_2, f) = 0$).

此外,如下的简单命题,有时也有参考价值:

命题. 若函数类 F 和 G 分别以 R_1 和 R_2 为定义域, 而且其中的函数都能分别以基底函数

$$f_1, \dots, f_p; \quad g_1, \dots, g_q$$

的线性组合表示之, 则 $F \times G$ 中的一切函数必是以 $f_i g_j$ 为基底的线性组合.

证. 若 $h = \sum_i \sum_j c_{ij} f_i g_j$ (c_{ij} 为常数系数), 则自然有 $h \in F \times G$. 现在需要证明的是, 如果 $h \in F \times G$, 则 h 必是那些 $f_i g_j$ 的线性组合. 首先, 固定 $z \in R_2$, 则可知 $h = \sum_i a_i f_i$, 其中 a_i 是含有参数 z 的唯一确定的数值(亦即为 z 的唯一确定的函数). 同理, 可表 $h = \sum_j b_j g_j$, 而 b_j 是参变量 y 的唯一确定的函数. 故有如下的等式:

$$\sum_i a_i f_i(y) = \sum_j b_j g_j(z).$$

根据 $\{f_i\}$ 的线性无关性, 自然可选取 R_1 中的 p 个定点 $y_1, y_2, \dots, y_p$ 使得行列式

$$\det [f_i(y_j)] \neq 0.$$

事实上, 由线性无关性的定义可知

$$\lambda_1 f_1(y) + \dots + \lambda_p f_p(y) \equiv 0 \iff \lambda_1 = \dots = \lambda_p = 0.$$

这表明只有零向量 $(\lambda_1, \dots, \lambda_p) = (0, \dots, 0)$ 才和一切向量 $(f_1(y), \dots, f_p(y))$ 相正交. 换言之, 所有形如 $(f_1(y), \dots, f_p(y))$ 的向量构成 p 维空间 E_p . 因此自然存在 p 个线性无关向量 $(f_1(y_j), \dots, f_p(y_j))$ ($j = 1, \dots, p$) 使得 $\det [f_i(y_j)] \neq 0$. 于是代入得

$$\sum_i a_i(z) \cdot f_i(y_k) = \sum_j b_j(y_k) \cdot g_j(z) \quad (k = 1, \dots, p).$$

上式显然是 $z \in R_2$ 的恒等式, 故解出 a_i 便得到 $a_i = \sum_j c_{ij} g_j(z)$,

此处 c_{ij} 为唯一确定的常数. 因此可知

$$h = \sum_i a_i f_i = \sum_i \sum_j c_{ij} g_j(z) f_i(y).$$

例 1. Gauss 的 4 点公式对不超过 7 次的单变数代数多项式是精确成立的. 因此根据推论 2 或 (11) 式, 可见乘积区域上的 16 点求积公式

$$\sum_1^4 \sum_1^4 a_i a_j f(x_i, x_j) \approx \iint_R f(x, y) dx dy \quad (13)$$

对于一切形如 $f = \sum c_{ij} x^i y^j$ ($0 \leq i \leq 7, 0 \leq j \leq 7$) 的二元多项式必精确成立, 此处 R 为二维正方形区域, a_i 为 Gauss 求积系数, x_i 为 Legendre 多项式 $F_4(x)$ 的零点 (分布于 $(-1, 1)$ 内). 类似地可得出立方区域上的 64 点求积公式, 它对于一切三元多项式

$$f = \sum c_{ijk} x^i y^j z^k \quad (0 \leq i, j, k \leq 7)$$

为精确成立.

例 2. Laguerre 的 3 点求积公式 (以 $(0, \infty)$ 为区间, 以 e^{-x} 为权函数) 系对一切 5 次多项式为精确成立, 因而组合而成的 9 点求积公式

$$\sum_1^3 \sum_1^3 a_i a_j f(x_i, x_j) \approx \int_0^\infty \int_0^\infty e^{-(x+y)} f(x, y) dx dy \quad (14)$$

便对一切形如 $f = \sum_{i \leq 5} \sum_{j \leq 5} c_{ij} x^i y^j$ 的二元多项式为精确成立, 此处 x_i 为 Laguerre 多项式 $L_3(x)$ 的零点. 经过仿射变换 (非奇异线性变换) 显然还可将公式 (14) 改换成无穷平面扇形域上的求积公式.

显而易见, 当 Gauss 求积公式与 Laguerre 求积公式组合起来时, 可获得无穷带形区域上的求积公式; 当 Laguerre 公式与 Hermite 求积公式相结合时, 则可得出半平面区域上的求积公式. 同理, 一个平面有界区域上的求积公式, 可借助于乘积定理导出柱形域上的求积公式. 至于它们以代数多项式次数来衡量的代数精确程度, 则可按推论 2 或 1 来加以判断 (例如象例 1 及例 2).

附记。 P. Davis 和 P. Rabinowitz (1956, [44]) 曾经作过一次关于应用 Monte Carlo 方法计算多重积分的实验, 他们取 $f = \exp(x_1 x_2 x_3 x_4)$ 为例, 用 Monte Carlo 方法计算此函数展布于 4 维单位正方体上的积分值。但是采用 $2^{15} = 32768$ 个计值点所得的结果, 其误差却要比 Hammer 等利用 Gauss 二点公式的四次乘积公式(即 16 点公式)所产生的误差大一倍。由此看来, 利用古典求积公式有时是更为有效的。正因为这里所遇到的被积函数, 恰好能展成 $x_1 x_2 x_3 x_4$ 的幂级数, 因此利用 Gauss 公式自然是最为合适的。

§ 3. 对称求积公式的构造原则

在 Hammer-Wymore (1957, [53]) 的工作中, 曾首先指出过构造对称区域上的近似求积公式的一个普遍原则。他们也曾利用这个原则性的方法去构造了一系列具体公式。

设 R 是一个 n 维区域。假如 R 包含一点 x 时, 它必同时包含 x 的一切对称点(亦即交换 x 的坐标分量并添加正负号后所得的一切异于 x 的点)。这样便称 R 为对称区域。

显然, 一般说来, 对称区域 R 中的每一个点及与其对称的点所构成的对称点组共包含 $2^n \cdot n!$ 个点。例如在三维空间区域中, 通常每个对称点组便含 48 个点(在特殊情况下, 也可以少于 48 个点)。

同理, 一个数值求积公式(求积和)中所用到的计值点, 假如能划分为若干对称点组, 且同一组内诸点所对应的求积系数都相等, 那末便称该公式为对称的求积公式。

令 $t_1, t_2, \dots, t_n$ 表 E_n 中一点的 n 个坐标(变量), 则 $t_1^{\alpha_1} \cdots t_n^{\alpha_n}$ 便称为 n 元独项式, 而 $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ 称为相应的次数或方幂(非负整数)。根据对称区域的定义, 容易看出下列的定理为真:

定理 1. 每一个包含奇次方幂的多元独项式在对称区域上的积分值恒为零。凡只含偶次方幂的多元独项式在对称区域上的积

分只依赖于方幂的数值组,而与它们的排列顺序无关.

事实上,由于区域的对称性,含奇次方幂的那个坐标(变量)在积分区域中有正有负,故在整个区域上的积分值相互抵消为零.至于定理中的第二句断语,则由多重积分的定义方式即可知其为真.

定理 2. 设 R 为对称区域,而 $\int_R f(x)dx \approx \sum a_i f(x_i)$ 为对称的求积公式(右端为对称求积和),那末使得

$$\sum a_i f(x_i) - \int_R f(x)dx = 0 \quad (15)$$

对一切次数 $\leq 2k+1$ 的 n 元多项式恒成立的充分必要条件是公式(15)对于所有如下形式的独项式

$$t_1^{k_1} t_2^{k_2} \cdots t_n^{k_n} \begin{pmatrix} 0 \leq k_1 \leq k_2 \leq \cdots \leq k_n \\ k_1 + k_2 + \cdots + k_n \leq k \end{pmatrix}$$

都精确成立.

这里为什么不必考虑含奇次方幂的独项式呢?原因是,当含有奇次方幂的独项式代入对称的求积和 $\sum a_i f(x_i)$ 时,其值必为零,因而(15)恒成立.

上述的定理 2 可作为构造对称区域上的对称求积公式的指导原则.首先是在对称区域 R 内,设定一批对称分布的计值点 x_i ,使所有属于同一个对称点组的计值点所相应的权系数(求积系数) a_i 都相同.然后将一切只含偶次方幂的独项式 $t_1^{k_1} t_2^{k_2} \cdots t_n^{k_n}$ 代入(15)式,而得出一组以 x_i 与 a_i 为未知元的代数方程式.最后从这个方程组中确定 x_i 与权系数 a_i 的值,便造出一个对称的求积公式

$$\int_R f(x)dx \approx \sum a_i f(x_i). \quad (16)$$

例. 设 R 是三维空间中以原点 $(0, 0, 0)$ 为中心的边长为 2 的正立方体.假定我们的目标是要去构造一个对所有不高于 7 次的三元多项式恒精确成立的对称求积公式,那末根据定理 2,只须考虑该公式对如下的七个独项式

$$1, x^2, x^4, x^2 y^2, x^6, x^4 y^2, x^2 y^2 z^2$$