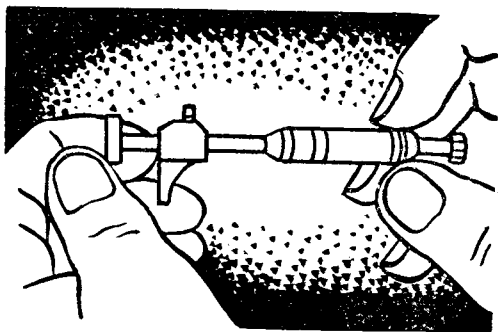


正弦规的应用

谭德培 胡德贵 编著

技术测量



机械工业出版社

目 次

一、构造	1
二、主要技术要求	5
三、工作原理	6
四、测量锥度	8
五、测量锥度的直接计算法	11
六、测量角度和角度样板	14
七、测量外锥体直径	19
八、测量圆锥螺纹量规的中径	22
九、检定水平仪、光学合象水平仪的示值	25
十、测量精度	28
十一、检定方法	32
十二、维护保养	34

正弦规是间接测量法中常用的量具之一。它以直角三角形的正弦函数为基础，测量或加工工件的角度。因正弦规的精度较高，所以只用来测量或加工比较精密的零件、工具或量具。

本书，主要介绍如何用正弦规和辅助量具测量精密的角度和某些特殊尺寸，以及与此有关的计算方法；也介绍了正弦规的构造、主要技术要求、检定方法及维护保养。

一、构造

利用正弦函数原理进行测量（或加工）的量具（或工具）都可称为正弦规。因此，正弦规可有多种型式。最简单、通用性最广的，是按第一机械工业部工具专业标准 GL33-62 制造的正弦规。它是一种万能量具，由量具厂成批生产。

这种正弦规有窄型(图1)和宽型(图2)两种型式。窄型的主

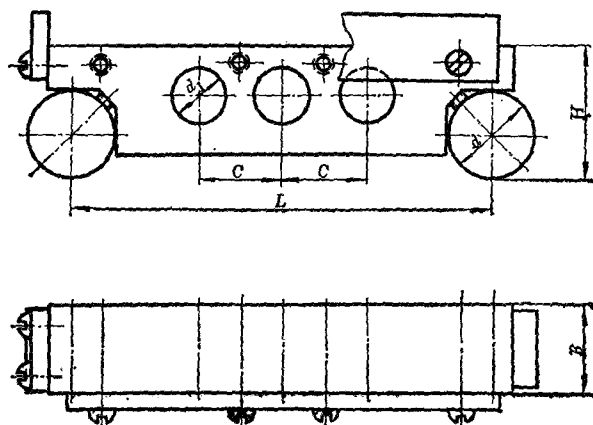


图1 窄型正弦规

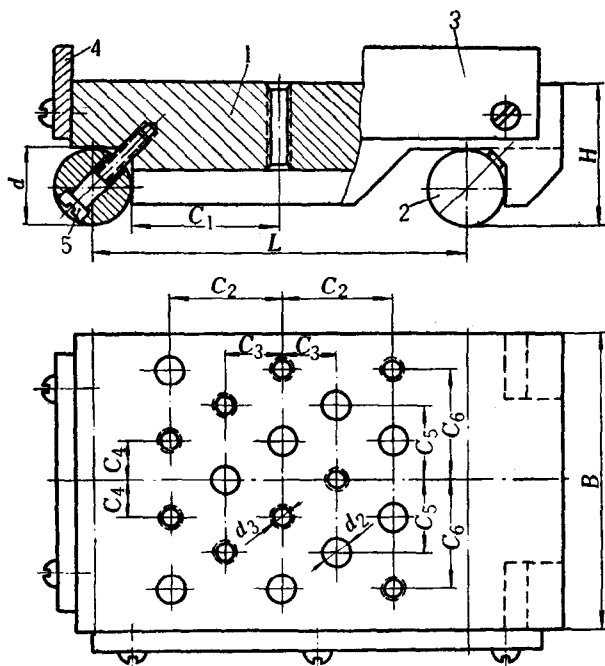


图2 宽型正弦规

1—主体；2—圆柱；3—侧挡板；4—前挡板，
5—固定圆柱用螺钉

要用于测量或钳工工作；宽型的可以同时夹持几个零件，在工作面上可安放角铁、V型架、虎钳等夹具，便于在机床上加工零件。

正弦规的基本尺寸见表1、表2。

表1 窄型正弦规的基本尺寸 (毫米)

L	B	d	H	C	d_1
100	25	20	30	20	12
200	40	30	55	40	20

表 2 宽型正弦规的基本尺寸 (毫米)

L	B	d	H	C_1	C_2	C_3	C_4	C_5	C_6	d_2	d_3
100	80	20	40	40	30	15	10	20	30	7dc7	M6
200	150	30	65	85	60	30	15	30	45		

从图 1、2 可见, 正弦规有一主体, 两个直径相同的圆柱 (用螺钉固定在主体上)。为了便于零件在正弦规上定位及定向, 主体的一个端面及一个侧面上分别用螺钉固定了一块挡板, 端面上的叫前挡板, 侧面上的叫侧挡板, 零件安装时应靠在适当的挡板上。有时, 正弦规附加一块带有圆棱工作边的前挡板 (图 3), 圆棱工作边平行于正弦规的工作面且通过圆柱的中心平面。安装大的零件时, 可拆去挡板。

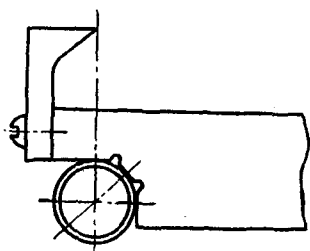


图 3 带圆棱工作边的前挡板

为了便于夹持零件或安装夹具, 宽型正弦规的工作面上有 $\phi 7$ 的光孔及 M6 的螺孔。窄型正弦规不便夹持零件, 必要时也可利用直径为 d_1 (图 1) 的孔。

生产量具的工厂, 有时供应宽型正弦规用的支承板, 用以在机床上固定正弦规。支承板的作用见图 4, 正弦规左边的圆柱靠紧支承板的定位面, 杠杆 2 伸入正弦规底部的凹槽内, 利用螺杆 5 可将圆柱压紧, 块规组就垫在右边的圆柱下面。

支承板的基本尺寸见表 3。

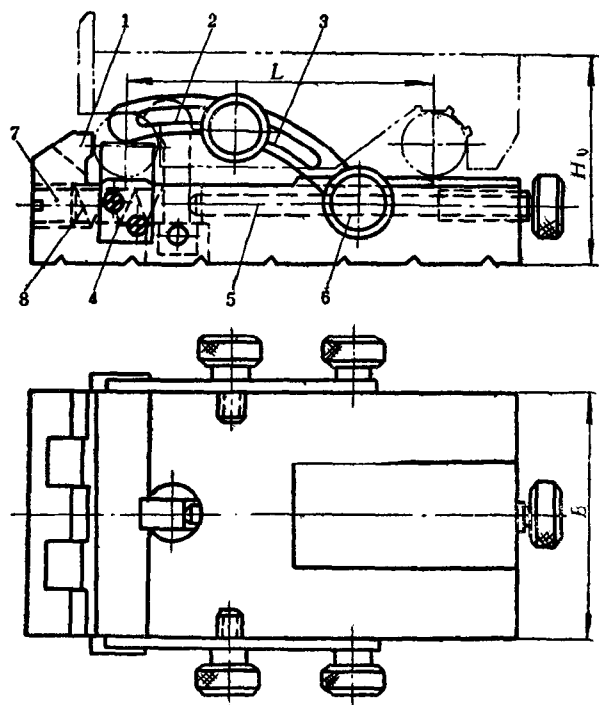


图4 支承板

1—底板；2—固定圆柱用杠杆；3—连环；4—圆柱挡板；5—固定圆柱用螺杆；6—固定主体用螺钉；7—止推螺钉；8—弹簧

表3 支承板的基本尺寸 (毫米)

正弦规圆柱中心距	H_0	B
100	70	80
200	90	150

二、主要技术要求

正弦规应符合下列要求。

- 1) 正弦规能装置成 0° 至 80° 范围内的任何角度。
- 2) 结构的刚性和零件的强度要适应磨削工作条件。
- 3) 正弦规的零件要便于修理和更换。
- 4) 正弦规各工作面的表面光洁度 (按 GB1031-68):

主体工作面	不低于10级
-------	--------

圆柱面	不低于12级
-----	--------

支承板上工作面	不低于12级
---------	--------

支承板下工作面	不低于 7 级
---------	---------

前挡板圆棱工作面	不低于10级
----------	--------

前挡板和侧挡板工作平面	不低于 7 级
-------------	---------

- 5) 除螺纹孔和光孔外, 所有其他表面均有防锈层。

- 6) 正弦规各工作面的硬度:

主体工作面	不低于 HRC58
-------	-----------

圆柱工作面	不低于 HRC60
-------	-----------

前挡板圆棱工作面	不低于 HRC58
----------	-----------

前挡板和侧挡板工作平面	不低于 HRC48
-------------	-----------

支承板的上、下工作面	不低于 HRC58
------------	-----------

- 7) 正弦规各工作部分的偏差不超过表 4 所规定的范围。

表 4 正弦规各工作部分的允许偏差

偏 差 名 称	当长度 L 为		偏 差 名 称	当长度 L 为	
	100 (毫米)	200 (毫米)		100 (毫米)	200 (毫米)
	μ			μ	
两圆柱中心距的偏差:			正弦规工作面与切于圆柱		
宽 型	± 3	± 5	下部母线的平面的不平行度	2	3
窄 型	± 2	± 3	偏差		
两圆柱中心线在圆柱长度			正弦规工作面和支承板上	2	3
内的不平行度偏差:			工作面的不平度偏差		
宽 型	3	5	在支承板全长内, 侧挡板		
窄 型	1	2	工作面与圆柱中心线不垂直	50	80
支承板上、下工作面的不	3	5	度偏差		
平行度偏差			在支承板全长内前挡板工		
宽型正弦规的工作面上各	± 200	± 200	作面与圆柱中心线不平行度		
孔中心距的偏差			偏差:		
成对圆柱的直径偏差	3	3	窄 型	10	20
圆柱几何形状偏差	2	2	宽 型	40	60

三、工 作 原 理

图 5 是正弦规的工作原理图。测量链由正弦规、平板、块规组和装在支架上的测微计（或杠杆千分表）组成。从图中可看出，由于正弦规二圆柱直径相等，二圆柱中心连线又与工作平面平行，因此二圆柱与块规组所构成的直角三角形的锐角 2α 等于正弦规工作平面和平板之间的夹角。 2α 角的对边是块规组的高度 h ，斜边是正弦规两圆柱中心距离 L 。如果 L 不变，利用直角三角形的关系，根据高度 h ，可求出角度 2α 。在图 5 中，测微计（或杠杆千分表）用来检查外锥体的上母线是否与平板平行。当测微计（或杠杆千分表）的测量头沿锥体的上母线移动而读数没有变化

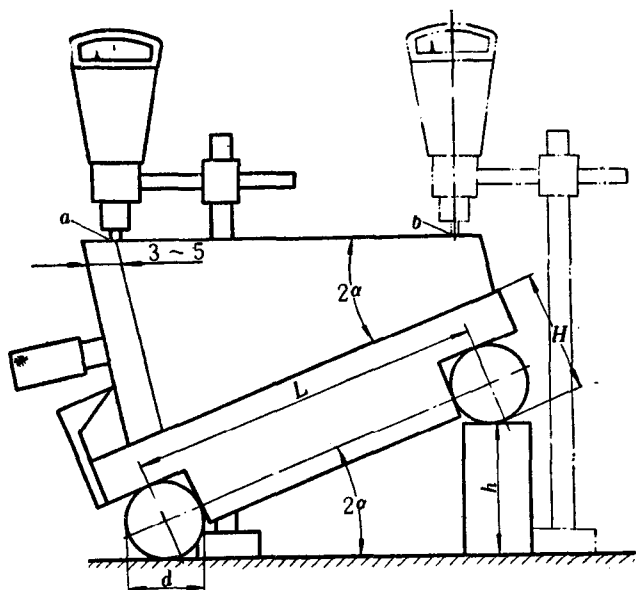


图5 正弦规的工作原理

时，即表示锥体的圆锥角等于正弦规组成的角度。如果读数有变化，即表示圆锥角不等于正弦规组成的角度。由图5可知，正弦规本身的高度 H 不起什么作用。

为了得到正弦规与平板之间的角度 2α ，可用三角函数计算出块规组高度 h 。

〔例〕 已知两圆柱中心距 L 为100毫米，正弦规和平板的夹角 2α 为 30° ，试计算块规组的高度 h 。

解：

$$\because \sin 2\alpha = \frac{h}{L} \quad (1)$$

$$L = 100, 2\alpha = 30^\circ$$

$$\therefore h = L \sin 2\alpha = 100 \times \sin 30^\circ \quad (2)$$

查三角函数表 $\sin 30^\circ = 0.5$

则 $h = 100 \times 0.5 = 50$ 毫米。

四、测量锥度

测量外锥体的锥度时，锥体的大端靠紧前挡板的圆棱工作边（如图 5），小的外锥体也可以用小端靠紧。这样，锥体的中心线便垂直于正弦规圆柱的中心线。

如果已知 2α 的名义值，则用 $h = L \sin 2\alpha$ 可计算出块规组的高度 h 。

此时，锥体下母线与正弦规工作平面贴合，上母线应与平板表面平行。如果圆锥角 2α 有偏差，则上母线与平板表面出现一个很小的倾斜角 $\Delta 2\alpha$ 。将测微计（或杠杆千分表）的测量头沿锥体的上母线移动，观察读数的变化，记下上母线 a 和 b 处的读数（ a 、 b 各距端面 3~5 毫米）。这时角度偏差 $\Delta 2\alpha$ 可用下式计算。

$$\Delta 2\alpha = \frac{M_1 - M_2}{l} \text{ (弧度)}$$

式中 M_1 —— a 点的读数(毫米)；

M_2 —— b 点的读数(毫米)；

l —— a 点至 b 点的距离(毫米)。

但是上式并不实用。实际上 M_1 及 M_2 以微米计， l 以毫米计， $\Delta 2\alpha$ 以分或秒计更为方便。经过单位换算，可改用下式：

$$\Delta 2\alpha = \frac{M_1 - M_2}{l} \times 3.4 \text{ (分)} \quad (3)$$

$$\text{或} \quad \Delta 2\alpha = \frac{M_1 - M_2}{l} \times 200 \text{ (秒)} \quad (4)$$

这里必须注意, 若 $M_1 > M_2$ 时, $\Delta 2\alpha$ 为正值。若 $M_1 < M_2$ 时, $\Delta 2\alpha$ 为负值。

圆锥角实际值: $2\alpha_1 = 2\alpha \pm \Delta 2\alpha$

如果事先不知道圆锥角的名义值, 可用其他角度量具先将其粗略值量出, 作为名义值, 然后, 按上述方法测出 $\Delta 2\alpha$, 再计算其实际值 $2\alpha_1$ 。

操作时要注意, 当移动万能支架, 用测微计(或杠杆千分表)在某点进行读数时, 必须使万能支架在垂直于母线方向作微量移动, 直至读数出现最大值才能记取。

下面是检查 4[#]莫氏锥体塞规的实例。

采用二圆柱中心距为 100 毫米的正弦规。从表 5 查得塞规的圆锥角 $2\alpha = 2^\circ 58' 30''$, 查三角函数表得 $\sin 2\alpha = 0.051905$, 则块规组高度 $h = 100 \times 0.051905 = 5.1905$ 。用测微计测得 $M_1 = 0$, $M_2 = -10$ 微米, 两测量点之距离为 100 毫米, 于是运用公式(4):

$$\Delta 2\alpha = \frac{0 - (-10)}{100} \times 200 = 20 \text{秒}$$

$$2\alpha_1 = 2^\circ 58' 30'' + 20'' = 2^\circ 58' 50''$$

表 5、表 6 列出了测量莫氏锥度和标准锥度时块规组的尺寸。

表 5 测量莫氏锥度的块规组尺寸

号数	锥 度 K	圆锥角 2α	块规组尺寸 h (毫米)	
			$L = 100$	$L = 200$
0 [#]	1:19.212 = 0.05205	$2^\circ 58' 54''$	5.2015	10.4030
1 [#]	1:20.047 = 0.04988	$2^\circ 51' 26''$	4.9849	9.9698
2 [#]	1:20.020 = 0.04995	$2^\circ 51' 40''$	4.9919	9.9838
3 [#]	1:19.922 = 0.05020	$2^\circ 52' 32''$	5.0168	10.0337
4 [#]	1:19.254 = 0.05194	$2^\circ 58' 30''$	5.1905	10.3810
5 [#]	1:19.002 = 0.05263	$3^\circ 0' 52''$	5.2594	10.5187
6 [#]	1:19.180 = 0.05214	$2^\circ 59' 12''$	5.2105	10.4209

表 6 测量标准锥度的块规组尺寸

锥 度 K	圆 锥 角 2α	块规组尺寸 h (毫米)	
		$L = 100$	$L = 200$
1:200	$0^{\circ}17'11''$	0.5000	1.0000
1:100	$0^{\circ}34'23''$	1.0000	2.0000
1:50	$1^{\circ}8'45''$	1.9998	3.9996
1:30	$1^{\circ}54'35''$	3.3324	6.6648
1:20	$2^{\circ}51'51''$	4.9939	9.9938
1:15	$3^{\circ}49'6''$	6.6593	13.3185
1:12	$4^{\circ}46'19''$	8.3189	16.6378
1:10	$5^{\circ}43'29''$	9.9751	19.9501
1:8	$7^{\circ}9'10''$	12.4514	24.9027
1:7	$8^{\circ}10'16''$	14.2132	28.4264
1:5	$11^{\circ}25'16''$	19.8020	39.6040
1:3	$18^{\circ}55'29''$	32.4324	64.8649

用正弦规也可以检查内锥体的锥度，检查方法如图 6 所示。内锥体零件的外表面作为测量的辅助基面，先用块规组将正弦规右边的圆柱垫起，使内锥体的上母线成水平，用测微计（或杠杆千分表）按检查外锥体的方法测出内锥体上母线的半锥角 α （图

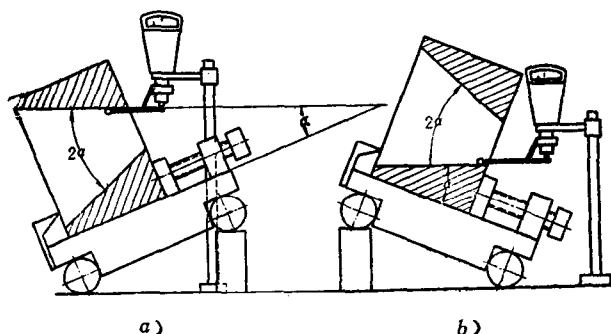


图 6 检查内锥体的锥度

6a)。然后，在不改变安装的情况下，将块规组垫在正弦规左边圆柱下，使下母线成水平，用测微计（或杠杆千分表）测得下母线的半锥角 α （图6b）。显然圆锥角 2α 为二半锥角之和。

这里必须特别注意，在测量上、下母线的半锥角时，内锥体在正弦规上的安装状况必须保持不变。为此，必须用夹具可靠地夹紧。这时，套筒外表面的状况（如滚花、扁平部分等）只影响每个半锥角单独的测量精度，而当二角相加时这种影响相互抵消了，对圆锥角 2α 的测量精度，是没有影响的。

测量内锥体与测量外锥体不同的是，测量内锥体时块规组尺寸按半锥角计算。如果按图6所示在测微计上加了一个杠杆，测微计的读数符号应与实际相反，即正应读成负，负应读成正。

五、测量锥度的直接计算法

测量锥度特别是测量锥体量规时（如图5所示），如果所用的基本量具（平板、正弦规、块规、测微计或杠杆千分表等）经过精确的检定并有精确的数值，正弦函数 $\sin 2\alpha$ 的精确数值也知道，那末测量的精度就能满足需要。

但如果只知锥体的锥度（如 $\frac{1}{20}$ 、 $\frac{1}{25}$ 、 $\frac{7}{24}$ 、1:19.254、0.04988等），计算方法采用公式 $h = L \sin 2\alpha$ ，如已知锥度 $K = \frac{1}{Q}$

$$\text{则} \quad 2\alpha = 2\text{tg}^{-1} \frac{1}{2Q} \quad (5)$$

$$\text{或} \quad 2\alpha = 2\text{tg}^{-1} \frac{K}{2} \quad (6)$$

这样一来，要先根据锥度的比值从正切函数中找出 2α ，然后再查 2α 的正弦函数，最后计算 h 。如果我们只有一份四、五

位三角函数表的话，计算的精确度就往往不能满足要求。

如 4* 莫氏锥体量规锥度的名义值为 0.05194，锥度的极限误差为 ± 0.00004 ，要求准确到小数后第五位。若应用五位函数表，也只准确到第五位。函数表的分度又比较粗糙，一般以分为单位。这样，经过两次查表及计算后，第五位数字已不可靠。按一般习惯，在精密测量中，为尽量减少误差，计算的数字至少应比实际的准确数字多一位，也就是说本例的计算数字应准确到小数后第六位最为理想。按照上面所说的方法，是不能达到这种要求的。

下面所谈的直接算法，可以免除查表的麻烦，计算的准确度原则上不受限制，如能用一般计算机计算，准确到七、八位是毫无困难的。

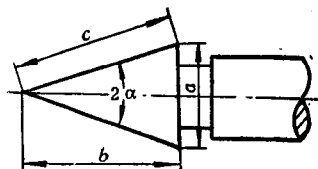


图 7 直接计算锥度的原理图

这种计算方法的原理如图 7 所示，这里把锥度看成一个等腰三角形底与高之比。

$$\text{设} \quad \text{锥度} \quad K = \frac{1}{Q} = \frac{a}{b}$$

$$\text{而} \quad \sin \alpha = \frac{a}{2c}$$

$$\cos \alpha = \frac{b}{c}$$

根据三角学的公式

$$\sin 2\alpha = 2 \sin \alpha \cos \alpha = 2 \left(\frac{a}{2c} \right) \cdot \left(\frac{b}{c} \right) = \frac{ab}{c^2}$$

$$\text{又因} \quad C^2 = \left(\frac{a}{2} \right)^2 + b^2 = \frac{1}{4} a^2 + b^2$$

$$\text{故} \quad \sin 2\alpha = \frac{ab}{\frac{1}{4} a^2 + b^2} = \frac{4ab}{a^2 + 4b^2} \quad (7)$$

因 锥度 $K = \frac{1}{Q} = \frac{a}{b}$

故有 $b = Qa$ 及 $Q = \frac{1}{K}$

以 $b = Qa$ 代入(7)式

则 $\sin 2\alpha = \frac{4a(Qa)}{a^2 + 4Q^2a^2} = \frac{4a^2Q}{a^2(1 + 4Q^2)} = \frac{4Q}{1 + 4Q^2}$ (8)

如以 $Q = \frac{1}{K}$ 代入(8)式

即得 $\sin 2\alpha = \frac{4\left(\frac{1}{K}\right)}{1 + 4\left(\frac{1}{K}\right)^2} = \frac{4K}{4 + K^2}$ (9)

如将(7)(8)(9)式分别代入公式(2)

则有 $h = L \sin 2\alpha = \frac{4Lab}{a^2 + 4b^2}$ (10)

及 $h = L \sin 2\alpha = \frac{4LQ}{1 + 4Q^2}$ (11)

和 $h = L \sin 2\alpha = \frac{4LK}{4 + K^2}$ (12)

因此, 如锥度以分比形式表示者 (如 $K = 7:24$), 则可用(10)式计算。

如锥度以小数形式表示者 (如 $K = 0.04988$), 则可用(12)式计算。

如锥度用 Q 表示者, 则用(11)式计算较为方便。

下面以铣床主轴的锥度 $\left(\frac{7}{24}\right)$ 为例, 说明两种计算方法的步骤。

(一) 用一般算法 (采用四位三角函数表)

先将分数化为小数:

$$K = \frac{7}{24} = 0.2916$$

$$\begin{aligned}\text{应用公式 (6)} \quad 2\alpha &= 2 \operatorname{tg}^{-1} \frac{K}{2} = 2 \operatorname{tg}^{-1} \frac{0.2916}{2} \\ &= 2 \operatorname{tg}^{-1} 0.1458 = 2 \times 8^{\circ} 17.93' = 16^{\circ} 35.86'\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{应用公式 (2)} \quad h &= L \sin 2\alpha \\ &= 100 \sin 16^{\circ} 35.86' = 100 \times 0.28564 = 28.564\end{aligned}$$

(二) 用直接计算法

1) 应用公式 (10)

$$\because a : b = 7 : 24$$

$$\text{取} \quad a = 7, \quad b = 24$$

$$h = \frac{4Lab}{a^2 + 4b^2} = \frac{4 \times 100 \times 7 \times 24}{7^2 + 4 \times 24^2} = \frac{67200}{2353} = 28.559$$

2) 应用公式 (12)

$$\because \quad K = \frac{7}{24} = 0.2916666$$

$$\begin{aligned}\therefore \quad h &= \frac{4LK}{4 + K^2} = \frac{4 \times 100 \times 0.2916666}{4 + 0.2916666^2} \\ &= \frac{116.66664}{4.085069} = 28.559\end{aligned}$$

由此可见，本例中第一种计算方法的误差达 5 微米，而第二种方法能既快又准地算出所求的数值。

六、测量角度和角度样板

图 8 是用正弦规测量样板的角度 β (即 B 、 C 两面的夹角)。在正弦规上不能直接测量 β 角，而是测出 2α 角，则 $\beta = 90^{\circ} + 2\alpha$ 。测量时，将 A 面作为辅助基准。同时，保证 A 面与 B 面间成 90° ，其偏差应小于 β 角之公差 (例如是 β 角公差的 $1/5$)。当

然也可以将 A 、 B 面夹角的实际值代入，以计算 β 角的大小。

测量 2α 角时，要在正弦规的一个圆柱下面垫上块规组，它的理论高度 $h = L \sin(\beta - 90^\circ)$ 。

然后以 A 面为基准，将样板放在正弦规上，用刀口直尺检查 C 面与平板是否平行，检查的方法如下：在平板上放一适当高度的块规组，块规组上放刀口直尺，在正弦规上平行移动样板，使

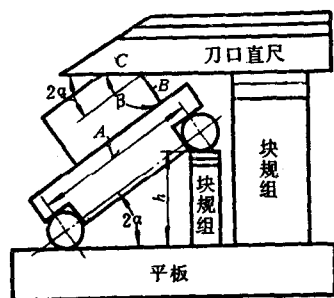


图8 测量角度样板

C 面与刀口直尺接触，观看 C 面两端的漏光程度，以两端漏光的大小，调整块规组 h 的大小，直到使 C 面无漏光为止。

根据 h 计算角度 β ：

$$\sin 2\alpha = \frac{h}{L}$$

$$2\alpha = \sin^{-1} \frac{h}{L}$$

$$\beta = 90^\circ + 2\alpha$$

在以上过程中，也可以用测微计（或杠杆千分表）代替刀口直尺找平。

如果样板的角度不大于 80° ，可用测量外锥体的方法进行测量。

图9为一种带槽的角度样板，槽宽为 b ，槽与 n 面夹角为 2α ， n 面与 m 面平行。

测量槽与 n 面的夹角时，由于 n 面不便于安装，可借助于 m 面。将样板安放在正弦规上（图10），使其靠紧侧挡板，此时样板就垂直于正弦规的滚柱了。将厚度等于槽宽的块规组 1 塞入槽内，