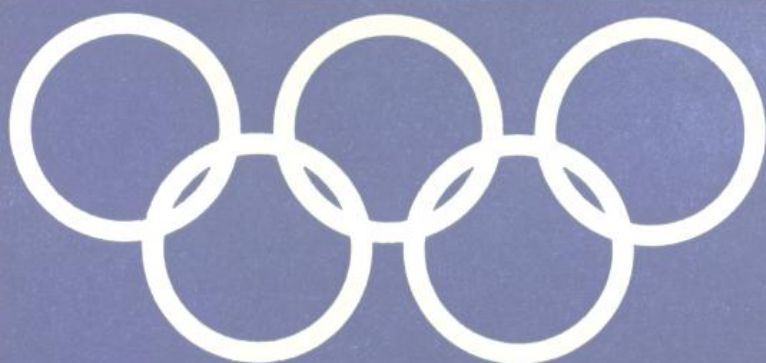




第一、二届
物理
奥林匹克
国家集训队
资料选编

陈秉乾 严隽珏 陈熙谋 编

(1986, 1987)
(理论部分)



北京大学出版社

第一、二届物理奥林匹克国家集训队

资料选编 (1986, 1987)

(理论部分)

陈秉乾



北京大学出版社

2100/13

内 容 提 要

本书精选参加第17届、第18届国际中学生奥林匹克物理竞赛的中国队在集训、选拔期间采用的习题74个,包括力学、振动与波、热学与分子物理、电磁学、光学、近代物理等方面,都作了详尽的分析和解答。题目有难有易。一般说来,求解时需要大学普通物理的基础知识,但对波动光学和近代物理的要求低一些,解题的数学工具是初等数学,不采用微积分、复数、微分方程。

在每部分前,附有相应的内容提要和相关公式,这是解题的必要准备,也可供复习、总结之用。

本书可供对物理有兴趣和爱好的优秀中学生、社会自学青年、大学生复习提高之用,也可供大、中学物理教师参考。

第一、二届物理奥林匹克国家集训队

资料选编(1986,1987)(理论部分)

陈秉乾 严隽珏 陈熙谋 编

责任编辑:周月梅

北京大学出版社

(北京大学校内)

北京大学印刷厂排版 北京印刷三厂印刷

新华书店北京发行所发行

787×1092毫米 32开本 8.25印张 180千字

1988年7月第一版 1988年7月第一次印刷

印数:00001—30,500册

统一书号:ISBN 7-301-00546-6/O-110

定 价:2.20元

前 言

由中学生参加的国际奥林匹克物理竞赛(IPhO)始于1967年,是波兰倡议举办的,有东欧五国参加。此后绵延不断,逐渐扩大到西欧,美洲,亚洲等国,1987年的第18届参赛国已达25个。竞赛每年一届,在7月上旬,轮流在各参赛国举行。各国代表队由5名中学生和两名领队组成(还可以有一名观察员)。两名领队作为竞赛国际委员会的平等成员,参与队员资格审查,试题及评分标准审核,优胜者评定,以及其它重大事宜的讨论决定。工作语言是英语和俄语。

竞赛有理论和实验两门考试,各五小时。举办国提供试题、答案和评分标准,经竞赛国际委员会讨论通过后,由领队译成本国语言,学生用本国语言答卷,举办国阅卷评分,试卷的复印副本交各国领队审核。理论试题一般三、四题,共30分;实验试题一、二题,共20分。两门考试满分为50分。按照章程,竞赛是个人之间的竞赛,两试之和为总成绩,以最高得分者的成绩为100%,高于其90%者授一等奖(金奖),78—89%者授二等奖(银奖),65—77%者授三等奖(铜奖),50—64%者给予荣誉表扬,此外还有最佳理论成绩奖,最佳实验成绩奖,新参加国最佳成绩奖等。尽管竞赛不设团体奖,但各国团体总分的名次特别引人瞩目。

1986年我国首次参加在英国伦敦的第17届,只选派了三名学生,分获银奖、铜奖和表扬奖各一,其中获银奖的林晨(北京)个人总分名列第9。1987年我国再次参加在民主德国耶纳的第18届,五名学生获银奖两枚,铜奖三枚,其中获银

奖的陈恂(湖北)和黎锦晖(山东)个人总分分别名列第4和第11,并以175分的总分获团体第三名(第一名罗马尼亚,208分;第二名联邦德国,181分)。

我国参赛学生的选拔分两步。首先,选拔全国中学生物理竞赛的优胜者(约15名)组成国家集训队;在集训期间经多次考试再从中选拔5名组成中国队。我国两次参赛,既取得了突出的个人名次,又显示了雄厚的团体实力,引起参赛各国的震动和广泛关注。

IPhO章程规定了竞赛大纲,其内容大大超出我国现行中学物理教学大纲的要求(特别是实验部分),大致与我国大学物理系一年级所学的物理内容相当。例如第18届试题中涉及的绝热膨胀,磁聚焦,相移电路,波动的力电对比,测三棱镜和水的折射率等在我国都是典型的大学内容(数学要求较低,竞赛大纲规定不采用微积分、复数和微分方程解题)。因此,安排几个月的集中培训是至关重要的。

1986,1987年的集训任务由北京大学物理系普通物理教研室承担。本书编者是理论训练的教练,陈熙谋和陈秉乾分别担任1986年和1987年的主教练。集训分两阶段进行。第一阶段着重基础训练,以约50%的学时,讲完大学一年级的物理课程,同时选拔出国参赛的学生。学习是紧张的,要求是严格的。我们不单纯针对参赛的需要,而着眼于加强基本功、提高能力、扩大视野、增加适应性,培养严谨的科学作风和习惯,力图为发现和培养人才摸索一些特殊的经验。为此,在讲课中,既注意传统的严谨、准确和系统完整,又适当提供历史背景介绍近代发展,在着力阐明物理思想的同时,加强具体过程的分析,力图使课程生动活泼并有相当的弹性。本书各部分题目前所附的内容提要和相关公式,就是理论训

练的教学大纲。第二阶段除继续基础训练外，侧重针对性更强的解题训练。精选与国际竞赛难度、份量相当的题目，进行多次有准备的、由师生分别主持的讨论课。课上，我们强调定性的物理分析，即分析题意，分析涉及的现象和过程，分析在各种条件下可能的结果和变化或推断过程的原因，从而判定问题的性质，把握解题的关键，确定解题的步骤，避免盲目性和随意性，增强自觉性。实践表明，这种讨论对于深入理解，合理分析，准确判断，敏捷反应大有裨益。本书精选集训期间采用过的题目共74个，内容涉及竞赛大纲规定的各个方面(力学，振动与波，热学，电磁学，光学，近代物理)，题目有难有易，都作了详尽的分析和解答。我们坚决反对题海战术，但也强调适当解题的必要性，特别是对于某些从形式到内容都很有特色的难题，进行认真地分析讨论，弄懂弄透，并且注意条理分明的书写和严格的计算，是很有好处的。

国际国内的中生物理竞赛与选拔活动，特别是中国队这两年取得的优秀成绩，极大地鼓舞和推动了广大青少年学习科技献身四化的热潮，成为发现人才的一个途径，同时也会对物理教学的改革提供有益的启发。我们相信，只要不断的积累经验，保持训练的连续性，就能够逐步形成有特色的高质量的培训方案，在国际竞赛中夺取更好的成绩，为国争光。

编 者

1988年4月于北京大学

目 录

第一章 力学·振动与波

- (一) 内容提要及有关公式..... (1)
- (二) 题, 分析, 解答 (共30题) (13)

第二章 热学与分子物理

- (一) 内容提要及有关公式..... (126)
- (二) 题, 分析, 解答 (共14题) (132)

第三章 电磁学

- (一) 内容提要及有关公式 (167)
- (二) 题, 分析, 解答 (共18题) (174)

第四章 光学·近代物理

- (一) 内容提要及有关公式 (225)
- (二) 题, 分析, 解答 (共12题) (228)

第一章 力学·振动与波

(一) 内容提要及有关公式

一、质点运动学

运动学研究对象和研究方法；矢量及简单矢量运算。

质点；参照系；坐标系(直角坐标系)；时间。

位置矢量 $\mathbf{r}$ ；位移矢量 $\Delta \mathbf{r}$ ；瞬时速度 $\mathbf{v}$ ；瞬时加速度 $\mathbf{a}$ 。
 $\mathbf{r}$ 与参考点选择有关； $\Delta \mathbf{r}, \mathbf{v}, \mathbf{a}$ 与参照系选择有关，与参考点选择无关。有关表达式：

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k},$$

$$\Delta \mathbf{r} = \Delta x\mathbf{i} + \Delta y\mathbf{j} + \Delta z\mathbf{k}.$$

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}; \quad v_x = \frac{dx}{dt}, \quad v_y = \frac{dy}{dt}, \quad v_z = \frac{dz}{dt}.$$

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2};$$

$$a_x = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}, \quad a_y = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d^2y}{dt^2}, \quad a_z = \frac{dv_z}{dt} = \frac{d^2z}{dt^2}.$$

角位移 $\theta(t)$ (不是矢量)；角速度矢量 $\boldsymbol{\omega}(t)$ ；角加速度矢量 $\boldsymbol{\beta}(t)$ 。有关表达式：

$$\omega(t) = \frac{d\theta(t)}{dt}; \quad \boldsymbol{\beta}(t) = \frac{d\boldsymbol{\omega}(t)}{dt} = \frac{d^2\theta(t)}{dt^2}.$$

匀加速直线运动的运动学公式：

$$v(t) = v_0 + at,$$

$$x(t) = x_0 + v_0t + \frac{1}{2}at^2,$$

$$v^2(t) = v_0^2 + 2a(x - x_0).$$

曲线运动的运动学公式:

①抛体运动:

$$\text{方程: } y = v_0 t \sin \theta - \frac{1}{2} g t^2,$$

$$\text{轨迹: } y = x \tan \theta - \frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta} x^2.$$

②圆周运动:

$$\text{加速度: } \mathbf{a} = \frac{dv}{dt} \boldsymbol{\tau} + \frac{v^2}{r} \mathbf{n}.$$

匀变速圆周运动的运动学公式:

$$\omega(t) = \omega_0 + \beta t,$$

$$\theta(t) = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \beta t^2,$$

$$\omega^2(t) = \omega_0^2 + 2\beta(\theta - \theta_0).$$

相对运动. 质点在 s 系和 s' 系中的速度分别为 $\mathbf{v}, \mathbf{v}'$, 加速度分别为 $\mathbf{a}, \mathbf{a}'$, 若 s' 系相对 s 系的速度为 $\mathbf{v}_0$, 加速度为 $\mathbf{a}_0$, 则

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \mathbf{v}', \quad \mathbf{a} = \mathbf{a}_0 + \mathbf{a}'.$$

二、牛顿定律

牛顿第一定律, 力和惯性的概念, 牛顿第二定律 $\Sigma \mathbf{F} = m\mathbf{a}$; 牛顿第三定律; 惯性系.

几种常见的力:

①万有引力:

$$\mathbf{F} = G \frac{m_1 m_2}{r_{12}^2},$$

其中 F 的方向沿 m_1, m_2 连线, 相互吸引, $G = (6.672 \pm 0.004) \times 10^{-11} \text{m}^3/\text{s}^2 \cdot \text{kg}$.

②重力:

$$W = mg,$$

其中

$$g = G \frac{M_{\text{地球}}}{R_{\text{地球}}^2} = 9.8 \text{m/s}^2.$$

③弹性力: 包括弹簧弹性力 $F = -kx$; 支持力和压力; 张力。

④摩擦力: 包括滑动摩擦力 $f = \mu N$, μ 为滑动摩擦系数; 静摩擦力。

非惯性系; 惯性力; 惯性离心力; 科里奥利力。在相对惯性系以 a 作直线运动的系统中, 惯性力 $F = -ma$; 在相对惯性系以 ω 转动的系统中, 惯性离心力 $F = mr\omega^2$ 。

力学的国际单位制; 量纲。

应用牛顿定律解题的步骤; 隔离法。

三、功和能

功的定义:

$$dA = \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = F \cos \theta ds, \quad A = \int \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}.$$

功是力作用的空间积累效果。

平均功率和瞬时功率

$$N = \frac{dA}{dt} = \mathbf{F} \cdot \mathbf{v}.$$

质点的动能 $E_k = \frac{1}{2}mv^2$; 质点的动能定理:

$$A = E_{k2} - E_{k1} = \frac{1}{2}mv_2^2 - \frac{1}{2}mv_1^2.$$

物体系的势能

$$A_{\text{内, 保}} = E_{p_1} - E_{p_2}$$

重力势能

$$E_p = mgh + C,$$

引力势能

$$E_p = -G \frac{Mm}{r} + C,$$

弹性势能

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2 + C,$$

式中 C 是待定常数, 由选定的势能零点确定。

物体系的机械能 $E = E_p + E_k$; 功能原理; 机械能守恒

定律:

$$A_{\text{外}} + A_{\text{内, 非保}} = E_2 - E_1,$$

若 $A_{\text{外}} = 0$, $A_{\text{内, 非保}} = 0$, 则 $E_2 = E_1 = \text{常数}$, 物体系机械能守恒。

四、动量和角动量

动量 $p = mv$; 冲量 $I = \int \sum F dt$, 为力作用的时间积累效

果; 牛顿第二定律可表为 $\sum F = ma = m \frac{dv}{dt} = \frac{dp}{dt}$; 质点动量定理:

$$I = \int \sum F dt = p - p_0;$$

质点组动量定理。

动量守恒定律: 若 $\sum F = 0$ (合外力为零), 则 $p = p_0 = \text{常矢量}$, 动量守恒。

碰撞。球的对心碰撞; 恢复系数

$$e = \frac{v_2 - v_1}{v_{10} - v_{20}}$$

($e = 1$ 完全弹性碰撞, $e = 0$ 完全非弹性碰撞, $0 < e < 1$ 一般情

表1.1 质点动力学的有关规律

外界作用	运动状态	运动状态的变化	规律	守恒定律
作用力 $\Sigma \mathbf{F}$	速度 $\mathbf{v}$	加速度 $\mathbf{a}$	牛顿第二定律 $\Sigma \mathbf{F} = m\mathbf{a}$	
功 $A = \int \Sigma \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$	动能 $E_k = \frac{1}{2}mv^2$ 势能 E_p (物体系)	动能改变 ΔE_k 机械能改变 ΔE	动能定理 $A = \Delta E_k$ 功能原理 $A_{\text{外}} + A_{\text{内, 非保}} = \Delta E$	若 $A_{\text{外}} = 0$, $A_{\text{内, 非保}} = 0$, 则机械能 E 守恒
冲量 $\mathbf{I} = \int \Sigma \mathbf{F} dt$	动量 $\mathbf{p} = m\mathbf{v}$	动量改变 $d\mathbf{p}$	动量定理 $\mathbf{I} = m\mathbf{v}_2 - m\mathbf{v}_1$	若 $\mathbf{I} = 0$, 则动量 $\mathbf{p}$ 守恒
力矩 $\mathbf{M} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}$	角动量 $\mathbf{L} = \mathbf{r} \times m\mathbf{v}$	角动量改变 $d\mathbf{L}$	角动量定理 $\mathbf{M} = \frac{d\mathbf{L}}{dt}$	若 $\mathbf{M} = 0$, 则角动量 $\mathbf{L}$ 守恒

况)。二维碰撞。

质点的角动量 $L = r \times mv$ ($L = rmv \sin \theta$, L 的方向, L 与参考点选择有关); 力矩 $M = r \times F$; 角动量定理 $M = dL/dt$; 角动量守恒定律: 若 $M = 0$, 则 $dL/dt = 0$, $L = L_0 =$ 常矢量, 角动量守恒。

上述质点动力学的有关规律归纳列于表1.1。

五、刚体力学

刚体; 平动; 转动; 转轴。

质心

$$r_c = \frac{\sum_i \Delta m_i r_i}{\sum_i \Delta m_i} = \frac{\int r dm}{\int dm},$$

$$x_c = \frac{\sum_i \Delta m_i x_i}{\sum_i \Delta m_i} = \frac{\int x dm}{\int dm},$$

$$y_c = \frac{\sum_i \Delta m_i y_i}{\sum_i \Delta m_i} = \frac{\int y dm}{\int dm},$$

$$z_c = \frac{\sum_i \Delta m_i z_i}{\sum_i \Delta m_i} = \frac{\int z dm}{\int dm}.$$

质心运动定理

作用力对转轴的力矩 $M = r \times F$; 转动惯量 $J = \int r^2 dm = \int r^2 \rho dV$; 平行轴定理: $J = J_c + md^2$; 转动定理: $M = J\beta$ 。

几种常见的质量均匀分布，形状对称的刚体的转动惯量列于表1.2.

表 1.2

刚 体	轴 的 位 置	转动惯量
细 棒 (质量 m , 长 l)	通过中心与棒垂直	$\frac{1}{12}ml^2$
	通过棒一端与棒垂直	$\frac{1}{3}ml^2$
薄壁中空圆筒 (质量 m , 半径 R)	通过中心轴	mR^2
中实圆柱体 (质量 m , 半径 R)	通过中心轴	$\frac{1}{2}mR^2$
中空圆柱体 (质量 m , 外半径 R , 内半径 r)	通过中心轴	$\frac{1}{2}m(R^2 + r^2)$
球 体 (质量 m , 半径 R)	通过直径	$\frac{2}{5}mR^2$

刚体的转动动能 $E_k = \frac{1}{2}J\omega^2$; 刚体的重力势能 $E_p = mgh$; 力矩的功 $dA = M d\theta$; 刚体绕定轴转动的动能定理 $A = \frac{1}{2}J\omega^2 - \frac{1}{2}J\omega_0^2$.

刚体对固定轴的角动量 $L = J\omega$; 角动量定理 $M = dL/dt$; 角动量守恒定律: 若 $M = 0$, 则 $L = J\omega = \text{常矢量}$, 角动量守恒.

刚体的平面平行运动可分解为质心的平动(遵从质心定理)和绕通过质心的轴的转动(遵从转动定理); 刚体的纯滚动; 瞬时轴; 纯滚动时的摩擦力.

回转仪; 进动.

质点直线运动和刚体定轴转动的比较见表1.3.

表 1.3

质点直线运动	刚体定轴转动
位移 Δs 速度 $v = \frac{ds}{dt}$ 加速度 $a = \frac{dv}{dt}$	角位移 $\Delta \theta$ 角速度 $\omega = \frac{d\theta}{dt}$ 角加速度 $\beta = \frac{d\omega}{dt}$
力 F 质量 m 牛顿第二定律 $F = ma$	力矩 M 转动惯量 J 转动定律 $M = J\beta$
力的功 $dA = Fds$ 动能 $E_k = \frac{1}{2}mv^2$ 动能定理: $A = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mv_0^2$	力矩的功 $dA = M d\theta$ 动能 $E_k = \frac{1}{2}J\omega^2$ 动能定理: $A = \frac{1}{2}J\omega^2 - \frac{1}{2}J\omega_0^2$
动量 $p = mv$ 动量定理: $Fdt = dp$ 动量守恒定律: 若外力冲量为零, 则 $mv = \text{常量}$	角动量 $L = J\omega$ 角动量定理: $Mdt = dL$ 角动量守恒定律: 若外力矩为零, 则 $J\omega = \text{常量}$

六、振动

振动; 简谐振动的定义与特点; 简谐振动的位移, 速度, 加速度。有关表达式:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0,$$

$$x = A \cos(\omega t + \varphi),$$

$$v = -A\omega \sin(\omega t + \varphi) = \omega A \cos\left(\omega t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right),$$

$$a = -A\omega^2 \cos(\omega t + \varphi) = \omega^2 A \cos(\omega t + \varphi + \pi).$$

简谐振动的振幅 A ；周期 T ；频率 ν ；圆频率 ω ；相位 $\omega t + \varphi$ ；初相位 φ 。有关表达式：

$$T = \frac{1}{\nu} = \frac{2\pi}{\omega} \quad \text{或} \quad \omega = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T},$$

$$A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}},$$

$$\tan \varphi = -\frac{v_0}{\omega x_0},$$

其中 x_0, v_0 分别是初始位移和初始速度。

简谐振动的势能 E_p ；动能 E_k ；总能量 E 。有关表达式：

$$E_k = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2 \sin^2(\omega t + \varphi),$$

$$E_p = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2 \cos^2(\omega t + \varphi),$$

$$E = E_p + E_k = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2.$$

几种常见的简谐振动见表1.4。

表 1.4

	弹簧振子	单摆	复摆
作用力 f 或 力矩 M	$f = -kx$	$f = -mgsin\theta$ 当 θ 很小时, $f = -mg\theta$	$M = -mgl\sin\theta$ 当 θ 很小时, $M = -mgl\theta$
运动方程	$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m}x = 0$	$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l}\theta = 0$	$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{mgl}{J}\theta = 0$
圆频率 ω	$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$	$\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$	$\omega = \sqrt{\frac{mgl}{J}}$ ①

① 复摆 $\omega = \sqrt{mgl/J}$ 中的 l 是刚体质心到转轴的垂直距离。

简谐振动的几何描述；参考圆；旋转矢量。

两个同方向同频率简谐振动的合成：

若 $x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$, $x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$, 则

$$x = x_1 + x_2 = A \cos(\omega t + \varphi),$$

其中

$$A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2\cos(\varphi_2 - \varphi_1),$$

$$\varphi = \text{tg}^{-1} \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2};$$

多个同方向同频率简谐振动的合成；旋转矢量的图解法。

两个同方向不同频率的简谐振动的合成：

若 $x_1 = A \cos(\omega_1 t + \varphi)$, $x_2 = A \cos(\omega_2 t + \varphi)$, 则

$$x = x_1 + x_2 = 2A \cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right) \cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t + \varphi\right);$$

拍，拍频： $\nu = |\nu_2 - \nu_1| = \left| \frac{\omega_2 - \omega_1}{2\pi} \right|.$

表 1.5

	阻 尼 振 动	受 迫 振 动
动力学方程	$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{\gamma}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m}x = 0$	$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{\gamma}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m}x = \frac{H}{m} \cos \omega' t$
运动学方程	$x = A_0 e^{-\beta t} \cos(\omega t + \varphi)$ 其中 $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}$ $\omega_0^2 = \frac{k}{m}, \quad 2\beta = \frac{\gamma}{m}$	$x = A_0 e^{-\beta t} \cos(\omega t + \varphi) + A \cos(\omega' t + \varphi')$ 其中 $A = \frac{h}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega'^2)^2 + 4\beta^2 \omega'^2}}$ $\text{tg} \varphi' = -\frac{2\beta \omega'}{\omega_0^2 - \omega'^2}$ $\beta = \frac{\gamma}{2m}, \quad \omega_0^2 = \frac{k}{m}, \quad h = \frac{H}{m}$