

[美] A. 拉尔斯登·H. S. 维尔夫·著

# 数字计算机上用的数学方法

徐献瑜等



中国科学院数学研究所 编

# 数字计算机上用的数学方法

科学出版社

# 数字计算机上用的数学方法

〔美〕 A. 拉尔斯登, H. S. 维尔夫 著

徐 献 瑜 等 译

上海科学技术出版社

## 內 容 提 要

本书全面地介绍在电子数字计算机上行之有效的近代数学方法。全书共分六篇，計初等函数的生成，矩阵与线性方程，常微分方程，偏微分方程，数值分析，以及其它方法。包括 26 章。每章的叙述，除第 1 章外，均采用大体上统一的格式，分成职能，数学讨论，计算过程摘要，框图，框图说明，子程序，例题，存储需要量，机器工作时间的估计，参考文献等十大项目。对于各种方法的适用范围作了详细的分析和说明。可作为实际计算机工作者的一本完备的手册，也可供研究数值分析的读者作参考。

### MATHEMATICAL METHODS FOR DIGITAL COMPUTERS

Anthony Ralston, Herbert S. Wilf

John Wiley & Sons, Inc. 1960

### 数字计算机上用的数学方法

徐献瑜等译

---

上海科学技术出版社出版 (上海瑞金二路 450 号)

上海市书刊出版业营业许可证出 093 号

---

商务印书馆上海厂印刷 新华书店上海发行所发行

开本 850×1168 1/27 印张 17 3/27 排版字数 425,000

1963 年 9 月第 1 版 1963 年 9 月第 1 次印刷 印数 1—2,800

统一书号 13119·529 定价(十四) 2.85 元

# 序

目前在应用数学、物理学、工程科学方面，有越来越多的科学工作者正在利用大型数字计算机来解决问题。大多数工作者已经掌握了机器上解题的数学知识，并把这些知识看作他们业务上所需求的知识的一部分；而还有一些工作者觉得这里所牵涉到的数学仍是属于新的，或相对地未曾探索过的领域。对于第一批人，本书将作为一本参考书来满足他们迫切的需要，从中能看到许多在机器上极常用的数学方法。第二批人则既可将本书作为参考资料，也可作为对数值分析这一领域的一个导引，虽然本书并不是一本数值分析的教科书。

第1章讨论机器上生成初等函数的一些方法。其他各章都用一定的标准格式来叙述。这里包括所考虑的方法的数学讨论，接着就是一系列的、对计算机使用者特别有兴趣的课题，例如，计算过程、框图、例题等等。另外，各章分别由某个人执笔，紧密联系着在他所掌握的领域中最新近的进展。总加起来，这二十六章包含的不仅有許多数字计算机上较常用的数学方法，也有若干关于崭新发展的、有前途的某些方法，还有一些章说明新的技巧（例如，Monte Carlo 技巧），有时把它们用来在机器上解决问题。

为了要能从每一章中获得全面的了解，在读者方面虽然要求备有基础数学的成熟知识，但著者们深信这里所需的数学背景并不多于从事数值分析领域工作的一般知识。甚至对于缺乏这方面数学素养，而不能全面鉴赏各个章节的工作者，仍可有益地利用本书作为一本有关计算步骤、框图、参考文献等的手册。应该指出，为了了解每章中面向机器方面的那些部分，并不要求读者具有个人的计算经验，而只须对一般机器的基本概念有所理解。

# 目 录

## 序

引言 .....	3
<b>第一篇 初等函数的生成</b> .....	7
1. 初等函数的生成 .....	8
<b>第二篇 矩陣与綫性方程</b> .....	61
2. 用直接法求逆矩陣及有关問題 .....	62
3. 用 Gauss-Seidel 法解綫性方程組 .....	86
4. 用共軛斜量法解綫性方程組 .....	95
5. 用消秩法求逆矩陣 .....	112
6. 用 Monte Carlo 方法求逆矩陣 .....	119
7. 用 Jacobi 方法求矩陣的特征根 .....	129
<b>第三篇 常微分方程</b> .....	143
8. 常微分方程組的数值积分方法 .....	144
9. 解常微分方程的 Runge-Kutta 方法 .....	168
10. 边值問題的数值解法 .....	189
11. 解具有大時間常数的常微分方程 .....	200
<b>第四篇 偏微分方程</b> .....	209
12. 抛物型偏微分方程的数值解法 .....	210
13. 橢圓型偏微分方程的迭代解法 .....	224
14. 解橢圓型偏微分方程的 Monte Carlo 方法 .....	246
15. 用特征綫方法求双曲型偏微分方程的数值解 .....	260
16. 用差分方法求双曲型偏微分方程的解 .....	285
<b>第五篇 統計学</b> .....	301
17. 多重回归分析 .....	302
18. 因数分析 .....	317
19. 自相关及譜分析 .....	331
20. 方差分析 .....	343
<b>第六篇 其他方法</b> .....	359
21. 多項式方程的数值解 .....	360
22. 数值求积方法 .....	375
23. 用 Monte Carlo 方法求多重积分 .....	388
24. Fourier 分析 .....	402
25. 綫性规划問題的解法 .....	409
26. 网络分析 .....	438
索引 .....	455

# 引 言

## (一) 目 的

数字自动电子计算机的最近发展，已经在数值分析中起了有力的冲击作用。首先，为了解决一些只有在近代计算工具的飞快速度下才属可解的问题，已经建立了崭新的方法论。其次，数值分析的一些经典方法经受了严格的检验，由此，发现了多数经典方法中的若干缺陷，而这些缺陷一般在运用这些方法来解决计算量较少的问题时并不十分明显。本书的主要目的在于陈述许多——而并不是一切——近代数值分析学家所较常用的算法工具，也讲到某些最近发展起来的较有前途的方法。这样陈述的动机，不仅是为了对近代的各种数值方法集中地作一个局部性的鸟瞰，也在于使读者在每一情形中熟悉计算机功能和分析过程间的相互影响。每一章的目的在于描述从一个问题的形成直到在计算机上进行实际编码工作之前的整个过程。著者希望用这样的叙述方法可使提供原始问题的人们能更好地了解，在近代企业或大学的计算实验室内，一群数学工作者怎样准备问题编码的奇妙的过程。应着重指明，在本书的任何部分，并不假定任何一架特殊的计算机器。

以下的二十六章并不全部都属于“较常用的”或“较有前途的”近代数值方法的范围。有几章是因为适于说明在计算机上可以运用以及有时正在运用的一些方法的新颖性。属于这方面的，有这里陈述的 Monte Carlo 方法的某些应用。这些随机方法在别的领域（例如中子迁移，排队论等）中发挥了很大的效用，但因过于专门，不能在本书内讨论。此外，第 26 章并不在于太多地涉及数值方法，而在于讨论怎样把一大类实际问题，即网络问题，用数值分析简化为便于编码的形式。

又如在第 11 章，叙述了如何用一個很特殊的方法来解决有限的一类问题，其目的在于指明一些特别方法的用处，这些方法在特殊情况下可替

換一般方法的应用。

然而大多数的章确是討論今日数值分析学家认为标准的方法，或逐漸成为标准的方法。为了使本书保持合理的篇幅，主編者不得不删弃某些可列为章的課題，因为这些課題在别的章中应该提到。此外，由于本书的目的肯定地不是为了介紹数值分析学，所以把有关計算技巧的許多方面也作了删节。例如，本书中的許多方法是作为独立的概念提出的，对于它們之間的相互联系和共同形式，这里仅用了比数值分析教科书上少得多的篇幅来論述。但是如果讀者已在数值分析方面备受全面的訓練，我們期望他能在这里发现一些新的观点。

必須指出，本书并不一定能給讀者提供求解任一給定問題的最好方法。一般說来，本书各篇所討論的問題是多种多样的，要对規定的某一类問題(例如矩陣求逆)推荐一个“最好”的方法是不可能的。虽然如此，每章的执笔者一般总是仔細地指出所討論的方法在哪一类問題中具有主要的应用，而在哪些情况(如果有的話)下最好能避免使用。如果讀者对討論某一类問題的各章作仔細的钻研，可以預料，为了寻求“最好”的方法，他将会得到某些启发。

我們相信，如果讀者对本书細心閱讀，他将在学习到所討論的个别方法外，还能另外有所获益。例如請讀者研讀各章中的框图，追查某些似乎奇离的步驟的动机，以及寻找一些框图中的过失，这些过失想来在多数的情形中一定还有，尽管大部分的框图已經通过广泛的檢查。照这样的做法，讀者将学到許多有关数值分析以及准备問題上机器的知識。

## (二) 章节的格式

由于这里所包函的題材是各式各样的，因此使各章都保持絕對严謹的統一格式，既是不可能，也是不需要的。特別，由于題材的性质，第1章具有独特的格式。但是，在此以后的各章，除少数例外，都包含下述一些陈述內容：

### 职能

所要描述的方法的职能是些什么？各章的执笔者力图在他所写的一



章中所考虑的特殊问题, 给出一个简洁而且正确的提法。

**数学讨论**

当这章的范围扩展时, 著者力图给出所要求解问题的一个完全的数学描述, 并讲明他所提建议的解题的一种或几种方法。这里读者可找到适当的数学定理及其证明, 或证明的一些参考资料; 如果有适用的误差分析, 读者总会找到其中包含对所提建议的技巧和其他有用技巧相比之下是否适用的各种情况的讨论, 以及有关的文献的援引。

**计算过程摘要**

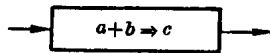
在数学讨论与方法推导交叉陈述时, 读者到后来常常弄不清需用哪一些精确的步骤来实现问题的解案。因此在这一节中, 读者能找到以前导得的方法, 用开“药方”的形式所作的叙述, 即首先做这个, 其次做这个, 等等。

**框图**

框图是借通用的语言, 而不是某一架机器的语言, 来写成的计算机上的编码。一个框图可以是粗描的, 或是细描的, 或是不太粗不太细的。但是编码工作者只能从一个细描的框图去工作, 所以这里所包含的框图是尽量地细描, 做到图内资料的普遍性所容许的地步。为了使讨论尽可能普遍化, 本书中的框图是针对一架臆设的机器而描绘的, 这架机器假定有无穷个快速取数的内存单元, 没有输入机件, 有一输出设备, 当指令要打印意想中的什么解答时, 即刻印出。照这样的做法, 把逻辑结构从特定机器的需要条件尽可能分别开来。但应指出目前对机器设计的趋向正是朝着上述那架机器来实现的。

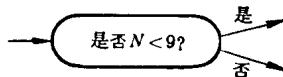
框图中的每一框的类型, 只限于最少的几个。所有的框图总是以标志着“启动”的一框开始, 而以标志着“停机”的一框结束。其他类型的框, 用到的有

(a) 叙述框:



这框叙述框中含有的操作, 并在通过这框的时候执行。


(b) 检查框:



这框具有一根入口綫同二根出口綫，出口綫的選擇取决于框中含有的問句的答案是否肯定。

(o) 远接框：



这圓圈指明邏輯控制轉移到另一个含有同一数字的圓圈。在含有变量的远接框  情形下，出口框中的数字，象框图中所指明，由程序本身来安排，因此在框图的另一个地方可找到一个分离的进口圓框，对应于連接变量的每个可能的安排。

#### 框图說明

这里給出框图中逐框的說明来帮助讀者有所依从。

#### 子程序

列出程序中所需用任何标准子程序。

#### 例題

把一个有代表性的例題逐步做出，使讀者能領悟实际解題过程中的情况。

#### 存儲需要量

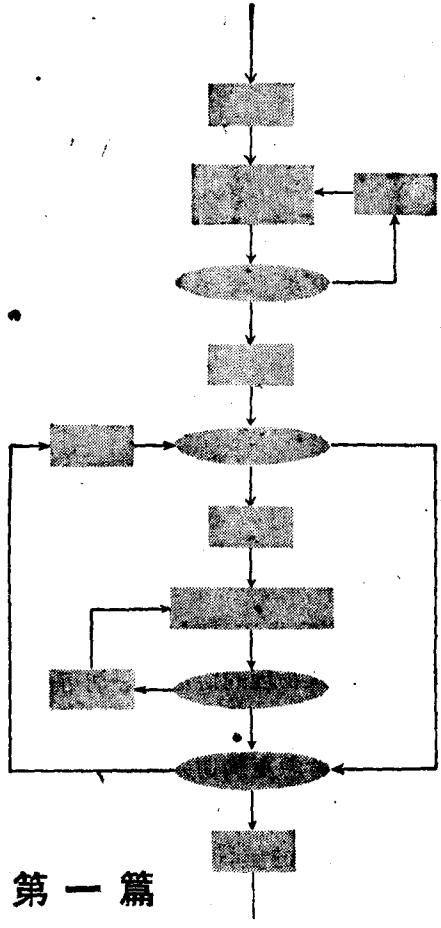
借用問題的一些参数，給出对問題本身所需用的内存单元，工作单元，数据单元的个数。这里假定在机器上的一个字具有一列的数字，既可作为指令，也可认为計算用的数量。

#### 机器工作时间的估計

借用問題的一些参量，以及用任何机器的加乘时间，給出一个問題大約所需用的机器工作时间。

#### 参考文献

列出文中所援引的参考文献(并加上有特別意义的其他参考資料)。文中方括弧内的数字相应于参考书目的序数。



第一篇

# 初等函数的生成

## 初等函数的生成

E. G. Kogbetliantz

徐献瑜 译

### 引 言

物理学家、化学家或工程师经常使用电子计算机,以各种数学方法来探索在新的化学的或物理的情形下一切可能的结果,这些结果依赖于很多的可变的参数  $\alpha_k (1 \leq k \leq n)$ .

为要使我们的考虑更确切一些,试考虑由一个定积分来表示的最后的数值结果. 设这个积分的被积函数包含积分变量的某些初等函数,而变量又依赖于参数  $\alpha_k$  的值;但在积分过程中把  $\alpha_k$  认为固定的常数.

为了刻划一切可能的物理情形,对各种  $\alpha_k$  的值的许多组合要计算出相应的许多次积分. 如果  $\alpha_k$  的区间很大,则需用  $\alpha_k$  的平均个数  $m$  亦会很大,总共这积分要算  $m^n$  次. 在每一个这样的数值积分过程中,积分区间  $(a, b)$  被分为  $p = (b-a)/h$  个子区间,其中  $h$  为子区间的长度. 因此,在被积函数中包含的每一初等函数,在每一次积分要计算  $p$  次. 总共,每一初等函数要计算的次数可用乘积  $m^n p$  来表示,而这个数目的大小经常达到  $10^5$  的数量级. 还须提到有些问题需要计算很多这样的积分.

换言之,科学家经常使用电子计算机来做多变数函数的列表工作,并为了完成这个结果对某些初等函数的计算就要重复到许多千次. 大家知道,电子计算机具有如此的速度使对一个初等函数的一次计算可在几毫

秒的时间內来完成(自然, 計算的准确時間长度取决于所需的精确度, 所用的計算方法, 所考虑的哪一个初等函数, 以及所用的机器的类型)。但是象这样的一次計算在一年的時間內可能重复到几千万次或几亿次, 所以很明显, 对一个初等函数的生成, 如果能用更經濟更快速的子程序来完成, 只要有 1 毫秒的节约, 那末在一年之中, 就可省掉 20~30 个机器小时, 这就等价于 10,000 到 20,000 美元。应指出, 在許多情形中 2~3 毫秒的节约是有可能的。

这一章的目的在于对初等函数的生成建立最經濟的数学方案。为了节约机器時間, 必須尽量縮减乘除次数, 而还要不太多地增加指令的条数, 亦即不使子程序的邏輯部分太复杂化。加法, 減法和移位运算已是如此快速, 可不必計較它們的次数。

在建立一个更經濟数学方案的工作中, 重要的一点是使方案灵活: 即应具备充分的普遍性, 使它在任何給定的精确度下, 可得到近似值。換句話說, 对同样一个初等函数, 一个方案要建立在同一的普遍計算方法的基础上, 定义出精确度递增的一族子程序, 不过它們具有不同的乘除次数  $M$  和預算好的存儲常数个数  $PC$ 。这两个重要的参数  $M$  和  $PC$  依赖于近似的种类(多项式或有理式); 依赖于所应用的近似中自变量  $N$  区間的大小; 也依赖于給定的精确度, 亦即在自变量的整个範圍內結果中所期待的正确数字的个数  $Dg$ 。

这里我們必須分清定点和浮点計算。对于一个浮点的子程序, 我們用位于前面的正确有效数字的个数  $Dg$  来定义精确度, 所以涉及到相对誤差(即绝对誤差与計算所得的值的比)。但在一个定点計算中, 大半情形下以绝对誤差作为精确性的度量。

因此对定点編制的子程序, 我們必須考虑而且企图使绝对誤差的上界极小化。于是, 如果这一界限沒有超过  $5 \times 10^{-(n+1)}$ , 我們就称这子程序在小数点后产生  $Dg=n$  个正确数字, 即使一个初等函数的結果数值在  $n-m$  个有效数字以前具有一串的  $m$  个零, 也这样看待。

自然, 对浮点編制的子程序, 相对誤差的上界是刻划子程序的精确度的。因此, 如果这个界限最多等于  $5 \times 10^{-(n+1)}$ , 我們就称这子程序产生在前面的  $Dg=n$  个正确有效数字。

应着重指出,有些机器乘法运算非常之快,而除法操作如此的缓慢,使在这些机器上的子程序,只能根据多项式近似来演算,而把除法的利用全部取消了。

只在几年以前,差不多对初等函数的一切子程序是以多项式近似为根基,但是目前用有理式逼近的优越性似乎成为一般承认的事实。在这一章中我们将同时讨论这两种逼近,因为对具有缓慢除法的机器,多项式逼近有它突出的重要性。

对于同样的精确度( $Dg$ 的个数),有可能编制出若干个子程序,具有不同个预算好的存储常数的个数 $PC$ 。

一般说来,增加了 $PC$ 可以少用些运算操作,亦即减少些 $M$ 。但是这句话是对自变量 $N$ 的区间而说的,在这区间内以给定精确度 $Dg=n$ 确定的误差的界限不超过 $5 \times 10^{-(n+1)}$ 。所以,这里 $N$ 的区间 $0 \leq N \leq N_0$ 是另一重要参数,因为一个近似式的误差依赖于区间的长度,而且通常是随 $N_0$ 的增加而很快增大的。这是为什么在实际应用中,任何近似都用在短缩的区间 $(0, N_0)$ 内,而后者只是自变量全程的一部分。

举例来说,对指数函数 $e^N$ 的子程序应该让自变量 $N$ 在全程 $-\infty < N < \infty$ 中取任何值来计算 $e^N$ 。但要在全程 $(-\infty, \infty)$ 中以给定的精确度来近似 $e^N$ ,找不到任何计算公式。所以为了设计 $e^N$ 的子程序,第一步要做的在于短缩无穷区间 $0 < |N| < \infty$ 到有限区间 $0 < |N| < N_0$ ;并对任何其他初等函数也应作同样的考虑。

在一般情形下,可以选择充分小的函数自变量的短缩区间,把任何近似式的误差做到这样的小使能达到给定的精确度。因此,如果短缩区间短小了, $M$ 亦能减小。但在另一方面,使区间进一步短缩,需用更多的存储常量,以及更多的指令,这就意味着消耗机器的时间及存储单元。

由于存在着两种不同类型的电子计算机——二进制的和十进制的——就有需要对不同类型的机器做出不同的适用的子程序。因此,对于每一个初等函数,我们要有两种子程序——二进制的和十进制的子程序。特别是,使自变量区间短缩这一件事,对于二进制子程序和十进制子程序是很不相同的。

最后,还值得提到另外一点。在编制计算初等函数的子程序中,把这

函数的值預算好和列表存放起来是没有什么用处的。列表的函数值总是不够用的,而且要計算任何一个不在表中的函数值,必須用到插值。但是插值計算,比直接用近似式来生成这函数值,更为费时費存儲单元。然而对某些函数,例如对数函数,則用一个很短的数值表,同时采用在一很小的短縮区間中的一个近似式,就可在相对少数的  $M$  运算的帮助下,达到給定的精确度。

在这章中,我們首先描述純粹型的二进制和十进制子程序,在这种型中沒有用到函数的数值表。混合型的子程序仅偶然提到。

这里的討論表明,要編制一个經濟的和短的子程序不是一件容易的工作。我們必須对許多因素的相互矛盾的影响和它們間的平衡,作出一个冗长的全面的研究。在数字计算机上,初等函数的生成是一个新的,进展得很快技巧。这里并不申說对最后結果的要求,而在本章中所叙述的子程序并不能看作最經濟或最好的。我們希望讀者在应用这里所討論和所描述的方法时,能把它們加以改进。

这是为什么在討論初等函数的子程序时,我們的注意力总指向在方法上和概念上,而不在实际的結果和要存儲常数的实际計算上。按作者的意見,原則是更为重要,并且当已掌握了方法和近似的一般公式,則一个子程序的实际編制是相对地簡單和容易的一件工作。

## (一)

### 数学工具

初等函数的子程序,在它們的結構中反映出每一特定函数的特性。它們是不相似的,所以对每一初等函数要分別研究。然而,在树立近似表达式所用到的基本数学工具方面,則对一切函数都是一样的。因此,值得首先来描述用作近似表达式的各种数学公式,然后把它們应用在第(二)部分中来計算各别的初等函数。

#### (1) Maclaurin 幂級数

多項式近似是首先被用来作計算的,并在使用电子计算机的初期,差

不多所有的子程序都以 Maclaurin 幕級数

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} f^{(n)}(0) \cdot x^n / n! \quad (1.1)$$

的部分和  $s_m(x)$  作为根据, 这里  $m$  的大小要选择得这样大, 使保证达到所需的精确度。

举例来说, 考虑在区间  $(0, \pi/4)$  上的  $\sin x$ . 由展开式 (1.1) 的部分和  $s_m(x)$  近似  $\sin(x)$  而给出的绝对误差是小于被删掉的第一项的绝对值<sup>①</sup>, 因此对  $|x| \leq \pi/4$ , 它小于  $\left(\frac{\pi}{4}\right)^{2m+1} / (2m+1)!$ . 为了保证在小数点后  $Dg$  个正确数字,  $s_m(x)$  中  $m$  的大小必须适合以下不等式:

$$(2m+1) \log(4/\pi) + \log(2m+1)! > Dg + 0.30103,$$

而这不等式对  $Dg=10$  就给出  $m > 5$ .

根据近似公式

$$\sin(x) \approx s_5(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \frac{x^9}{9!} - \frac{x^{11}}{11!} \quad (1.1a)$$

编制在区间  $|x| \leq \pi/4$  中定点计算的  $\sin x$  的子程序是一很短小很简单的子程序, 但它是太慢了. 要得到  $Dg=10$ , 必须要用多到 7 次的乘法: 1 次来计算  $z=x^2$ , 5 次来算  $z$  的 5 次多项式, 还有 1 次把结果乘以  $x$ . 在  $\pi/4 \leq N \leq \pi/2$  中  $\sin N$  可用  $\cos(\pi/2 - N) = \cos t$  来计算, 其中  $0 \leq t \leq \pi/4$ . 利用  $s_m(t)$  作为  $\cos t$  的近似, 而有

$$2m \cdot \log(4/\pi) + \log(2m)! > 10.30103,$$

给出了  $m > 6$ . 我们看出, 要计算

$$s_6(t) = 1 - \frac{t^2}{2!} + \frac{t^4}{4!} - \frac{t^6}{6!} + \frac{t^8}{8!} - \frac{t^{10}}{10!} + \frac{t^{12}}{12!}, \quad (1.1b)$$

则也要算 7 次乘法. 因此, 要产生  $Dg=10$ , 在  $|x| \leq \pi/4$  中的  $\sin x$  和  $\cos x$  的子程序, 让它们来计算这些函数在  $0 \leq |x| \leq \pi/2$  中的值, 如果用 Maclaurin 幕级数, 则要作 7 次乘法, 并且对二进制机器, 其预算好的存储的常数要 10 个, 对十进制机器要 11 个.

## (2) Чебышев 展开

多项式近似的另一源泉是 Fourier 余弦级数. 这可写成在区间

<sup>①</sup> 以后当误差上界的精确估计不能找到时, 则仅考虑上界的近似估计. 在已找到函数的近似表达式以后, 误差上界必须再行检验.



$-a \leq z = ax \leq a$  中函数  $f(z)$  的 Чебышев 展开的形式

$$f(ax) = \frac{1}{2} c_0(a) + \sum_{n=1}^{\infty} c_n(a) \cdot T_n(x) \quad (-1 \leq x \leq 1), \quad (1.2)$$

这里  $x = \cos \theta$ , 而  $T_n(x) \equiv \cos n\theta$  是在区间  $(-1, 1)$  上, 权函数为  $(1-x^2)^{-1/2}$  的  $x$  的正交  $n$  次多项式. 展开式 (1.2) 中的系数  $c_n(a)$  为参数  $a$  的函数:

$$\pi c_n(a) = 2 \int_{-1}^1 f(ax) \cdot T_n(x) \cdot (1-x^2)^{-1/2} dx.$$

对逼近的目的来说, 式 (1.2) 的部分和  $\sigma_n(a, x)$  比幂级数的部分和  $s_m(x)$  确是好得多. 原因是很简单, 因为 (1.1) 中系数, 只依赖于被积函数在原点  $x=0$  的紧邻范围内的性质, 只有在自变量  $x$  的很小值时, 级数 (1.1) 很快收敛, 且很好地代表这个函数. 截断误差  $f(x) - s_m(x)$ , 当  $|x|$  增加时增加得很快. 但是, Fourier 级数 (1.2) 中的系数  $c_n(a)$ , 依赖于函数  $f(z)$  在  $(-a, a)$  区间中所取得的一切函数值. 一般说来, 当  $n$  增加时, 这些系数很快地减小, 而截断误差  $f(ax) - \sigma_n(a, x)$  可以很好地用被删掉的第一项, 即用  $c_{n+1}(a) \cdot T_{n+1}(x)$  来作近似. 显然,  $|T_{n+1}(x)| \leq 1$ , 而  $T_{n+1}(x) = \cos(n+1)\theta$ , 当  $x$  在从  $-1$  到  $1$  的区间中变化时, 它摆动在  $-1$  与  $1$  之间, 并在区间  $-1 < x < 1$  内  $n+1$  次为零值. 由于截断误差的性质主要的是  $T_{n+1}(x)$  的性质, 所以它具有  $n+1$  个零值, 并且它的一些极值的绝对值很接近于相等, 而它们的符号交错地为正为负.

$\sigma_n(a, x)$  的性质, 虽然不完全和经典的 (Чебышев[1]) 次数  $\leq n$  的最佳逼近多项式  $P_n^*(x)$  的性质相同, 但也很相似, 后者能使离开  $f(ax)$  的离差  $\Delta_n$  取最小可能的数值, 这个离差  $\Delta_n$  将定义为

$$\Delta_n = \max_{-1 \leq x \leq 1} |f(ax) - P_n^*(x)|.$$

选择  $P_n^*(x)$  来代表  $f(ax)$  的思想是很自然的, 但是它的系数的计算是非常困难, 而且费时, 所以值得来探问是否有更易于求出的其他  $n$  次近似多项式, 能代替  $P_n^*(x)$  而产生同样的  $Dg$ , 并用同样次数  $M$  的运算操作? 答复是肯定的. 借用  $\sigma_n(a, x)$  正象用  $P_n^*(x)$  一样也能达到同一的实际精确度 ([2], 9 页). 从实用观点来看这是很重要的, 因为在

$$\sigma_n(a, x) = \frac{1}{2} c_0(a) + \sum_{m=1}^n c_m(a) \cdot T_m(x) = \sum_{m=0}^n \gamma_m(a) \cdot x^m$$