

計算方法講義

中国科学院計算技术研究所編

科学出版社

計算方法講義

中國科學院
計算技術研究所編

序

科学出版社出版(北京朝陽門大街117號)

北京市書刊出版發售許可證出字第061號

北京西四印刷厂印刷 新華書店總經售

序

1958年10月第一版 庫號：1456 字數：289,000

1958年10月第一次印刷 版本：850×1168 1/32

(京)0001-515 印張：8 7/8

定价：(10) 1.30元

序　　言

这本講义不是經過講授修改的定稿，而是发动羣众，以集体力量在短短二十天內鼓足干勁突击編成，以备即将在国庆节开学的計算技术研究所計算数学訓練班使用的。因为很多單位常向我們要材料，所以就把它出版以供各方面参考。

本書的对象是計算数学工作者，特別是即将在电子計算机上进行工作的計算工作者，也可以供高等学校計算数学專業以及一般科技工作者参考。內容着重于电子計算机上实用的主要計算方法，而不拘泥于計算数学的旧傳統；強調与电子計算机实践有关的方法、概念和問題；抓基本的、首要的，而不去追求理論的謹严、完整和內容方面的包罗万象。尽量避免繁瑣的推导論証。我們力求这样作，但由于我們自己实践經驗不足，理論水平低，而且还有旧思想有形无形的束縛，是否真的这样作到了还是有問題的。本書中的例題大部分还是取自一般旧教材，特別是外国的教材。我們自己看来有許多是并不适宜的，但我們一时提不出适当的教材来代替，希望讀者注意到这点。使用本書时必須結合計算实践，解决从生产实践中提出的具体計算問題。

希望各方面同志对本書提出批評意見，以便将来改正。

編　　者

1958年9月13日

目 录

第一章 誤差	1
§ 1. 引言	1
§ 2. 誤差的來源	1
§ 3. 絶對誤差和相對誤差	5
§ 4. 四則運算的誤差	7
第二章 插值法和數值微分	10
§ 1. 插值的目的	10
§ 2. 拉格朗日公式	10
§ 3. 三角插值	12
§ 4. 差商及其性質	14
§ 5. 牛頓基本插值公式	15
§ 6. 有限差分與差分表	18
§ 7. 關於有限差分的一些定理	19
§ 8. 差分表中誤差分布的規律	21
§ 9. 牛頓向前、向後插值公式；高斯公式；司梯林公式； 貝塞爾公式；埃弗瑞特公式	21
§ 10. 插值公式的應用	28
§ 11. 數值微分	31
第三章 平方逼近與均勻逼近	35
§ 1. 用最小二乘法逼近函數	35
§ 2. 平方逼近；平方逼近的切比雪夫公式	40
§ 3. 正交化和正交多項式	42
§ 4. 最优均勻逼近問題	46
§ 5. 切比雪夫多項式及其性質	49
§ 6. 降低逼近多項式的次數	52
第四章 數值積分	59
§ 1. 梯形公式；辛浦生公式；柯特斯公式	59
§ 2. 切比雪夫求積公式	64

§ 3. 哥斯求积公式和爱尔密特求积公式.....	66
§ 4. 实际計算的指示.....	73
§ 5. 多重积分的計算.....	76
§ 6. 反常积分;哥斯-拉盖尔,哥斯-爱尔密特求积公式.....	78
第五章 高次代数方程的数值解.....	85
§ 1. 根的位置.....	85
§ 2. 迭代法.....	88
§ 3. 方程組的情形.....	94
§ 4. 罗巴切夫斯基方法.....	97
§ 5. 重根.....	102
§ 6. 努因子法.....	102
§ 7. 蘆斯判定.....	107
第六章 線代数方程組.....	111
§ 1. 必要的矩阵知識.....	111
§ 2. 高斯消去法.....	118
§ 3. 平方根方法.....	122
§ 4. 迭代法.....	123
§ 5. 塞德尔迭代法.....	126
§ 6. 加速公式.....	127
§ 7. 求矛盾方程組的最小二乘解.....	129
§ 8. 斜量法.....	131
§ 9. 松弛法.....	132
第七章 矩陣的特征值及特征向量.....	137
§ 1. 一些准备知識.....	137
§ 2. 直接法.....	140
§ 3. 迭代法.....	151
第八章 常微分方程的数值解法.....	162
§ 1. 求常微分方程数值解的几个方法.....	162
§ 2. 开始几点值的求法.....	174
§ 3. 微分方程組和高阶微分方程的解法.....	181
§ 4. 誤差分析与稳定性問題.....	186
§ 5. 常微分方程的边值問題.....	191

第九章 偏微分方程初值問題的數值解法	202
I. 線性方程的初始值問題	
§ 1. 解法	203
§ 2. 誤差	209
§ 3. 隱式差分方程	215
II. 拟線性一阶双曲型方程	
§ 4. 特征方程	216
§ 5. 矩形网格	219
§ 6. 特征綫网格	221
第十章 偏微分方程邊值問題的數值解法	225
§ 1. 調和方程(又名拉普拉斯方程)和波阿松方程的第一类 邊值問題的解法	
§ 2. 迭代法	227
§ 3. 一般二階綫性橢圓型方程及邊界條件簡介	235
§ 4. 誤差估值	237
§ 5. 龙格法	23 ⁸
§ 6. 調和方程和波阿松方程的第二类邊值問題及第三类邊值 問題的解法	242
§ 7. 重調和方程及重波阿松方程的解法	250
§ 8. 特征值問題	256
第十一章 積分方程的近似解法	266
§ 1. 數值積分方法	266
§ 2. 核的近似展开法	270
§ 3. 簡單介紹一些方法	273

第一章 誤 差

§ 1. 引言

在我們的日常生活中所接触到的量都是不准确的，或者說都是近似的。例如物体的質量、長度、溫度等等。我們不可以想象有絕對准确的度量，但是可以知道度量的准确程度。例如一只米尺可以准确到一毫米；一只天秤可以准确到一毫克等等。

此外在数值計算中，参与計算的数据本身可能就不准确，或者准确的数据不能用計算机完全准确地表示出来。例如 $\frac{1}{3}=0.333\cdots$ 是循环小数，計算机只有有限个数位，所以在計算机上表示 $\frac{1}{3}$ 一定有誤差。由此可見，即使計算公式完全准确，而得到的結果，一般來說，都是有誤差的，更不要說計算公式一般都是近似公式了。

但是，对于实际問題，可以采用明知是不准确的公式或方法來計算，只要有把握使得計算結果中的誤差，不超过我們所容許的界限。

近似計算方法中所研究的問題，就是如何寻求近似公式和如何用近似值作計算，而要求以最簡單的步驟，最少的时间，获得具有足够的准确度的数值結果。

§ 2. 誤差的来源

使数值計算結果产生誤差的原因不外以下五种：

1. 过失誤差

由于書写时的筆誤，或者运算的錯誤而造成的誤差。这种誤差，我們不加以研究。

2. 数学描述和实际現象間的誤差

各种計算方案，实际上只是研究对象的一种数学描述的某种近似計算方案，而这种描述本身也只是实际現象的理想化了的模型，也还是近似的，也会有誤差。

3. 觀測誤差

在計算公式中，必然包含一些參量。如長度、質量、時間等等，而這些都是由觀測和實驗得到的。它們和實際的大小之間有誤差，這種誤差稱“觀測誤差”。

4. 截斷誤差

在計算問題中常常遇到超越運算，它們是要求用極限或無窮的过程來求得的；但是實際上，人們只能進行有窮的算術運算，只能用有窮的步驟來求其近似值。例如，問題的數學描述為微分方程，我們用有限差分格式來進行近似計算，又如求三角函數和對數函數時，這些問題是可以用無窮級數求得的，但是實際上，我們只能用求有限和等有限的計算來求其近似值。這樣產生的誤差，即截斷誤差。

例如：設函數 $f(x)$ 在區間 $[a, x]$ 上連續，且有 $n+1$ 階連續導數，則按泰勒級數展開得

$$\begin{aligned} f(x) = & f(a) + \frac{f'(a)}{1!}(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \dots \\ & + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}(x-a)^{n+1}, \\ & a < \xi < x. \end{aligned}$$

如果當 $(x-a)$ 充分小時，我們用前 $n+1$ 項作近似公式，則截斷誤差為

$$E_T = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}(x-a)^{n+1}.$$

對於 $f(x) = e^x$ ，我們有

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + E_T(x),$$

$$E_T(x) = \frac{1}{24} e^\xi x^4, \quad 0 < \xi < x.$$

特別

$$e^{\frac{1}{3}} \approx 1 + \frac{1}{3} + \frac{1}{18} + \frac{1}{162} = \frac{226}{162},$$

$$\frac{1}{24} e^{\xi} \left(\frac{1}{3}\right)^4 < \frac{1.5}{2.4} \left(\frac{1}{3}\right)^4 = 0.00077,$$

$$0 < \xi < \frac{1}{3}.$$

故截断誤差小于 7.7×10^{-4} 。

在近似計算过程中，我們所注意的，主要是舍入誤差和截断誤差。至于数学描述与实际現象間的誤差和觀測誤差及其糾正，往往不是計算工作者所能独立解决的。但了解这些問題对于具体計算工作是有帮助的。

在进行数值計算时，由于近似公式本身的截断誤差和运算舍入，使計算过程中每一步都可能产生新的誤差，这个誤差与上一步傳播来的誤差联合起来，又傳播到下一步去。

由此可見，在計算工作中，为了保証計算結果达到預定範圍內的准确度，在原則上，應該先根据近似方案的截差估計和舍入誤差的可能发展来决定适当的近似計算方案和参与运算的数字的位数，然后进行計算。例如：用下列公式計算 $\frac{\pi}{4}$ 的值，要求准确到 10^{-6} 。問近似公式中应取多少項，参与計算的数应准到多少位？

$$\begin{aligned}\frac{\pi}{4} &= 4 \operatorname{tg}^{-1} \frac{1}{5} - \operatorname{tg}^{-1} \frac{1}{239} \\&= 4 \left[\frac{1}{5} - \frac{1}{3} \frac{1}{5^3} + \frac{1}{5} \frac{1}{5^5} - \frac{1}{7} \frac{1}{5^7} + \dots \right] - \left[\frac{1}{239} + \dots \right].\end{aligned}$$

兩個方括号的級数都是交錯級數，根据交錯級數的余項估計。

設

$$S = u_1 - u_2 + \dots,$$

$$S_n = u_1 - u_2 + \dots \pm u_n;$$

則

$$|S - S_n| < |u_{n+1}|.$$

可知，这两个級数取到写出的項为止，截断誤差不大于

$$\frac{4}{9 \times 5^9} + \frac{1}{3 \times (239)^3} < 0.5 \times 10^{-6}.$$

為了計算 $\frac{\pi}{4}$ ，准确到五位小数，我們假設每一項要准确到 n 位小数，这时，确定的 $\frac{\pi}{4}$ ，誤差不大于

$$4 \times 4 \times 0.5 \times 10^{-n} + 0.5 \times 10^{-n} + 0.5 \times 10^{-6} < 5 \times 10^{-6}.$$

可以看出 $n=7$ 时，我們有

$$4 \times 4 \times 0.5 \times 10^{-7} + 0.5 \times 10^{-7} + 0.5 \times 10^{-6} < 2 \times 10^{-6}.$$

这时所确定的 $\frac{\pi}{4}$ 的誤差就不大于 2×10^{-6} ，所确定的 π 的誤差就不大于 8×10^{-6} ，計算的結果应为 $\pi = 3.1415916$ (π 的真值为 $3.14159265\cdots$)。

但是对于較复杂的問題，截断誤差，特別是累积的截断誤差的理論估計往往是很難的，或即使可以作出某种值，也是往往偏高。至于舍入誤差的积累，由于它有随机的性質，更難估計，因此在實踐上，多采用事后的實驗估值，即重复演算，逐次精密化（例如逐次增多項數，或縮短步長等）。直到在所要求的数位範圍內达到稳定的值为止（詳見以后各章）。

5. 舍入誤差

对于参与計算的数中无穷小数用有穷小数代替，或以位数較少的有穷小数代替位数較多的有穷小数时，所产生的誤差，叫“舍入誤差”。四舍五入所产生的誤差，就是舍入誤差。

在进行計算时，應該注意安排好計算的次序，否則，舍入誤差就会严重影响結果的准确度。常常我們对同一公式，用同样多的位数，而采用不同的計算次序，得出的結果却大不相同。

例如：計算

$$D = \frac{0.0005 \times 0.0143 \times 0.0012}{0.0003 \times 0.0125 \times 0.0135}$$

第一种算法：分子，分母分別計算，各取九位小数，然后相除。

$$\begin{aligned} A &= 0.0005 \times 0.0143 \times 0.0012 \\ &= 0.00000715 \times 0.0012 \\ &= 0.000000009 \text{ (有舍入),} \\ B &= 0.0003 \times 0.0125 \times 0.0135 \\ &= 0.00000375 \times 0.0135 \\ &= 0.000000051 \text{ (有舍入).} \end{aligned}$$

$$D = \frac{A}{B} = 0.17647, \text{ 只准到小数后一位 (真值为 } 0.16948148\cdots).$$

第二种算法：分成三个因子，每个只取六位小数（若取九位小数，则结果准确度更高）。

$$a = \frac{0.0005}{0.0003} = 1.666667 \text{ (有舍入).}$$

$$b = \frac{0.0143}{0.0125} = 1.144000.$$

$$c = \frac{0.0012}{0.0135} = 0.088889 \text{ (有舍入).}$$

$$\begin{aligned} D &= a \times b \times c = 0.088889 \times 1.144 \times 1.666667 \\ &= 0.101689 \times 1.666667 \\ &= 0.16948, \end{aligned}$$

准确到小数后五位。

§ 3 絶對誤差和相對誤差

設 x 是某量的真值， x^* 是它的近似值，我們稱

$$E_a = |x - x^*|$$

為 x^* 的絕對誤差。

因為一般的我們並不知道某量的真值，所以絕對誤差不能準確地算出來，而只能估計其範圍，確定出絕對誤差不超過某个數值。這個數值，我們便稱為“最大絕對誤差”。例如，一個經緯儀所測量的角度，準確度不超過 $5''$ ，則被測量到的角度的最大絕對誤差為 $5''$ 。

通常我們說的絕對誤差，就是最大絕對誤差。

最大絕對誤差不能充分表达度量的準確程度。例如，長度各為 $100m$ 和 $1m$ 的鋼樑，若有相同的最大絕對誤差，顯然前者比後者有更高的精確度，因此，為了表达數量的準確度，就要引入所謂“相對誤差”。

我們稱

$$E_r = \frac{|x - x^*|}{|x^*|}$$

為 x^* 的相對誤差。

關於絕對誤差的一切困難，現在又遇到了，因此在實用上，不

用相对誤差，而用最大相对誤差。它是保証下面不等式成立的最小的量 δ ：

$$\frac{|x - x^*|}{|x^*|} = E_r \leq \delta,$$

但是，为了方便起見，以后我們把最大絕對誤差和最大相对誤差，簡称为絕對誤差和相对誤差，而且也分別以符号 E_a, E_r 表示之。

显然，相对誤差是无名数。例如，在量 100 公里長的公路，絕對誤差是 1 公里，則相对誤差为 $\frac{1}{100} = 0.01$ 。

在实际工作中，我們常常用到“有效数字”的概念。

任一近似数 x^* ，可表示成

$$x^* = \pm (x_1 \alpha^m + x_2 \alpha^{m-1} + \cdots + x_n \alpha^{m-n+1}), \quad (1)$$

其中 x_1, x_2, \dots, x_n 都是 $0, 1, \dots, \alpha-1$ 中的一数； m, n, α 都是整数。特別，对于十进位的数，有 $\alpha=10$ 。

$$x^* = \pm (x_1 10^m + x_2 10^{m-1} + \cdots + x_n 10^{m-n+1}).$$

在 α 进位制中

$$E_a = |x - x^*| \leq \frac{1}{2} \alpha^{m-n+1}.$$

若 $x_1 \neq 0$ 就說 x^* 有 n 位有效数字，其中 $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ 都是“有效数字”。

例如，0.00203 的有效数字为 2, 0, 3。3.14 的有效数字为 3, 1, 4。近似数 0.00260 的 2, 6 当然是有效数字，最后一位的 0 是否为有效数字，就决定于它的絕對誤差是否不大于 $\frac{1}{2} \cdot 10^{-5}$ 。若是，则最后一位的 0 即为有效数字，否則，就不是有效数字。

我們在書寫任一个数字时，應該保証由左起第一个不为零的数一直到最后一个数为止，都是有效数字。例如，对于近似数 0.0023 不应任意写成 0.002300 等。因为我們識为 0.002300 的絕對誤差不大于 $\frac{1}{2} \cdot 10^{-6}$ 。

由(1)式，知

$$x_1 \alpha^m < |x^*| < (x_1 + 1) \alpha^m.$$

故用 x^* 近似表示 x 时, 若有 n 位有效数字其相对誤差为

$$E_r = \frac{|x - x^*|}{|x^*|} \leq \frac{\frac{1}{2} \alpha^{m-n+1}}{x_1 \alpha^m} = \frac{1}{2x_1} \cdot \frac{1}{\alpha^{n-1}}. \quad (2)$$

反之, 我們不能从不等式(2)推出 x^* 具有 n 位有效数字。

例如, $A = \sin(29^\circ 20') = 0.4900$ 有近似值 $a = 0.484$,

$$\delta = \frac{0.006}{0.484} = 0.01239 < 0.0125 = \frac{1}{2 \times 4 \times 10}.$$

但不能从此推出 a 有兩位有效数字, 因为

$$A - a = 0.4900 - 0.484 = 0.0060\dots,$$

所以知道它并不以二位有效数字表示 A 。

§ 4. 四則运算的誤差

1. 加法

設數 x_i 的近似值為 x_i^* ($i=1, 2, \dots, n$), $x_i^* \geq 0$.

求

$$\sum_{i=1}^n x_i^*$$

的相对誤差。

因为

$$\begin{aligned} E_r &= \left| \frac{\sum_{i=1}^n x_i - \sum_{i=1}^n x_i^*}{\sum_{i=1}^n x_i^*} \right| \\ &= \left| \frac{\sum_{i=1}^n \frac{x_i^*}{\sum_{j=1}^n x_j^*} \frac{x_i - x_i^*}{x_i^*}}{\sum_{j=1}^n \frac{x_j^*}{\sum_{j=1}^n x_j^*}} \right|, \end{aligned}$$

所以

$$\min_n \left| \frac{x_i - x_i^*}{x_i^*} \right| \leq E_r \leq \max_n \left| \frac{x_i - x_i^*}{x_i^*} \right|,$$

即諸數和的相对誤差介于諸數的相对誤差中最大者与最小者之間。

2. 減法

設 x 与 y 的近似值为 x^* , y^* 。令

$$x = x^* + \varepsilon_1, \quad y = y^* + \varepsilon_2.$$

因为

$$\frac{(x-y)-(x^*-y^*)}{x^*-y^*} = \frac{\varepsilon_1 - \varepsilon_2}{x^*-y^*} = \frac{\varepsilon_1}{x^*} \cdot \frac{x^*}{x^*-y^*} - \frac{\varepsilon_2}{y^*} \cdot \frac{y^*}{x^*-y^*},$$

所以当 $x \gg y$ 时, 相对誤差

$$\left| \frac{(x-y)-(x^*-y^*)}{x^*-y^*} \right| \approx \left| \frac{\varepsilon_1}{x^*} \right|,$$

即被減数和減数相差很大时, 其中的大数的相对誤差起决定性的作用。

例如, 求 $2542.23 - 20.1143 = ?$

$$\begin{array}{r} 2542.23 \\ - 20.11(43) \\ \hline 2522.12 \end{array}$$

減数只用四位有效数字就不会影响結果的准确度。在所得的数中, 六个数位都是有效的。

我們必須注意, 兩个彼此接近的数相減时, 相对誤差可能是很大的, 亦即, 有效数字可能大大减少。

例如, $13.5846 - 13.5839 = 0.0007$ 。因为 13.5846 和 13.5839 每一个数的相对誤差不大于 0.5×10^{-4} , 所以它們的差的相对誤差可能不小于 0.5×10^{-4} , 也就是说, 在这个小的差数中可能連一个有效数字都沒有。因此, 在計算中应尽量設法避免兩個相差很小的数相減。比方說, 若我們沒有足够的位数的表, 而要計算 $1 - \cos \theta$, 当 θ 很小时, 可以用 $2 \sin^2 \frac{1}{2} \theta$ 代替, 有时也可以用下面公式計算

$$1 - \cos x = 1 - \left(1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4!} - \dots \right) = \frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{24} + \dots$$

3. 乘法

設 $x = x^* + \varepsilon_1$, $y = y^* + \varepsilon_2$

$$xy - x^*y^* = \varepsilon_1y^* + \varepsilon_2x^* + \varepsilon_1 \cdot \varepsilon_2$$

若 $\varepsilon_1, \varepsilon_2$ 很小, $\varepsilon_1 \cdot \varepsilon_2$ 忽略不計, 則得

$$\frac{xy - x^*y^*}{x^*y^*} = \frac{\varepsilon_1}{x^*} + \frac{\varepsilon_2}{y^*},$$

即乘积的相对誤差約等于相乘諸因子的相对誤差之和。

4. 除法

設 $|x - x^*| = E_1$, $|y - y^*| = E_2$.

則 $x = x^* \pm E_1$, $y = y^* \pm E_2$.

$$\left| \frac{x}{y} - \frac{x^*}{y^*} \right| = \frac{x^* \pm E_1}{y^* \pm E_2} - \frac{x^*}{y^*} = \frac{\pm y^* E_1 \pm x^* E_2}{y^*(y^* \pm E_2)}.$$

因为 $|\pm y^* E_1 \pm x^* E_2| \leq y^* E_1 + x^* E_2$ (不妨設 $x, y \geq 0$)

和 $|y^*(y^* \pm E_2)| = y^*(y^* \pm E_2) \geq y^*(y^* - E_2)$,

所以

$$\left| \frac{x}{y} - \frac{x^*}{y^*} \right| \leq \frac{y^* E_1 + x^* E_2}{y^*(y^* - E_2)},$$

$$\left| \frac{\frac{x}{y} - \frac{x^*}{y^*}}{\frac{x^*}{y^*}} \right| \leq \frac{y^{*2} \frac{E_1}{x^*} + y^* E_2}{y^*(y^* - E_2)} = \frac{1}{1 - \frac{E_2}{y^*}} \left(\frac{E_1}{x^*} + \frac{E_2}{y^*} \right).$$

与 1 比較, 不計 $\frac{E_2}{y^*}$ 就有

$$\left| \frac{\frac{x}{y} - \frac{x^*}{y^*}}{\frac{x^*}{y^*}} \right| \leq \left| \frac{E_1}{x^*} \right| + \left| \frac{E_2}{y^*} \right|.$$

即商的相对誤差約等于相除二数的相对誤差之和 (在除数的相对誤差很小时)。

參 考 文 獻

- [1] Hildebrand F. B., Introduction to numerical analysis.
- [2] Scarborough J. B., Numerical mathematical analysis (数值分析, 科学出版社译出版).
- [3] Бенеконич Я. С. Приближенные вычисления (近似计算法, 高教出版社已出版).
- [4] Крылов А. Н., Лекции о приближенных вычислениях.

第二章 插值法和數值微分

§ 1. 插值的目的

設 $y = f(x)$ 为实变量 x 的單值函数, 已知它在有限区间 $[a, b]$ 上連續, 在不同的点 $a \leq x_0, x_1, \dots, x_n \leq b$ 上分別取值 y_0, y_1, \dots, y_n 。

插值的目的就是求一簡單的連續函数 $\varphi(x)$, 使它在給定的 $n+1$ 个点 $a \leq x_0, x_1, \dots, x_n \leq b$ 上, 取給定的值 $\varphi(x_i) = y_i$ 。而在其它的点上, 近似的表示 $f(x)$ 。

給定的点 x_0, x_1, \dots, x_n 叫插值点或节点。函数 $\varphi(x)$ 叫做函数 $f(x)$ 对于点 x_0, x_1, \dots, x_n 的插值函数。兩端的节点所界定的区间, 叫插值区间。

插值問題就是: 对于在分散的諸點 x_i 上給定对应的 y_i , 求 x 和 y 間的近似函数关系。如果对于插值区间的任一个 x , 都有

$$|f(x) - \varphi(x)| < \varepsilon,$$

其中 ε 是可允許的絕對誤差, 則所求出的函数关系就應該認為是合于要求的。

以 $R(x)$ 表示 $f(x)$ 与其插值函数 $\varphi(x)$ 之間的差

$$f(x) - \varphi(x) = R(x).$$

此差叫作插值的“余項”, 它表示函数 $\varphi(x)$ 逼近 $f(x)$ 的程度。

一般, 我們多采用多項式作插值函数, 在特殊情形下。例如, 用三角插值, 逼近以 2π 为周期的周期函数比較方便。

§ 2. 拉格朗日(Lagrange)公式

用 n 次多项式

$$c_0x^n + c_1x^{n-1} + \dots + c_{n-1}x + c_n = \varphi(x) \quad (1)$$

作为函数 $f(x)$ 的插值函数, 使在 $n+1$ 个不同的节点 x_0, x_1, \dots, x_n 上, 有

$$\varphi(x_i) = y_i = f(x_i) \quad (i=0, 1, \dots, n), \quad (2)$$

即

$$c_0x_i^n + c_1x_i^{n-1} + \cdots + c_{n-1}x_i + c_n = y_i \quad (i=0,1,\dots,n). \quad (3)$$

这方程组的系数行列式，即范德蒙德 (Vandermonde) 行列式

$$\begin{vmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} \cdots x_0 & 1 \\ x_i^n & x_i^{n-1} \cdots x_i & 1 \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ x_n^n & x_n^{n-1} \cdots x_n & 1 \end{vmatrix} = \prod_{k < j}^{0 \dots n} (x_k - x_j).$$

因为 x_0, x_1, \dots, x_n 互异，故上式不等于零，所以系数 c_0, c_1, \dots, c_n 由 (3) 式唯一确定。为了求函数 $\varphi(x)$ ，我们把方程组 (1), (3) 写成

$$\begin{aligned} c_0x^n + c_1x^{n-1} + \cdots + c_{n-1}x + c_n - \varphi(x) &= 0, \\ c_0x_i^n + c_1x_i^{n-1} + \cdots + c_{n-1}x_i + c_n - f(x_i) &= 0 \\ (i=0,1,2,\dots,n). \end{aligned}$$

把它看作未知数为 $c_0, c_1, \dots, c_n, 1$ 的联立方程组，故这组方程因为有一组不全为零的解，所以其系数行列式必为零。

$$\begin{vmatrix} x^n & x^{n-1} \cdots x & 1 & \varphi(x) \\ x_0^n & x_0^{n-1} \cdots x_0 & 1 & f(x_0) \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_n^n & x_n^{n-1} \cdots x_n & 1 & f(x_n) \end{vmatrix} = 0.$$

展开即得

$$\begin{aligned} \varphi(x) = L_n(x) &= \frac{(x-x_1)(x-x_2) \cdots (x-x_n)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2) \cdots (x_0-x_n)} y_0 \\ &+ \frac{(x-x_0)(x-x_2) \cdots (x-x_n)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2) \cdots (x_1-x_n)} y_1 \\ &+ \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_3) \cdots (x-x_n)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)(x_2-x_3) \cdots (x_2-x_n)} y_2 \\ &+ \cdots \\ &+ \frac{(x-x_n)(x-x_1) \cdots (x-x_{n-1})}{(x_n-x_0)(x_n-x_1) \cdots (x_n-x_{n-1})} y_n. \end{aligned} \quad (4)$$

这个公式称为拉格朗日公式。也可以写成

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n \frac{\pi_n(x)}{(x-x_i) \pi'_n(x_i)} y_i,$$

其中

$$\pi_n(x) = (x-x_0)(x-x_1) \cdots (x-x_n),$$