

金屬切削机床自動化

伊·穆·庫切爾等著

寧玉成、孫兆植、呂培書譯

本书介绍了资本主义国家在机床自动化方面的经验和情况。

书中叙述了液压靠模、数字程序控制、大量生产中用的可自动补偿刀具磨损的自动机床、齿轮加工自动作业线，以及加工放射性材料时机床的遥控问题和使用实例。

本书可供机床专业的设计、工艺、研究人员及有关专业师生阅读。

И. М. Кучер Н. И. Шавлюга
АВТОМАТИЗАЦИЯ МЕТАЛЛОРЕЖУЩИХ СТАНКОВ

МАШГИЗ 1956

* * *
金属切削机床自动化

宁玉成 孙兆植 呂培书 譯

(根据原机械工业出版社纸型重印)

*

机械工业图书编辑部编辑 (北京苏州胡同141号)

中国工业出版社出版 (北京佐领路丙10号)

(北京市书刊出版事业局许可证字第110号)

中国工业出版社第四印刷厂印刷

新华书店北京发行所发行·各地新华书店经售

*

开本850×1168¹/₃₂·印张47/8·插页1·字数125,000

1959年4月北京第一版

1963年11月北京新一版·1963年11月北京第一次印刷

印数0001—1,273·定价0.86元

*

统一书号：15165·2945 (一机-613)

序　　言

金属加工过程的自动化，在现阶段，业已无需人的直接参与，而几乎完成一切工艺过程的所有单元。因此，目前自动化已成为机器制造业获得近代技术进步的主要因素。

生产过程自动化的现代方法，只有在利用各个不同部门中的科学与技术最新成就的基础上，才能获得最大的效果。这特别是与金属切削机床控制的自动化有关。这方面应用的有各种机械、电气及综合方法，这些方法是建立在力学、水力学、气体力学以及电子学的定律上的。

本书所述为国外经验的综合报导，这是根据国外技术文献中所刊载的资料编辑而成。这些资料阐明了机床自动化问题的一些基本趋向。其中，一些自动化的方法及示意图主要是应用在大批及大量生产中的机床上，而其他的一些自动化的方法及示意图则主要是应用在单件及小批生产中的机床上。

属于头一类机床的主要有：专用机床、专业化机床以及较通用的机床。这种通用机床在配备上适当的装备以后，便具有较专的用途。上面这种类型的机床是现在自动化工段、自动化车间以及自动化生产的主要装备。

属于第二类机床的有：通用机床以及在某种程度上较专的专业化机床。这些机床是加工特殊形状零件的主要设备。在这种零件的加工过程中，同一台机床工作范围内的每一工步是由专门调整到相应动作程序的特种控制系统来实现的。

本书的编著者有：机械工程协会列宁格勒分会机械装配生产部会员、技术科学硕士И. М. 库切尔副教授（第一篇）及机械工程协会列宁格勒分会设计部会员、技术科学硕士Н. И. 沙夫留加副教授（第二篇）。由于在1956年举行了第二次列宁格勒科学生产工艺会议的缘故，本书是国立机器制造书籍科学技术出版社列宁格勒分社所出版的三本国外技术综合报导之一。

目 次

序言	4
第一篇 單件及小批生产中的机床自动化	5
1. 液压靠模刀架及半自動車床	9
2. 程序控制机床	20
3. 直接用数据程序控制的机床	48
4. 具有中間程序記錄磁帶的数据程序控制机床	65
第二篇 大批及大量生产中的机床自动化	87
1. 風動控制的專用半自動車床	89
2. 立式車床工作循环的自动化	95
3. 專用半自動鏽床	99
4. 由两台鏽床組成的自动化机組	100
5. 由两台單軸自動車床組成的自动化机組	102
6. 旋壓工作过程的自动化	103
7. 自动車床工具的自动补充調整	115
8. 可自动补充調整的自动切齿机床	126
9. 齒輪加工的自动作业綫	131
10. 放射性材料加工的自动化	152
参考文献	158

金屬切削机床自動化

伊·穆·庫切爾等著

寧玉成、孫兆植、呂培書譯

本书介绍了资本主义国家在机床自动化方面的经验和情况。

书中叙述了液压靠模、数字程序控制、大量生产中用的可自动补偿刀具磨损的自动机床、齿轮加工自动作业线，以及加工放射性材料时机床的遥控问题和使用实例。

本书可供机床专业的设计、工艺、研究人员及有关专业师生阅读。

И. М. Кучер Н. И. Шавлюга
АВТОМАТИЗАЦИЯ МЕТАЛЛОРЕЖУЩИХ СТАНКОВ

МАШГИЗ 1956

* * *
金属切削机床自动化

宁玉成 孙兆植 呂培书 譯

(根据原机械工业出版社纸型重印)

*

机械工业图书编辑部编辑 (北京苏州胡同141号)

中国工业出版社出版 (北京佐领路丙10号)

(北京市书刊出版事业局许可证字第110号)

中国工业出版社第四印刷厂印刷

新华书店北京发行所发行·各地新华书店经售

*

开本850×1168¹/₃₂·印张47/8·插页1·字数125,000

1959年4月北京第一版

1963年11月北京新一版·1963年11月北京第一次印刷

印数0001—1,273·定价0.86元

*

统一书号：15165·2945 (一机-613)

目 次

序言	4
第一篇 單件及小批生产中的机床自动化	5
1. 液压靠模刀架及半自動車床	9
2. 程序控制机床	20
3. 直接用数据程序控制的机床	48
4. 具有中間程序記錄磁帶的数据程序控制机床	65
第二篇 大批及大量生产中的机床自动化	87
1. 風動控制的專用半自動車床	89
2. 立式車床工作循环的自动化	95
3. 專用半自動鏽床	99
4. 由两台鏽床組成的自动化机組	100
5. 由两台單軸自動車床組成的自动化机組	102
6. 旋壓工作过程的自动化	103
7. 自动車床工具的自动补充調整	115
8. 可自动补充調整的自动切齿机床	126
9. 齒輪加工的自动作业綫	131
10. 放射性材料加工的自动化	152
参考文献	158

序　　言

金属加工过程的自动化，在现阶段，业已无需人的直接参与，而几乎完成一切工艺过程的所有单元。因此，目前自动化已成为机器制造业获得近代技术进步的主要因素。

生产过程自动化的现代方法，只有在利用各个不同部门中的科学与技术最新成就的基础上，才能获得最大的效果。这特别是与金属切削机床控制的自动化有关。这方面应用的有各种机械、电气及综合方法，这些方法是建立在力学、水力学、气体力学以及电子学的定律上的。

本书所述为国外经验的综合报导，这是根据国外技术文献中所刊载的资料编辑而成。这些资料阐明了机床自动化问题的一些基本趋向。其中，一些自动化的方法及示意图主要是应用在大批及大量生产中的机床上，而其他的一些自动化的方法及示意图则主要是应用在单件及小批生产中的机床上。

属于头一类机床的主要有：专用机床、专业化机床以及较通用的机床。这种通用机床在配备上适当的装备以后，便具有较专的用途。上面这种类型的机床是现在自动化工段、自动化车间以及自动化生产的主要装备。

属于第二类机床的有：通用机床以及在某种程度上较专的专业化机床。这些机床是加工特殊形状零件的主要设备。在这种零件的加工过程中，同一台机床工作范围内的每一工步是由专门调整到相应动作程序的特种控制系统来实现的。

本书的编著者有：机械工程协会列宁格勒分会机械装配生产部会员、技术科学硕士И. М. 库切尔副教授（第一篇）及机械工程协会列宁格勒分会设计部会员、技术科学硕士Н. И. 沙夫留加副教授（第二篇）。由于在1956年举行了第二次列宁格勒科学生产工艺会议的缘故，本书是国立机器制造书籍科学技术出版社列宁格勒分社所出版的三本国外技术综合报导之一。

第一篇

單件及小批生产中的机床自动化

近十年来，金属切削加工的发展方向决定于两个基本因素：急剧提高的切削速度和先进的工艺过程自动化。

如果切削速度在机器制造业的一切部门中都得到了提高，则在大量及大批生产的工业部门与单件及小批生产的工业部门之间便愈会发现在自动化方面的不协调现象。对于前者，自动作业线成为一般的生产设备，并将过渡到生产过程的综合自动化，过渡到建立自动化工段、自动化车间以及自动化工厂。对于后者，生产过程还是在通用机床上进行的。

在上述的生产部门中，采用通用的非自动化机床限制了提高劳动生产率的可能性，因为提高切削速度虽能大大地缩短机械工时，但更进一步缩短机动时间并不能显著地减少单件工时多少。很明显，在这样条件下提高劳动生产率，只有在缩短辅助时间以及使机床加工循环的个别单元和所有循环整个地自动化的情况下才能达到。

但是，在这种情况下，利用大量及大批生产条件下为实现机床自动化应用的普通方法是不可能的，因为采用这种办法则须耗去很长时间来调整机床，这在加工小批零件时是很不合算的，更何况在加工个别的零件之时。

在这样的条件下，必须探求新的自动化的办法，以保证在从加工一种形式的零件转到加工另一种形式的零件时，能很快的调整好机床。现在已出现了解决这一任务的途径，它是应用靠模装置、程序控制以及计算系统来实现单件及小批生产所用机床的自动化。

如果不久以前靠模装置基本上是用来加工成形表面，则现在

它已开始广泛地利用来完成一般的工作。靠模装置应用最广的是在車床上加工各种梯阶表面。

在国外的技术上，液压靠模刀架得到了非常广泛的推广。这种刀架是安装在現有的車床上，从而可保証現有的全部机床的自动化。

許多公司生产的液压靠模刀架不但能按照样板进行加工，而且能按照用一般的方法所制成的第一个样品零件进行加工。对于后者，甚至在制造批量很小的零件时，采用靠模刀架亦是有利的。因为車工用一般的方法加工好第一个零件后，便可将它作为在自動車削所有其余的零件时的样板。

除一般車床所用的液压靠模刀架之外，还出現了許多各个不同結構的靠模車床和半自動車床。

液压靠模裝置亦开始应用在立式車床、牛头刨床、龙门刨床以及其他机床上。

但是，还远不能在所有的机床上应用靠模裝置来解决加工自动化的任务。同时，靠模裝置在單件生产的条件下，亦不能保証加工自动化。

最近，程序控制也得到了很大的应用。

所謂程序控制系指这样的控制方法，即当机床工作机构的必要的工作順序、速度以及移动量是借助于控制板上的轉換电門或类似的裝置來調定，或者是預先記錄在紙帶、磁帶、电影胶片上，或者用其他方法規定下来，然后，引入指令裝置中。指令裝置便保証机床按規定的工作程序完成加工。

除了保証机床整个工作循环实现自动化的全部程序控制以外，同样亦可以有局部的程序控制，以保証仅是工作循环的个别單元自动化。

局部程序控制应用最广的地方是自动变换速度和进給量以及按給定座标进行位移。

变换速度和进給量的程序控制使用在工作循环期內要多次重

复上述变换的机床上，首先是用在六角車床及旋臂鑽床上。

变换速度和进給量的程序控制，不仅能縮短消耗在控制上的时间，同时亦能保証在編制工艺过程时所拟定的速度和进給的条件下，完成所有的工序。

使得能定出工作順序、速度以及进給量的局部程序控制与限制工作机构行程范围的限动器相結合的方法得到了广泛的应用。这种方法使用在銑床、滾齒机以及立式車床上。

程序控制系统亦可以与靠模裝置一起使用。一系列液压靠模半自動車床都是按此方法建立起来的。在这种車床上，机床工作的最初走刀是由程序控制来調节的，而最后的走刀则是按模板来完成。

当談到在穿孔带或磁带上或者依其他方式預先記錄好程序的程序控制时，必須指出应用磁带来使車床、銑床以及金鋼石鏜床进行程序控制的經驗。

控制的程序是在用手动控制制造第一个零件的过程中記錄下来，或者沿样板的輪廓用手移动工作机构时記錄下来。

用手操縱以便在磁带上記錄程序的方法沒有得到推广，因为它与程序控制的計算系統相比較，具有一系列的缺点。

在利用計算系統时，是将工件的尺寸記錄在某种控带上或者用其他方法記錄下来，这样給出工作机构运动的程序。

应用計算裝置来控制机床有两种基本方法。第一种方法是計算裝置直接与机床相連系，并傳給机床所有必需的指令。第二种方法是計算裝置与机床完全无关，它只是用来在磁带上記錄运动的程序。

在第二种情况下，与机床相連系的是指令裝置。在磁带通过指令裝置时，指令裝置使記錄在磁带上的指令再現，再把它傳送给机床。

第一种方法的主要缺点，是計算裝置仅能为一台机床服务。但計算裝置的工作速度大大地超过机床的工作速度，故它能卓有

成有效地为一系列机床服务。实际上在按第二种方法工作时，才能發揮这种可能性。

同时，在使用計算装置为一台机床服务时，为了避免过大的原始投資起見，必須使計算装置的結構尽量簡單。由于这种緣故，在編制程序时，常常要增大初步計算的工作量，因为此时必須以很小的間隔範圍計算外形各点的座标或刀具中心的軌迹。

在用一台計算装置为一系列的机床服务时，这种装置可以更复杂些。它自己能根据給定的外形区域上的最終点座标及其方程式来計算外形的过渡点的座标。这样一來編制程序的工作便会减至最少。

第二种計算方法，由于其重大优点，使它在工业設備上尤其是在用来加工空間复杂表面的机床上，得到了广泛的应用。

在很多情况下，在得到成形表面的过程中，并不用計算系統来控制机床工作机构的移动，只是用計算系統来限制工作机构的直線移动量。例如，在車床上加工梯阶軸时，在六角車床上加工各种不同的零件等时，便会發生这种情况。此时所用計算装置要簡單得多，它在很多情况下，是直接与机床相連系着的。

必須指出，在后一种情况下，程序的編制也是不很复杂的。

具有計算装置的程序控制系统，为單件及小批生产条件下的生产过程自动化創立了寬广的远景。

实际上，在这种情况下，程序的編制只占用很少的时间，这则使加工的自动化甚至在制造外形簡單的一个零件时也是适宜的。在制造复杂的零件时，这种系統能保証劳动生产率提高几十倍。

这种系統能保証高度的加工精确度，并可能得到服从于一定的数学規律性的表面。

必須指出，在再現的过程中，程序不会被磨損，加工精确度也不会降低。这样，在重复生产零件的情况下，一次所記錄的程序，可以在很長時間的周期内使用。同时，保存程序也不要求很

大的地方。

必須指出，采用具有計算装置的程序控制，不只是在金屬切削加工过程自动化中应起很大的作用；类似的系統对在成批生产中采用大量生产的方法有很大的影响，因为它大大地縮減了制造鑄模、压模、压力鑄模等的时间，因此可在成批生产中采用所列举的高生产率的方法。

縮短制造工艺装备的时间，使生产能具有更大的灵活性，并保証在从一种产品轉到另一种产品的生产时，能更快地进行重新調整。

最后，在飞机制造业、渦輪机制造业以及空間复杂形状零件有重要意义的一系列其他工业部門的發展中，采用上述的系統，应当起很大的作用。程序控制能保証按照給定的数学規率精确地进行这些表面的特型設計，并有可能經濟地、快速地制造出上述零件結構的不同的試驗性方案。

1 液压靠模刀架及半自動車床

液压靠模刀架应用在各种不同尺寸的机床上。关于广泛地采用它的可能性，可举出在重型車床上借液压刀架加工重量約2吨的零件的例子（圖1）。

各个外国公司所生产的刀架結構是多种多样的。一些結構与另外一些結構所不相同的最大特点，是刀架和靠模的安装位置及所采用的液压綫路。

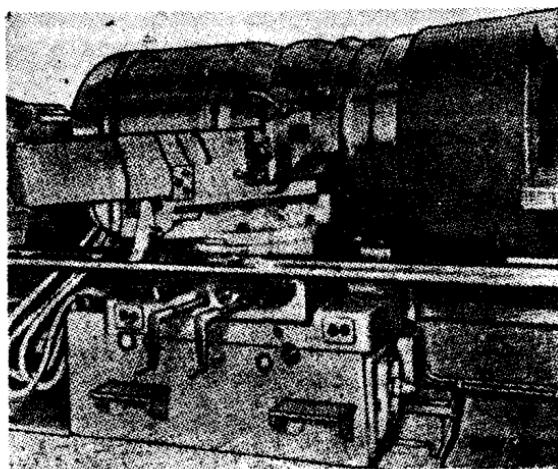


圖1 重型車床的液压靠模刀架。

液压靠模刀架是安装在机床的前面或者后面，与被加工零件的中心綫成 $45^{\circ} \sim 60^{\circ}$ 角。安置刀架的導軌与被加工零件的中心軸成一种角度，使能車削出垂直端面。

液压靠模刀架安装在机床的前面具有一系列的缺点。通常在这种情况下，会排斥使用上迴轉刀架的可能性。在液压靠模刀架上，安上四工位刀夹，由于定位的誤差和減少了系統的剛度，会降低靠模加工的精确度。而采用單工位刀夹，会更縮小机床的工艺可能性。尽管有上述的缺点，实际上所見到的許多机床的結構还是将液压刀架安装在前面（圖 2）。

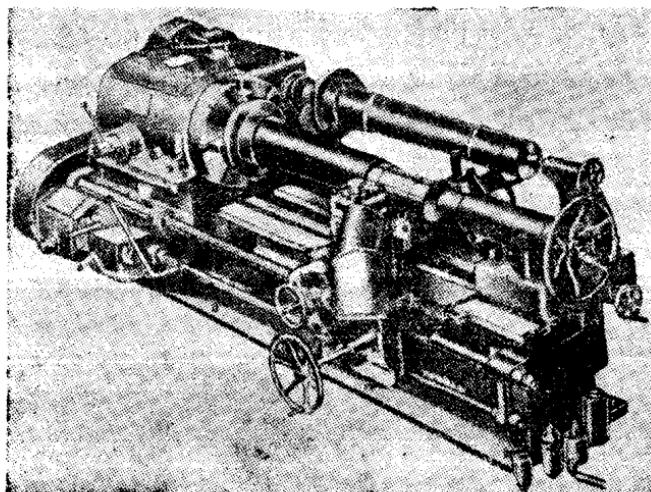


圖 2 液压靠模刀架安装在机床前面的車床。

在机床的后面安装液压刀架时（圖 3），则可在机床前面安放一般的有四个工位刀夹的迴轉刀架，能完全保持机床的通用性。这具有很重要的意义，因为車工能在这种机床上，用一般的方法制造出一批零件中的第一个零件，并使用它作为靠模，借液压靠模刀架加工其余的零件。

必須指出，在机床后面安装液压靠模刀架时，会使利用手把按照工作的直徑調整刀架的工作变得略微困难一些。

在机床后面安装液压刀架时，可以将靠模或样品零件安置在

刀架的下面（圖3），或者安置在上方專門設置的縱梁上（圖4）。

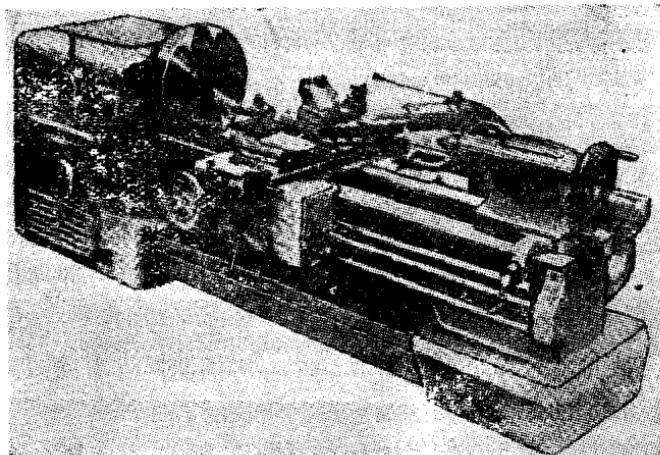


圖3 液压靠模刀架安装在机床后面的車床。

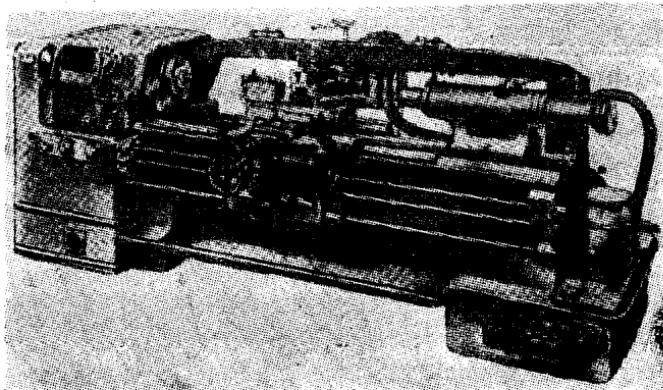


圖4 液压靠模刀架安装在机床的后面及具有在上面安
置靠模的縱梁的車床。

在縱梁的上面安置靠模时，它能更好地防备切屑，且更便于觀察；但同时其結構也会复杂一些。因此，第一种将靠模安置在刀架下面的方案应用較广。

如果液压刀架位于机床前面，则除了上述的安置靠模的方案以外，也有可能将靠模安置在机床的前面。但是，在机床前面安置靠模时，由于地方不够，实际上便排斥了使用样品零件作为靠

模的可能性，由于这个緣故，这种方案的应用有限。

至于油泵，它通常是安放在机床旁边的油槽中；油沿軟管供給。只有在大型机床上，油泵才安放在刀架上。

靠模刀架的油路，有三种典型方案（圖 5）。在第一种方案中（圖 5 a），分流閥在靠模的作用下移动而引导油液进入油缸的上腔或者下腔。在第二种方案中（圖 5 b），是使用差动油缸。如果靠模的輪廓上升，则分流閥向上移动，給油管 2 与油缸上腔的导管 1 相連通，而油缸下腔的导管 4 则与回油管 3 相連通，因而油缸与刀架便一起向上移动。在靠模輪廓下降时，分流閥便向下移动，輸油管同时連通导管 1 和 4，而油液便进入油缸的上、下腔中。由于面积的不同，油缸則向下移动。

在第三种方案中（圖 5 c），油液沿导管 1 进入油缸的上腔，由此处油液通过节流孔 2 进入下腔，以后通过导管 3 和分流閥进入回油管 4。如果分流閥向上移动，则导管 3 与回油管 4 相連通，油缸下腔中的压力降落，而油缸和刀架也就向上移动。如果分流閥向下移动，则中止放油，下腔中的压力增大，由于面积的不同，油缸便向下移动。

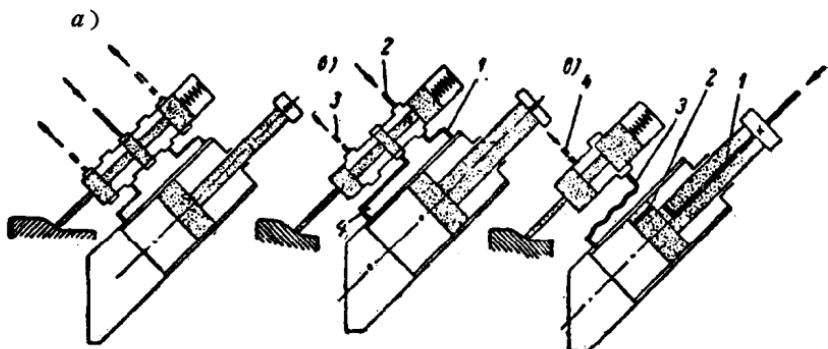


圖 5 液压靠模刀架示意圖。

在第一种情况下（圖 5 a），必須精确地保持分流閥四个棱边間的距离。在第二种情况下（圖 5 b），則必須精确地保持分流閥两个棱边間的距离。在第三种情况下（圖 5 c），总共只有一个棱

边参加工作，故它可以任意配置。因此，从工艺观点来看，以第三种方案比較簡單。但是，必須指出，按E. M. 哈依莫維奇教授的研究資料（《机器制造业中的自动化》，苏联机械工业出版社1955年出版）得知，最后一种方案在很小的进給量下，会使随动机构的位置不一致，因而使得靠模加工的精确度較低。总的來說第三种方案由于結構簡單，仍得到广泛的应用。

为了提高靠模精确度和减少接触器的压力，应用風動-液压、电气-液压以及其他种的随动系統。

例如，在風動-液压随动系統中，由接触器調节的空气压カ便是借波紋管来变换液压系統分流閥的位置。

在VDF公司的电子-液压系統中（圖6），分流閥的变换是用电磁鐵进行的。頂在靠模5上的接触器7控制着接入电子管8棚極線路的繼电器6的接触点。棚極又控制着能使电磁鐵3动作来的阳極电流。电磁鐵3能借杠杆2变换液压系統的分流閥1的位置，而分流閥1則控制着油缸4的油液的进給并移动刀架9。

除了尽力提高靠模刀架的工作精确度之外，还必須指出簡化这种刀架結構的趋向。这表現在取消專門安設液压油泵和油槽的努力方面。为了达到这一目的，对靠模刀架的移动，便使用了風動-液压傳动系統（圖7）。

刀架的移动是靠压缩空气的压力来实现的。压缩空气沿輸送管6进入風缸左腔13。同时压缩空气又經過节流閥4进入右

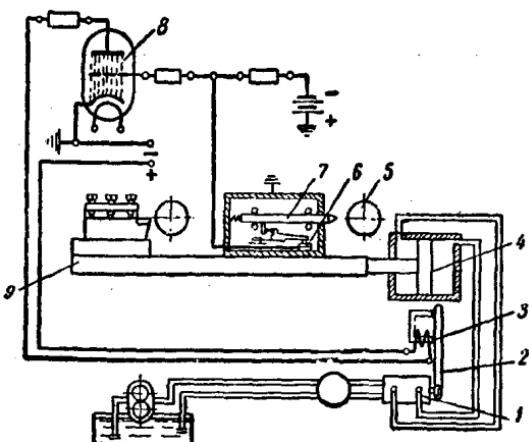


圖6 具有电子控制的液压靠模刀架示意圖。