

有色冶金爐

冶金爐教研室

東北工學院

1962

第一章 氣體力學基本定律

§1. 基本概念

氣體力學的任务

氣體流動是爐子熱工過程的組成過程之一。正確的爐氣流動，是完善進行爐子熱工過程的必要條件，有時甚至於是先決條件。對於大多數爐子，調整氣體流動情況是控制熱工過程的主要手段。

對於火焰爐，爐氣正常流動，才能保證燃料燃燒和傳熱等過程正常進行。燃料燃燒生成煙氣，煙氣經熱交換後必須及時的從爐膛排除。燃料燃燒量改變時煙氣量也改變，此時我們必須改變作用於煙氣的力，才能維持煙氣正常流動。火焰爐中煙氣是熱源，煙氣流動和傳熱情況有着密切的聯繫。

對於某些爐子，例如鼓風爐，爐氣流動是熱工過程的主導過程。鼓風爐的生產率，只要不破壞料柱的穩定性，就正比於鼓風量和氣流分布均勻性。

冶金爐學科中氣體力學的任务，是根據流體力學的一般定律，討論爐子系統中氣體靜力特性和流動的規律性。氣體是一種物質，其流動情況取決於外力和運動中所受的阻力。爐氣力學的要点，就是結合爐子具體情況，研究三者之間關係。

掌握了爐氣的靜力特性和流動的規律性，才能正確地按爐子熱工要求組織氣體流動，才能正確地設計爐子系統。

說明一句，氣體是流體的一種，下面談到的流體，表示它們的規律性對氣體也適用。

爐子系統中熱氣體的性質

爐子系統處於大氣之中，大多數情況下其中流動着的是表壓不大的熱氣體。一般爐氣表壓變化多在 200 毫米水柱以內。這種情況下的氣體，有三種性質在討論問題時應注意：

- (1) 熱爐氣比外界空氣輕，受空氣的浮力作用而有上升的特性，這種特性恰和液體（比如水）相反；
- (2) 氣體的體積隨溫度改變，爐氣在流動過程中溫度是變化的，它的體積改變必須考慮；
- (3) 壓縮性可忽略不計，若溫度變化不大，可以近似地認為是非壓縮性流體，可以利用水力學的基本定律解決問題。*

* 因此爐氣往往叫水力性氣體。

气体的状态方程

爐子情况下，一般可以認為气体状态变化的規律，大体符合于理想气体状态方程。

一般情况下，爐气的表压不高而且变化不大，其体积和温度之間的关系，近似地符合給呂沙克定律。給呂沙克定律：压力一定时，一定量气体的体积和其絕對温度成反比。

$$\frac{V}{T} = \text{const},$$

$$V_1 = V_0 \frac{T_1}{T_0} = V_0 \left(1 + \frac{t}{273}\right),$$

或
$$V_1 = V_0(1 + \beta t) \dots \dots \text{m}^3 \quad (1-1)$$

其中 t 为气体的温度， V_1 为 $t^\circ\text{C}$ 时气体的体积， V_0 为 0°C 时体积， $\beta = \frac{1}{273}$ 叫气体膨胀系数。

波义尔定律：温度一定时，一定量气体的体积和压力成反比。有一定气体貯于容器中，压力为 p_1 时气体体积为 V_1 ， p_2 时为 V_2 ，若气体的温度不变則

$$pV = \text{const}$$

$$p_1 V_1 = p_2 V_2$$

或
$$V_2 = V_1 \frac{p_1}{p_2} \dots \dots \text{m}^3 \quad (1-2)$$

压力和温度皆改变时，气体的体积由状态方程确定：

$$\frac{p_1 V_1}{T_1} = \frac{p_2 V_2}{T_2} \quad (1-3)$$

气体的几种物理性质

气体有的輕有的重，这可以用重度来表示。某气体的重度，为该气体单位体积所具有的重量。若 V 体积的气体的重量为 G ，則重度

$$\gamma = \frac{G}{V} \dots \dots \text{kg/m}^3 \quad (1-4A)$$

显然
$$\gamma_1 = \frac{G}{V_1} = \frac{G}{V_0(1 + \beta t)} = \frac{\gamma_0}{1 + \beta t} \dots \dots \text{kg/m}^3 \quad (1-4B)$$

其中 γ_0 为该气体在标准状况下的重度，对于：

空气 $\gamma_0 = 1.293 \text{kg/Nm}^3$

爐气 $\gamma_0 = 1.25 \sim 1.35 \text{kg/Nm}^3$ 。

由式(1-4B)可见，气体的重度随温度增加而降低。

单位体积气体所具有的质量，叫该气体的密度，即

$$\rho = \frac{m}{V} \dots \dots \text{kg-秒}^2/\text{m}^4 \quad (1-5A)$$

显然
$$\rho_1 = \frac{m}{v_1} = \frac{\rho_0}{1 + \beta t} \dots \text{kg-秒/m}^3 \quad (1-5B)$$

因为质量 $m = \frac{G}{g}$; g 为重力加速度

则重度和密度之间关系为

$$\gamma_1 = \rho_1 g \dots \text{kg/m}^3 \quad (1-5C)$$

气体是具有粘性的。要使一層流体在另一層上滑过，或若二固体表面間有一層流体，要使一表面相对另一表面滑动，都必需外加力，以克服流体的内摩擦。这种摩擦力可认为是流体的粘性力，其大小由牛頓定律确定。气体是流体的一种，也符合牛頓定律。若兩層流体彼此接触面积为 F

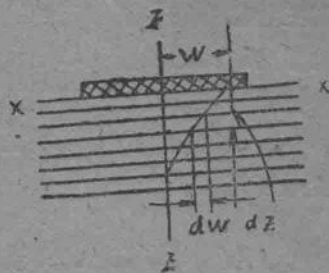


圖 1-1 流体的粘性

(圖 1-1)，速度梯度为 $\frac{dw}{dz}$ ，則粘性力按牛頓定律：

$$f_{粘} = \mu F \frac{dw}{dz} \dots \text{kg} \quad (1-6A)$$

μ 叫粘度系数，简称粘度，它說明流体的内摩擦性。内摩擦性大則流体的流动性差，因此粘度大的流动性差。粘度的单位在工程中为

$$[\mu] = \frac{[f]}{[F] \left[\frac{dw}{dz} \right]} \dots \frac{\text{kg-秒}}{\text{m}^2}$$

流体的内摩擦系数为

$$\eta = \mu \cdot g_0 \dots \frac{\text{kg}}{\text{秒} \cdot \text{m}} \quad (1-6B)$$

流体的动粘度为

$$\nu = \frac{\eta}{\rho} = \frac{\mu}{\rho} \dots \frac{\text{m}^2}{\text{秒}} \quad (1-6C)$$

液体的粘度随温度增加而降低，大家知道，重油在夏季流动性不错，而严寒时就失去流动性。气体恰相反，粘性随温度增加而升高。对空气和燃气，温度对其粘度的影响大体为

$$\nu_1 = \nu_0 (1 + \beta t)^{1.7} \dots \frac{\text{m}^2}{\text{秒}} \quad (1-6D)$$

其中 ν_0 为标准状况下粘度，对于空气 $\nu_0 = 1.328 \cdot 10^{-5} \text{m}^2/\text{秒}$ ，对于燃气（成分为 13% CO_2 ，14% H_2O ，76% N_2 ）， $\nu_0 = 1.22 \cdot 10^{-5} \text{m}^2/\text{秒}$ 。

物理量单位及因次

本书中涉及很多物理方程，它表示出我們所討論的問題的有关变量之間的函数关

系。这些变量都是物理量，其值的大小和度量单位有关。例如 1 米 = 100 厘米 = 3 市尺 = 3.28 英尺，由此可见，同一长度，数值因度量单位而异。

同一方程中，若不引入单位换算系数，諸物理量的度量单位必須一致。本书中凡帶有編号的物理方程，都附註所要求的度量单位，在使用这些方程时，务請讀者注意。

物理量单位的因次，指組成此单位各基本单位及其幂次。在工程中采用重力制，基本单位为重量，长度和时间，它們可以用符号表示为

$$[F], [L], [T]。$$

F L T 三者称为基本因，它們的幂次皆为 1，称为基本次。其他物理量的单位都可由基本单位导出。例如加速度单位为 LT^{-2} ，它的因次为长度 1 次方和时间 -2 次方。

任何完整的物理方程，必須是因次齐次式，即組成方程的各項的因次相同。例如牛頓第二定律，方程左右两边的因次是相同的。此特性很重要，例如利用此特性可檢驗某一物理方程是否完整。

§2. 气体的压力，流量和流速

游泳者在水底感到呼吸困难，这表明流体是有压力的。流体的压力可用液柱高作用于液柱底的压力来表示，所以往往也叫压头。

绝对压力

在容器內的流体，有力作用于容器的內壁，按牛頓第二定律，此力等于容器作用于流体的力。因此容器內某点流体的绝对压力，等于作用于該点微小面积 dF 的力 df 和 dF 之比，即

$$p = \frac{df}{dF} \quad (1-7A)$$

若流体內存在等压面，則等压面上任一点流体的绝对压力为

$$P = \frac{f}{F} \quad (1-7B)$$

其中 F 为等压面的面积， f 为作用于 F 的力。

流体的绝对压力必为大于零的正数。绝对压力的单位：

1 物理绝对气压 (ata) = 760mm 汞柱 = 10,333mm 水柱；

1 工程绝对气压 (ata) = 735.6mm 汞柱 = 10,000mm 水柱。

$$1\text{mm 水柱} = 1 \text{ kg/m}^2$$

过剩压力

流体的绝对压力 and 同高度上外界大气绝对压力之差，叫流体的过剩压力，或相对压力，或者表压。若流体的绝对压力为 p ，同高度上外界大气压力为 p_0 ，則过剩压力为

$$P = p - p_0. \quad (1-8)$$

* 英文中压头叫 Head，它是多义词，有“头”“高度”等含义，譯为“头”实不恰当。

流体的过剩压力，可以为正，也可以为负。过剩压力为正，与同高度外界大气压力大，相反表示较小。

过剩压力为正，叫正压。过剩压力为负，叫负压。

在本书中，两者都简称为压力，但过剩压力以大写字母 P 表示，以示区别，请读者注意。

流体压力的含义

流体之所有压力，因为它具有能量。观察压力的单位

$$\left[\frac{\text{kg}}{\text{M}^2} \right] = \left[\frac{\text{kg} \cdot \text{M}}{\text{M}^3} \right]$$

说明对于单位体积流体而言，其压力表明它所具有的能量。

请注意，压力并非力，而是流体单位面积上的力，即压力强度。因此所谓的压力，是压力强度的简称。

流量和流速

冶金炉系统中，流体一般充满管路流动，但管路各截面上，流体的流量和流速可能是不同的。

流体充满管路流动时，某截面上流体的流量，截面积，与流速间存在一定的关系。流体的流量，指单位时间内流过该截面的重量或体积，前者叫重量流量（G kg/秒），后者叫体积流量（Vm³/秒）。对于 t°C 气体

$$V_1 = A \cdot W_1 \cdots \cdots \text{m}^3/\text{秒} \quad (1-9A)$$

因此

$$W_1 = \frac{V_1}{A} = \frac{V_0(1+\beta t)}{A}$$

$$W_1 = W_0(1+\beta t) \cdots \cdots \text{m}^3/\text{秒} \quad (1-9B)$$

$$G = r_0 \cdot A \cdot W_1 = r_0 \cdot A \cdot W_0 \cdots \cdots \text{kg}/\text{秒} \quad (1-9C)$$

其中 A 为该截面面积，W 为气体流经该截面的速度，r 为气体的重度。

注意，管道截面上气流速度是不等的，轴心处流速最大，愈靠近管壁速度愈小。因此上列三个式子中的流速，指的是该截面上的平均流速。关于管流截面上速度分布，参考本章 § 4。

§ 3. 热气体的静力平衡

破坏静止或平衡，才能发生运动。静止本身就是一种平衡。当静止被破坏时，运动向建立新的平衡方向发展。我们研究静力平衡的目的，在于了解平衡破坏后，热气体将如何流动。

热气体的上浮性

若容器内存在重度为 $r_{r.}$ 的热气体，如图 1-2，外界为 $r_{s.}$ 的冷空气，按照

本受到的浮力为

$$f = V\gamma_{B.0}$$

較空气小，好象橡皮瓶塞在水中

在热气体的力为

$$f_{T.1} = V\gamma_{T.1}$$

$$f = V(\gamma_{T.1} - \gamma_{B.0})$$

$$f < \gamma_{B.0}$$

为負数。

f 为負，說明作用于热气的淨力和重力方面相反，即淨力是向上的。这种向上的淨力叫上升力

$$f_{升} = -f = V(\gamma_{B.0} - \gamma_{T.1}) \dots \dots \text{kg} \quad (1-10)$$

若容器上方用盖密闭，此力作用在盖上，热气体处于靜止状态。若將盖移去，平衡破坏，热气体就会向上升起。

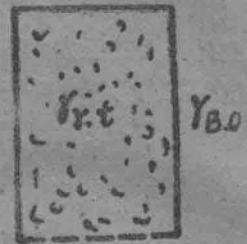


圖 1-2 热气体上浮性

流体的靜力平衡方程

流体柱若是靜止的，則流体柱內各点处流体受力处于平衡状态。按此关系可导出靜力平衡方程，用以确定流体所具有的能量形式。

如图 1-3，在流体柱取一微元体，則作用于其上的重力为 $\rho g dx dy dz$ ，压力为 $p dx dy$ 和 $(p + \frac{\partial p}{\partial z} dz) dx dy$ 。平衡时三力的合力为零，因此

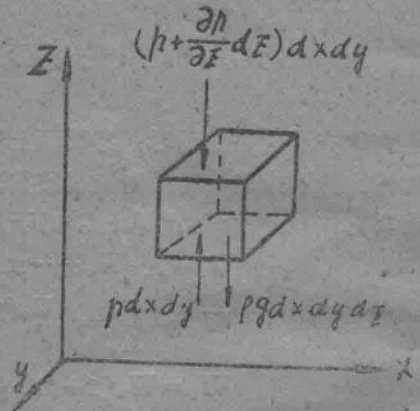


圖 1-3 流体的靜力平衡

$$p dx dy - (p + \frac{\partial p}{\partial z} dz) dx dy -$$

$$- \rho dx dy dz = 0$$

簡化后

$$- \partial p - \gamma \partial z = 0$$

积分

$$p + z\gamma = \text{const}$$

$$(1-11)$$

上式即流体靜力平衡方程，其中 γ 为流体的重度， p 叫靜压头， $z\gamma$ 叫位压头，簡称靜压和动压。§ 2 中討論过，对于单位体积流体而言，压力表明流体具有的能量。因此靜止的流体柱中，流体具有两种形式的能量：靜能和位能。对于靜止流体柱中任两点而言，靜压和位压之和等于常数。

$$p_1 + z_1\gamma = p_2 + z_2\gamma$$

若

$$z_2 > z_1$$

則

$$p_2 < p_1$$

因此我們知道，在一孤立的靜止流体柱中，位于較高处的位能大而压能小，位置較低处

恰相反。所以人在深水中，感到受压，呼吸困难。

位能是流体受地心吸力作用而具有的能量。自然界中，位能有自发地向降低的方向发展的趋势。因此一静止的流体柱的静止若被破坏，流体将会向降低其位能的方向流动。例如一桶静止的水，若桶底被击破，水将流出。

静能是流体的压力能，是流体受压缩而具有的能量。静能说明流体对容器的器壁作用的能力。流体柱平衡被破坏时，流体向降低对器壁的压力方向进行。

位能和静能都是说明“静止”流体“活动趋势”的能量，所以可把两者叫做单位体积流体所具有的势能。

受浮力作用的静力平衡方程

流体往往是和大气连通的，受大气的浮力作用。此时静力平衡方程用过剩压力表示，往往便于说明问题。因为

对于流体 $z \cdot \gamma_f + p_f = C_1$ (A)

对于空气 $z \gamma_{B.o} + p_{B.o} = C_2$ (B)

(A)-(B) $(p_f - p_{B.o}) + z(\gamma_f - \gamma_{B.o}) = C$

因为 $p_f - p_{B.o} = P$

则 $P + Z(\gamma_f - \gamma_{B.o}) = \text{const}$ (1-12)

对于液体， $\gamma_f \gg \gamma_{B.o}$ ，后者可以忽略不计，因此式 1-12 和式 1-11 含义完全相同。所以大家都知道，静止的水柱是位置较高处的位能较大，有自动向较低处流动的趋势。

对于热气体，情况恰和液体相反。因为 $\gamma_{f.t} < \gamma_{B.o}$ ，令 $p_f - p_{B.o} = p$ ，则式 1-11 可改写为

$$p - z(\gamma_{B.o} - \gamma_{f.t}) = \text{const} \quad (1-13)$$

上式说明，热气柱在空气的浮力作用下，位置较高处气体位压反较低，而静压较高，如图 1-4。位置较高处热气体静压较高，是因为热气体受上升力作用的结果。



图 1-4 热气体静力平衡

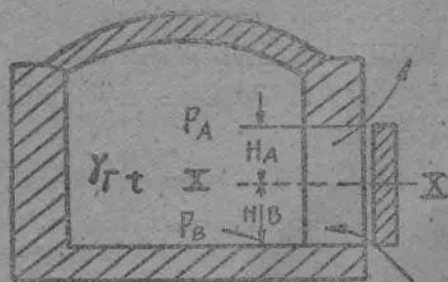


图 1-5 炉门漏气

由以上討論可得一重要結論：受大气作用的靜止的热气体有向上升的趋势。

爐門漏气

爐門漏气可利用靜力平衡方程說明。若以 $X-X$ 为計算位压的准綫，并且控制爐內压力，使准綫处压力为零。为了簡化問題，假定爐气主要沿爐膛长度方向上流动，而沿爐膛高度上的分速度可忽略不計，此时就高度方向而言，可認為爐气是靜止的。

在上述条件下，爐門上限处的压力按平衡方程，

$$P_A - H_A(\gamma_{B.0} - \gamma_{F.1}) = 0 + 0 = 0$$

$$P_A = H_A(\gamma_{B.0} - \gamma_{F.1}) = \text{正压。}$$

这就是說，爐門上限处爐气压力大于外界空气的压力，若該处有縫隙，則平衡破坏，为了建立新平衡，爐气將經縫隙冒出。同理

$$P_B - (-H_B)\gamma_{B.0} - \gamma_{F.1} = 0 + 0 = 0,$$

$$P_B = -H_B(\gamma_{B.0} - \gamma_{F.1}) = \text{負压,}$$

故外界空气將經縫隙吸入爐內。

显然，若 $P_A = 0$ ，則經爐門所有的縫隙將吸入空气，若 $P_B = 0$ ，則恰相反。所以往往根据爐門漏气情况，来判断爐內压力如何。

爐膛吸入冷空气，会降低爐温和增加燃料消耗，一般是不希望的。

§4. 气体流动的方式和特性

流体受力作用破坏了平衡才能流动。一定量的流体，受了外加推动力的作用，若能克服慣性和阻力，发生流动。流动的方式和特性，取决于流体的物理性質，推动力的形式和大小，管路的阻力情况等。为了了流体流动的規律性，先討論流动的方式和特性。

自然流动和强制流动

流体因受浮力的推动而发生流动，叫做自然流动。爐子中各部分气体的重度若不同，則会发生自然对流。烟囪中热气柱，受外界大气柱的浮力作用，会向上流动。

自然流动无須外加机械能，很經濟。但自然流动的控制性較差，而且浮力有限，难于克服較大的阻力。

流体因受机械压力推动而发生流动，叫做强制流动。如用鼓風机把气体送入爐內，用排烟机把爐內廢气抽走等。强制流动能克服較大的阻力，而且控制性良好，但需消耗外加机械能。

在爐子系統中，两种形式的流动往往同时存在。爐子系統中，可能一部分气体是强制流动，而另一部分是自然流动。

层流和紊流

流体是有粘性的，視慣性力和粘性力的比值不同，可能发生两种形式的流动。若慣性力作用較粘性小，則流体质点的軌跡互相平行（圖 1-6A），叫做層流。若慣性力

作用較粘性力大，則流體的質點運動軌跡亂雜無章（圖 1-6），叫做紊流。

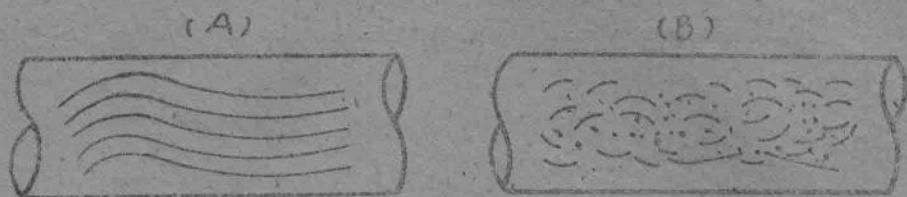


圖 1-6 層流和紊流

流體流動的這種特性，和流體的流速（慣性力） W ，粘度 ν （或 γ, μ ），決定性尺寸 l （對於管道一般採用水力直徑 d ），和器壁粗糙情況等有關，可用雷諾准數判別，

$$R_e = \frac{Wl}{\nu} = \frac{Wl\gamma}{\eta} = \frac{Wl\rho}{\mu} \quad (1-14)$$

對於管道

$$\begin{aligned} l &= d, \\ d &= \frac{4A}{S} \dots \dots m \end{aligned} \quad (1-15)$$

其中 A 為管道的截面積， S 為該截面的周長。對於圓管道，水力直徑就等於管道的直徑，其他情況由計算確定。

雷諾由實驗證明，在長度足夠的光滑管中，層流和紊流分界的臨界雷諾數 $R_{e, \text{臨}} = 2320$ 。因此這種條件下的臨界速度，即層流轉為紊流的速度為

$$W_{\text{臨}} = R_{e, \text{臨}} \frac{\nu}{l} = 2320 \frac{\nu}{d} \dots \dots \text{m/秒} \quad (1-16)$$

【例 1-1】邊長 100mm 方形的長玻璃管中，流動 100°C 的空氣，臨界流速如何。
解：該管的水力直徑為

$$d = \frac{4A}{S} = \frac{4 \cdot 0.1 \cdot 0.1}{4 \cdot 0.1} = 0.1 \text{m}$$

100°C 時空氣的粘度根據式 (1-6D)

$$\nu = \nu_0 (1 + \beta t)^{1.7} = 1328 \cdot 10^{-6} \left(1 + \frac{100}{273}\right)^{1.7} = 2.3 \cdot 10^{-5} \text{m}^2/\text{秒}$$

則
$$W_{\text{臨}} = 2320 \frac{2.3 \cdot 10^{-5}}{0.1} = 0.534 \text{m/秒}$$

管道中，由於管壁粗糙，存在擾動等原因，臨界雷諾數低於 2320。工業管道中，氣體流動絕大多數情況下屬於紊流，並且紊流程度隨雷諾數增加而增加。一般情況下，可靠的臨界雷諾數靠實驗直接測定。

注意，雷諾數並非流體的物理常數。同一情況下，雷諾數可能因計算方法不同而不同。例如流體流過物料層的雷諾數，其中決定性長度一般不採取管道的水力直徑，而採用物料的塊度計算。所以使用雷諾數時，一定要注意計算它的方法。

边界层和边界底层

当流体和固体表面接触时，在表面附近就产生速度梯度的流体层，叫边界层（圖 1-7）。

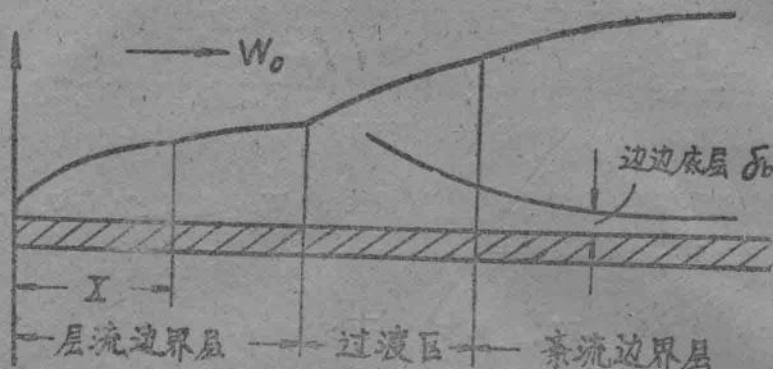


圖 1-7 边界层示意图

流体和固体表面接触起点不远处，边界层具有层流特性，叫层流边界层；而超过一定距离后，边界层内气流具有紊流特性，叫紊流边界层。

但是紊流边界层里，靠近物体表面仍存在一层很薄的底层，仍为层流，叫边界底层。边界底层通常只有几分之一到几毫米厚。

按边界层理论，有限空间里（如管道中）流动的流体都是边界层。通常工业炉管路中气流多属紊流，此时存在边界底层。直径为 D 的圆形截面管道中，边界底层厚度约

$$\delta_b = 68.4 D Re^{-0.875} \dots \text{m} \quad (1-17)$$

由此可见边界底层很薄，并且其厚度随雷诺数增加而降低。

边界层理论认为，边界层里边界底层的速度梯度很大，即速度成直线的剧烈下降，到固体表面处速度为零。因此边界底层虽然很薄，但对流体流动和传热的阻力很大。

管流截面上速度分布

气体是有粘性的，在管道中流动时，由于摩擦力的作用，管道截面上速度不同（圖 1-8），中心处速度最大，愈靠近管壁愈低，按边界层理论，至管壁处为零。

理论分析推导证明，层流时圆管道截面上流速分布，符合抛物线规律，即

$$\frac{W}{W_{\max}} = 1 - \frac{x^2}{r^2} \quad (1-18A)$$

其中 r 为管道的半径， x 为距轴线的距离， W_{\max} 为轴线处流速， W 为距轴线 x 处的流速。

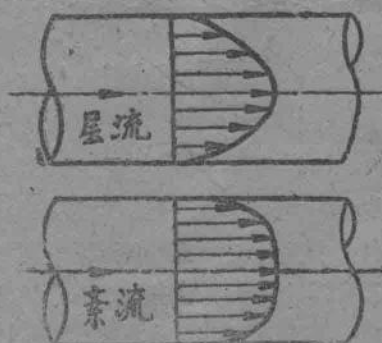


圖 1-8 管流截面上速度分布

層流时平均流速 \bar{W} 和最大流速的关系，由理論上可証明，

$$\bar{W} = 0.5 W_{\max} \dots \text{m/秒} \quad (1-18B)$$

紊流时管道截面上速度差别較小，直到管壁附近流速才显著的降低。具体分布情况，視 R_e 数而定，靠实验办法測定。

層流和紊流时的平均流速，可由測定流量 V 的办法求出，按式 (1-9B)

$$\bar{W} = \frac{V}{A} \dots \text{m/秒}$$

其中 A 为管道的截面积。

管道截面上速度分布和 R_e 数的关系如圖 1-9 所示。該圖說明在不太粗糙的管道中，临界雷諾数小于 2100 时为層流区，2100—3100 为过渡区，3100 以上为紊流区。層流区内

$\frac{\bar{W}}{W_{\max}} = 0.5$ ，过渡区内此比值随 R_e 数增加而显著增加，而紊流区内， R_e 数增加此比值增加不多。因此紊流区内，一管道的流速无论如何，流速分布差不多。利用这种特性，可以簡化模型实验，詳见第三章。

管流截面上速度既然不是均一的，那么工程問題中一般采用平均速度計算。本书中所谓的管路某截面上流体的流速，若不加声明，指的就是該截面上流体的平均流速。

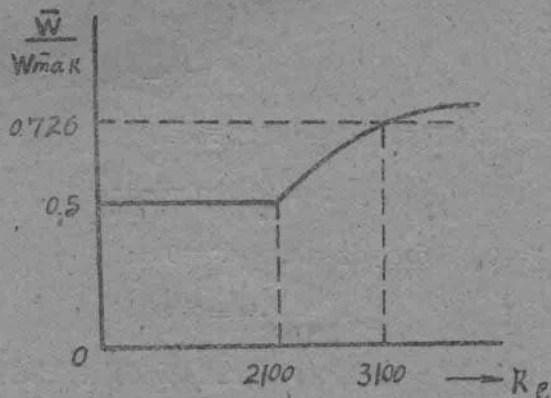


圖 1-9 流速分布与 R_e 数关系

稳定性和連續性

流体流动时，流經管路上任一点的速度和压力等皆不随時間改变，叫做稳定流动；否則为不稳定流动。稳定流动时管路上任一点上

$$\frac{\partial W}{\partial \tau} = 0, \quad \frac{\partial p}{\partial \tau} = 0 \dots \text{等。} \quad (1-19)$$

管路内任一截面上流量皆相等的流体流动，叫連續流动，否則叫不連續流动。按連續流动的定义得到

$$\gamma_1 \cdot A \cdot W_1 = \text{const}$$

对任两截面

$$\gamma_{1..1} \cdot \bar{A}_1 \cdot W_{1..1} = \gamma_{1..2} \cdot A_2 \cdot W_{1..2} \quad (1-20A)$$

若流体的重度不变，即 $\gamma_{1..1} = \gamma_{1..2}$ ，則

$$A_1 \cdot W_{1..1} = A_2 \cdot W_{1..2} \quad (1-20B)$$

按連續流动定义可导出表示它的微分方程。为了簡化問題，只討論 x 軸方向的流动情况。在流体取一微元体，如圖 1-10，按照定义知，入元体的流量和流出的相等，因

此可写出

$$\gamma (W_x + \frac{\partial W_x}{\partial x} dx) dydzd\tau - \gamma W_x dydzd\tau = 0$$

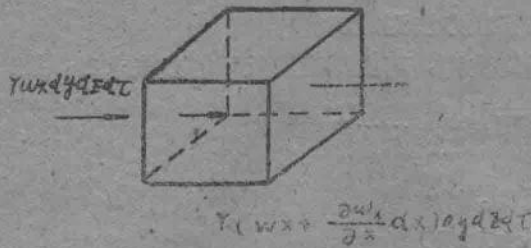


圖 1-10 連續性方程推導

其中 γ 为流体的重量，簡化后得到

$$\gamma \frac{\partial W_x}{\partial x} dx dy dz d\tau = 0$$

但 $\gamma \neq 0$ $dx dy dz \neq 0$ $d\tau \neq 0$

故
$$\frac{\partial W_x}{\partial x} = 0 \quad (1-21)$$

上式即不压缩性流体連續性微分方程。它的物理意义是，对于等截面的管路，流体連續流动的前提条件为各处流速相等。我們討論的对象，主要是稳定連續流动。

§5. 流体流动的基本定律

古典动力学的基本定律是牛頓第二定律，能量不灭定律和动量不灭定律。它們也适用于流体力学，但結合到流体是一种連續体，需加以补充。根据这些基本定律，进一步認識具体情况下的流动規律性。

斯托克方程

它是牛頓第二定律在流体力学中的具体形式。它說明流体受外力后速度的改变。从流体中取一微元体，为了簡化討論，只討論Z軸方向上的受力和运动情况（圖 1-11）。

作用在元体上的力为重力，压力和粘性力，它們：

$$\text{重力} = -\rho g dx dy dz \quad (A)$$

$$\begin{aligned} \text{压力} &= p dx dy - (p + \frac{\partial p}{\partial z} dz) dx dy \\ &= -\frac{\partial p}{\partial z} dx dy dz; \quad (B) \end{aligned}$$

$$\text{粘性力} = (\sigma + \frac{\partial \sigma}{\partial x} dx) dy dz - \sigma dy dz =$$

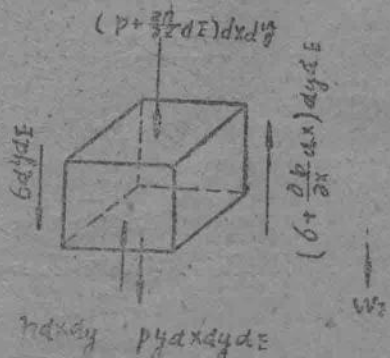


圖 1-11 斯托克方程推導

$$= \frac{\partial \sigma}{\partial x} dx dy dz$$

由式 1-6A 知切应力 $\sigma = \frac{f_{粘}}{F} = \mu \frac{\partial W_z}{\partial x}$,

故 粘性力 $= \mu \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial W_z}{\partial x} \right) dx dy dz, = \mu \frac{\partial^2 W_z}{\partial x^2} dx dy dz$ 。(C)

元体受力后发生加速度，它和质量的乘积：

$$\text{质量} \times \text{加速度} = \rho dx dy dz \frac{\partial W_z}{\partial \tau} = \left(\rho \frac{\partial W_z}{\partial \tau} + \rho \frac{\partial W_z}{\partial z} W_z \right) dx dy dz \quad (D)$$

因为 $W = f(t, z); \frac{dW_z}{d\tau} = \frac{\partial W_z}{\partial \tau} + \frac{\partial W_z}{\partial z} W_z$

按照牛顿第二定律，合力 = 质量 \times 加速度，即式(A)+(B)+(C)=(D)，得到：

$$-\frac{\partial p}{\partial z} - \rho g + \mu \frac{\partial^2 W_z}{\partial x^2} = \rho \frac{\partial W_z}{\partial \tau} + \rho \frac{\partial W_z}{\partial z} W_z \quad (1-22)$$

上式即斯托克方程，其物理意义为：粘性流体流动的加速度，正比于其所受的压力、重力、粘性力三者的合力。这个方程包括了所有影响流体流动的因素，定性地描述了流体流动的过程。要得到定量的计算关系，须将该方程积分。但是只有特定条件下，才能够将该方程积分。

伯奴里方程

伯奴里方程是斯托克方程的积分。它反映了流体各种能量的相互关系。

无粘性的流体叫理想流体。不压缩性理想流体稳定连续流动时，斯托克方程得到简化。因为

$$\mu = 0 \quad \frac{\partial W_z}{\partial \tau} = 0, \text{ 故}$$

$$-\frac{\partial p}{\partial z} - \rho g = \rho \frac{\partial W_z}{\partial z} W_z$$

即 $-\partial p - \rho g \partial z - \rho W_z \partial W_z = 0$

积分 $p + \rho g z + \frac{1}{2} \rho W_z^2 = \text{const}$

上式是按 z 轴方向得到，但对任务单一方向流动都适合，因此上式可以写为

$$p + z\gamma + \frac{W^2}{2g} \gamma = \text{const} \quad (1-23A)$$

上式即为伯奴里方程。对管路任两截面可写成：

$$p_1 + z_1 \gamma + \frac{W_1^2}{2g} \gamma = p_2 + z_2 \gamma + \frac{W_2^2}{2g} \gamma \dots \dots \text{ata} \quad (1-23B)$$

p 叫靜压 (头), $z\gamma$ 叫位压 (头), $\frac{W^2}{2g}\gamma$ 叫动压 (头)。伯努里方程可文字叙述为: 不压缩性理想流体稳定連續流动时, 任一处流体所具有的靜压、位压、动压三者之和等于常数。

靜压就是流体的压力, 按本章 § 2 中道理, 它就是单位流体所具有的能量。位压和动压单位和靜压相同, 故它們也是流体所具有的能量。位压就是位能。动压就是动能。因此伯努里方程实质就是能量不灭定律在流体力学方面的具体形式。

对于热气体, 若須考虑到受大气的浮力作用, 可以把式 1-23B 改写为较适用的形式。因为

对于热气体

$$p_r + z\gamma_{r,t} + \frac{W_t^2}{2g}\gamma_{r,t} = C_1 \quad (A)$$

对于空气 *
$$p_0 + z\gamma_{B,0} = C_2 \quad (B)$$

两式相減
$$(p_r - p_0) + Z(\gamma_{r,t} - \gamma_{B,0}) + \frac{W_t^2}{2g}\gamma_{r,t} = \text{const}$$

因为
$$\gamma_{r,t} < \gamma_{B,0}, \quad p_r - p_0 = P^{**}$$

故
$$P - Z(\gamma_{B,0} - \gamma_{r,t}) + \frac{W_t^2}{2g}\gamma_{r,t} = \text{const} \quad (1-24A)$$

对管路任两截面

$$P_1 - Z_1(\gamma_{B,0} - \gamma_{r,t}) + \frac{W_{t,1}^2}{2g}\gamma_{r,t} = p_2 - Z_2(\gamma_{B,0} - \gamma_{r,t}) + \frac{W_{t,2}^2}{2g}\gamma_{r,t} \dots \text{kg/m}^2 \quad (1-24B)$$

上列諸式太长, 书写不便, 可用符号代表各种压头来簡化。令

$$h_{\text{靜}} = P \text{ 或 } p$$

$$h_{\text{位}} = -z(\gamma_{r,t} - \gamma_{B,0}) \text{ 或 } z\gamma$$

$$h_{\text{动}} = \frac{W_t^2}{2g}\gamma_{r,t} \text{ 或 } \frac{W_t^2}{2g}\gamma$$

則
$$h_{\text{总}} = h_{\text{靜}} + h_{\text{位}} + h_{\text{动}} = \text{const} \quad (1-24C)$$

$h_{\text{靜}}$ 和 $h_{\text{位}}$ 都是势能(詳見 § 3), $h_{\text{动}}$ 是动能。流体流动情况可由其速度变化来表明, 即由动能的变化表明。伯努里方程确定, 流体具有的三种形式的能量, 流体由一管路截面流至另一截面, 它們彼此間可能轉換的, 但其和不变。这样, 流体流动中动能的变化, 可以根据势能的变化来判断。因此, 伯努里方程对流体力学的寶貴贡献, 也就是可以由能量轉变来研究流体流动情况。

* 空气的流动对浮力無影响, 故动压不計。

** 参考式 1-8。

三种形式能量之和叫流体的总压（式 1-24C）。这三种能量都是能克服阻力作功的，可称为有用能。总压可理解为有用能之和。

实际的流体都有粘性，在流动过程中要发生能量损失，即有用能因克服粘性力引起的阻力而转为热能。在管路情况下，这种热能是不能作功的，故称为无用能，叫做压头损失，符号为 $h_{\text{损}}$ 或 Δh 。因此对于实际流体的流动：

$$h_{\text{总}} + h_{\text{损}} = h_{\text{静}} + h_{\text{位}} + h_{\text{动}} + h_{\text{损}} = \text{const} \quad (1-25)$$

注意，式 1-24 及 1-25 在气体的重度等于常数时才正确。炉子中的气体，重度随温度变化，因此只有当气体的温度不变或变化不大时，才能应用这些公式。假若管路温度变化很大，须将管路分成温差不大的若干段，然后对每一段应用伯奴里方程。

动量方程

作用于流体某部分的外力，乘以作用时间，就等于在力的方向上该部分流体的总动量变化，即

$$(\Sigma f) \cdot d\tau = d(\Sigma m W) \quad (1-26)$$

根据动量方程，我们可以按流体的动量变化，来研究被讨论的部位处流体流动情况。具体应用见第二章。

§6. 能量的转变和测量

能量的转变

实际流体的能量，按式 1-25，以 $h_{\text{静}}$ 、 $h_{\text{位}}$ 、 $h_{\text{动}}$ 、 $h_{\text{损}}$ 四种形式存在。流体由管路一截面流至另一截面，能量可能发生转变。兹结合图 1-12 来讨论。

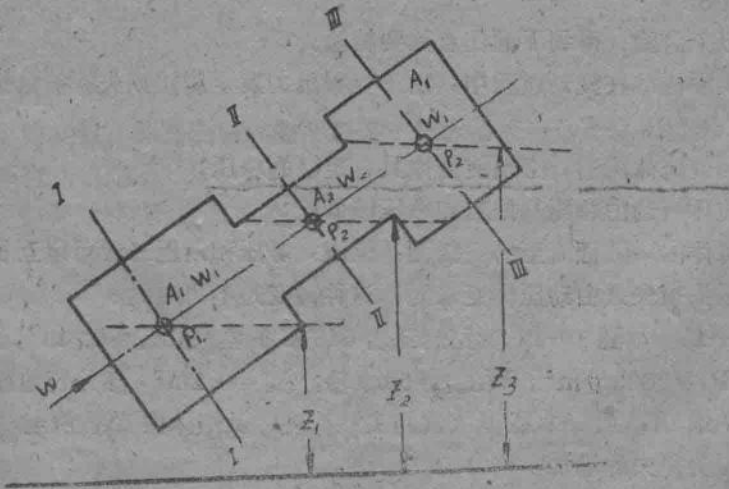


图 1-12

如图 1-12，不可压缩性气体沿一管路稳定连续流动。气体由截面 I—I 至 I—I 时，能量的转变如下。

位能: $h_{位1} = -z_1 \Delta \gamma$ $h_{位2} = -z_2 \Delta \gamma$

因为 $z_2 > z_1$ 則 $h_{位2} < h_{位1}$ 。

动能: $h_{动1} = \frac{W_1^2}{2g}$ $h_{动2} = \frac{W_2^2}{2g}$

而 $W_1 = \frac{V_1}{A_1}$, $W_2 = \frac{V_2}{A_2}$, $A_1 > A_2$

稳定連續流动时 $V_1 = V_2$, V 为气体的流量,

故 $W_1 < W_2$, $h_{动2} > h_{动1}$ 。

能量损失: 它必然是增加的, 即 $h_{损2} > h_{损1}$ 。

同理, 气体由 I—I 流至 II—II 时, 能量轉变为:

$$h_{位1} < h_{位2}, h_{动1} < h_{动2}, h_{损1} > h_{损2}。$$

至于靜能的变化, 視情况而定。若位能和能量損失都很小, 可忽略不計, 那么由于 $h_{动1} < h_{动2}$, 必然 $h_{静1} > h_{静2}$, 由于 $h_{动2} > h_{动1}$, 則 $h_{静2} < h_{静1}$ 。其他情况, 請讀者自己分析。

热气体由 A_1 截面流至 A_2 截面时动能增加, 而动能的增加靠勢能的轉化, 勢能要减少。由 A_2 至 A_1 面, 情况恰相反。由此可见, 有用能之間能够互相轉变。

由于 $h_{损2} > h_{损1}$, 故必然 $h_{总1} > h_{总2} > h_{总}$ 。这可以認为是流体流动的必要条件。往往听到“流体由靜压大的地方流向靜压小的地方”, 这句话不很完善, 由以上討論可知, 只要 $h_{总1} > h_{总2}$, 即便 $P_2 > P_1$, 流体仍能由截面 I—I 流至 II—II。

只有流动时, 才发生能量损失, 所以可以認能量损失是由动能轉变来的, 并且其大小和动能成正比。但动能轉变为能量损失时, 可能由勢能补充, 从終結状态看来, 本身不一定变化。

归納以上討論, 得到下面几点重要結論:

- (1) 实际流体在流动过程中, 由于克服阻力发生能量损失, 能量损失是不断增加的;
- (2) 要使流体流动, 必須使流体具有足够的总压;
- (3) 流体自动由总压高处流向总压較低处;
- (4) 流体由一截面流至另一截面, 位压, 靜压和动压三者可以互相轉变。
- (5) 压头损失是由动压轉变来的, 这种轉变是不可逆的。

[例 1—2] 如圖 1—12, 管路流动着 546°C 的空气, $A_1 = 0.4\text{m}^2$, 該处距地面 3m = 經測量知 $P_1 = 100\text{kg/m}^2$, $W_{0.1} = 5\text{m/秒}$; $A_2 = 0.2\text{m}^2$, 該处距地面 5m , 靜压 $P_2 = 84\text{kg/m}^2$ 。求 A_1 及 A_2 截面气流的实际速度, 及气体由 A_1 流至 A_2 时, 各种压头的变化和压头损失的增加。

解: 气体的温度膨胀系数: $1 + \beta t = 1 + \frac{546}{273} = 3。$

气体的重度: $\gamma_{5.5} = \gamma_{0.5} (1 + \beta t)^{-1} = 1.293 \cdot \frac{1}{3} = 0.431\text{kg/m}^3$