

天气分析与预报

上 册

S. 佩特森

科学出版社

天气分析与预报

(上 册)

运动与运动系統

S. 佩特森 著

程 纯 枢 譯

陶 詩 言 校

科学出版社

1958 ·

S. PETTERSEN
WEATHER ANALYSIS AND FORECASTING
VOLUME 1
MOTION AND MOTION SYSTEMS
McGRAW-HILL
NEW YORK TORONTO LONDON
1956

内 容 简 介

本書是一本有关天气分析预报方面的参考書，它包括了許多天气学近年来新的研究成果。全書共分为上下二册，上册主要是敍述天气学的主要部分，大气的运动与运动系統，其中詳細地敍述了从大气基本运动方程开始到系統形成的种种理論分析，又例举了许多实例加以具体說明。

本書可供大学气象专业教师、学生及研究工作者和业务工作者参考，而尤其对于预报员的帮助特别大。

天气分析与预报（上册）

运动与运动系統

S. 佩特森著

程纯枢譯

陶诗曾校

卷

科学出版社出版（北京朝阳门大街117号）
北京市书刊出版业营业登记证字第061号

中国科学院印刷厂印刷 新华书店总經售

卷

1958年10月第一版 套数：1390 字数：330,000
1959年10月第二次印刷 开本：850×1168 1/32
(京)1,581—2,980 印张：12 1/4

定价：(10) 2.00 元

中譯本序

在最近的十余年来，天气学的面貌已經发生很大的变化。所以，过去出版的一些旧天气学教科书，在目前已經不能完全适用。佩特森(S. Petterssen)新写的“天气分析与預报”一书的第二版，对从事实际預报工作的人們來說，是很受欢迎的。

从天气学过去的发展历史看，大致經歷了三个阶段。在初期，人們只能从地面的气象資料进行分析与研究，預报員們只能采用非常简单的外推法去預报气旋及反气旋的移动。在第一次世界大战以后，极峰和气团學說出現了，个别的气象台站开始有了高空觀測。这时候天气学进入了第二个阶段。在这个时期内，峰和气团成为天气学中的基本观念。所以，在天气預报方面，也以峰和气团的移动及变性作为主要的根据。第二次世界大战以后，在世界上高空觀測台站网大大增加，同时动力气象学也有了非常迅速的发展。这时候在天气学里新的事實与問題也大大地增多了，而且天气学也从过去的間接高空天气学时代进入到直接的三度空間的天气学时代。而动力气象学中的許多新成就也已被吸收到天气学中去，因此，就使得天气学与动力气象学間的距离愈来愈縮短。在目前的預报工作中，我們一方面固然还沿用过去的一些老方法，但更重要的是要广泛采用从动力气象学新近发展中所得出来的許多运动学或动力学的方法及法則。例如，預报員在做形势預报或者做气压系統的发生及发展預报时，常常得考虑幅合、幅散及渦度等概念。另外，在最近的几年来，客觀的數值預报方法也已开始在預报业务中应用。因此在天气学的这个新阶段里，具有經驗的預报員們應該要赶上新的形势，應該掌握天气学中的一些新的观念和方法以及數值預报的物理基础。

苏联在 1955 年出版了“短期天气預报指導”，这本书基本上是

按照天气学在新阶段中的要求编写而成的，所以可以说是最早的一本用新的观念和方法写成的天气学书籍。而佩特森的“天气分析与预报”约迟一年以后才出版。

在原书的序言中，作者列举了许多资本主义国家的学者，认为最近十几年来天气学的发展，主要归功于他们，而根本没有提到苏联学者的工作。实际上，苏联学者的贡献是很大的；特别在数值长期预报方面，苏联更是走在资本主义国家的前面。所以我们读这本“天气分析与预报”时，应该注意到这一点。

陶诗言

原序

在本書第一版發行十五年之後，才編印第二版，這不應當看成是這麼多年以來天氣學缺乏進展，正相反，氣象學的研究進展得非常迅速，以致不能在早些時候編出一本適當的新版本來。

目前天氣學在下列幾方面已獲得了顯著的進展。

第一，由於在世界範圍內高空觀測網建立的結果，已經到得大量的新的事實，而且都已經過整理研究。因此間接分析法已為直接分析法所代替。運動的垂直結構及天氣系統的垂直結構已經相當細致地進行了一些研究，其中特別是 J. 皮葉克尼斯 (Bjerknes)、帕爾門 (Palmen)、銳爾 (Richl)、羅斯貝 (Rossby) 和威立特 (Willett) 等人的工作；並且已經確立一個事實，即低層的天氣過程是與不斷在變化着的高層大氣的結構有着密切的關係。

第二，因為有自由大氣新知識的鼓勵，赫姆霍茲 (Helmholtz) 和 V. 皮葉克尼斯的經典定理重新得到重視。特別是羅斯貝和設特克列夫 (Sutcliffe) 他們將這些定理應用到預報中來，因而為預報研究工作指出了一個已經獲得進展的方向。

第三，高速計算機的創制，這便能夠將運動方程進行數值積分，並作出及時的預報，這主要是由於卡尼 (Charney)、菲耶托夫特 (Fjørtoft)、菲力浦斯 (Phillips) 和羅斯貝等人的工作。理論與應用之間真正的橋梁已經架起來了，雖然這條橋樑還須進一步鞏固和加寬，但毫無疑問這條橋現在已經有用處了。

在預報上統計學的方法，其中包括應用類比法和分類法等，可以作為經驗的補充。並且始終證明是有用的。但是根據自動相關、交叉相關和連續場的時系分析這些方法來創造更加嚴格的預報方法，只在最近才有顯著的成就。在這方面，高速計算機的創制也大大地提高了用客觀方法做出及時預報的可能性。

虽然在定量的預報方法的发明和創造上有了成就，但是一般預報工作人員还是起很重要的作用的。他的地方性和地区性的經驗，地形和地勢对天气影响的經驗以及水汽和渾浊現象源由等等方面的经验，对于由机器而作出的預報起着很有价值的补充作用。当机器提供了日常可以算出来的答案之后，預報員便有机会去专心于那些只能用科学理解和經驗才能解答的种种問題。此外，由于机制預報是由理想化模式得出的（至少一部分是如此的），总遗留一些未得到解释的剩余問題，吸引人們去研究。所以，預報員需要通曉机制預報所根据的理論、假設和模式。特別是有必要能够分辨那些是属于理想模式（无论是动力学的或統計学的模式）不适用时的“反常形势”。

由此看来，在現在預報員訓練方向要加以修改。修改的要旨应当是尽量縮小（如有可能，消灭它）通常所称的天气学与动力气象学之間的差別。本書第二版的目的就是提供一本为这样訓練用的教科書。

可以这样概括地說：运动系統是天气系统的制造者；也是传送者。所以作者認為，先处理运动系統，然后在下册中討論天气系統的分布預報，这样可以便利一些。

提供一本关于一般預報的教科書是作者的目的。因此关于在赤道帶中的种种問題便不加討論。經驗指出，赤道区的气象工作者在进行預報时，主要須根据专为具体地区創制的經驗性方法，同时还要注意赤道帶与中緯度大尺度运动系統間的相互作用。另外，关于由地方性經驗所得到的許多預报規則，这里也省略了。虽然这些規則在当地很有用处，如果加以普遍化，其預报价值便很成問題，这些規則放在地区性預報手册里是比较恰当一些。

我非常感謝厄里阿生 (Eliassen) 博士对第一至九章的指教和对我很有帮助的評論；希帕特 (Sheppard) 教授对第五章提出可貴的意見；帕爾門教授对第十二章提出的意見；設特克列夫博士对作者进行了通訊，因此对第十六章的內容方面有很多影响。此外，还承蒙許多同事們允許我引用他們的許多图表，我也非常感謝，这些图表的出处都已在正文里的有关部分加以注明。

我特別感謝，勃拉特布雷 (Bradbury) 幫助我准备許多天气图資料；夫里德兰得 (Friedlander) 繪制了大部分图表；兰姆森 (Lamson) 和伍夫森 (Wolfson) 帮助准备原稿；厄斯多克 (Estoque)、休斯 (Hughes) 和牛頓 (Newton) 三博士和我系其他同事給我許多可貴的帮助。

我热忱地致謝厄里阿生博士为本書写作第十五和十八两章，他的亲切支援大大地促进了我的工作

S. 佩特森

符 号 表

(括弧里的数字表示这符号定义所在的章节)

I 标量类

- A 系统的加速度(3.2, 3.5);面(2.6, 7.3)
 A_0, A_T 涡度、厚度平流(16.2)
 A_r, A_I, A_z 相对流线、流线、路径的振幅(8.1, 8.3)
a 风速仪高度上实况风距地转风的偏离角(5.4)
B 辅助量(5.4);气流的半宽(6.11, 9.2)
b 气压倾向(3.1)
C 一个系统的速度(2.5, 3.2, 3.4);速度的环流(7.1);相速
(8.1, 9.2)
c 环流加速度(7.2)
 c_G 繁速(10.8)
 c_{lim} 倒退波的速度极限(9.3)
 c_v, c_p 定容、定压比热(1.8)
curl 旋度(附录 I)
D 在某一面的辐散(2.6, 11.6)
 d/dt 随运动微分(1.2, 附录 I)
 $\partial/\partial t, \partial/\partial x$ 等 偏微分(1.6, 附录 I)
div 辐散(散度, 1.6, 附录 I)
E 熵(1.8);地球半径(6.1);内能(15.2)
e 水汽压力部分(6.1)
F 变形系数(2.6, 11.6);流(7.1)
 F_x, F_y 摩擦力分量(1.7, 5.4)
G 锋生强度(11.6)
f 柯氏参变数(1.11, 7.4)
G 梯度风(4.5)
g 重力加速度(1.5, 6.1)
grad 梯度(附录 I)

- H 水平距离, 差分格里的距离(3.7); 由非绝热过程所引起的厚度变化的度量(16.2)
 I 变压梯度(3.4)
 g 气压系统的强度(3.6)
 J Jacobian 行列; 函数行列式(18.3)
 I_x, I_y 变压风分量(4.6)
 K 曲率(2.1), 每单位质量的动能(4.1); 运动学的涡动粘度(5.3)
 K_n 正交曲率(4.6, 4.7)
 K_1, K_2, K_3 等压线、流线、路径的曲率(2.5)
 k 无因次的比例因数(5.3)
 L 蒸发潜热(1.8); 波长(8.1)
 L_s, L_t 静止波长(8.4, 9.3); 路径波长(8.3, 8.5)
 M Montgomery 位势(1.10)
 M_x, M_y 摩擦层里的质量传输(5.5)
 m 质量(1.2); 图的缩尺(18.6)
 N 每单位面积的力管数(6.7); 波数(8.4)
 n 沿法线的长度(2.8)
 P 位能(15.2)
 p 大气压力(1.2)
 Q 绝对湿度正交于某面的分量(7.4)
 q 相对湿度正交于某面的分量(2.6, 7.4)
 Q_g, q_g, q_T 地转风(g)和热成风(T)的涡度(7.11, 16.2, 18.3)
 R 干空气气体常数(1.8); 曲半径(2.1)
 R_w 水汽的气体常数(6.1)
 R^* 湿空气的气体常数(6.1)
 r 湿度混合比(1.8); 旋转变形系数(2.6); 半径(7.3)
 s 力管数目(7.5); 辅助量(3.7, 6.4); 绝热过程所引起的厚度变化的度量(16.2)
 s 沿流线的切线的长度(2.8)
 T 温度(1.8)
 T^* 虚温(6.1)
 t 时间(1.2)

U	緯带风速(8.1), 热槽或脊的最大风速(9.2)
u, v, w	风速的分量(1.5)
u_g, v_g	地轉风分量(4.2)
u', v'	地轉风偏差分量(4.3)
u_T, v_T	热成风分量(6.3)
$\dot{u}, \dot{v}, \dot{w}$	加速度分量(1.5)
u^*	摩擦速度(5.3)
V	体积(1.2); 风速(2.1)
\dot{V}	沿流线的加速度(4.4)
v_g	地轉风速(4.2)
v_T	热成风速(6.3)
w	热(1.8)
x, y, z	空间坐标(1.5)
Y	特用坐标(8.1, 10.4)
Z	等压面距海平面高度(1.9)
Z_g	梯度风层(5.4)
Z_T	气层的厚度(6.3)
Z_0	等高面距海平面的高度(1.10)
z_0	粗糙度参变数(5.3)
α	比容(1.2)
β	风向(2.1); 罗斯贝参变数(7.6, 7.8)
Γ	递减率(6.4, 16.2)
γ	递减率(1.8); 槽脊的倾斜(9.2)
Δ	差分(有限差, 3.7)
δ	增减量(1.2)
$\delta/\delta t$	一个动的系统里的局地微分(3.3)
θ	位温(1.8)
κ	$(C_p - C_v) / C_p$ (1.8)
μ	粘度系数(5.1, 5.2)
ρ	密度(1.2)
σ	静力稳定性的一个度量(18.3)
τ	切应力(5.1, 5.2); 倍时(15.4)
Φ	重力位势, 位势(1.2, 6.1)

- ϕ 摆度角(1.3)
- χ 角(2.6, 2.7, 4.4, 7.5)
- Ω 地轉角速度(1.3)
- ω 以氣壓為垂直坐标的垂直速度(7.8, 14.1)

II 矢量类

- A, B, C 通用矢量(附录 I)
- C 一系統的行速(2.5)
- F 摩擦力(1.2)
- I 变压梯度(3.4, 4.6)
- i, j, k 沿三坐标軸的单位矢量(附录 I)
- J 变压梯度所引起的地轉風偏差(4.6)
- N 力管矢量(6.6)
- n 沿外法綫的单位矢量(7.5)
- Q 絶對渦度(7.4)
- q 渦度(附录 I)
- V 风速(1.2)
- V' 地轉風偏差, 即非地轉風部分(4.3)
- V_s 絶對速度(1.2)
- V_r 地轉風(4.2)
- V_T 热成风(6.3, 6.9)
- \hat{V} 加速度(1.3, 1.5)
- Ω 地球自轉的角速(1.3)
- ∇ 哈氏(Hamilton)算子(附录 I)
- ∇^2 拉氏(Laplacian)算子(3.6, 附录 I)

目 录

中譯本序	iii
原 序	iii
符号表	vii
第一章 基本方程	1
第二章 准水平运动的运动学	22
第三章 气压場的运动学	42
第四章 风与气压的关系	55
第五章 摩擦的影响	71
第六章 风系的垂直結構	86
第七章 环流与渦度	117
第八章 长波理論	132
第九章 繼高空波动的理論	143
第十章 气压系統行动的計算	150
第十一章 鋒与鋒生	175
第十二章 温带气旋和反气旋的結構	196
第十三章 气旋和反气旋的活动	232
第十四章 垂直速度与輻散	262
第十五章 气旋形成的不稳定性理論	274
第十六章 气旋和反气旋的发展	288
第十七章 气旋发展之例	307
第十八章 数值預報	333
第十九章 图解积分法	350
附录 I 矢量的記号和运算解释	365
II 风的計算	373
III 定渦度路径計算用表	374
IV 波速計算	378
V 絶对渦度計算法	379

第一章

基本方程

1.1 通論 几乎一切的天气現象都是与大大小小空气块的运动有着直接或間接的联系；而这些运动又可以看成是附加在一种近乎永久性的、基本上是沿着緯圈方向環繞北極的环流上。在許多問題中，这些疊置在基本气流上的运动系統，可以看成是天气現象的制造者又是运送者。

对于这些运动作数学处理时，会遭遇到几种困难。第一，表示流体运动的方程式很复杂，只有根据一些簡化的假定才可以推論出一些有用的結果。在簡化时，按照問題的性質将方程式里一些不重要的項省略掉。第二，运动系統的几何結構也往往很复杂，所以在處理問題时，必須有若干結構上的簡化。

关于数学上的簡化手段，在各类运动系統里相差很大；天气学研究工作的技巧高低，大半看研究者构設問題的能力如何——問題必須构設得能够求得有用的解答。例如，在处理某些小尺度（規模）現象（例如地方性对流）时，可以不計地球自轉的影响只須考慮加速度一般便可以了。另一方面，在中緯度大尺度流型問題上，都可以容許。将加速度項省略，而地球自轉的作用則很是重要的。同样，在自由大气里的运动，可以假設是絕热的，沒有摩擦的；而对于近地面的問題里，这些假設便証明是与所研究的过程的本質相违背的。

常常也須要将系統的結構簡化，并将环流系統看成是一些明确的类型来考虑，譬如象一个正弦波、圓、或橢圓的型式等等——虽然实在的结构可以并不具有这些对称性。这样一来，有关大气运动系統的种种理論多数指的是理想化的模式。这些模式只代表了这些系統的主要性質，而不是詳尽到細节上的結構。在日常的天气图分析

里，就要将实际的大气状态跟这些系統的主要性質和已知的模型对証并比較。

从地球上任何大范围的天气图上，特别是在中高緯度的天气图，可以发现有清晰的动力系統，在这些系統中空气的运动主要是近于水平的，并且其运动主要决定于温度和气压的水平梯度。这些运动指出，在水平气压力与地球自轉力之間存在有近乎相互平衡的状态，由于有这种平衡状态，結果便得出一个将气压和风相联系起来的有用的近似公式。根据这种平衡性質所計算出来的风速称为地轉风。觀測結果証明实际风与地轉风相差很小，所以在日常天气图分析里可以忽略。然而在許多問題里（例如，关于气压变化、环流系統的形成及加強等問題），实际风和地轉风之間小的偏差以及这些偏差空間的分布，却构成了变化机构的主要部分。

因此天气工作者經常会面对着如何将种种过程加以分別，如何将一些为实践所証明可用的模式和简化手段加以应用等問題，以作出运动系統的行动和发展的預报問題。

在原理上，流体的运动方程式可写成

$$\text{密度} \times \text{加速度} = \text{力总和}.$$

在气压力跟由于地球自轉所引起的力之間，有准平衡存在，这意味着加速度項在数量上比上述兩項力小得多。这一情况虽然便利了日常的天气分析工作，但若要想直接从运动方程寻求称心可用的預报方程，那末这准平衡的情况却对問題构成了非常大的困难。因为，我們发现加速度項（是時間导数項）是两个或两个以上比較大項之間的小差，而且这两个大項都是难以足够精确地加以觀測的。如果我們不考慮运动的本身，而考慮运动的渦度本身，上述困难可以在若干程度上得到克服。如考虑了运动的渦度，则在所得到的方程式里，含有渦度对時間导数的一项，是一个主要項，这样便可使預报方程式的建立成为可能。而且，我們虽然对各种力并不具备比較完全的知識，但仍可能进行数值积分。

在本書以后的章节里，我們將要多方面討論到大尺度运动系統的渦度。

1.2 絶對运动的方程式 在推导流体运动方程式的各項时,对于固定于空間的坐标系上的运动,跟固定于地球上并与地球一同旋轉的坐标系上的运动,須加以区别。为了簡便起見,前一种运动称为絶对运动,后一种称为相对运动。必要时分別以注字 a 和 r 以資識別。

分別考慮了作用在一非常小的流体质粒上的各种力之后,便可以推导得絶對运动方程式。設 ρ 为密度, δV 为体积元, 質粒的質量是

$$\delta m = \rho \delta V. \quad (1.2.1)$$

起作用的力有下列几項: (1) 地球引力, (2) 气压力, (3) 由液体内部摩擦(包括分子的粘性和渦动的粘性)所引起的力。

在設立方程式时, 我們所用的主要原理是質量守衡原理和牛頓第二定律——即物体的运动量的变化率, 不論在数量上和方向上, 等于各力的矢量和。

流体质粒的运动量是 $\rho \delta V \mathbf{V}_a$, 其中 \mathbf{V}_a 是絶對速度。运动量的变化率是

$$\frac{d}{dt} (\rho \delta V \mathbf{V}_a) a.$$

但是, 由于質量保持不变, 亦即 $\rho \delta V$ 是个常数, 于是运动量的变化率是

$$\rho \delta V \left(\frac{d \mathbf{V}_a}{dt} \right)_a,$$

这里 $(d/dt)_a$ 表示是隨着絶對运动所取的微商。

如以 Φ_a 表示引力位勢, 則作用于質粒的引力是

$$-\rho \delta V \nabla \Phi_a,$$

其中 $\nabla \Phi_a$ 是 Φ_a 的梯度*。負号表示力是从高值位勢指向低值位勢的, 也就是向下指向重力的中心。

以 p 表示大气压力, 則气压力是

$$-\nabla p \delta V,$$

* 关于这个矢量的符号及其运算方法, 见附录 I。

其中 ∇p 是 p 的梯度，即每单位体积的气压力。

又以 \mathbf{F} 表示每单位体积的摩擦力，则摩擦力是 $\mathbf{F} \delta V$ 。

以上各力的总和是

$$(-\nabla p - \rho \nabla \Phi_a + \mathbf{F}) \delta V.$$

与运动量变化率列成等式为

$$\rho \delta V \left(\frac{d \mathbf{V}_a}{dt} \right)_a = (-\nabla p - \rho \nabla \Phi_a + \mathbf{F}) \delta V,$$

除以 δV ，得

$$\rho \left(\frac{d \mathbf{V}_a}{dt} \right)_a = -\nabla p - \rho \nabla \Phi_a + \mathbf{F}, \quad (1.2.2)$$

这就是以矢量形式表示的绝对运动的方程式。

上面这个方程式所指的力，都是单位体积的力。一般用单位质量的力来表示较为方便。设 $1/\rho = \alpha =$ 比容，也就是单位质量所占的体积，则得

$$\left(\frac{d \mathbf{V}_a}{dt} \right)_a = -\alpha \nabla p - \nabla \Phi_a + \alpha \mathbf{F}, \quad (1.2.3).$$

Φ_a 可以称为绝对引力位势。

1.3 相对运动的加速度 为了了解相对运动的加速度跟绝对运动的加速度之间的关系，试看图 1，其中 P 是一任意点，它的位置对于旋转着的地球而言是保持不变的。以矢量 Ω 表示地球自转的角速， \mathbf{R} 表示自地球中心指到 P 点的一个矢量，于是 P 点的绝对速度 \mathbf{V}_a 是等于 $\Omega \times \mathbf{R}$ ，这 \times 表示矢量乘法。这个速度的数量是 $\Omega R \sin(\pi/2 - \varphi) = \Omega R \cos \varphi$ ，方向是自西指东，切于通过 P 的纬圈。

如有一个气粒以速度 \mathbf{V}_r （相对于转动着的地球）经过 P 点，它的绝对速度是

$$\mathbf{V}_a = \mathbf{V}_r + \mathbf{V}_p = \mathbf{V}_r + \Omega \times \mathbf{R}. \quad (1.3.1)$$

因为 \mathbf{R} 是空气粒的位置矢量，所以

$$\mathbf{V}_a = \left(\frac{d \mathbf{R}}{dt} \right)_a, \quad \mathbf{V}_r = \left(\frac{d \mathbf{R}}{dt} \right)_r,$$