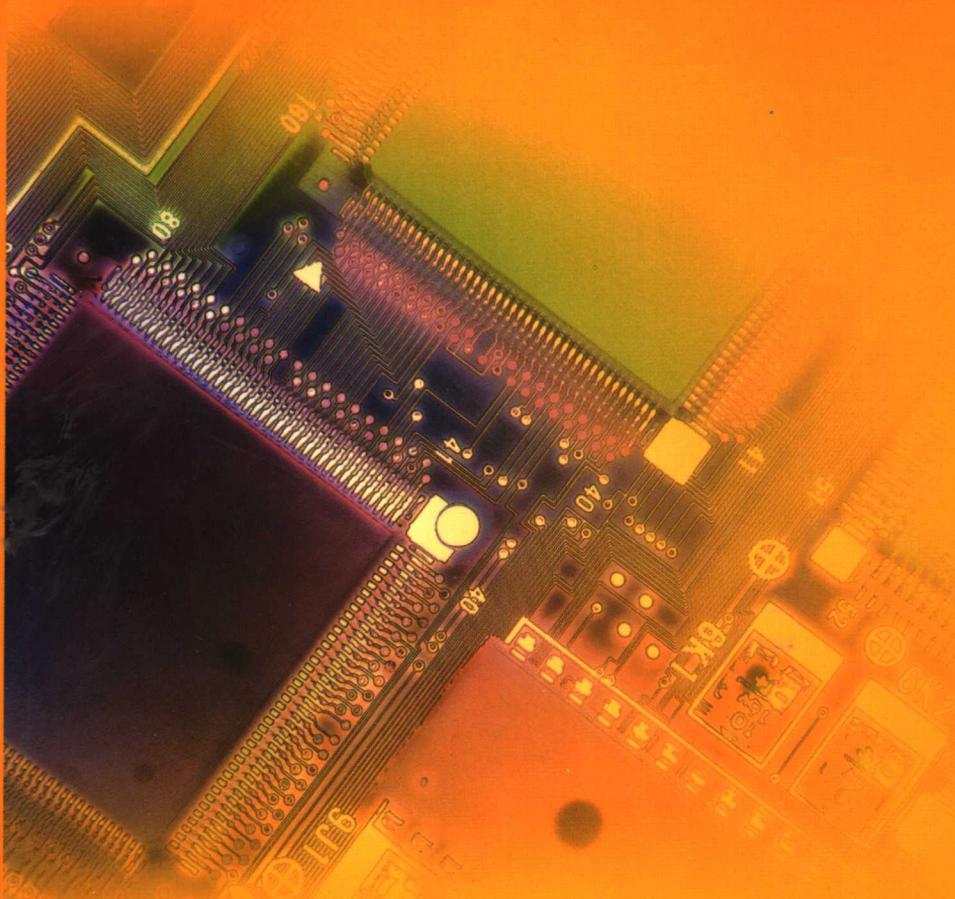


μVision2单片机 应用程序开发指南

尹勇 李宇 编著



μVision2 单片机应用程序开发指南

尹勇 李宇 编著

科学出版社

北京

内 容 简 介

本书重点阐述在 Windows 集成开发环境 μVision2 下, 使用 C51 高级语言开发和调试 C 语言程序, 帮助读者达到熟练掌握、使用 μVision2。书中所有的例子都经过认真审核, 以确保无技术问题。

本书可作为从事嵌入式应用系统和单片机开发的技术人员的参考书, 也可供高等学校工科电子类专业师生参考。

图书在版编目 (CIP) 数据

μVision2 单片机应用程序开发指南 / 尹勇, 李宇编著。—北京: 科学出版社, 2004

ISBN 7-03-014663-8

I . μ… II . ①尹… ②李… III . 单片微型计算机 - 程序设计 - 指南 IV.TP368.1-62

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2004) 第 124024 号

责任编辑: 吕建忠 韩 洁 / 责任校对: 耿耘

责任印制: 吕春珉 / 封面设计: 飞天创意

科学出版社出版

北京东黄城根北街 16 号

邮政编码: 100717

<http://www.sciencep.com>

世界知识印刷厂印刷

科学出版社发行 各地新华书店经销

*

2005 年 2 月第 一 版 开本: 787×1092 1/16
2005 年 2 月第一次印刷 印张: 24
印数: 1~4 000 字数: 554 000

定价: 35.00 元

(如有印装质量问题, 我社负责调换(世知))

前　　言

8051 系列微处理器被广泛应用于类产品中，很多制造商都提供 8051 系列单片机，例如 Intel、Philips 和 Siemens 等。这些制造商给 51 系列单片机加入了大量新的性能和外部功能，例如 I2C 总线接口、模拟量和数字量的转换、看门狗、PWM 输出等。这些功能使得 8051 单片机很适合作为厂家产品的基本构架，方便进行各种开发应用。

Keil C51 是美国 Keil Software 公司出品的 51 系列兼容单片机 C 语言软件开发系统。与汇编语言相比，C 语言在功能、结构性、可读性、可维护性上有明显的优势，并且易学易用。Keil C51 提供丰富的库函数和功能强大的集成开发调试工具，全 Windows 界面，生成的目标代码效率非常高，多数语句生成的汇编代码很紧凑，且容易理解，在开发大型软件时更能体现高级语言的优势。

单片机系统的开发和应用非常广泛，传统的单片机方面的书籍主要介绍内部结构、工作原理、指令系统和硬、软件开发，而 C 语言的书籍主要介绍语法和程序设计方面的知识。本书不是介绍 Keil C51 语言和单片机硬件方面的知识，而是指导读者如何使用 μVision2 开发和调试单片机的 C 语言程序。本书采用实例方式进行阐述，循序渐进，简洁明了。读者只要按照实例步骤去实践，就能在最短的时间内达到使用 μVision2 开发和调试程序的中、高级能力。

本书的章节安排如下：

第 1 章 Keil C51 的简单回顾，让读者在最短的时间内具备单片机的 C 语言编程能力。

第 2 章 Keil C51 开发工具简介，介绍单片机 C 语言开发工具的发展历程和各种开发工具的特点。

第 3 章 μVision2 的集成开发环境，详细介绍 Keil C51 的 Windows 集成开发环境 μVision2 的菜单命令、工具、窗口及其使用。

第 4 章 用 μVision2 建立项目，介绍项目程序的建立、设置和编译等，是本书的重点章节。

第 5 章 用 μVision2 调试项目，介绍如何用 Keil C51 的 Windows 集成开发环境 μVision2 调试项目程序，包括调试工具的使用、调试命令和函数的建立以及各种调试技巧，是本书的重点章节。

第 6 章 μVision2 的实时操作系统 RTX-51，介绍 8051 单片机系列的多任务处理内核程序，并给出了一个详细的实例。

第 7 章 在 μVision2 中使用片上外设，介绍包括特殊功能寄存器、中断服务寄存器、并行 I/O 端口、串行接口、定时器/计数器和数/模转换器等外设模块的使用。

第 8 章 使用 μVision2 内嵌的 Monitor-51，介绍 μVision2 内嵌的目标系统调试、模块 Monitor-51 的配置、使用以及疑难解答，并给出一个实例。

本书由尹勇和李宇执笔，参与本书编写的还有关荣锋、李洪杰、范良志、张超勇和朱传军。本书在编写过程中受到连燕波和柯艳青的鼎力帮助，特表感谢。

由于作者水平有限，难免出现错误和不妥之处，恳请广大读者批评指正。

作 者

2004年2月23日

于华中科技大学

目 录

第 1 章 Keil C51 的简单回顾	1
1.1 51 单片机的特点	1
1.1.1 AT89C51 的引脚功能	2
1.1.2 AT89C2051 简介	4
1.2 C51 程序的基本结构	5
1.3 C51 的标识符与关键字	7
1.4 C51 的数据类型	9
1.5 C51 的常量和变量	13
1.5.1 C51 的常量	13
1.5.2 C51 的变量	15
1.6 C51 的函数	18
1.6.1 函数的说明	18
1.6.2 函数的定义	19
1.6.3 函数的调用	19
1.7 C51 的数组与指针	20
1.7.1 C51 的数组	20
1.7.2 C51 的指针	21
1.8 C51 的结构与联合	24
1.8.1 C51 的结构	24
1.8.2 C51 的联合	27
1.9 C51 类型定义	29
1.10 C51 的编译预处理	29
1.10.1 宏定义	30
1.10.2 文件包含	33
1.10.3 条件编译	34
第 2 章 Keil C51 开发工具简介	37
2.1 单片机应用系统设计的基本步骤	37
2.2 DOS 下的 C51 开发工具	39
2.2.1 C51 开发工具介绍	39
2.2.2 Keil C51 的 C 编译器	40
2.2.3 Keil C51 的 A51 宏汇编器	41
2.2.4 Keil C51 的 BL51 代码连接器/定位器	42
2.2.5 Keil C51 的 OC51 目标文件转换器	43
2.2.6 Keil C51 的 OH51 目标十六进制转换器	44

2.2.7 Keil C51 的 LIB51 库文件管理器	44
2.3 Windows 下的 C51 开发工具	44
2.3.1 μVision1 版本	45
2.3.2 μVision2 版本	47
2.4 μVision2 的安装	51
2.4.1 系统需求	51
2.4.2 安装步骤及注意事项	51
2.4.3 μVision2 的具体安装过程	51
2.5 μVision2 安装后的文件组织结构	54
2.6 一个完整的应用实例	54
第3章 μVision2 的集成开发环境	59
3.1 μVision2 项目管理窗口	59
3.1.1 目标、文件组和文件的管理	59
3.1.2 项目窗口中的文件和文件组的属性	62
3.2 μVision2 的菜单栏	64
3.3 μVision2 工具栏的使用	76
3.4 μVision2 快捷键的使用	79
3.5 μVision2 的各种窗口	81
3.5.1 设置窗口属性	81
3.5.2 源代码编辑窗口	84
3.5.3 反汇编窗口	85
3.5.4 Watch & Call Stack 窗口	86
3.5.5 Memory 窗口	87
3.5.6 CPU 寄存器窗口	89
3.5.7 串行窗口	89
3.5.8 性能分析窗口	90
3.5.9 代码覆盖窗口	91
3.5.10 符号观察窗口	92
第4章 用 μVision2 建立项目	95
4.1 启动 μVision2 并创建一个项目	95
4.1.1 创建一个新的项目	95
4.1.2 新建一个源文件	96
4.2 增加和配置启动代码	97
4.3 μVision2 的 CPU 和程序启动代码详解	98
4.4 为目标设置工具选项	101
4.4.1 配置对话框介绍	101
4.4.2 例子项目的设置	102
4.5 编译项目并生成 HEX 文件	123
4.6 代码分块	124

4.7 使用资源浏览器	138
4.8 Keil C51 与汇编语言的接口	141
4.8.1 模块内接口	141
4.8.2 模块间接口	143
4.9 列表文件的使用	146
4.9.1 C 语言列表文件	146
4.9.2 汇编语言列表文件	150
4.10 μVision2 的使用技巧	153
4.10.1 导入 μVision1 的项目到 μVision2	153
4.10.2 为列表文件和目标文件指定单独的文件夹	153
4.10.3 复制工具设置到一个新的目标中	154
4.10.4 使用 μVision2 器件库中没有的微控制器	155
4.11 μVision2 的高级编程技巧	156
第 5 章 用 μVision2 调试项目	165
5.1 用 μVision2 调试项目	165
5.1.1 设置调试参数	167
5.1.2 指定调试器初始化文件	168
5.1.3 启动代码调试模式	170
5.1.4 使用反汇编窗口	171
5.1.5 使用断点	173
5.1.6 使用变量和函数观察窗口	177
5.1.7 使用 CPU 寄存器观察窗口	181
5.1.8 使用内存观察窗口	181
5.1.9 使用串口观察窗口	183
5.1.10 使用执行效果观察窗口	184
5.1.11 使用内存标记窗口	185
5.1.12 使用符号观察窗口	186
5.1.13 程序的运行	188
5.2 在 Command 窗口中使用调试命令	188
5.2.1 调试命令概述	189
5.2.2 调试命令详解	190
5.3 μVision2 调试器表达式	212
5.3.1 地址空间及地址空间类型	212
5.3.2 调试常量	213
5.3.3 调试变量	216
5.3.4 调试符号	217
5.3.5 调试表达式	221
5.4 μVision2 的调试函数	225
5.4.1 函数分类	226

5.4.2 创建和调用函数	231
5.4.3 μVision2 调试器的特点	236
5.5 一些调试技巧	237
5.5.1 仿真 I/O 端口	237
5.5.2 仿真中断和时钟输入	237
5.5.3 仿真外部 I/O 设备	238
5.5.4 从 PC 串口输入到 8051 串口	238
5.5.5 检查非法内存使用	239
5.5.6 从文件读入调试命令	239
5.5.7 预置 I/O 端口和内存的值	239
5.5.8 调试结果输出文件	239
5.5.9 使用快捷键	239
5.5.10 内核调试	240
第 6 章 μVision2 的实时操作系统 RTX-51	241
6.1 RTX-51 简介	241
6.2 RTX-51 的任务	242
6.2.1 RTX-51 单任务程序	242
6.2.2 RTX-51 循环任务切换	242
6.2.3 RTX-51 循环多任务切换	242
6.2.4 RTX-51 事件和延时	243
6.2.5 使用 RTX-51 信号	244
6.2.6 抢先任务切换	244
6.2.7 RTX-51 的其他特性	245
6.3 RTX-51 的系统函数	246
6.3.1 函数一览	246
6.3.2 函数详解	247
6.4 使用 RTX-51 Tiny 的要求和限定	253
6.5 RTX-51 Tiny 的任务管理	255
6.6 RTX-51 Tiny 的配置文件	256
6.7 RTX-51 应用实例	258
6.7.1 项目介绍	258
6.7.2 源代码注释	259
6.7.3 交通灯控制器命令	270
6.7.4 TRAFFIC.Uv2 项目调试	270
第 7 章 在 μVision2 中使用片上外设	280
7.1 特殊功能寄存器	280
7.2 通用寄存器组	284
7.3 中断服务程序	285
7.4 并行 I/O 口	290

7.5 定时器/记数器.....	292
7.6 串行接口.....	294
7.7 看门狗定时器	295
7.8 数/模转换（D/A）和模/数转换（A/D）	296
7.9 低功耗模式.....	298
第8章 使用 μVision2 内嵌的 Monitor-51	300
8.1 使用 Monitor-51 的硬软件要求.....	300
8.2 Monitor-51 的使用方法	302
8.3 配置 Monitor-51.....	302
8.4 一个实例.....	306
8.5 使用 Monitor-51 的限制	309
8.6 故障诊断.....	310
附录	312
附录 A C51 的库函数.....	312
A.1 字符函数 (CTYPE.H)	313
A.2 一般 I/O 函数 STDIO.H	319
A.3 字符串函数 STRING.H.....	327
A.4 标准函数 STDLIB.H	335
A.5 数学函数 MATH.H.....	339
A.6 绝对地址访问 ABSACC.H.....	347
A.7 内部函数 INTRINS.H (本征函数)	348
A.8 变量参数表 STDARG.H.....	350
A.9 全程跳转 SETJMP.H	352
A.10 访问 SFR 和 SFR bitd 地址的 REGXXX.H	353
附录 B Keil C51 与 ANSI C 的差别.....	354
附录 C Keil C51 不同版本的差别.....	356
附录 D μVision2 支持的 8051CPU 派生器件	360
附录 E μVision2 的错误信息	362
主要参考文献	374

第1章 Keil C51 的简单回顾

1.1 51 单片机的特点

C语言是一种程序语言，针对不同的单片机处理器，相关的C语言都会有一些细节的改变。编写C语言程序时，如要对硬件编程，就必须对硬件有一定的认识，对51单片机编程更是如此，因为它的开发应用是不可与硬件脱节的。首先初步了解一下51芯片的结构和引脚功能。MSC51架构的芯片种类很多，具体特点和功能不尽相同，在此以Atmel公司的AT89C51和AT89C2051为中心对象来进行讲解，两者是AT89系列的典型代表，应用资料很多，价格便宜，是应用51的首选芯片。

图1.1是AT89C51和AT89C2051的DIP形式的引脚封装图（此外，AT89C51还具

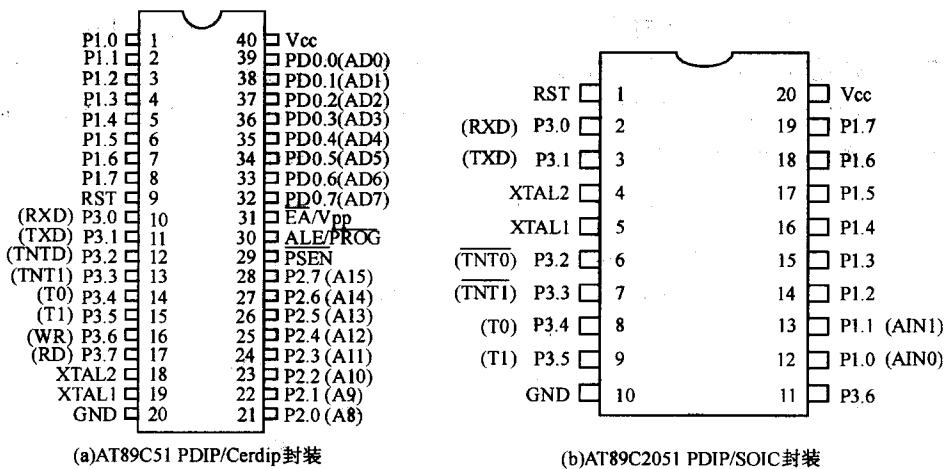


图1.1 AT89C51 和 AT89C2051 引脚封装图

表1.1 AT89C51 和 AT89C2051 主要性能表

AT89C51	AT89C2051
4KB 可编程 Flash 存储器（可擦写 1000 次）	2KB 可编程 Flash 存储器（可擦写 1000 次）
三级程序存储器保密	两级程序存储器保密
静态工作频率：0Hz~24MHz	静态工作频率：0Hz~24MHz
128B 内部 RAM	128B 内部 RAM
2 个 16 位定时器/计数器	2 个 16 位定时器/计数器
一个串行通信口	一个串行通信口
6 个中断源	6 个中断源
32 条 I/O 引线	15 条 I/O 引线
片内时钟振荡器	1 个片内模拟比较器

有 PLCC、PQFP 和 TQFP 的封装形式), 表 1.1 是它们的主要性能表。可以看出它们是大体相同的, 由于 AT89C2051 的 I/O 线很少, 导致它无法外加数据 RAM 和程序 ROM, 片内 Flash 存储器也少, 但它的体积比 AT89C51 小很多, 虽然它们各有其特点, 但其核心是一样的, 使用者可根据实际需要来选用。下面介绍 AT89C51 和 AT89C2051 的具体功能。

1.1.1 AT89C51 的引脚功能

1. 电源引脚

Vcc 40 脚 电源端

GND 20 脚 接地端

工作电压为 5V, AT89LV51 的工作电压为 2.7~6V, 引脚功能一样。

2. 外接晶体引脚

XTAL1 19 脚

XTAL2 18 脚

图 1.2 所示的是 AT89LV51 外接晶体引脚。XTAL1 是片内振荡器的反相放大器输入端, XTAL2 则是输出端, 使用外部振荡器时, 外部振荡信号应直接加到 XTAL1, 而 XTAL2 悬空。在使用内部方式时, 时钟发生器对振荡脉冲二分频, 如晶振频率为 12MHz, 时钟频率就为 6MHz。晶振的频率可以在 1~24MHz 内选择, 电容取 30pF 左右。

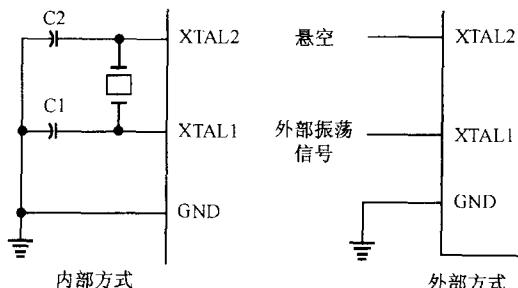


图 1.2 AT89LV51 外接晶体引脚

对于型号同样为 AT89C51 的芯片, 在其后面还有频率编号, 有 12MHz、16MHz、20MHz 和 24MHz 等可选, 在购买和选用时需要注意, 如 AT89C51 24PC 就是最高振荡频率为 24MHz 的普通商用芯片。

3. 复位引脚

RST 9 脚

在振荡器运行时, 有两个机器周期(24 个振荡周期)以上的高电平出现在此引脚时, 将使单片机复位, 只要这个脚保持高电平, 51 芯片便循环复位。复位后 P0~P3 口均置 1, 引脚表现为高电平, 程序计数器和特殊功能寄存器 SFR 全部清零。当复位引脚由高电平变为低电平时, 芯片从 ROM 的 00H 地址处开始运行程序, 复位操作不会对内部的数据 RAM 有所影响。常用的复位电路如图 1.3 所示。

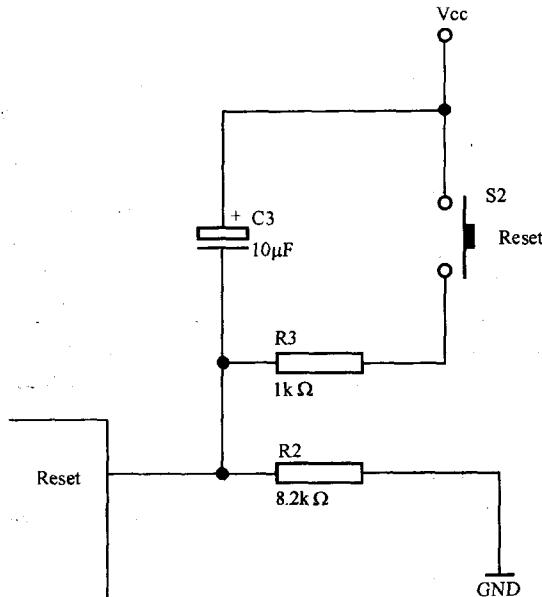


图 1.3 常用复位电路

4. 输入/输出引脚

(1) P0 端口 (P0.0~P0.7)

P0 是一个 8 位漏极开路型双向 I/O 端口，端口置 1 (对端口写 1) 时作高阻抗输入端。作为输出端口时能驱动 8 个 TTL 负载。对内部 Flash 程序存储器编程时，接收指令字节；校验程序时输出指令字节，要求外接上拉电阻。

在访问外部程序和外部数据存储器时，P0 口是分时转换的地址(低 8 位)/数据总线，访问期间内部的上拉电阻起作用。

(2) P1 端口 (P1.0~P1.7)

P1 是一个带有内部上拉电阻的 8 位双向 I/O 端口。输出时可驱动 4 个 TTL 负载。端口置 1 时，内部上拉电阻将端口拉到高电平，作输入用。对内部 Flash 程序存储器编程时，接收低 8 位地址信息。

(3) P2 端口 (P2.0~P2.7)

P2 是一个带有内部上拉电阻的 8 位双向 I/O 端口。输出时可驱动 4 个 TTL 负载。端口置 1 时，内部上拉电阻将端口拉到高电平，作输入用。对内部 Flash 程序存储器编程时，接收高 8 位地址和控制信息。

在访问外部程序和 16 位外部数据存储器时，P2 口送出高 8 位地址。而在访问 8 位地址的外部数据存储器时其引脚上的内容在此期间不会改变。

(4) P3 端口 (P3.0~P3.7)

P3 是一个带有内部上拉电阻的 8 位双向 I/O 端口。输出时可驱动 4 个 TTL 负载。端口置 1 时，内部上拉电阻将端口拉到高电平，作输入用。对内部 Flash 程序存储器编程时，接控制信息。除此之外 P3 端口还用于一些专门功能，具体功能如表 1.2 所示。

值得注意的是，P1~P3 端口在作为输入使用时，因内部有上接电阻，被外部拉低的

引脚会输出一定的电流。

表 1.2 P3 端口引脚兼用功能表

P3 引脚	兼用功能
P3.0	串行通信输入 (RXD)
P3.1	串行通信输出 (TXD)
P3.2	外部中断 0 (TNT0)
P3.3	外部中断 1 (TNT1)
P3.4	定时器 0 输入 (T0)
P3.5	定时器 1 输入 (T1)
P3.6	外部数据存储器写选通 WR
P3.7	外部数据存储器写选通 RD

什么叫上拉电阻？简单地说，上拉电阻就是把电平拉高，通常用 $4.7\sim10.0\text{k}\Omega$ 的电阻接到 Vcc 电源，下拉电阻则是把电平拉低，电阻接到 GND 地线上。

5. 其他的控制或复用引脚

(1) ALE/PROG 30 脚

访问外部存储器时，ALE（地址锁存允许）的输出用于锁存地址的低位字节。即使不访问外部存储器，ALE 端仍以不变的频率输出脉冲信号（此频率是振荡器频率的 $1/6$ ，故该引脚通常作为硬件调试时的输出观察）。在访问外部数据存储器时，出现一个 ALE 脉冲。对 Flash 存储器编程时，这个引脚用于输入编程脉冲 PROG。

(2) PSEN 29 脚

该引脚是外部程序存储器的选通信号输出端。当 AT89C51 由外部程序存储器取指令或常数时，每个机器周期输出 2 个脉冲即两次有效。但访问外部数据存储器时，将不会有脉冲输出。

(3) EA/Vpp 31 脚

外部访问允许端。当该引脚访问外部程序存储器时，应输入低电平。要使 AT89C51 只访问外部程序存储器（地址为 $0000\text{H}\simFFFF\text{H}$ ），这时该引脚必须保持低电平。对 Flash 存储器编程时，用于施加 Vpp 编程电压。Vpp 电压有两种，类似芯片的最大频率值要根据附加的编号或芯片内的特征字决定。

1.1.2 AT89C2051 简介

AT89C2051 是由 Atmel 公司推出的一种小型单片机，1995 年出现在中国市场。其主要特点为采用 Flash 存储器技术，降低了制造成本。其软件、硬件与 MCS-51 完全兼容，很快被中国广大用户接受，其程序可被多次擦写，使得开发与试验比较容易。

1. 引脚

AT89C2051 共有 20 条引脚，从图 1.1 (b) 中可见，AT89C2051 继承了 AT89C51 最重要引脚，由于 1.1.1 节对 AT89C51 的引脚功能进行了详细的介绍，而 AT89C2051 和 AT89C51 的相应引脚在功能上完全一致，这里只简单介绍 AT89C2051 的特有功能。

P1 口共 8 脚，准双向端口。P3.0~P3.6 共 7 脚，准双向端口，并且保留了全部的 P3 的第二功能，如 P3.0、P3.1 的串行通信功能，P3.2、P3.3 的中断输入功能，P3.4、P3.5 的定时器输入功能。

在引脚的驱动能力上面，AT89C2051 具有很强的下拉能力，P1、P3 口的下拉能力均可达到 20mA。相比之下，AT89C51/AT87C51 的端口下拉能力每脚最大为 15mA。但是限定 9 脚电流之和小于 71mA。这样，引脚的平均电流只有 9mA。AT89C2051 驱动能力的增强，使得它可以直接驱动 LED 数码管。

为了增加对模拟量的输入功能，AT89C2051 在内部构造了一个模拟信号比较器，其输入端连到 P1.0 和 P1.1 口，比较结果存入 P3.6 对应寄存器（P3.6 在 AT89C2051 外部无引脚）。对于一些不大复杂的控制电路，可以增加少量元件来实现，例如，对温度的控制，过压的控制等。

2. 存储器

AT89C2051 片内含有 2KB 的 Flash 程序存储器，128B 的片内 RAM 与 AT89C51 内部完全类似。由于 AT89C2051 内部设计全静态工作，所以允许工作的时钟为 0~20MHz，也就是说，允许在低速工作时，不破坏 RAM 内容。相比之下，一般 AT89C51 对最低工作时钟限制为 3.5MHz，因为其内部的 RAM 是动态刷新的。AT89C2051 不允许构造外部总线来扩充程序/数据存储器，所以它也不需要 ALE、PSEN、RD 和 WR 一类的引脚。

3. 程序保密

AT89C2051 设计有 2 个程序保密位，保密位 1 被编程之后，程序存储器不能再被编程，除非做一次擦除，保密位 2 被编程之后，程序不能被读出。

4. 软硬件的开发

AT89C2051 可以采用下面 2 种方法开发应用系统。

1) 由于 AT89C2051 内部程序存储器为 Flash，所以修改它内部的程序十分方便快捷，只要配备一个可以编程 AT89C2051 的编程器即可。调试人员可以采用程序编辑—编译—固化—插到电路板中试验，这样反复循环的方法，对于熟练的 MCS-51 程序员来说，这种调试方法并不十分困难。

2) 将普通 AT89C51 仿真器的仿真插头中 P1.0~P1.7 和 P3.0~P3.6 引出来仿真 AT89C2051，这种方法可以运用单步、断点的调试方法，但是仿真不够真实，比如 AT89C2051 的内部模拟比较器功能，P1 口、P3 口的增强下拉能力等。

1.2 C51 程序的基本结构

C51 源程序结构与一般 C 语言没有什么差别。C51 源程序文件的扩展名为 “.c”，如 Add.c、Max.c 等，一个 C51 源程序大体上是一个函数定义的集合。在这个集合中有且仅有一个名为 main() 的函数，也称为该程序的主函数，主函数是程序的入口，它是一个特殊的函数，程序的执行都是从 main() 函数开始的。主函数中的所有语句执行完毕，则程

序执行结束。一个 C51 源程序必须有且只能有一个名为 main()的函数。

C51 源程序的编程要点如下：

- 1) C 语言是由函数构成的。一个 C51 源程序至少包含一个 main()函数，也可以包含一个 main()函数和若干其他函数。因此，函数是 C51 源程序的基本单位。被调用的函数可以是编译器提供的库函数，也可以是用户根据需要自己编制设计的函数。
- 2) 一个 C51 源程序总是从 main()函数开始执行的，不论 main()函数在整个程序中的位置如何。
- 3) C51 源程序书写格式自由，一行内可以写几个语句，一个语句也可以分写在多行上，C51 源程序无行号。
- 4) 每个语句和数据定义的最后必须有一个分号，分号是 C51 源程序语句的必要组成部分。分号不可少，即使是程序中最后一个语句也应包含分号。
- 5) C 语言本身没有输入输出语句。输入和输出的操作是由库函数 Scanf() 和 Printf() 等函数来完成的。C51 源程序对输入输出实行“函数化”。
- 6) 可以用 /*...*/ 对 C51 源程序中的任何部分作注释。一个好的、有使用价值的程序都应当加上必要的注释，以增加程序的可读性。

下面是一个简单的 C51 源程序例子 (test.c):

```
# include <reg52.h>           /*C 编译器内部自带的 H 文件，使用<>*/  
void Test1(void);             /*C 函数声明 */  
  
void main(void)  
{  
    Test1();                 /*调用函数 Test1( )*/  
    unsigned char i;          /*C 变量声明*/  
    while(1){  
        i++;  
    }  
}  
  
void Test1(void)  
{  
    unsigned char Work;  
    Work++;  
}
```

在 C51 源程序中，常用项目来管理各个文件。项目一般分为两大块：C 文件块和头部文件块。常把不同功能写在不同的 C 文件中，依靠项目的管理，最后把所有文件连接起来，这样就可以得到可以烧录的 HEX 文件或 BIN 文件。这些 C 文件中，有且只有一个包括 main() 函数。可以用头部文件把各个不同的 C 文件互相连接起来。一个 C 文件基本上要对应有一个 H 头部文件，这个 H 文件就包含本 C 文件中可以提供给外面使用的变量和函数，没有在 H 文件中列出的文件，可以算是该 C 文件的内部函数和变量，外部 C 文件不能使用。

从以上的例子可以看出，C51 源程序一般只有如下的结构：

```
# include< >           /*预处理命令*/  
int function_1();       /*函数 1 定义*/  
char function_2();      /*函数 2 定义*/  
.....  
float function_n();     /*函数 n 定义*/  
main() {                /*主函数*/  
    .....  
}  
  
function_1(){           /*功能函数 1*/  
    .....  
}/*功能函数 1 函数体*/  
  
char function_2(){      /*功能函数 2*/  
    .....  
}/*功能函数 2 函数体*/  
  
.....  
float function_n(){    /*功能函数 n*/  
    .....  
}/*功能函数 n 函数体*/
```

一个 C 语言程序至少应包含一个 main() 函数，也可以有一个 main() 函数和其他的许多功能函数。函数之间可以相互调用，但 main() 函数只能调用其他的功能函数，而不能被其他函数所调用。功能函数可以是 C 语言编译器提供的库函数，也可以由用户按实际需要自行编写。再次说明，不管 main() 函数处于程序中的什么位置，程序总是从 main() 函数开始执行。

1.3 C51 的标识符与关键字

标识符是用来标识源程序中某个对象的名字的，这些对象可以是语句、数据类型、函数、变量、数组等。C 语言是大小写字敏感的一种高级语言，如果我们要定义一个定时器 1，可以写为“Timer1”，如果程序中有“TIMER1”，那么这两个是完全不同定义的标识符。标识符由字符串、数字和下划线等组成，注意的是第一个字符必须是字母或下划线，如“1Timer”是错误的，编译时便会有错误提示。有些编译系统专用的标识符是以下划线开头，所以一般不要以下划线开头命名标识符。标识符在命名时应当简单，含义清晰，这样有助于阅读和理解程序。在 C51 编译器中，只支持标识符的前 32 位为有效标识，一般情况下也足够用了，基本上不会出现超过 32 位的标识符。

关键字则是编程语言保留的特殊标识符，它们具有固定名称和含义，在程序编写中不允许标识符与关键字相同。在 Keil μVision2 中的关键字除了有 ANSI C 标准的 32 个关键字外，还根据 51 单片机的特点扩展了相关的关键字，如表 1.3 和表 1.4 所示。在 Keil μVision2 的文本编辑器中编写 C51 源程序，系统可以把保留字以不同颜色显示，缺省颜